МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского»

А.И. Эгамов

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА «ЧИСЛЕННОЕ РЕШЕНИЕ НАЧАЛЬНО-КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОГО УРАВНЕНИЯ В ЧАСТНЫХ ПРОИЗВОДНЫХ»

Учебно-методическое пособие

Рекомендовано методической комиссией института информационных технологий, математики и механики для студентов ННГУ, обучающихся по направлению подготовки 02.03.02 «Фундаментальная информатика и информационные технологии»

УДК 519.642.2(075.8) ББК В161.6я73 Э17

Эгамов А.И. Лабораторная работа «Численное решение начально-краевой задачи для интегро-дифференциального уравнения в частных производных: учебно-метод. пособие / А.И. Эгамов. — Нижний Новгород: Изд-во ННГУ, 2019. — 15 с.

Рецензент: д.ф.-м.н., профессор Н.Ю. Золотых

Учебно-методическое пособие содержит четкую и подробную постановку задачи, требования к написанию программы для выполнения лабораторной работы, избранные материалы лекционных и практических занятий и методы самоконтроля правильности выполнения лабораторной работы. Рекомендуется для студентов направления 02.03.02 «Фундаментальная информатика и информационные технологии» по учебной дисциплине «Вычислительные методы».

УДК 519.642.2(075.8) ББК В161.6я73

© Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского, 2019 © Эгамов А.И.

Оглавление

Предисловие	4
1. Описание управляемого процесса	5
2. Исследование задачи	6
3. Задание	9
4. Методы самоконтроля части В	11
Литература	14

Предисловие

Лабораторная работа «Численное решение начально-краевой задачи для интегро-дифференциального уравнения в частных производных» является последней и, пожалуй, самой трудной из четырех, запланированных учебным планом, лабораторных работ по курсу «Вычислительные методы» для студентов 3 курса, обучающихся по направлению подготовки 02.03.02 «Фундаментальная информатика и информационные технологии» института информационных технологий, математики и механики ННГУ им.Н.И.Лобачевского. К сожалению, на данном направлении не запланирован курс «Уравнения математической физики». Это накладывает определенные трудности при изучении раздела «методы вычислений решений уравнений с частными производными» в курсе «Вычислительные методы». Именно поэтому возникла идея написания данного учебно-методического пособия, чтобы учащиеся ясно представляли постановку задачи и что от них требуется при выполнении этой лабораторной работы. В настоящем пособии дана четкая и подробная постановка задачи, требования к написанию программы для выполнения лабораторной работы, избранные материалы теоретических исследований, которые могут быть полезны для учащегося, и методы самоконтроля выполнения лабораторной работы. Все то, что необходимо для ее правильного выполнения и успешной сдачи в назначенный срок. Для лучшего понимания и контроля она разделена на две части: часть А и часть В. Первая часть несколько легче и дается как подготовка к части В, хотя, безусловно, также несет определенную учебную нагрузку и не является тривиальной. В связи с существенным ограничением на время проверки преподавателем представляется к проверке только часть В, которая является, в каком-то смысле, исследовательской работой. Особое внимание при проверке лабораторной работы уделяется так называемому «дружелюбному интерфейсу». Пример подобного интерфейса также приведен в данном учебно-методическом пособии.

1. Описание управляемого процесса

Рассмотрим управляемый процесс нагревания стержня [1, c.192]: дан тонкий однородный стержень с теплоизолированными концами длины l. На процесс изменения температуры стержня осуществляется некое воздействие для достижения определённых целей, например, через стержень пропускается электрический ток или он помещается в электромагнитное поле (индукционный нагрев) и т. п. Построим математическую модель этого процесса.

На множестве $Q = [0, l] \times [0, T]$, l > 0, T > 0; найти функцию y(x, t) — температуру стержня — непрерывно дифференцируемую по t и дважды непрерывно дифференцируемую по x — решение уравнения

$$y'_t(x,t) = a^2 y''_{xx}(x,t) + u(x,t),$$
(1)

удовлетворяющее (концы теплоизолированы) однородным граничным условиям второго рода

$$y'_{x}(0,t) = y'_{x}(l,t) = 0$$
 (2)

и начальному условию

$$y(x,0) = \varphi(x), \tag{3}$$

где a — константа, функция $\varphi(x) > 0$ задает начальное распределение температуры, дважды непрерывно дифференцируема на отрезке [0, l] и удовлетворяет условиям согласования (3) и условию

$$\int_{0}^{l} \varphi(x)dx = 1. \tag{4}$$

Непрерывная функция u(x,t) — управление с обратной связью, которое представляется в в одном из вариантов:

$$u(x,t) = b(x)y(x,t), (5)$$

$$u(x,t) = b(x)y(x,t) - y(x,t) \int_{0}^{l} b(x)y(x,t)dx,$$
 (6)

где b(x) – управляющая функция, непрерывная на отрезке [0, l].

