Comment modéliser avec une approche réaliste de l'eau dans un jeu vidéo ?

Fortier Benjamin - Posez Bastien

September 4, 2023

Mise en contexte:

L'industrie du jeu qui ne fait que de se développer, la présence de réalisme au sein de nouveaux jeux est un argument marketing important qui permet de faciliter l'immersion des joueurs.

Problématique : Comment modéliser avec une approche réaliste de l'eau dans un jeu vidéo ?

Objectifs:

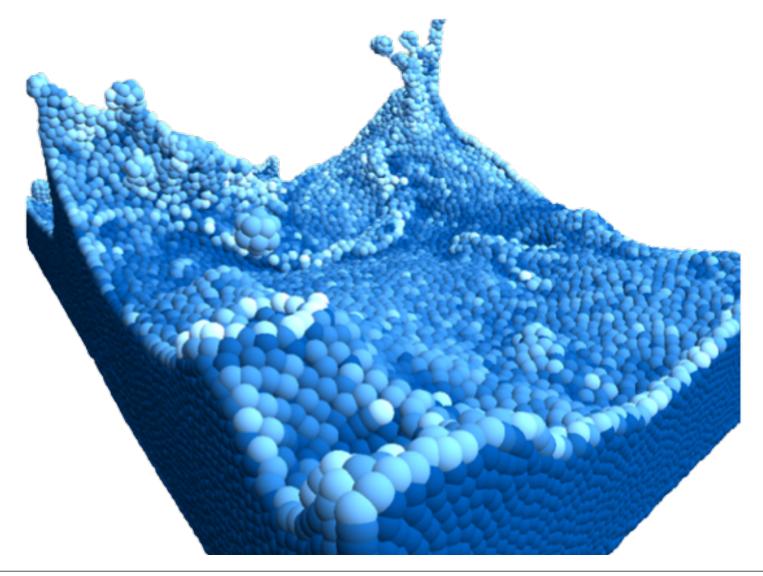
- Étudier le comportement d'un fluide à l'aide des équations de Navier-Stokes et l'impact des différentes forces sur chaque particule
- Réussir à créer une modélisation de fluide grâce à un système de particules
- Comprendre l'utilisation d'une fonction Kernel afin de limiter le nombre de calcul
- \bullet Limiter un maximum la complexité du programme en proposant dans le pire des cas un $O(n^2)$
- Créer en premier lieu un rendu 2D puis par la suite un rendu 3D

Plan:

1	\mathbf{Mo}	délisation du fluide à l'aide d'un système de particule	7										
	1.1	Caractéristiques de chaque particule	7										
	1.2	Collision entre particules	14										
	1.3	Collision avec les bordures	19										
2	Résolution numérique des équations de Navier-Stokes												
	2.1	Force de pression	28										
	2.2	Force de pression	29										
	2.3	Force de viscosité	30										
	2.4	Calcul numérique de dérivée partielle	35										
3													
	3.1	Utilisation de la fonction Kernel	37										
		Utilisation de la fonction Kernel	38										
4	Rés	sultat	3 9										
	4.1	Affichage	40										

4.2	Performance	•	•	•					•												•					•	•	•	4	16
-----	-------------	---	---	---	--	--	--	--	---	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	---	--	--	--	--	---	---	---	---	----

- 1 Modélisation du fluide à l'aide d'un système de particule
- 1.1 Caractéristiques de chaque particule



Deux méthodes distinctes pour modéliser un fluide :



Méthode des particules

On va donc ici choisir un système composé de particules



On va donc ici choisir un système composé de particules Chaque particule de notre système est définie par :



On va donc ici choisir un système composé de particules Chaque particule de notre système est définie par : Des paramètres qui sont propres à chaque particule :



On va donc ici choisir un système composé de particules Chaque particule de notre système est définie par : Des paramètres qui sont propres à chaque particule :

- Sa position selon l'axe x et l'axe y
- Sa vitesse selon l'axe x et l'axe y
- Sa direction
- Sa densité

