SPRAWOZDANIE - LISTA 1

Zuzanna Pawlik, 282230 23.10.2024

FRAGMENTY KODÓW

INSERTIONSORT

Fragment kodu INSERTIONSORT:

```
void INSERTION_SORT(int A[], int n){
    for (int i = 1; i < n; i++){
        int key = A[i];
        int j = i - 1;
        while(j >= 0 && A[j] > key){
            A[j+1] = A[j];
            j = j-1;
            A[j+1] = key;
        }
    }
}
```

Fragment kodu zmodyfikowanej wersji INSERTIONSORT wstawiającej dwa elementy naraz:

```
void INSERTION_SORT_ZMOD(int A[], int n) {
    for (int i = 1; i < n; i += 2) {
        int key1 = A[i - 1];
        int key2 = A[i];
        if (key1 > key2) {
            swap(key1, key2);
        }
    int j = i - 2;
    while (j >= 0 && A[j] > key2) {
        A[j + 2] = A[j];
        j--;
    }
```

W tej wersji algorytmu wykorzystujemy fakt, że dwa elementy wstawiane jednocześnie są już posortowane, zatem szukając miejsca na drugi, zaczynamy od pozycji, na którą wstawiono pierwszy z nich.

MERGESORT

Fragment algorytmu MERGESORT:

```
void MERGE(int A[], int p, int s, int k) {
    int n1 = s - p + 1;
    int n2 = k - s;

    int L[n1 + 1];
    int P[n2 + 1];

    for (int i = 0; i <= n1; i++) {
        L[i] = A[i+p];
    }
    for (int j = 0; j <= n2; j++) {
        P[j] = A[s+1+j];
    }
    L[n1] = std::numeric_limits<int>::max();
    P[n2] = std::numeric_limits<int>::max();
    int i = 0;
```

```
int j = 0;
        for (int 1 = p; 1 <= k; 1++) {
                if (P[j] <= L[i]) {</pre>
                         A[1] = P[j];
                } else {
                         A[1] = L[i];
                         i++;
                 }
        }
void MERGE_SORT(int A[], int p, int k){
        if (p < k){
                 int s = ((p+k)/2);
                MERGE_SORT(A, p, s);
                MERGE\_SORT(A, s + 1, k);
                MERGE(A, p, s, k);
        }
}
```

Wykorzystujemy funkcję pomocniczą MERGE pozwalającą na połączenie dwóch posortowanych tablic (tutaj L i P) w jedną. Funkcja MERGESORT działa na zasadzie rekurencyjnych wykonań, dzięki czemu zaczynamy od małych posortowanych tablic i "budujemy" z nich na nowo początkowa tablicę.

Fragment zmodyfikowanej funkcji dzielącej tablicę na tej samej zasadzie jak w MERGESORT, ale tym razem na 3 części:

```
void MERGE_ZMOD(int A[], int p, int s1, int s2, int k) {
    int n1 = s1 - p + 1;
    int n2 = s2 - s1;
    int n3 = k - s2;

    int L[n1 + 1];
    int S[n2 + 1];
    int P[n3 + 1];

    for (int i = 0; i < n1; i++)
        L[i] = A[p + i];
        for (int j = 0; j < n2; j++)
        S[j] = A[s1 + 1 + j];
        for (int h = 0; h < n3; h++)
        P[h] = A[s2 + 1 + h];

        L[n1] = std::numeric_limits<int>::max();
        S[n2] = std::numeric_limits<iint>::max();
}
```

```
P[n3] = std::numeric_limits<int>::max();
        int i = 0;
        int j = 0;
        int h = 0;
        for (int 1 = p; 1 <= k; 1++) {
                 if (L[i] \le S[j] \&\& L[i] \le P[h]) {
                         A[1] = L[i];
                         i++;
                 } else if (S[j] \le L[i] \&\& S[j] \le P[h]) {
                         A[1] = S[j];
                         j++;
                 } else {
                         A[1] = P[h];
                         h++;
                 }
        }
}
void MERGE_SORT_ZMOD(int A[], int p, int k) {
        if (p < k) {
                 int s1 = p + (k - p) / 3;
                 int s2 = p + 2 * (k - p) / 3;
                MERGE_SORT_ZMOD(A, p, s1);
                MERGE_SORT_ZMOD(A, s1 + 1, s2);
                MERGE_SORT_ZMOD(A, s2 + 1, k);
                MERGE_ZMOD(A, p, s1, s2, k);
        }
}
```

