

传热学 非稳态导热IV

授课老师:苗雨



课前回顾及 导引 导热问题数 值求解 离散方程的 建立 代数方程的 求解

非稳态导热 问题的数值 解法

01

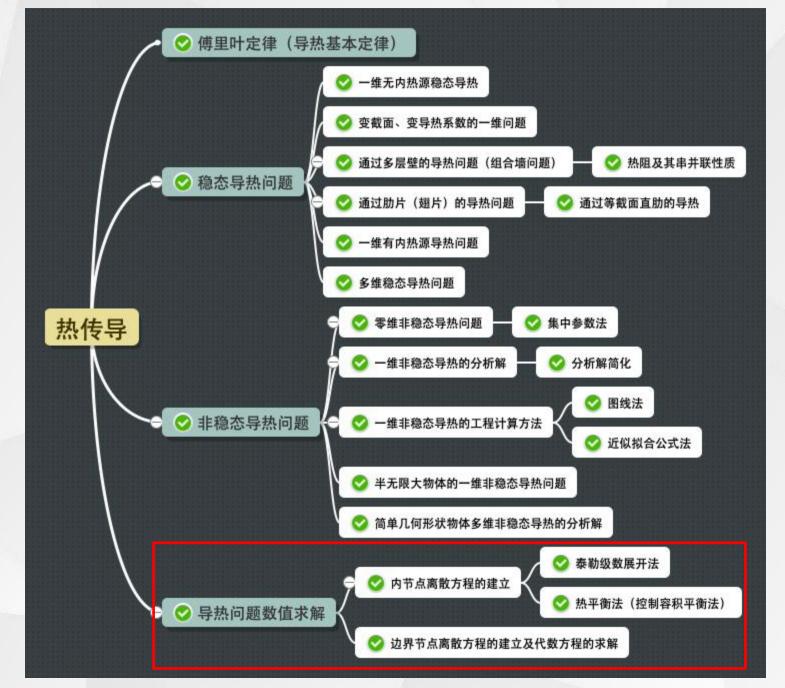
课前回顾及导引

课前回顾及导引

- 半无限大物体以Dirichlet边界条件求解的温度分布 $\frac{T-T_w}{T_i-T_w}=erf(\eta)$ $\eta=\frac{x}{\sqrt{4a\tau}}$
- 误差函数与余误差函数的关系 $erfc(\eta) = 1 erf(\eta)$
- 3 吸热系数的表达式 $\sqrt{\rho c \lambda}$
- 4 乘积解法方形截面的二维柱体无量纲温度场表达式 $\theta = \theta_{wall}(x, \tau) \cdot \theta_{wall}(y, \tau)$
- 5 乘积解法短圆柱体无量纲温度场表达式 $\theta = \theta_{wall}(x, \tau) \cdot \theta_{cyl}(r, \tau)$
- 6 乘积解法立方体无量纲温度场表达式 $\theta = \theta_{wall}(x, \tau) \cdot \theta_{wall}(y, \tau) \cdot \theta_{wall}(z, \tau)$
- 7 乘积解法二维问题导热量百分数 $\frac{Q}{Q_0} = (\frac{Q}{Q_0})_1 + (\frac{Q}{Q_0})_2 [1 (\frac{Q}{Q_0})_1]$
- 8 乘积解法三维问题导热量百分数 $\frac{\alpha}{Q_0} = (\frac{\alpha}{Q_0})_1 + (\frac{\alpha}{Q_0})_2 [1 (\frac{\alpha}{Q_0})_1] + (\frac{\alpha}{Q_0})_3 [1 (\frac{\alpha}{Q_0})_1] [1 (\frac{\alpha}{Q_0})_2]$



课前回顾及导引



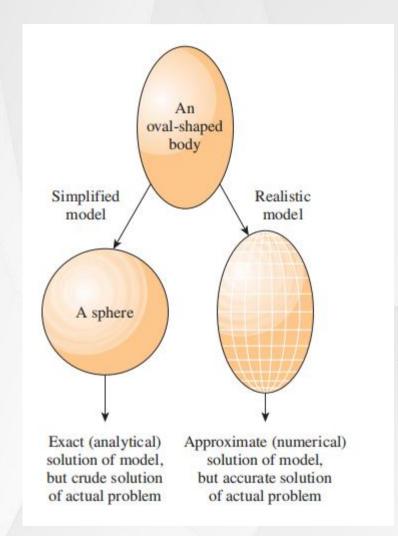
02

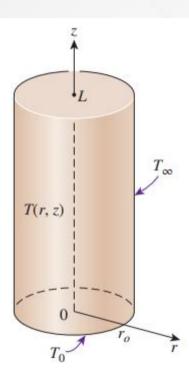
导热问题数值求解

- ▶ 为什么研究导热问题的数值求解
- 导热问题数值求解的基本思想
- 导热问题数值求解的基本步骤



为什么研究导热问题的数值求解





Analytical solution:

$$\frac{T(r,z)-T_{\infty}}{T_{0}-T_{\infty}} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{J_{0}(\lambda_{n}r)}{\lambda_{n}J_{1}(\lambda_{n}r_{o})} \frac{\sinh \lambda_{n}(L-z)}{\sinh (\lambda_{n}L)}$$

