

Курс лекций "Программирование"

Основы программирования на языках С и С++

Лекция 8. Структурное и модульное программирование средствами языков С и С++

Глухих Михаил Игоревич, к.т.н., доц.

[mailto: glukhikh@mail.ru](mailto:glukhikh@mail.ru)

Разбиение программы на модули (файлы)

- ❑ Самые простые программы могут состоять из одной функции `main`
- ❑ Чуть более сложные включают в себя другие функции
- ❑ По мере возрастания сложности программы функций становится слишком много, в них становится тяжело ориентироваться
- ❑ Выход – разбиение функций на отдельные модули по смысловому значению

Пример

- Во входном файле приведены координаты точек на плоскости. Необходимо составить из этих точек три треугольника максимальной площади и вывести их в выходной файл

Какие модули можно выделить в данной задаче?

- Есть следующие группы задач:
 - ввод-вывод (модуль **file**)
 - геометрия (модуль **geometry**)
 - поиск треугольников наибольшей площади (модуль **search**)

Как организуется модуль на языке C/C++?

- Модуль логически состоит из двух файлов - файла с исходным кодом (**source file**) и заголовочного файла (**header file**)
 - файл с исходным кодом (**module.cpp**) включает в себя определения функций, а также определения глобальных переменных и констант (если они есть); в первой строке обычно подключается заголовочный файл того же модуля:
#include "module.h"
 - заголовочный файл (**module.h**) включает в себя прототипы функций, определения констант, объявления глобальных переменных - но только для тех элементов модуля, о которых должны знать другие модули

Как организуется модуль на языке C/C++?

- ❑ Если какой-либо модуль использует данный, необходимо подключить его заголовочный файл (в двойных кавычках – это указывает на то, что заголовочный файл не системный, а собственный):
`#include "module.h"`
- ❑ Главный модуль программы обычно содержит только функцию **main** и не имеет заголовочного файла (поскольку функция **main** не используется в других модулях)
- ❑ Некоторые модули включают только заголовочный файл – например, содержащий определения глобальных констант

Что такое «объявление переменной»?

- ❑ Запись типа
`extern int Var;`
- ❑ Которая указывает, что в одном из файлов с исходным кодом на верхнем уровне определена глобальная переменная:
`int Var;`
- ❑ Объявленную переменную можно использовать, даже если в данном файле с исходным кодом нет ее определения
- ❑ Если несколько модулей используют одни и те же константы, они обычно определяются в заголовочном файле; объявления констант не используются

Как происходит сборка программы?

- Сборка (build) состоит из 3 основных этапов:
 - на этапе **препроцессинга (preprocessing)** директивы препроцессора (например, **#include**) заменяются содержимым указанного в них заголовочного файла, в результате файл с исходным кодом дополняется прототипами указанных там функций и объявлениями глобальных переменных – за счет этого в файле можно вызывать указанные функции (прототип впереди) и использовать глобальные переменные (объявление впереди). Препроцессор может создавать на диске временные файлы, которые, однако, удаляются после окончания сборки

Как происходит сборка программы?

- Сборка (build) состоит из 3 основных этапов:
 - на этапе **компиляции (compiling)** для каждого исходного файла составляются таблицы определенных в нем функций и глобальных переменных, все определенные функции переводятся на машинный язык (при переводе на машинный язык могут выявляться ошибки компиляции). Результатом работы компилятора являются файлы **module.obj** (объектные файлы) для каждого использованного в программе модуля

Как происходит сборка программы?

- Сборка (build) состоит из 3 основных этапов:
 - на этапе **связывания (linking)** происходит привязка всех используемых (вызванных) функций и глобальных переменных к той таблице, в которой они определены; если определения не обнаружены ни в одной таблице, происходит ошибка связывания (unresolved external symbol ...). Результатом связывания является файл **program.exe** (для MVS имя совпадает с именем проекта) – исполняемый файл

Что при сборке происходит с библиотечными функциями?

