机器学习 Machine learning

第十章 神经网络与深度学习 (1)
Neural Network and Deep Learning

授课人: 周晓飞 zhouxiaofei@iie.ac.cn 2021-12-17

第十一章 神经网络与深度学习

- 14.1 概述
- 14.2 多层感知机
- 14.3 卷积网络
- 14.4 Recurrent 网络
- 14.5 前沿概述

第十一章 神经网络与深度学习

14.1 概述

- 14.1.1 背景与现状
- 14.1.2 神经网络模型概述
- 14.1.3 深度网络模型概述

ANN 到 DL 的技术发展

ANN 始于 1890 年

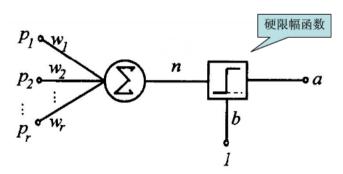
始于开始于美国心理学家 W.James 对于人脑结构与功能的研究。

M-P 模型 (1943 年)

神经科学家麦卡洛克(W.S.McCulloch)和数学家皮兹(W.Pitts)建立了神经网络和数学模型(M-P模型),人工神经网络的大门由此开启。







ANN 到 DL 的技术发展

Hebb 学习规则 (1949 年)

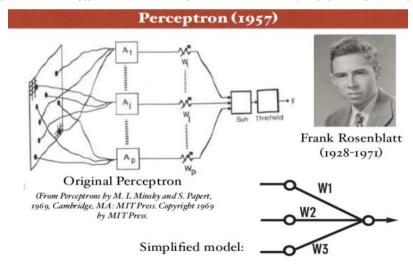
加拿大著名心理学家唐纳德 赫布提出了 Hebb 学习规则,这是一种无监督的学习规则。Hebb 学习规则表明了网络是可以学习的,这启发了后面一系列关于神经网络的研究工作。



ANN 到 DL 的技术发展

感知机 (1958年)

心理学家 Frank Rosenblatt 受到 Hebb 思想的启发提出了"感知器"。感知器是最早的人工神经网络,也是具有学习功能 M-P 模型。整个 1958 年~1969 年期间,有许多科学家和学者都投入到了"感知器"研究。但是由于当时的计算水平相对落后,计算也显得很吃力。



ANN 到 DL 的技术发展

1969 年进入冰河期

马文.明斯基(Marvin Minsky)在发表《Perceptrons》[J],证明了感知器的致命

弱点:不能够解决异或问题。

马文.明斯基(Marvin Minsky)在人 工智能研究方面的权威性还是相当高 的,他是第一个图灵奖的获得者。



ANN 到 DL 的技术发展

神经网络 (1986年): BP 算法

Rumelhar 和 Hinton 提出了反向传播算法(BP 算法)是一种监督学习算法,解决了两层神经网络计算的复杂性。

深度学习之父 Geoffrey Hinton,在计算条件不发达以及数据水平也不够的条件下,很多人都放弃了对神经网络的研究,能够坚持对神经网络研究的人很少。反向传播算法的提出,引起了人工神经领域的研究热潮。



ANN 到 DL 的技术发展

卷积神经网络(1989年)

1989年,LeCun 发明了卷积神经网络-LeNet,并将其用于数字识别,且取得了较好的成绩,不过当时并没有引起足够的注意。

90年代ANN的滞缓发展

- 统计学习的春天,浅层学习算法蓬勃发展
- 尤其 SVM 算法的诞生,再次将大家的研究方向带离了神经网络。
- BP 算法被指出存在梯度消失问题,该发现对此时的 A NN 发展雪上加霜。

ANN 到 DL 的技术发展

RNN模型 (Jordan(1986), Elman(1990))

递归 (recurrent) 的现代定义由 Jordan (1986年), 随后 Elman (1990年)的 RNN 网络。

LSTM 模型 (1997年)

LSTM 提出尽管该模型在序列建模上的特性非常突出,但由于正处于 A NN 的下坡期,也没有引起足够的重视。

深层信度网络(2006年)

2006年, DL 元年。

Hinton 提出了深层网络训练中梯度消失问题的解决方案: **无监督预训练对权值进行初始化,并进行有监督训练微调**。但是由于没有特别有效的实验验证,该论文并没有引起重视。

ANN 到 DL 的技术发展

ReLU 激活函数 (2011 年)

