قورباغه جادوگر

مساله مانند مساله اول همین تمرین است ولی حالتبندی برای پرکردن آرایه متفاوت است. مانند مساله پلهها برای رسیدن به هر سنگ، نیاز به دانستن کم ترین انرژی برای رسیدن به سنگهای قبلیاش داریم و برای تعریف زیرمساله به تنها یک متغیر i به عنوان آخرین سنگ نیاز داریم. آرایه dp[i] را کم ترین انرژی برای رسیدن به سنگ i ام تعریف می کنیم.

برای پیدا کردن رابطه بازگشتی روی طول آخرین قدم حالتبندی میکنیم و چک میکنیم که آیا سنگ قبلی جادویی هست یا نه.

$$dp[i] = min(dp[i-1] + (if i-1 \% k == 0 : a/2 else a), \\ dp[i-2] + (if i-2 \% k == 0 : b/2 else b, \\ dp[i-3] + (if i-3 \% k == 0 : c/2 else c)) \\ label{eq:dp}$$
 lhrib ilotion dp. ilotion d

حالت يابه:

dp[0] = 0

```
function rock_climbing(n, a, b, c, k):
    dp = 1D array with size n+1

dp[0] = 0
    for i from 1 to n:
        one_rock_cost = a
        if (i-1)%k == 0 and (i-1) != 0:
            one_rock_cost = one_rock_cost / 2
        dp[i] = dp[i-1] + one_rock_cost

if (i-2) >= 0:
        two_rock_cost = b
        if (i-2)%k == 0 and (i-2) != 0:
        two_rock_cost = two_rock_cost / 2
```

```
dp[i] = min(dp[i], dp[i-2] + two_rock_cost)
if (i-3) >= 0:
    three_rock_cost = c
    if (i-3)%k == 0 and (i-3) != 0:
        three_rock_cost = three_rock_cost / 2
    dp[i] = min(dp[i], dp[i-3] + three_rock_cost)
```

return dp[n]