

AD převodník 24-bit 2 kanály HX711

1. POPIS

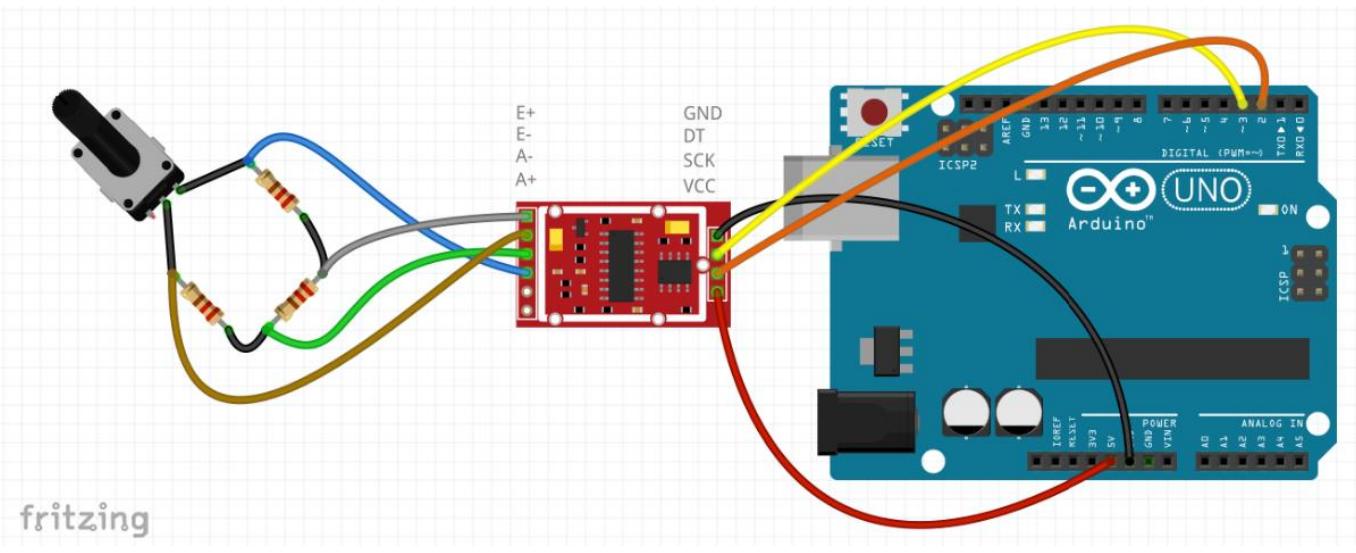
Modul je určený pro vysoce přesné měření analogového signálu. Je kompatibilní se všemi vývojovými kity Arduino/Genuino a spoustou dalších (např. Raspberry PI).



2. SPECIFIKACE

Převodník	HX711	Napěťová reference	1,25 V
Počet bitů	24	Komunikační rozhraní	sériové
Počet kanálů	2	CMRR	100 dB
Programovatelné vzorkování	10 nebo 80 SPS	CMVR min.	AGND+1,2 V
Frekvenční filtr	50 a 60 Hz	CMVR max.	AVDD-1,3 V
Pracovní napětí	2,6–5,5 VDC	Teplotní drift	< ±6 nV/°C
Programovatelné zesílení (kanál A)	64x nebo 128x	Šum (vstup)	< 90 nV _{RMS}
Zesílení (kanál B)	32 x	Offset (vstup)	< 0,4 mV
Provozní proud	< 1500 uA	Pracovní teplota	-40 až 80 °C
Proud (sleep mode)	< 1 uA	Rozměry (mm)	34 x 21

3. ZAPOJENÍ



00101 010001 000001 4. UKÁZKA PROGRAMU

Ukázka níže je převzata z: <http://navody.arduino-shop.cz/navody-k-produktum/ad-prevodnik-24-bit-s-2-kanaly.html>

```
// Arduino AD 24-bit převodník s 2 kanály

// piny pro připojení SCK a DT z modulu
int pSCK = 2;
int pDT = 3;

// definování různých nastavení kanálů a jejich zesílení
#define kanal A zesil 128 1
#define kanal B zesil 32 2
#define kanal A zesil 64 3

void setup()
{
    // nastavení pinů modulu jako výstup a vstup
    pinMode(pSCK, OUTPUT);
    pinMode(pDT, INPUT);
    // komunikace přes sériovou linku rychlostí 9600 baud
    Serial.begin(9600);
    // probuzení modulu z power-down módu
    digitalWrite(pSCK, LOW);
    // spuštění prvního měření pro nastavení měřícího kanálu
    spusteniMereni(kanal A zesil 64);
}

void loop()
{
    // výpis měření a jeho výsledku
    Serial.print("Vysledek mereni: ");
    Serial.print(spusteniMereni(kanal_A_zesil_64));
    Serial.println(" uV");
    // pauza 0.5 s pro přehledné čtení
    delay(500);
}

// vytvoření funkce pro měření z nastaveného kanálu
long spusteniMereni(byte mericiMod)
```

```

{
    byte index;
    long vysledekMereni = 0L;
    // načtení 24-bit dat z modulu
    while (digitalRead(pDT));
    for (index = 0; index < 24; index++)
    {
        digitalWrite(pSCK, HIGH);
        vysledekMereni = (vysledekMereni << 1) | digitalRead(pDT);
        digitalWrite(pSCK, LOW);
    }
    // nastavení měřícího módu
    for (index = 0; index < mericiMod; index++)
    {
        digitalWrite(pSCK, HIGH);
        digitalWrite(pSCK, LOW);
    }
    // konverze z 24-bit dvojdoplňkového čísla
    // na 32-bit znaménkové číslo
    if (vysledekMereni >= 0x800000)
        vysledekMereni = vysledekMereni | 0xFF000000L;
    // přepočet výsledku na mikrovolty podle zvoleného
    // kanálu a zesílení
    switch (mericiMod) {
        case 1: vysledekMereni = vysledekMereni / 128 / 2; break;
        case 2: vysledekMereni = vysledekMereni / 32 / 2; break;
        case 3: vysledekMereni = vysledekMereni / 64 / 2; break;
    }
    return vysledekMereni ;
}

```