合肥工业大学

2019－2020学年 第二学期

《计算机体系结构》

报告题目

班 级\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_学 号 \_\_\_\_\_\_\_\_\_

姓 名\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_成 绩 \_\_\_\_\_\_\_\_\_

20 年 月 日

**目 录**

# 1 概述（一级标题 三号黑体）

**正文为小四号宋体+Time New Roman字体，1.5倍行距**

**例如：**

导航技术发展概论是一门面向本科的校级公共选修课，主要使具有航空航天特色北航的本科生了解导航系统的发展历史、常用导航系统的基本原理、导航系统在实际中应用、国内外导航领域的专家学者、导航技术发展趋势和存在的问题等。该课程既可作为导航专业低年级本科生的选修课，为其深入学习《导航系统》奠定必要的基础；也可以作为非导航专业学生选修课，了解导航技术的基本知识及其应用和发展[1]。

## 1.1惯性导航（二级标题 小三黑体）

惯性导航系统（Inertial Navigation System，简称INS）也称作惯性参考系统，是一种不依赖于外部信息、也不向外部辐射能量（如无线电导航那样）的自主式导航系统，其示意图如图1所示[2]。（图前有说明，给出图，图号和图题，并对图进一步解释，而且图号要顺序编号，图、图号和图题居中）



图1 惯性导航系统

### 惯性导航系统的组成（三级标题，四号宋体）

公式居中，公式顺序编号，且编号右对齐。

表号和表题在表的上方。

# 总结

必须写收获、感想和课程建议。

# 参考文献

1. 作者，作者. 文章题目. 期刊名称，年，卷(期): 页码.
2. 作者. 书名. 出版地: 出版社，出版年.
3. 作者. 文章题目. http:\*\*\*\*\*\*\*\*, 发表时间

**参考文献必须在正文顺序引用**