## فربد فولادي-98243045

## عرفان رفيعي اسكئي-98243027

در ابتدا مقادیر PA, PB, PC, CR را ست می کنیم تا در ادامه از آن ها استفاده کنیم.

همچنین مقدار دهی مقادیر اولیه را انجام می دهیم مثل DS.

## .MODEL SMALL

.STACK64

.DATA

PA EQU 60H

PB EQU 62H

PC EQU 64H

CR EQU 66H

.CODE MAIN PROC FAR

MOVAX, 4000H

MOVDS, AX

MOVCX, 0H

;Control Register MOVAL, 10001001B OUTCR, AL

عملکرد کلی به این صورت است که هر سطر از کی پد را به عنوان یک سطر از حافظه در نظر می گیریم و با مقدار PC و control\_register تشخیص می دهیم که کجای حافظه هستیم تا row مورد نظر را انتخاب کنیم و در ادامه اعداد موجود در آن row را بخوانیم و ذخیره کنیم. در این حین اگر در سطری از حافظه نباشیم وارد busy\_waiting می شویم.

```
row_1:
    MOVAL, 0FEH
    OUTPA, AL
   IN AL, PC
   MOVAH, AL
busy_wait_row1:
    IN AL, PC
    CMPAL, 0FFH
    JNEbusy wait row1
    MOVAL, AH
    CMPAH, 0FEH
   JE ONE
    MOVAH, AL
    CMPAH, 0FDH
    JETWO
   MOVAH, AL
    CMPAH, 0FBH
   JETHREE
   JMProw_2
```

با مقایسه کردن مقدار AH با مقادیر از پیش تعیین شده تشخیص می دهیم که وارد کدام سطر شویم با دستور جامپ به آن می رویم.

در تگ های 1 تا 9 مقدار آن عدد را در AL ذخیره می کنیم، همچنین یک index داریم که در CX نگهداری می شود و از 0 شروع می شود.

این مقدار CX را در BX می ریزیم تا در ادامه AL را در آدرس BX ذخیره کنیم.

در نهایت CX را یکی اضافه می کنیم به row بعدی می رویم.

```
one:
    MOVAL, 1H
    MOVBX, CX
    MOV[BX], AL
    INCCX
    JMProw 2
two:
    MOVAL, 2H
    MOVBX, CX
    MOV[BX], AL
   INCCX
    JMProw 2
three:
    MOVAL, 3H
    MOVBX, CX
    MOV[BX], AL
   INCCX
    JMProw_2
```

برای دکمه استار نیز مقدار صفر را در DX می ریزیم تا در show از آن استفاده کنیم. در delay یا show می رویم. در delay یا show می رویم.

```
delay:
dec AX
CMPAX, 0H
JE SHOW
JMP delay
```

در show با چک کردن DX با CX با CX شرط پایان را بررسی می کنیم که اگر برقرار باشد به show می رویم که AX ریست می شود و به row\_1 بر می گردیم ولی اگر برابر نباشد مقدار داخل آدرس BX را در AL می ریزیم و با out در PA قرار می دهیم تا نمایش داده شود و از DX یکی کم می کنیم تا جایی که همه اعداد نمایش داده شوند و به شرط پایان برسیم.

```
show:

cmp dx, cx
JE done
MOVAX, 4000H
MOVDS, AX
MOVBX, DX
MOVBL, [BX]
MOVBH, 0H
MOVAX, 0F000H
MOVDS, AX
MOVAL, [BX]
out pb, al
inc DX

MOVAX, 0FFFFH
```