Des paramètres qui restent inchangés pour chacune de nos particules :



On va donc ici choisir un système composé de particules Chaque particule de notre système est définie par : Des paramètres qui sont propres à chaque particule :

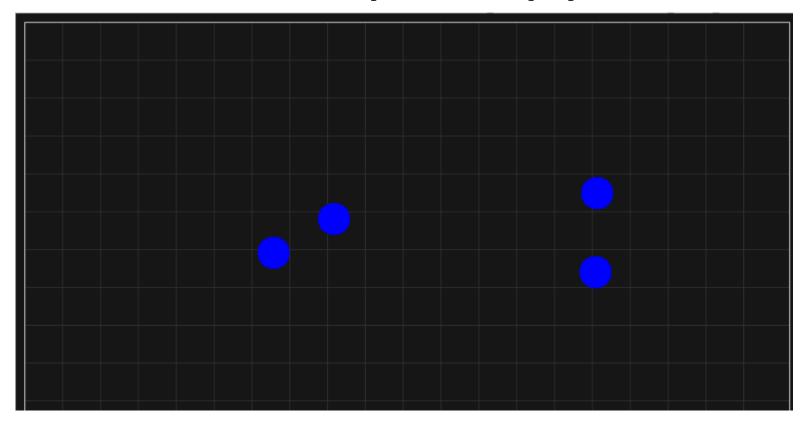
- Sa position selon l'axe x et l'axe y
- Sa vitesse selon l'axe x et l'axe y
- Sa direction
- Sa densité

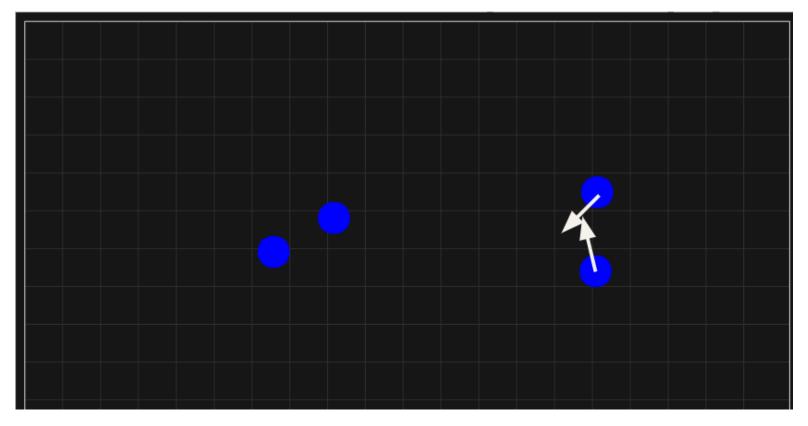
Des paramètres qui restent inchangés pour chacune de nos particules :