该激活函数能够有效的抑制梯度消失问题。

语音识别突破 (2011年)

微软首次将 DL 应用在语音识别上,取得了重大突破。

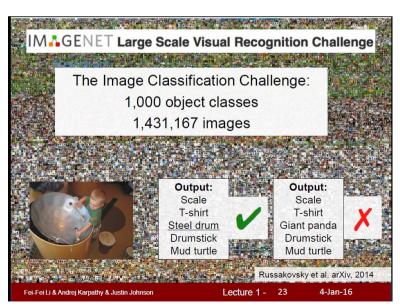
ImageNet 竞赛夺冠 (2012 年)

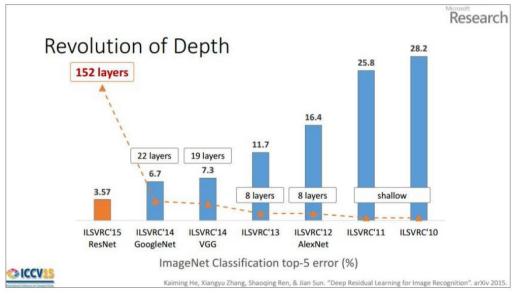
Hitton 团队首次参加 ImageNet 图像识别比赛,其通过构建的 **AlexNet** 网络一举夺得冠军。

ANN 到 DL 的技术发展

截至 2015 年 ImageNet 竞赛结果, ResNet: 3.6% top 5 error.

2013,2014,2015 年,通过 ImageNet 图像识别比赛,DL 的网络结构,训练方法,GPU 硬件的不断进步,促使其在其他领域也在不断的征服战场。



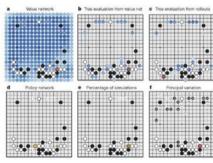


ANN 到 DL 的技术发展

2016、2017 年 AlphaGo (强化学习)

2016年3月人工智能围棋比赛,谷歌(Google)旗下 DeepMind 公司的戴维 西尔弗、艾佳 黄和戴密斯 哈萨比斯与他们的团队开发的 AlphaGo 战胜了世界围棋冠军、职业九段选手李世石,并以 4:1 的总比分获胜。





ANN 到 DL 的技术发展

(2017年--) 深度学习的技术突破

- 生成对抗 (GAN)
- 注意力机制 (Attentional Mechanism)
- 预训练模型: BERT

DL在AI成功应用

语音识别

2009年, Hinton 把深层神经网络介绍给做语音识别的学者们。

2010年,语音识别就产生了巨大突破。本质上是把传统的混合高斯模型(GMM)替换成了深度神经网络(DNN)模型,但相对识别错误率一下降低 20%多,这个改进幅度超过了过去很多年的总和。这里的关键是把原来模型中通过 GMM 建模的手工特征换成了通过 DNN 进行更加复杂的特征学习。

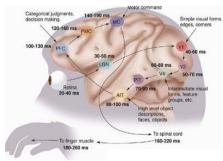
在此之后,在深度学习框架下,人们还在不断利用更好的模型和更多的训练数据进一步改进结果。现在语音识别已经真正变得比较成熟,并且被广泛商用,且**目前所有的商用语音识别算法没有一个不是基于深度学习的。**

DL在AI成功应用

计算视觉

· 视觉系统的信息处理是分级

1981 年的诺贝尔医学奖, 分发给了 David Hubel、Torsten Wiesel 和 Roger Sperry。前两位的主要贡献是, 发现了人的视觉系统的信息处理是分级。





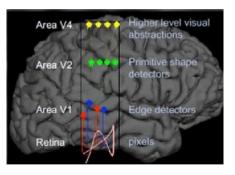
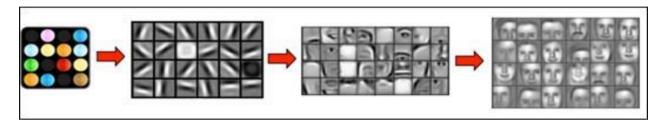


