

# 1 跑马灯实验（寄存器版本）

## 1.1 实验目的

通过代码控制 ALIENTEK 阿波罗 STM32 开发板上的两个 LED 灯 DS0 和 DS1 交替闪烁，实现类似跑马灯的效果。

修改代码，初步掌握 STM32F429 基本 IO 口的使用。

## 1.2 代码描述

```
// 寄存器版本
#include "delay.h"
#include "led.h"
#include "sys.h"
int main(void) {
    Stm32_Clock_Init(360, 25, 2, 8);
    delay_init(180);
    LED_Init();
    int d = 5;
    int sist = 7;
    while (1) {
        for (int i = 0; i < d; ++i) {
            for (int _ = 0; _ < sist; ++_) {
                LED1 = 0;
                delay_ms(i);
                LED1 = 1;
                delay_ms(d * 4 - i);
            }
        }
        for (int i = d - 1; i > 0; --i) {
            for (int _ = 0; _ < sist; ++_) {
                LED1 = 0;
                delay_ms(i);
                LED1 = 1;
                delay_ms(d * 4 - i);
            }
        }
    }
}
```

用到了两个 for 循环，外层循环控制占空比，内层循环起到延时作用，使人眼能够观测到占空比变化。

变量 d 用来控制闪烁周期，sist 控制每个亮度持续的周期数。

## 1.3 实验结果

观察到 DS1 由暗到亮，再由亮到暗的循环闪烁。

## 1.4 心得体会

想要达到比较好的观察效果需要细致地调整参数。LED 的占空比在 0.3 以下时可以明显看出亮度变化，而在 0.4 以上时，LED 较亮，导致亮度变化不明显。

## 2 跑马灯实验（HAL 库版本）

### 2.1 实验目的

通过代码控制 ALIENTEK 阿波罗 STM32 开发板上的两个 LED 灯 DS0 和 DS1 交替闪烁，实现类似跑马灯的效果。

使用 HAL 库版本重写上述跑马灯程序，同样使 DS1 发生由暗到亮，再由亮到暗的循环闪烁。

### 2.2 代码描述

```
// 与 1.c 相同效果，不过是库函数版本
#include "delay.h"
#include "led.h"
#include "sys.h"
#include "usart.h"
int main(void) {
    HAL_Init(); // 初始化 HAL 库
    Stm32_Clock_Init(360, 25, 2, 8); // 设置时钟, 180Mhz
    delay_init(180); // 初始化延时函数
    LED_Init();
    int d = 5;
    int sist = 7;
    while (1) {
        for (int i = 0; i < d; ++i) {
            for (int _ = 0; _ < sist; ++_) {
                HAL_GPIO_WritePin(GPIOB, GPIO_PIN_1, GPIO_PIN_RESET);
                delay_ms(i);
                HAL_GPIO_WritePin(GPIOB, GPIO_PIN_1, GPIO_PIN_SET);
                delay_ms(d * 4 - i);
            }
        }
        for (int i = d - 1; i > 0; --i) {
            for (int _ = 0; _ < sist; ++_) {
                HAL_GPIO_WritePin(GPIOB, GPIO_PIN_1, GPIO_PIN_RESET);
                delay_ms(i);
                HAL_GPIO_WritePin(GPIOB, GPIO_PIN_1, GPIO_PIN_SET);
                delay_ms(d * 4 - i);
            }
        }
    }
}
```

main.c

### 2.3 实验结果

观察到了与实验 1 相同的跑马灯闪烁。

### 2.4 心得体会

了解了 HAL 库的使用方法，以及在 STM32 开发板上通过 HAL 库控制 LED 灯的方法。学习了如何使用 GPIO 端口和时钟，并逐步构建复杂的应用程序。