where λ_n 's are roots of $J_0(\lambda_n r_o) = 0$





导热问题数值求解的基本思想

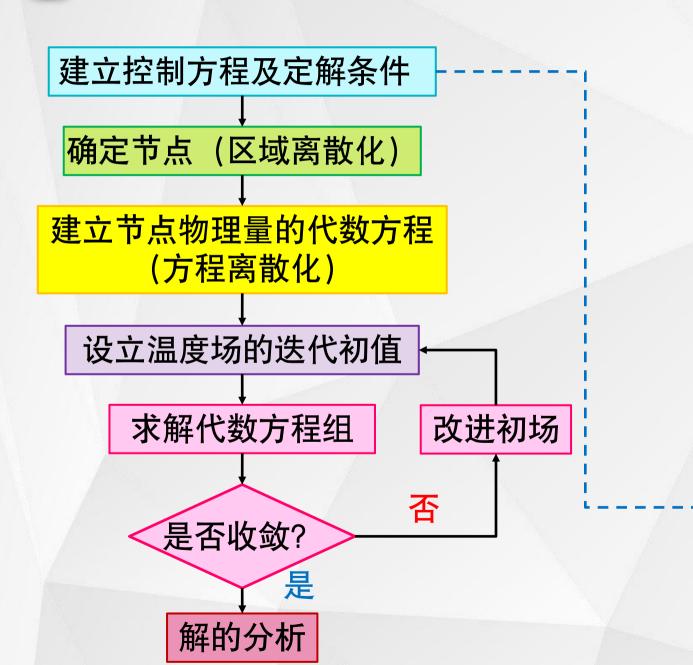
把原来的时间和空间连续的物理量的场,用**有限个离散点上的值的集合**来代替,通过求解按一定方法建立起来的关于这些值的代数方程,从而获得离散点上被求物理量的值,称之为**数值解**。

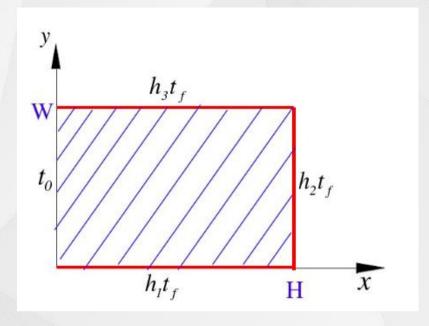


数值解

- 很难数学表达或取决于自变量
- 不一定需要解的表达式







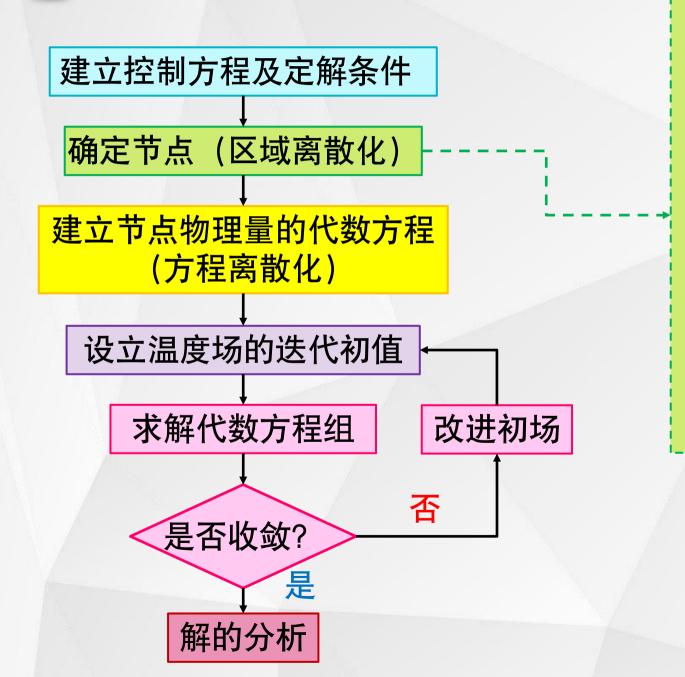
以二维矩形区域内的稳态、无内热源、 常物性导热问题为例

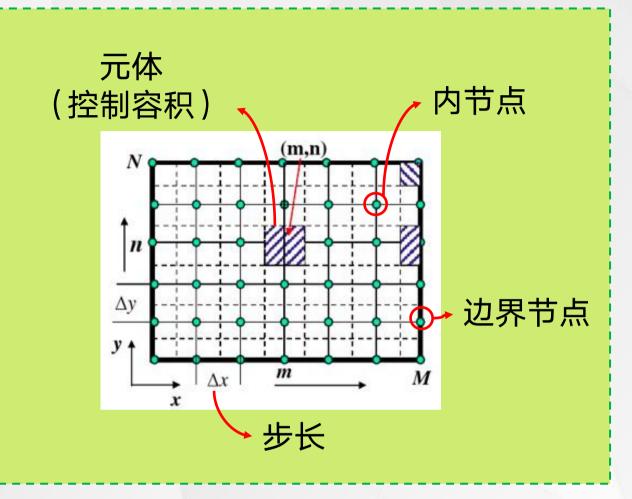
描写物理问题的微分方程称<mark>控制方程</mark> (governing equation) 这个例子的导热微分方程

$$\rho c \frac{\partial t}{\partial \tau} = \frac{\partial}{\partial x} (\lambda \frac{\partial t}{\partial x}) + \frac{\partial}{\partial y} (\lambda \frac{\partial t}{\partial y}) + \frac{\partial}{\partial z} (\lambda \frac{\partial t}{\partial z}) + \phi$$

