第八章空間資料結構設計

內容

- 8.1 前言
- ■8.2 黑白影像表示法
- 8.3 影像加密
- ■8.4 灰階影像表示法
- 8.5 作 業



8.1 前言

■ 將影像切割成許多的規律區塊,可用較省記憶體的空間資料結構 (Spatial Data Structures) 來表示這些區塊。

■ 空間資料結構除了省記憶體的優點外,他還保有不需解壓的影像運算等方面的有效應用。

8.2 黑白影像表示法

■ 四分樹切割

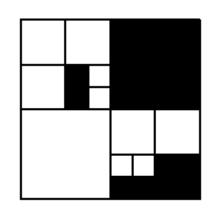


圖 8.2.1 黑白影像

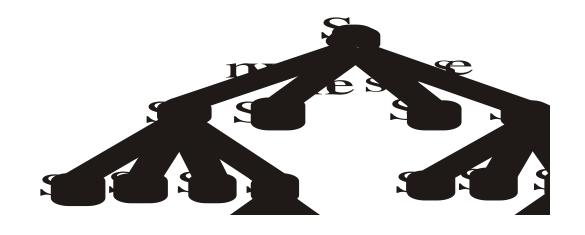


圖 8.2.2 四分樹表示法



■ 四分樹的正規化

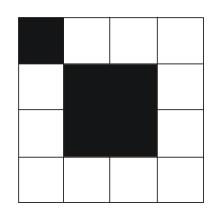
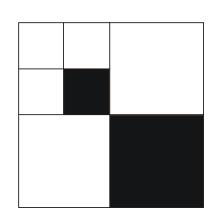
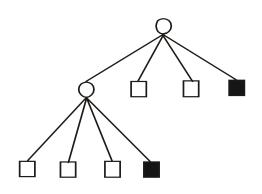


圖 8.2.3 4x4 黑白影像



(a) 移動後的結果



(b) 移動後的四分樹表示法

圖 8.2.4 移位後的效果



內部節點 → 輸出G 白色外部節點 → 輸出W 黑色外部節點 → 輸出B

圖8.2.2的四分樹可表示成GGWWWGBWBWBWGWWGWWBBB。

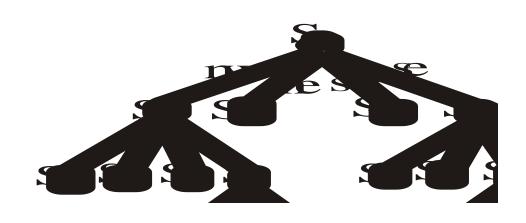


圖8.2.2 四分樹表示法



■ 線性四分樹

利用深先搜尋方式,圖 8.2.2 的可表示為 030,032,1XX,322,323,33X。

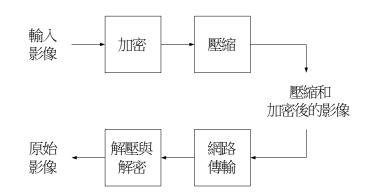


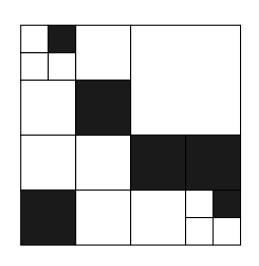
圖 8.2.2 四分樹表示法

10X, 130, 132, 21X, 22X, 231, 232, 3XX 解碼
10X 130, 132, 21X, 22X, 231, 232, 3XX

8.3 影像加密

圖 8.3.1 影像加密系統





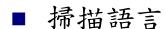
 s_1 s_2 s_3 s_4 s_5 s_{10} s_{11} s_{12} s_{13} s_{14} s_{15} s_{16} s_{17} s_{18} s_{18} s_{19} s_{20} s_{21} s_{22} s_{23} s_{24} s_{25} s_{25} s_{25} s_{25}