- ❑ Прототипы функций находятся в заголовочных файлах (`iostream`, `math.h`, `stdio.h`, `string.h` и т.п.)
- ❑ Объектные файлы с уже переведенными на машинный язык определениями функций заранее собраны в библиотеки (файлы с расширением `lib` или `dll`)
 - определения из статических библиотек (расширение `lib`) на этапе связывания добавляются в исполняемый файл программы
 - определения из динамических библиотек (расширение `dll`) в исполняемый файл не добавляются; вместо этого в ссылке на соответствующую функцию указывается, что она находится в динамической библиотеке, и при ее вызове происходит обращение к библиотеке
 - поэтому, статические библиотеки нужны только на этапе связывания, а динамические – и на этапе исполнения программы

Пример. Заголовочный файл geometry.h

```
#ifndef _GEOMETRY_H  
#define _GEOMETRY_H
```

```
// Расстояние между двумя точками по их координатам  
double calcDistance(double xa, double ya, double xb,  
    double yb);
```

```
// Площадь треугольника по координатам точек  
double calcAreaByPoints(double xa, double ya, double  
    xb, double yb, double xc, double yc);
```

```
#endif
```

Геометрические функции

□ Расстояние между точками:

■ $((x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2)^{0.5}$

□ Площадь треугольника –
используем формулу Герона:

■ полупериметр: $p = (a + b + c) / 2$

■ площадь: $s = (p * (p - a) * (p - b) * (p - c))^{0.5}$

Что такое `#ifndef`-`#define`-`#endif`?

- ❑ Это, как и **`#include`**, директивы препроцессора
- ❑ Директива **`#define`** позволяет определить переменную препроцессора (например, `_GEOMETRY_H`)
- ❑ Директива **`#ifndef`** позволяет выяснить, определена ли переменная препроцессора. Если она **не определена**, участок кода до директивы **`#endif`** вставляется в программу, если же **определена** – выбрасывается из нее
- ❑ Нужны эти скобки для того, чтобы текст заголовочного файла не мог вставиться в исходный файл дважды

Как лучше хранить в памяти набор точек на плоскости

- ❑ Каждая точка имеет x-координату и y-координату. Поэтому нам необходимо сохранить два массива: `rx[]` и `ry[]`.
- ❑ Лучше было бы создать собственный **структурный** тип `Point` (точка) и один массив `point[]`
- ❑ В C/C++ для этого используются т.н. **структуры** и **классы**

Реализация в C++, определение структуры

- ❑ Для описания структурных типов используются **структуры** и **классы**. Рассмотрим вначале структуры.
- ❑ Например, опишем собственный тип «точка»:

```
struct Point // структура
{
    double x, y; // поля (данные) структуры
};
```
- ❑ Определения собственных типов, как правило, располагаются в заголовочных файлах (например, geometry.h)

Как лучше хранить в памяти набор треугольников

- ❑ Каждый из треугольников имеет три точки, у каждой из которых две координаты. Поэтому можно создать шесть массивов: `ax[], ay[], bx[], by[], cx[], cy[]`
 - такой подход возможен, но неудобен – слишком много переменных
- ❑ Можно создать двумерный массив с x-координатами трех точек: `tx[][3]` и y-координатами трех точек: `ty[][3]`.
 - число переменных сокращается до двух
- ❑ А идеалом было бы создать собственный тип `Triangle` и хранить массив `triangles[]`

Реализация в C++, использование структуры

□ Описание структурного типа «треугольник»:

// В языке C++

```
struct Triangle
```

```
{
```

```
    Point vertexes[3]; // три вершины треугольника
```

```
    double area; // площадь треугольника (если нужно)
```

```
};
```

// В языке C

```
struct Triangle
```

```
{
```

```
    struct Point vertexes[3]; // три вершины треугольника
```

```
    double area; // площадь треугольника (если нужно)
```

```
};
```

Реализация в C++, использование структуры

- Также мы можем использовать тип непосредственно в программе:

```
// В языке C++
```

```
int main(void)
```

```
{
```

```
    Point p1, p2;
```

```
    cin>>p1.x>>p1.y>>p2.x>>p2.y;
```

```
}
```

```
// В языке C
```

```
int main(void)
```

```
{
```

```
    struct Point p1, p2;
```

```
    scanf("%lf %lf %lf %lf", &p1.x, &p1.y, &p2.x, &p2.y);
```

```
}
```

