

Wydział Elektrotechniki, Automatyki i Informatyki

Technika mikroprocesorowa - laboratorium

Sprawozdanie 1

Wacławczyk Michał Kaczmarczyk Marek Woźnica Dariusz

kierunek: Automatyka i Robotyka studia stacjonarne I stopnia

1.Opis programu

Program wykonuje się na lanuchpadzie z mikroprocesorem MSP430.

Program wykonuje się w pętli, domyślnie miga dioda czerwona, po naciśnięciu dioda czerwona gaśnie i zaczyna migać dioda zielona. Po kolejnym naciśnięciu zaczyna migać dioda czerwona a dioda zielona gaśnie.

Składowymi programu są:

- -przypisanie do nazw elementów wartości bitów
- -stworzenie zmiennych pomocniczych
- wyłączenia watchdoga
- obsługa w pętli zmiany flagi pomocniczej dotyczącej stanu przycisku
- obsługa w warunku migania diodą czerwoną bądź zieloną.

2.Kod programu

```
#include <msp430.h>
#define SW
                       BIT3
                                                                     // przycisk -> P1.3
#define RED
                       BIT0
                                                                     // czerwony led -> P1.0
#define GREEN BIT6
                                                             // zielony led -> P1.6
void main(void) {
  WDTCTL = WDTPW | WDTHOLD;
                                                     // Stop watchdog timer
  P1DIR |= RED+GREEN;
                                                             // Set LED pins -> Output
  P1DIR &= ~SW;
                                                             // Set SW pin -> Input
  P1REN |= SW;
                                                             // Enable Resistor for SW pin
  P1OUT |= SW;
                                                             // Select Pull Up for SW pin
  volatile unsigned int flag = 0;//zmienna do stanu
       volatile unsigned long i = 0;//zmienna do timera
  while(1)
       if(!(P1IN & SW))
                                                     // gdy przycisk jest wciśniety
       {
               __delay_cycles(20000);
                                             // odczekanie 20ms ( drgania styku)
```

```
if(!(P1IN & SW))
                                      // sprawdz czy przycisk jest nadal wcisnięty
               {
                       while(!(P1IN & SW)); // zaczekaj na puszczenie przycisku
                       flag = !flag;
                                                      // negacja zmiennej
               }
       }
       if(flag)
       {
               while(!(P1IN & SW)){ // czekaj dopoki przycisk jest nie wcisniety
       P1OUT |= BITO;
                                              //czerwony LED -> ON
       for(i = 0; i<10000; i++); //opoznienie
       P1OUT &= ~BIT0;
                                                      //czerwony LED -> OFF
       for(i = 0; i<10000; i++); //opoznienie
}
       }
       }
       else
       {
               while(!(P1IN & SW)){ // czekaj dopoki przycisk jest nie wcisniety
       P1OUT |= BIT6;
                                              //zielony LED -> ON
       for(i = 0; i<10000; i++); //opoznieni
       P1OUT &= ~BIT6;
                                                                      //zielony LED -> OFF
       for(i = 0; i<10000; i++); //opoznienie
}
       }
 }
}
```