图 2 视觉系统分层处理结构

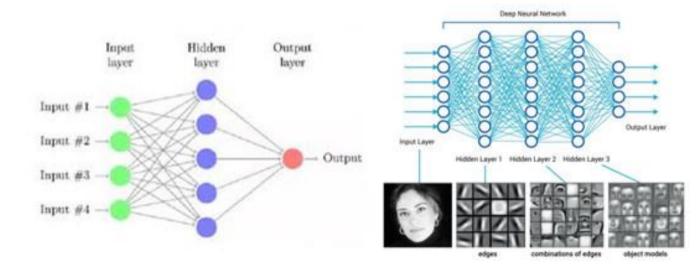
如图 1 所示,从视网膜(Retina)出发,经过低级的 V1 区提取边缘特征,到 V2 区的基本形状或目标的局部,再到高层 V4 的整个目标(如判定为一张人脸),以及到更高层的 PFC(前额叶皮层)进行分类判断等。也就是说高层的特征是低层特征的组合,从低层到高层的特征表达越来越抽象和概念化。

DL在AI成功应用

· 大脑是一个深度架构, 认知过程也是深度的:



而深度学习,恰恰就是通过组合低层特征形成更加抽象的高层特征



DL在AI成功应用

· DL在图像识别

Yann LeCun 早在 1989 年就开始了卷积神经网络的研究,取得了在一些小规模(手写字)的图像识别的成果,但在像素丰富的图片上迟迟没有突破;

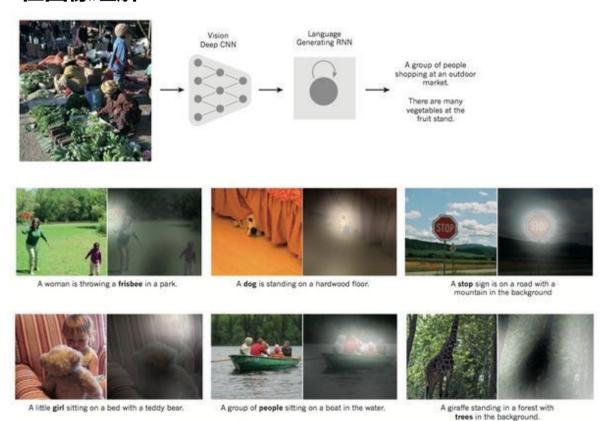
直到 2012 年 Hinton 和他学生在 ImageNet 上的突破,使识别精度提高了一大步;截至 2015 年最好的模型 ResNet (He et al);

2012 年 Google Brain 用 16000 个 CPU 核的计算平台训练 10 亿神经元的深度网络,无外界干涉下自动识别了"Cat";

2014年香港中文大学教授汤晓鸥研究组 DeepID 的深度学习模型,在 LFW 数据库上获得了99.15%的识别率,人用肉眼在 LFW 上的识别率为 97.52%,深度学习在学术研究层面上已经超过了人用肉眼的识别。

DL在AI成功应用

· DL在图像理解



DL在AI成功应用

自然语言处理

· 词向量表示学习

词向量是指通过对大量文本的无监督学习,根据前后文自动学习到每个词的紧凑向量表达,包括 NNML、Word2Vector、预训练模型等。

预训练模型: ELMo、GPT 和 BERT 等,全线提升自然语言领域的多项任务的 Baseline.

・ 递归神经网络 (RNN)

文本的各个词之间是有顺序的,RNN 能更好的挖掘和利用这个性质,在自然语言各个领域都在尝试进行中。已经 BPTT、LSTM 等。

DL在AI成功应用

主要学者

Hinton, LeCun, Bengio, Andrew Ng



DL在AI成功应用

主推技术的公司

Goolge, IBM, Microsoft, NVIDIA(英伟达), 国内 BAT

国际会议

NIPS, ICML, ICLR

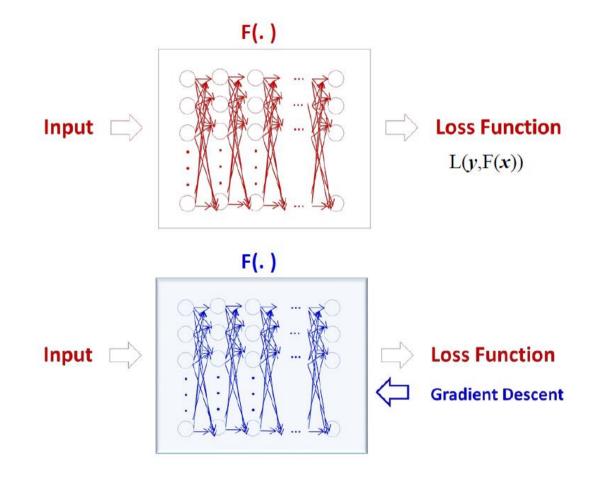
深度学习的未来

2015年, Yann LeCun, Yoshua Bengio 和 Geoffrey Hinton 发表于《Nature》的综述文章 "Deep Learning"。

