数值分析上机习题报告(7)

张宏毅 1500017736

March 27, 2017

1 Problem

已知积分

$$\int_0^1 \frac{4}{1+x^2} = \pi$$

成立, 我们可以通过对上面给定被积函数求数值积分来计算 π 的近似值。

- (1) 分别使用复合中点公式、复合梯形公式和复合 Simpson 公式计算 π 的近似值。选择不同的 h,对每种求积公式,试将误差刻画为 h 的函数,并比较各方法的精度。是否存在某个 h 值,当小于这个值之后再继续减小 h 的值,计算不再有所改进?为什么?
 - (2) 实现 Romberg 求积方法,并重复上面的计算。
 - (3) 使用自适应求积方法重复上面的计算。

2 Solution

2.1 Subproblem A

复合中点公式、复合梯形公式和复合 Simpson 公式就是在积分区间上,分段应用中点公式、梯形公式和 Simpson 公式。若要近似求函数 f(x) 在区间 [a,b] 上的积分,记步长 h=(b-a)/n,子区间端点 $x_i=a+ih$ $(0\leq i\leq n)$,则有积分近似公式

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx h \sum_{i=0}^{n} f(x_{i+\frac{1}{2}}) \triangleq M(h), \tag{1}$$

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx \frac{h}{2} \sum_{i=0}^{n-1} [f(x_i) + f(x_{i+1})] \triangleq T(h),$$
 (2)

$$\int_{a}^{b} f(x) dx \approx \frac{h}{6} \sum_{i=0}^{n-1} [f(x_i) + 4f(x_{i+\frac{1}{2}}) + f(x_{i+1})] \triangleq S(h).$$
 (3)

且有截断误差估计

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) dx - M(h) \right| \le \frac{M_2(b-a)}{24} h^2, \tag{4}$$

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) dx - T(h) \right| \le \frac{M_2(b-a)}{12} h^2, \tag{5}$$

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) dx - S(h) \right| \le \frac{M_4(b-a)}{2880} h^4.$$
 (6)

利用三个公式,针对不同的步长 h,计算积分 $\int_0^1 \frac{4}{1+x^2} \mathrm{d}x$ 来作为 π 的近似值,结果如表 1 所示。可以看出,随着步长的减小,中点公式和梯形公式的逼近误差都在不断减小。Simpson 公式的收敛速度很快,在 $h=10^{-2}$ 时就达到了 14 位有效数字的良好精度,但当 h 进一步减小时,计算结果并没有得到改进。可以推测,中点公式和梯形公式也存在这样的精度上限,只是因为收敛速度太慢,没有体现在计算结果中。

步长	复合中点公式	复合梯形公式	复合 Simpson 公式
10^{-1}	3.1424259850010974	3.1399259889071591	3.1415926529697851
10^{-2}	3.1416009869231227	3.1415759869231308	3.1415926535897922
10^{-3}	3.1415927369231307	3.1415924869231278	3.1415926535897913
10^{-4}	3.1415926544231363	3.1415926519231183	3.1415926535897887
10^{-5}	3.1415926535981669	3.1415926535731322	3.1415926535897722
10^{-6}	3.1415926535899756	3.1415926535897176	3.1415926535898948

表 1: 复合求积公式的计算结果

下面我们进行误差分析。设积分公式的截断误差为 $e_1=Ch^m$,舍入误差从三个积分公式的形式可以估计 $e_2 \le h \sum_{i=0}^{n-1} \epsilon = nh\epsilon = (b-a)\epsilon$,其中 ϵ 为机器精度,因而总误差

$$E(h) = Ch^m + (b - a)\epsilon.$$

当 $Ch^m > (b-a)\epsilon$ 时,总误差主要受 h^m 项影响,会随着 h 的减小而明显减小。但当步长小到满足不等式 $Ch^m < (b-a)\epsilon$ 时,总误差主要受常数 $(b-a)\epsilon$ 的影响,此时 h 的减小不会带来明显的计算改进。但令人欣慰的是,虽然减小 h 并不总能保证精度的提高,但至少这样的计算在数值上是稳定的。

2.2 Subproblem B

记复合梯形公式

$$T_1(h) = \frac{h}{2} \sum_{i=0}^{n-1} [f(x_i) + f(x_{i+1})].$$

根据 Euler-Maclaurin 公式,复合梯形公式的截断误差可表示为

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - T_{1}(h) = c_{2}h^{2} + c_{4}h^{4} + \cdots$$
 (7)