Имена типов

- ❑ Формируются по обычным правилам формирования имен в языках C/C++, аналогично именам переменных и функций
- ❑ Рекомендуется, однако, придерживаться определенных правил, позволяющих быстро отличать переменные, функции и типы друг от друга

Имена типов

- ❑ Следующие правила применяются среди разработчиков на языке Java:
 - имена переменных и функций начинаются со строчной буквы, например `varName`
 - имя переменной обозначает предмет (существительное), например `redBall`
 - имя функции обозначает действие (глагол), например `strike`
 - имена типов начинаются с прописной буквы, например, `LargeTriangle`

Как создать переменную нового типа?

- ❑ Важно понимать, что, написав определение нового типа, мы **НЕ СОЗДАЕМ** никаких переменных этого типа. Для этой цели, необходимо написать определение переменной! Например:

`Point p1, p2; // Две переменных типа «точка»`

`struct Point p1, p2; // То же в C`

- ❑ Чтобы обратиться к полям структуры, используется оператор `.`

`cout<<"Введите координаты точек"<<endl;`

`cin>>p1.x>>p1.y>>p2.x>>p2.y;`

Как создать переменную нового типа?

- ❑ Если поле структуры само по себе является структурой, используется цепочка обращений. Например:

```
Triangle tr;  
tr.vertexes[0].x=p1.x;  
tr.vertexes[0].y=p1.y;
```
- ❑ Структуры (без дополнительных усилий) нельзя складывать, умножать, выводить в поток, вводить из потока и т.п. Однако, их можно присваивать, например:

```
tr.vertexes[1]=p2;
```
- ❑ Для того, чтобы использовать структуру, необходимо иметь ее определение – то есть, подключить заголовочный файл

Что мы выигрываем, используя структуры?

- ❑ В программе уменьшается число отдельных переменных. Например, для создания массивов координат мы вместо:

```
double* px = new double[pointNum];  
double* py = new double[pointNum];
```

- ❑ напишем так:

```
Point* points = new Point[pointNum];
```

- ❑ При описании массива треугольников мы вместо:

```
double trX[maxTrNum][3], trY[maxTrNum][3];
```

- ❑ напишем так:

```
Triangle triangles[maxTrNum];
```


Что мы выигрываем, используя структуры?

- Уменьшается количество аргументов функций. Структуры (и классы), как правило, передаются в функции по ссылке (чтобы не тратить время на копирование значения), например:

```
double calcDistance(const Point& pa, const Point& pb)
// const указывает, что содержимое не будет меняться
{
    return sqrt((pb.x-pa.x) * (pb.x-pa.x) +
                (pb.y-pa.y) * (pb.y-pa.y));
}
```

- Для сравнения, вариант без структур:

```
double calcDistance(double xa, double ya,
                    double xb, double yb)
{
    return sqrt((xb-xa) * (xb-xa) + (yb-ya) * (yb-ya));
}
```

Вроде бы не стало короче. Но...

- ❑ Если раньше мы могли написать так:

```
double xa, xb, ya, yb;  
cin>>xa>>ya>>xb>>yb;  
// Найдите здесь ошибку  
double dist=calcDistance(xa, xb, ya, yb);
```

- ❑ То теперь мы можем написать только так:

```
Point pa, pb;  
cin>>pa.x>>pa.y>>pb.x>>pb.y;  
// Максимум, что можно,  
// это поменять точки местами  
// Впрочем, такая замена ни на что не повлияет  
double dist=calcDistance(pa, pb);
```

То же верно для других функций

□ Вместо функции

```
double calcAreaByPoints(double xa, double ya,  
                        double xb, double yb,  
                        double xc, double yc)  
{  
    double ab=calcDistance(xa, ya, xb, yb);  
    double bc=calcDistance(xb, yb, xc, yc);  
    double ca=calcDistance(xc, yc, xa, ya);  
    return calcAreaBySides(ab, bc, ca);  
}
```

То же верно для других функций

□ Мы имеем другую

```
double calcTriangleArea(Triangle& tr)
{
    Point* v = tr.vertexes;
    double a=calcDistance(v[0], v[1]);
    double b=calcDistance(v[1], v[2]);
    double c=calcDistance(v[2], v[0]);
    return tr.area=calcAreaBySides(a, b, c);
}
```

Функция calcAreaBySides

// Используется формула Герона

```
double calcAreaBySides(double a, double b, double c)
{
    double p2=(a+b+c)/2.0;
    // Не забываем проверить, что корень извлечется
    if (p2<=0.0 || p2<=a || p2<=b || p2<=c)
        return 0.0;
    return sqrt(p2*(p2-a)*(p2-b)*(p2-c));
}
```

Пример. Заголовочный файл file.h

```
#ifndef _FILE_H  
#define _FILE_H
```

```
// Подсчет числа точек во входном файле
```

```
int countPoints(const char* fileName);
```

```
// Чтение точек из входного файла
```

```
bool readPoints(const char* fileName,  
               Point* pointArray, int maxPointNum);
```

```
// Вывод треугольников в выходной файл
```

```
bool writeTriangles(const char* fileName,  
                   const Triangle* trArray, int trNum);
```

```
#endif
```

Пример. Заголовочный файл search.h

```
#ifndef _SEARCH_H
```

```
#define _SEARCH_H
```

```
// Поиск треугольников максимальной площади
```

```
void searchLargestTriangles(const Point* pointArray,  
    int pointNum, Triangle* trArray, int maxTrNum);
```

```
#endif
```

Теперь попробуем написать функцию `main`

- ❑ Имена входного и выходного файлов будем читать из командной строки
- ❑ Нам необходимо
 - прочитать имена файлов и открыть их
 - посчитать точки во входном файле
 - записать их в массив
 - найти наибольшие треугольники
 - вывести результат в выходной файл

Пример. Главный файл main.cpp

```
#include "file.h"
#include "search.h"
#include <iostream>
#include <locale.h>
using namespace std;
int main(int argc, char** argv)
{
    setlocale(LC_ALL, "Russian");
    if (argc < 3)
    {
        cout<<"Запуск: Triangles.exe inf.txt outf.txt"<<endl;
        return -1;
    }
    const char* inFileName = argv[1]; // Имя входного файла
    const char* outFileName = argv[2]; // Имя выходного файла
    int pointNum = countPoints(inFileName);
```

Пример. Главный файл main.cpp

```
if (pointNum < 0)
{
    cout<<"Входной файл не существует"<<endl;
    return -2;
} else if (pointNum < 4)
{
    cout<<"Входной файл слишком мал"<<endl;
    return -3;
}
Point* pointArray = new Point[pointNum];
if (!readPoints(inFileName, pointArray, pointNum))
{
    cout<<"Неизвестная ошибка при вводе точек "<<endl;
    return -3;
}
```

Пример. Главный файл main.cpp

```
const int maxTrNum = 3;
Triangle trArray[maxTrNum];
searchLargestTriangles(pointArray, pointNum,
                        trArray, maxTrNum);
if (!writeTriangles(outFileName, trArray, maxTrNum))
{
    cout<<"Не удалось записать результат"<<endl;
    return -4;
}
cout<<"Программа успешно завершена"<<endl;
delete[] pointArray;
return 0;
}
```

Файл file.cpp, функция countPoints

```
// Подключить file.h, fstream, std
int countPoints(const char* fileName)
{
    ifstream in(fileName);
    if (!in.is_open()) return -1;
    double x,y;
    int i;
    for (i=0; ; i++)
    {
        in>>x>>y;
        if (in.fail()) break;
    }
    return i;
}
```

Файл file.cpp, функция readPoints

```
bool readPoints(const char* fileName,
                Point* pointArray, int maxPointNum)
{
    ifstream in(fileName);
    // Файл не открыт
    if (!in.is_open())
        return 0;
    for (int i=0; i<maxPointNum; i++)
    {
        in>>pointArray[i];
        if (in.fail())
            return false;
    }
    return true;
}
```

