

## 第三章

# 功和能

## ⬇ CONTENTS ⬇

- 3.1 功
- 3.2 几种常见力的功
- 3.3 动能定理
- 3.4 势能 机械能守恒定律

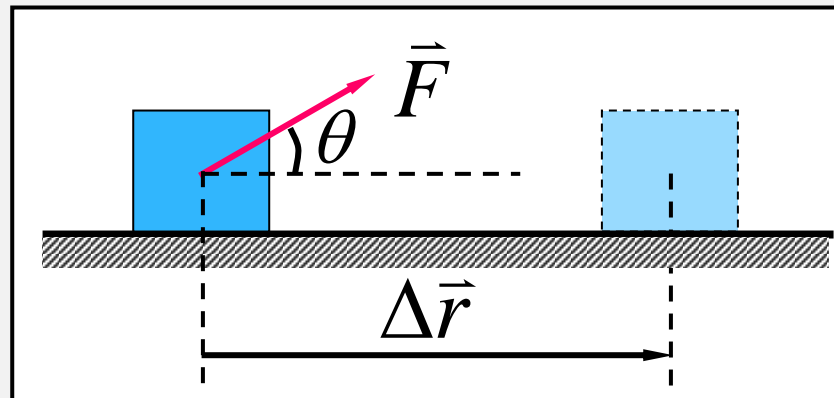
## ⬇ CONTENTS ⬇

- 3.1 功
- 3.2 几种常见力的功
- 3.3 动能定理
- 3.4 势能 机械能守恒定律

### 3.1 功

## 1. 恒力作用下的功

$$\vec{F} \equiv F(\cos \theta \vec{i} + \sin \theta \vec{j})$$



$$\begin{aligned} A &= \int_{r_0}^{r_1} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \vec{F} \cdot \int_{r_0}^{r_1} d\vec{r} \\ &= \vec{F} \cdot \Delta \vec{r} = F \cos \theta \cdot |\Delta \vec{r}| \end{aligned}$$

## 2. 变力的功

质点在变力  $\vec{F}$  作用下,

元功:

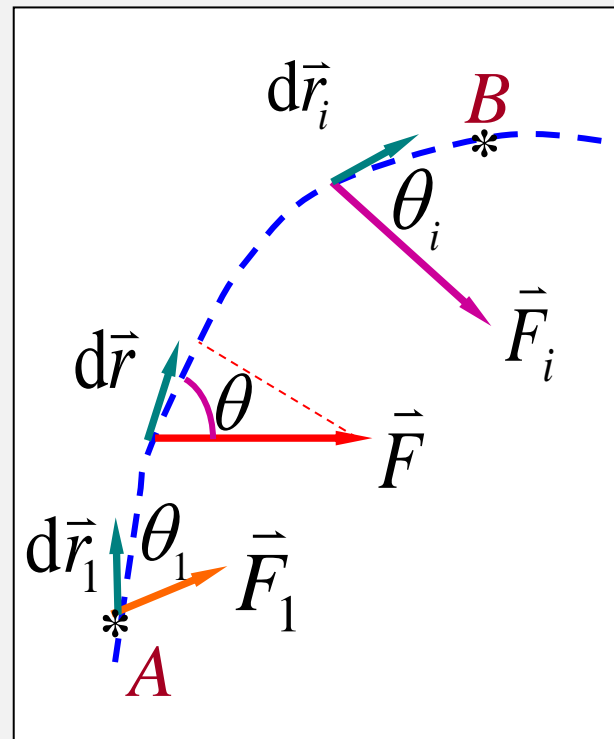
$$dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F \cos \theta |d\vec{r}|$$

$$ds = |d\vec{r}|$$

$$dA = F \cos \theta ds$$

从  $A \rightarrow B$ , 变力作的总功

$$A = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_A^B F \cos \theta ds$$



