

## 双域保驾

## ——基于深度学习的驾驶员状态

和车辆异常检测系统

项目成员:廖锃蔚 王云飞

指导老师:汪 润

## CONTENT

01 项目介绍

02 项目路线

03 项目总结



## 01 项目介绍

### **项目背景**

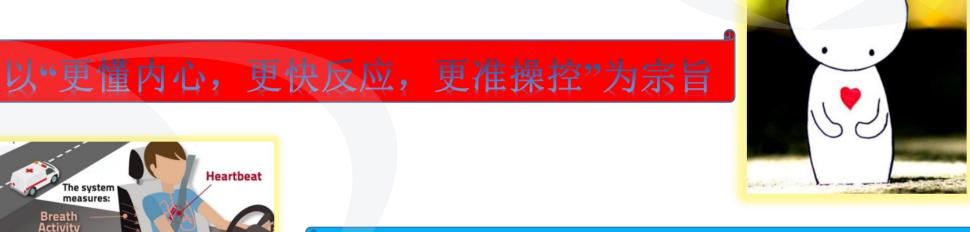


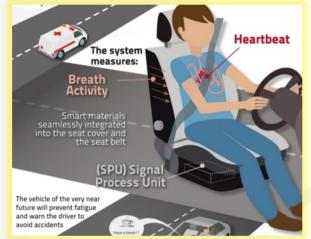
- ◆ 当今世界,随着科技的快速发展,人们的生活水平逐步提高,私家车保有量也逐渐攀升。最近十来年我国的私人汽车保有量开始快速增长,从2009年到2020年增加了近2亿辆。随之而来的也有每年大量的交通事故。据统计,我国2018年到2022年这五年时间,全国共发生数十万起汽车交通事故,造成了数十亿的直接经济损失。
- ✓ 有数据统计,高达90%的交通事故是由于驾驶员的操作不当而引发的,其中又有90%左右与驾驶员的情绪或者行车状态有关,而只有少数交通事故是由爆胎、制动失灵等罕见情况引起的。
- ▶ 由此可见,交通安全对于每个人的重要性不言而喻,并 且维护交通安全的任务迫在眉睫,如何用更低成本来实 现更有效的交通安全也成为我们要深入思考的难题。

