# 

### Лабораторная работа №3

По дисциплине: «Обработка изображений в ИС»

Тема: «Обучение детекторов объектов»

Выполнил:

Студент 4 курса

Группы ИИ-21

Ясюкевич В.С.

Проверила:

Крощенко А. А.

Цель: осуществлять обучение НС, сконструированных на базе предобученных архитектур НС.

#### Ход работы:

#### Вариант 7



Осуществлять обучение нейросетевого детектора для решения задачи обнаружения дорожных знаков.

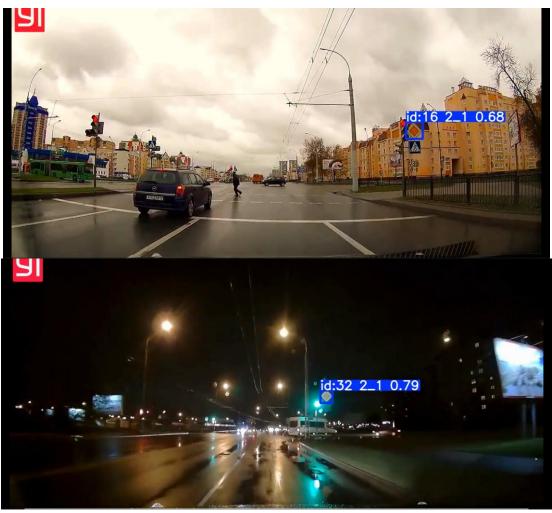
#### Код программы:

```
import os
                                              def copy_files(file_list, subset, df,
import shutil
                                              images dir):
import pandas as pd
                                                  for filename in file list:
from sklearn.model_selection import
                                                      image_path = os.path.join(images_dir,
train_test_split
                                              filename)
from PIL import Image
                                                      if not os.path.exists(image path):
                                                           print(f"Изображение {filename}
                                              отсутствует, пропускаем.")
annotations file train =
r"C:\Users\darac\OneDrive\Рабочий стол\Новая
                                                           continue
папка (5)\rtsd-d3-gt\main_road\train_gt.csv"
annotations file test =
                                                      with Image.open(image_path) as image:
r"C:\Users\darac\OneDrive\Рабочий стол\Новая
                                                           img_width, img_height = image.size
папка (5)\rtsd-d3-gt\main road\test gt.csv"
images dir train =
                                                       shutil.copy(image_path,
r"C:\Users\darac\OneDrive\Рабочий стол\Новая f"{output_dir}/images/{subset}/{filename}")
папка (5)\rtsd-d3-frames\train"
images_dir_test =
                                                      annotation_rows = df[df["filename"] ==
r"C:\Users\darac\OneDrive\Рабочий стол\Новая
                                             filename]
папка (5)\rtsd-d3-frames\test"
                                                       label_path = os.path.join(output_dir,
output_dir = "./yolo_data"
                                              "labels", subset,
classes file = "classes.txt"
                                              f"{os.path.splitext(filename)[0]}.txt")
                                                      with open(label_path, "w") as f:
os.makedirs(f"{output_dir}/images/train",
                                                           for _, row in
exist ok=True)
                                              annotation rows.iterrows():
os.makedirs(f"{output_dir}/images/val",
                                                               class id =
exist ok=True)
                                              class_mapping[row["sign_class"]]
os.makedirs(f"{output_dir}/labels/train",
                                                               x_center = (row["x_from"] +
exist_ok=True)
                                              row["width"] / 2) / img_width
os.makedirs(f"{output_dir}/labels/val",
                                                              y_center = (row["y_from"] +
exist_ok=True)
                                              row["height"] / 2) / img_height
                                                               bbox_width = row["width"] /
df_train = pd.read_csv(annotations_file_train)img_width
df_test = pd.read_csv(annotations_file_test)
                                                               bbox_height = row["height"] /
                                              img_height
all_classes = pd.concat([df_train["sign_class"],
                                                              f.write(f"{class id}
df test["sign class"]]).unique()
                                              {x center:.6f} {y center:.6f} {bbox width:.6f}
class mapping = {cls: idx for idx, cls in
                                              {bbox height:.6f}\n")
enumerate(sorted(all_classes))}
                                              copy_files(train_files, "train", df_train,
                                              images_dir_train)
                                              copy_files(val_files, "val", df_train,
with open("classes.txt", "w") as f:
    for cls in sorted(class_mapping):
                                              images_dir_train)
        f.write(f"{cls}\n")
                                              copy_files(df_test["filename"].unique(), "val",
                                              df_test, images_dir_test)
train_files, val_files =
                                              data_yaml_content = f"""
train_test_split(df_train["filename"].unique()train: {output_dir}/images/train
test_size=0.2, random_state=42)
                                              val: {output_dir}/images/val
                                              nc: {len(class_mapping)} # Количество классов
```

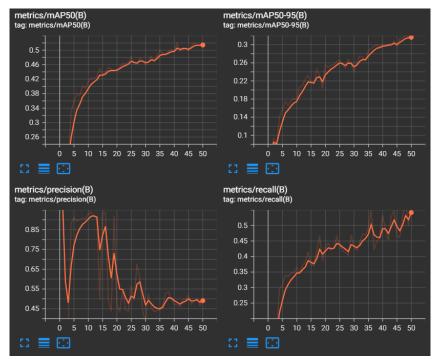
```
names: {list(class_mapping.keys())} # Список f.write(data_yaml_content) классов
""" print("Иерархия успешно построена и данные with open(f"{output_dir}/data.yaml", "w") as fподготовлены!")
```

## Результат:

Пример работы на изображениях:



Метрики обучения:



Вывод: осуществил обучение нейросетевого детектора для решения задачи определения дорожных знаков.