

# Принципы SOLID

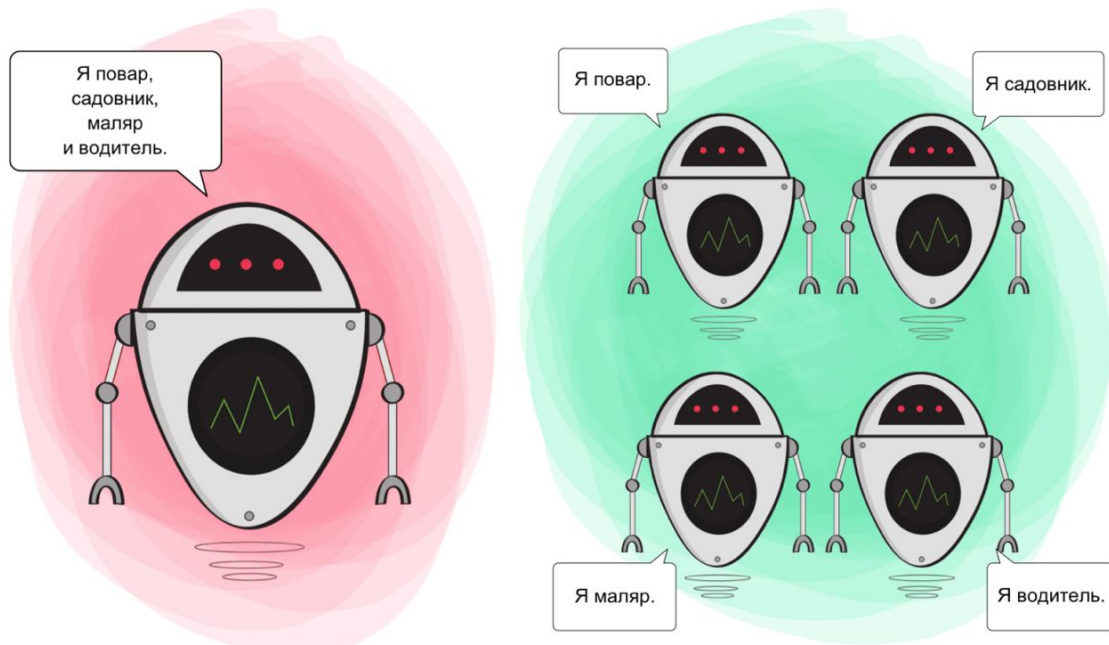
Inspired from a couple of articles from [habr.com](https://habr.com)

*«СОЗДАВАТЬ ПОНЯТНЫЙ, ЧИТАЕМЫЙ, ТЕСТИРУЕМЫЙ КОД, НАД КОТОРЫМ СМОГУТ  
СОВМЕСТНО РАБОТАТЬ МНОГИЕ РАЗРАБОТЧИКИ».*

Принцип	Смысл
Принцип единственной ответственности	У класса должна быть всего одна причина для изменения.
Принцип открытости/закрытости	Сущности программы (классы, модули, функции и т.п.) должны быть открыты для расширения, но закрыты для изменений.
Принцип подстановки Барбары Лисков	Объекты в программе должны быть заменяемы экземплярами их подтипов без ущерба корректности работы программы.
Принцип разделения интерфейсов	Ни один клиент не должен зависеть от методов, которые он не использует.
Принцип инверсии зависимостей	<p>Модуль высокого уровня не должен зависеть от модулей низкого уровня. И то, и другое должно зависеть от абстракций.</p> <p>Абстракции не должны зависеть от деталей реализации. Детали реализации должны зависеть от абстракций.</p>

## S – Single Responsibility (Принцип единственной ответственности)

Каждый класс должен отвечать только за одну операцию.

