# 寻找样本DNA序列中的重复片段

#### 23300240009 佟铭洋

# 算法

采用图论算法。显然我们需要用的是最短路算法(而不是最长路)。原因是:最长路算法的时间复杂度太烂了。

我们逆向思维一下,最大化得分就是最小化代价。这样我们可以考虑用最短路算法来实现。

设 ref 为参考序列,query 为查询序列。另外预处理一个 ref 的互补(但不反向)序列  $ref_{rev}$ 。 ref 和 query 的长度分别为 n 和 m。下标从 1 开始。

#### 我们认为有以下的点:

- 第 A 类: NodeA(i,j) 表示正向匹配完 ref[i] 与 query[j] 的状态。
- 第 B 类: NodeB(i,j) 表示反向匹配完 ref[i] 与 query[j] 的状态。
- 第 C 类: NodeC(k) 表示某一匹配段以 query[k] 结尾的状态。

#### 对于 A 类点为起点的边:

- NodeA(i,j) o NodeA(i+1,j+1) , 当 ref[i+1] == query[j+1] 边权为 0,否则边权为 1。
- NodeA(i,j) 
  ightarrow NodeA(i+1,j) , 边权为 1。
- NodeA(i,j) 
  ightarrow NodeA(i,j+1) , 边权为 1。
- NodeA(i,j) o NodeC(j) , 边权为 1。

#### 对于 B 类点为起点的边:

- NodeB(i,j) o NodeB(i-1,j+1) ,当  $ref_{rev}[i-1]$ ==query[j+1] 边权为 0,否则边权为 1。
- NodeB(i,j) o NodeB(i-1,j), 边权为 1。
- NodeB(i,j) o NodeB(i,j+1), 边权为 1。
- NodeB(i,j) o NodeC(j), 边权为 1。

### 对于 C 类点为起点的边:

- NodeC(j) 
  ightarrow NodeA(i,j) , 边权为 0。
- NodeC(j) 
  ightarrow NodeB(i,j) , 边权为 0。

因此,总代价就是 NodeC(0) 到 NodeA(k,m) 的最短路径。

# 复杂度分析

# 初步探索,多了一个 log 的复杂度

其实这个算法是一个最短路径算法。我们可以用 Dijkstra 算法来实现。考虑到点的个数有 O(nm) 个。其中:

• A 类点有  $\Theta(nm)$  个,每个 A 类点有至多 4 条边,这是 O(nm)。

- B 类点有  $\Theta(nm)$  个,每个 B 类点有至多 4 条边,这是 O(nm)。
- C 类点有  $\Theta(m)$  个,每个 C 类点有至多 n 条边,这是 O(nm)。

故点数为 O(nm), 边数为 O(nm)。

• 使用 Dijkstra 算法,时间复杂度为  $O((nm)\log(nm))$ 。

### 这个时间复杂度并不满足不差于平方量级的要求,我们需要进一步优化。

### 去掉 log 的复杂度

这个  $\log(nm)$  的复杂度是由于优先队列中最差情况可能会有 O(nm) 个元素。问题来自于优先队列本身。

考虑到 Dijkstra 算法的一个特例:对于 0-1 边权的图,这可以退化为 BFS 算法。我们可以使用双端队列来实现,由于队列的复杂度为 O(1),所以我们可以将复杂度降到 O(nm)。

• 使用双端队列,时间复杂度为O(nm)。

## 伪代码:

#### Algorithm 1 ProcessOfNode

```
function Process(Node, queue)
  i \leftarrow Node.i
   j \leftarrow Node.j
   if Node.type == A then
      if i + 1 \le |ref| and j + 1 \le |query| then
         weight \leftarrow 0, if(reference[i+1] == query[j+1]), else, 1
         \mathbf{if}\ dis[NodeA(i+1,j+1)] > dis[Node] + weight\ \mathbf{then}
            dis[NodeA(i+1,j+1)] \leftarrow dis[Node] + weight
            if weight == 0 then
               queue.front \leftarrow (NodeA(i+1, j+1))
            else
               queue.back \leftarrow (NodeA(i+1, j+1))
            end if
         end if
      end if
      if i+1 \leq |ref| then
         \mathbf{if}\, dis[NodeA(i+1,j)] > dis[Node] + 1\,\mathbf{then}
            dis[NodeA(i+1,j)] \leftarrow dis[Node] + 1
            queue.back \leftarrow (NodeA(i+1, j))
         end if
      end if
      if j + 1 \leq |query| then
         \mathbf{if}\ dis[NodeA(i,j+1)] > dis[Node] + 1\ \mathbf{then}
            dis[NodeA(i,j+1)] \leftarrow dis[Node] + 1
            queue.back \leftarrow (NodeA(i, j + 1))
         end if
      end if
   else if Node.type == B then
      if i-1 \geq 0 and j+1 \leq |query| then
         weight \leftarrow 0, if(reference_{rev}[i-1] == query[j+1]), else, 1
         if dis[NodeB(i-1,j+1)] > dis[Node] + weight then
            dis[NodeB(i-1,j+1)] \leftarrow dis[Node] + weight
            if weight == 0 then
               queue.front \leftarrow (NodeB(i-1,j+1))
               queue.back \leftarrow (NodeB(i-1,j+1))
            end if
```

```
end if
     end if
     if i-1 \geq 0 then
         if dis[NodeB(i-1,j)] > dis[Node] + 1 then
            dis[NodeB(i-1,j)] \leftarrow dis[Node] + 1
           queue.back \leftarrow (NodeB(i-1,j))
         end if
      end if
     if j + 1 \leq |query| then
        if dis[NodeB(i, j + 1)] > dis[Node] + 1 then
           dis[NodeB(i, j + 1)] \leftarrow dis[Node] + 1
            queue.back \leftarrow (NodeB(i, j + 1))
         end if
      end if
   else if Node.type == C then
     for i \leftarrow 0 to |ref| do
         if dis[NodeA(i,j)] > dis[Node] then
            dis[NodeA(i,j)] \leftarrow dis[Node]
            queue.front \leftarrow (NodeA(i, j))
         end if
         if dis[NodeB(i,j)] > dis[Node] then
            dis[NodeB(i,j)] \leftarrow dis[Node]
            queue.front \leftarrow (NodeB(i,j))
         end if
      end for
   end if
end function
```

#### Algorithm 2 ProcessQueue

```
function ProcessQueue(queue)
while queue is not empty do
Node \leftarrow queue.front
if Node.j == m then
return
end if
queue.pop()
if visited[Node] then
continue
end if
visited[Node] \leftarrow true
Process(Node, queue)
end while
end function
```

# 结果

最终,可以在第一个样例拿到 29.813k (距离基线 7), 在第二个样例拿到 2080 (距离基线 10)。

考虑达不到基线的原因是没有考虑长度为30以下的片段被忽略的问题。

# 程序

main2.cpp 需要使用 C++20 编译, 因为使用了 std::unordered\_map::contains 这个语法糖, 若没有对应环境请改成std::unordered\_map::find!= std::unordered\_map::end

常数比较大,而且需要遍历所有的点,大概需要的内存为  $200 \times n \times m$  Bytes,例如对样例 1 这大概需要 190GB。

对内存占用做了一些优化,可以去掉一些点,大约节省了40的内存,但会导致时间加倍:

main2\_mem.cpp 需要使用 C++20 编译, 因为使用了 std::unordered\_map::contains 这个语法糖, 若没有对应环境请改成std::unordered\_map::find != std::unordered\_map::end