利用 Richardson 外推技术,将步长减半后有

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - T_1\left(\frac{h}{2}\right) = c_2\frac{h^2}{4} + c_4\frac{h^4}{16} + \cdots$$
 (8)

从(7)、(8) 两式中消去 h^2 项得

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - \frac{4T_1(h/2) - T_1(h)}{3} = O(h^4).$$

就导出了一个截断误差为四阶的近似公式。一般地,令

$$T_{k+1}(h) = \frac{4^k T_k(h/2) - T_k(h)}{4^k - 1}, \quad k = 1, 2, \cdots$$
 (9)

则有截断误差估计

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - T_{k}(h) = O(h^{2k}).$$
(10)

这就是 Romberg 求积方法。若记 $R_{i,j} = T_i(h/2^j)$, 则递推公式 (9) 可以写成

$$R_{i+1,j} = \frac{4^i R_{i,j+1} - R_{i,j}}{4^i - 1},\tag{11}$$

其中边界 $R_{1,j} = T_1(h/2^j)$ 由复合梯形公式直接计算即得, $R_{i,0}$ 为所求积分的 2i 阶近似。

表 2 给出了利用 Romberg 求积方法得到的数值积分,初始步长分别为 1,0.1 和 0.01。可以看到,随着外推次数的增加,计算的误差也在相应减小,但当阶数高到一定程度时,计算不再改进。对于以更小初始步长的梯形公式为基础的外推而言,由于其初始的精度就相对较好,故其收敛的速度也更快。若与第一问中的复合梯形公式做对比,可以发现,我们只需取步长为 10⁻² 并进行一次外推,便可与步长为 10⁻⁶ 的复合梯形公式拥有相同的精度,计算效率大大提升。

h = 0.1h = 0.01 $T_1(h)$ 3.00000000000000000 3.13992598890715913.1415759869231308 $T_2(h)$ 3.1333333333333333 3.1415926529697864 3.1415926535897909 $T_3(h)$ 3.1421176470588246 3.14159265362079283.1415926535897896 $T_4(h)$ 3.1415857837618737 3.14159265358979403.1415926535897993 $T_5(h)$ 3.1415926652777171 3.1415926535897953 3.1415926535897922 $T_6(h)$ 3.1415926536382432 3.14159265358979713.1415926535897913 $T_7(h)$ 3.14159265358972293.14159265358979273.1415926535897762 $T_8(h)$ 3.1415926535897936 3.14159265358980563.1415926535897927

表 2: Romberg 求积方法的计算结果

该方法的误差分析与第一问类似。对外推得到的 $T_k(h)$,其截断误差为 $O(h^{2k})$,而舍入误差由 (9) 式可以认为基本保持在 ϵ ,即机器精度左右,因而总误差 $E(h) = Ch^{2k} + \epsilon$ 会随着 h 的减小先减小,然后保持在一个较稳定的水平上。

2.3 Subproblem C

自适应求积方法的出发点在于,对一个函数用固定步长求数值积分有一些缺陷——在函数的导数变化幅度较大的子区间上,应考虑使用更小的步长作估计,而导数变化不大的区间可以采用更大的步长来估计,这样既能提高前者区间上的精度,又能减少后者区间上不必要的计算。

因此,在一个区间 [a,b] 上求定积分的时候,我们可以通过估计当前的计算误差,来决定是接受当前

的数值结果,还是将当前区间继续二分为更小的区间 $[a, \frac{a+b}{2}]$ 和 $[\frac{a+b}{2}, b]$ 进行计算。于是,整个算法的效 率和精度就与人为选取的数值积分公式,以及计算误差的估计这两项密切相关。算法框架如下,其中的 误差估计条件会在下面进行说明。

Algorithm: Adaptive Quadrature Method

Input: Target function f, the interval [a, b] and the tolerance ϵ .