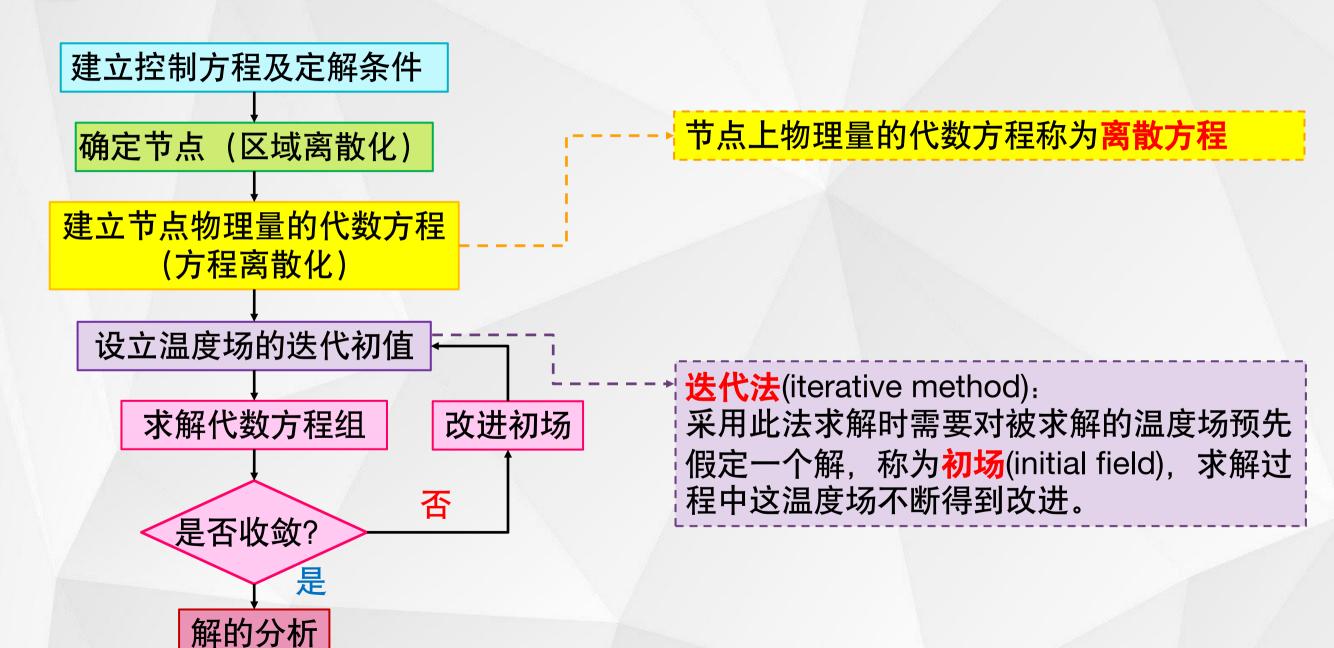
$$\frac{\partial^2 t}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 t}{\partial y^2} = 0$$



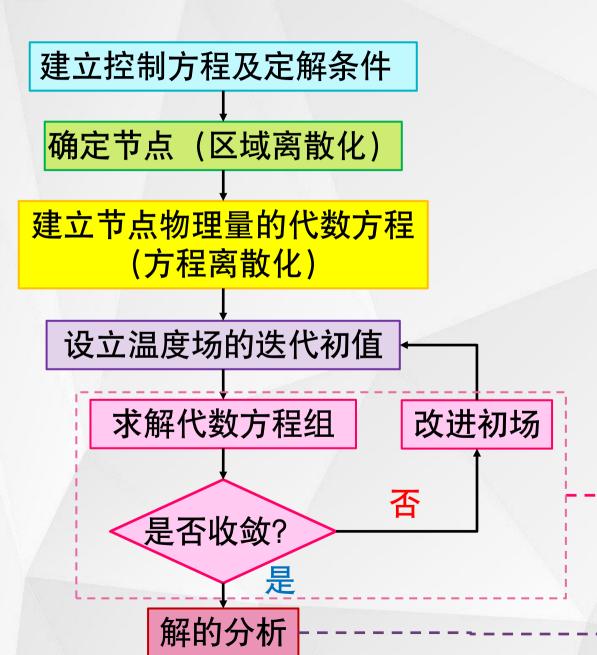


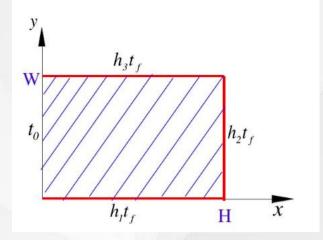


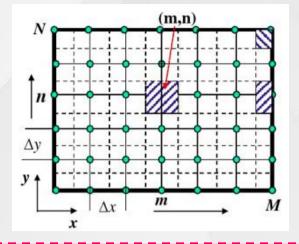












除左边界上各节点的温度为已知外,其余 (m-1)×n个节点都需建立离散方程,这些方程构成了一个封闭的代数方程组

- 各项的系数不再变化--> 线性问题
- 各项系数在迭代过程中**不断更新-->非线** 性问题

是否收敛的判断是指本次迭代计算所得之解 与上一次迭代计算所得之解的偏差是否小于允许值。

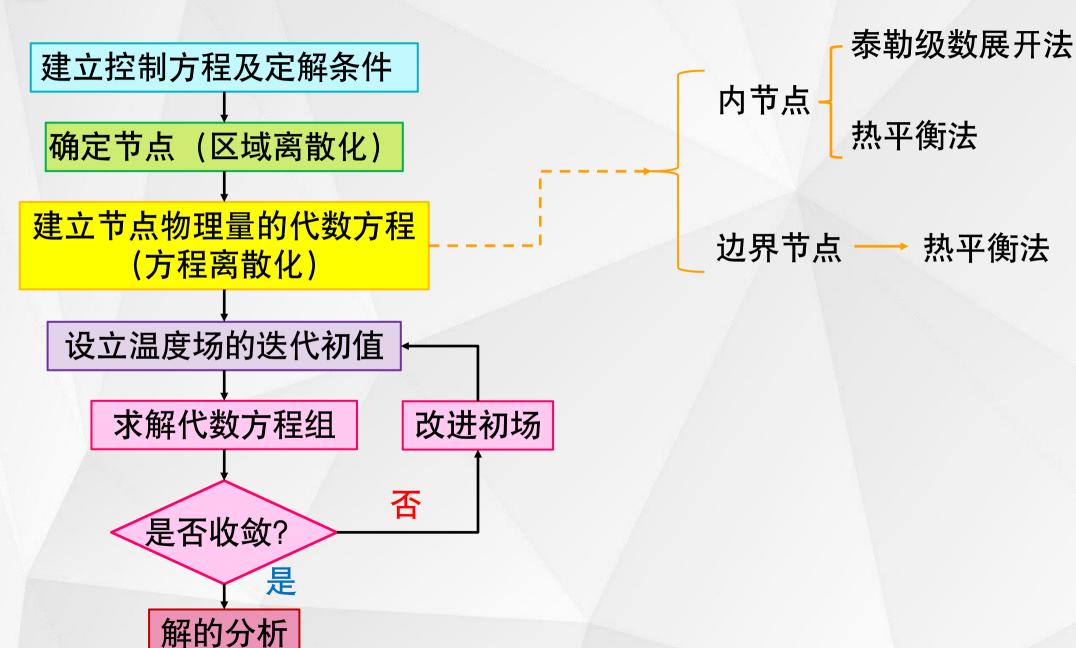
所得结果可用于进一步计算

03

离散方程的建立

- 内节点离散方程的建立
- 边界节点离散方程的建立

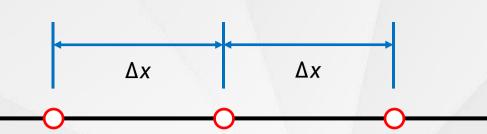






泰勒级数展开法

-维情况:



$$\frac{\partial^2 t}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 t}{\partial y^2} = 0$$