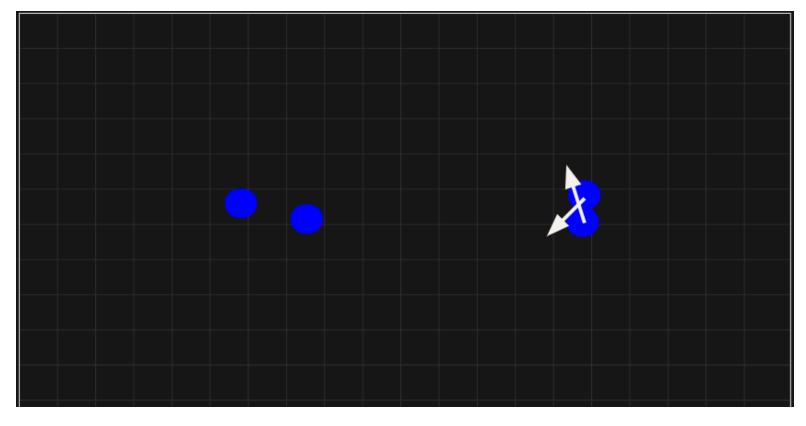
• Le rayon et la masse

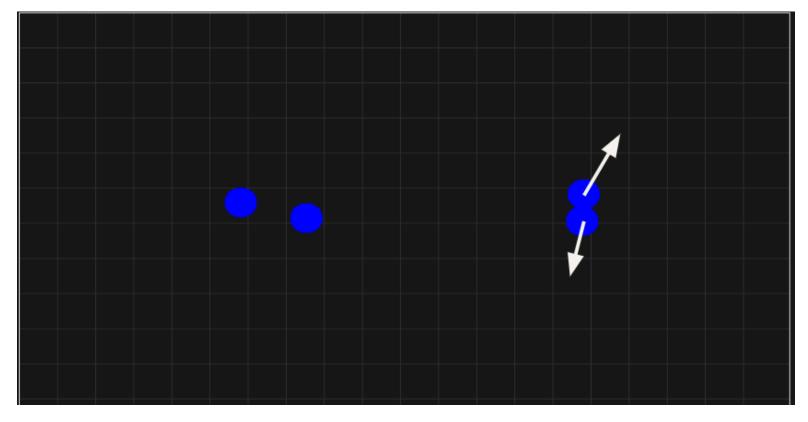


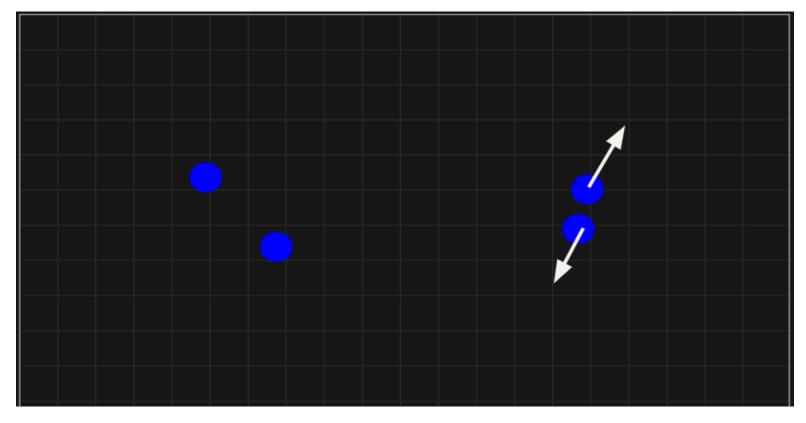
1.2 Collision entre particules



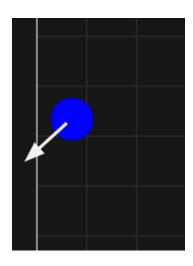


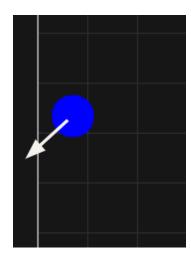


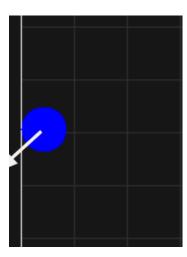


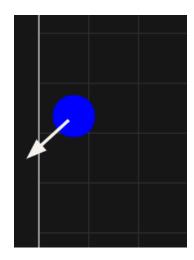


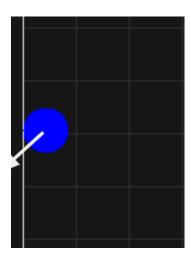
1.3 Collision avec les bordures

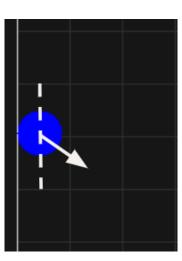


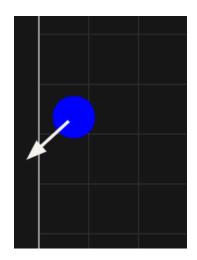


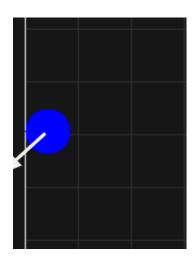


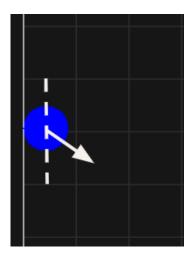


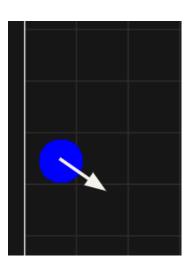




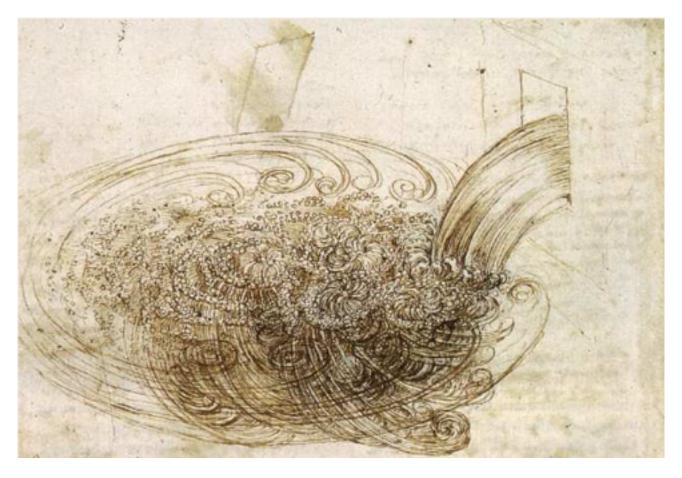








2 Résolution numérique des équations de Navier-Stokes



$$\frac{dv}{dt} = -\nabla p + \rho g + \mu \nabla^2 v$$

$$\frac{dv}{dt} = -\nabla p + \rho g + \mu \nabla^2 v$$

 \bullet $-\nabla p$: Force de pression

$$\frac{dv}{dt} = -\nabla p + \rho g + \mu \nabla^2 v$$

 \bullet $-\nabla p$: Force de pression

 $\bullet \rho g$: Forces extérieures

$$\frac{dv}{dt} = -\nabla p + \rho g + \mu \nabla^2 v$$

 \bullet $-\nabla p$: Force de pression

 $\bullet \rho g$: Forces extérieures