## 3 按键输入实验

### 3.1 实验目的

利用板载的 4 个按键，来控制板载的两个 LED 的亮灭，熟悉 STM32F4 的 IO 口作为输入口的使用方法。

### 3.2 代码描述

```
main.c
#include "delay.h"
#include "key.h"
#include "led.h"
#include "sys.h"
#include "usart.h"
// 调整占空比，即工作时间与总时间的比值。函数需要放在循环中才可用。
void space_ratio(u8 delays, float rate) {
    LED1 = 0;
    delay_ms((u8)(delays * rate));
    LED1 = 1;
    delay_ms((u8)(delays * (1 - rate)));
}
// 根据不同按键，让 LED 灯显示不同亮度。
int main(void) {
    u8 key;
    HAL_Init(); // 初始化 HAL 库
    Stm32_Clock_Init(360, 25, 2, 8); // 设置时钟,180Mhz
    delay_init(180); // 初始化延时函数
    uart_init(115200); // 初始化 USART
    LED_Init(); // 初始化 LED
    KEY_Init(); // 初始化按键
    float f = 0;
    while (1) {
        key = KEY_Scan(0); // 按键扫描
        switch (key) {
            case WKUP_PRES:
                f = 0;
                break;
            case KEY2_PRES:
                f = f == 0.05f ? 0 : 0.05f;
                break;
            case KEY1_PRES:
                f = f == 0.2f ? 0 : 0.2f;
                break;
            case KEY0_PRES:
                f = f == 0.8f ? 0 : 0.8f;
                break;
        }
        space_ratio(20, f);
    }
}
```

将调节亮度的占空比调节过程抽象成 `space_ratio()` 函数，通过不同按键，控制灯的亮度。代码中 `f = f == x ? 0 : x;` 的设计，目的是附加一个功能，在第二次按下按钮时熄灭 LED。

### 3.3 实验结果

通过不同按键，实现 LED 的亮度调节。按动 WKUP 键后关闭 LED，按动 KEY2 后调整亮度为低，而按动 KEY1 后亮度调整为较高，按动 KEY0 后亮度调整为高。

### 3.4 心得体会

由于占空比在 0.3 以上时亮度变化不明显，因此设置占空比为 0, 0.05, 0.2, 0.8，可以很好地观察到 LED 的亮度变化。

经过测试，使用 KEY\_Scan(0) 只能监测到按键按下时的一次信号发送。如果需要监测按键持续时间或 release 时机，可能需要修改库函数代码。

## 4 外部中断实验

### 4.1 实验目的

学习如何使用 STM32F429 的外部输入中断，了解中断优先级的设置方法与表现，学习将中断线映射为 GPIO 的方法，在中断服务函数中处理逻辑。

## 4.2 代码描述

```
void space_ratio(u8 delaysms, float rate) {
    LED0 = 0;
    delay_ms((u8)(delaysms * rate));
    LED0 = 1;
    delay_ms((u8)(delaysms * (1 - rate)));
}

void space_ratio(u8 delaysms, float rate) {
    LED1 = 0;
    delay_ms((u8)(delaysms * rate));
    LED1 = 1;
    delay_ms((u8)(delaysms * (1 - rate)));
}

void HAL_GPIO_EXTI_Callback(uint16_t GPIO_Pin) {
    delay_ms(100);
    switch (GPIO_Pin) {
        case GPIO_PIN_0:
            if (WK_UP == 1) {
                for (int j = 0; j < 100; j++) {
                    space_ratio(20, (float)j / 100.0 * 1.8);
                }
                for (int j = 99; j > 0; --j) {
                    space_ratio(20, (float)j / 100.0 * 1.8);
                }
            }
            break;
        case GPIO_PIN_2:
            if (KEY1 == 0) {
                LED1 = !LED1;
            }
            break;
        case GPIO_PIN_3:
            if (KEY0 == 0) {
                for (int j = 0; j < 100; j++) {
                    space_ratio2(20, (float)j / 100.0 * 1.8);
                }
                for (int j = 99; j > 0; --j) {
                    space_ratio2(20, (float)j / 100.0 * 1.8);
                }
            }
            break;
        case GPIO_PIN_13:
            if (KEY2 == 0) {
                LED0 = !LED0;
            }
            break;
    }
}
```

通过改进的 `space_ratio()` 函数实现了双 LED 灯的亮度调节，通过按键按照优先级进入中断程序，执行对应的服务。

### 4.3 实验结果

在本次的实验中,使用外部中断来实现控制灯的暗灭。利用占空比的原理实现了让灯从暗至亮再从亮至暗的过程。

### 4.4 心得体会

由于不熟悉串口调试工具的使用,在串口调试时遇到了麻烦。需要接对串口线,选中正确的波特率,才可以看到正常输出。选择了错误的波特率可能导致接收的信息乱码。

一开始发现灯频闪的很快,而不是缓慢变亮,因为频率慢,没有让灯的图像在人眼中滞留,后增加了频率改善了这一问题。但由于未知原因没有实现中断优先级,即不能用其他优先级高的按钮中断当前灯的状态。