# 第8章 成分分析

刘家锋

哈尔滨工业大学

# 第8章 成分分析

- 1 8.0 引言和基础知识
- 2 8.1 主成分分析
- 3 8.2 线性判别分析
- 4 8.3 非线性的成分分析

8.0 引言和基础知识

8.0 引言和基础知识

#### • 特征映射

- o 在分类器设计过程中, 经常需要对输入的特征做某种变换
- o 将输入的d维特征矢量x映射为新的d/维矢量y

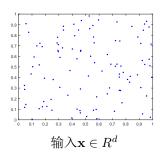
$$\mathbf{y} = \Phi(\mathbf{x}), \qquad R^d \to R^{d'}$$

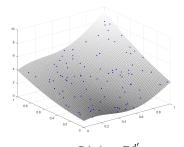
- 成分分析: 降维(d' < d)</li>
  - o 去除原始特征中的冗余信息
  - o 降低分类器的复杂度,提高泛化能力

## 特征映射

### • 升维

- o 连续映射 $\Phi$ 将输入 $\mathbf{x}$ 映射到高维空间的一个曲面(流形)上
- o 在高维空间中,可以实现样本的线性分类

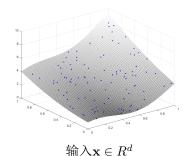


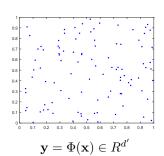


## 特征映射

### • 降维(流形学习)

- o 输入数据采样于嵌入在高维空间的低维流形
- o 在流形上建立坐标系,以低维矢量表示输入数据





◆ロ → ◆回 → ◆ 直 → ◆ 直 ・ り へ ○

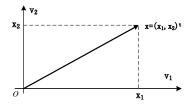
## 矢量与坐标系

### • 坐标系

- o 坐标系由原点O和一组基矢量 $\{\mathbf{v}_1, \cdots, \mathbf{v}_d\}$ 构成
- o 基矢量一般是标准正交的

$$\mathbf{v}_i^t \mathbf{v}_j = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases} \Rightarrow \|\mathbf{v}_i\| = 1, \mathbf{v}_i \perp \mathbf{v}_j$$

o 给定坐标系下,矢量可以用坐标表示:  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_d)^t$ 



# 矢量与坐标系

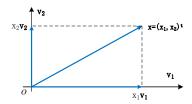
### • 矢量

o 矢量x可以表示为基矢量的线性组合

$$\mathbf{x} = \sum_{i=1}^{d} x_i \mathbf{v}_i$$

o 由基矢量的标准正交性

$$\mathbf{x}^t \mathbf{v}_j = \sum_{i=1}^d x_i \mathbf{v}_i^t \mathbf{v}_j = x_j$$

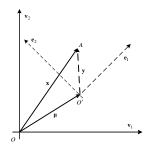


### • 坐标系1

- o 基矢量 $\{\mathbf{v}_1,\cdots,\mathbf{v}_d\}$ , 原点O
- o A点对应矢量:  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_d)^t$

### • 坐标系2

- o 基矢量 $\{\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_d\}$ ,原点O'在坐标系1的对应矢量 $\mu$
- o A点对应矢量:  $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_d)^t$



## 坐标变换

### • 在坐标系1下

o 矢量之间的关系

$$\mathbf{x} = \boldsymbol{\mu} + \mathbf{y} = \boldsymbol{\mu} + \sum_{i=1}^{d} y_i \mathbf{e}_i$$

- 在坐标系2下
  - o 计算矢量的坐标

$$\mathbf{y} = \mathbf{x} - \boldsymbol{\mu} \quad \Rightarrow \quad y_i = \mathbf{e}_i^t(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu})$$

- 。以 $\{\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_d\}$ 在坐标系1下的坐标为列矢量表示变换矩阵 $E=(\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_d)$
- o 矢量y在坐标系2下的坐标

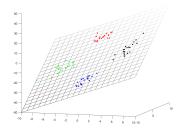
$$\mathbf{y} = E^t(\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu})$$

