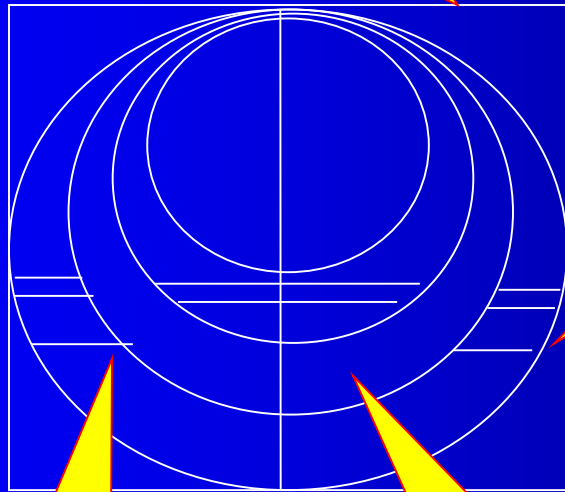


## 2.3.1.2边界标志算法

基本思想:

- 对多边形的每条边进行直线扫描转换，亦即对多边形边界所经过的像素打上标志。
- 使用一个布尔量 **inside** 来指示当前点是否在多边形内。  
**inside**的初值为假，当前访问的像素为打上边标志的像素点时，就把**inside**取反。未遇到打标志的像素，**inside**保持不变。**inside**为真时，说明该像素在多边形内，应把该像素置为填充颜色。

正方形中内切 $n$ 个圆



inside在这条扫描线上的变化: 假、真、假、真、假

inside为真, 填色

inside为假, 不填色

# 算法过程

```
void edgemark_fill(多边形定义 polydef, int color)
{
    对多边形polydef 每条边进行直线扫描转换;
    inside = FALSE;
    for (每条与多边形polydef相交的扫描线y)
        for (扫描线上每个象素x) {
            if(象素 x 被打上边标志)
                inside = ! inside;
            if (inside! = FALSE)
                drawpixel (x, y, color);
            else drawpixel (x, y, background);
        }
}
```

## 扫描线算法与边界标志算法比较:

用软件实现时，扫描线算法与边界标志算法的执行速度几乎相同。但边界标志算法不必建立、维护边表以及对交点排序，更适合硬件实现，这时它的执行速度比有序边表算法快一至两个数量级。

## 2.3.2 区域填充算法

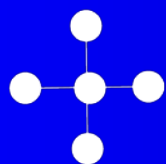
区域指已经表示成点阵形式的填充图形，它是象素的集合。

区域可采用内点表示，也可采用边界表示。在内点表示中，区域内的所有象素着同一颜色。在边界表示中，区域的边界点着同一颜色。

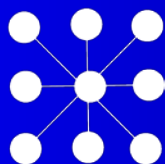
区域填充指先将区域的一点赋予指定的颜色，然后将该颜色扩展到整个区域的过程。

区域填充算法要求区域是连通的。而连通区域可分为4向连通区域和8向连通区域。4向连通区域指的是从区域上一点出发，可通过四个方向，即上、下、左、右移动的组合，在不越出区域的前提下，到达区域内的任意象素；8向连通区域指的是从区域内每一象素出发，可通过八个方向，即上、下、左、右、左上、右上、左下、右下这八个方向的移动的组合来到达。