第十一章 神经网络与深度学习

- 14.1 概述
 - 14.1.1 背景与现状
 - 14.1.2 神经网络模型概述
 - 14.1.3 深度网络模型概述

神经网络模型学习框架



神经网络模型学习框架

常用损失函数

Quadratic Loss

$$L(y, \hat{y}) = (y - f(x, \theta))^2$$

例如:LMS 方法

神经网络模型学习框架

常用损失函数

Cross-entropy Loss

$$L(y, f(x, \theta)) = -\sum_{i=1}^{C} y_i \log f_i(x, \theta).$$

$$f_i(x,\theta) \in [0,1], \qquad \sum_{i=1}^C f_i(x,\theta) = 1$$

神经网络模型学习框架

Softmax:

With **softmax**, the posterior probability of y = c is

$$P(y = c | \mathbf{x}) = \mathbf{softmax}(\mathbf{w}_c^{\mathrm{T}} \mathbf{x}) = \frac{\exp(\mathbf{w}_c^{\mathsf{T}} \mathbf{x})}{\sum_{i=1}^{C} \exp(\mathbf{w}_i^{\mathsf{T}} \mathbf{x})}.$$

To represent class c by one-hot vector

$$y = [I(1 = c), I(2 = c), \cdots, I(C = c)]^{T},$$

where I() is indictor function.

神经网络模型学习框架

Given training set $(\mathbf{x}^{(i)}, \mathbf{y}^{(i)}), 1 \leq i \leq N$, the cross-entropy loss is

$$\mathcal{J}(W) = -\sum_{i=1}^{N} \sum_{c=1}^{C} \mathbf{y}_{c}^{(i)} \log \hat{\mathbf{y}}_{c}^{(i)}$$

We use one-hot vector \mathbf{y} to represent class c in which $y_c=1$ and other elements are 0.

$$L(y, f(x, \theta)) = -\log f_y(x, \theta).$$

神经网络模型学习框架

参数学习

$$\begin{split} \theta^* &= \arg\min_{\theta} \mathcal{R}(\theta_t) \\ &= \arg\min_{\theta} \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \mathcal{L}\big(y^{(i)}, f(x^{(i)}, \theta)\big). \end{split}$$

梯度下降

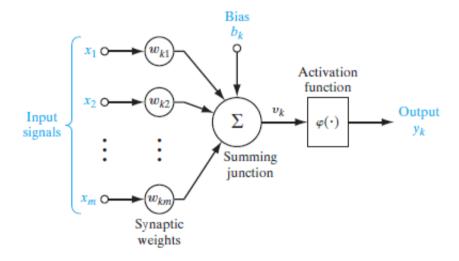
$$\mathbf{a}_{t+1} = \mathbf{a}_t - \lambda \frac{\partial \mathcal{R}(\theta)}{\partial \theta_t}$$
$$= \mathbf{a}_t - \lambda \sum_{i=1}^{N} \frac{\partial \mathcal{R}(\theta_t; \mathbf{x}^{(i)}, \mathbf{y}^{(i)})}{\partial \theta}$$

随机梯度下降

$$\mathbf{a}_{t+1} = \mathbf{a}_t - \lambda \frac{\partial \mathcal{R}(\theta_t; \mathbf{x}^{(t)}, \mathbf{y}^{(t)})}{\partial \theta}$$