Управление вида (5) рассматривается при выполнении части А лабораторной работы, а управление вида (6) рассматривается при выполнении части В лабораторной работы.

Наложение условия дважды непрерывной дифференцируемости на отрезке [0,l] объясняется следующим. Во-первых, чтобы решать поставленную задачу одним из самых известных методов — методом Фурье и, чтоб полученный ряд — решение задачи — можно было дифференцировать по t и дважды дифференцировать по x. А во-вторых, как правило, те элементарные функции, которые задаются написанной учащимся программой (и те, которые требуются и в задании), обладают свойством бесконечного

дифференцирования, хотя, конечно, для существования решения исходных задач условия на функцию $\varphi(x)$ можно ослабить.

2. Исследование задачи

Для определенности обозначим решение части A: w(x,t).

Теорема 1. $3a\partial a + a(1) - (4)$ при $u(x,t) \equiv 0$, имеет решение:

$$w_0(x,t) = \sum_{i=0}^{+\infty} \varphi_i \exp(-\lambda_i^2 t) v_i(x),$$

где собственные числа λ_i и полная, ортогональная на отрезке [0,1] система косинусов [2] $v_i(x)$, удовлетворяющая условию (2):

$$\lambda_0 = 0, v_0(x) = 1; \ \lambda_i = \frac{\pi i}{I}; v_i(x) = \cos \frac{\pi i x}{I} \equiv \cos \lambda_i x, \ i = \overline{1, +\infty}.$$

Доказательство: [2].

Следствие: Из (4) следует $\varphi_0 = \frac{1}{l}$.

Теорема 2. Пусть $P(t) = \int_{0}^{l} w(x,t)dx$, где w(x,t) – решение задачи

(1)–(5), тогда при сделанных предположениях P(t) > 0 при $0 \le t \le T$.

Доказательство: Предположим противное. P(0) = 1 (см. условие (4)), P(t) непрерывна, тогда существует $t_0 = \min\{t: P(t) = 0\}$, и при $t < t_0$ верно неравенство

$$\frac{dP}{dt} = \int_{0}^{l} w'_{t}(x,t)dx = \int_{0}^{l} a^{2}w''_{xx}(x,t)dx + \int_{0}^{l} b(x)w(x,t)dx = \int_{0}^{l} b(x)w(x,t)dx \ge B_{1}P(t),$$

 $\min_{x \in [0,l]} |b(x)| = B_1$. Поэтому, по теореме Чаплыгина [3] $P(t) \ge \exp(B_1 t) > 0$ при

 $t < t_0$. Переходя к пределу по $t \to t_0 - 0$, получим $P(t_0) \ge \exp(B_1 t_0) > 0$. Противоречие. Лемма 1 доказана.

Теорема 3. Если выбрано управление вида (6), то для любого $t \in [0,T]$ для решения задачи (1)-(4), (6) справедливо равенство:

$$\int_{0}^{l} y(x,t)dx = 1. \tag{6}$$

Доказательство: Интегрируя уравнение (1) с управлением (6), получим

$$\int_{0}^{l} y_{t}'(x,t)dx = \int_{0}^{l} b(x)y(x,t)dx, -\int_{0}^{l} y(x,t)dx \int_{0}^{l} b(x)y(x,t)dx.$$
 (7)

Обозначим $\sigma(t) = \int_{0}^{l} y(x,t)dx - 1$, $q(t) = -\int_{0}^{l} b(x)y(x,t)dx$, причем q(t) — непре-

рывна на отрезке [0,l]. Тогда дифференциальное уравнение (7) с начальным условием (4) перейдет в задачу Коши

$$\sigma_t'(t) = q(t)\sigma(t), \ \sigma(0) = 0. \tag{8}$$

Ее решение: $\sigma(t) \equiv 0$, что равносильно (6). Теорема доказана.