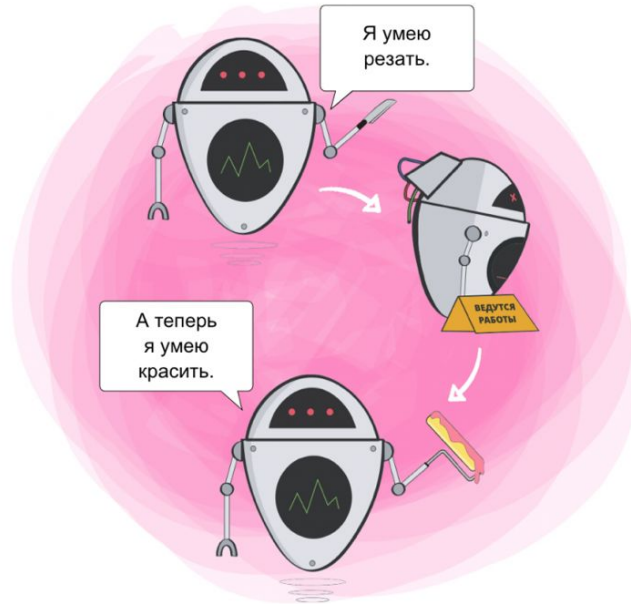


Принцип единственной ответственности

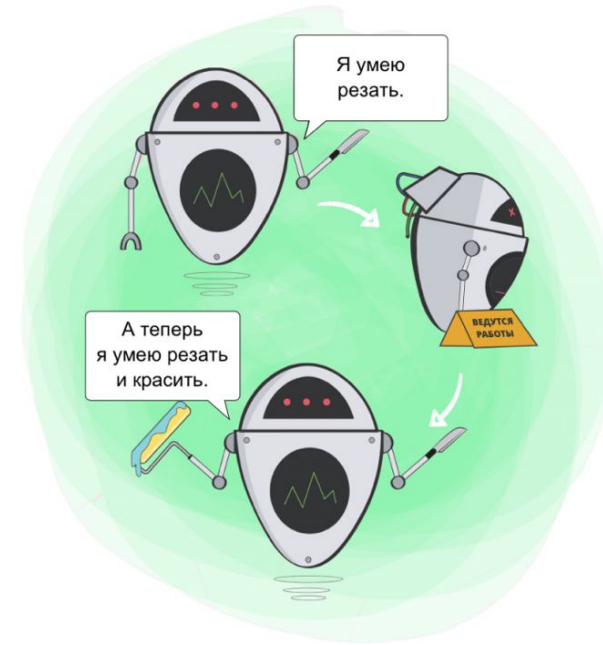


## О — Open-Closed (Принцип открытости-закрытости)

*Классы должны быть открыты для расширения, но закрыты для модификации.*



Принцип открытости/закрытости



```

enum class SensorModel {
    Good,
    Better
};

struct DistanceSensor {
    DistanceSensor(SensorModel model) : mModel{model} {}
    int getDistance() {
        switch (mModel) {
            case SensorModel::Good :
                // Business logic for "Good" model
            case SensorModel::Better :
                // Business logic for "Better" model
        }
    }
};

```

```

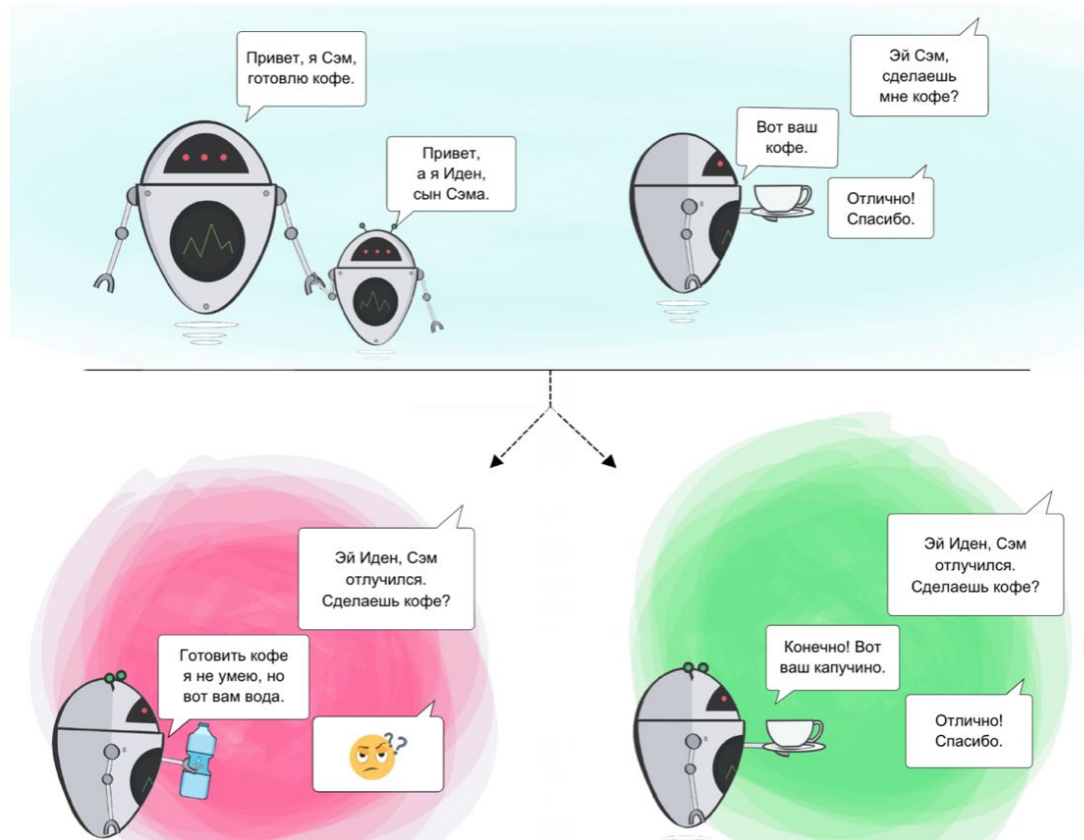
struct DistanceSensor {
    virtual ~DistanceSensor() = default;
    virtual int getDistance() = 0;
};

struct GoodDistanceSensor : public DistanceSensor {
    int getDistance() override {
        // Business logic for "Good" model
    }
};

struct BetterDistanceSensor : public DistanceSensor {
    int getDistance() override {
        // Business logic for "Better" model
    }
};

