EP3.15.- Sea
$$B_1 = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$$
 una base de un espacio vectorial V . Sabiendo que
$$\begin{cases} v_1 = 2u_1 - u_2 \\ v_2 = -u_1 + u_3 \\ v_3 = u_2 \end{cases}$$

obtener las coordenadas de \vec{v}_1, \vec{v}_2 y \vec{v}_3 en la base B_1 .

Según la definición, coordenadas de un vector en una base son

" los escalares de la C.L. de los vectores de la base cuyo resultado es el vector"

$$v_1 = 2u_1 - u_2 \longrightarrow (2, -1, 0)_{B_1}$$

 $v_2 = -u_1 + u_3 \longrightarrow (-1, 0, 1)_{B_1}$
 $v_3 = u_2 \longrightarrow (0, 1, 0)_{B_1}$

Demuestra que $B_2 = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ también es una base de V.

Basta demostrar que $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$ son vectores L.I.

Hipótesis: $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ base \Rightarrow L.I. \Rightarrow Toda combinación lineal nula tiene solución única: **escalares nulos**

$$a \vec{u}_1 + b \vec{u}_2 + c \vec{u}_3 = \vec{0} \implies a = b = c = \mathbf{0}$$

Tesis:
$$\alpha \vec{v}_1 + \beta \vec{v}_2 + \lambda \vec{v}_3 = \vec{0}$$
 $\Rightarrow \alpha = \beta = \lambda = \mathbf{0}$

Sustituimos los vectores $\{\vec{v}_1,\vec{v}_2,\vec{v}_3\}$ en función de los $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$:

$$\alpha \vec{v}_1 + \beta \vec{v}_2 + \lambda \vec{v}_3 = \vec{0} \longrightarrow \alpha (2\vec{u}_1 - \vec{u}_2) + \beta (-\vec{u}_1 + \vec{u}_3) + \lambda (\vec{u}_2) = \vec{0}$$

y arreglamos la ecuación vectorial para que nos aparezca una C.L. de los vectores $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$:

$$(2\alpha - \beta)\vec{u}_1 + (-\alpha + \lambda)\vec{u}_2 + (\beta)\vec{u}_3 = \vec{0}$$

$$\begin{array}{l} \text{Por hipótesis } \left\{ \vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3 \right\} \text{ vectores L.I.} \Rightarrow \begin{cases} 2\alpha - \beta = 0 \\ -\alpha + \lambda = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = 0 \end{cases} \Rightarrow \vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3 \text{ son L.I. c.q.d.} \\ \lambda = 0 \end{cases}$$

Otra forma:

$$\vec{v}_1 = (2, -1, 0)_{B_1}$$

 $\vec{v}_2 = (-1, 0, 1)_{R_1}$ Calcularemos el rango de estos vectores:

$$\vec{v}_3 = (0,1,0)_{B_1}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$
Rango: n° de f.n.n de una m.e.e
$$m.e.e \text{ con 3 f.n.n.} \implies R = 3 \implies L.I.$$

m.e.e con 3 f.n.n.
$$\Rightarrow R = 3 \Rightarrow L.I.$$

Sean (2,1,3) las coordenadas del vector \vec{u} en base $B_{\!_1}$. Calcular sus coordenadas en base $\{\vec{v}_1,\vec{v}_2,\vec{v}_3\}$

$$\alpha \circ \vec{v}_1 + \beta \circ \vec{v}_2 + \lambda \circ \vec{v}_3 = 2 \circ \vec{u}_1 + 1 \circ \vec{u}_2 + 3 \circ \vec{u}_3$$
 Sustituimos $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ según
$$\begin{cases} v_1 = 2u_1 - u_2 \\ v_2 = -u_1 + u_3 \\ v_3 = u_2 \end{cases}$$

$$\frac{\alpha \circ (2 \circ \vec{u}_1 - \vec{u}_2) + \beta \circ (-\vec{u}_1 + \vec{u}_3) + \lambda \circ \vec{u}_2 = 2 \circ \vec{u}_1 + 1 \circ \vec{u}_2 + 3 \circ \vec{u}_3}{(2\alpha - \beta) \circ \vec{u}_1 + (-\alpha + \lambda) \circ \vec{u}_2 + \beta \circ \vec{u}_3 = 2 \circ \vec{u}_1 + 1 \circ \vec{u}_2 + 3 \circ \vec{u}_3} \begin{cases} 2\alpha - \beta = 2 \\ -\alpha + \lambda = 1 \\ \beta = 3 \end{cases} \begin{cases} 2\alpha - \beta = 2 \\ \lambda = \frac{7}{2} \\ \beta = 3 \end{cases} \begin{cases} \frac{5}{2}, 3, \frac{7}{2} \\ \beta = 3 \end{cases}$$