 $\bullet \mu \nabla^2 v$: Force de viscosité

2.1 Force de pression

Calcul numérique de la force de pression s'exerçant sur chaque particule :

$$f_i^{pressure} = -\nabla p(r_i) = -\Sigma_j m_j \frac{p_j}{\rho_j} \nabla W(r_i - r_{j,h}).$$

Avec:

$$p = k(\rho - \rho_0)$$

2.2 Force de pression

Calcul numérique de la force de pression s'exerçant sur chaque particule :

$$f_i^{pressure} = -\nabla p(r_i) = -\Sigma_j m_j \frac{p_j}{\rho_j} \nabla W(r_i - r_{j,h}).$$

Avec:

$$p = k(\rho - \rho_0)$$

Et la fonction Kernel:

$$\nabla W(r_i - r_{j,h})$$

2.3 Force de viscosité



Coefficient de viscosité de Coefficient de viscosité du l'eau : $1 \times 10^{-3} Pa.s$ miel : 10000 Pa.s

Calcul numérique de la viscosité s'exerçant sur chaque particule :

$$f_i^{viscosite} = \mu \sum m_j \frac{v_j - v_i}{\rho_j} \nabla^2 W(r_i - r_{j,h}).$$

Calcul numérique de la viscosité s'exerçant sur chaque particule :

$$f_i^{viscosite} = \mu \sum m_j \frac{v_j - v_i}{\rho_j} \nabla^2 W(r_i - r_{j,h}).$$

 $\bullet \mu$: viscosité dynamique du fluide

Calcul numérique de la viscosité s'exerçant sur chaque particule :

$$f_i^{viscosite} = \mu \sum m_j \frac{v_j - v_i}{\rho_j} \nabla^2 W(r_i - r_{j,h}).$$