Теорема 4. При замене в уравнении (1) с управлением (5) функции b(x) на $b(x)+c_0$, где c_0 — некоторая константа, новое решение задачи (1)-(5) - функция $\widetilde{w}(x,t)$ - соотносится с изначальным, функцией w(x,t), как

$$\widetilde{w}(x,t) = \exp(c_0 t) w(x,t). \tag{9}$$

Доказательство: Справедливость теоремы определяется непосредственной проверкой.

Теорема 5. Решение нелинейной задачи (1)–(4),(6) y(x,t) выражается через решение линейной задачи (1)–(5) функцию w(x,t):

$$y(x,t) = \frac{w(x,t)}{\int_{0}^{l} w(x,t)dx}.$$
(10)

Доказательство: По Теореме 2 знаменатель в (10) не обращается в ноль. Проверка граничных и начальных условий очевидна. Дифференцируя (10), имеем

$$y'_{t}(x,t) = \frac{d}{dt} \begin{bmatrix} w(x,t) \\ \frac{1}{l} w(x,t) dx \end{bmatrix} = \frac{w'_{t}(x,t)}{\int_{0}^{l} w(x,t) dx} - \frac{w(x,t) \left(\int_{0}^{l} w'_{t}(x,t) dx\right)}{\left(\int_{0}^{l} w(x,t) dx\right)^{2}} = \frac{a^{2}w''_{xx}(x,t) + b(x)w(x,t)}{\int_{0}^{l} w(x,t) dx} - \frac{w(x,t)}{\left(\int_{0}^{l} w(x,t) dx\right)} - \frac{\left(\int_{0}^{l} b(x)w(x,t) dx\right)}{\left(\int_{0}^{l} w(x,t) dx\right)} = a^{2}y''_{xx}(x,t) + b(x)y(x,t) - y(x,t) \int_{0}^{l} b(x)y(x,t) dx.$$

Замечание: Результат Теоремы 3 теперь можно получить как следствие из Теоремы 5.

Теорема 6. При замене в уравнении (1) с управлением (6) функции b(x) на $b(x)+c_0$, где c_0 – некоторая константа, функция y(x,T) не изменится.

Доказательство: Фактически это следствие из Теоремы 4 и Теоремы 5.

На основании утверждений этих теорем ниже приведены методы самоконтроля для выполнения части В.

3. Задание

Часть А.

- 1. Составить неявную разностную схему с погрешностью $O(\tau + h^2)$ [4] для уравнения (1), (5).
- 2. Учесть условие устойчивости $\frac{a^2\tau}{h^2} < \frac{1}{2}$. Допускается выбор a=1.
- 3. Определить нулевой слой для будущей разностной схемы из (3).
- 4. Составить трехточечные разностные производные первого порядка [4] для краевых условий: y'_0 , y'_n с погрешностью второго порядка.
- 5. Разработать алгоритм получения численного решения задачи (1)-(3).
- 6. Полученную систему линейных уравнений привести к трехдиагональной и решить методом прогонки [4], оформив решение в виде подпрограммы.
- 7. Написать программу на языке программирования высокого уровня с дружеским интерфейсом для численного решения задачи (1)-(3) и вывода функции w(x,T) на экран в графическом виде. В качестве начальной

функции рекомендуется взять $\varphi(x) = \frac{1}{l} + \varphi_1 \cos \frac{\pi x}{l}$, в качестве функ-

ции
$$b(x) = b_1 \cos \frac{\pi x}{l}$$
, где φ_1 , b_1 — некие константы.

- 8. На одном и том же рисунке вывести оси координат, график функции $\varphi(x)$ синим цветом; график функции красным цветом.
- 9. Учесть в оконном меню программы возможность изменения:
 - 1. длины стержня l; времени T;
 - 2. шага h в разностной схеме по координате x;
 - 3. шага τ в разностной схеме по координате t;
 - 4. констант b_0, b_1, φ_1 .

Часть В.

