数值分析上机习题报告(9)

张宏毅 1500017736

April 9, 2017

1 Problem A

1.1 Description

对于函数 $f(x) = \sin(10x) - x$, 试讨论:

- (1) 函数共有多少个零点?
- (2)任意选择两种方法,求出这个函数的所有零点。在计算中,不同的方法各有哪些需要注意的地方,请稍加分析。

1.2 Solution

由于 $|\sin(10x)| \le 1$,故函数的零点(若存在)必然全都处于区间 [-1,1] 内。画出函数 $y = \sin(10x)$ 和 y = x 的图像(如图 1)容易看出,f(x) 总共有 7 个零点,且由 f(x) 是奇函数可以知道,这些零点中有一个为 0,而另外三对零点均关于原点对称。

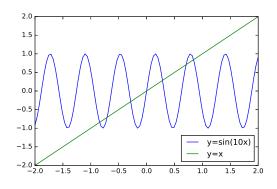


图 1: 函数 $f(x) = \sin(10x) - x$ 的零点估计

根据 f(x) 的零点分布规律,我们只需求出 f(x)=0 的所有正根即可,拟分别采用二分法、不动点 迭代法和 Newton 迭代法进行求解,求得 f(x) 的三个正根分别为

 $x_1 = 0.28523419, \ x_2 = 0.70681744, \ x_3 = 0.84232039.$

于是 f(x) 的所有零点即为 $0, \pm x_1, \pm x_2, \pm x_3$ 共 7 个。这三种方法的计算都需要注意的一点是,它们每次运行都只能求出至多一个零点,因而如果想要求出所有的零点,可以先从图上作定性观察,人为地为每次迭代指定区间或初值,从而缩小迭代的搜索范围以提高效率。

二分法的优点是,如果存在一个零点,那么迭代最后总能收敛到这个零点,但需要注意的是区间的选取,尤其是当存在两个零点,它们之间的距离比较小时,需要小心地选取左右两个区间以求出这两个零点的近似值。不动点迭代法的缺点在于,迭代序列在不动点处不一定能保证收敛,例如在该例中,若取迭代函数 $\phi(x) = \sin(10x)$,则在零点 x_1 处,

$$|\phi'(x_1)| = |10\cos(10x_1)| \approx 9.584578 > 1.$$

此时的不动点迭代序列在 x_1 处便是发散的。Newton 迭代法在单根处总能保证局部收敛,因而此时根的性质以及收敛域的大小对求解结果至关重要,如果收敛域过小,初值的选取也不一定能保证最终会收敛到零点,而 Newton 迭代法的主要优点在于较快的二次收敛速度,因而可以考虑将二分法和 Newton 迭代法结合使用,兼顾收敛的情况和收敛速度的大小。

2 Problem B

2.1 Description

求非线性方程 $\cos x + 1/(1 + e^{-2x}) = 0$ 的最小正根。取初值 $x_0 = 3$,分别考察下面的迭代格式:

- (1) $x_{k+1} = \arccos(-1/(1 + e^{-2x_k}));$
- (2) $x_{k+1} = 0.5 \ln(-1/(1+1/\cos x_k));$
- (3) Newton 迭代法。

对上述每个格式,先证明它确实对应一个等价的不动点问题,从理论上分析它是否局部收敛以及收敛速度如何,然后实现该方法,验证你的结论。

2.2 Solution

为说明三个格式均对应某个等价的不动点问题 $x = \phi(x)$,只需指出相应的迭代函数 $\phi(x)$ 即可。三者对应的迭代函数分别为

$$\phi_1(x) = \arccos \frac{-1}{1 + e^{-2x}},$$

$$\phi_2(x) = \frac{1}{2} \ln \frac{-1}{1 + 1/\cos x},$$

$$\phi_3(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}, \quad f(x) = \cos x + \frac{1}{1 + e^{-2x}}.$$

设方程最小的正根为 x^* ,则可估计得

$$0 < |\phi_1'(x^*)| < 1, |\phi_2'(x^*)| > 1, |\phi_3'(x^*)| = 0.$$

因而格式一局部线性收敛,格式二在不动点处发散,格式三局部二次收敛。

格式二在迭代两次之后就超出了 $\phi_2(x)$ 的定义域,导致迭代无法继续进行下去,表现出明显的发散特征。格式一与格式三的迭代序列及绝对误差为如下表 1 所示(容差 $\epsilon=10^{-12}$)。从绝对误差的序列可以近似看出,格式一线性收敛,即绝对误差等比例减小,而格式三二次收敛,即绝对误差大约以平方比例缩小,体现出 Newton 迭代法快速收敛的特点。

表 1: 不同格式的迭代序列

(a) 格式一

(b) 格式三

\overline{k}	x_k	$ x_k - x^* $
1	3.071255710145	5.1655e-03
2	3.076084254422	3.3691e-04
3	3.076399242088	2.1922 e-05
4	3.076419737635	1.4262 e-06
5	3.076421071012	9.2780 e - 08
6	3.076421157757	6.0352 e-09
7	3.076421163400	3.9191e-10
8	3.076421163767	2.4787e-11
9	3.076421163791	9.0239 e-13
10	3.076421163793	6.4926e-13

	· / / / · · ·	
k	x_k	$ x_k - x^* $
1	3.055327460221	2.1094e-02
2	3.073731635967	2.6895 e-03
3	3.076364860380	5.6303 e-05
4	3.076421138060	2.5732 e-08
5	3.076421163793	7.5318e-13