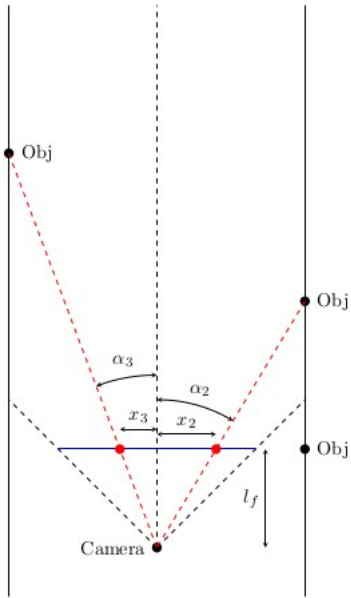
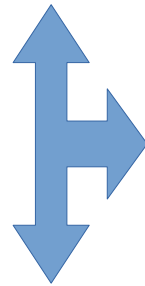


Omgevingsmeting



Gedetecteerde
objecten +
hoeken



Link objecten
Op basis van
hoeken



Hoogste detectie score
=
Huidige locatie



Objecten +
hoeken
Op de kaart

Semantische kaart