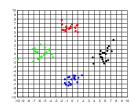
8.1 主成分分析

## PCA: Principal Component Analysis

### • 主成分分析

- o 主成分分析是一种最经典的线性降维方法
- o 基本假设是高维数据分布在嵌入的低维线性流形上
- o 目标是要找到一个线性映射,在低维空间表示高维数据

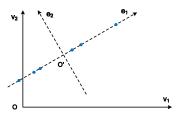




$$\mathbf{x} \in R^3 \qquad \stackrel{PCA}{\Longrightarrow} \qquad \mathbf{y} \in R^2$$

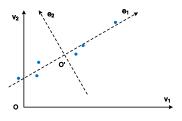
### • PCA的目标

- o 建立新的坐标系,用更少的坐标重新表示数据
- o 理想情况: 新的坐标表示可以完美地恢复数据



#### • PCA的目标

- o 建立新的坐标系,用更少的坐标重新表示数据
- o 理想情况: 新的坐标表示可以完美地恢复数据
- o 噪声情况:恢复数据的误差(损失)最小



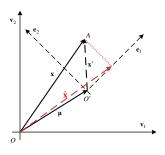
### • 矢量的坐标表示

o A点在{ $\mathbf{e}_i$ }坐标系下对应矢量:  $\mathbf{x}' = (a_1, \dots, a_d)^t$ 

$$\mathbf{x} = \boldsymbol{\mu} + \mathbf{x}' = \boldsymbol{\mu} + \sum_{i=1}^d a_i \mathbf{e}_i$$

o 只保留d' < d个特征,恢复原坐标系矢量存在误差

$$\hat{\mathbf{x}} = \boldsymbol{\mu} + \sum_{i=1}^{d'} a_i \mathbf{e}_i \quad \Rightarrow \quad \mathbf{x} - \hat{\mathbf{x}} = \sum_{i=d'+1}^{d} a_i \mathbf{e}_i$$



#### • PCA的优化目标

- o 样本集 $D = \{\mathbf{x}_1, \cdots, \mathbf{x}_n\}, \mathbf{x}_k \in \mathbb{R}^d$
- o 建立一个新的坐标系,以样本均值 $\mu$ 为原点, $\{\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_d\}$ 为基矢量
- o 新的坐标系下只用前d'个特征表示样本
- o 恢复原坐标系矢量 $\{\hat{\mathbf{x}}_1,\cdots,\hat{\mathbf{x}}_n\}$ 的平均误差最小

$$\min_{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d} J(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \|\mathbf{x}_k - \hat{\mathbf{x}}_k\|^2$$

subject to

$$\mathbf{e}_{i}^{t}\mathbf{e}_{j} = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

#### 展开优化目标函数

$$J(\mathbf{e}_{1}, \dots, \mathbf{e}_{d}) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} \|\mathbf{x}_{k} - \hat{\mathbf{x}}_{k}\|^{2}$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} \left\| \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ki} \mathbf{e}_{i} \right\|^{2}$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} \left( \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ki} \mathbf{e}_{i} \right)^{t} \left( \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ki} \mathbf{e}_{i} \right)$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} \sum_{i=d'+1}^{d} a_{ki}^{2} \quad (基矢量的单位正交性)$$

 $\mathbf{x}_k$ 在新坐标系的第i个坐标 $a_{ki} = (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})^t \mathbf{e}_i$ 为标量,因此:

$$J(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d) = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \sum_{i=d'+1}^d a_{ki}^2$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \sum_{i=d'+1}^d [(\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})^t \mathbf{e}_i]^t [(\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})^t \mathbf{e}_i]$$

$$= \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \sum_{i=d'+1}^d [\mathbf{e}_i^t (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})] [(\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})^t \mathbf{e}_i]$$

$$= \sum_{i=d'+1}^d \mathbf{e}_i^t \left[ \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu}) (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})^t \right] \mathbf{e}_i$$

- PCA的优化问题
  - o 定义样本集D的协方差矩阵

$$S = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu}) (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})^t$$

o 则PCA的优化问题可以表示为

$$\min_{\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_d} J(\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_d) = \sum_{i=d'+1}^d \mathbf{e}_i^t S \mathbf{e}_i$$

subject to

$$\mathbf{e}_{i}^{t}\mathbf{e}_{j} = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

