

## 自編碼器 Auti-Encoder

國立東華大學電機工程學系楊哲旻

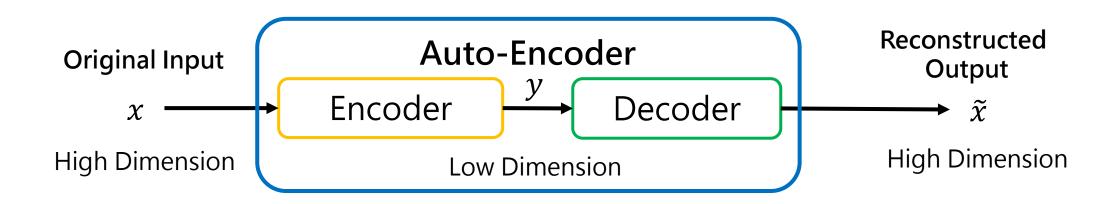
### Outline



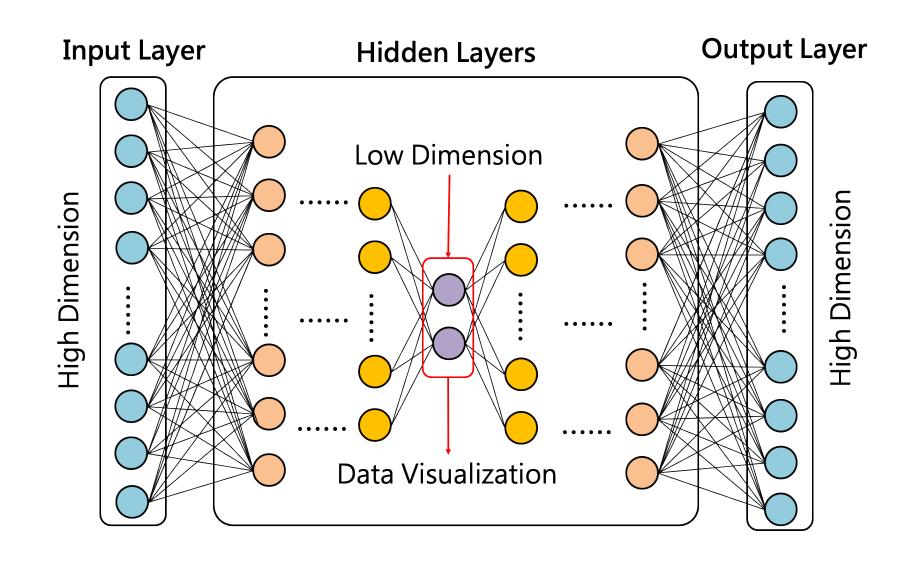
- 1 模型架構
- 2 降維與視覺化
- 3 去雜訊自編碼器
- 4 權重初始化
- 5 Auto-encoder for CNN
- 6 反池化
- 7 反卷積
- 8 自編碼器實作

#### 機器學習一自編碼器 01.模型架構

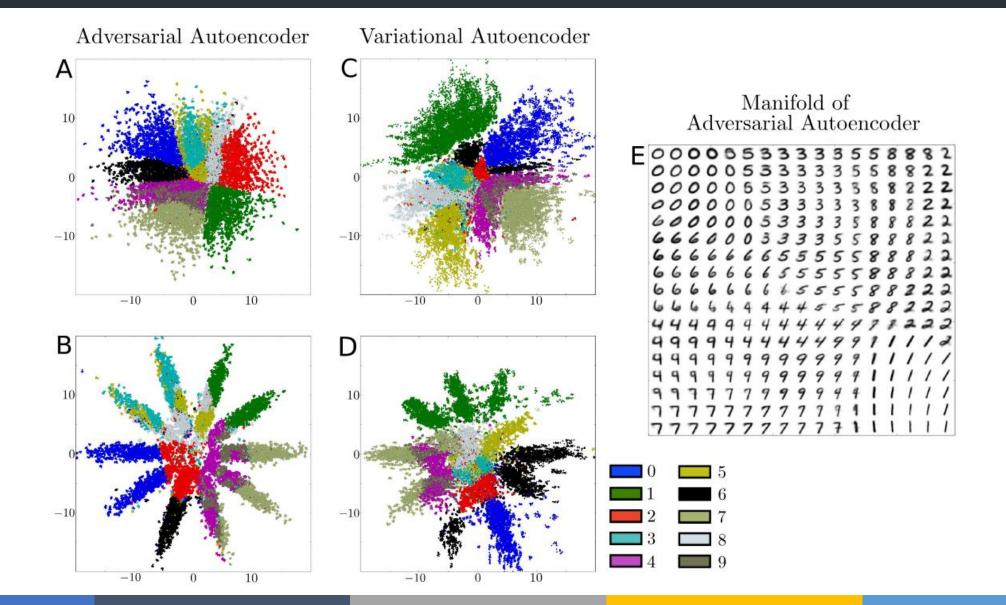
自編碼器(Auto-Encoder)為有損的無監督式模型,架構以編碼器與解碼器所主成,輸入為高維的資料(x)經過編碼器轉為低維資料(y),在經過解碼器轉為高維的重建資料 $(\hat{x})$ 為輸出,且這輸出與輸入極為相似。常用目的為解碼器可**生成資料、特徵降維、可視化**,解碼器與編碼器可**權重初始化、影像上色**與**移除雜訊**等應用



