

20354021 齐桂安

$$1. dy = f'(x)dx \Rightarrow dz = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial y} dy$$

函数连续  $\leftarrow$  可微  $\leftarrow$  偏导数连续  
 $\downarrow$   
偏导数存在

2. 如果当  $f(x, y)$  以不同方式趋于  $P_0(x_0, y_0)$  时函数趋于不同的值, 则极限不存在

3.  $\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x,y) = f(x_0,y_0)$  则称  $f(x,y)$  在点  $P_0(x_0,y_0)$  处连续

若函数在  $D$  内每一点都连续, 则  $f(x,y)$  在  $D$  内连续

初等函数在定义域内是连续函数

4. 在有界闭区域上的二元连续函数, 在该区域上至少取得最大值和最小值各一次  
介值定理 函数在  $D$  上必取得介于  $M$  与  $m$  之间的任何值

5.  $\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$  与  $\frac{\partial^2 z}{\partial y \partial x}$  称为函数  $z = f(x,y)$  的二阶混合偏导数, 当它在  $D$  内连续时,  
则:  $\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 z}{\partial y \partial x}$

6. 全微分:  $dz = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial y} dy$  (形式不变性)

7. 复合函数偏导数:  $\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x}$   
 $\frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial y}$

8. 隐函数求导法则: ①  $\frac{dy}{dx} = -\frac{F'_x(x,y)}{F'_y(x,y)}$   
②  $\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{F'_x(x,y,z)}{F'_z(x,y,z)}, \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{F'_y(x,y,z)}{F'_z(x,y,z)}$

7. 曲面方程:  $F(x, y, z) = 0$ , 点  $M(x_0, y_0, z_0)$

2) 曲面在  $M$  点法向量:  $\vec{n} = \{F'_x(M), F'_y(M), F'_z(M)\}$

切平面:  $F'_x(M)(x-x_0) + F'_y(M)(y-y_0) + F'_z(M)(z-z_0) = 0$

法线方程:  $\frac{x-x_0}{F'_x(M)} = \frac{y-y_0}{F'_y(M)} = \frac{z-z_0}{F'_z(M)}$

曲面方程:  $z = f(x, y)$ , 点  $M(x_0, y_0, z_0)$

2) ~ 法向量:  $\vec{n} = \{f'_x(M), f'_y(M), 1\}$

切平面:  $f'_x(M)(x-x_0) + f'_y(M)(y-y_0) + 1(z-z_0) = 0$

法线方程:  $\frac{x-x_0}{f'_x(M)} = \frac{y-y_0}{f'_y(M)} = \frac{z-z_0}{-1}$

10. 空间曲线  $M(x_0, y_0, z_0)$ .

a.  $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$   $M$  对应  $t = t_0$ , 切向量  $\vec{T} = \{x'(t_0), y'(t_0), z'(t_0)\}$

b.  $\begin{cases} y = y(x) \\ z = z(x) \end{cases}$   $M$  对应  $x = x_0$ , 切向量  $\vec{T} = \{1, y'(x_0), z'(x_0)\}$

c.  $\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$   $\vec{T} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ F'_x & F'_y & F'_z \\ G'_x & G'_y & G'_z \end{vmatrix}_{M_0}$

切线:  $\frac{x-x_0}{x'(t_0)} = \frac{y-y_0}{y'(t_0)} = \frac{z-z_0}{z'(t_0)}$

切平面:  $x'(t_0)(x-x_0) + y'(t_0)(y-y_0) + z'(t_0)(z-z_0) = 0$

11. 过  $P(x, y)$  引射线  $l$ , 在  $l$  上取  $P'(x+dx, y+dy)$   $\rho = \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2}$

$$\lim_{P' \rightarrow P} \frac{f(P') - f(P)}{|PP'|} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{f(x+dx, y+dy) - f(x, y)}{\rho} = \frac{\partial z}{\partial l} \quad (\text{方向导数})$$

当  $z = f(x, y)$  在  $P$  处可微,  $l$  方向余弦为  $\cos \alpha, \cos \beta$ ,

$$\frac{\partial z}{\partial l} = \frac{\partial z}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial z}{\partial y} \cos \beta$$