```

Если  $P$  является подтипом  $T$ , то любые объекты типа  $T$ , присутствующие в программе, могут заменяться объектами типа  $P$  без негативных последствий для функциональности программы.



```

struct InertialMeasurementUnit {
    virtual ~InertialMeasurementUnit() = default;
    /**
     * Sets the frequency of measurements
     * @param frequency (in Hertz)
     * @return Whether frequency was valid
     */
    virtual bool setFrequency(double frequency) = 0;
};

struct Gyroscope : public InertialMeasurementUnit {
    // Valid range [0.5, 10]
    bool setFrequency(double frequency) override;
};

struct Accelerometer : public InertialMeasurementUnit {
    // Valid range [0.1, 100]
    bool setFrequency(double frequency) override;
};

```

```

struct InertialMeasurementUnit {
    virtual ~InertialMeasurementUnit() = default;
    /**
     * Sets the frequency of measurements
     * @param frequency (in Hertz)
     * @throw std::out_of_range exception if frequency is invalid
     */
    virtual void setFrequency(double frequency) = 0;

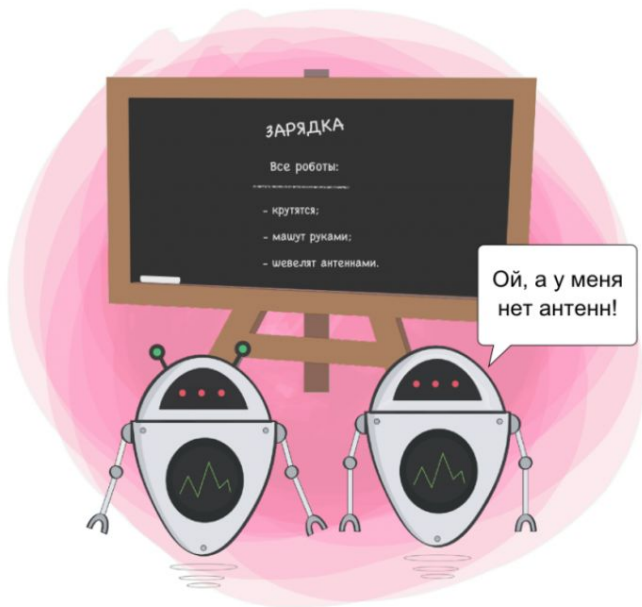
    /**
     * Provides the valid measurement range
     * @return <minimum frequency, maximum frequency>
     */
    virtual pair<double, double> getFrequencyRange() const = 0;
};

