System-Programmierung 8: IPC mit Pipes

CC BY-SA, Thomas Amberg, FHNW (soweit nicht anders vermerkt)

n u

Ablauf heute

²/₃ Vorlesung,

1/3 Hands-on,

Feedback.

Slides, Code & Hands-on: tmb.gr/syspr-8



Interprozesskommunikation

Interprozesskommunikation (IPC) umfasst sowohl Kommunikation & Synchronisation als auch Signale.

Es geht um Datenaustausch zwischen Prozessen oder Threads, und das Synchronisieren ihrer Aktionen.

Wir betrachten *POSIX* Interprozesskommunikation, nicht die ältere, komplexere *System V* IPC Variante.

n

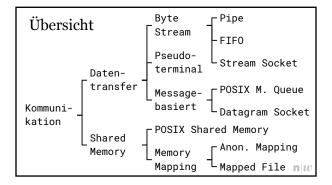
Kommunikation

Kommunikations-Mechanismen erlauben Prozessen (und im Prinzip auch Threads) den Datenaustausch.

Eine Kategorie sind *Datentransfers*, die mit *read()* und *write()* System Calls via Kernel kommunizieren.

Die zweite Art zu kommunizieren ist mittels *Shared Memory*, direkt im Speicher, ohne System Calls und daher wesentlich schneller.

n w



Datentransfer

Datentransfer kann via Byte Stream, Message-basiert oder mit spezialisierten *Pseudoterminals* geschehen.

Bei allen davon sind Leseoperationen destruktiv, d.h. konsumierte Daten sind nicht für Andere verfügbar.

Synchronisation geschieht automatisch, wenn keine Daten verfügbar sind blockiert der lesende Prozess.

n u

Datentransfer via Byte Stream

Daten, die via Pipes, FIFOs, und Stream Sockets ausgetauscht werden sind ein unbegrenzter Byte Stream.

Jede Leseoperation kann eine beliebige Anzahl Bytes lesen, unabhängig von der Blockgrösse bei write().

Dieses Modell entspricht dem bekannten UNIX Modell eines "Files als Sequenz von Bytes".

 $\mathbf{n}|w$

Message-basierter Datentransfer

Daten, die via POSIX Message Queues und Datagram Sockets übertragen werden, sind klar abgegrenzt.

Jede Leseoperation liest eine ganze Message, wie sie vom schreibenden Prozess geschrieben wurde.

Es ist nicht möglich, nur einen Teil einer Message zu lesen, und den Rest später abzuholen. Man liest auch nie mehr als eine Message auf's mal.

Shared Memory

UNIX Systeme bieten POSIX (und System V) Shared Memory und Memory Mappings, mehr dazu später.

Shared Memory ist zwar schnell, aber man muss den Zugriff darauf synchronisieren, was ein Nachteil ist. Meistens werden dazu Semaphoren verwendet.

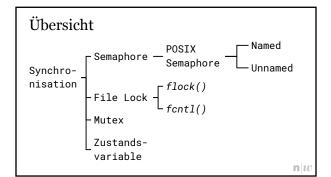
Shared Memory ist für alle Prozesse sichtbar, die sich den Speicher teilen, das Lesen ist nicht destruktiv.

Synchronisation

Synchronisation erlaubt Prozessen ihre Aktionen zu koordinieren, um Inkonsistenzen zu verhindern, z.B. beim gleichzeitigen Update einer Speicherstelle.

Für Dateizugriffe werden oft File Locks benutzt, für andere geteilte Ressourcen eher Semaphoren.

Kommunikationsmechanismen können auch zur Synchronisation verwendet werden, z.B. Pipes.



Synchronisation mit Semaphoren

Ein Semaphor ist eine Zahl deren Wert nicht unter 0 fallen kann. Beim Dekrementieren eines Semaphors das 0 ist, wird der Aufrufer vom Kernel blockiert.

Sobald ein anderer Prozess das Semaphor wieder um eins erhöht, kann der blockierte Prozess weiterlaufen.

Semaphoren sind oft binär, mit Werten 0 und 1, je nach Anwendung kann der Wert auch höher sein.

Synchronisation mit File Locks

File Locks koordinieren gleichzeitige File-Zugriffe.

Read Locks werden geteilt, Write Locks sind exklusiv.

Wenn ein Prozess ein *Write Lock* auf ein File hat, darf kein anderer Prozess ein *Write* od. *Read Lock* haben.

Linux bietet dazu die *flock()* und *fcntl()* System Calls, wobei *fcntl()* den Zugriff auf einzelne *Records* regelt.

 $\mathbf{n}|u$

Mutex und Zustandsvariablen

Ein Mutex schützt den Zugriff auf geteilte Ressourcen.

Zustandsvariablen (condition variables) erlauben es Threads, sich gegenseitig über Zustandsänderungen einer gemeinsam genutzten Ressource zu informieren.