- 1. Определить нулевой слой для будущей разностной схемы из (3).
- 2. Перед вычислением каждого следующего слоя по формуле Симпсона [4] посчитать интеграл в управлении (5) для значений последнего известного j слоя;

$$I_j = \frac{h}{6}(y_0 + 4y_1 + 2y_2 + 4y_3 + 2y_4 + \ldots + 2y_{n-4} + 4y_{n-3} + 2y_{n-2} + 4y_{n-1} + y_n),$$

$$n = \frac{l}{h}$$
 предполагается, что n – четное.

3. Составить неявную разностную схему с погрешностью $O(\tau + h^2)$ для уравнения (1), (6), учитывая I_j .

- 4. Учесть, что в данном случае условие устойчивости не доказано. Рекомендуется попробовать: $\frac{a^2\tau}{h^2} < \frac{1}{4}$. Параметр a взять как и в части A: a=1.
- 5. Составить трехточечные разностные производные первого порядка для краевых условий: y_0', y_n' с погрешностью второго порядка.
- 6. Разработать алгоритм получения численного решения задачи (1)–(3).
- 7. Полученную систему линейных уравнений привести к трехдиагональной и решить методом прогонки, оформив ее решение в виде подпрограммы на языке программирования высокого уровня.
- 8. Написать программу на языке программирования высокого уровня с дружеским интерфейсом для численного решения задачи (1)-(3) и вывода функции y(x,T) на экран в графическом виде. В качестве начальной

функции рекомендуется взять $\varphi(x) = \frac{1}{l} + \varphi_1 \cos \frac{\pi x}{l} + \varphi_2 \cos \frac{2\pi x}{l}$ в качестве

функции $b(x) = b_0 + b_1 \cos \frac{\pi x}{l} + b_2 \cos \frac{2\pi x}{l}$, где b_0 , b_1 , b_2 , φ_1 , φ_2 – некие константы.

- 9. На одном и том же рисунке вывести оси координат, график функции $\varphi(x)$ синим цветом; график функции y(x,T) красным цветом.
- 10. Учесть в оконном меню программы возможность изменения:
 - 1. длины стержня l; времени T
 - 2. шага h в разностной схеме по координате x;
 - 3. шага т в разностной схеме по координате t;
 - 4. константы b_0, b_1, φ_1 .
- 11. Вывести на экран время выполнения данной работы и строку прогресса.
- 12. Полученную функцию w(x,T) в части А нужно разделить на $I=\int\limits_0^l w(x,T)dx$, который нужно посчитать по формуле Симпсона для значений последнего известного слоя (при t=T), и вывести полученный график

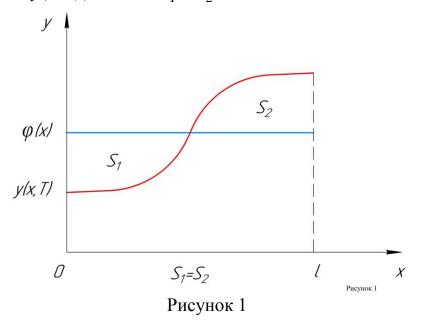
ний последнего известного слоя (при
$$t=T$$
), и вывести функции $\frac{w(x,T)}{l}$ на экран светло-зеленым цветом.
$$\int\limits_0^{\infty} w(x,T)dx$$

- 13. Поскольку в идеале красный и зеленый график должны совпадать, желательно сделать так, чтобы зеленый график выводился на экран только при дополнительном нажатии «горячей клавиши», например, «пробел».
- 14. Сдавать нужно только часть В лабораторной работы, часть А необходима для самоконтроля работы студента. Отдельно часть А не принимается!

4. Методы самоконтроля части В

Ниже приводятся свойства решения части Б поставленной задачи, которая является более трудной нежели часть A, и отслеживание правильности построения решения могут вызывать значительные сложности.

- 1. На концах отрезка в силу (2) график функции численного решения имеет горизонтальные касательные.
- 2. Из Теоремы 1 следует, что см. рисунок 1, что площадь фигуры, где график функции $\varphi(x)$ выше, чем y(x,T)равна площади фигуры, где функция $\varphi(x)$ ниже, чем y(x,T), то есть, $S_1 = S_2$.



- 3. При замене функции b(x) на $b(x)+c_0$, где c_0 некоторая константа, функция y(x,T) не изменится.
- 4. Из Теоремы 5 следует, что зеленый график должен будет находиться «близко» к красному.
- 5. Далее приводятся примеры скриншотов программы с дружественным интерфейсом (см. рисунки 2-5). Предлагаются два варианта. Выбор за вами. Приветствуется свое более интересное решение. Ниже представлены варианты, каждый по два скриншота.

