

Реальная задача 2: “Библиотека для работы с графом”

В модуле graph.c реализовал функции:

struct Graph* graph_init(void); - инициализации графа

int graph_add_edge(struct Graph *graph, int start, int end, double weight); - добавления ребра

int graph_del_edge(struct Graph *graph, int start, int end); - удаления ребра

void print_graph(struct Graph *graph); - печати графа

int graph_add_vertex(struct Graph *graph, int vert); - добавления вершины

int graph_del_vertex(struct Graph *graph, int vert); - удаления вершины

int graph_check_vertex(struct Graph *graph, int vertex); - проверка наличия вершины (доп.)

int graph_search_edge(struct Graph *graph, int start, int end, int reload_flag); - проверки наличия ребра (доп.)

void graph_kill(struct Graph *graph); - деинициализации графа

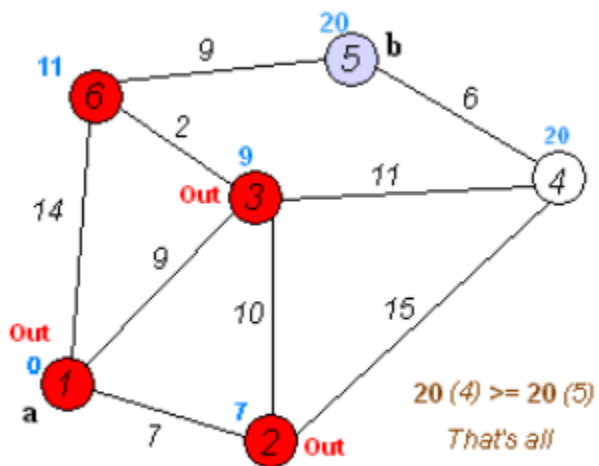
В отдельном модуле(graph_algo.h) реализовал функцию

struct Graph* dijkstra(struct Graph *graph, int start, int end);

Она ищет кратчайший путь от вершины start до вершины end и возвращает граф, содержащий этот самый путь. (Возвращает в графе все кратчайшие пути, которые были вычислены в процессе.)

Задача:

Найти кратчайший путь в графе:



```

struct Graph* mygraph;
mygraph = graph_init();
print_graph(mygraph);
graph_add_edge(mygraph, 1, 2, 7);
graph_add_edge(mygraph, 1, 3, 9);
graph_add_edge(mygraph, 1, 6, 14);
graph_add_edge(mygraph, 2, 4, 15);
graph_add_edge(mygraph, 2, 3, 10);
graph_add_edge(mygraph, 3, 4, 11);
graph_add_edge(mygraph, 3, 6, 2);
graph_add_edge(mygraph, 6, 5, 9);
graph_add_edge(mygraph, 4, 5, 6);
struct Graph *wae = dijkstra(mygraph, 1, 5);
printf("\nWe kno da wae\n");
print_graph(wae);
graph_kill(wae);
graph_kill(mygraph);

```

Здесь мы создаём граф

Здесь мы печатаем
полученный граф,
вычисляем путь, печатаем
путь, затем удаляем всё

Получаем такой вывод:

```
> ./a.out
Start printing the graph
vid:
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
Vertexes:
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
Starting edge printing
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0.00 0.00 0.00 0.00 0.00 0.00 0.00 0.00 0.00 0.00

Start printing the graph
vid:
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 1 2 3 6 4 5 0 0 0
Vertexes:
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 1 4 6 8 9 0 0 0 0
Starting edge printing
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 2 3 4 5 3 5 4 6 6
0 2 3 0 5 0 7 0 0 0
0 1 1 1 2 2 3 3 4 5
0.00 7.00 9.00 14.00 15.00 10.00 11.00 2.00 9.00 6.00

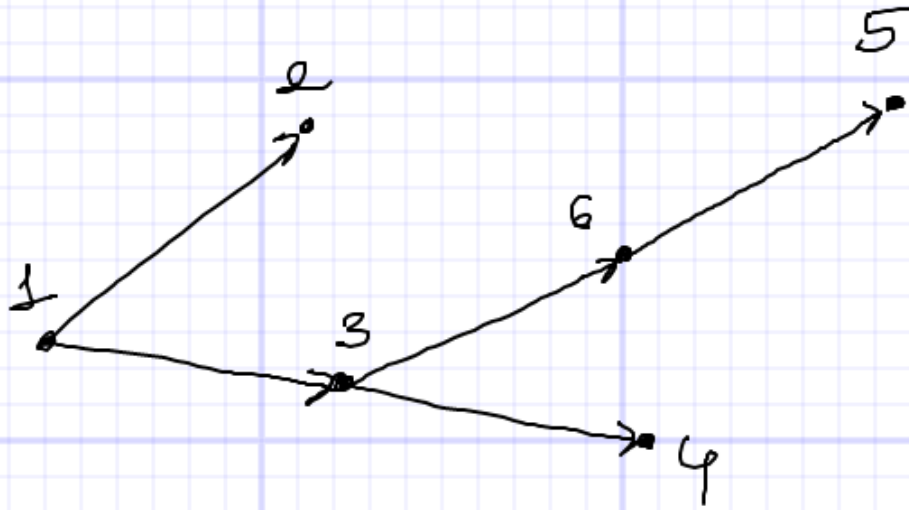
We kno da wae

Start printing the graph
vid:
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 1 2 3 6 4 5 0 0 0
Vertexes:
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 1 0 3 5 0 0 0 0 0
Starting edge printing
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9
0 2 3 4 5 6 0 0 0 0
0 2 0 4 0 0 0 0 0 0
0 1 1 3 3 4 0 0 0 0
0.00 7.00 9.00 2.00 11.00 9.00 0.00 0.00 0.00 0.00
```

Как можно видеть, вывод совершенно правильный, но, как я думаю, вам это не очень очевидно, поэтому запускаю рисователь, чтобы вы могли увидеть полученный путь.

граф – результат поиска:

А вот и наш



Как мы видим, кратчайший путь от вершины 1 до вершины 5: 1, 3, 6, 5

Также в результирующем графе присутствуют все веса рёбер этого графа, поэтому, кратчайшее расстояние = 20.0, а значит, задача успешно решена.

А теперь немного о том, как же он тут хранится, возможно в комментариях к коду это изложено не совсем понятно.

В массиве `vid` сопоставляются номера вершин, заданные пользователем и “служебные номера”, которые представляют собой индекс массива `vert`.

На i -ом месте, в массиве `vert`, хранится индекс в массиве `adj1` конца ребра, исходящего из вершины со служебным номером i . В массиве `adj2` хранится индекс в массиве `adj1` конца следующего ребра, также исходящего из вершины i и так, пока не будут перечислены все рёбра, исходящие из вершины i . Если рёбер из вершины i нет, то в массиве `vert`, на i -м месте, находится значение 0. Таким образом, если ребро только одно, то в массиве `adj2[vert[i]]` будет 0.

В массиве `source` хранится служебный номер начала каждого ребра, это нужно для быстрой работы функции удаления вершины(и не только). В массиве `wght` хранятся веса всех рёбер. Как я думаю, используя эту реализацию у меня получилось сократить использование памяти для хранения графа, по сравнению с матрицей смежности.