泰勒公式:
$$f(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!}(x - x_0)^2 + \dots + \frac{f^{(k)}(x_0)}{k!}(x - x_0)^k + O((x - x_0)^k)$$

$$t_{m+1} = t_m + \frac{dt}{dx} \Big|_m \Delta x + \frac{1}{2!} \frac{d^2t}{dx^2} \Big|_m \Delta x^2 + \dots + \frac{1}{k!} \frac{d^kt}{dx^k} \Big|_m \Delta x^k + \dots$$

$$t_{m-1} = t_m - \frac{dt}{dx} \Big|_m \Delta x + \frac{1}{2!} \frac{d^2t}{dx^2} \Big|_m \Delta x^2 + \dots + \frac{1}{k!} \frac{d^kt}{dx^k} \Big|_m (-\Delta x)^k + \dots$$

$$t_{m+1} + t_{m-1} = 2t_m + \frac{d^2t}{dx^2} \bigg|_{m} \Delta x^2 + \dots$$

$$\frac{d^{2}t}{dx^{2}}\bigg|_{m} = \frac{t_{m+1} + t_{m-1} - 2t_{m}}{\Delta x^{2}} + O(\Delta x^{2}) \approx \frac{t_{m+1} + t_{m-1} - 2t_{m}}{\Delta x^{2}}$$



泰勒级数展开法

中心差分格式
$$\left. \frac{d^2t}{dx^2} \right|_m \approx \frac{t_{m+1} + t_{m-1} - 2t_m}{\Delta x^2}$$

向前差分格式

$$t_{m+1} = t_m + \frac{dt}{dx} \Big|_{m} \Delta x + \frac{1}{2!} \frac{d^2t}{dx^2} \Big|_{m} \Delta x^2 + \dots + \frac{1}{k!} \frac{d^kt}{dx^k} \Big|_{m} \Delta x^k + \dots$$

$$\frac{dt}{dx} \Big|_{m} = \frac{t_{m+1} - t_m}{\Delta x} + O(\Delta x) \approx \frac{t_{m+1} - t_m}{\Delta x}$$

向后差分格式

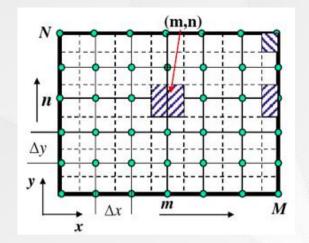
$$t_{m-1} = t_m - \frac{dt}{dx} \Big|_{m} \Delta x + \frac{1}{2!} \frac{d^2t}{dx^2} \Big|_{m} \Delta x^2 + \dots + \frac{1}{k!} \frac{d^kt}{dx^k} \Big|_{m} (-\Delta x)^k + \dots \qquad \frac{dt}{dx} \Big|_{m} = \frac{t_m - t_{m-1}}{\Delta x} + O(\Delta x) \approx \frac{t_m - t_{m-1}}{\Delta x}$$

(m+1)的向后差分格式与(m)的向前差分格式相同



泰勒级数展开法

二维情况:



$$\frac{\partial^2 t}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 t}{\partial y^2} = 0$$

文方向:
$$\frac{d^2t}{dx^2}\bigg|_{m,n} = \frac{t_{m+1,n} + t_{m-1,n} - 2t_{m,n}}{\Delta x^2} + O(\Delta x^2) \approx \frac{t_{m+1,n} + t_{m-1,n} - 2t_{m,n}}{\Delta x^2}$$

y方向:
$$\frac{d^2t}{dy^2}\bigg|_{m,n} = \frac{t_{m,n+1} + t_{m,n-1} - 2t_{m,n}}{\Delta y^2} + O(\Delta y^2) \approx \frac{t_{m,n+1} + t_{m,n-1} - 2t_{m,n}}{\Delta y^2}$$

如果
$$\Delta x = \Delta y$$
 $\frac{\partial^2 t}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 t}{\partial y^2} = \frac{t_{m+1,n} + t_{m-1,n} + t_{m,n+1} + t_{m,n-1} - 4t_{m,n}}{\Delta x^2} = 0$

热平衡法(控制容积平衡法)

所有方向流入控制体的总流量 + 控制体内热源生成热 = 控制体内能的增量

$$\Phi_{right} + \Phi_{left} + \Phi_{top} + \Phi_{bottom} + \Phi_{V} = 0$$

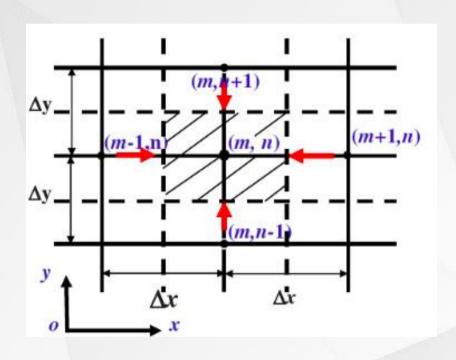
$$\Phi_{\text{right}} = -\lambda \Delta y \frac{\partial t}{\partial x} = \lambda \Delta y \frac{t_{m+1,n} - t_{m,n}}{\Delta x}$$

$$\Phi_{\text{left}} = -\lambda \Delta y \frac{\partial t}{\partial x} = \lambda \Delta y \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x}$$

$$\Phi_{\text{top}} = -\lambda \Delta x \frac{\partial t}{\partial x} = \lambda \Delta x \frac{t_{m,n+1} - t_{m,n}}{\Delta y}$$

$$\Phi_{\text{bottom}} = -\lambda \Delta x \frac{\partial t}{\partial x} = \lambda \Delta x \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y}$$