### ■ Lagrange函数

o 构造Lagrange函数(暂时忽略正交约束)

$$L(\mathbf{e}_1, \cdots, \mathbf{e}_d, \boldsymbol{\lambda}) = \sum_{i=d'+1}^d \mathbf{e}_i^t S \mathbf{e}_i - \sum_{i=1}^d \lambda_i (\mathbf{e}_i^t \mathbf{e}_i - 1)$$

其中, $\lambda_1, \cdots, \lambda_d$ 为Lagrange系数

o 计算Lagrange函数的极值点

$$\frac{\partial L(\mathbf{e}_1, \cdots, \mathbf{e}_d, \boldsymbol{\lambda})}{\partial \mathbf{e}_j} = 2S\mathbf{e}_j - 2\lambda_j \mathbf{e}_j = \mathbf{0}$$

得到:

$$S\mathbf{e}_j = \lambda_j \mathbf{e}_j, \qquad j = 1, \cdots, d$$

#### • 基矢量的求解

- o 基矢量 $\mathbf{e}_i$ 是S的特征矢量,Lagrange系数 $\lambda_i$ 是相应的特征值
- o 协方差矩阵S为 $d \times d$ 实对称矩阵,有d个特征值和特征矢量
- o 正交性: 实对称矩阵的特征矢量之间相互正交

#### • 基矢量的选择

o 将 $Se_i = \lambda_i e_i$ 代入目标函数

$$J(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_d) = \sum_{i=d'+1}^d \mathbf{e}_i^t S \mathbf{e}_i = \sum_{i=d'+1}^d \lambda_i \mathbf{e}_i^t \mathbf{e}_i = \sum_{i=d'+1}^d \lambda_i$$

- o 矢量恢复的平方误差由丢弃的基矢量对应的特征值决定
- o 新坐标的基矢量 $\{\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_{d'}\}$ ,应该选择协方差矩阵S最大的d'个特征值对应的特征矢量

#### Algorithm 1 PCA: Principal Component Analysis

Input: 样本集 $D = \{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}, \mathbf{x}_i \in R^d$ 

Output: 降维样本集 $\{y_1, \dots, y_n\}, y_i \in R^{d'}$ 

1: 计算样本集D的均值 $\mu$ 和协方差矩阵S

2: 计算矩阵 S的特征值,并由大到小排序

3: 选择前d'个特征值对应特征矢量作为列矢量,构造变换矩阵 $E=(\mathbf{e}_1,\cdots,\mathbf{e}_{d'})$ 

4: 计算降维样本集

$$\mathbf{y}_i = E^t(\mathbf{x}_i - \boldsymbol{\mu}), \quad i = 1, \cdots, n$$

## PCA的讨论

#### • 不相关性

- o 在新坐标系下特征之间是不相关的, 协方差矩阵为对角阵
- 证明:

$$\mu_{\mathbf{y}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \mathbf{y}_{i} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} E^{t}(\mathbf{x}_{i} - \boldsymbol{\mu}) = E^{t} \left(\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \mathbf{x}_{i} - \boldsymbol{\mu}\right) = \mathbf{0}$$

$$S_{y} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \mathbf{y}_{i} \mathbf{y}_{i}^{t} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} E^{t}(\mathbf{x}_{i} - \boldsymbol{\mu})(\mathbf{x}_{i} - \boldsymbol{\mu})^{t} E$$

$$= E^{t} S E = \begin{pmatrix} \mathbf{e}_{1}^{t} \\ \vdots \\ \mathbf{e}_{d'}^{t} \end{pmatrix} \times S \times (\mathbf{e}_{1}, \dots, \mathbf{e}_{d'})$$

$$= \begin{pmatrix} \mathbf{e}_{1}^{t} S \mathbf{e}_{1} & \cdots & \mathbf{e}_{1}^{t} S \mathbf{e}_{d'} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{e}_{d'}^{t} S \mathbf{e}_{1} & \cdots & \mathbf{e}_{d'}^{t} S \mathbf{e}_{d'} \end{pmatrix}$$

8.3 非线性的成分分析

## PCA的讨论

证明(续):