- $\bullet \mu$: viscosité dynamique du fluide
- $\nabla^2 W(r_i r_{j,h})$: Laplacien du noyau

Pour le calcul de nabla (∇) :

$$\vec{grad}f = \vec{\nabla}f = (\frac{\partial f}{\partial x} \ \frac{\partial f}{\partial y} \ \frac{\partial f}{\partial z})$$

2.4 Calcul numérique de dérivée partielle

Méthode des différences finies centrées pour calculer des dérivées partielle numériquement :

$$\frac{u(x+h) - u(x-h)}{2h} = u'(x) + \frac{h^2}{6}u^{(3)}(x) + h^2\epsilon_3(h) \approx u'(x)$$
$$\frac{u(x+2h) - 2u(x+h) + u(x)}{h^2} = u''(x) + hu^{(3)}(x) + h\epsilon_3(h) \approx u''(x)$$

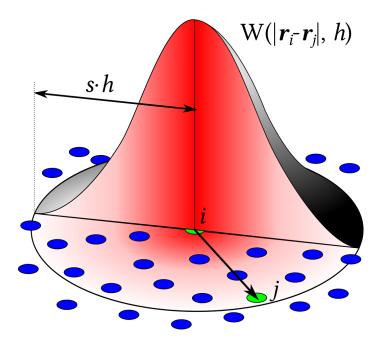
3 Optimisation des algorithmes



3.1 Utilisation de la fonction Kernel

Utilisation d'une fonction Kernel pour limiter le nombre d'opérations :

- \bullet Si la distance entre les deux particules r est telle que $0 \leq r \leq h$ alors W>0
- Si r > h alors W = 0



3.2 Utilisation de la fonction Kernel

Utilisation d'une fonction Kernel pour limiter le nombre d'opérations : La valeur du kernel pour la force de pression est égal à :

$$W_{pression}(r,h) = \frac{15}{\pi h^6}$$

La valeur du kernel pour la viscosité est égale à:

$$W_{viscosite}(r,h) = \frac{15}{2\pi h^3}$$

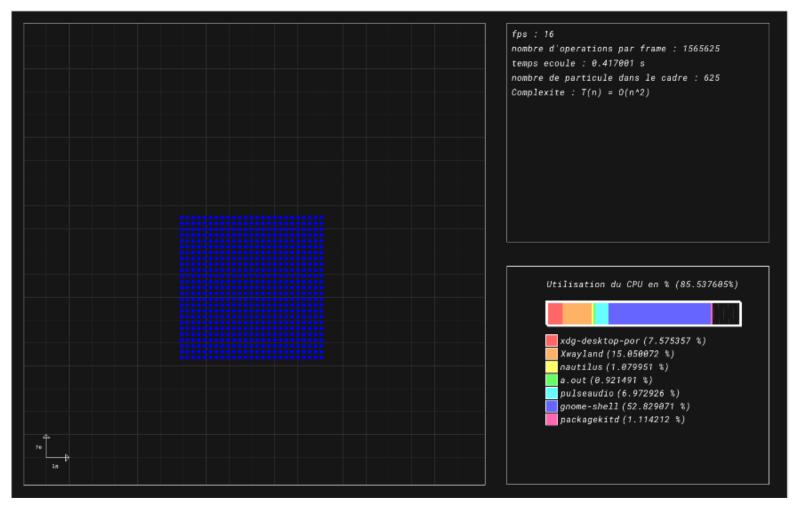
4 Résultat



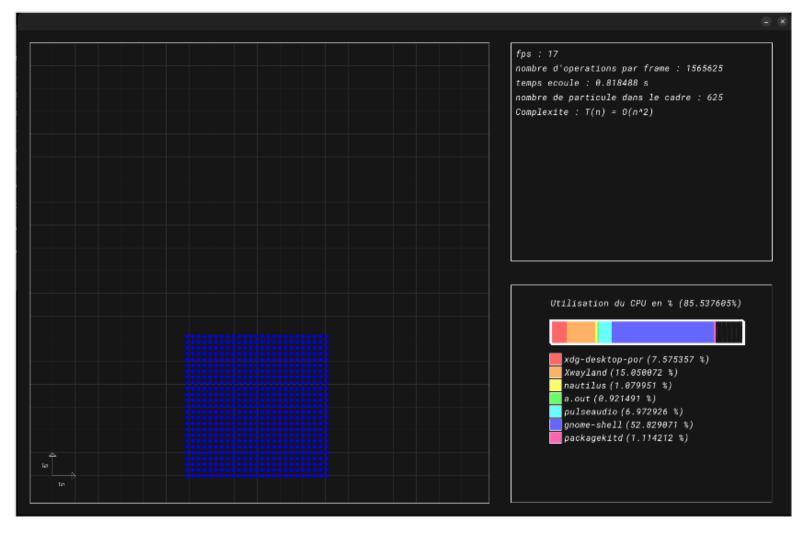
4 RÉSULTAT - 39/48

4.1 Affichage

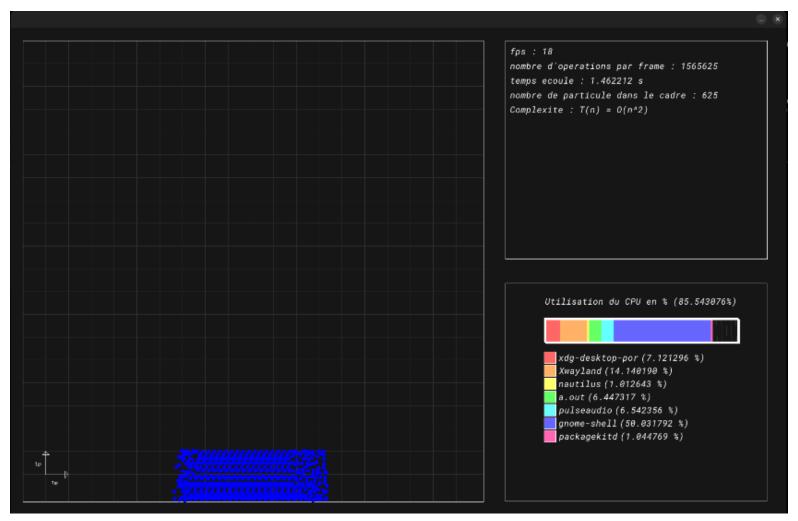
Résultats du programme : Pour 625 particules