1 单个神经元模型

神经元

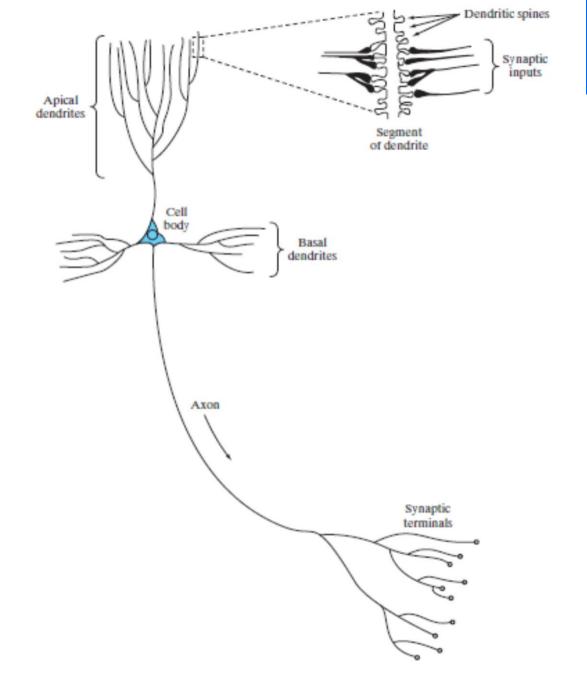


$$u_k = \sum_{j=1}^m w_{kj} x_j$$

$$y_k = \varphi(u_k + b_k)$$

基本的成分:突触连接 w,加法器,激活函数。

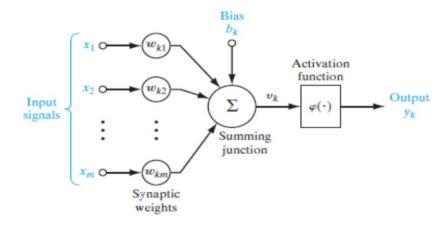
Chapter 10 Neural Network and Deep Learning (1)



1 单个神经元模型

主要模型

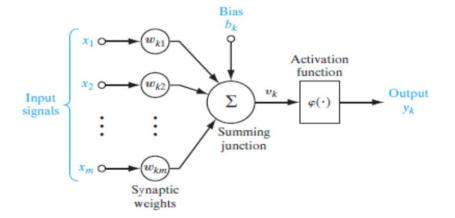
- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



1 单个神经元模型

主要模型

- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



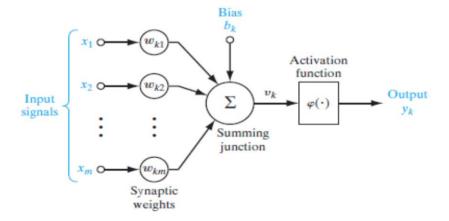
损失函数

$$J(\mathbf{w}) = \sum_{\mathbf{x}(n)} -\mathbf{w}^T \mathbf{x}(n) (d(n) - y(n))$$

1 单个神经元模型

主要模型

- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



损失函数

$$\mathscr{E}(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} e^{2}(i)$$

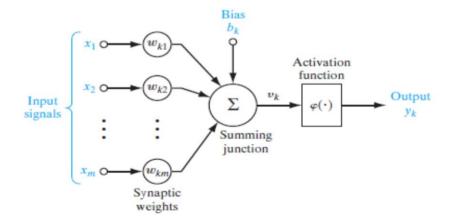
$$e(i) = d(i) - y(i)$$

-33- 中国科学院大学网络安全学院 2021 年研究生秋季课程

1 单个神经元模型

主要模型

- 感知机
- 最小方差回归
- Logistic 模型



优化目标

The posterior probability of y = 1 is

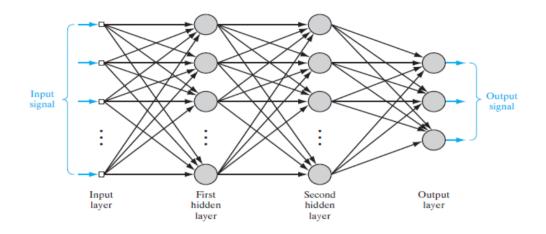
$$P(y = 1|\mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x}) = \frac{1}{1 + \exp(-\mathbf{w}^{\mathrm{T}}\mathbf{x})},$$

where, $\sigma(\cdot)$ is logistic function.

The posterior probability of y = 0 is $P(y = 0|\mathbf{x}) = 1 - P(y = 1|\mathbf{x})$.

最大似然估计

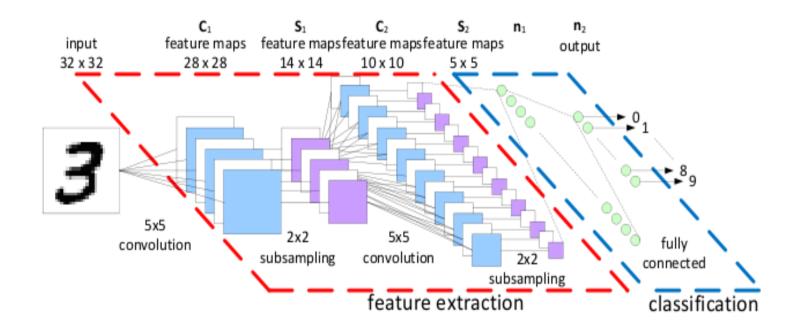
2 多层感知机



$$\mathbf{x} = \mathbf{a}^{(0)} \rightarrow \mathbf{z}^{(1)} \rightarrow \mathbf{a}^{(1)} \rightarrow \mathbf{z}^{(2)} \rightarrow \cdots \rightarrow \mathbf{a}^{(L-1)} \rightarrow \mathbf{z}^{(L)} \rightarrow \mathbf{a}^{(L)} = \mathbf{y}$$