同理:  $u = f(x, y, z): \frac{\partial u}{\partial l} = \frac{\partial u}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial u}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial u}{\partial z} \cos \gamma$

梯度:  $\text{grad } z$   $z = f(x, y)$   $\text{grad } z = \frac{\partial z}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial z}{\partial y} \vec{j};$

同理:  $u = f(x, y, z)$   $\text{grad } u = \frac{\partial u}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial u}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial u}{\partial z} \vec{k}$

$\therefore \frac{\partial z}{\partial l} = \text{grad } z \cdot \vec{l}$   $\vec{l}$  是  $l$  上的单位向量

函数沿梯度向量的方向增加最快, 变化率也就是梯度的模.

12. 梯度和散度计算公式:

$$\text{div}(\text{grad } r) = \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial r}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial r}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left( \frac{\partial r}{\partial z} \right)$$

13. 极值: ① 解  $\begin{cases} f'_x = 0 \\ f'_y = 0 \end{cases}$ , 求出所有驻点

② 对每一驻点  $(x_0, y_0)$  求二阶偏导数

$$f''_{xx}(x_0, y_0) = A, f''_{xy}(x_0, y_0) = B, f''_{yy}(x_0, y_0) = C$$

③ a.  $AC - B^2 > 0$  且  $A < 0$ , 有极大值

b.  $AC - B^2 > 0$  且  $A > 0$ , 有极小值

c.  $AC - B^2 < 0$  无极值

d.  $AC - B^2 = 0$  时此判别法失效, 无法判断

14. 拉格朗日乘数法: 目标函数  $f(x, y)$ , 附加条件归纳成  $\varphi(x, y) = 0$

$\therefore$  拉格朗日函数:  $F(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda \varphi(x, y)$   $\lambda$ : 拉格朗日乘子

$$\text{解: } \begin{cases} f_x(x, y) + \lambda \varphi_x(x, y) = 0 \\ f_y(x, y) + \lambda \varphi_y(x, y) = 0 \\ \varphi(x, y) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x \\ y \\ \lambda \end{cases} \text{ 为 } f(x, y) \text{ 在条件 } \varphi(x, y) = 0 \text{ 的可能极值点}$$

★ 另外一种方程组法  $\begin{cases} \nabla f = \lambda \cdot \nabla \varphi \\ \varphi(x, y) = 0 \end{cases}$

若二元函数  $f(x, y)$  在有界闭域  $D$  上连续, 则  $f(x, y)$  在  $D$  上必能取得  $\max/\min$

15.  $\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy = \int_a^b \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x, y) dy dx$

$$\iint_D f(x, y) d\sigma = \int_c^d dy \int_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} f(x, y) dx = \int_c^d \int_{\varphi_1(y)}^{\varphi_2(y)} f(x, y) dx dy$$

16.  $z = f(x, y)$  在  $(x_0, y_0)$  的某邻域连续且有直到  $(n+1)$  阶连续偏导数

设  $(x = x_0 + h, y = y_0 + k)$  为此邻域内任意一点,  $n$  阶泰勒公式:

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + (h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y}) f(x_0, y_0) + \frac{1}{2!} (h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y})^2 f(x_0, y_0) + \dots + \frac{1}{n!} (h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y})^n f(x_0, y_0) + R_n$$

拉格朗日形式的余项:  $R_n = \frac{1}{(n+1)!} (h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y})^{n+1} f(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k), 0 < \theta < 1$

当  $n = 0$  时, 拉格朗日中值定理:

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + h f'_x(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) + k f'_y(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k)$$

