Método Perturbación

Nadia

30/1/2020

SLOW-FAST LIMIT CYCLES

Para analizar desde este enfoque el sistema de Laura-Petrarch, se reescribe el modelo modificando la tercera ecuación que describe la inspiración de Pertarch, de la siguiente manera:

$$\frac{dL(t)}{dt} = -\alpha_L L + \beta_L \left[P \left(1 - \left(\frac{P}{\gamma_L} \right)^2 \right) + A_P \right] \tag{1}$$

$$\frac{dP(t)}{dt} = -\alpha_P P(t) + \beta_P \left[L + \frac{A_L}{1 + \delta_P I_P} \right]$$
 (2)

$$\frac{dI_P(t)}{dt} = -\epsilon[-I_P + \mu P] \tag{3}$$

Donde los nuevos parámetros son positivos, siendo $\epsilon = \alpha_3$ y $\mu = \frac{\beta_3}{\alpha_3}$. Esto con el objetivo de derivar las condiciones generales en los parámetros que garantizan la **existencia de ciclo límite**.

Si ϵ es pequeña la variable $I_P(t)$ es lenta con respecto a L(t) y P(t) de manera que se puede usar el método de perturbación singular. Este método afirma que el sistema se puede descomponer en componentes rápidos y lentos. En este caso el subsistema rápido esta compuesto por las primeras dos ecuaciones con $I_P = cte$, mientras que el subsistema lento es solo la tercera ecuación. Tal descomposición permite construir órbitas singulares compuestas de concatenaciones de transiciones rápidas y lentas alternativas.

El principal resultado de la teoría de perturbación singular es que, bajo supuestos de regularidad adecuados, cualquier órbita del sistema se aproxima, para $\epsilon = 0$, la órbita singular correspondiente.

The fast subsystem

Las primeras dos ecuaciones con $I_P = cte$ describen la dinámica rápida del sistema. El estado (L(t), P(t)) de dicho sistema no puede tender hacia un cíclo límite ya que la divergencia es negativa (Criterio de Dulac). Así, L(t) y P(t) tienden hacia un equilibrio, hacia una solución constante (L,P) de estas dos ecuaciones.

Al eliminar L de la primera ecuación, la segunda con $\frac{dL(t)}{dt} = \frac{dP(t)}{dt} = 0$ y separando las variable P y I_P , se obtiene la ecuación

$$\Phi(I_P) = \Psi(P) \tag{4}$$

Donde

$$\Phi(Z) = -\Upsilon^2 \left(A_P + \frac{\alpha_L}{\beta_L} \frac{A_L}{1 + \delta I_P} \right)$$

$$\Psi(P) = 3\Delta P - P^3$$
(5)

$$\Psi(P) = 3\Delta P - P^3 \tag{6}$$

con

$$\Delta = \frac{\beta_L \beta_P - \alpha_L \alpha_P}{3\beta_L \beta_P} \Upsilon^2 \tag{7}$$

Si Δ es positivo, es decir, si

$$\beta_L \beta_P > \alpha_L \alpha_P \tag{8}$$

La función $\Psi(P)$ tiene un mínimo en $\Psi^- = -2\Delta\sqrt{\Delta}$ en el punto $P^- = -\sqrt{\Delta}[P^+ = \sqrt{\Delta}]$.

Al graficar la función $\Psi(P)$ y $\Phi(I_P)$, esta última con los valores extremos de la inspiración poética $I_P = 0$, $I_P = \infty$, se cumple el caso en el que se mantienen las dos desigualdades entre los parámetros:

$$A_P < -\frac{2\Delta\sqrt{\Delta}}{\Upsilon^2} \tag{9}$$

$$A_L > \frac{\beta_L}{\alpha_L} \left(2 \frac{\Delta \sqrt{\Delta}}{\Upsilon^2} - A_P \right) \tag{10}$$

Bajo estas condiciones, $\Phi(I_P) = \Psi(P)$, tiene una única y positiva (negativa) solución **P** para

$$0 \le I_P < I_P^-[I_P > I_P^+]$$

Siendo $I_P^-[I_P^+]$ el valor de I_P para el que $\Phi(I_P^-) = \Psi^-[\Phi(I_P^+) = \Psi^+]$.