Otra forma:

Calculamos los vectores $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ en función de los $\{\vec{v}_1,\vec{v}_2,\vec{v}_3\}$

Partiendo de las ecuaciones del enunciado las trataremos como un sistema de ecuaciones lineales en las que \vec{v}_1, \vec{v}_2 \vec{v}_3 forman el término independiente:

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & \vec{v}_1 \\ -1 & 0 & 1 & \vec{v}_2 \\ 0 & 1 & 0 & \vec{v}_3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & \vec{v}_2 \\ 2 & -1 & 0 & \vec{v}_1 \\ 0 & 1 & 0 & \vec{v}_3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & \vec{v}_2 \\ 0 & -1 & 2 & \vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 \\ 0 & 1 & 0 & \vec{v}_3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & \vec{v}_2 \\ 0 & -1 & 2 & \vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 \\ 0 & 0 & 2 & \vec{v}_3 + \vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{u}_1 = \frac{1}{2}\vec{v}_1 + \frac{1}{2}\vec{v}_3 \qquad \vec{u}_2 = \vec{v}_3 \qquad \vec{u}_3 = \frac{1}{2}\vec{v}_1 + \vec{v}_2 + \frac{1}{2}\vec{v}_3$$

Y ahora según la definición de coordenadas de un vector en una base, $\vec{u}=2\circ\vec{u}_1+1\circ\vec{u}_2+3\circ\vec{u}_3$

$$\vec{u} = 2 \circ \left(\frac{1}{2}\vec{v}_1 + \frac{1}{2}\vec{v}_3\right) + 1 \circ \vec{v}_3 + 3 \circ \left(\frac{1}{2}\vec{v}_1 + \vec{v}_2 + \frac{1}{2}\vec{v}_3\right) = \frac{5}{2} \circ \vec{v}_1 + 3 \circ \vec{v}_2 + \frac{7}{2} \circ \vec{v}_3 \longrightarrow \left(\frac{5}{2}, 3, \frac{7}{2}\right)_{B2}$$

Con matriz cambio de base

 $B_1 \longrightarrow P \longrightarrow B_2$

 ${m P}$: Matriz cambio de base de B_1 a B_2

$$(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3) = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) \cdot P$$

Sus columnas son los vectores de la base $\,B_1\,$ expresados en la base $\,B_2\,.$

 $B_2 \longrightarrow Q \longrightarrow B$

 ${m Q}$: Matriz cambio de base de B_2 a B_1 .

$$(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) = (\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3) \cdot \mathbf{Q}$$

Sus columnas son los vectores de la base $\,B_2\,$ expresados en la base $\,B_1\,.$

El problema nos proporciona como dato la matriz $\mathbf{Q}: (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) = (\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3) \bullet \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

$$(\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) \bullet \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = (\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3)$$

$$P = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 \\ \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\vec{u} = (\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$
 (1)
$$\vec{u} = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$
 (2)

Utilizando la relación $(\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3) = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) \cdot P$ sustituimos en (1) y comparamos con (2)

(1)
$$\vec{u} = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) \cdot \mathbf{P} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$$
 (2) $\vec{u} = (\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3) \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ \Rightarrow $\mathbf{P} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$
$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{2} \\ 3 \\ \frac{7}{2} \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2$$

EP3.16.- Sea $\{\vec{v}_1,\vec{v}_2,\vec{v}_3\}$ una base de V. Demostrar que si $\vec{u}_1=\vec{v}_1$, $\vec{u}_2=\vec{v}_1+\vec{v}_2$, $\vec{u}_3=\vec{v}_1+\vec{v}_2+\vec{v}_3$ el conjunto $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ también es base de V.

Resolución análoga al problema anterior:

Basta demostrar que $\{u_1, u_2, u_3\}$ son vectores L.I.