注意：这里  $F$  一般情况下随位置而改变！！

功的正负由力和瞬时位移的夹角决定

$$0^\circ < \theta < 90^\circ, \quad dA > 0$$

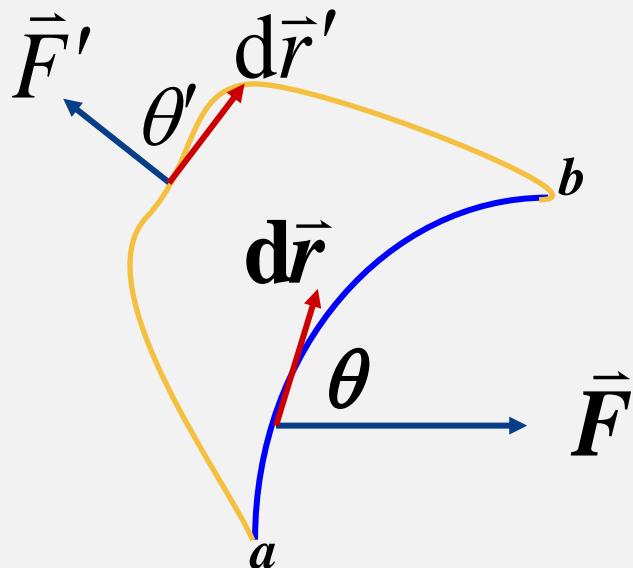
平行分量跟位移方向相同  
正功

$$90^\circ < \theta < 180^\circ, \quad dA < 0$$

平行分量跟位移方向相反  
负功

$$\theta = 90^\circ \quad \vec{F} \perp d\vec{r} \quad dA = 0$$

垂直分量不做功



$$A = \int_a^b \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_a^b \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

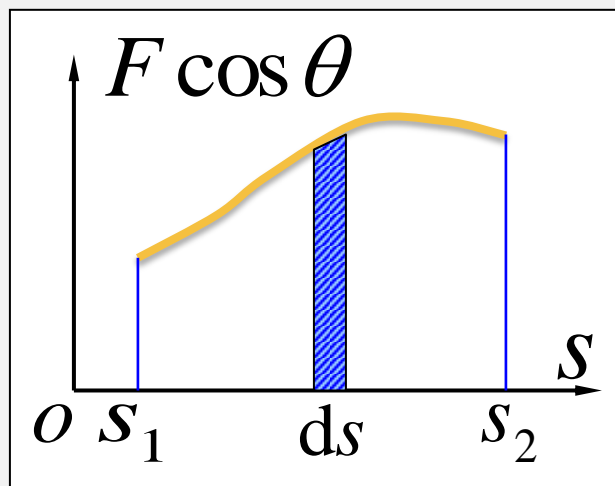
保守力做功与路径  
无关！！  
如：重力，弹力

功的正负由力和瞬时  
位移的夹角决定

功是过程量,一般  
情况下与路径有关

$$A = \int_a^b \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_a^b \vec{F} \cdot d\vec{s}$$

$$= \int_a^b F \cos \theta \cdot ds$$



功的正负由力和瞬时位移的夹角决定

功是过程量,一般情况下与路径有关

做功可以用图示的面积来表示



$$\vec{F} = \sum_i^n \vec{F}_i$$

$$A = \int \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int \sum_i^n \vec{F}_i \cdot d\vec{r}$$
$$= \int \vec{F}_1 \cdot d\vec{r} + \dots + \int \vec{F}_n \cdot d\vec{r}$$

$$A = A_1 + \dots + A_n$$

单位: J (焦耳) = N·m

功的正负由力和瞬时位移的夹角决定

功是过程量, 一般情况下与路径有关

做功可以用图示的面积来表示

合力做功等于各个分力做功的代数和

- **功率** 力在单位时间内所作的功。

**平均功率**  $\bar{P} = \frac{\Delta A}{\Delta t}$

**瞬时功率**  $P = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta A}{\Delta t} = \frac{dA}{dt}$

$$P = \frac{dA}{dt} = \frac{\vec{F} \cdot d\vec{r}}{dt}$$

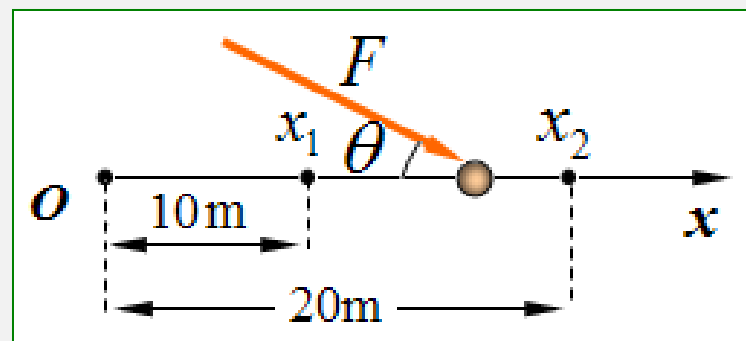
$$= \vec{F} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v} = Fv \cos \theta$$

功率单位: W 或 J s<sup>-1</sup>

**例1** 质点  $M$  在力  $F$  作用下沿  $x$  轴运动，如图。力  $F$  的大小和方向角  $\theta$  随  $x$  变化的规律分别： $F = 6x$ ， $\cos \theta = 0.70 - 0.02x$ 。试求质点从  $x_1=10\text{m}$  处运动到  $x_2=20\text{m}$  处的过程中力  $F$  所做的功。

