

# 

2024년 1학기

1\_contourArea.py

2\_contourArea\_compare.py

3\_contours\_sort\_size.py

서경대학교 김진헌

Structural Analysis and Shape Descriptors

- 1
- □ 1. 면적 함수: contourArea()
- □ 2. 그래픽 도형 면적-Rectangle
- □ 3. 그래픽 도형 면적 Circle
- □ 4. 최대/최소 크기의 객체 구하기 2\_contourArea\_compare.py
- □ 5. 검출되는 객체를 크기 순으로 소팅

3\_contours\_sort\_size.py

1\_contourArea.py

# 1. 면적 함수: contourArea()

ttps://docs.opencv.org/4.1.0/d3/dc0/group<u>imgproc</u>shape.html#ga8ce13c24081bbc7151e9326f412190f1

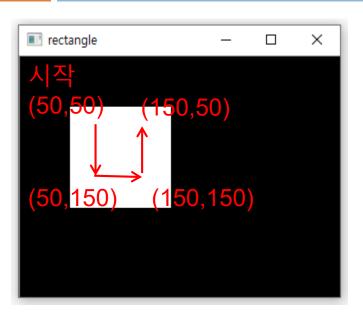
- double contourArea(InputArray contour, bool oriented=false)
  - 사례: double a=contourArea(contours[i], false);
    - i번째 contour의 면적을 계산할 경우
- □ 주어진 contour의 면적을 계산하여 반환한다.
  - **contour** Input vector of 2D points (contour vertices), stored in std::vector or Mat.
  - oriented Oriented area flag.
    - False(=default)로 지정하면 절대값 면적을 반환한다.
    - True로 지정하면 + 혹은 부호를 가진 면적을 반환한다.
      - Hole이면 +면적 반환: 시계방향으로 배열된 윤곽선, 즉 hole이면 양의 부호(+)를 면적을 반환하고,
      - Contour이면 -면적 반환: 컨투어가 반시계방향으로 배열된 윤곽선이라면 음의 부호(-)의 면적을 반환한다. → contour

## 2. 그래픽 도형 면적-Rectangle

#### 1\_contourArea.py

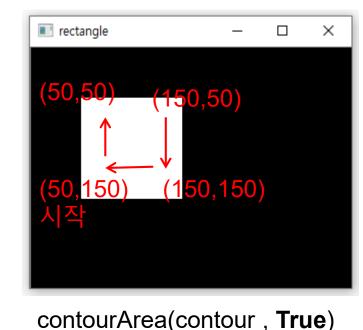
X Y

**→** [[[150 50]]



← 좌측 그림에 보인 바와 같이 contour를 분석해 보면 같이 자료가 반시계 방향으로 구성되었음을 확인할 수 있었다. 따라서 True 옵션으로 면적을 구하면 -부호의 면적이 반환된다.

우측 그림의 경우는 contour 원본의 좌표 정보를 거꾸로 인덱싱하여 contourArea() 함수에 제공한 것이다. 따라서, True 옵션으로 면적을 구하면 시계 방향이므로 +부호의 면적이 반환된다.



#### contourArea(contour, **True**)

```
x y
[[[ 50 50]] 원본은 <mark>반시계 방향</mark>으로
[[ 50 150]] ▲ 배열되어 있음.
[[150 150]]
[[150 50]]
```

배열(시계 방향) 하여 [[150 150]] 입력하였음. [[ 50 150]] [[ 50 50]]] For this reverse contour:

For this contour: area with sign=-10000.00 orientation: counter-clockwise.

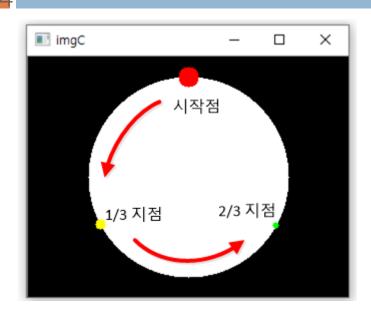
For this reverse contour: area with sign=10000.00 orientation: clockwise

contourArea() 함수를

호출할 때 역방향으로

## 3. 그래픽 도형 면적 - Circle

1\_contourArea.py



#### 회전 방향에 따라 3개의 점을 그리는 루틴

```
contour = contours[0]

x,y = contour[0][0]; point = (x,y);

cv.circle(imgC, point, 10, (0, 0, 255), -1) # starting location

x,y = contour[int(len(contour)/3)][0]; point = (x,y)

cv.circle(imgC, point, 5, (0, 255, 255), -1) # 2/3 location

x,y = contour[int(len(contour)*2/3)][0]; point = (x,y)

cv.circle(imgC, point, 3, (0, 255, 0), -1) # 2/3 location
```