当  $n = 1$  时,

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + h f'_x(x_0, y_0) + k f'_y(x_0, y_0) + \frac{1}{2!} \{ h^2 f''_{xx}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) + 2hk f''_{xy}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) + k^2 f''_{yy}(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k) \}, 0 < \theta < 1$$



$$20. \star I_n = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin^n x dx (= \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^n x dx)$$

$$= \begin{cases} \frac{n-1}{n} \cdot \frac{n-3}{n-2} \cdots \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{\pi}{2}, & n \text{ 为偶数} \\ \frac{n-1}{n} \cdot \frac{n-3}{n-2} \cdots \frac{6}{7} \cdot \frac{4}{5} \cdot \frac{2}{3} \cdot 1, & n \text{ 为奇数} \end{cases}$$

$$\star \text{ 当 } n=1 \text{ 时, } \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x dx = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos x dx = 1$$

$$21. \iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \iiint_{\Omega} f(x, y, z) dx dy dz = \iint_{D_{xy}} dx dy \int_{z_1(x, y)}^{z_2(x, y)} f(x, y, z) dz$$

$$= \int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} dy \int_{z_1(x, y)}^{z_2(x, y)} f(x, y, z) dz$$

$$22. \text{柱面坐标} \begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \\ z = z \end{cases} \quad \text{球面坐标} \begin{cases} x = r \sin \varphi \cos \theta \\ y = r \sin \varphi \sin \theta \\ z = r \cos \varphi \end{cases}$$

$$\therefore \iiint_{\Omega} f(x, y, z) dV = \iiint_{\Omega} f(r \cos \theta, r \sin \theta, z) r dr d\theta dz \neq \iiint_{\Omega} f(r \sin \varphi \cos \theta, r \sin \varphi \sin \theta, r \cos \varphi) r^2 \sin \varphi dr d\varphi d\theta$$

23. 曲面  $S$  的方程  $z = f(x, y)$  给出

$$\therefore S = \iint_D \sqrt{1 + f_x^2(x, y) + f_y^2(x, y)} d\sigma = \iint_D \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2} dx dy$$

9.9 用  $\rho$  表示密度函数:

$\rho$	平面体	空间立体
质量 $M$	$M = \iint_D \rho(x, y) dx dy$	$M = \iiint_{\Omega} \rho(x, y, z) dv$
质心坐标	$\bar{x} = \frac{\iint_D x \rho(x, y) dx dy}{\iint_D \rho(x, y) dx dy}$ $\bar{y} = \frac{\iint_D y \rho(x, y) dx dy}{\iint_D \rho(x, y) dx dy}$	$\bar{x} = \frac{\iiint_{\Omega} x \rho(x, y, z) dv}{M}$ $\bar{y} = \frac{\iiint_{\Omega} y \rho(x, y, z) dv}{M}$ $\bar{z} = \frac{\iiint_{\Omega} z \rho(x, y, z) dv}{M}$
转动惯量 (关于坐标轴)	$I_x = \iint_D y^2 \rho(x, y) d\sigma$ $I_y = \iint_D x^2 \rho(x, y) d\sigma$	$I_x = \iiint_{\Omega} (y^2 + z^2) \rho(x, y, z) dv$ $I_y = \iiint_{\Omega} (x^2 + z^2) \rho(x, y, z) dv$ $I_z = \iiint_{\Omega} (x^2 + y^2) \rho(x, y, z) dv$

(1) 占有平面区域  $D$  且质量密度为  $\mu(x, y)$  的平面薄片质量  $M = \iint_D \mu(x, y) d\sigma$ , 它对  $x$  轴、 $y$  轴的静力矩为

$$M_x = \iint_D y \mu(x, y) d\sigma, \quad M_y = \iint_D x \mu(x, y) d\sigma.$$

$D$  的重心坐标为  $\bar{x} = \frac{M_y}{M}, \quad \bar{y} = \frac{M_x}{M}.$

(2) 占有空间区域  $\Omega$  且质量密度为  $\mu(x, y, z)$  的空间物体的重心坐标为:

$$\begin{cases} \bar{x} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} x \mu(x, y, z) dx dy dz \\ \bar{y} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} y \mu(x, y, z) dx dy dz \\ \bar{z} = \frac{1}{M} \iiint_{\Omega} z \mu(x, y, z) dx dy dz \end{cases}$$