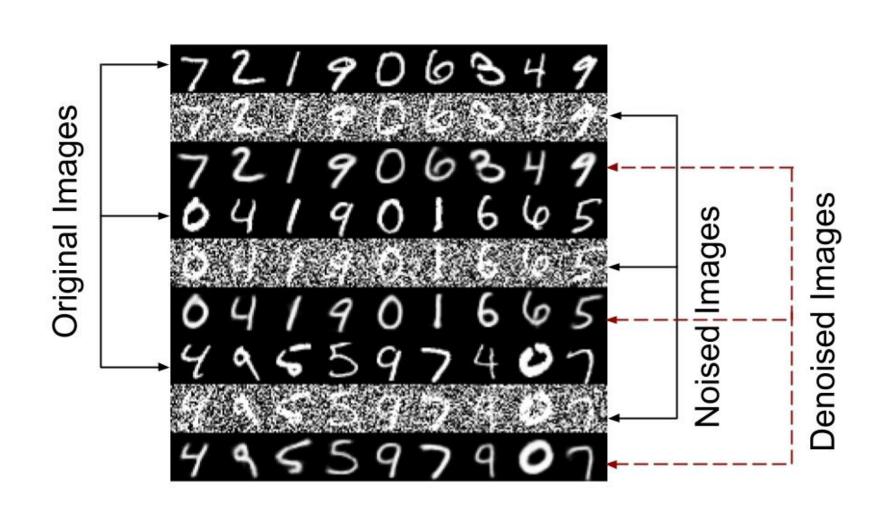
#### 機器學習一自編碼器 01.模型架構

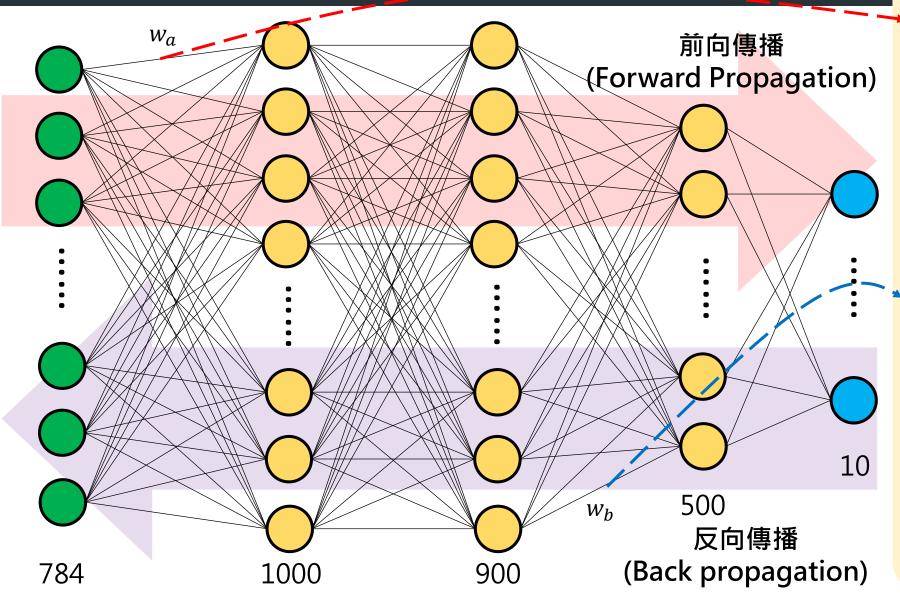


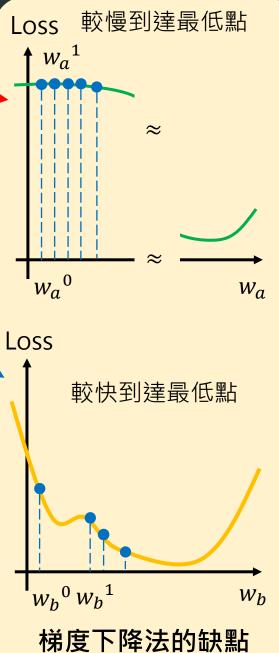
#### 機器學習-自編碼器 02. 降維與視覺化

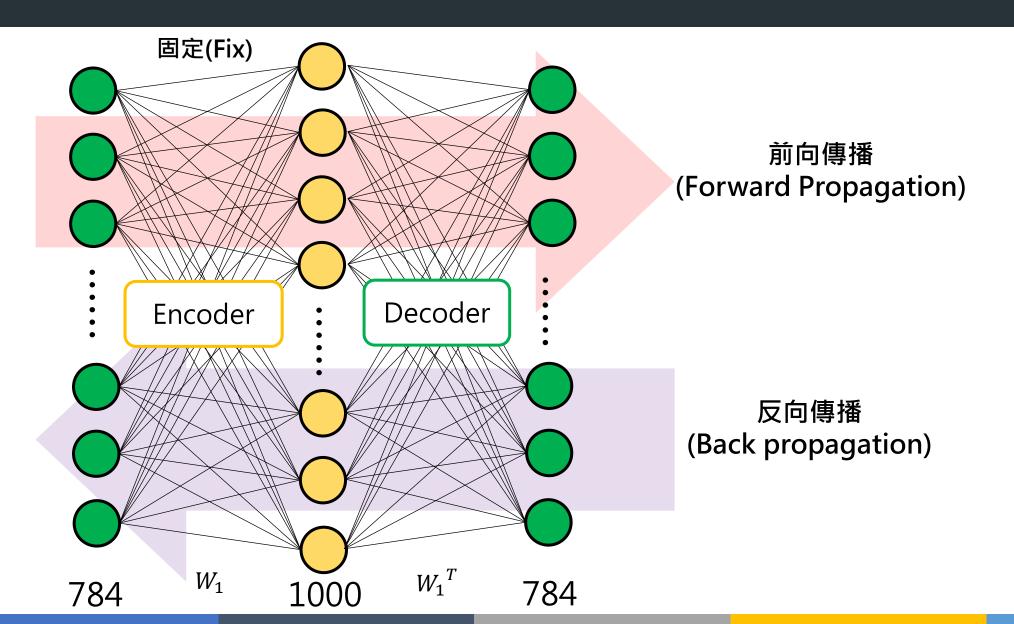


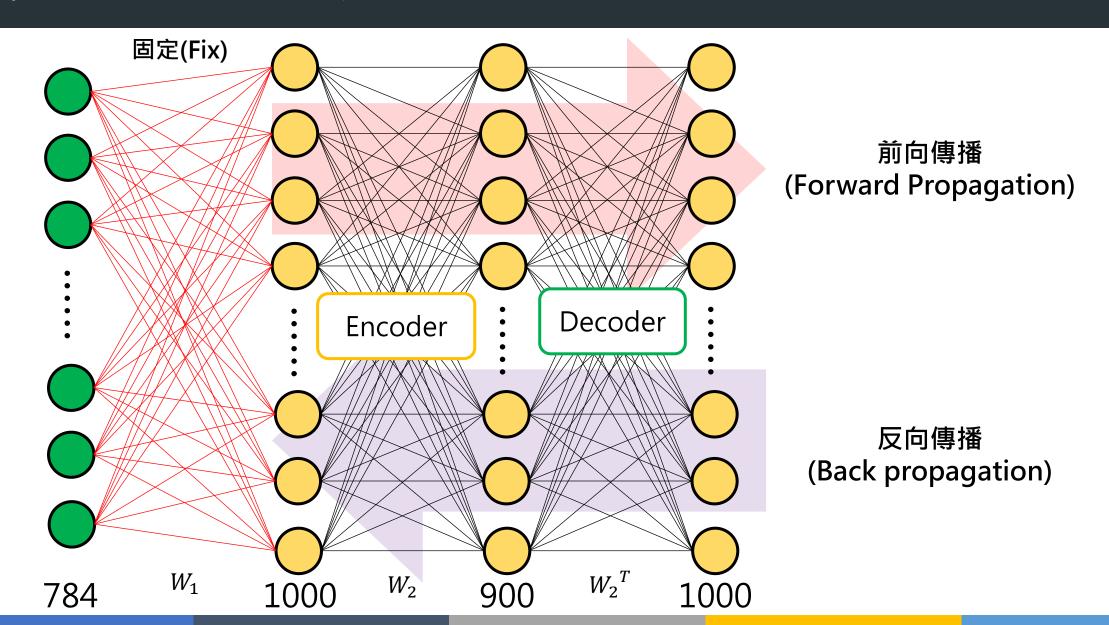