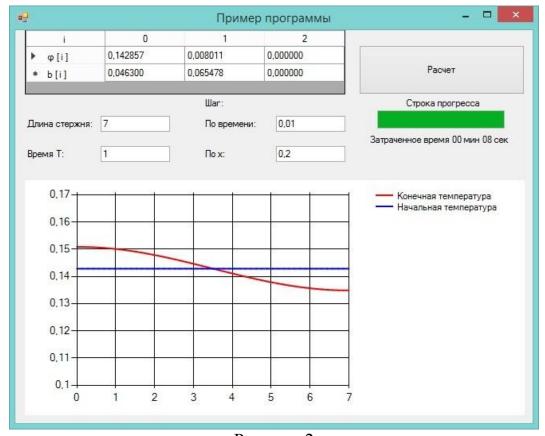


Рисунок 2

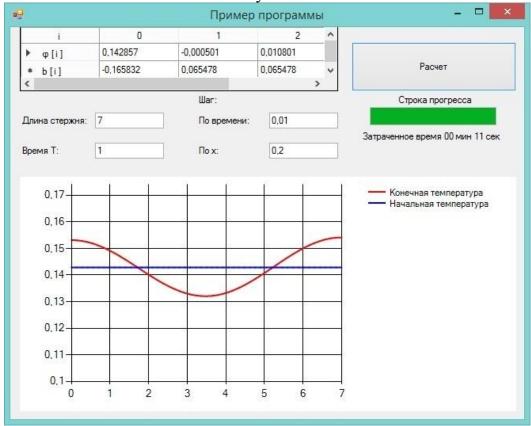


Рисунок 3

Или такой вариант.

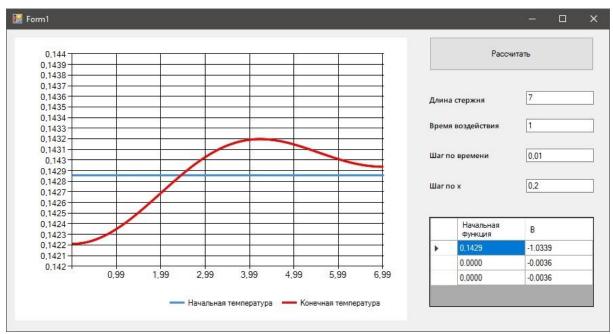


Рисунок 4.

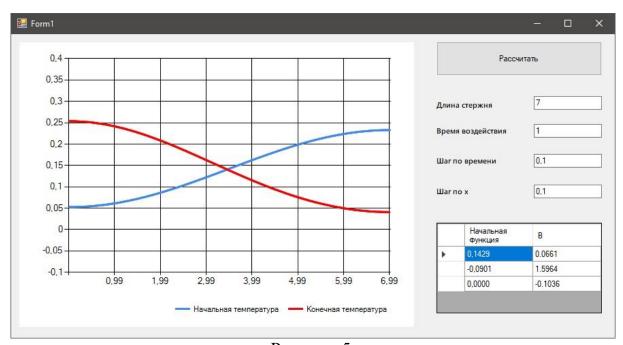


Рисунок 5.

Литература

- 1. Э.Г. Позняк, В.А. Ильин. Основы Математического анализа. Часть 2. Москва: Физматлит, 2002. 464с.
- 2. А.Н. Тихонов, А.А. Самарский. Уравнения математической физики. М.: Наука, 1979. 799с.
- 3. И.С Березин, Жидков Н.П. Методы вычислений Т.2. М.: ГИФМЛ, 1959. 620c.
- 4. А.А. Самарский. Введение в численные методы. СПб.: Лань, 2005. 288c.

Альберт Исмаилович Эгамов

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА «ЧИСЛЕННОЕ РЕШЕНИЕ НАЧАЛЬНО-КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ ДЛЯ ИНТЕГРО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОГО УРАВНЕНИЯ В ЧАСТНЫХ ПРОИЗВОДНЫХ»

Учебно-методическое пособие

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского» 603950, Нижний Новгород, пр. Гагарина, 23.