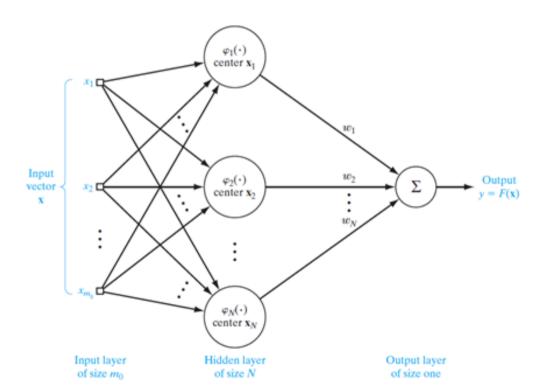
$$J(W, \mathbf{b}) = \sum_{i=1}^{N} L(y^{(i)}, f(\mathbf{x}^{(i)}|W, \mathbf{b})) + \frac{1}{2}\lambda \|W\|_{F}^{2},$$
$$= \sum_{i=1}^{N} J(W, \mathbf{b}; \mathbf{x}^{(i)}, y^{(i)}) + \frac{1}{2}\lambda \|W\|_{F}^{2},$$

卷积网络



4 核函数网络

- 径向基网络
- 支持向量机



单隐层神经网络、非线性体现在径向基核函数

• W 的求取采用最小均方在线学习

$$F(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{N} w_i \varphi(||\mathbf{x} - \mathbf{x}_i||)$$

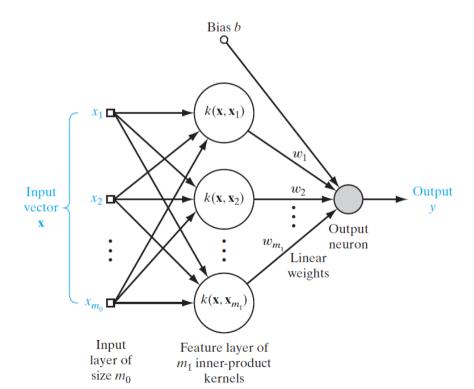
· 简化模型 (k-means 混合模型)

$$F(\mathbf{x}) = \sum_{j=1}^K w_j \varphi(\mathbf{x}, \mathbf{x}_j)$$

-37- 中国科学院大学网络安全学院 2021 年研究生秋季课程

4 核函数网络

- 径向基网络
- 支持向量机



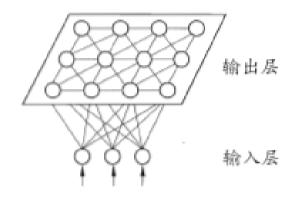
单隐层神经网络、非线性体现在径向基核函数

• W 的求取采用最大间隔学习

$$\min_{\mathbf{w}, \mathbf{b}} \frac{1}{2} \| \mathbf{w} \|^{2}
s.t y_{i} (\mathbf{w}^{T} \mathbf{x}_{i} + b) - 1 \ge 0, i = 1, 2, ... l$$

-38- 中国科学院大学网络安全学院 2021 年研究生秋季课程

5 自组织映射



竞争过程:

$$i(\mathbf{x}) = \arg\min_{j} \| \mathbf{x}(n) - \mathbf{w}_{j} \|, \quad j = 1, 2, \dots, l$$

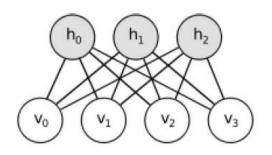
合作过程:

$$h_{j,i(\mathbf{x})} = \exp\left(-\frac{d_{j,i}^2}{2\sigma^2}\right), \quad j \in \mathcal{A}$$

$$\mathbf{w}_j(n+1) = \mathbf{w}_j(n) + \eta(n)h_{j,i(\mathbf{x})}(n)(\mathbf{x}(n) - \mathbf{w}_j(n))$$