其中  $M$  为  $\Omega$  的质量  $M = \iiint_{\Omega} \mu(x, y, z) dx dy dz.$

24. 第一类曲线积分  $\int_L f(x, y) ds$  (对弧长的曲线积分)

$$\textcircled{1} \int_L f(x, y) ds = \int_a^b f[x, y(x)] \sqrt{1 + [y'(x)]^2} dx$$

$$\textcircled{2} \int_L f(x, y) ds = \int_c^d f[x(y), y] \sqrt{1 + [x'(y)]^2} dy$$

$$\textcircled{3} \int_L f(x, y) ds = \int_a^b f[x(t), y(t)] \sqrt{[x'(t)]^2 + [y'(t)]^2} dt \quad \text{三元同理}$$

第一类曲线积分对称性上 = 重积分相同, 性质也类似

25. 第二类曲线积分  $\int_L P(x, y) dx + Q(x, y) dy$  (对坐标的曲线积分)

$$\textcircled{1} \sim = \int_a^b \{ [P(x, y(x))] + [Q(x, y(x))] y'(x) \} dx$$

$$\textcircled{2} \sim = \int_c^d \{ [P(x(y), y)] x'(y) + [Q(x(y), y)] \} dy$$

$$\textcircled{3} \sim = \int_a^b \{ [P(x(t), y(t))] x'(t) + [Q(x(t), y(t))] y'(t) \} dt \quad \text{三元同理}$$

★ 积分下限不一定小于积分上限 (重功) ★ 有方向!

26. 格林公式: 设闭区域  $D$  由分段光滑曲线  $L$  围成, 若函数  $P(x, y)$  和  $Q(x, y)$  在  $D$  上有一阶连续偏导

$$\therefore \iint_D \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_L P dx + Q dy$$

$L$  是  $D$  的取正方向的边界曲线

$$\textcircled{1} L \text{ 是负向的则 } \iint_D \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = - \oint_L P dx + Q dy$$

②  $L$  不封闭, 则添加相应曲线使其封闭

③  $P$  或  $Q$  在  $D$  内不具有阶连续偏导数, 则“挖洞”将不存在或不连续点去掉

27. 两类曲线积分的关系:

设平面上有向曲线  $L$  上任一点  $M(x, y)$  与  $L$  方向一致的切线方向角为

$$\cos \alpha = \frac{dx}{ds}, \quad \cos \beta = \frac{dy}{ds}$$

$$\text{则 } \int_L P dx + Q dy = \int_L (P \cos \alpha + Q \cos \beta) ds$$



28. 设  $P(x, y), Q(x, y)$  在平面单连通区域  $D$  内具有连续一阶偏导数  
 则以下四个命题是等价 (平面上曲线积分与路径无关的条件)

① 曲线  $L(AB)$  是  $D$  内由  $A$  到  $B$  的一段有向曲线,

则  $\int_L Pdx + Qdy$  与路径无关, 只与起点  $A$  和终点  $B$  有关

② 在  $D$  内沿任意一条闭曲线  $L$  有:  $\oint_L Pdx + Qdy = 0$

③ 在  $D$  内任一点  $(x, y)$  处有:  $Q \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$

④ 在  $D$  内有函数  $u(x, y)$  使  $Pdx + Qdy$  是其全微分, 即  $du = Pdx + Qdy$

29. 由 28 ④ 可得:  $u(x, y) = \int_{(x_0, y_0)}^{(x, y)} Pdx + Qdy + C$   
 其中  $(x_0, y_0)$  是  $D$  内某一定点,  $(x, y)$  是  $D$  内任一点

30. 区域  $D$  的面积  $S = \iint_D dx dy = \frac{1}{2} \iint_D \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \frac{1}{2} \oint_L x dy - y dx$

31. 第一类曲面积分: (对面积的曲面积分)

①  $z = z(x, y)$  在  $xOy$  平面上的投影为  $D_{xOy}$

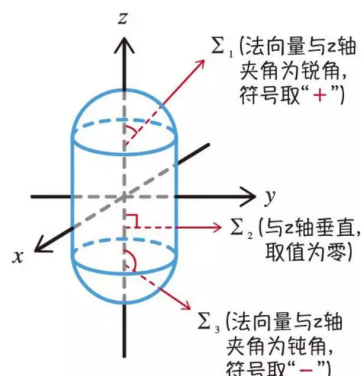
$$\therefore \iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xOy}} f(x, y, z(x, y)) \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy$$

$$\textcircled{2} \iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{yOz}} f(x(y, z), y, z) \sqrt{1 + x_y^2 + x_z^2} dy dz$$

$$\textcircled{3} \iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xOz}} f(x, y(x, z), z) \sqrt{1 + y_x^2 + y_z^2} dx dz$$