Разрешается определить свои операции над структурами

- Например, собственные операции ввода:

```
istream& operator >>(istream& in, Point& p)
{
    in>>p.x>>p.y;
    // Результатом должен быть сам поток
    // Это позволяет команды типа cin>>a>>b>>c
    return in;
}
```

- Подобный прием называется **перегрузкой операторов**. По правилам, для бинарных операторов первым идет левый от оператора аргумент, вторым - правый. Например, выполнение операции ввода:

```
Point p;
cin>>p; // эквивалентно
operator >>(cin, p);
```

Аналогично определяется операция вывода точки

- Программист сам определяет удобный для него формат вывода. Например:

```
ostream& operator <<(ostream& out,  
                    const Point& p)  
{  
    out<<" ("<<p.x<<" "<<p.y<<" )";  
    return out;  
}
```

- При этом, точка выводится в формате
 - (1 2)

Аналогично определяется операция вывода треугольника

□ Например, так:

```
ostream& operator <<(ostream& out,  
                        const Triangle& tr)  
{  
    out<<"A="<<tr.vertexes[0]<<  
        " B="<<tr.vertexes[1]<<  
        " C="<<tr.vertexes[2]<<  
        " area="<<tr.area;  
    return out;  
}
```


Файл file.cpp, функция writeTriangles

```
bool writeTriangles(const char* fileName,
                    Triangle* trArray, int trNum)
{
    ofstream out(fileName);
    if (!out.is_open())
        return false;
    for (int i=0; i<trNum; i++)
        out<<"# "<<i+1<<" : "<<trArray[i]<<endl;
    return true;
}
```

Как искать треугольники наибольшей площади?

- ❑ Надо перебрать все тройки точек (например, в тройном цикле)
- ❑ Следует завести массив, в котором будут храниться треугольники по убыванию площади. Изначально он заполнен треугольниками нулевой площади (реальные площади гарантированно больше)
- ❑ Когда определена площадь очередного треугольника, следует определить, нужно ли ее вставить в массив, после чего «раздвинуть» массив, убрав крайний элемент, и на освободившееся место вставить очередной треугольник (функция **findAndInsert**)

Файл search.cpp, вставка очередного треугольника

```
void findAndInsert(Triangle* trArray,
                  int length, const Triangle& triangle)
{
    int pos;
    for (pos=length-1; pos>=0; pos--)
    {
        if (triangle <= trArray[pos])
            break;
    }
    pos++;
    if (pos==length)
        return;
    for (int m=length-2; m>=pos; m--)
        trArray[m+1]=trArray[m];
    trArray[pos]=triangle;
}
```

Поиск треугольников максимальной площади

```
void searchLargestTriangles(const Point* pointArray,  
                             int pointNum,  
                             Triangle* trArray,  
                             int maxTrNum)  
{  
    if (maxTrNum <= 0)  
        return;  
    // Очистка треугольников  
    for (int i=0; i<maxTrNum; i++)  
        clearTriangle(trArray[i]);  
    // ...
```

Поиск треугольников максимальной площади

```
Triangle triangle;  
// Перебор троек точек  
for (int i=0; i<pointNum; i++)  
{  
    triangle.vertexes[0] = pointArray[i];  
    for (int j=i+1; j<pointNum; j++)  
    {  
        triangle.vertexes[1] = pointArray[j];  
        for (int k=j+1; k<pointNum; k++)  
        {  
            triangle.vertexes[2] = pointArray[k];  
            calcTriangleArea(triangle);  
            findAndInsert(trArray, maxTrNum, triangle);  
        }  
    }  
}  
}
```

Вспомогательная функция ОЧИСТКИ

```
void clearPoint(Point& p)
{
    p.x=p.y=0.0;
}
```

```
void clearTriangle(Triangle& tr)
{
    for (int i=0; i<3; i++)
        clearPoint(tr.vertexes[i]);
    tr.area=0.0;
}
```

Вот и все!

☐ Демонстрация

Итоги

☐ Рассмотрено

- Структура модуля в C/C++
- Пример разбиения на модули в C/C++
- Структурные типы

☐ Далее

- Применение инкапсуляции