# 4向连通区域和8向连通区域



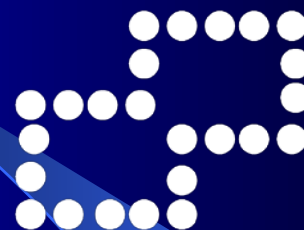
四个方向运动



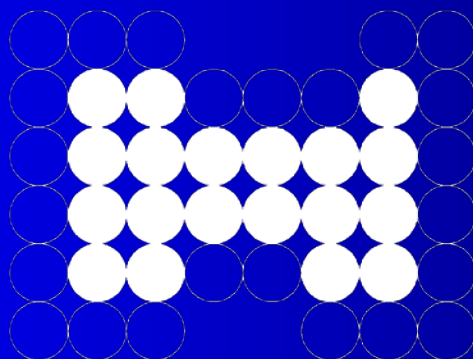
八个方向运动



四连通区域



八连通区域



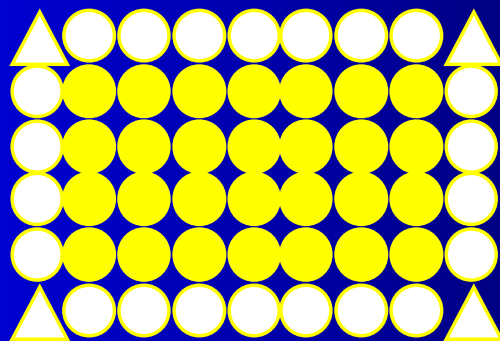
边界表示的区域

内点表示的区域

● 表示内点      ○ 表示边界点

作为4连通区域，其边界只要是8连通就可以了，而作为8连通区域，其边界必须是4连通的。

若将下图 ● 表示的像素组成的区域看着4连通区域，则它的边界由标有 ○ 的像素组成；若将该区域看着8连通区域，则它的边界由标有 ○ 和 ▲ 的像素组成。





## 2.3.2.1 区域填充的递归算法

内点表示的4连通区域的递归填充算法:

```
void FloodFill4(int x, int y, int oldcolor, int newcolor)
{
    if(getpixel(x,y) == oldcolor) { // oldcolor是区域内点原色
        drawpixel(x, y, newcolor);
        FloodFill4(x, y+1, oldcolor, newcolor);
        FloodFill4(x, y-1, oldcolor, newcolor);
        FloodFill4(x-1, y, oldcolor, newcolor);
        FloodFill4(x+1, y, oldcolor, newcolor);
    }
}
```

边界表示的4连通区域的递归填充算法:

```
void BoundaryFill4(int x, int y, int boundarycolor, int newcolor)
{
    int color = getpixel(x, y);
    if(color!=newcolor && color!=boundarycolor) {
        drawpixel(x,y,newcolor);
        BoundaryFill4 (x, y+1, boundarycolor, newcolor);
        BoundaryFill4 (x, y-1, boundarycolor, newcolor);
        BoundaryFill4 (x-1, y, boundarycolor, newcolor);
        BoundaryFill4 (x+1, y, boundarycolor, newcolor);
    }
}
```

## 区域填充递归算法：

算法原理和程序都很简单，但多次递归：费时、费内存，效率不高。为了提高效率，可以采用扫描线算法。

## 2.3.2.2 区域填充的扫描线算法

算法步骤:

- 首先填充种子点所在扫描线上的、位于给定区域的一个区段
- 然后确定与这一区段相连通的上、下两条扫描线上位于给定区域内的区段，并依次保存下来。
- 反复这个过程，直到填充结束。

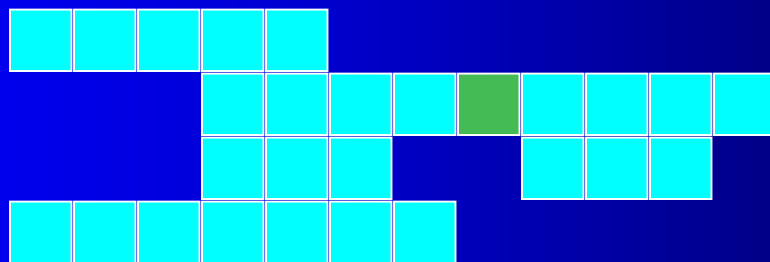
区域填充的扫描线算法可由下列4个步骤实现:

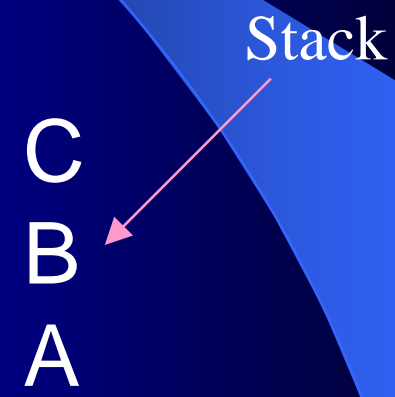
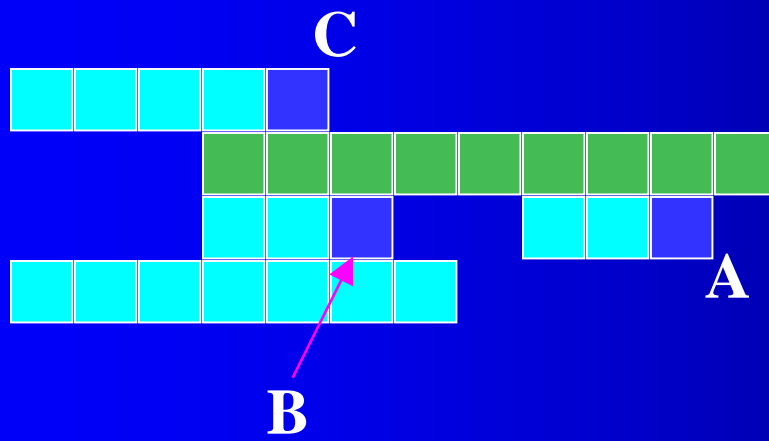
- (1) **初始化:** 堆栈置空。将种子点 $(x, y)$ 入栈。
- (2) **出栈:** 若栈空则结束。否则取栈顶元素 $(x, y)$ , 以 $y$ 作为当前扫描线。
- (3) **填充并确定种子点所在区段:** 从种子点 $(x, y)$ 出发, 沿当前扫描线向左、右两个方向填充, 直到边界。分别标记区段的左、右端点坐标为 $xLeft$ 和 $xRight$ 。

(4) 确定新的种子点：在区间  $[xLeft, xRight]$  中检查与当前扫描线  $y$  上、下相邻的两条扫描线是否全为边界象素或者前面已经填充过的象素。若这些扫描线既不包含边界象素，也不包含已填充的象素，则在  $[xLeft, xRight]$  中把每一区间的最右象素作为种子点压入堆栈，返回第(2)步。

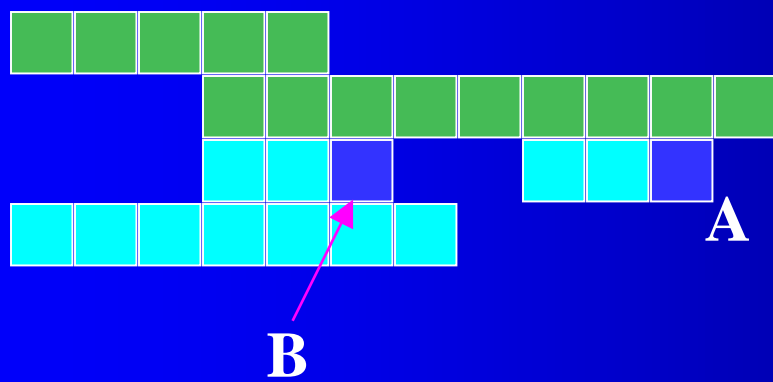
上述算法对于每一个待填充区段，只需压栈一次。因此，扫描线填充算法提高了区域填充的效率。