Diese Mechanismen werden oft im Zusammenhang mit Threads verwendet und wurden bereits behandelt.

10 271

Vergleich von IPC Mechanismen

IPC Mechanismen unterscheiden sich durch:

Art der "Handles" um den Mechanismus zu nutzen.

Read/Write Datentransfer vs. Shared Memory Modell.

Netzwerk-Kommunikation, UNIX vs. Internet Sockets.

Portierbarkeit, Zugriffsrechte, Persistenz, Performanz.

Einige dieser Aspekte schauen wir genauer an.

IPC Identifiers und Handles

Um mit einem IPC Objekt zu arbeiten braucht es einen *Identifier*, z.B. Pfadname oder Adresse, und nach dem öffnen ein *Handle*, z.B. File Deskriptor oder Pointer.

Manche Mechanismen funktionieren ohne Identifier.

Nachfolgend eine Tabelle zur Übersicht.

 $\mathbf{n}|w$

IPC Identifiers und Handles

Pipe Kein Name File Deskriptor **FIFO** Pfadname File Deskriptor UNIX Socket Pfadname File Deskriptor Internet Socket IP Adresse und Port File Deskriptor IPC Pfadname Message Queue mqd_t Semaphore Kein / IPC Pfadname sem_t * Shared Memory IPC Pfadname File Deskriptor M. Mapped File Pfadname File Deskriptor flock(), fcntl() Pfadname File Deskriptor

IPC Zugriffsrechte und Persistenz

Für IPC Objekte im Filesystem gelten die normalen File Zugriffsrechte für *owner*, *group* und *other*.

Manche IPC Objekte sind nur für *verwandte* Prozesse zugänglich, wobei verwandt "per *fork()*" gemeint ist.

Für ein File Lock braucht es "File open()" Rechte.

Für Internet Sockets gibt es keine Einschränkung.

 $\mathbf{n}|w$

IPC Zugriffsrechte und Persistenz

Pipe Verwandte Prozesse Prozess **FIFO** File Zugriffsrechte Prozess UNIX Socket File Zugriffsrechte Prozess Internet Socket Jeder Prozess Prozess Message Queue File Zugriffsrechte Kernel Semaphore File Zugriffsrechte Kernel Shared Memory File Zugriffsrechte Kernel M. Mapped File File Zugriffsrechte File System flock(), fcntl() File open() Rechte Prozess

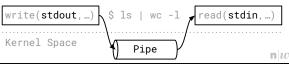
Pipes

 $\mathbf{n}|w$

 $\mathbf{n}|w$

Pipes erlauben der Shell, Output und Input von zwei miteinander verwandten Prozessen zu verbinden.

Pipes sind unidirektionale Byte Streams vom *write()* zum *read()* Ende und haben eine begrenzte Kapazität.



Pipes sind Byte Streams

Daten können in beliebiger Blockgrösse in eine Pipe geschrieben, und am anderen Ende gelesen werden.

Lesen geht nur sequentiell, *lseek()* ist nicht möglich. Wenn keine Daten verfügbar sind, blockiert *read()*, nach dem Schliessen der Pipe liefert *read()* = 0, *EOF*.

Daten können nur unidirektional, in eine Richtung fliessen, vom *read()* zum *write()* Ende der Pipe.

Pipes haben begrenzte Kapazität

Eine Pipe ist einfach ein Buffer im Kernel Speicher, und hat deshalb eine max. Kapazität (Linux: 64 KB).

Wenn eine Pipe voll ist, blockieren *write()* Aufrufe, bis am anderen Ende mit *read()* etwas gelesen wird.

Aus Effizienzgründen wird ein relativ grosser Buffer benutzt, da eine volle Pipe einen Kontext-Switch im Kernel erfordert, um den Lese-Prozess zu wecken.

 $\mathbf{n}|w$

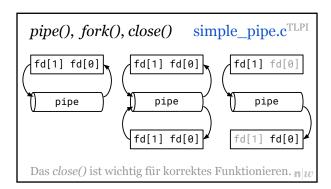
Pipes kreieren mit pipe()

Der pipe() Aufruf kreiert eine Pipe von fd[1] zu fd[0]: int pipe(int fd[2]); // 0 oder -1, errno

Üblicherweise kommt nach pipe() direkt ein fork().

Das Array fd enthält nach dem Aufruf 2 Deskriptoren, Child und Parent Prozess schliessen je einen davon.

So entsteht eine Pipe vom Parent zum Child, oder umgekehrt, vom Child zum Parent Prozess.



Pipes schliessen mit close()

Ist der schreibende Prozess fertig, muss dieser *close()* aufrufen, dass am anderen Ende *EOF* erscheint (wenn alle *fd* zu sind), sonst würde *read()* ewig blockieren.