### 项目简介



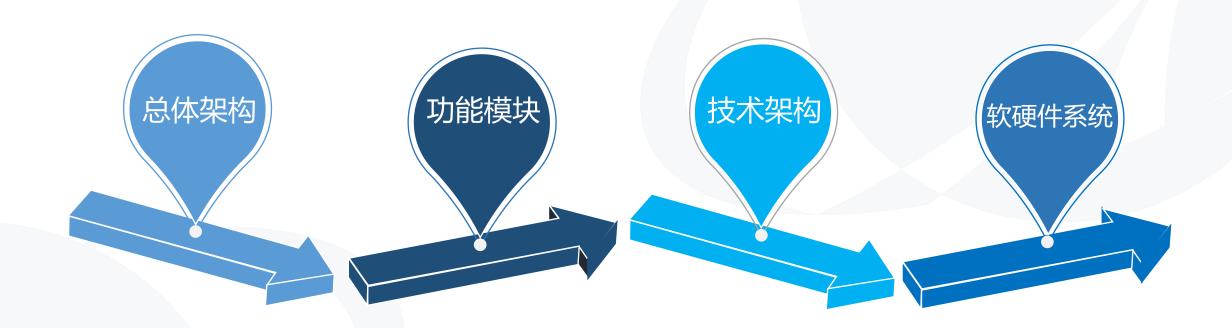
域保驾"系统以100%保障驾驶安全为目标







## **项目技术路线**



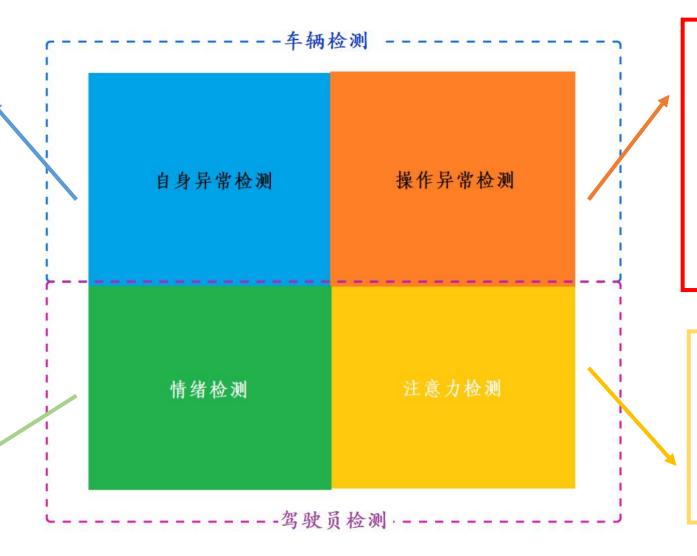


#### **PART 1:**

用于判断车辆实际运行状况是否与理论计算结果存在较大的**偏差** 

#### PART3:

负责**识别**监控驾驶 员的情绪——检测 是否出现**消极**情绪



#### **PART 2:**

根据车辆的周边情况 (和驾驶员的情绪) 对驾驶员的驾驶操作 正误进行**判断**并可以 **适当修正**错误的操作

#### PART4:

负责**识别**监控驾驶员的注意力——检测其是否有出现**疲劳**驾驶



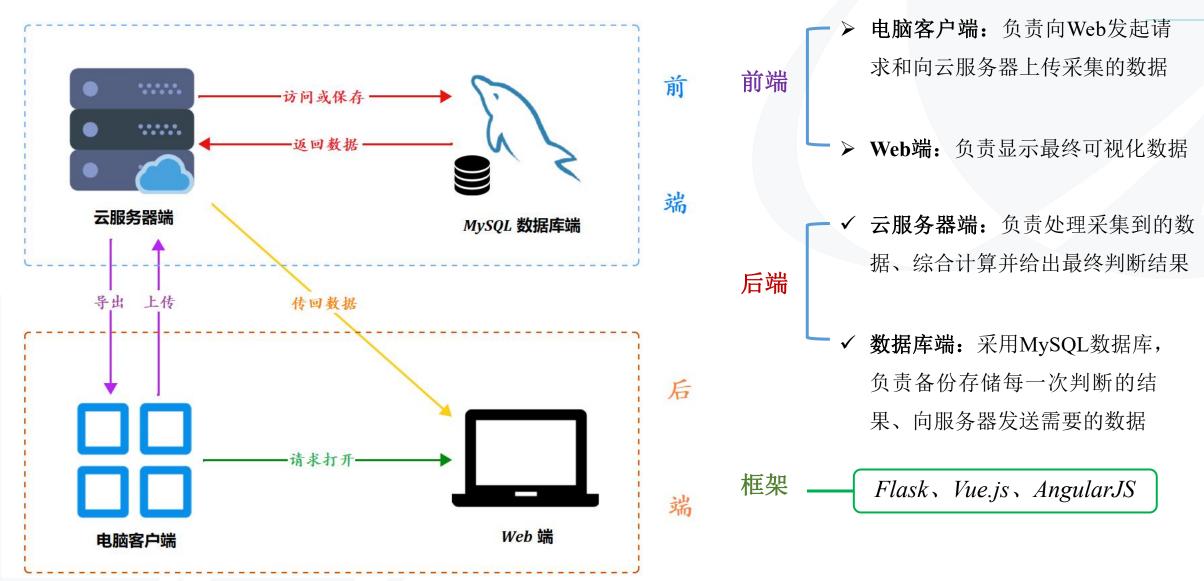
本产品分为"驾驶员状态检测" 车载驾驶员异常与车辆异常情况检测 和"车辆姿态检测"两个模块 车辆自身异常检测 驾驶操作异常检测 驾驶员情绪检测 驾驶员注意力检测 监测 预警 预警 监测 监测 修正 消极 积极 中立 疲 车 方 愤 自 惊 厌 害 轮 向 恶 伤 怒 讶 怕 驾 滑 翻 胎 动

"驾驶员状态检测"模块旨在获取驾驶员的疲劳程度、 心理状况、心情变化,以期在驾驶员最需要的时候迅 速做出自动化反应而不需要任何人为干预,从而节省 反应时间及提高准确程度