#### 機器學習一自編碼器 03. 去雜訊自編碼器

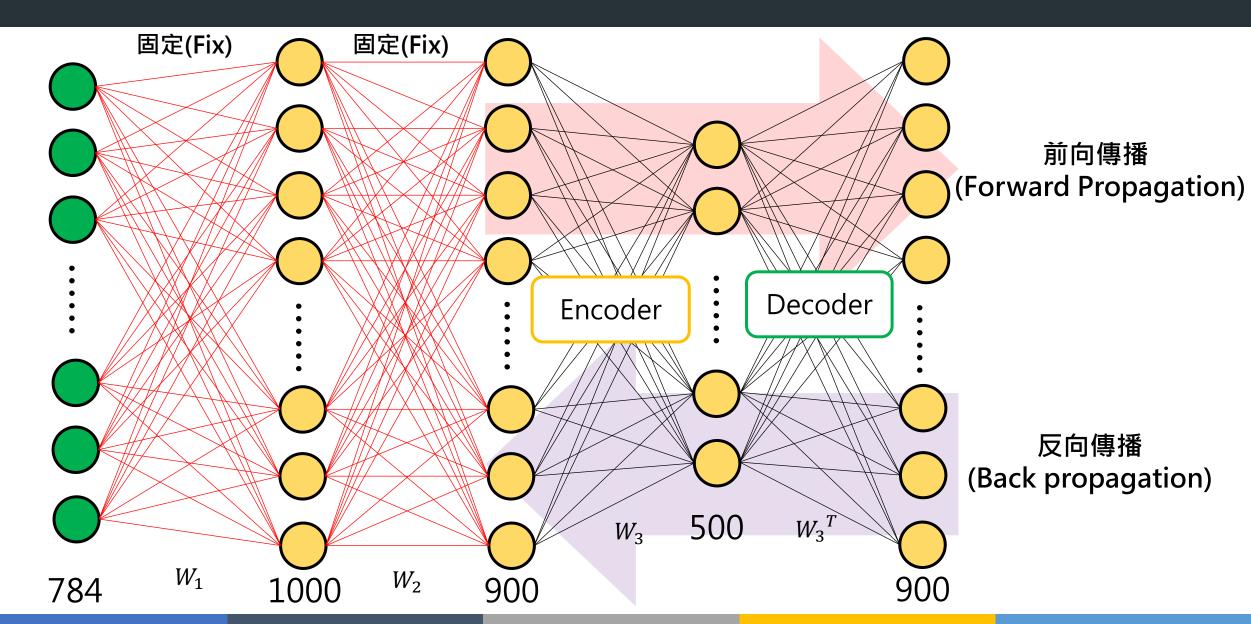


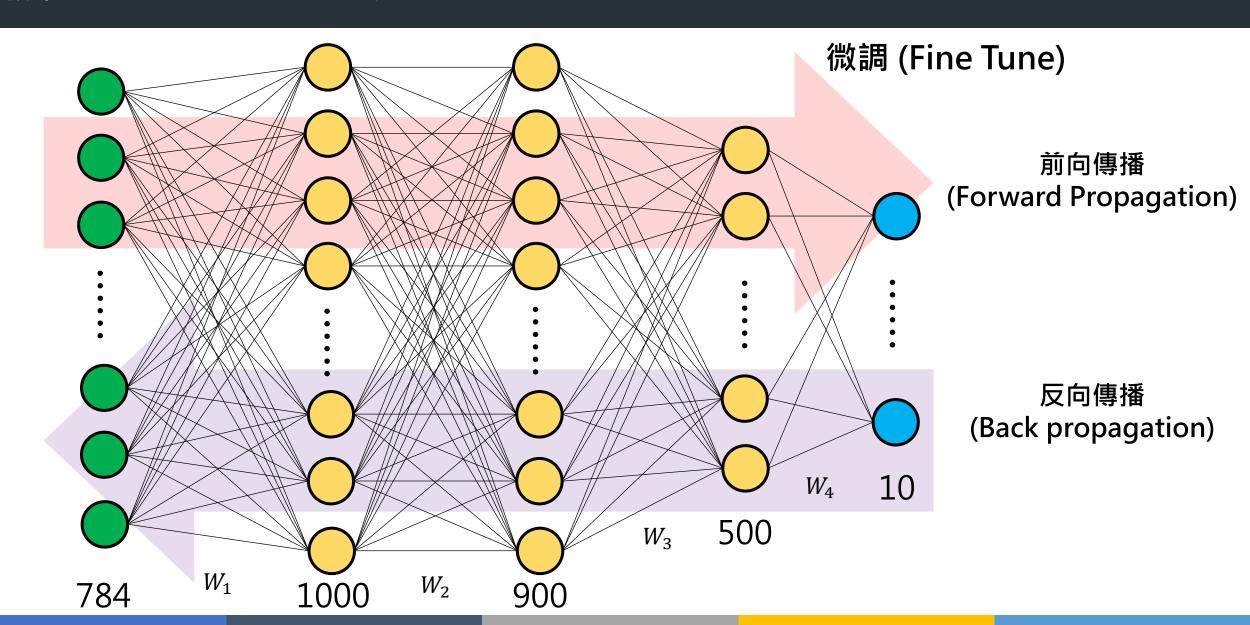




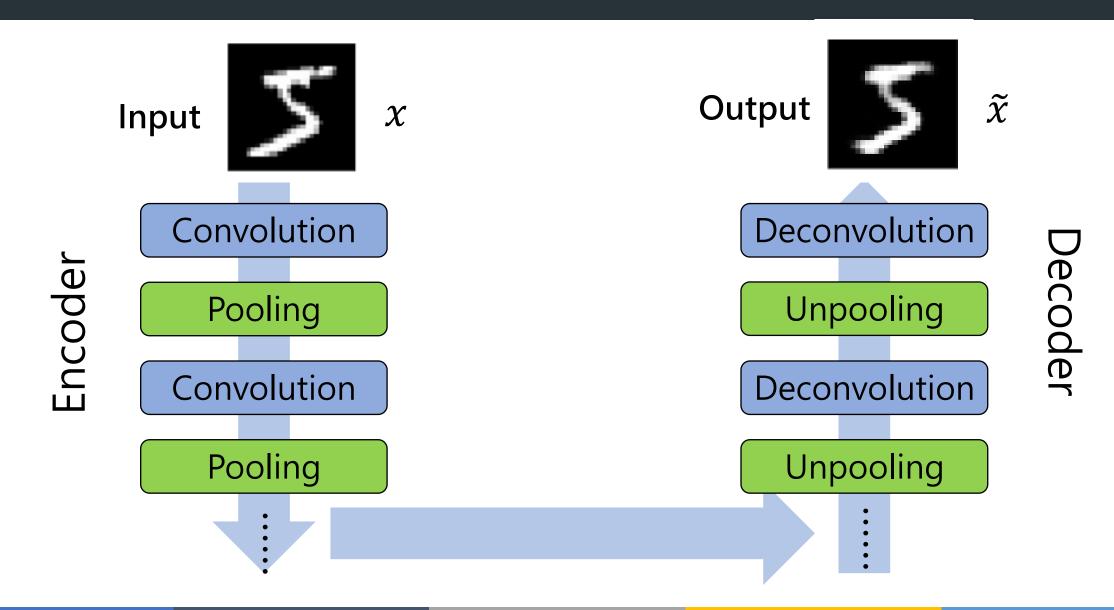








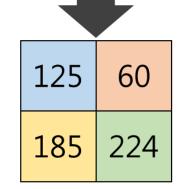
#### 機器學習一自編碼器 05. Auto-encoder for CNN