## 区域填充实例:





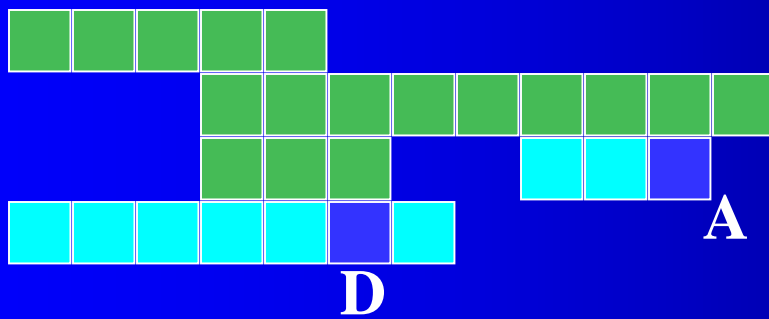




Stack

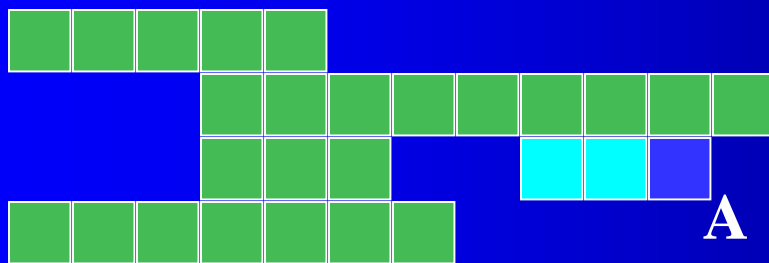
**B**

**A**



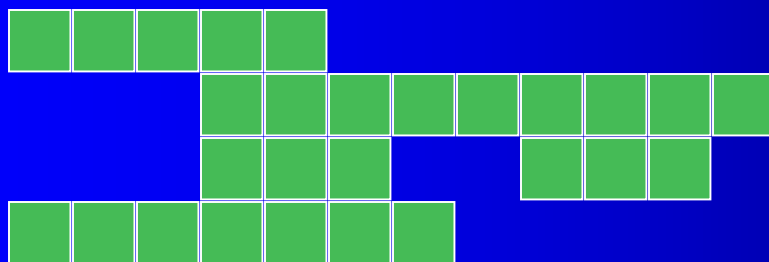
Stack

D  
A



Stack

A



Stack空！  
填充完成！

## 2.4 字符

字符指数字、字母、汉字等符号。

计算机中字符由一个**数字编码**唯一标识。

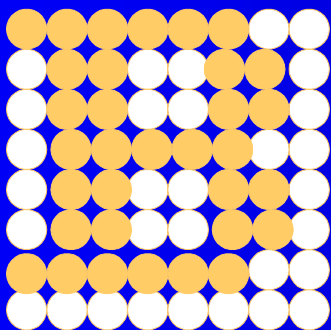
“美国信息交换用标准代码集”简称**ASCII码**。它是用7位（1个字节）二进制数进行编码表示128个字符。

汉字编码的国家标准字符集，每个符号由一个**区码**和一个**位码**（2个字节）共同标识。

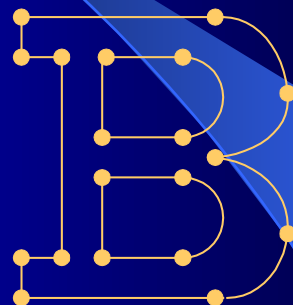
区分**ASCII码**与汉字编码，采用字节的**最高位**来标识。

点阵字符：每个字符由一个位图表示

矢量字符：记录字符的笔画信息



1	1	1	1	1	1	0	0
0	1	1	0	0	1	1	0
0	1	1	0	0	1	1	0
0	1	1	1	1	1	0	0
0	1	1	0	0	1	1	0
0	1	1	0	0	1	1	0
1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0



点阵字符 点阵字库中的位图表示 矢量轮廓字符

## 特点:

- 点阵字符: 存储量大、易于显示
- 矢量字符: 存储量小、美观、变换方便, 但需要光栅化后才能显示

# 字符属性

- 字体 宋体 仿宋体 楷体 黑体 隶书
- 字高 宋体 宋体 宋体 宋体
- 字宽
- 字倾斜角 倾斜 倾斜
- 对齐 (左对齐、中心对齐、右对齐)
- 字颜色 红色、绿色