Министерство образования Республики Беларусь Учреждение образования

«Брестский Государственный технический университет»

Кафедра ИИТ

Лабораторная работа №3

По дисциплине «Обработка изображений в ИС»

Тема: «Обучение детекторов объектов»

Выполнил:

Студент 4 курса

Группы ИИ-21

Шпак И.С.

Проверил:

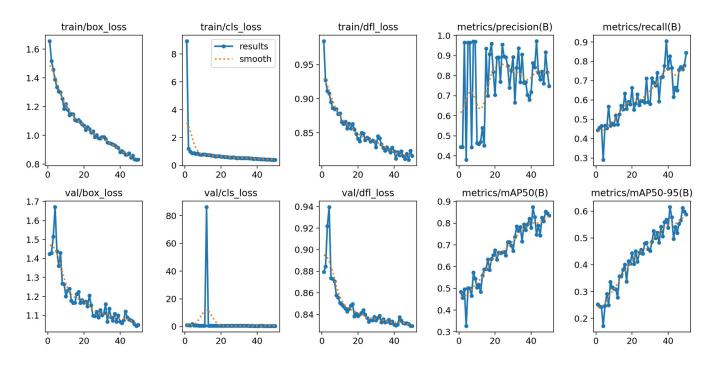
Крощенко А.А.

16	YOLOv9s

```
Цель: осуществлять обучение нейросетевого детектора для решения задачи
обнаружения дорожных знаков.
Код программы:
import cv2
from ultralytics import YOLO
model = YOLO("/kaggle/input/best-model/best.pt")
model.info()
results = model.train(data="/kaggle/input/yolo-preparated-sign-dataset/conf.yaml",
epochs=50, imgsz=640)
results = model.val()
input video path = "/kaggle/input/infernce-night/.mp4"
output video path = "output.mp4"
cap = cv2. Video Capture (input video path)
original width = int(cap.get(cv2.CAP PROP FRAME WIDTH))
original height = int(cap.get(cv2.CAP PROP FRAME HEIGHT))
fps = int(cap.get(cv2.CAP PROP FPS))
frame count = int(cap.get(cv2.CAP PROP FRAME COUNT))
print(f"Original resolution: {original width}x{original height}, FPS: {fps}, Total
frames: {frame count}")
scale factor = 0.5
new_width = int(original_width * scale_factor)
```

```
new height = int(original height * scale factor)
fourcc = cv2.VideoWriter fourcc(*"mp4v")
out = cv2.VideoWriter(output_video_path, fourcc, fps, (new_width, new_height))
frame index = 0
while cap.isOpened():
  ret, frame = cap.read()
  if not ret:
    break
  resized frame = cv2.resize(frame, (new width, new height))
  results = model(resized frame, conf=0.7, iou=0.5, max det=100)
  annotated frame = results[0].plot()
  out.write(annotated frame)
  frame index += 1
  if frame index \% 1000 == 0:
    print(f"Processed frame {frame index}/{frame count}", end="\r")
cap.release()
out.release()
print("\nProcessing completed. Video saved as:", output video path)
```

Графики ошибок при обучении

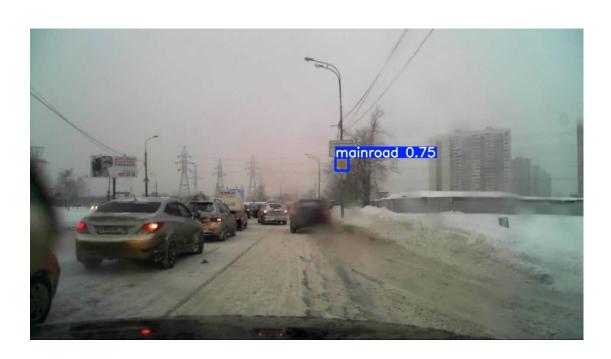


Эффективность на тестовом наборе данных

u - 03.101K()							
Class	Images In	stances	Box(P	R	mAP50	mAP50-95):	100%
all	422	431	0.86	0.827	0.875	0.619	
mainroad	416	418	0.948	0.962	0.987	0.656	
endmainroad	13	13	0.772	0.692	0.762	0.583	
	7 0 1		1 0 0				

Примеры тестовых фотографий.







Вывод: осуществил обучение нейросетевого детектора для решения задачи обнаружения дорожных знаков.