内热源: $\Phi_V = \dot{\Phi} \cdot V = \dot{\Phi} \cdot \Delta x \Delta y$

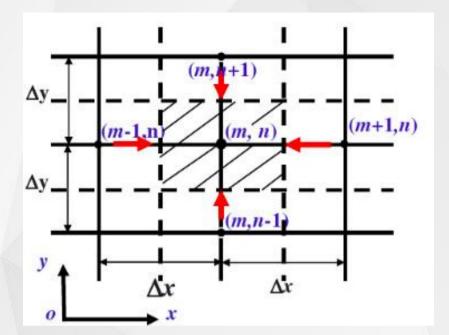




热平衡法(控制容积平衡法)

所有方向流入控制体的总流量 + 控制体内热源生成热 = 控制体内能的增量

$$\Phi_{right} + \Phi_{left} + \Phi_{top} + \Phi_{bottom} + \Phi_{V} = 0$$



$$\lambda \Delta y \frac{t_{m+1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} + \lambda \Delta y \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} + \lambda \Delta x \frac{t_{m,n+1} - t_{m,n}}{\Delta y} + \lambda \Delta x \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y} + \dot{\Phi} \cdot \Delta x \Delta y = 0$$

如果
$$\Delta x = \Delta y$$

$$t_{m+1,n} + t_{m-1,n} + t_{m,n+1} + t_{m,n-1} - 4t_{m,n} + \frac{\Delta x^2}{\lambda} \dot{\Phi} = 0$$

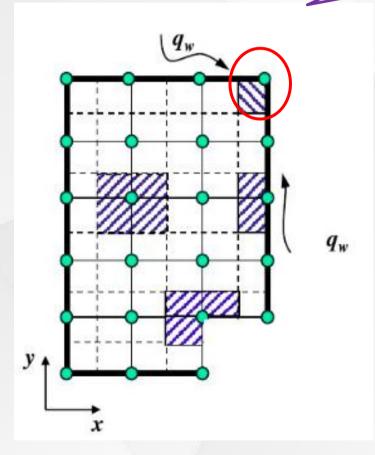
$$\Rightarrow t_{m,n} = \frac{1}{4} \left(t_{m+1,n} + t_{m-1,n} + t_{m,n+1} + t_{m,n-1} \right) + \frac{1}{4} \frac{\Delta x^2 \dot{\Phi}}{\lambda}$$

$$t_{m,n} = \frac{1}{4} \left(t_{m+1,n} + t_{m-1,n} + t_{m,n+1} + t_{m,n-1} \right)$$

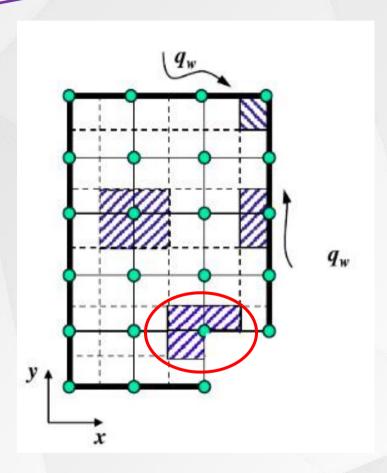


热平衡法 (控制容积平衡法)

平直边界上的节点



外部角点



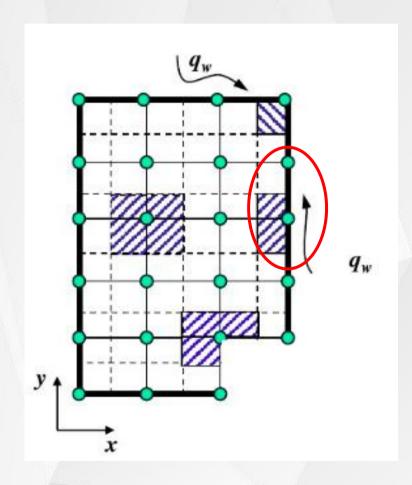
用 q_w 表示边界上的热流密度,

用 $\dot{\phi}_{m,n}$ 表示内热源强度

内部角点



热平衡法(控制容积平衡法)



平直边界上的节点

$$\Phi_{\text{left}} + \Phi_{\text{right}} + \Phi_{\text{top}} + \Phi_{\text{bottom}} + \Phi_{V} = 0$$

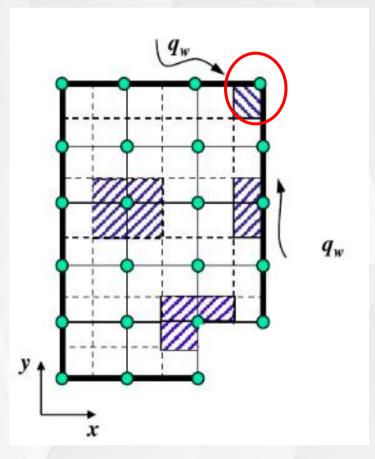
$$\lambda \Delta y \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} + \Delta y q_w + \lambda \frac{\Delta x}{2} \frac{t_{m,n+1} - t_{m,n}}{\Delta y}$$
$$+ \lambda \frac{\Delta x}{2} \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y} + \dot{\Phi}_{m,n} \frac{\Delta x}{2} \Delta y = 0$$

如果
$$\Delta x = \Delta y$$

$$4t_{m,n} = 2t_{m-1,n} + \frac{2\Delta x}{\lambda}q_w + t_{m,n+1} + t_{m,n-1} + \dot{\Phi}_{m,n} \frac{\Delta x^2}{\lambda}$$