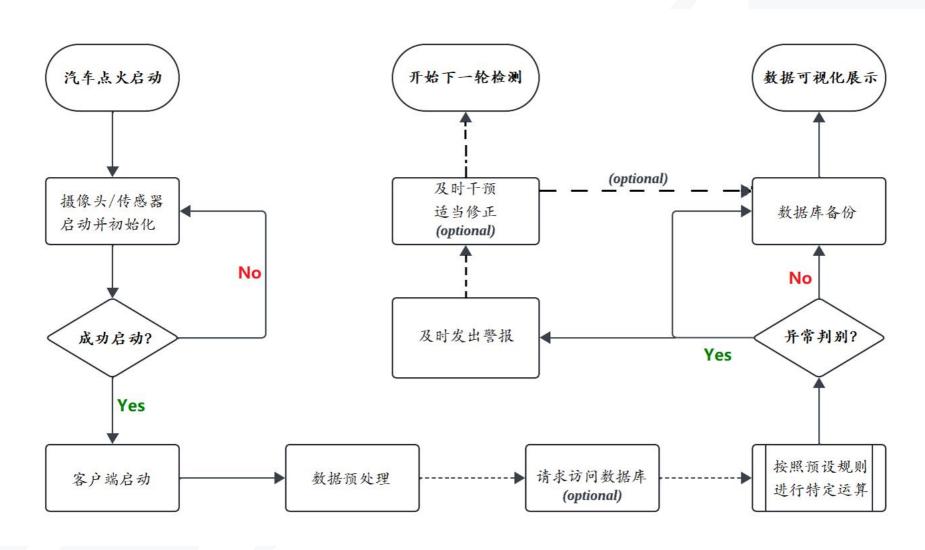
"车辆姿态检测"模块旨在获取车辆实际运行姿态的信息,并与汽车通过轮胎转速、方向盘转动角度等车辆自身模块计算出的理论运行姿态相对比,判定汽车是否出现异常和出现怎样的异常,从而做出更有效的干预。