Por otro lado, en el intervalo (I_P^-, I_P^+) , $\Phi(I_P) = \Psi(P)$, tiene tres soluciones. El valor de **equilibrio** esta dado por:

Así cuando se satisfacen las condiciones (8) y el valor para el parámetro A_L (10), **el subsistema rápido** tiene un equilibrio único para pequeños $(I_P < I_P^-)$ y para altos $(I_P > I_P^+)$ valores de la inspiración poética y tres equilibrios para valores intermedios $(I_P^- < I_P < I_P^+)$.

Al estudiar la estabilidad de estos equilibrios mediante la matriz Jacobiana, el resultado es que el equilibrio con $P^- < P < P^+$ es **inestable** mientras que las otras dos son **estables**. Al equilibrio de el subsistema rápido, para el que se cumple $I_P = \bar{I}_P$, es llamado **equilibrio manifold** de el subsistema rápido μ .

Singular orbits and slow-fast limit cycles

Para este caso ahora se considera la componente lenta del sistema, que es la inspiración poética de Petrarch I_P , descrita por la tercera ecuación del modelo dado al inicio, con ϵ **pequeña y positiva**. En el espacio tridimensional (L, P, I_P) el manifold $\frac{dZ}{dt} = 0$ en el plano

$$I_P = \mu P$$

Para μ mayor que un valor crítico μ_{crit} , tal plano se *separa* del equilibrio manifold en dos ramas, una superior (μ^+) y otra inferior (μ^-) , de el subsistema rápido. El valor crítico de μ es $\frac{I_P^+}{P^+}$ donde I_P^+ es la solución de $\Phi(I_P) = \Psi(P)$ con $P = P^+$. Ahora tomando en cuenta el valor de $\Phi(I_P)$, $P^+ = \sqrt{\Delta}$ y $\Psi(P^+) = 2\Delta\sqrt{\Delta}$, se obtiene que:

$$\mu_{crit} = \frac{1}{delta\sqrt{\Delta}} \frac{\frac{\alpha_L}{\beta_L} A_L + A_P + 2\frac{\Delta\sqrt{\Delta}}{\Upsilon^2}}{-\left(A_P + 2\frac{\Delta\sqrt{\Delta}}{\Upsilon^2}\right)}$$

De manera que la órbita singular ocurre de dos maneras diferentes, ambas comenzando desde el origen:

$$\mu < \mu_{crit}$$

$$\mu > \mu_{crit}$$

El resultado de la teoría de perturbación singular se puede resumir mediante el siguiente teorema.

TEOREMA. Si las condiciones (8)-(10) y ϵ es suficientemente pequeña, el sistema (1), (2), (3) tiene un atractor que es un equilibrio si $\mu < \mu_{crit}$ y un ciclo límite si $\mu > \mu_{crit}$. Además el ciclo límite tiende para $\epsilon \to 0$ a un ciclo singular límite.

- Si $\mu < \mu_{crit}$ pero ϵ no es pequeña, no hay garantía de que el ciclo límite se asemeje al ciclo singular límite.
- Si $\epsilon=0.001$ el carácter rápido-lento del ciclo límite es claramente reconocible.
- Si $\epsilon = 0.1$ la transición rapida ya no es detectable.
- Si ϵ incrementa aún más, el ciclo límite podría incluso desaparecer, mediante una **Bifurcación Hopf Supercrítica** (única bifurcación detectada númericamente). Está bifurcación comienza del punto μ_{crit} en el eje vertical y es ortogonal a él en este punto.

Se localiza un punto R, utilizando el conjunto de parámetros de valores:

$$\begin{array}{ll} \alpha_L = 3.6, & \alpha_P = 1.2, & \alpha_{IP} = 0.12, \\ \beta_L = 1.2, & \beta_P = 6, & \beta_{IP} = 12, \\ \varUpsilon = \delta = 1, & A_L = 2, & A_P = -1. \end{array}$$

Ahora empezando de este punto y decreciendo β_{IP} (decrece $\mu = \frac{\beta_{IP}}{\alpha_{IP}}$) o incrementando α_{IP} (incrementa $\epsilon = \alpha_{IP}$ y decrece $\mu = \frac{\beta_{IP}}{\alpha_{IP}}$), el ciclo límite se encoge y desaparece.