Hipótesis: $\{\vec{v}_1,\vec{v}_2,\vec{v}_3\}$ base \Rightarrow L.I. \Rightarrow Toda combinación lineal nula tiene solución única: **escalares nulos**

$$\alpha \vec{v}_1 + \beta \vec{v}_2 + \lambda \vec{v}_3 = \vec{0} \implies \alpha = \beta = \lambda = \mathbf{0}$$

Tesis: $a \vec{u}_1 + b \vec{u}_2 + c \vec{u}_3 = \vec{0} \implies a = b = c = 0$

Sustituimos los vectores $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$ en función de los $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$:

$$a \circ \vec{u}_1 + b \circ \vec{u}_2 + c \circ \vec{u}_3 = \vec{0}$$
 \longrightarrow $a \circ \vec{v}_1 + b \circ (\vec{v}_1 + \vec{v}_2) + c \circ (\vec{v}_1 + \vec{v}_2 + \vec{v}_3) = \vec{0}$

y arreglamos la ecuación vectorial para que nos aparezca una C.L. de los vectores $\{ec{v}_1,ec{v}_2,ec{v}_3\}$

$$(a+b+c) \circ \vec{v_1} + (b+c) \circ \vec{v_2} + (c) \circ \vec{v_3} = \vec{0}$$

$$\text{Por hipótesis } \left\{ \vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3 \right\} \text{ vectores L.I.} \Rightarrow \begin{cases} a+b+c=0 \\ b+c=0 \\ c=0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a=0 \\ b=0 \\ c=0 \end{cases} \Rightarrow \left\{ \vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3 \right\} \text{ son L.I. c.q.d.}$$

Otra forma:

EP3.17.- a) Si
$$\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$$
 son vectores L.I demostrar que $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3$ son L.I siendo
$$\begin{cases} \vec{u}_1 = 2\vec{e}_1 + \vec{e}_3 \\ \vec{u}_2 = 3\vec{e}_3 \\ \vec{u}_3 = \vec{e}_2 - \vec{e}_3 \end{cases}$$

Hipótesis: $\left\{ \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3 \right\}$ L.I. \Rightarrow Toda combinación lineal nula tiene solución única: **escalares nulos**

$$\alpha \circ \vec{e}_1 + \beta \circ \vec{e}_2 + \lambda \circ \vec{e}_3 = \vec{0} \implies \alpha = \beta = \lambda = \mathbf{0}$$

Tesis: $a \vec{u}_1 + b \vec{u}_2 + c \vec{u}_3 = \vec{0} \implies a = b = c = 0$

Sustituimos los vectores $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ en función de los $\{\vec{e}_1,\vec{e}_2,\vec{e}_3\}$:

$$a \circ \vec{u}_1 + b \circ \vec{u}_2 + c \circ \vec{u}_3 = \vec{0} \longrightarrow a \circ (2\vec{e}_1 + \vec{e}_3) + b \circ (3\vec{e}_3) + c \circ (\vec{e}_2 - \vec{e}_3) = \vec{0}$$

y arreglamos la ecuación vectorial para que nos aparezca una C.L. de los vectores $\{ ec{e}_1, ec{e}_2, ec{e}_3 \}$

$$(2a) \circ \vec{e}_1 + (c) \circ \vec{e}_2 + (a+3b-c) \circ \vec{e}_3 = \vec{0}$$

$$\text{Por hipótesis } \left\{ \vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3 \right\} \text{ vectores L.I.} \Rightarrow \begin{cases} 2a = 0 \\ c = 0 \\ a + 3b - c = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ b = 0 \\ c = 0 \end{cases} \Rightarrow \left\{ \vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3 \right\} \text{ son L.I. c.q.d.}$$

b) Dado un vector $\vec{v}=2\vec{e}_1+\vec{e}_2-3\vec{e}_3$ expresarlo como combinación lineal de $\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3$.

1ª forma

 $\vec{v} = a \vec{u}_1 + b \vec{u}_2 + c \vec{u}_3$. Sustituimos los vectores $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3$ en función de los $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$

$$\vec{v} = a(2\vec{e}_1 + \vec{e}_3) + b \cdot 3\vec{e}_3 + c(\vec{e}_2 - \vec{e}_3) = 2a\vec{e}_1 + c\vec{e}_2 + (a + 3b - c)\vec{e}_3 = 2\vec{e}_1 + \vec{e}_2 - 3\vec{e}_3$$

Igualamos coeficientes y obtenemos a=1 b=-1 c=1 $\vec{v}=\vec{u}_1-\vec{u}_2+\vec{u}_3$

2ª forma

Obtenemos la expresión de los vectores $\vec{e}_1,\vec{e}_2,\vec{e}_3$ en función de los $\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3$.