由于

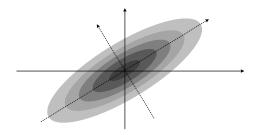
$$\mathbf{e}_{i}^{t}S\mathbf{e}_{j} = \lambda_{j}\mathbf{e}_{i}^{t}\mathbf{e}_{j} = \begin{cases} \lambda_{j}, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$

因此

$$S_y = \begin{pmatrix} \mathbf{e}_1^t S \mathbf{e}_1 & \cdots & \mathbf{e}_1^t S \mathbf{e}_{d'} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{e}_{d'}^t S \mathbf{e}_1 & \cdots & \mathbf{e}_{d'}^t S \mathbf{e}_{d'} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & \lambda_{d'} \end{pmatrix}$$

## PCA的讨论

- 特征值、特征矢量的含义
  - o 特征值:对应变换之后各维特征分布的方差
  - o 特征矢量: 对应分布的主轴方向



有训练集样本:

$$D = \left\{ \begin{pmatrix} -5 \\ -4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -4 \\ -5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -5 \\ -6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -6 \\ -5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ 5 \end{pmatrix} \right\}$$

使用PCA方法将2维特征降为1维特征。

计算样本集的均值:

$$\mu = \frac{1}{8} \left\{ \begin{pmatrix} -5 \\ -4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -4 \\ -5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -5 \\ -6 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -6 \\ -5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 6 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 6 \\ 5 \end{pmatrix} \right\}$$
$$= \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

计算协方差矩阵:

$$S = \frac{1}{8} \sum_{i=1}^{8} (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu}) (\mathbf{x}_k - \boldsymbol{\mu})^t$$

$$= \frac{1}{8} \left\{ \begin{pmatrix} 25 & 20 \\ 20 & 16 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 16 & 20 \\ 20 & 25 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 25 & 30 \\ 30 & 36 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 36 & 30 \\ 30 & 25 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 25 & 20 \\ 20 & 16 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 16 & 20 \\ 20 & 25 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 25 & 30 \\ 30 & 36 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 36 & 30 \\ 30 & 25 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \begin{pmatrix} 25.5 & 25 \\ 25 & 25.5 \end{pmatrix}$$

协方差矩阵的特征值方程:

$$S\mathbf{e} = \lambda \mathbf{e} \qquad \Rightarrow \qquad (S - \lambda I)\mathbf{e} = \mathbf{0}$$

其中I为单位矩阵,特征值方程为齐次线性方程组,存在非0解的条件是系数矩阵的行列式值为0:

$$|S - \lambda I| = \begin{vmatrix} 25.5 - \lambda & 25 \\ 25 & 25.5 - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

得到:

$$(25.5 - \lambda)^2 - 25^2 = 0$$
  $\Rightarrow$   $25.5 - \lambda = \pm 25$ 

协方差矩阵的两个特征值为:

$$\lambda_1 = 50.5, \qquad \lambda_2 = 0.5$$

选择最大特征值,计算对应的特征向量:

$$S\mathbf{e} = \lambda_1 \mathbf{e}$$

即:

$$\begin{pmatrix} 25.5 & 25 \\ 25 & 25.5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \end{pmatrix} = 50.5 \begin{pmatrix} e_1 \\ e_2 \end{pmatrix}$$

可以得到:

$$25.5e_1 + 25e_2 = 50.5e_1 \implies e_1 = e_2$$

令 $e_1 = e_2 = 1$ ,得到 $\lambda_1$ 对应的特征向量 $\mathbf{e}_1$ ,并归一化向量长度:

$$\mathbf{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \qquad \Rightarrow \qquad \mathbf{e}_1 = \left( \frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right)^t$$

同理可得 $\lambda_2$ 对应的特征向量 $\mathbf{e}_2$ :

$$\mathbf{e}_2 = \left(\frac{-\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)^t$$

样本集及降维前后的坐标系如右图,计算样本在坐标轴 $\mathbf{e}_1$ 上的投影:

$$y_1 = \mathbf{e}_1^t(\mathbf{x}_1 - \boldsymbol{\mu})$$
$$= \left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) \begin{pmatrix} -5\\ -4 \end{pmatrix} = -\frac{9}{2}\sqrt{2}$$