#### 機器學習-自編碼器 05. Auto-encoder for CNN

#### **Max Pooling**

125	20	2	30	
10	12	0	60	
1	185	224	2	
5	15	5	105	

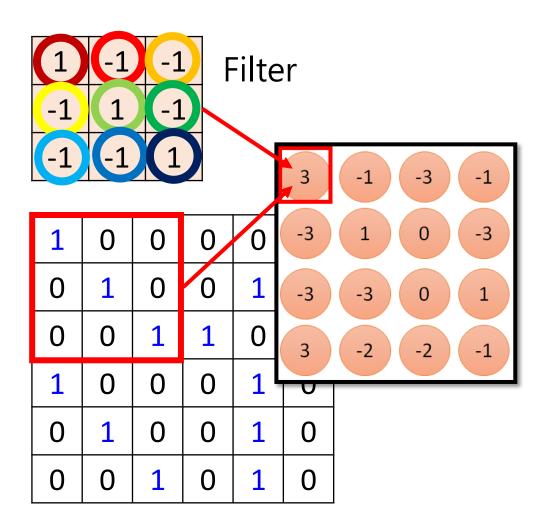


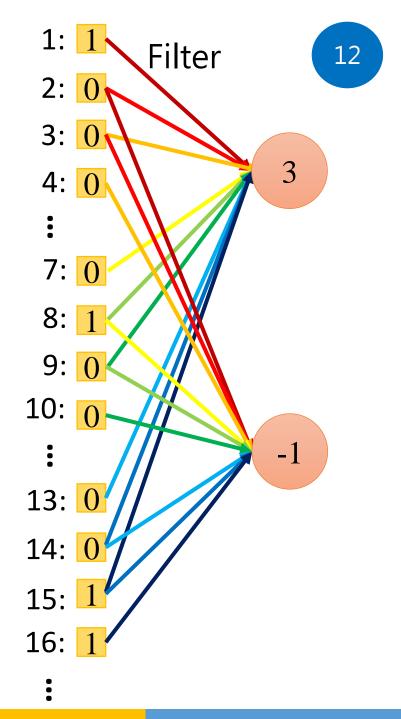
1	需記	位置	<b>Un-pooling</b>			❷ 不需記位置			
	125	60				125	60		
	185	224				185	224		
	1					1		•	
125	0	0	0		125	125	60	60	
0	0	0	60		125	125	60	60	
0	185	224	0		185	185	224	224	
0	0	0	0		185	185	224	224	

	125	60					
	185	224					
125	125	60	60				
125	125	60	60				
185	185	224	224				
185	185	224	224				

