



Contour Area

contourArea() 함수

2024년 1학기

서경대학교 김진헌

1_contourArea.py

2_contourArea_compare.py

3_contours_sort_size.py

Structural Analysis and Shape Descriptors

차례

1

- 1. 면적 함수: `contourArea()`
 - 2. 그래픽 도형 면적-Rectangle
 - 3. 그래픽 도형 면적 - Circle
 - 4. 최대/최소 크기의 객체 구하기
 - 5. 검출되는 객체를 크기 순으로 소팅
- `1_contourArea.py`
- `2_contourArea_compare.py`
- `3_contours_sort_size.py`

1. 면적 함수: `contourArea()`

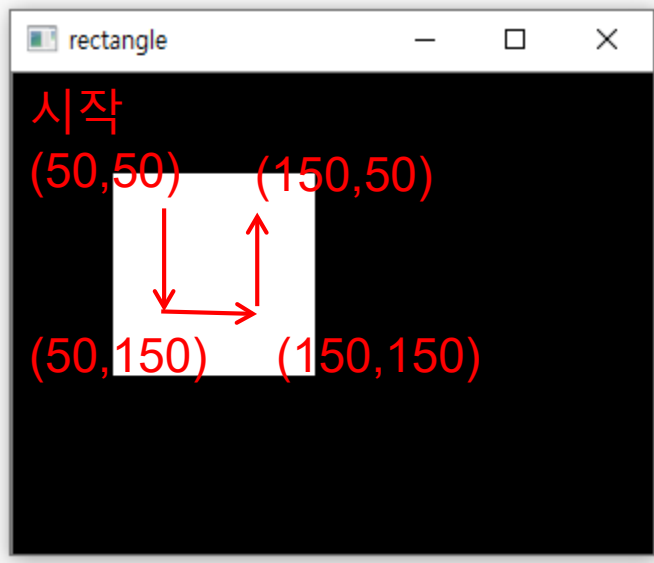
https://docs.opencv.org/4.1.0/d3/dc0/group_imgproc_shape.html#ga8ce13c24081bbc7151e9326f412190f1

- `double contourArea(InputArray contour, bool oriented=false)` True
 - 사례 : `double a=contourArea(contours[i], false);`
 - `i`번째 `contour`의 면적을 계산할 경우
- 주어진 `contour`의 면적을 계산하여 반환한다.
 - ▣ `contour` - Input vector of 2D points (contour vertices), stored in `std::vector` or `Mat`.
 - ▣ `oriented` - Oriented area flag.
 - `False(=default)`로 지정하면 절대값 면적을 반환한다.
 - `True`로 지정하면 + 혹은 - 부호를 가진 면적을 반환한다.
 - Hole이면 +면적 반환: 시계방향으로 배열된 윤곽선, 즉 hole이면 양의 부호(+)를 면적을 반환하고,
 - Contour이면 -면적 반환: 컨투어가 반시계방향으로 배열된 윤곽선이라면 음의 부호(-)의 면적을 반환한다. → `contour`

2. 그래픽 도형 면적-Rectangle

3

1_contourArea.py



← 좌측 그림에 보인 바와 같이 contour를 분석해 보면 같이 자료가 반시계 방향으로 구성되었음을 확인할 수 있었다. 따라서 True 옵션으로 면적을 구하면 -부호의 면적이 반환된다.

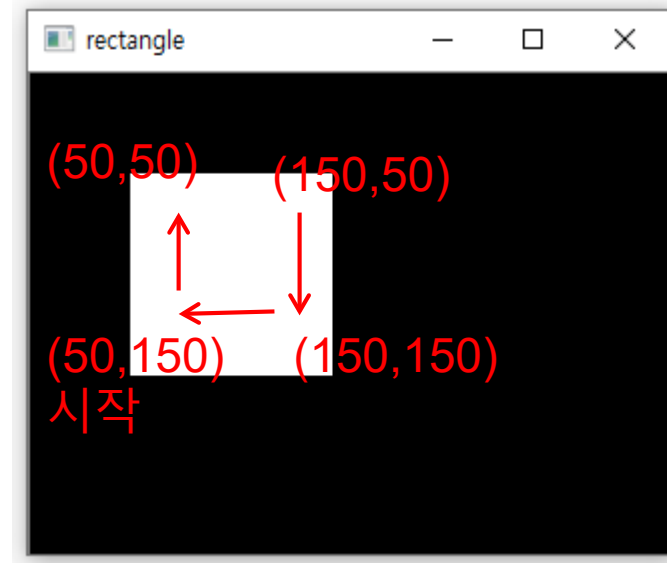
우측 그림의 경우는 contour 원본의 좌표 정보를 거꾸로 인덱싱하여 contourArea() 함수에 제공한 것이다. 따라서, True 옵션으로 면적을 구하면 시계 방향으로 +부호의 면적이 반환된다.

