



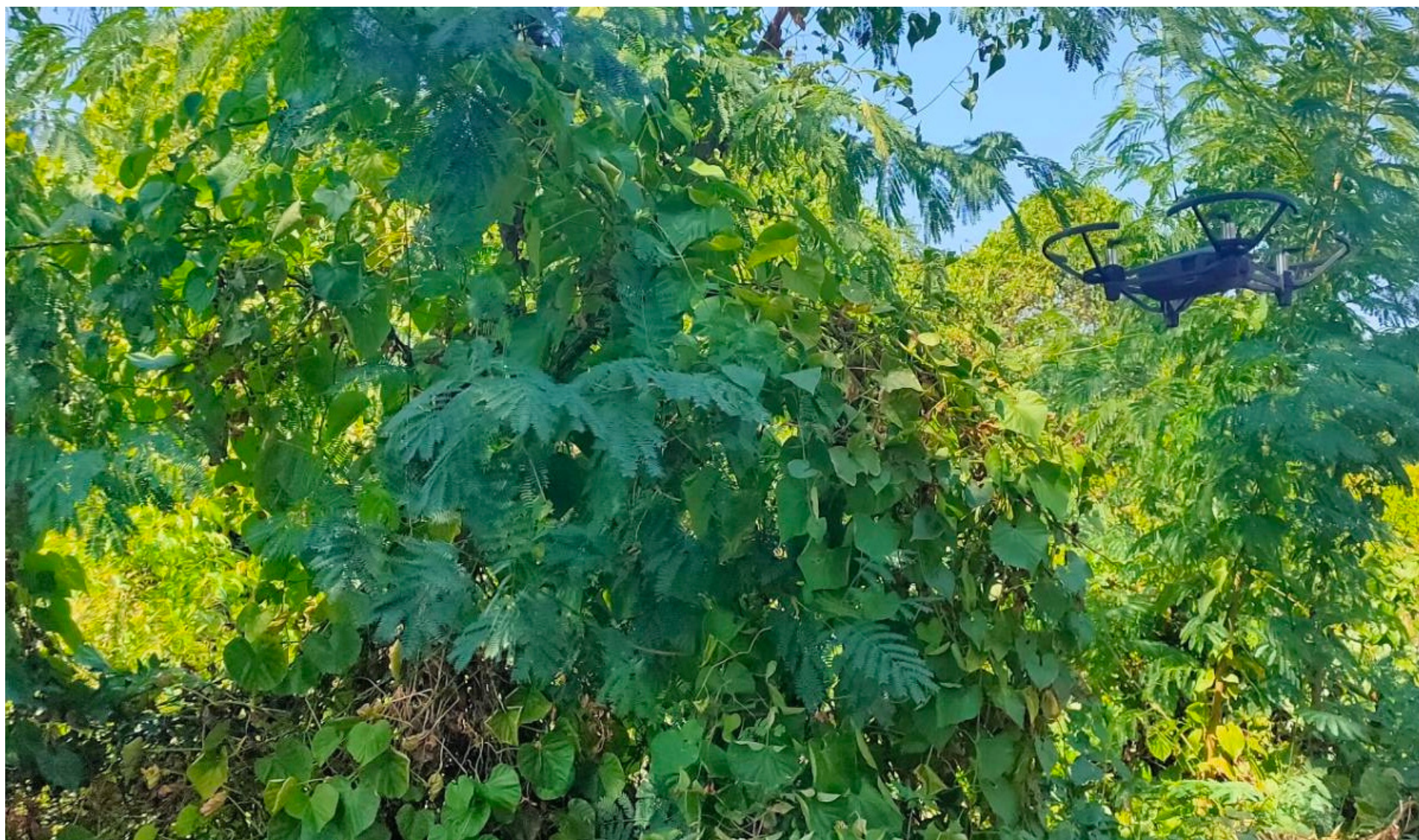
*Providence University*

# 智慧無人機偵測小花蔓澤蘭技術

BY 吳彬瑞 林冠廷 王瑜婕 黃于豪

## 技術角度

在台灣山上地形多變，我們可以用無人機快速的找到小花蔓澤蘭，讓保育人員可以更有效率做清除的工作，在比較難發現的地方機器也會幫我們快速的搜尋到植物的蹤跡，降低小花蔓澤蘭再次蔓延的可能性。



## 使用對象

1. 學校: 可提供老師做教學教材，也可幫助校方瞭解校園小花蔓澤蘭蔓延狀況。
2. 生態保育或研究人員: 保育人員或著是需要大面積收集小花蔓澤蘭資料的人都可以是使用。

## 開發工具

1. ROS
2. SLAM
3. Pycharm
4. Yolo
5. GitHub
6. Ubuntu

## 未來展望

未來在機器學習的方面會越來越常應用在生活中，而無人機的便利性更會讓許多的人接受，這兩樣東西結和在一起，是在未來是一種突破，在未來機器的擴充也是非常有可能的，運用在動物的觀察也是非常好的。

