

## 1. Struktura projektu

```
przetnij-graf-main/  
  program/  
    MAKEFILE  
    main.c  
    graph.h  
    graph.c  
    split.h  
    split.c  
    graphs/          # przykładowe pliki grafów i wyniki  
  documentation/  
    binary_graph_documentation.md # dokumentacja formatu binarnego  
    visualize_graph.py           # skrypt do wizualizacji podziału grafu  
    README.md                   # ogólny opis projektu  
    .gitignore
```

## 2. Moduł graph (graph.h / graph.c)

### 2.1 Definicje typów

```
typedef struct Edge {  
    int src, dest;  
} Edge;  
  
typedef struct Graph {  
    int    numVertices; // liczba wierzchołków  
    int    numEdges;    // liczba krawędzi  
    Edge *edges;         // tablica krawędzi (src, dest)  
    int    splitCount;   // liczba żądanych podgrafów (ustawiana w split.c)  
} Graph;
```

### 2.2 Funkcje tworzenia i zwalniania

- `Graph *createGraph(int V, int E)` Alokuje i inicjalizuje `Graph`, ustawia `splitCount = -1`.
- `void freeGraph(Graph *g)` Zwalnia tablicę `edges` i samą strukturę `Graph`.
- `Graph *copyGraph(const Graph *orig)` Tworzy głęboką kopię wszystkich pól i tablicy `edges`; kopiuje też `splitCount`.

## 2.3 Parsowanie i serializacja

### 2.3.1 Tekstowy format prosty (używany przy wczytywaniu)

- Wejście (`graphFromTextFile`):

```
V E
src1 dest1
...
srcE destE
```

### 2.3.2 Wyjście tekstowe CSR-like (`graphToTextFile` / `graphToString`)

1. **Tablica `rowPos`** długości  $V+1$ , gdzie `rowPos[i]` = indeks w spłaszczonej liście sąsiadów, od którego zaczynają się krawędzie wierzchołka  $i$ .
2. **Spłaszczona lista sąsiadów** długości  $2 \cdot E$  (bo graf nieskierowany każda krawędź dwa razy).
3. **Tablica komponentów** długości  $V$ , zawierająca numer podgrafu ( $0 \dots \text{splitCount}-1$ ) dla każdego wierzchołka.
4. **Tablica rozmiarów komponentów** długości `splitCount`, podająca liczbę wierzchołków w każdej grupie.
5. **Separujący -1** kończący dump.

Przykład (dla małego grafu):

```
0 2 5 7 # rowPos[0..3] dla V=3, E=3
1 2 0 2 0 1 # sąsiedzi
0 0 1 # component[0..2]
2 1 # rozmiary 2 komponentów
-1
```

### 2.3.3 Format binarny (`graphToBinaryFile`)

Zapis little-endian:

1. 4 bajty (`int32`): `numVertices`
2. 4 bajty (`int32`): `numEdges`
3. Dla każdej z `numEdges` krawędzi:
  - 4 bajty: `src`
  - 4 bajty: `dest`

**Uwaga:** W pliku binarnym **nie** zapisujemy `splitCount`.

## 3. Moduł `split` (`split.h` / `split.c`)

```
Graph *splitGraph(Graph *originalGraph, int number, float margin);
```

1. Parametry

- `originalGraph` – wskaźnik na wczytany graf,
- `number` – liczba podgrafów użytkownika ( $N$ ),
- `margin` – maksymalny procentowy udział wierzchołków w jednym podgrafie ( $M$ ).

## 2. Inkrementacja grup

```
number++; // pracujemy na internalCount = N+1 grupach
```

## 3. Kopiowanie oryginału

```
Graph *balancedGraph = copyGraph(originalGraph);
int totalV = originalGraph->numVertices;
```

## 4. Obliczenie rozmiarów docelowych

```
int baseSize = totalV / number;
int remainder = totalV % number;
int *desiredSizes = calloc(number, sizeof(int));
for (int c = 0; c < number; c++)
    desiredSizes[c] = baseSize + (c < remainder ? 1 : 0);
```

## 5. Wieloźródłowy BFS

- Wyznacz stopnie każdego wierzchołka (`degree[u]`),
- Wybierz `number` wierzchołków-ziaren o największym stopniu, nadaj im kolejne `comp = 0...number-1`,
- Rozszerzanie kolejką: dla każdego `entry = (comp,u)` dopóki `compSize[comp] < desiredSizes[comp]` oznaczaj sąsiadów.