(a) 8×8 黑白影像

(b) 四分樹結構

圖8.3.2 影像加密的例子

層



假設影像的大小為 $2^n \times 2^n$,掃描語言可被定義為文法 $G = \langle V_N, V_T, P, S \rangle$

$$V_N = \left\{ S, \bigcup_{i=1}^n L_i \right\}$$
代表非終結符號集

Li代表四分數中第i層的掃描圖案

$$V_T = \left\{ \bigcup_{i=1}^n \Omega_i^{4^{i-1}} \middle| \Omega_i = \left\{ R_j^i \middle| 1 \le j \le 4^{i-1} \right\} \right\}$$
終結符號集

$$\Omega_i^{4^{i-1}} = \left\{ \Omega_i \Omega_i \cdots \Omega_i (\Omega_i$$
連乘 4^{i-1} 次) \right\}

 R_i^i 圖8.2.3中定義的24個掃描圖案中的一個

S代表起始符號

P代表文法G中的產生規則

SP; 為24個掃描圖案中的第i個掃描圖案

$ \begin{array}{c c} 0 & 1 \\ \hline 2 & 3 \end{array} $ SP_0	$ \begin{array}{c c} \hline 0 & 1 \\ \hline 3 & 2 \end{array} $ SP_1	$ \begin{array}{c c} 0 & 2 \\ \hline 1 & 3 \end{array} $ SP_2	$ \begin{array}{c c} 0 & 3 \\ \hline 1 & 2 \end{array} $ SP_3
0 3 2 1 SP ₄	$ \begin{array}{c c} 0 & 2 \\ \hline 3 & 1 \end{array} $ SP_5	$ \begin{array}{c c} 2 & 0 \\ \hline 3 & 1 \end{array} $ SP_6	3 0 2 1 SP ₇
1 0 3 2 SP ₈	$ \begin{array}{c c} 1 & 0 \\ \hline 2 & 3 \end{array} $ SP_9	$ \begin{array}{c c} \hline 2 & 0 \\ \hline 1 & 3 \end{array} $ SP_{10}	$ \begin{array}{c c} 3 & 0 \\ \hline 1 & 2 \end{array} $ SP_{11}
3 2 1 0 SP ₁₂	$ \begin{array}{c c} 2 & 3 \\ \hline 1 & 0 \\ SP_{13} \end{array} $	$ \begin{array}{c c} 3 & 1 \\ \hline 2 & 0 \end{array} $ SP_{14}	$ \begin{array}{c c} 2 & 1 \\ \hline 3 & 0 \end{array} $ SP_{15}
1 2 3 0 SP_{16}	$ \begin{array}{c c} 1 & 3 \\ \hline 2 & 0 \end{array} $ SP_{17}	$ \begin{array}{c c} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{array} $ $ SP_{18} $	$ \begin{array}{c c} 1 & 2 \\ \hline 0 & 3 \end{array} $ SP_{19}
$ \begin{array}{c c} 2 & 3 \\ \hline 0 & 1 \end{array} $ SP_{20}	$ \begin{array}{c c} 3 & 2 \\ \hline 0 & 1 \end{array} $ SP_{21}	$ \begin{array}{c c} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{array} $ SP_{22}	$ \begin{array}{c c} 2 & 1 \\ \hline 0 & 3 \end{array} $ SP_{23}

■ 模擬例子

給定一組產生規則:

$$S \rightarrow L_1 L_2 L_3$$

$$L_1 \rightarrow R_1^1$$

$$L_2 \rightarrow R_1^2 R_2^2 R_3^2 R_4^2$$

$$L_3 \rightarrow R_1^3 R_2^3 R_3^3 R_4^3 R_5^3 R_6^3 R_7^3 R_8^3 R_9^3 R_{10}^3 R_{11}^3 R_{12}^3 R_{13}^3 R_{14}^3 R_{15}^3 R_{16}^3$$

$$R_1^1 = SP_1$$

$$R_1^2 = SP_{23}, \quad R_2^2 = SP_2, \quad R_3^2 = SP_4, \quad R_4^2 = SP_7$$

$$R_1^3 = SP_1$$
, $R_2^3 = SP_{11}$, $R_3^3 = SP_{13}$, $R_4^3 = SP_1$

$$R_5^3 = SP_4$$
, $R_6^3 = SP_1$, $R_7^3 = SP_0$, $R_8^3 = SP_7$

$$R_9^3 = SP_1$$
, $R_{10}^3 = SP_{10}$, $R_{11}^3 = SP_1$, $R_{12}^3 = SP_{21}$

$$R_{13}^3 = SP_{11}, \quad R_{14}^3 = SP_1, \quad R_{15}^3 = SP_{13}, \quad R_{16}^3 = SP_{15}$$