热平衡法(控制容积平衡法)



外部角点

$$\Phi_{\text{left}} + \Phi_{\text{right}} + \Phi_{\text{top}} + \Phi_{\text{bottom}} + \Phi_{V} = 0$$

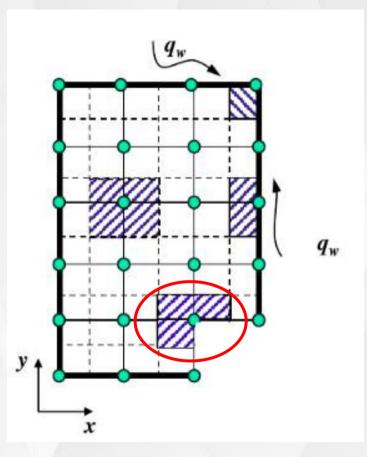
$$\lambda \frac{\Delta y}{2} \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} + \frac{\Delta y}{2} q_w + \frac{\Delta x}{2} q_w + \lambda \frac{\Delta x}{2} \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y} + \dot{\Phi}_{m,n} \frac{\Delta x}{2} \frac{\Delta y}{2} = 0$$

如果
$$\Delta x = \Delta y$$

$$2t_{m,n} = t_{m-1,n} + \frac{2\Delta x}{\lambda} q_w + t_{m,n-1} + \dot{\Phi}_{m,n} \frac{\Delta x^2}{2\lambda}$$



热平衡法(控制容积平衡法)



$$\Phi_{\text{left}} + \Phi_{\text{right}} + \Phi_{\text{top}} + \Phi_{\text{bottom}} + \Phi_{V} = 0$$

$$\lambda \Delta y \frac{t_{m-1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} + (\lambda \frac{\Delta y}{2} \frac{t_{m+1,n} - t_{m,n}}{\Delta x} + \frac{\Delta y}{2} q_w) + \lambda \Delta x \frac{t_{m,n+1} - t_{m,n}}{\Delta y} + (\lambda \frac{\Delta x}{2} \frac{t_{m,n-1} - t_{m,n}}{\Delta y} + \frac{\Delta x}{2} q_w) + \dot{\Phi}_{m,n} \frac{3\Delta x \Delta y}{\Delta y} = 0$$

如果 $\Delta x = \Delta y$

$$t_{m,n} = \frac{1}{6} \left(2t_{m-1,n} + \frac{2\Delta x^2}{\lambda} q_w + 2t_{m,n+1} + t_{m+1,n} + t_{m,n-1} + \dot{\Phi}_{m,n} \frac{3\Delta x^2}{2\lambda} \right)$$



绝热边界

$$q_w = 0$$

 $q_w \neq 0$ 给定的 q_w 值 代入方程

边界热流密度的三种情况

对流边界

$$q_w = h(t_f - t_{m,n})$$

需注意传入计算区 域的热量为正 04

代数方程的求解

- 代数方程组的求解方法
- 高斯-赛德尔迭代解法



代数方程组的求解方法



优点:通过有限次运算可以获得代数方

程精确解

缺点: 计算所需的计算机内存较大, 当

代数方程的数目较多时使用不便



优点: 占用较少计算机内存

缺点:事先不能知道计算工作量的大

小, 也不能保证求解过程收敛



1.假设一个初场

$$\begin{cases} a_{11}t_1 + a_{12}t_2 + a_{13}t_3 = b_1 \\ a_{21}t_1 + a_{22}t_2 + a_{23}t_3 = b_2 \\ a_{31}t_1 + a_{32}t_2 + a_{33}t_3 = b_3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} t_1 = \frac{1}{a_{11}}(b_1 - a_{12}t_2 - a_{13}t_3) \\ t_2 = \frac{1}{a_{22}}(b_2 - a_{21}t_1 - a_{23}t_3) \\ t_3 = \frac{1}{a_{33}}(b_3 - a_{31}t_1 - a_{32}t_2) \end{cases}$$

2.计算离散方程的系数

4.返回到第二步骤直到获得收敛的解







$$t_1^{(0)}, t_2^{(0)}, t_3^{(0)}$$

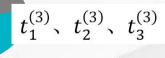
上角标括号里面表示迭代次数



$$t_1^{(0)}, t_2^{(0)}, t_3^{(0)}$$

$$t_1^{(2)}, t_2^{(2)}, t_3^{(2)}$$

.....



 $t_1^{(1)}, t_2^{(1)}, t_3^{(1)}$

• • • • •

迭代收敛, 计算终止



$$\max |t_i^{(k+1)} - t_i^{(k)}| \le \varepsilon$$

$$\max |\frac{t_i^{(k+1)} - t_i^{(k)}}{t_i^{(k)}}| \le \varepsilon$$

判断迭代 是否收敛的准则 允许的相对偏差, ε一般取10⁻³~10⁻⁶

当有接近于零的t时, 第三个准则更好

迭代过程能否收敛的判据: 主对角占优

$$|a_{12}| + |a_{13}| \le |a_{11}|$$

$$|a_{21}| + |a_{23}| \le |a_{22}|$$

$$|a_{31}| + |a_{32}| \le |a_{33}|$$

$$\max |\frac{t_i^{(k+1)} - t_i^{(k)}}{t_{max}^{(k)}}| \le \varepsilon$$

例题1: 用高斯-赛德尔迭代法求解下列方程组:

$$\begin{cases} 8t_1 + 2t_2 + t_3 = 29 \\ t_1 + 5t_2 + 2t_3 = 32 \\ 2t_1 + t_2 + 4t_3 = 28 \end{cases}$$