Given: A numerical integration formula I(a,b) of n-th order for $\int_a^b f(x) dx$.

$$\begin{array}{l} \mathbf{function} \ \mathrm{Integrate}(f,\ a,\ b,\ \epsilon) \\ \mathbf{if} \ |I(a,b) - I(a,\frac{a+b}{2}) - I(\frac{a+b}{2},b)| < (2^{n-1}-1)\epsilon \ \mathbf{then} \\ \mathbf{return} \ I(a,\frac{a+b}{2}) + I(\frac{a+b}{2},b) \end{array}$$

else

return Integrate $(f, a, \frac{a+b}{2}, \frac{\epsilon}{2})$ + Integrate $(f, \frac{a+b}{2}, b, \frac{\epsilon}{2})$

下面推导误差估计的条件。设数值积分公式 I(a,b) 满足截断误差

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - I(a,b) = \frac{f^{(n-1)}(\xi)}{N}h^{n}.$$
 (12)

那么对两个子区间 $[a, \frac{a+b}{2}]$ 和 $[\frac{a+b}{2}, b]$ 上的积分,有

$$\int_{a}^{b} f(x) dx - I\left(a, \frac{a+b}{2}\right) - I\left(\frac{a+b}{2}, b\right) = \frac{2f^{(n-1)}(\xi')}{N} \left(\frac{h}{2}\right)^{n}.$$
(13)

用(13)式减去(12)式可以推出

$$I(a,b) - I\left(a, \frac{a+b}{2}\right) - I\left(\frac{a+b}{2}, b\right) \approx \frac{f^{(n-1)}(\xi)}{N} \left(\frac{1}{2^{n-1}} - 1\right) h^n.$$
 (14)

这里我们假定 $f^{(n-1)}(\xi) \approx f^{(n-1)}(\xi')$ 。结合 (13)、(14) 两式可得误差估计

$$\left| \int_{a}^{b} f(x) dx - I\left(a, \frac{a+b}{2}\right) - I\left(\frac{a+b}{2}, b\right) \right| \approx \frac{1}{2^{n-1} - 1} \left| I(a, b) - I\left(a, \frac{a+b}{2}\right) - I\left(\frac{a+b}{2}, b\right) \right|. \tag{15}$$

因而当

$$\left|I(a,b) - I\left(a, \frac{a+b}{2}\right) - I\left(\frac{a+b}{2}, b\right)\right| < (2^{n-1} - 1)\epsilon$$

时,我们可以认为

$$\left| \int_a^b f(x) dx - I\left(a, \frac{a+b}{2}\right) - I\left(\frac{a+b}{2}, b\right) \right| < \epsilon.$$

即此时利用 $I(a, \frac{a+b}{2}) + I(\frac{a+b}{2}, b)$ 作为积分 $\int_a^b f(x) dx$ 的估计, 其误差大致能满足容差要求。在实际的计 算中,容差前的系数 $2^{n-1}-1$ 可以取得更小一点,使得算法更加保守,弥补一些 $f^{(n-1)}(\xi) \approx f^{(n-1)}(\xi')$ 这一假设带来的误差。

这里的算法采用了递归的方法,若要节省系统栈的内存空间,可以用一个队列来保存待求积分的区 间。每次从队头取出一个子区间进行计算,若结果满足该子区间的容差要求,则将其加入到最终的数值 结果当中,否则向队列中再添加它的两个子区间等待计算,如此循环,直到队列为空停止。

表3列出了利用自适应积分求题给积分的计算结果。一般地、容差越小、所得结果的精度就越高。

但当容差过小(比如小于机器精度)时,算法中的误差估计条件可能永远都不能被满足,导致自适应算法无限递归下去。因而,为了避免这种情况发生,我在代码中人为设定了一个递归次数上限,使得代码在容差过小时也能正常运行。当然这也就导致了当容差小于一个临界值(大约 10⁻¹⁵ 左右)时,得到的计算结果都完全相同的现象。

表 3: 自适应求积方法的计算结果

容差 ϵ	积分数值	容差 ϵ	积分数值
10^{-1}	3.14156862745098042211	10^{-13}	3.14159265358979222782
10^{-4}	3.14159250245870680374	10^{-16}	3.14159265358979311600
10^{-7}	3.14159265660246589391	10^{-19}	3.14159265358979311600
10^{-10}	3.14159265357082162495	10^{-22}	3.14159265358979311600

3 Conclusion

我们在三个小题中分别利用了不同的数值分析手段,不断地提高数值积分与精确积分之间的截断误差,效果非常显著。不同的求积方法改进的方面不同,计算效率也不同,而实际上我们可以将这些方法混合使用,在特定的情形下选取一个最好的求积方法来作为积分的近似。

最后,无论利用什么方法来进行数值积分的求解,尽管截断误差在理论上都可以被无限地减小,但 是舍入误差到最终都是不可避免要面对的问题,机器精度很大程度地限制了数值解的精确上限。