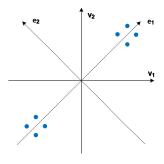
同理得到:

$$y_2 = -\frac{9}{2}\sqrt{2}, \quad y_3 = -\frac{11}{2}\sqrt{2}$$

$$y_4 = -\frac{11}{2}\sqrt{2}$$

$$y_5 = \frac{9}{2}\sqrt{2}, \quad y_6 = \frac{9}{2}\sqrt{2}$$

$$y_7 = \frac{11}{2}\sqrt{2}, \quad y_8 = \frac{11}{2}\sqrt{2}$$



## 例8.1 代码

```
import numpy as np
from sklearn.decomposition import PCA
X = np.array([[-5,-4],[-4,-5],[-5,-6],[-6,-5].
             [+5,+4],[+4,+5],[+5,+6],[+6,+5]]
pca = PCA(n_components=2).fit(X)
n = pca.n_samples_
print("Mean of samples:", pca.mean_)
print("Eigen Vectors:\n", pca.components_)
print("Eigen Values of unbiased:", pca.explained_variance_)
print("Eigen Values of biased:", pca.explained_variance_*(n-1)/n)
```

```
Mean of samples: [0. 0.]

Eigen Vectors:
[[-0.70710678 -0.70710678]
[-0.70710678 0.70710678]]

Eigen Values of unbiased: [57.71428571 0.57142857]

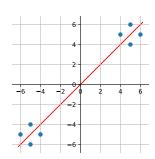
Eigen Values of biased: [50.5 0.5]
```

## 例8.1 代码

```
import matplotlib.pyplot as plt

X_pca = pca.transform(X)
print("Transformed Samples:\n", X_pca)

plt.plot(X[:,0],X[:,1],'o')
,''省略显示部分'''
plt.show()
```



# 特征人脸(EigenFace)

### • 人脸图像的PCA分解



人脸图像库



基矢量(EigenFaces)

# 例8.2 PCA分解与重构

```
import numpy as np
import pandas as pd
from sklearn.decomposition import PCA

data = pd.read_csv("MNIST_test.csv")
X_test = data.iloc[:,1:785].to_numpy()
y_test = data.iloc[:,0].to_numpy()

pca = PCA(n_components=200).fit(X_test)
X_pca = pca.transform(X_test)

print("Original Shape:", X_test.shape)
print("Transformed Shape:", X_pca.shape)
```

```
Original Shape: (10000, 784)
Transformed Shape: (10000, 200)
```

## MINST数据PCA均值、特征向量

```
import matplotlib.pyplot as plt

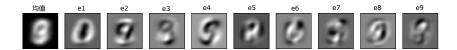
fix, axes = plt.subplots(1,10,figsize=(16,6),subplot_kw={'xticks':(),'yticks':()})

mu = pca.mean_; image = mu.reshape([28,28])

axes[0].imshow(image,cmap='gray')

for i, ax in zip(range(9),axes[1:].ravel()):
    e = pca.components_[i,:]
    image = e.reshape([28,28])
    ax.imshow(image,cmap='gray')

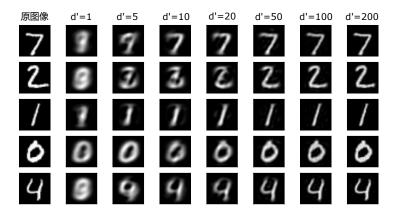
plt.plot()
```



## MINST数据PCA重构

```
fix, axes = plt.subplots(5,8,figsize=(10,5),subplot_kw={'xticks':(), 'yticks':()})
for i in range(5):
    x = X_test[i,:]; image = x.reshape([28,28])
    axes[i,0].imshow(image, cmap="gray")
    for n_components, ax in zip([1,5,10,20,50,100,200], axes[i,1:].ravel()):
        E = pca.components_[0:n_components,:]
        x_recons = np.matmul(X_pca[i,0:n_components], E) + pca.mean_
        x_recons[x_recons<0] = 0
        image = np.floor(x_recons.reshape([28,28]))
        ax.imshow(image,cmap='gray')</pre>
```