```

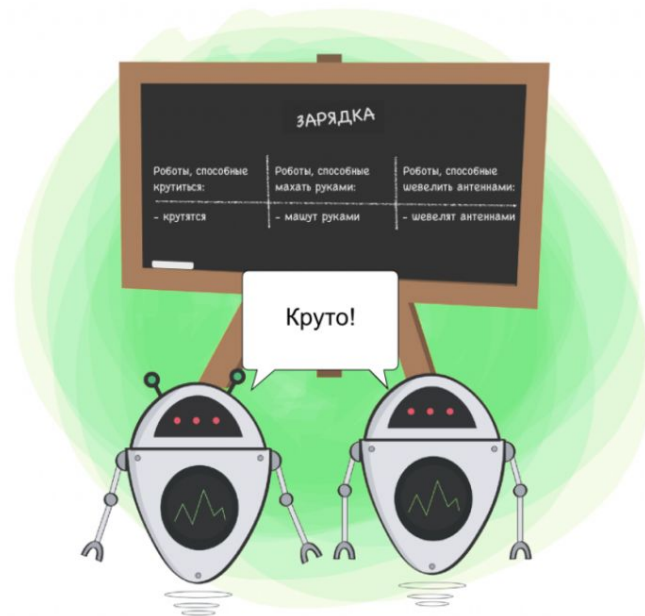


## I — Interface Segregation (Принцип разделения интерфейсов)

*Не следует ставить клиент в зависимость от методов, которые он не использует.*



Принцип разделения интерфейсов





```

struct IMachine {
    virtual void print(Document &doc) = 0;
    virtual void fax(Document &doc) = 0;
    virtual void scan(Document &doc) = 0;
};

```

```

};

```

```

struct MultiFunctionPrinter : IMachine {          // OK
    void print(Document &doc) override { }
    void fax(Document &doc) override { }
    void scan(Document &doc) override { }
};

```

```

};

```

```

struct Scanner : IMachine {                      // Not OK
    void print(Document &doc) override { /* Blank */ }
    void fax(Document &doc) override { /* Blank */ }
    void scan(Document &doc) override {
        // Do scanning ...
    }
};

```

```

};

```

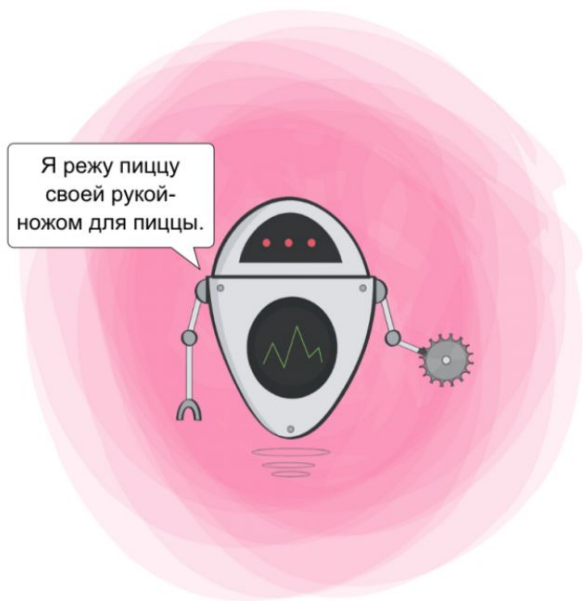
```

/* ----- Interfaces ----- */
struct IPrinter {
    virtual void print(Document &doc) = 0;
};
struct IScanner {
    virtual void scan(Document &doc) = 0;
};
/* ----- */
struct Printer : IPrinter {
    void print(Document &doc) override;
};
struct Scanner : IScanner {
    void scan(Document &doc) override;
};
struct IMachine : IPrinter, IScanner { };
struct Machine : IMachine {
    IPrinter&    m_printer;
    IScanner&    m_scanner;
    Machine(IPrinter &p, IScanner &s) : printer{p}, scanner{s} { }
    void print(Document &doc) override { printer.print(doc); }
    void scan(Document &doc) override { scanner.scan(doc); }
};

```

## D — Dependency Inversion (Принцип инверсии зависимостей)

*Модули верхнего уровня не должны зависеть от модулей нижнего уровня. И те, и другие должны зависеть от абстракций. Абстракции не должны зависеть от деталей. Детали должны зависеть от абстракций.*



```
struct YandexCloud {  
    void uploadToCloud(string filepath) { /* ... */ }  
};
```

```
struct FileUploader {  
    FileUploader(YandexCloud& yaCloud);  
    void scheduleUpload(string filepath);  
};
```

```
struct Cloud {  
    virtual ~Cloud() = default;  
    virtual void uploadToCloud(string filepath) = 0;  
};
```

```
struct YandexCloud : public Cloud {  
    void uploadToCloud(string filepath) override { /* ... */ }  
};
```

```
struct FileUploader {  
    FileUploader(Cloud& cloud);  
    void scheduleUpload(string filepath);  
};
```

## Ссылки:

1. Anti-patterns: <https://techrocks.ru/2020/08/26/solid-principles-in-plain-russian/>
2. Habr article: [https://habr.com/ru/company/productivity\\_inside/blog/505430/](https://habr.com/ru/company/productivity_inside/blog/505430/)
3. Examples: <https://platis.solutions/blog/2020/06/22/how-to-write-solid-cpp/>