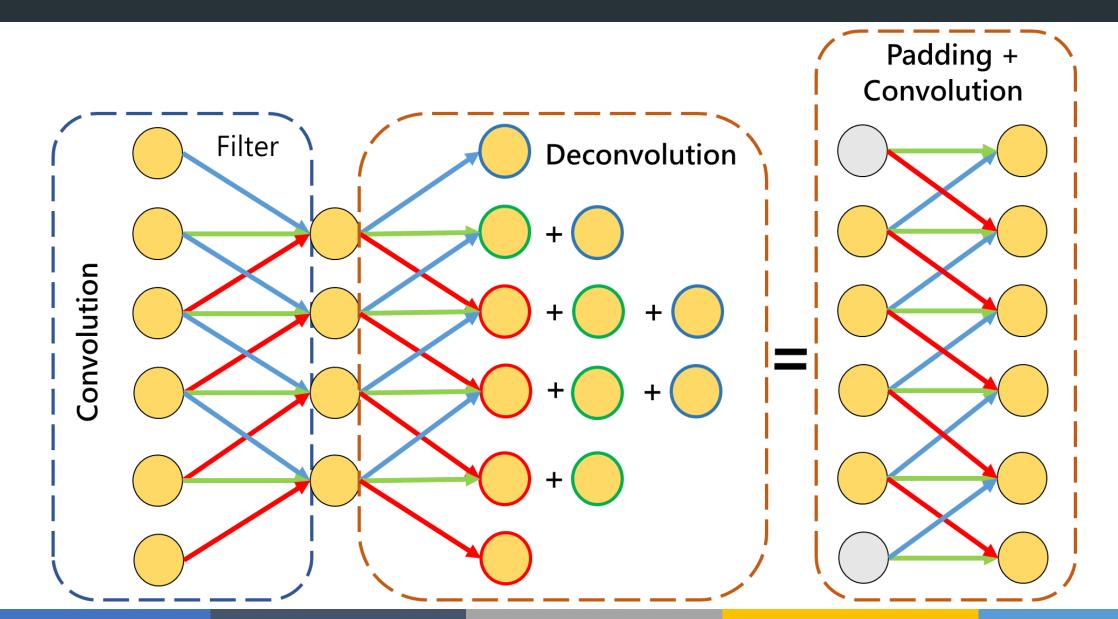
#### 機器學習-自編碼器

#### Convolution

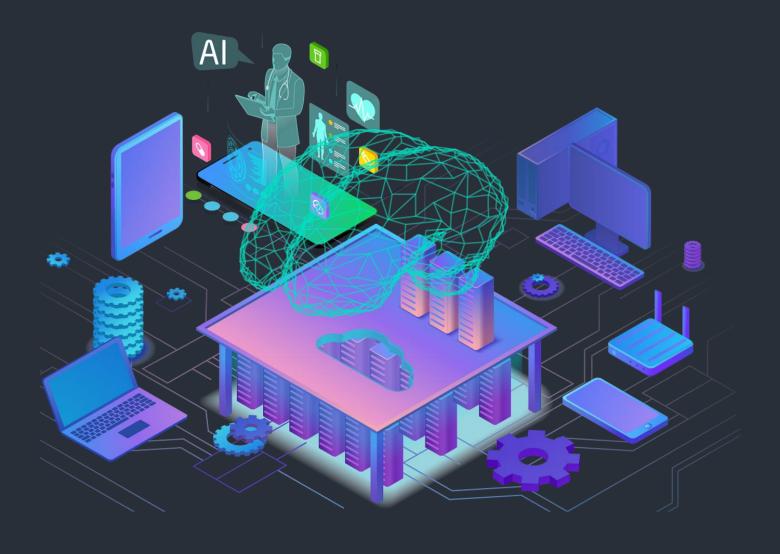




#### 機器學習-自編碼器 05. Auto-encoder for CNN







自編碼器-實作

#### 自編碼器-實作 Autoencoder



#### **Keras Dataset**

- 資料集來自Keras中數字手寫資料集
- 輸入特徵維度大小是28×28,訓練集60000張, 測試集10000張。數字手寫的標籤類別分別各為:

Label	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
Train	5923	6742	5958	6131	5842	5421	5918	7265	5851	5949