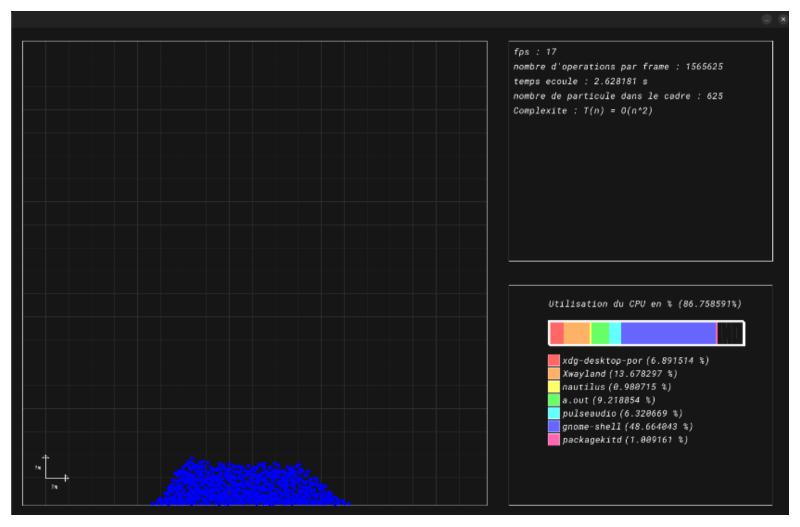
4 RÉSULTAT - 4.1 Affichage



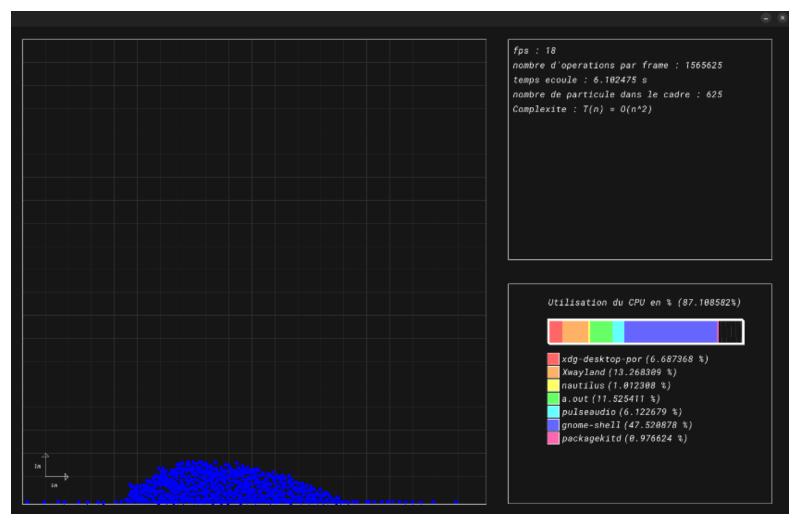
4 RÉSULTAT - 4.1 Affichage 41/48



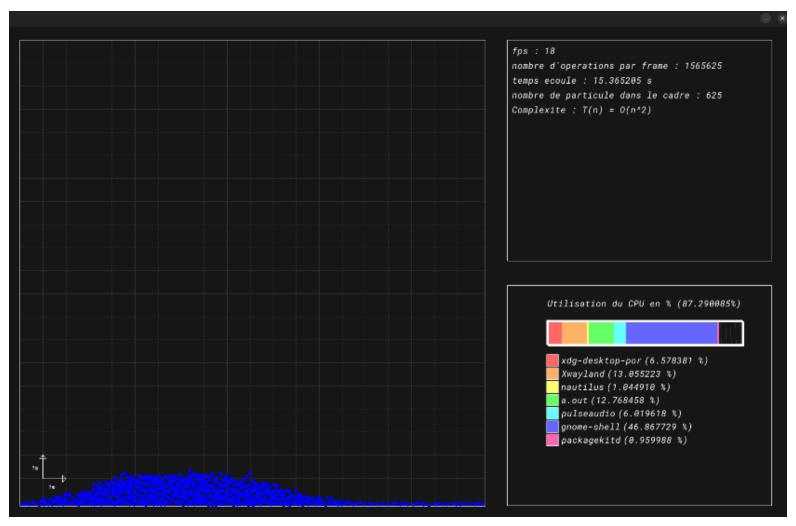
4 RÉSULTAT - 4.1 Affichage 42/48



4 RÉSULTAT - 4.1 Affichage



4 RÉSULTAT - 4.1 Affichage 44/48



4 RÉSULTAT - 4.1 Affichage 45/48

4.2 Performance

Pour notre simulation avec 625 particules, on a les statistiques suivantes :

- Une complexité en $0(n^2)$ avec environ 1 500 000 calculs par image
- Une moyenne de 30 fps
- Une utilisation du CPU d'environ 25

4 RÉSULTAT - 4.2 Performance 46/48

Objectifs futurs:

- Ajout de nouvelles forces (force de tension de surfacique, ...)
- Réaliser un rendu en 3D
- Diminuer le nombre de calcul par image en optimisant le programme

4 RÉSULTAT - 4.2 Performance 47/48

Merci de nous avoir écouté

4 RÉSULTAT - 4.2 Performance