HEAPSORT

Algorytm HEAPSORT bazuje na utworzeniu kopca z elementów listy do posortowania. Wykorzystuje on w tym celu funcje pomocnicze HEAPIFY oraz BUIL-DHEAP, które odpowiedznio pozwalają "naprawić" kopiec i "zbudować" kopiec z elementów listy. Następnie algorytm sortowania wypisuje elementy kopca w odpowiedniej kolejności.

```
void HEAPIFY(int A[], int i, int n) {
    int l = LEFT(i);
    int r = RIGHT(i);
    int largest = i;
```

```
if (1 < n \&\& A[1] > A[i]) {
                largest = 1;
        }
        if (r < n && A[r] > A[largest]) {
                largest = r;
        if (largest != i) {
                swap(A[i], A[largest]);
                HEAPIFY(A, largest, n);
        }
}
void BUILD_HEAP(int A[], int n) {
        for (int i = n / 2 - 1; i \ge 0; i--) {
                HEAPIFY(A, i, n);
        }
}
void HEAP_SORT(int A[], int n) {
        BUILD_HEAP(A, n);
        for (int i = n - 1; i >= 1; i--) {
                swap(A[0], A[i]);
                HEAPIFY(A, 0, n);
        }
```

Poniższa wersja algorytmu działa na tej samej zasadzie co klasyczny HEAP-SORT, ale elementy kopca mają po 3 "potomków", zamiast 2.

```
void HEAPIFY_ZMOD(int A[], int i, int n) {
    int l = LEFT_ZMOD(i);
    int s = MID_ZMOD(i);
    int p = RIGHT_ZMOD(i);
    int largest = i;

    if (l < n && A[l] > A[i]) {
        largest = l;
    }

    if (s < n && A[s] > A[largest]) {
        largest = s;
}
```

```
if (p < n \&\& A[p] > A[largest]) {
                largest = p;
        }
        if (largest != i) {
                swap(A[i], A[largest]);
                HEAPIFY_ZMOD(A, largest, n);
        }
}
void BUILD_HEAP_ZMOD(int A[], int n) {
        for (int i = n / 3 - 1; i >= 0; i--) {
                HEAPIFY_ZMOD(A, i, n);
        }
}
void HEAP_SORT_ZMOD(int A[], int n) {
        BUILD_HEAP_ZMOD(A, n);
        for (int i = n - 1; i >= 1; i--) {
                swap(A[0], A[i]);
                HEAPIFY_ZMOD(A, 0, n);
        }
}
```

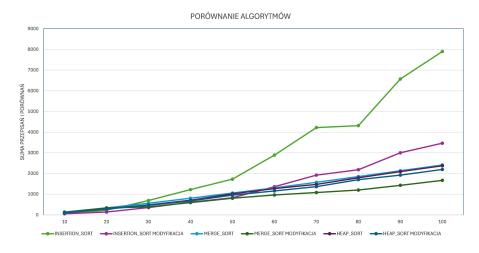
TABELE I WYKRESY

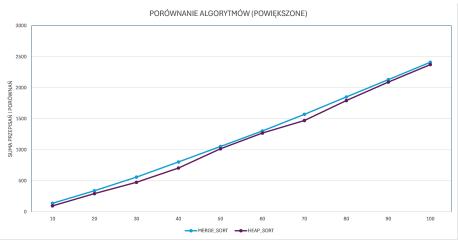
TABELA ZAWIERAJĄCA DANE DO WYKRESÓW



W powyższej tabeli oraz poniższych wykresach wykorzystano wartości zwracane przez funkcje zliczające przypisania, oraz porównania w każdej z omawianych wyżej wersji algorytmów sortujących.

WYKRESY





WNIOSKI

Jak widać z powyższych wykresów oraz tabeli pomimo, że dla krótkich list algorytm INSERTIONSORT wydawał się wydajniejszy to jednak dla większej ilości sortowanych elementów algorymy MERGESORT i HEAPSORT okazały się działać znacznie szybciej. Ponadto można zauważyć, że wprowadzone do algorytmów modyfikacje znacznie przyspieszyły ich działanie co jest widoczne zwłaszcza w przypadku algorytmu INSERTIONSORT. Dodatkowo warto zaznaczyć, że pomimo podobnego czasu wykonywania się MERGESORT i HEAPSORT, ten drugi jest bardziej wydajny, ponieważ poza szybkim wykonaniem nie zapisuje on tablic tymczasowych (jak P i L w MERGU) zatem jest bardziej oszczędny na pamięci. Zależnie zatem od warunków sprzętowych najlepszymi z rozważanych

algorytmów są modyfikacje algorytmów MERGESORT i HEAPSORT.