Test	980	1135	1032	1010	982	892	958	1028	974	1009

# Keras

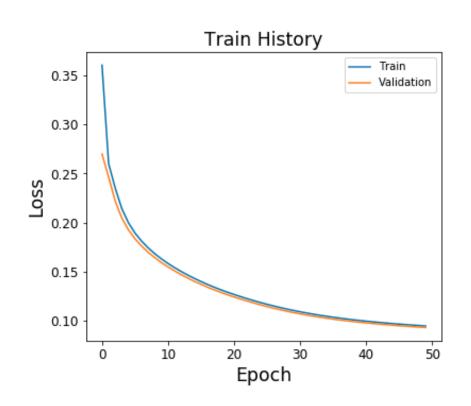
#### 去雜訊自編碼器-實作 D

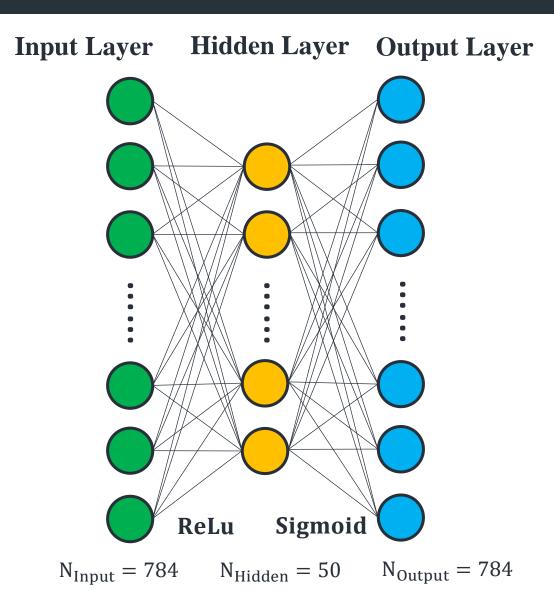
#### **Denoising Autoencoder**

Train Set: 60000張

Test Set : 10000張

Batch Size: 256





### 去雜訊自編碼器-實作 Denoising Autoencoder

5041921 原始影像 雜訊影像 原始影像經自編 5041921 碼器生成的影像 雜訊影像經自編 碼器生成的影像

### 自編碼器-實作 Dimension Reduction