### MINST数据PCA重构

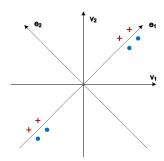


8.2 线性判别分析

# 无监督的成分分析

#### • PCA是无监督的成分分析

- o 只考虑了样本集的整体分布,没有使用样本的类别信息
- o 丢弃的特征有可能恰恰包含了重要的可分性信息



# 线性判别分析

#### LDA:Linear Discriminant Analysis

- o LDA是有监督的成分分析方法,寻找可分性最大意义下的最优线性映射
- o 充分保留样本的类别可分性信息
- o 也称为FDA: Fisher Discriminant Analysis

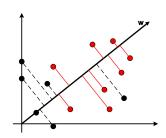
#### Fisher线性判别准则

- o 将c个类别的样本集 $D_1, \cdots, D_c$ 向矢量**w**的方向上投影
- 使得投影之后
  - 同类别样本之间的距离近
  - 不同类别样本之间的距离远

### • 两类样本的投影

- o 样本 $\mathbf{x}$ 在矢量 $\mathbf{w}$ 方向上的投影是一个标量:  $y = \mathbf{w}^t \mathbf{x}$
- o 包含 $n_1$ 和 $n_2$ 个样本的两类别样本集 $D_1$ 和 $D_2$ ,在矢量**w**方向上的投影为 $\mathcal{Y}_1,\mathcal{Y}_2$
- o 投影前后样本集的均值

$$\mu_i = \frac{1}{n_i} \sum_{\mathbf{x} \in D_i} \mathbf{x}, \qquad \tilde{\mu}_i = \frac{1}{n_i} \sum_{y \in \mathcal{Y}_i} y = \frac{1}{n_i} \sum_{\mathbf{x} \in D_i} \mathbf{w}^t \mathbf{x} = \mathbf{w}^t \mu_i$$



### • 类内的散布

 $\circ$  定义 $\omega_i$ 类样本投影之后的散布

$$\begin{split} \tilde{s}_i^2 &= \sum_{y \in \mathcal{Y}_i} (y - \tilde{\mu}_i)^2 \\ &= \sum_{\mathbf{x} \in D_i} (\mathbf{w}^t \mathbf{x} - \mathbf{w}^t \boldsymbol{\mu}_i)^2 \\ &= \sum_{\mathbf{x} \in D_i} \mathbf{w}^t (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i) (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i)^t \mathbf{w} = \mathbf{w}^t S_i \mathbf{w} \end{split}$$

o 两类样本总的散布,描述了同类样本的分散程度

$$\tilde{s}_1^2 + \tilde{s}_2^2 = \mathbf{w}^t S_1 \mathbf{w} + \mathbf{w}^t S_2 \mathbf{w} = \mathbf{w}^t (S_1 + S_2) \mathbf{w} = \mathbf{w}^t S_w \mathbf{w}$$

o 类内散布矩阵

$$S_w = S_1 + S_2 = \sum_{i=1}^{2} \sum_{\mathbf{x} \in D_i} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i) (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i)^t$$

### • 类间的散布

o 用两个类样本投影之后均值的差异,描述不同类样本的分散程度

$$(\tilde{\mu}_1 - \tilde{\mu}_2)^2 = (\mathbf{w}^t \boldsymbol{\mu}_1 - \mathbf{w}^t \boldsymbol{\mu}_2)^2$$
$$= \mathbf{w}^t (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2) (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^t \mathbf{w}$$
$$= \mathbf{w}^t S_b \mathbf{w}$$

o 类间散布矩阵

$$S_b = (\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)(\boldsymbol{\mu}_1 - \boldsymbol{\mu}_2)^t$$

#### • Fisher准则

o 定义Fisher准则

$$J(\mathbf{w}) = \frac{(\tilde{\mu}_1 - \tilde{\mu}_2)^2}{\tilde{s}_1^2 + \tilde{s}_2^2} = \frac{\mathbf{w}^t S_b \mathbf{w}}{\mathbf{w}^t S_w \mathbf{w}}$$

 $J(\mathbf{w})$ 为Rayleigh商,越大则样本集投影之后的可分性越强;

