

TM25S 技術規格 (Tentative)

型號		TM25S	TM25S-M
手臂重量		85Kg	
最大容許負載		25Kg	
可達範圍		1902mm	
關節活動範圍	J1, J6	+/- 360°	
	J2, J4, J5	+/- 360°	
	J3	+/- 163°	
關節最大速度	J1, J2	100°/s	
	J3	130°/s	
	J4	195°/s	
	J5	210°/s	
	J6	225°/s	
典型末端工具速度		2.1 m/s	
最大末端工具速度		5.2 m/s	
重複精度		+/- 0.05 mm	
自由度		6 軸	
I/O	電控箱	數位輸入：16 數位輸出：16 類比輸入：2 類比輸出：2	
	末端模組	數位輸入：3 數位輸出：3 DO_0 (DO-0/AI) DO_1 (DO-1/RS485+) DO_2 (DO-2/RS485-)	
I/O 電源		24V 2.0A (電控箱) ； 24V 1.5A (末端模組)	
IP 等級		IP54 (機器人) ； IP54 (電控箱)	
消耗功率		運行典型程序約 500 watts	
工作溫度		0~50°C	
電源規格		100-240 VAC, 50-60 Hz	22-60VDC
電控箱輸入介面		2×COM、1×HDMI、3×LAN、2×USB2.0、4×USB3.0	
通訊		RS232、Ethernet、Modbus TCP/RTU (master & slave) 、 PROFINET (選配) 、EtherNet/IP (選配)	
編程環境		TMflow, 流程圖示的編程環境	
產品認證		CE	
視覺			
手眼相機 (內建)		1.2M/5M 像素 (全彩)	
外部視覺 (選配)		最多兩台 GigE 2D 外部相機*	

*有關 TM Robot 相容相機型號，請參閱 TM Plug & Play 官網。