## به نام خدا

گزارش کار آزمایش ششم ریزپردازنده

گروه 7

آريان بوكاني 9731012

## وسایل استفادهشده در آزمایش:

- Arduino Mega 2560
  - Keypad •
  - LCD 16\*2 •
  - Servo motor
    - Button
      - LED •
    - Buzzer •

قطعهی جدید استفاده شده در این آزمایش buzzer میباشد. این قطعه دو پایه دارد و در صورت دادن اختلاف پتانسیل به این دو سر، شروع به صدادادن می کند.

برای فعال کردن آن در کد باید از تابع tone استفاده کرد که سه ورودی می گیرد. اولی پایهای که بازر به آن وصل است، دومی فرکانس صدای تولیدشده و سومی مدت زمانی است که می خواهیم بازر صدا تولید کند.

tone(int pinNum, int frequency, int duration);

**پینوشت**: در گزارش آزمایش قبلی توضیحی در مورد ترانزیستور داده نشد. بنابراین توضیحات مربوط به آن را در این آزمایش آوردهام.

در آزمایش قبل از ترانزیستور NPN استفاده شد. این ترانزیستور با قراردادن ماده ی نیمه هادی نوع P بین دو ماده ی نیمه هادی نوع N ساخته شده است. دستگاه در حالتی که نوع N ساخته شده است. این ترانزیستور از سه بخش Base, Emitter و Base و Collector ساخته شده است. دستگاه در حالتی که ولتاژ base از base کمتر باشد، خاموش است. و وقتی ولتاژ base بیشتر از base میشود، روشن می شود. در این حالت یک جریان از collector به سمت emitter به حرکت می افتد و در حالت کلی داریم: emitter الصاح کرد. در حالت اشباع ترانزیستور می توان از مقاومت ترانزیستور از collector به emitter صرف نظر کرد.

```
#include <Servo.h>
#include <LiquidCrystal.h>
#include < Keypad.h >
const byte ROWS = 4;
const byte COLS = 3;
const int closeButton = 13, changePassButton = 10, changeTimerButton = 8;
const int rs = 4, en = 5, d4 = 3, d5 = 2, d6 = 1, d7 = 0;
const int buzzerPin = 19, redBulb = 21, greenBulb = 20, servoPin = 6;
String input = "", password = "12345";
char key;
bool opened = false, shouldBeOpened = false, shouldBeClosed = false;
unsigned int openedFrom;
int mode = 0, maxTime = 20000;
char keys[ROWS][COLS] = {
{'1','2','3'},
{'4','5','6'},
{'7', '8', '9'},
{'*','0','#'}
};
byte rowPins[ROWS] = \{A7, A3, A2, A1\};
byte colPins[COLS] = \{A6, A5, A4\};
```

```
Keypad kpd = Keypad( makeKeymap(keys), rowPins, colPins, ROWS, COLS );
LiquidCrystal lcd(rs, en, d4, d5, d6, d7);
Servo servo;
void setup() {
 pinMode(closeButton, INPUT);
 pinMode(changePassButton, INPUT);
 pinMode(changeTimerButton, INPUT);
 pinMode(redBulb, OUTPUT);
 pinMode(greenBulb, OUTPUT);
 lcd.begin(16, 2);
 lcd.print(input);
 servo.attach(servoPin, 1000, 2000);
 servo.write(0);
}
void loop() {
  key = kpd.getKey();
  if (key != NO_KEY)
   DetectButton();
  if(shouldBeOpened){
   lcd.clear();
   lcd.print("OPENED...");
   opened = true;
   shouldBeOpened = false;
```

```
openedFrom = millis();
 tone(buzzerPin, 500, 100);
 servo.write(180);
 digitalWrite(greenBulb, HIGH);
 digitalWrite(redBulb, LOW);
}else if(opened && (shouldBeClosed || (millis()-openedFrom >= maxTime))){
 lcd.clear();
 lcd.print("CLOSED...");
 lcd.setCursor(0, 1);
 lcd.print("Time:"+String(millis()-openedFrom));
 lcd.setCursor(0, 0);
 opened = false;
 shouldBeClosed = false;
 tone(buzzerPin, 500, 100);
 servo.write(0);
 digitalWrite(greenBulb, LOW);
 digitalWrite(redBulb, HIGH);
if(opened && (digitalRead(closeButton) == HIGH))
 shouldBeClosed = true;
if(opened && (digitalRead(changePassButton) == HIGH)){
 mode = 1;
 input = "";
}
if(opened && (digitalRead(changeTimerButton) == HIGH)){
```

```
mode = 2;
    input = "";
 }
}
bool CheckPassword(){
 String temp = input;
 input = "";
 return temp == password;
}
void DetectButton(){
  lcd.clear();
  if ( key >= '0' && key <= '9' ){
    input += key;
    lcd.print(input);
  else if ( key == '*' ){
    if(mode == 0){
     shouldBeOpened = CheckPassword();
     lcd.clear();
     if(shouldBeOpened)
      lcd.print("Correct");
     else
      lcd.print("Incorrect");
     delay(500);
     lcd.setCursor(0, 0);
```

```
else if(mode == 1){
    lcd.setCursor(0, 1);
    password = input;
    lcd.print("Set new pass");
    lcd.setCursor(0, 0);
    input = "";
    mode = 0;
   else if(mode == 2){
    lcd.setCursor(0, 1);
    maxTime = input.toInt();
    lcd.print("Set new timer");
    lcd.setCursor(0, 0);
    input = "";
    mode = 0;
   }
}
```

}

## توضيحات:

در ابتدا کتابخانههای مورد نیاز را اضافه کرده و پایههای و قطعات را مشخص میکنیم.

maxTime حداکثر زمان داده شده برای باز ماندن گاو صندوق است. برای مشخص کردن زمان باز ماندن از تابع (millis استفاده می شود. خروجی این تابع برابر تعداد ms های سپری شده نسبت به ابتدای اجرای مدار است. به صورتی که لحظهی باز شدن گاوصندوق این تابع صدا زده می شود و مقدار آن در openedFrom ریخته می شود. در هر loop چک می شود که اگر صندوق باز باشد و اختلاف مقدار (millis الان و openedFrom بیشتر از maxTime بود، در آن را ببندد.

در این آزمایش از یک عدد mode برای چک کردن حالت فعلی استفاده میکنیم. به صورتی mode صفر بیانگر حالت اولیه، 1 mode بیانگر حالت تغییر رمز در صورتی که صندوق باز باشد و mode حالتی است که صندوق باز است و میخواهیم حداکثر زمان باز ماندن را تغییر دهیم. هر کدام از این حالتها با سه کلید مشخص میشوند.

همچنین باید گفت که برای submit کردن ورودی خود باید کاراکتر \* را فشار دهیم.

## چند نمونه از اجرا:









