

# Cheatsheet WuS

Nicolas Wehrli

June 2023

## 1 Grundbegriffe

### 1.1 Wahrscheinlichkeitsraum

#### Axiome von Kolmogorov

Das Tuple  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$  ist ein **Wahrscheinlichkeitsraum** mit

I. **Grundraum**  $\Omega$  mit  $\Omega \neq \emptyset$ , wobei  $\omega \in \Omega$  ein Elementarereignis ist.

II.  **$\sigma$ -Algebra**  $\mathcal{A} \subseteq \mathcal{P}(\Omega)$  wobei gilt:

1.  $\Omega \in \mathcal{A}$
2.  $A \in \mathcal{A} \implies A^c \in \mathcal{A}$
3.  $A_1, A_2, \dots \in \mathcal{A} \implies \bigcup_i A_i \in \mathcal{A}$

III. **Wahrscheinlichkeitsmass**  $\mathbb{P}$  auf  $(\Omega, \mathcal{A})$  ist eine Abbildung  $\mathbb{P} : \mathcal{A} \mapsto [0, 1]$ , wobei gilt:

1.  $\mathbb{P}(\Omega) = 1$
2.  $A_1, A_2, \dots \in \mathcal{A}, \forall i \neq j : A_i \cap A_j = \emptyset \implies \mathbb{P}(\bigcup_i A_i) = \sum_{i=1}^{\infty} \mathbb{P}(A_i)$

#### De-Morgan

Sei  $(A_i)_{i \geq 1}$  eine Folge von beliebigen Mengen. Dann gilt

$$\left( \bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \right)^c = \bigcap_{i=1}^{\infty} (A_i)^c$$

Daraus folgt

1.  $A_1, A_2, \dots \in \mathcal{A} \implies \bigcap_{i=1}^{\infty} A_i \in \mathcal{A}$
2.  $A, B \in \mathcal{A} \implies (A \cup B), (A \cap B) \in \mathcal{A}$

und für  $A, B \in \mathcal{A}$

1.  $\mathbb{P}(A^c) = 1 - \mathbb{P}(A)$
2.  $A \subseteq B \implies \mathbb{P}(A) \leq \mathbb{P}(B)$
3.  $\mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B) - \mathbb{P}(A \cap B)$

Sei  $A_1, A_2, \dots \in \mathcal{A}$ , dann gilt:

**Union Bound**

$$\mathbb{P}\left(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i\right) \leq \sum_{i=1}^{\infty} \mathbb{P}(A_i)$$

**Siebformel**

$$\mathbb{P}\left(\bigcup_{i=1}^n A_i\right) = \sum_{k=1}^n \sum_{1 \leq i_1 < \dots < i_k \leq n} \mathbb{P}(A_{i_1} \cap \dots \cap A_{i_k})$$

### 1.2 Bedingte Wahrscheinlichkeiten

Sei  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$  ein Wahrscheinlichkeitsraum.

#### Bedingte Wahrscheinlichkeit

Sei  $A, B \in \mathcal{A}$  und  $\mathbb{P}(B) > 0$ , dann ist die **bedingte Wahrscheinlichkeit von A gegeben B**

$$\mathbb{P}(A|B) = \frac{\mathbb{P}(A \cap B)}{\mathbb{P}(B)}$$

**Satz der totalen Wahrscheinlichkeit**

Sei  $(B_i)_{i \in I}$  eine Partition von  $\Omega$ . Dann gilt für jedes beliebige  $A \in \mathcal{A}$

$$\mathbb{P}(A) = \sum_{i: \mathbb{P}(B_i) > 0} \mathbb{P}(A|B_i) \mathbb{P}(B_i)$$

**Satz von Bayes**

Aus der Definition der bedingten W'keit folgt sofort die Bayessche Formel, welche den Zusammenhang zwischen  $\mathbb{P}(A|B)$  und  $\mathbb{P}(B|A)$  beschreibt:

$$\mathbb{P}(B|A) = \frac{\mathbb{P}(A|B) \mathbb{P}(B)}{\mathbb{P}(A)}$$

Mit dem **Satz der totalen W'keit** können wir  $\mathbb{P}(A)$  umschreiben und kommen auf folgende Form:

Sei  $(B_i)_{i \in I}$  eine **Partition** von  $\Omega$ . Dann gilt für jedes beliebige  $A \in \mathcal{A}, \mathbb{P}(A) > 0$

$$\mathbb{P}(B_i|A) = \frac{\mathbb{P}(A|B_i) \cdot \mathbb{P}(B_i)}{\sum_{j: \mathbb{P}(B_j) > 0} \mathbb{P}(A|B_j) \cdot \mathbb{P}(B_j)}$$

**Intuition Bayessche Statistik**

In dieser Form würde man  $A$  als das **eingetretene Ereignis** und die  $B_i$  als die verschiedenen **Hypothesen** verstehen.

In der Bayesschen Statistik versucht man die Hypothese zu finden, so dass  $\mathbb{P}(B_i|A)$  **maximiert** wird.

(Wurde in der Vorlesung nicht weiter behandelt)

### 1.3 Unabhängigkeit

#### Unabhängigkeit von zwei Ereignissen

Zwei Ereignisse  $A, B \in \mathcal{A}$  heissen **unabhängig**, wenn

$$\mathbb{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(A) \cdot \mathbb{P}(B)$$

Wenn  $\mathbb{P}(A) > 0, \mathbb{P}(B) > 0$  gilt:

$A, B$  unabhängig  $\iff \mathbb{P}(A|B) = \mathbb{P}(A) \iff \mathbb{P}(B|A) = \mathbb{P}(B)$

Wir können die Definition der Unabhängigkeit auf beliebige Mengen von Ereignissen erweitern.

#### Allgemeine Unabhängigkeit

Eine Kollektion von Ereignissen  $(A_i; i \in I)$  heisst (**stochastisch**) **unabhängig**, wenn

$$J \subseteq I \text{ endlich} \implies \mathbb{P}\left(\bigcap_{i \in J} A_i\right) = \prod_{i \in J} \mathbb{P}(A_i)$$