contourArea(contour, True)

```
x y
[[[ 50  50]]
 [[ 50 150]]
 [[150 150]]
 [[150  50]]]
```

원본은 반시계 방향으로 배열되어 있음.

For this contour:
area with sign=-10000.00
orientation: counter-clockwise.



contourArea(contour, True)

```
x y
[[[150  50]]
 [[150 150]]
 [[ 50 150]]
 [[ 50  50]]]
```

contourArea() 함수를 호출할 때 역방향으로 배열(시계 방향) 하여 입력하였음.

For this reverse contour:
area with sign=10000.00
orientation: clockwise

3. 그래픽 도형 면적 - Circle

4

1_contourArea.py



회전 방향에 따라 3개의 점을 그리는 루틴

```
contour = contours[0]
x,y = contour[0][0]; point = (x,y);
cv.circle(imgC, point, 10, (0, 0, 255), -1) # starting location
```

```
x,y = contour[int(len(contour)/3)][0]; point = (x,y)
cv.circle(imgC, point, 5, (0, 255, 255), -1) # 2/3 location
```

```
x,y = contour[int(len(contour)*2/3)][0]; point = (x,y)
cv.circle(imgC, point, 3, (0, 255, 0), -1) # 2/3 location
```

2) Computational area:

① area_exp=31415.93

4) cv2.contourArea(contour) 함수로 반환받은 면적

oriented=False default → 절댓값 면적 반환

contourArea()=31134.00

5) Error: expectaion-contourArea=281.93,
percentage=0.90%

부호 있는 면적 반환

6) 부호있는 면적을 반환: contourArea(contour, oriented=True)
area with sign=-31134.00

orientation: counter-clockwise. → 부호=음수

7) 취득한 컨투어를 역방향으로 컨투어를 제공합니다.

부호있는 면적: contourArea(contour[::-1], oriented=True):

area with sign=31134.00

orientation: clockwise → 부호=양수

4. 최대/최소 크기의 객체 구하기

5

2_contourArea_compare.py

```
contours, _ = cv2.findContours(imgBin, cv2.RETR_EXTERNAL, cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
```

```
area = []  
for i in range(len(contours)):  
    a = cv2.contourArea(contours[i])  
    print(f'area of contour[{i}]:{a}')  
    area.append(a)  
i_min = np.argmin(area)  
i_max = np.argmax(area)  
print('index of min=', i_min)  
print('index of max=', i_max)
```

```
Number of total contours = 5  
area of contour[0]:8678.5  
area of contour[1]:11772.0  
area of contour[2]:34333.0  
area of contour[3]:7697.0  
area of contour[4]:21034.0  
index of min= 3  
index of max= 2
```

1) 가장 면적이 작은 컨투어의 중심에 Min으로 표기한다.

cv2.drawContours(img2, contours, i_min, (255, 0, 0), -1) # 특정 컨투어 지정

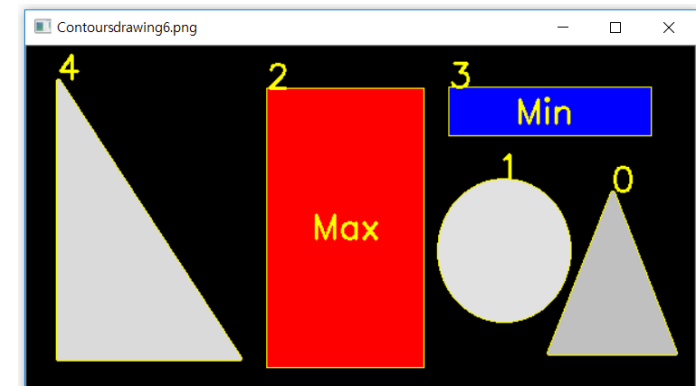
M = cv2.moments(contours[i_min]) # 영상 모멘트를 계산한다.