-39- 中国科学院大学网络安全学院 2021 年研究生秋季课程

6 RBM



- 同层神经元间无连接,并彼此相互独立
- 是一个无向图(权值对称),即连接可看作双向的
- h 层为隐层, v 层为可见层

神经元的条件概率分布

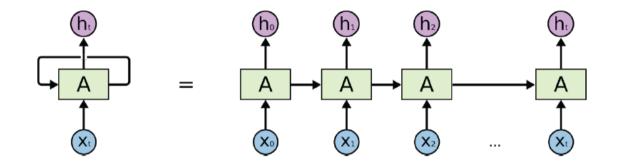
The energy function E(v, h) of an RBM is defined as:

$$E(v,h) = -b'v - c'h - h'Wv$$

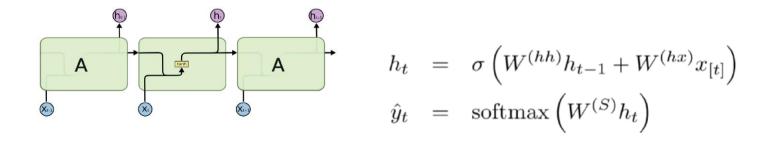
$$P(h_i = 1|v) = sigm(c_i + W_iv) \qquad p(h|v) = \prod_i p(h_i|v)$$

$$P(v_j = 1|h) = sigm(b_j + W'_jh) \qquad p(v|h) = \prod_j p(v_j|h).$$

7 递归网络



Unit Structure 1: Normal RNN



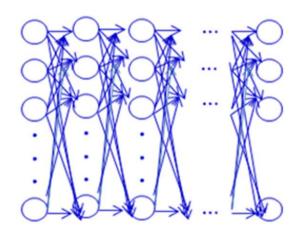
第十一章 神经网络与深度学习

14.1 概述

- 14.1.1 背景与现状
- 14.1.2 神经网络模型概述
- 14.1.3 深度网络模型概述

深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+CNN+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



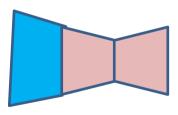
深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



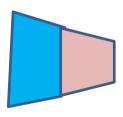
深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



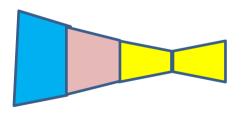
深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

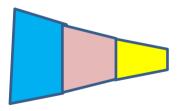
- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

常见的结构

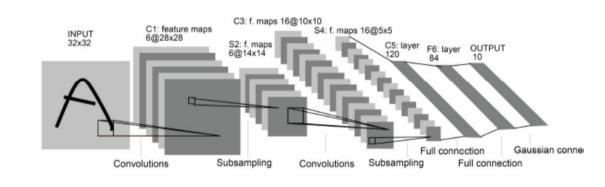
- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



预训练相当于特征提取

深度前馈网络

- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks



深度前馈网络

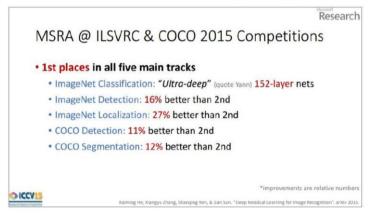
常见的结构

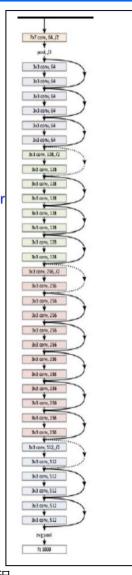
- 全连接网络 DFL
- 预训练+全连接网络 Au+FL
- 卷积+全连接网络 CNN+FL
- CNN + FL+ ReLu + Tricks

ImageNet 评测

Case Study: ResNet [He et al., 2015]