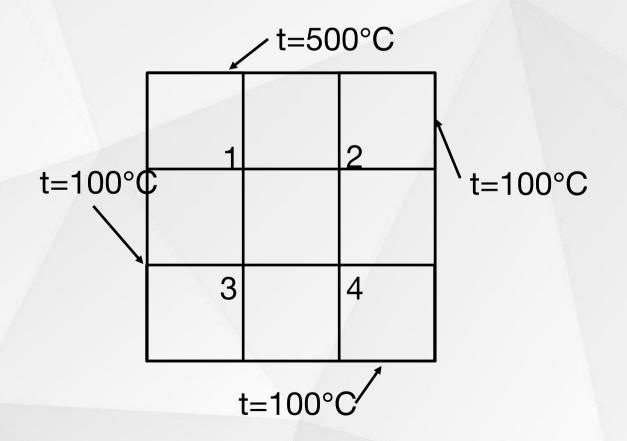
$$|a_{12}| + |a_{13}| = 2 + 1 \le |a_{11}| = 8$$

$$|a_{21}| + |a_{23}| = 1 + 2 \le |a_{22}| = 5$$
 迭代方程一定收敛

$$|a_{31}| + |a_{32}| = 2 + 1 \le |a_{33}| = 4$$

例题2: 有一各向同性材料的方形物体, 其导热系数为常量。已知各边界的温度如图

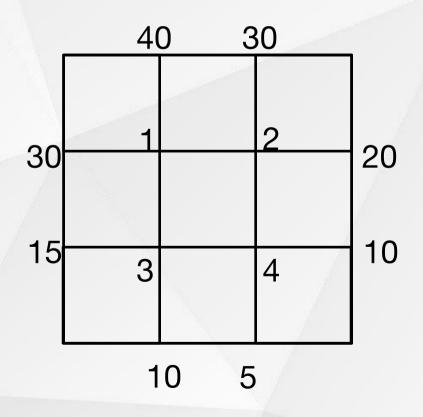
所示,试用高斯-赛德尔迭代求其内部网格节点1、2、3和4的温度。



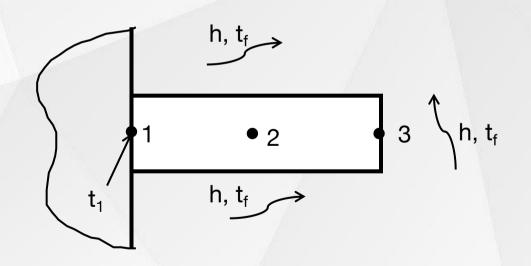


例题3: 试对附图所示的常物性、无内热源的二维稳态导热问题用高斯-赛德尔迭代法

计算 t_1 、 t_2 、 t_3 、 t_4 之值。



例题4: 如图所示,有一等截面直肋,处于稳态导热状态。图中 t_1 =85℃, t_f =25℃, t_f =25℃, t_f =30W/(t_f =4cm,纵剖面面积 t_f =4cm²,导热系数λ=20W/(t_f =25℃,请用数值方法求解节点2、3的温度。



05

非稳态导热问题的数值解法

- 时间-空间区域的离散化
- 一维平板非稳态导热的显式和隐式格式
- 边界节点的离散方程



时间-空间区域的离散化

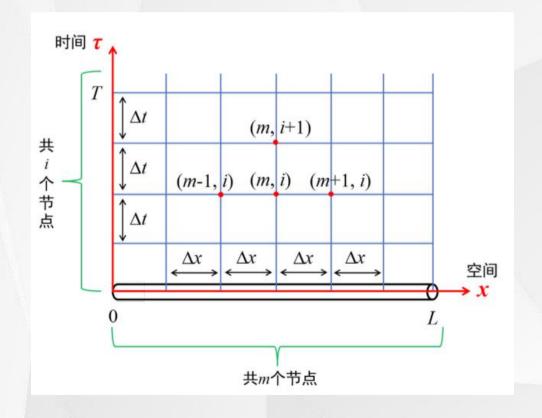
一维非稳态导热问题

所有方向流入控制体的总流量 + 控制体内热源生成热 = 控制体内能的增量









$$\lambda \frac{\partial^2 t}{\partial x^2} + \dot{\Phi} = \rho c \frac{\partial T}{\partial \tau}$$

非稳态导热与稳态导热的主要差别在于 控制方程中多了一个非稳态项,而其中 扩散项的离散方法与稳态导热是一样的

时间-空间区域的离散化

一维、无内热源,常物性,非稳态

$$\lambda \frac{\partial^2 t}{\partial x^2} + \dot{\phi} = \rho c \frac{\partial t}{\partial \tau}$$

$$\frac{d^2 t}{dx^2} \bigg|_{m,i} = \frac{t_{m+1,i} + t_{m-1,i} - 2t_{m,i}}{\Delta x^2}$$

$$t_{m,i+1} = t_{m,i} + \frac{dt}{d\tau} \Big|_{m,i} \Delta \tau + \frac{1}{2!} \frac{d^2t}{d\tau^2} \Big|_{m,i} \Delta \tau^2 + \dots$$

向前差分
$$\left. \frac{\partial t}{\partial \tau} \right|_{m,i} = \frac{t_{m,i+1} - t_{m,i}}{\Delta \tau}$$

代入,得到

$$\lambda \frac{t_{m+1,i} - 2t_{m,i} + t_{m-1,i}}{\Delta x^2} + 0 = \rho c \frac{t_{m,i+1} - t_{m,i}}{\Delta \tau}$$