#### 技术架构-1

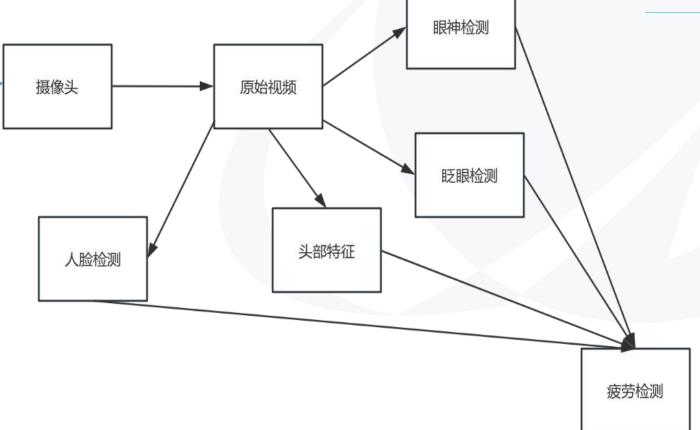


### 技术架构-2



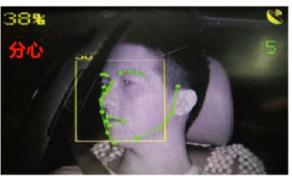
### 软硬件系统-1



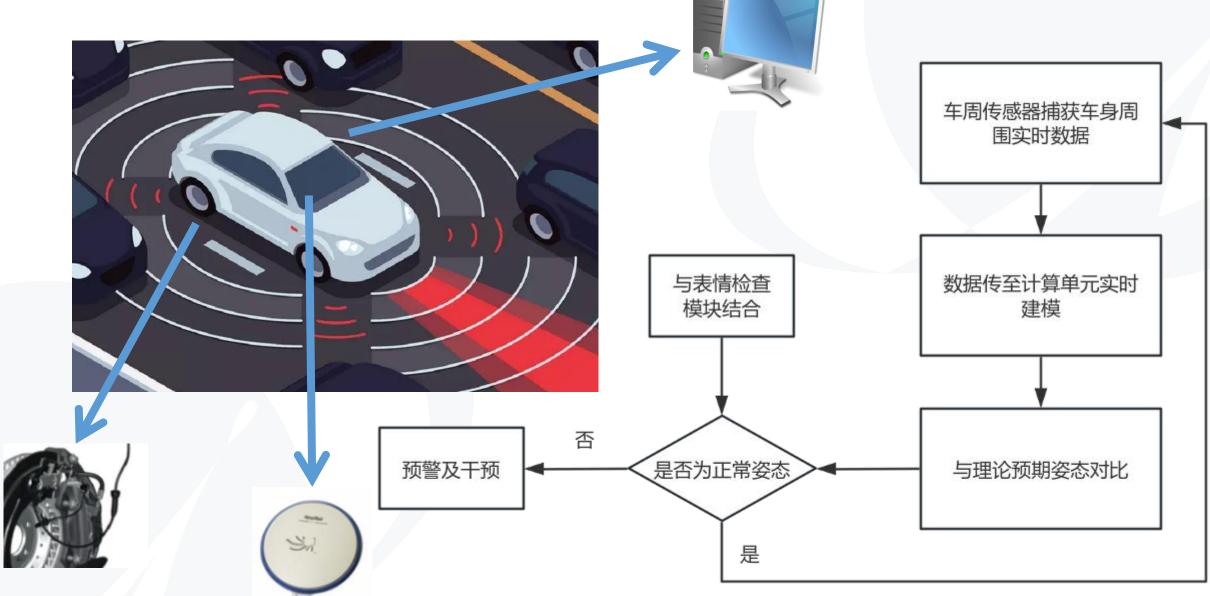












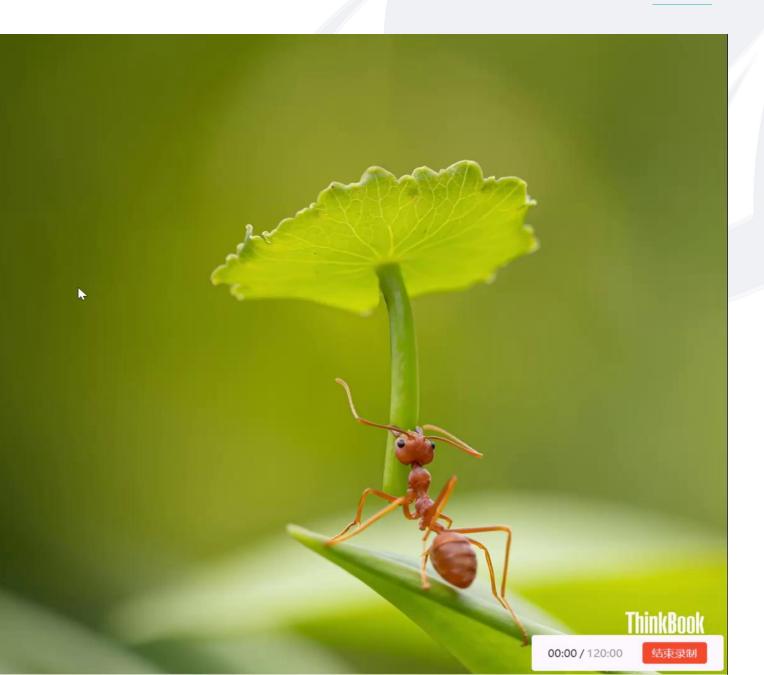


#### 操作演示



Crack World

PixPin



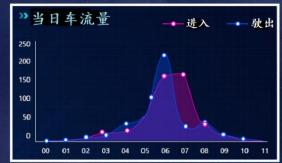
## 03 项目总结



#### 车联网平台数据概览













#### 深度学习

本项目使用了基于YOLOv8的 深度学习技术来进行驾驶员 的情绪与注意力检测,在较 为低廉的硬件成本开销下显 著提高了检测的准确率。

#### 双系统判定

本项目使用"驾驶员检测系统" 与"车辆检测系统"双系统结合 来判定汽车异常,并做出反应, 使得系统判断更加准确且及时, 大大提高了驾驶安全性。

#### 数据可视化

本项目不仅能够准确地检测 出驾驶员的情绪和注意力、 及时发现并能够适当修正车 辆的操作异常,还能实时地 将识别数据进行**可视化展示**。



根据项目存在的问题,对现阶段项目进一步提升实用性

将该产品正式推向市场,旨在提升驾驶安全性

不断对项目成品进行创新,在用户同意的情况下征集数据及反馈,进一步优化系统

# 感谢聆听

恳请各位评委老师批评指正