ILSVRC 2015 winner (3.6% top 5 error



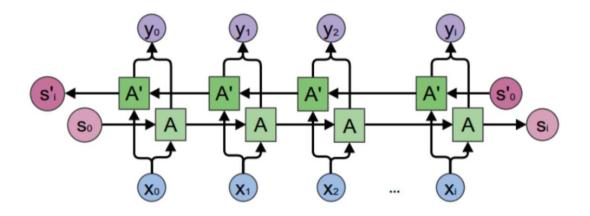


递归神经网络

常见的结构

- Bi 结构
- Deep 结构
- CNN+RNN 结构

• - - -

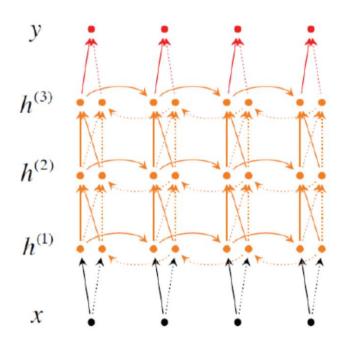


递归神经网络

常见的结构

- Bi 结构
- Deep 结构
- CNN+RNN 结构

• ---

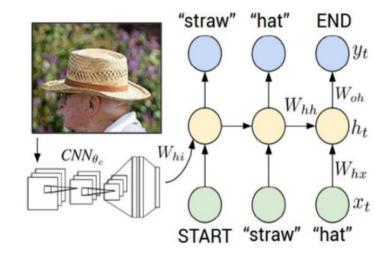


递归神经网络

常见的结构

- Bi 结构
- Deep 结构
- CNN+RNN 结构

• ---

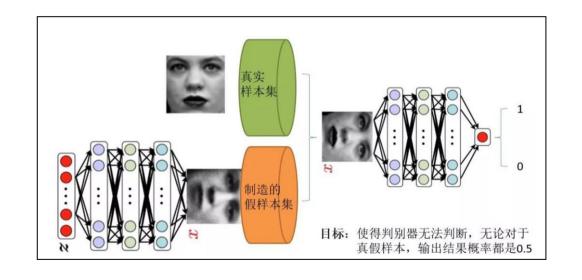


生成对抗网(GAN)

两个网络博弈: G (Generator) 和 D (Discriminator) 。

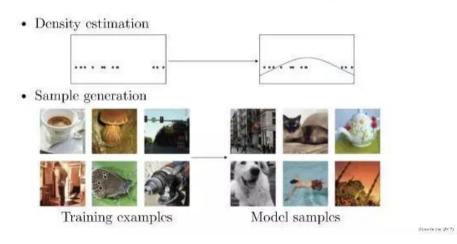
G 是一个生成图片的网络,它接收一个随机的噪声 z,通过这个噪声生成图片,记做 G(z)。

D是一个判别网络,判别一张图片是不是"真实的"。它输入一张图片x,输出D(x)代表x为真实图片的概率,如果为1,就代表100%是真实的图片,而输出为0,就代表不可能是真实的图片。



生成对抗网(GAN)

Generative Modeling



Which of these are real photos?

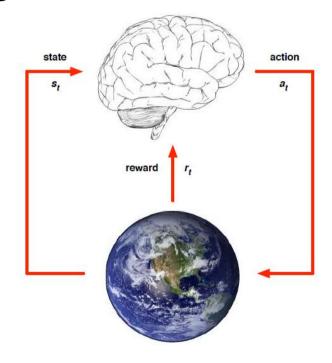


(work by vue.ai covered by Quartz)

Signature (FCT)

深度强化学习

强化学习



Episodes:

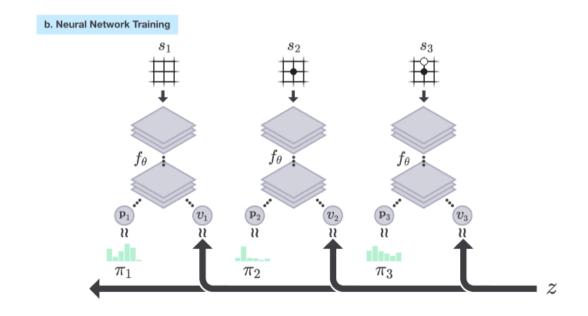
 S_1 , a_1 , R_2 , S_2 , a_2 , R_3 , S_3 , a_3 , R_4 ,

学习目标: 策略概率 p(a/s)

深度强化学习

值函数网络、Deep Q-Learning

策略网络、Deep Policy Network



本章的重点内容

- ・多层感知机
- ・卷积网络
- · Recurrent 网络
- ・深度学习

本讲参考文献

- 1. Simon Haykin, Neural Network and Learning Machine. 3rd
- 2. 邱锡鹏,《深度学习与自然语言处理》Slides@CCF ADL 20160529。
- Stanford Class-CS231n: Convolutional Neural Networks for Visual Recognition.
- 4. 第十一届中国中文信息学会暑期学校,暨中国中文信息学会《前沿技术讲习班》,201607。