一维平板非稳态导热的显式和隐式格式

$$\lambda \frac{t_{m+1,i} - 2t_{m,i} + t_{m-1,i}}{\Delta x^2} = \rho c \frac{t_{m,i+1} - t_{m,i}}{\Delta \tau}$$

$$t_{m,i+1} = \frac{\lambda}{\rho c} \frac{\Delta \tau}{\Delta x^2} (t_{m+1,i} - 2t_{m,i} + t_{m-1,i}) + t_{m,i}$$

$$= \alpha \frac{\Delta \tau}{\Delta x^2} (t_{m+1,i} - 2t_{m,i} + t_{m-1,i}) + t_{m,i}$$

$$= Fo_{\Delta}(t_{m+1,i} - 2t_{m,i} + t_{m-1,i}) + t_{m,i}$$

显式格式

$$= Fo_{\Delta}(t_{m+1,i} + t_{m-1,i}) + (1 - 2Fo_{\Delta})t_{m,i}$$

由第(i)时层的温度计算出第(i+1)时层的温度

优点:求解过程无需迭代,计算量小

缺点:对时间步长和空间步长有限制,否则会出现不合理的振荡的解

一维平板非稳态导热的显式和隐式格式

$$\frac{\lambda \frac{\partial^2 t}{\partial x^2} + \dot{x} = \rho c \frac{\partial t}{\partial \tau}}{\left. \frac{d^2 t}{dx^2} \right|_{m = i+1}} = \frac{t_{m+1,i+1} + t_{m-1,i+1} - 2t_{m,i+1}}{\Delta x^2}$$

$$t_{m,i+1} = t_{m,i} + \frac{dt}{d\tau} \Big|_{m,i} \Delta \tau + \frac{1}{2!} \frac{d^2t}{d\tau^2} \Big|_{m,i} \Delta \tau^2 + \dots$$
向后差分 $\frac{\partial t}{\partial \tau} \Big|_{m,i} = \frac{t_{m,i+1} - t_{m,i}}{\Delta \tau}$

$$\lambda \frac{t_{m+1,i+1} - 2t_{m,i+1} + t_{m-1,i+1}}{\Delta x^2} = \rho c \frac{t_{m,i+1} - t_{m,i}}{\Delta \tau}$$

隐式格式

$$(1 + 2Fo_{\Delta})t_{m,i+1} = Fo_{\Delta}[t_{m+1,i+1} + t_{m-1,i+1}] + t_{m,i}$$

计算第(i+1)时层的温度时,必须求解第(i+1)时层的联立方程组

优点:对步长没有限制,不会出现振荡现象

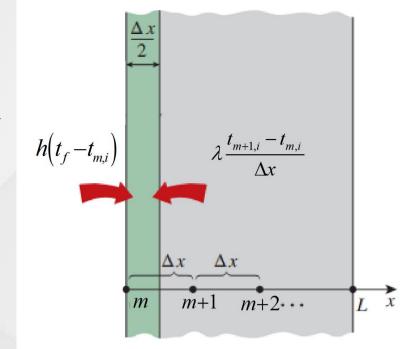
缺点: 求解过程必须迭代, 计算工作量大

边界节点的离散方程

对于无限大平板,左侧表面受到周围流体冷却,表面传热系数为h,流体温度为 t_f ,边界节点是宽度为 $\frac{\Delta x}{2}$ 的元体

所有方向流入控制体的总流量 = 控制体内能的增量

$$\lambda \frac{t_{m+1,i} - t_{m,i}}{\Delta x} + h(t_f - t_{m,i}) = \rho c \frac{\Delta x}{2} \frac{t_{m,i+1} - t_{m,i}}{\Delta \tau}$$



$$t_{m,i+1} = \frac{2\lambda\Delta\tau}{\rho c} \frac{t_{m+1,i} - t_{m,i}}{\Delta x^2} + \frac{2h\Delta\tau}{\rho c} \frac{t_f - t_{m,i}}{\Delta x} + t_{m,i} = \frac{2a\Delta\tau}{\Delta x^2} (t_{m+1,i} - t_{m,i}) + \frac{2h\Delta\tau}{\rho c\Delta x} (t_f - t_{m,i}) + t_{m,i}$$

$$t_{m,i+1} = \left(1 - \frac{2\alpha\Delta\tau}{\Delta x^2} - \frac{2h\Delta\tau}{\rho c\Delta x}\right) t_{m,i} + \frac{2\alpha\Delta\tau}{\Delta x^2} t_{m+1,i} + \frac{2h\Delta\tau}{\rho c\Delta x} t_f$$

分子分母同时乘以 $\lambda\Delta x$ -

$$t_{m,i+1} = \left(1 - 2\frac{\alpha\Delta\tau}{\Delta x^2} - 2\frac{\lambda}{\rho c}\frac{\Delta\tau}{\Delta x^2}\frac{h\Delta x}{\lambda}\right)t_{m,i} + 2\frac{\alpha\Delta\tau}{\Delta x^2}t_{m+1,i} + 2\frac{\lambda}{\rho c}\frac{\Delta\tau}{\Delta x^2}\frac{h\Delta x}{\lambda}t_f$$

$$t_{m,i+1} = (1 - 2Fo_{\Delta} - 2Fo_{\Delta}Bi_{\Delta})t_{m,i} + 2Fo_{\Delta}t_{m+1,i} + 2Fo_{\Delta}Bi_{\Delta}t_{f}$$



预习小测验答案

1.(多选题, 1分)

关于导热问题的解析解和数值解,下列描述正确的是?

A. 解析解可以用数学表达式直接表达

B. 数值解可以用数学表达

C. 解析解的表达式是存在的

D. 数值解可能取决于自变量

答案: ACD

2.(多选题, 1分)

对于导热问题数值求解过程, 正确的是

A. 对于离散方程的建立, 泰勒级数展开法可以用于边界节点

B. 采用热平衡法时,对每个节点所代表的元体用傅里叶导热定律直接写出其能量守恒的表达式

C. 建立内节点离散方程的方法有泰勒级数展开法和热平衡法两种

D. 对于离散方程的建立, 热平衡法可以用于内节点和边界节点

答案: BCD

3.(多选题, 1分)

关于代数方程组的求解方法,下列描述错误的是?

A. 使用高斯-赛德尔迭代解法计算所需的计算机内存较大

B. $10^{-3} \sim 10^{-6}$ 高斯-赛德尔迭代解法允许的相对偏差一般取

C. 高斯-赛德尔迭代过程能否收敛的判据: 主对角占优

D. 使用高斯-赛德尔迭代解法不需要假设初场

答案: AD

bonus homework: 选择课上讲的任意一道例题,使用Matlab或者Mworks编 程,得到结果 交作业时把编好的程序写上名字私信发给我 允许团队合作