- o 简单地最大化 $J(\mathbf{w})$ 是不适定的,因为如果 $\mathbf{w}^*$ 为最优解的话, $\alpha \mathbf{w}^*$ 同样是最优解
- o 转化为约束优化问题

$$\max_{\mathbf{w}} \mathbf{w}^t S_b \mathbf{w}$$
 subject to 
$$\mathbf{w}^t S_m \mathbf{w} = C$$

C为任意常数

#### • 优化求解

- o 构造Lagrangre函数
- o 计算极值点

因此有:

$$L(\mathbf{w}, \lambda) = \mathbf{w}^t S_b \mathbf{w} - \lambda (\mathbf{w}^t S_w \mathbf{w} - C)$$

$$\frac{\partial L(\mathbf{w}, \lambda)}{\partial \mathbf{w}} = 2S_b \mathbf{w} - 2\lambda S_w \mathbf{w} = \mathbf{0}$$

$$S_b \mathbf{w} = \lambda S_w \mathbf{w}$$

#### LDA的解

- o Lagrange系数 $\lambda \in S_b$ 相对于 $S_w$ 的广义特征值,w是相应的广义特征矢量
- o 在 $S_w$ 非奇异的条件下

$$S_w^{-1} S_b \mathbf{w} = \lambda \mathbf{w}$$

o 将第i个广义特征值和特征矢量,代入Fisher准则函数

$$J(\mathbf{w}_i) = \frac{\mathbf{w}_i^t S_b \mathbf{w}_i}{\mathbf{w}_i^t S_w \mathbf{w}_i} = \frac{\lambda_i \mathbf{w}_i^t S_w \mathbf{w}_i}{\mathbf{w}_i^t S_w \mathbf{w}_i} = \lambda_i$$

o 显然, LDA应该选择最大广义特征值对应的特征矢量作为最优的投影方向

#### • 多类别的LDA

- o c个类别的训练样本集:  $D_1, \dots, D_c$
- o 类内散布矩阵

$$S_w = \sum_{i=1}^c S_i = \sum_{i=1}^c \sum_{\mathbf{x} \in D_i} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i) (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu}_i)^t$$

o 类间散布矩阵

$$S_b = \sum_{i=1}^c n_i (\boldsymbol{\mu}_i - \boldsymbol{\mu}) (\boldsymbol{\mu}_i - \boldsymbol{\mu})^t$$

其中,  $\mu = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{c} \sum_{\mathbf{x} \in D_i} \mathbf{x}$ , 为所有样本的均值

## LDA算法

#### Algorithm 2 LDA: Linear Discriminant Analysis

**Input:** c个类别的样本集 $D_1, \cdots, D_c$ 

**Output:** 降维样本集 $\mathcal{Y}_1, \dots, \mathcal{Y}_c$ 

1: 计算类内散布矩阵Sw和类间散布矩阵Sb

2: 计算矩阵 $S_w^{-1}S_b$ 的特征值和特征矢量

3: 选择非0的c-1个特征值对应特征矢量作为列矢量

4: 构造变换矩阵 $W = (\mathbf{w}_1, \cdots, \mathbf{w}_{c-1})$ 

5: 计算降维样本集:

$$\mathbf{y} = W^t \mathbf{x}, \quad \mathbf{x} \in D_1, \cdots, D_c$$

## LDA的讨论

#### • LDA的特点

- o 非正交: LDA的基矢量不构成一个正交的坐标系
- o 特征维数: 新的坐标维数最多为c-1, c为类别数
- o 解的存在性:样本数多时,才能保证矩阵 $S_w$ 是非奇异的

#### PCA与LDA的结合

- o 对样本集 $D = D_1 \cup \cdots \cup D_c$ 计算PCA
- o 在PCA的基矢量 $\{\mathbf{w}_1, \cdots, \mathbf{w}_d\}$ 中,选择使得Fisher准则 $J(\mathbf{w})$ 最大的一组基矢量

8.3 非线性的成分分析

### Algorithm 3 KPCA: Kernel Principal Component Analysis

Input: 样本集 $D = \{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}, \mathbf{x}_i \in \mathbb{R}^d$ ,核函数 $k(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ 