- 2) Computational area: area\_exp=31415.93
- 4) cv2.contourArea(contour) 함수로 반환받은 면적 oriented=False. default → 절댓값 면적 반환 contourArea()=31134.00
- 6) 부호있는 면적을 반환: contourArea(contour, oriented=True) area with sign=-31134.00 orientation: counter-clockwise. 부호=음수
- 7) 취득한 컨투어를 역방향으로 컨투어를 제공합니다. 부호있는 면적: contourArea(contour[::-1], oriented=True): area with sign=31134.00 orientation: clockwise 부호=양수

### 4. 최대/최소 크기의 객체 구하기

2\_contourArea\_compare.py

```
contours, _ = cv2.findContours(imgBin, cv2.RETR_EXTERNAL, cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
 area = []
                                              Number of total contours = 5
 for i in range(len(contours)):
                                              area of contour[0]:8678.5
     a = cv2.contourArea(contours[i])
                                              area of contour[1]:11772.0
     print(f'area of contour[{i}]:{a}')
                                              area of contour[2]:34333.0
     area.append(a)
                                              area of contour[3]:7697.0
 i min = np.argmin(area)
                                              area of contour[4]:21034.0
 i max = np.argmax(area)
                                              index of min= 3
 print('index of min=', i_min)
                                              index of max= 2
 print('index of max=', i max)
                                                             컨투어를 선 색깔로 채우기(255, 0, 0)
# 1) 가장 면적이 작은 컨투어의 중심에 Min으로 표기한다.
cv2.drawContours(img2, contours, i_min, (255, 0, 0), -1) # 특정 콘투어 지정
M = cv2.moments(contours[i_min]) # 영상 모멘트를 계산한다.
x, y = centroid(M)
cv2.putText(img2, 'Min', (x,y), cv.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 1, (0, 255, 255), 2)
                                                         Contoursdrawing6.png
def centroid(moments):
   """Returns centroid based on moments"""
```

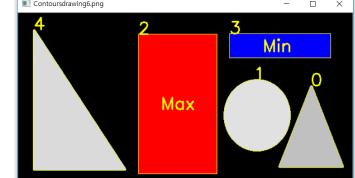
# 출력 폰트의 추정 크기 만큼 보정한다.

x\_centroid = round(moments['m10'] / moments['m00']) + x\_correction
y\_centroid = round(moments['m01'] / moments['m00']) + y\_correction

x correction = - 30

y correction = + 10

return x centroid, y centroid

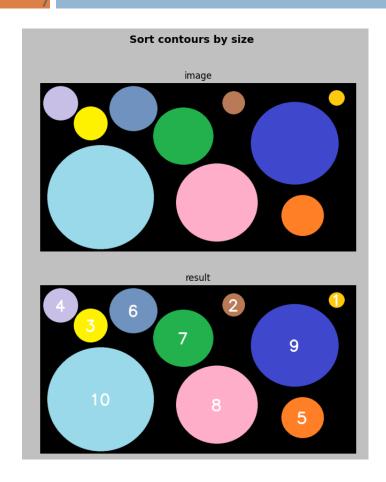


### 복습: 특정 컨투어 인덱스를 지정해서 그릴 때

- □ i번째 콘투어를 그릴 때:
  - cv2.drawContours(img, contours, i, (255, 0, 0), 2)
  - cv2.drawContours(img, [[contours[i]], -1, (0, 0, 255), 2)
- □ 주의:
  - □ 아래는 i번째 콘투어를 구성하는 점을 그린다. → 활용 가치 없음
  - cv2.drawContours(img, contours[i], -1, (0, 0, 255), 2)

## 5. 검출되는 객체를 크기 순으로 소팅

#### 3\_contours\_sort\_size.py



```
# 입력되는 contours를 전달받아 면적을 계산하여 면적의 크기순으로 소팅된
# cnt_sizes(면적 리스트)와 면적 크기로 재배열된 cnts를 반환한다.

1 usage

def sort_contours_size(contours):
# cnts_sizes는 면적으로 이루어진 list. 아직 소팅은 안됨.
cnts_sizes = [cv2.contourArea(contour) for contour in contours]
# (면적, 컨투어들) 자료를 cnts_sizes 중심으로 소팅하여 반환한다.
(cnts_sizes, cnts) = zip(*sorted(zip(cnts_sizes, contours)))
return cnts_sizes, cnts
```