Wenn nach einem "read()-seitigen" close() weiterhin auf eine Pipe geschrieben wird, sendet der Kernel das SIGPIPE Signal. Falls das Signal ignoriert wird, gibt read() den EPIPE "broken pipe" Fehler zurück.

 $\mathbf{n}|u$

Synchronisieren mit Pipes pipe_sync.c^{TLPI}

Parent kreiert Pipe und forkt mehrere Child Prozesse.

Jedes Child schliesst das *read()* Ende der Pipe sofort, das *write()* Ende der Pipe, wenn die Arbeit fertig ist.

Der Parent Prozess blockiert beim read(), bis nach dem Schliessen des letzten Deskriptors EOF kommt.

Das write() Ende des Parents muss auch zu sein.

9 2/1

Filter verbinden mit Pipe pipe ls_wc.c^{TLPI}

Ein Filter liest von stdin und schreibt auf stdout. Mit folgenden Schritten verbindet die Shell zwei Filter: pipe(fd); // Parent, "sh", Pipe in "ls | wc -l" // fork(); ... Child 1, "ls", schreibt auf stdout dup2(fd[1], STDOUT_FILENO); // fd[1] umbiegen

close(pfd[1]); // fd[1] ist unbenutzt
// fork(); ... Child 2, "wc -l", liest von stdin
dup2(fd[0], STDIN_FILENO); // fd[0] umbiegen
close(pfd[0]); // fd[0] ist unbenutzt

FIFOs

FIFOs sind eine Variation von Pipes. Sie erlauben den Datentransfer zwischen zwei beliebigen Prozessen.

Daten fliessen unidirektional, "first in first out".

FIFOs werden mit *mkfifo(filepath, ...)* kreiert und genau wie reguläre Files mit *open()* geöffnet.

Daher sind FIFOs auch als Named Pipes bekannt.

n w

FIFO kreieren mit mkfifo()

Der mkfifo() Aufruf kreiert ein neues FIFO File:
int mkfifo(const char *filepath, mode_t mode);

Der mode Parameter ist derselbe wie bei File open().

Das Öffnen mit *open()* und *O_RDONLY* blockiert, bis ein zweiter Prozess *open()* mit *O_WRONLY* aufruft. Öffnen von FIFO mit *O_RDWR* ist nicht definiert.

FIFOs synchronisieren Lese- und Schreib-Prozess.

Hands-on, 30': FIFO fi

fifo_r.!c, _w.!c

Schreiben Sie ein Programm *my_fifo_r.c*, das ein neues FIFO File erzeugt, und zum Lesen öffnet.

Und ein zweites Programm *my_fifo_w.c*, welches dasselbe File öffnet und eine Nachricht überträgt.

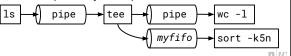
Was ist der Unterschied zu einem regulären File?

n w

FIFOs und das tee Kommando

Das *tee* Kommando gibt seinen Input doppelt aus, auf *stdout*, und auf das als Argument übergebene File:

```
$ mkfifo myfifo # FIFO a.k.a. named pipe
$ wc -l < myfifo & # read() blockiert
$ ls -l | tee myfifo | sort -k5n</pre>
```



Non-blocking I/O

Manchmal will man beim open() nicht blockieren:

fd = open(filepath, O_RDONLY | O_NONBLOCK);
geht auch, wenn das andere Ende nicht bereit ist.

fd = open(filepath, 0_WRONLY | 0_NONBLOCK);
retourniert -1 und errno = ENXIO, wenn "zu früh".

Non-blocking I/O ist praktisch um Deadlocks zu verhindern, beim Öffnen mehrerer FIFOs.

|w|

Non-blocking read() und write()

Das O_NONBLOCK Flag beeinflusst read() / write():

Falls nichts zu Lesen, gibt read() -1, errno = EAGAIN, falls keine Daten und write() Ende "zu", kommt EOF.

Und write(), falls read() Ende nicht bereit, und buffer in PIPE_BUF kein Platz hat, gibt -1, errno = EAGAIN.

Ohne O_NONBLOCK würden beide Calls blockieren.

 $\mathbf{n}|u$

Selbststudium, 3h: Sockets

Lesen Sie diese kurzen Einführungen in Sockets: https://www.unixtutorial.org/unix-sockets-tutorial/, https://www.tutorialspoint.com/unix_sockets/socket _quick_guide.htm

Schauen Sie sich die *man* Pages für Sockets an, sowie die für UNIX Sockets, für Linux Sockets und für IP.

10 277

Feedback?

Gerne im Slack oder an thomas.amberg@fhnw.ch

Programmierfragen am besten schriftlich.

Sprechstunde auf Voranmeldung:)

Slides, Code & Hands-on: tmb.gr/syspr-8