## 6. Dopełnienie nieprzypisanych

Przeglądaj każdą krawędź; jeżeli jeden koniec jest przypisany, a drugi nie, dołącz drugi do tej samej grupy.

## 7. Filtracja krawędzi

Przepisz do `balancedGraph->edges` tylko te krawędzie, których oba końce mają ten sam numer `component[]`.

## 8. Weryfikacja marginesu

```
bool valid = true;
for (int i = 0; i < number; i++) {
    float perc = compCounts[i] * 100.0f / totalV;
    if (perc > margin) { valid = false; break; }
}
if (!valid) { freeGraph(balancedGraph); return NULL; }
```

## 9. Zapis `splitCount` i zwrot

```
balancedGraph->splitCount = number - 1; // przywracamy oryginalne N
return balancedGraph;
```

## 4. main.c

### 1. Parsowanie argumentów

```
if (argc < 4) { printf("Usage: %s <input> <N> <M> [-o <out>] [-t] [-b]\n", argv[0]); re
char *inputFile = argv[1];
int  number     = atoi(argv[2]); // N
float marginPct = atof(argv[3]); // M (%)
// następnie obsługa flag -o, -t, -b
```

### 2. Wczytanie grafu

```
Graph *original = graphFromTextFile(inputFile);
if (!original) { fprintf(stderr, "Failed to load graph from file\n"); return 2; }
```

### 3. Podział grafu

```
Graph *splitG = splitGraph(original, number, marginPct);
if (!splitG) { fprintf(stderr, "Failed to split graph into %d parts with margin %.2f%%\n",
```

### 4. Zapis wyjścia

```
if (flagBinary)
    graphToBinaryFile(splitG, outputFile);
else
    graphToTextFile(splitG, outputFile);
```

### 5. (Opcjonalne) Wyświetlenie CSR-like

```
if (flagTerminal) {
    char *dump = graphToString(splitG);
    printf("%s\n", dump);
    free(dump);
}
```

### 6. Czyszczenie pamięci

```
freeGraph(original);
freeGraph(splitG);
```

## 5. Skrypt wizualizujący (visualize\_graph.py)

- Wczytuje .txt CSR-like, buduje `networkx.Graph`, koloruje wierzchołki wg `component[]` i rysuje za pomocą `matplotlib`.
- Główne funkcje:

```
def read_csr_txt(path): ...
def draw_partitioned_graph(G, comp): ...
```

## 6. Kompilacja – MAKEFILE

```
CC = gcc
CFLAGS = -Wall -O2

all: przetnij-graf

przetnij-graf: main.o graph.o split.o
    $(CC) $(CFLAGS) -o $@ $^

%.o: %.c %.h
    $(CC) $(CFLAGS) -c $<

clean:
    rm -f *.o przetnij-graf
```

## 7. Zarządzanie pamięcią i złożoność

- Wszystkie struktury dynamiczne (`edges`, `desiredSizes`, `BFS-queue`, tablice pomocnicze) są zwalniane w ścieżkach sukcesu i błędów.
- Złożoność typowo  $O(V + E)$  dla BFS, dopełnienie i filtrowanie krawędzi –  $O(E)$  + ewentualne iteracje korekcyjne.

## 8. Punkt wyjścia do rozbudowy

- Możliwość podmiany heurystyki `split.c` na zaawansowane algorytmy (`METIS`, `spectral`).
- Przechowywanie struktury w CSR (ewentualnie `adjacency list`) zamiast surowej tablicy `Edge[]` – lepsza skalowalność.
- Dodanie testów jednostkowych (`CUnit`, `Unity`) dla parsera i algorytmu.