## Некоррелированные ответы

$$\sum_{i=1}^{n} (y_i - x_i B)(y_i - x_i B)^T = \operatorname{tr}\left((Y - XB)(Y - XB)^T\right) \to \min_{B},$$

где  $y_i = (y_i^1, \dots, y_i^K)$  — строка ответов для i-го объекта,  $x_i = (x_i^1, \dots, x_i^D)$  — признаковое описание i-го объекта, B — настраиваемая матрица весов.

Легко доказать, что в этом случае ответ не изменится и будет K независимых линейных моделей (все стобцы Y — независимы, поэтому ответы можно независимо посчитать):

$$\hat{B} = B_{min} = (X^T X)^{-1} X^T Y$$



## Коррелированные ответы

$$\sum_{i=1}^{n} (y_i - x_i B) \Sigma^{-1} (y_i - x_i B)^T \to \min_{B},$$

где  $y_i = (y_i^1, \dots, y_i^K)$  — строка ответов для i-го объекта,  $x_i = (x_i^1, \dots, x_i^D)$  — признаковое описание i-го объекта, B — настраиваемая матрица весов, а  $\Sigma$  — матрица ковариации ответов.

## Магия

$$\sum_{i=1}^{n} (y_i - Bx_i) \Sigma^{-1} (y_i - Bx_i)^T =$$

$$= \operatorname{tr} \left( (Y - XB) \Sigma^{-1} (Y - XB)^T \right) =$$

Заметим, что  $\exists L \colon \Sigma^{-1} = LL^T$ 

$$=\operatorname{tr}\left(((Y-XB)L)((Y-XB)L)^{T}\right)=$$

Введём новые переменные  $\overline{Y} = YL$  и  $\overline{B} = BL$ 

$$= \operatorname{tr} \left( (\overline{Y} - X \overline{B}) (\overline{Y} - X \overline{B})^T \right)$$

Мы свели задачу к предыдущему случаю



## Магия

$$\operatorname{tr}\left((\overline{Y} - X\overline{B})(\overline{Y} - X\overline{B})^{T}\right) \to \min_{\overline{B}}$$

$$\hat{\overline{B}} = \overline{B}_{min} = (X^{T}X)^{-1}X^{T}\overline{Y}$$

$$\overline{B}_{min} = B_{min}L = (X^{T}X)^{-1}X^{T}YL$$

$$\hat{B} = B_{min} = (X^{T}X)^{-1}X^{T}Y$$

Получилось точно такое же решение!