**解**  $F$  使质点移动  $dx$  做的元功为

$$\begin{aligned} dA &= F_x dx = F \cos \theta dx \\ &= 6x(0.70 - 0.02x)dx \end{aligned}$$



在全过程上的功为

$$\begin{aligned} A &= \int_{x_1}^{x_2} 6x(0.70 - 0.02x)dx \\ &= \int_{10}^{20} 6x \times 0.70 dx - \int_{10}^{20} 6x \times 0.02x dx \\ &= 350\text{J} \end{aligned}$$

**例2**质量为10kg的质点，在外力作用下，在  $x, y$  平面上作曲线运动,  $t=0$  时刻  $y=0$ ， $t$ 时刻该质点速度为

$$\vec{v} = 4t^2 \vec{i} + 16 \vec{j}$$

求在质点从  $y = 16 \text{ m}$  到  $y = 32 \text{ m}$  的过程中，外力做的功。

分析

$$A = \int \vec{F} \cdot d\vec{r} \qquad \vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt}$$

解  $\vec{F} = m \frac{d\vec{v}}{dt} = 80t \vec{i}$

$$A = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$= \int \vec{F} \cdot (dx\vec{i} + dy\vec{j})$$

$$= \int 80t \vec{i} \cdot (dx\vec{i} + dy\vec{j})$$

$$= \int 80t dx$$

统一变量  $\frac{dx}{dt} = v_x = 4t^2 \quad dx = 4t^2 dt$

$$A = \int 320t^3 dt$$

确定时间的上下限

$$\frac{dy}{dt} = v_y = 16 \quad \text{积分, 得} \quad y = 16t$$

$$y: 16 \rightarrow 32 \text{ m} \quad t: 1 \rightarrow 2 \text{ s}$$

$$A = \int_1^2 320t^3 dt = 1200 \text{ J}$$

## ⬇ CONTENTS ⬇

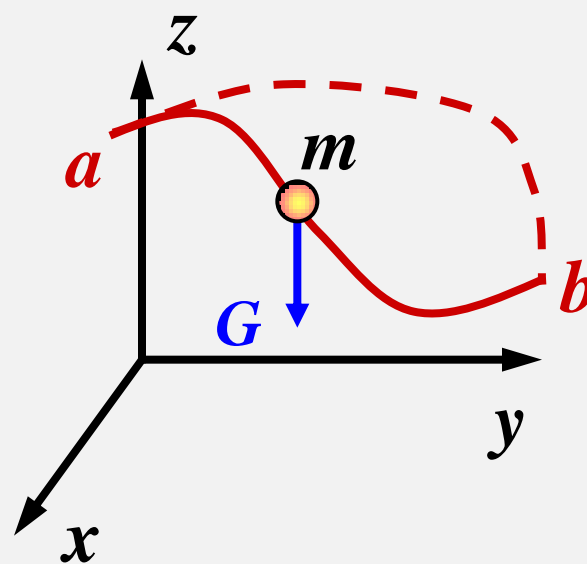
- 3.1 功
- 3.2 几种常见力的功
- 3.3 动能定理
- 3.4 势能 机械能守恒定律



## ➤ 重力做功

**重力**  $\vec{G} = -mg \vec{k}$   $z$ 轴反方向

$$\begin{aligned} A &= \int_a^b \vec{G} \cdot d\vec{r} \\ &= \int_a^b -mg \vec{k} \cdot (dx\vec{i} + dy\vec{j} + dz\vec{k}) \\ &= \int_{z_a}^{z_b} (-mg) dz = mg(z_a - z_b) \end{aligned}$$



重力是保守力，做功只与始、末位置有关，而与质点路径无关。

## ► 万有引力做功

$$\text{万有引力 } \vec{F} = G \frac{mM}{r^2} \left(-\frac{\vec{r}}{r}\right)$$

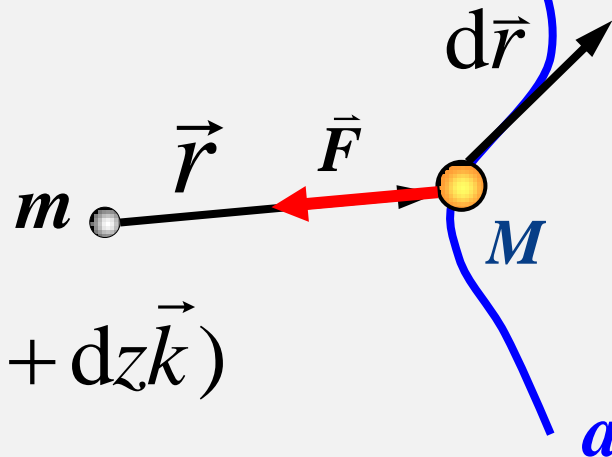
$$A = \int_{r_a}^{r_b} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{r_a}^{r_b} -G \frac{mM}{r^3} \vec{r} \cdot d\vec{r}$$

