根据该公式,优化对象是阻力系数f

流体的摩擦系数,可根据试验得到的流体沿微通道内流动的压力损失 Δp 和平均流速 U_m 计算:

$$f = \frac{\Delta p}{l_{\rm ch}} \cdot \frac{2D_{\rm h}}{\rho U_{\rm m}^2} \tag{14}$$

$$U_{\rm m} = \frac{m}{N_{\rm ch} \rho A_{\rm ch}} \tag{15}$$

$$\Delta p - -$$
管道出入口压差(压降) $D_h - -$ 管道直径 $l_{ch} - -$ 管道长度 $U_m - -$ 平均流速 $m - -$ 质量流量 $\rho - -$ 流体密度 $N_{ch} - -$ 微管通道个数 $A_{ch} - -$ 微管横截面积

重要参数	获取方式
长径比	几何设置 L/D
压差	通过仿真实验获取
平均流速	管道截面上的平均速度 $\frac{4m}{ ho\pi D^2}$

公式变形

$$f = \Delta p \frac{2D}{L \rho U_m^2}$$

$$= \Delta p \frac{2D}{L} * \frac{D}{\mu} \frac{\mu}{\rho D U_m} * \frac{1}{U_m}$$

$$= \Delta p \frac{2D^2}{L \mu} \frac{1}{ReU_m}$$

$$= \frac{2}{U_m \mu} \Delta p \frac{1}{Re} \frac{D^2}{L}$$

$$D - - 微管直径$$

$$L - - 微管长度$$

可以对管道流动中阻力系数 ƒ进行仿真优化

研究预期结果

- 1. 得到压差与长径比的关系 $\Delta p = \Delta p(\frac{L}{D})$
- 2. 得到阻力系数f与长径比的关系
- 3. 通过对比得到压差合适,阻力系数最小的长径比管道组合

几何条件

1 长度

管道长度不限制,

本实验中满足以下条件即可

$$10^{-2} < D/L < 10^{-1}$$

2 直径

根据微尺度标准划分管道直径

image-20220408195754705

可选取直径范围 0.05~0.1 mm

3 管道组数

初步设置为八组

网格划分

选择四面体方法

网格大小设置 elements sizing = $2\mu m$

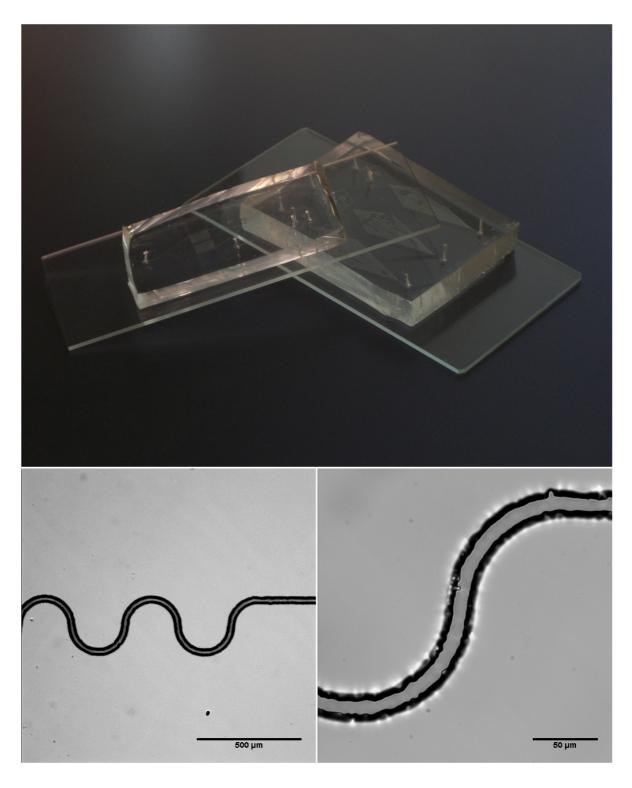
边界条件

0 应用场景

微流控芯片 -- 微管流动

微流控-百度百科

微流控-维基百科



上图为 硅橡胶和玻璃微流控装置

1 inlet

由于微型管道需要选择不同的微型泵,故可选择一或两种微型泵 微量注射泵-百度百科



如图为一种微量注射泵

微泵的进量速度以每小时<u>拿升</u>数计算,最大的99.9ml/h,最小的0.1ml/h,如果是普通用药,每小时进液100ml是完全没有问题的

—— 百度百科《微量注射泵》

故给定量为质量流量

而边界条件选择需要根据不同的流动方式进行选择

image-20220408194400804

而流动工质为水,一般考虑为**不可压缩流动** 故 入口处的边界条件可选择 inlet-velocity 通过选择微型泵的一种工作状态(流量恒定) 并根据不同管径按照 $u_m=4m/D^2\rho\pi$ 公式输入

2. outlet

根据上述边界条件可选择**自由流出(outflow)**

或者选择压力出口,可选择outlet-pressure 并设置gauge pressure 为0

注:边界条件仅选用一种组合,同一种实验中不能选用不同边界条件组合

3 wall

选择无滑移 no slip 和静止壁面

剩下的工作就是

- 仿真实验;
- 计算统计压差值
- 绘制图象
 - 。 压差-长径比曲线
 - (控制管道长度相同情况下)摩擦系数-长径比关系曲线
- 绘制拟合曲线
- 通过曲线函数图象观察
 - 。 合适的压差值
 - 。 对比最小的阻力系数
- 选取满足上步条件的长径比管道组