32. 第二类曲面积分: (对坐标的曲面积分)

曲面积分	曲面方程	一投	二代	三符号	化成二重积分
$\iint_{\Sigma} R(x, y, z) dx dy$	$z = z(x, y)$	$D_{xOy}$	$R(x, y, z(x, y))$	$\pm dx dy$	$\pm \iint_{D_{xOy}} R(x, y, z(x, y)) dx dy$
$\iint_{\Sigma} P(x, y, z) dy dz$	$x = x(y, z)$	$D_{yOz}$	$P(x(y, z), y, z)$	$\pm dy dz$	$\pm \iint_{D_{yOz}} P(x(y, z), y, z) dy dz$
$\iint_{\Sigma} Q(x, y, z) dx dz$	$y = y(x, z)$	$D_{xOz}$	$Q(x, y(x, z), z)$	$\pm dx dz$	$\pm \iint_{D_{xOz}} Q(x, y(x, z), z) dx dz$





注：在计算中要注意以下几点：

1.  $\iint_{\Sigma_1 + \Sigma_2} Pdydz + Qdxdz + Rdx dy = \iint_{\Sigma_1} \sim + \iint_{\Sigma_2} \sim$  ;

2.  $\iint_{\Sigma^-} P(x, y, z) dydz = - \iint_{\Sigma} P(x, y, z) dydz$  , 这里  $\Sigma^-$  是与  $\Sigma$  取相反侧的有向曲面；

3. 当  $\Sigma$  为母线平行于  $z$  轴的柱面时：

$$\iint_{\Sigma} R(x, y, z) dx dy = 0.$$

## 区别

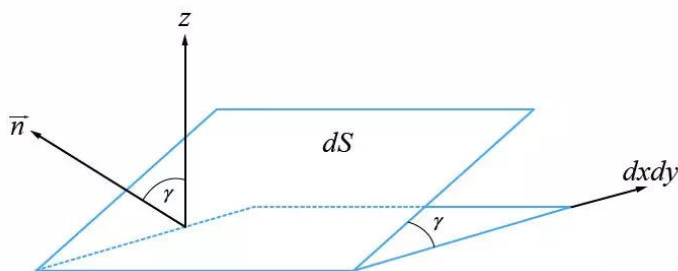
	第一类(对面积)	第二类(对坐标)
积分区域	曲面 $\Sigma$	有向曲面 $\Sigma$
被积函数	$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS$	$\iint_{\Sigma} P(x, y, z) dydz + Q(x, y, z) dxdz + R(x, y, z) dx dy$
积分变量	$dS$ 面积	$dydz, dxdz, dx dy$ 坐标
计算方法	一投二代三变量	一投二代三符号
计算过程	$\Sigma$ 在 $xoy$ 上的投影 $D_{xy}$ $z = z(x, y)$ 代入被积函数 $dS = \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy$ $= \iint_{D_{xy}} f(x, y, z(x, y)) \sqrt{1 + z_x^2 + z_y^2} dx dy$	$\iint_{\Sigma} R(x, y, z) dx dy$ 三符号 $\rightarrow$ 一投 $\rightarrow$ 二代 $= \pm \iint_{D_{xy}} R(x, y, z(x, y)) dx dy$

## 联系

$$dydz = \cos \alpha dS$$

$$dxdz = \cos \beta dS$$

$$dx dy = \cos \gamma dS$$



$$\begin{aligned} & \iint_{\Sigma} P dydz + Q dxdz + R dx dy \\ &= \iint_{\Sigma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS \end{aligned}$$

## 4. 两类曲面积分之间的关系

设曲面  $\Sigma$  上任一点  $(x, y, z)$  处法向量  $n$  的方向余弦为  $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$  则有

$$\iint_{\Sigma} P dydz + Q dxdz + R dx dy = \iint_{\Sigma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS$$