x, y = centroid(M) # 중점

cv2.putText(img2, 'Min', (x, y), cv.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 1, (0, 255, 255), 2)

컨투어를 선 색깔로 채우기(255, 0, 0)

```
def centroid(moments):  
    """Returns centroid based on moments"""  
    x_correction = - 30 # 출력 폰트의 추정 크기 만큼 보정한다.  
    y_correction = + 10  
    x_centroid = round(moments['m10'] / moments['m00']) + x_correction  
    y_centroid = round(moments['m01'] / moments['m00']) + y_correction  
    return x_centroid, y_centroid
```



복습: 특정 컨투어 인덱스를 지정해서 그릴 때

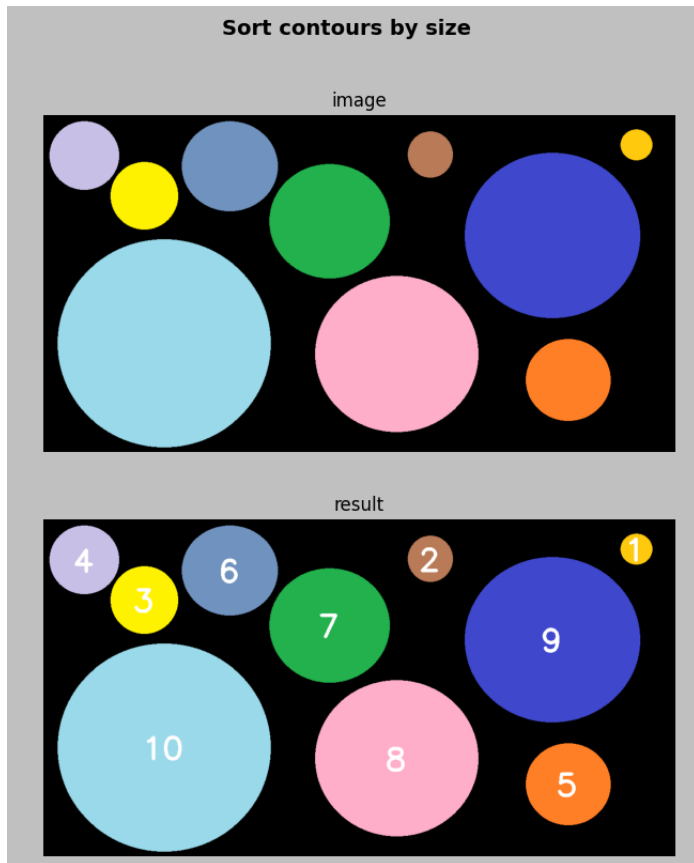
6

- i번째 컨투어를 그릴 때:
 - ▣ `cv2.drawContours(img, contours, i, (255, 0, 0), 2)`
 - (
 - ▣ `cv2.drawContours(img, *[contours[i]], -1, (0, 0, 255), 2)`
- 주의:
 - ▣ 아래는 i번째 컨투어를 구성하는 점을 그린다. → 활용 가치 없음
 - ▣ `cv2.drawContours(img, contours[i], -1, (0, 0, 255), 2)`

5. 검출되는 객체를 크기 순으로 소팅

7

3_contours_sort_size.py



입력되는 contours를 전달받아 면적을 계산하여 면적의 크기순으로 소팅된
cnt_sizes(면적 리스트)와 면적 크기로 재배열된 cnts를 반환한다.

usage

가

```
def sort_contours_size(contours):
```

```
# cnts_sizes는 면적으로 이루어진 list. 아직 소팅은 안됨.
```

```
cnts_sizes = [cv2.contourArea(contour) for contour in contours]
```

```
# (면적, 컨투어들) 자료를 cnts_sizes 중심으로 소팅하여 반환한다.
```

```
(cnts_sizes, cnts) = zip(*sorted(zip(cnts_sizes, contours)))
```

```
return cnts_sizes, cnts
```

contours = cnts