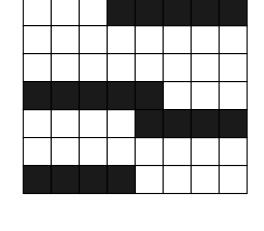


圖8.3.4 加密後的結果

則圖 8.3.2(a) 的黑白影像被加密成圖 8.3.4。將圖 8.3.4 予以壓縮。 利用列掃瞄的方式,圖 8.3.4 可表示成

111100000000111110000, 進而用 011516574844 來表示圖 8.3.4。

M

8.4 灰階影像表示法

■ 一維線性內插

圖 8.4.1 中的 O 點被表示為 (1,5),此處 1 表示 x 軸的位置而 5 表示灰階值; C 點被表示為 (11,13)。假設 A 點的位置為 4,

則
$$\frac{\overline{OA}}{\overline{OC}} = \frac{\overline{AB}}{\overline{CD}}$$

得知

A 點的灰階值約為 7=(5+2)。

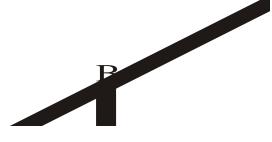
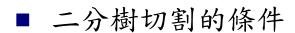


圖8.4.1 一維的線性內插



$$|g(x,y)-g_{est}(x,y)| \le \varepsilon$$

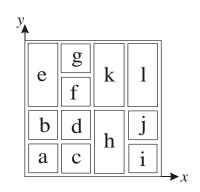


圖8.4.2 同質的區塊分割圖

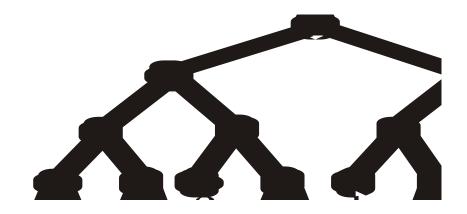


圖8.4.3 二分樹的表示法



■ 求算 $g_{est}(x,y)$

假設一個區塊的四個角點分別如下:

	位置	灰階值
左上	(x_1, y_1)	g_1
右上	(x_2, y_1)	g_2
左下	(x_1, y_2)	g_3
右下	(x_2, y_2)	g_4

利用線性內插可以得到
$$g_{est}(x,y) = g_5 + \frac{g_6 - g_5}{y_2 - y_1}(y - y_1)$$
,
此處 $g_5 = g_1 + \frac{g_2 - g_1}{x_2 - x_1}(x - x_1)$ 和 $g_6 = g_3 + \frac{g_4 - g_3}{x_2 - x_1}(x - x_1)$ 。

■ 廣先搜尋

圖 8.4.3 的二分樹用 S 樹表示如下:



■ 重疊策略

採用重疊策略來降低區塊效應的影響。將原影像的最右邊一行和最底下一列重複一次,這使得原先 2ⁿ×2ⁿ 大小的影像放大成 (2ⁿ+1)×(2ⁿ+1) 的大小。這個重疊策略 (Overlapping Strategy) 會使影像經二分樹分割後,鄰近的兩區塊會重疊一個像素的寬度,解壓出來後確可大幅降低區塊效應的影響。



■ 實 驗

在 ε=21 時,圖 8.4.4 對應樹所需的 bpp (Bit Per Pixel) 約為 1.35 bits,這與原始影像一個像素需 8 個 bits 相比,壓縮改良率為 83%。



圖8.4.4 ε=21 得到的還原影像圖

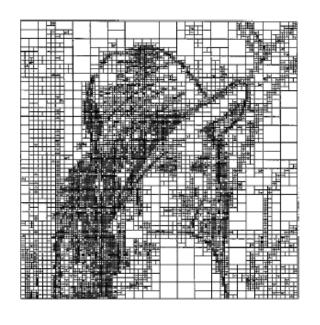


圖8.4.5 二元分割後的區塊示意圖



8.5 作業

■ 作業一: 寫一 C 程式以完成將黑白影像轉成線性 四分樹的實作。

■ 作業二: 寫一 C 程式以完成影像加密的實作。