$$\vec{r} \cdot d\vec{r} = (x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}) \cdot (dx\vec{i} + dy\vec{j} + dz\vec{k})$$

$$= xdx + ydy + zdz$$

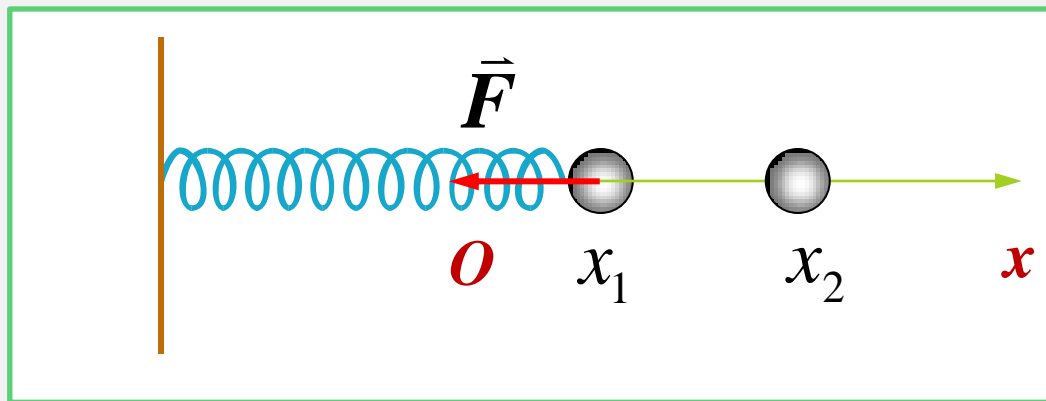
$$= \frac{1}{2} d(x^2 + y^2 + z^2) = \frac{1}{2} d(r^2) = r dr$$

$$A = \int_{r_a}^{r_b} -G \frac{mM}{r^3} r dr = GmM \left( \frac{1}{r_b} - \frac{1}{r_a} \right)$$



万有引力也是保守力，做功与路径无关。

## ➤ 弹性力的功



弹性力也是保守力，做功与质点路径无关。

弹簧弹性力（胡克定律）  $F = -kx$

由  $x_1$  到  $x_2$  路程上弹性力的功为

$$A = \int_{x_1}^{x_2} -kx \, dx = \frac{1}{2} kx_1^2 - \frac{1}{2} kx_2^2$$

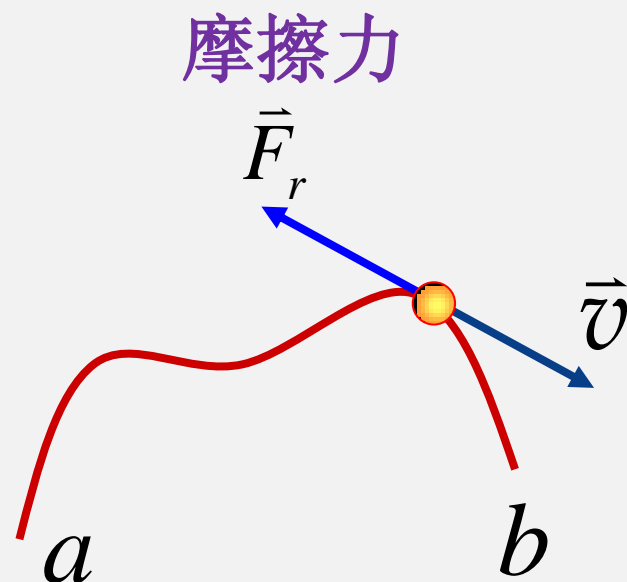
## ➤ 摩擦力的功

摩擦力方向与质点速度方向相反。

$$\vec{F}_r = -\mu F_{\perp} \vec{v}/v$$

摩擦力做功

$$\begin{aligned} A &= \int_a^b \vec{F}_r \cdot d\vec{r} = \int_a^b \vec{F}_r \cdot \vec{v} dt \\ &= \int_a^b -F_r v dt \\ &= -\int_{s_a}^{s_b} \mu m g ds = -\mu m g \Delta s \end{aligned}$$



摩擦力不是保守力，做功与质点运动路径有关。

**THANKS**

FOR YOUR ATTENTION