## 高斯公式

空间有界闭区域 $\Omega$ , 其表面**外侧**曲面为 $\Sigma$ , 若 $P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)$ 在 $\Omega$ 上具有一阶连续偏导数, 则

$$\begin{aligned} & \iiint_{\Omega} \left( \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dV \\ &= \oiint_{\Sigma} P dydz + Q dzdx + R dxdy \end{aligned}$$

或

$$\begin{aligned} & \iiint_{\Omega} \left( \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dV \\ &= \oiint_{\Sigma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS \end{aligned}$$

这里 $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$ 是 $\Sigma$ 上点 $(x, y, z)$ 处的法向量的方向余弦。

高斯公式表达了空间闭区域 $\Omega$ 上的三重积分计算, 可以转化为 $\Omega$ 边界曲面 $\Sigma$ 上的曲面积分计算。

## 高斯公式的使用

与格林公式类似, 对于高斯公式的使用, 也有以下几点需要注意的地方:

1.  $\Sigma$ 为封闭曲面, 如果不封闭, 则添加相应辅助曲面使其封闭再计算;
2. 如果是内侧, 需要加负号;
3. 函数 $P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)$ 在 $\Omega$ 上具有一阶连续偏导数。(否则也要“挖洞”将不存在或不连续点去掉再计

## 2. 通量与散度

设向量场

$$\mathbf{A}(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k},$$

其中 $P, Q, R$ 具有连续的一阶偏导数,  $\Sigma$ 是场内的一个有向曲面, 则称

$$\Phi = \iint_{\Sigma} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \iint_{\Sigma} P dydz + Q dzdx + R dxdy$$

为向量场 $\mathbf{A}$ 通过曲面 $\Sigma$ 的通量(或流量)。

$\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}$ 称为向量场 $\mathbf{A}$ 的散度, 记作 $\operatorname{div} \mathbf{A}$ , 即

$$\operatorname{div} \mathbf{A} = \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z}.$$

有了散度的概念, 高斯公式可写成

$$\oiint_{\Sigma} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \iiint_{\Omega} \operatorname{div} \mathbf{A} dV,$$

其中 $\Sigma$ 是空间闭区域 $\Omega$ 的边界曲面的外侧。

### 1. 斯托克斯(Stokes)公式

设函数 $P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z)$ 在包含曲面 $S$ 的空间域 $\Omega$ 内具有连续的一阶偏导数,  $L$ 是曲面 $S$ 的边界曲线, 则

$$\oint_L P dx + Q dy + R dz = \iint_S \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} dS = \iint_S \begin{vmatrix} \cos \alpha & \cos \beta & \cos \gamma \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} dS$$

其中 $L$ 的正向与 $S$ 所取的正侧符合右手法则,  $\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma$ 是曲面 $S$ 的正侧上任一点 $(x, y, z)$ 处法向量 $\mathbf{n}$ 的方向余弦。

### 2. 环流量与旋度

设向量场

$$\mathbf{A}(x, y, z) = P(x, y, z)\mathbf{i} + Q(x, y, z)\mathbf{j} + R(x, y, z)\mathbf{k}$$

$L$ 是场内的一条有向闭曲线, 则称

$$\Gamma = \oint_L \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} = \oint_L P dx + Q dy + R dz$$

为向量场 $\mathbf{A}$ 沿曲线 $L$ 的环流量, 并称向量

$$\left( \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left( \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \mathbf{k}$$

为向量 $\mathbf{A}$ 的旋度, 记作 $\operatorname{rot} \mathbf{A}$ , 即

$$\operatorname{rot} \mathbf{A} = \left( \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \mathbf{i} + \left( \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \mathbf{j} + \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \mathbf{k} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix}$$

有了旋度的概念, 斯托克斯公式可写成

$$\oint_L \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} = \iint_S \operatorname{rot} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S}.$$

其中  $d\mathbf{r} = dx\mathbf{i} + dy\mathbf{j} + dz\mathbf{k}$ ,

$$d\mathbf{S} = dydz\mathbf{i} + dzdx\mathbf{j} + dxdy\mathbf{k}.$$