Output: 降维样本集 $\{y_1, \dots, y_n\}$ 

- 1: 计算 $n \times n$ 维核矩阵K, 元素 $k_{ij} = \langle \phi(\mathbf{x}_i), \phi(\mathbf{x}_j) \rangle = k(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j)$
- 2: 计算K的特征值 $\{\lambda_k\}$ 和特征矢量 $\{\alpha_k\}$ , 保留前d'个特征值
- 3: 特征空间中第 k 个基矢量

$$\mathbf{v}^{(k)} = \frac{1}{\sqrt{\lambda_k}} \sum_{i=1}^n \alpha_i^{(k)} \phi(\mathbf{x}_i), \quad \boldsymbol{\alpha}_k = \left(\alpha_1^{(k)}, \cdots, \alpha_n^{(k)}\right)^t$$

4: 输入矢量 $\mathbf{x}$ 在特征空间第k个基矢量上的投影

$$y_k = \left\langle \phi(\mathbf{x}), \mathbf{v}^{(k)} \right\rangle = \frac{1}{\sqrt{\lambda_k}} \sum_{i=1}^n \alpha_i^{(k)} k(\mathbf{x}, \mathbf{x}_i)$$

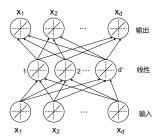
### AE: Auto-Encoder

### • PCA的神经网络实现

o 输入层: d个神经元

o 隐含层: d'个神经元, 线性激活函数

o 输出层: d个神经元,线性激活函数



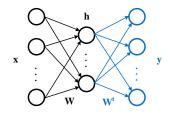
### AE: Auto-Encoder

#### • 线性Auto-Encoder

o 隐含层与输出层的权值是相同的(互为转置,偏置不同),输出分别为

$$\mathbf{h} = W\mathbf{x} + \mathbf{b}, \quad \mathbf{y} = W^t(W\mathbf{x} + \mathbf{b}) + \mathbf{c}$$

- o AE的学习: 样本集 $D = \{\mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_n\}$ ,既作为训练样本输入,也作为期望输出
- o 可以证明,隐含层神经元的权值为样本集协方差 矩阵的前*d*′个特征矢量

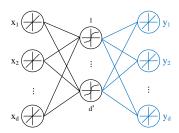


### AE: Auto-Encoder

#### • 非线性AE

- o 隐含层使用Sigmoid激活函数
- o 优化平方误差函数:

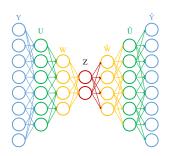
$$\min_{W, \mathbf{b}, \mathbf{c}} J(W, \mathbf{b}, \mathbf{c}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \|\mathbf{y}_i - \mathbf{x}_i\|^2$$



## 深度的自编码器

#### SAE: Stacked Auto-Encoder

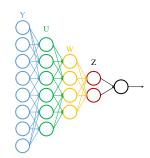
- o 增加隐含层的数量,可以提高网络的映射能力
- o 希望在中间的"瓶颈层"发现一些有意义的语义 概念



## SAE的应用

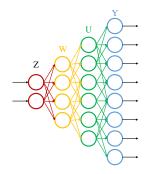
### • 构成判别网络

- o 网络增加类别层
- o 模型化:  $P(y|\mathbf{x})$



### • 构成生成网络

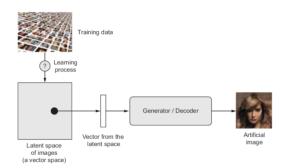
- o 网络以噪声输入
- o 生成分布 $p(\mathbf{x})$ 的样本

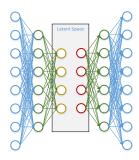


## SAE的应用

#### • SAE生成人脸

- o 训练样本集学习SAE
- o 在低维的Latent Space上抽样,生成输出





## SAE的应用

#### • 图像的语义概念编辑

- o 在Latent Space上,不同维度代表不同的语义概念
- o 例如,某个神经元的输出代表Smile
- o 输入人脸图像映射到Latent Space
- o 编辑Latent Space相应的维度,生成输出人脸图像