EP3.18.- Dada la base $B_1 = \{(1,2,0,0), (-1,0,1,1), (0,0,-2,1), (-1,0,-1,0)\}$ de R^4 , el vector \vec{u} de coordenadas (-3,2,1,-2) en B_1 . Si $B_2 = \{(1,0,0,-1), (0,1,-1,0), (0,1,0,-1), (0,1,1,1)\}$ obtener las coordenadas de \vec{u} en B_2 .

Dato del problema: $\vec{u} = -3(1,2,0,0) + 2(-1,0,1,1) + (0,0,-2,1) - 2(-1,0,-1,0) = (-3,-6,2,3)$

Tiene coordenadas (-3, -6, 2, 3) en base canónica.

$$(-3, -6, 2, 3) = a(1,0,0,-1) + b(0,1,-1,0) + c(0,1,0,-1) + d(0,1,1,1)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & -6 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} A(4 \times 4) \Rightarrow R_A \le 4 \\ (A/B)(4 \times 5) \Rightarrow R_B \le 4 \\ \text{ni} = 4 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & -6 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & -4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} a = -3 \\ b + c + d = -6 \\ c + 2d = -4 \\ 3d = -4 \end{cases} \rightarrow (a, b, c, d) = \begin{pmatrix} -3, -\frac{10}{3}, -\frac{4}{3}, -\frac{4}{3} \\ -3, -\frac{4}{3}, -\frac{4}{3}, -\frac{4}{3} \end{pmatrix}$$

También se puede plantear directamente, sin pasar por base canónica:

$$\vec{u} = -3(1,2,0,0) + 2(-1,0,1,1) + (0,0,-2,1) - 2(-1,0,-1,0)$$

$$\vec{u} = a(1,0,0,-1) + b(0,1,-1,0) + c(0,1,0,-1) + d(0,1,1,1)$$

$$\begin{cases} a = -3 \\ b+c+d = -6 \\ -b+d = 2 \\ -a-c+d = 3 \end{cases} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & -6 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} \rightarrow (a,b,c,d) = \begin{pmatrix} -3, -\frac{10}{3}, -\frac{4}{3}, -\frac{4}{3} \end{pmatrix}$$

Con matriz cambio de base

$$B_{2} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \longrightarrow P \longrightarrow B_{1} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

P: Matriz cambio de base de B_2 a B_1 .

Tenemos que calcular las coordenadas de los vectores de B_2 en la base B_1 :

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 3$$

Para los siguientes vectores basta aplicar las operaciones entre filas al término independiente ya que el resto de la matriz es la misma en todos los casos.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} a = -1 \\ b + c + d = 0 \\ c + 2d = 1 \end{cases} \quad c = \frac{1}{3} \\ d = \frac{1}{3} \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & -2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 & -1 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} a = 0 \\ b + c + d = 0 \\ c + 2d = -2 \end{cases} \quad a = 0 \\ b + c + d = 0 \\ c + 2d = -2 \end{cases} \quad a = 0$$

$$\begin{cases} a = 0 \\ b + c + d = 0 \\ c + 2d = -2 \end{cases} \quad c = -\frac{4}{3} \\ 3d = -1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -1 \\ -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} a = -1 \\ b + c + d = 0 \\ c + 2d = -1 \end{cases} \quad a = -1 \\ b + c + d = 0 \\ c + 2d = -1 \end{cases} \quad a = -1 \\ b = \frac{1}{3} \\ c + 2d = -1 \end{cases} \quad d = -\frac{1}{3}$$

$$\mathbf{P} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & -\frac{2}{3} & \frac{5}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{3} & -\frac{4}{3} & \frac{1}{3} \\ 1 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}$$
 Matriz cambio de base de B_2 a B_1 .

$$\vec{u} = B_{2} \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$
(1)
$$\vec{u} = B_{1} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$$
(2)
$$\vec{u} = B_{1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & -\frac{2}{3} & \frac{5}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{3} & -\frac{4}{3} & \frac{1}{3} \\ 1 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = B_{1} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & -\frac{2}{3} & \frac{5}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{3} & -\frac{4}{3} & \frac{1}{3} \\ 1 & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 \\ -10/3 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -10/3 \\ -4/3 \\ -4/3 \\ -4/3 \end{pmatrix}$$

EP3.19.- Sea
$$B_v = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$$
 una base de R^3 y sean los vectores
$$\begin{cases} \vec{u}_1 = 3\vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 - \vec{v}_3 \\ \vec{u}_2 = 4\vec{v}_1 + \vec{v}_2 + \vec{v}_3 \\ \vec{v}_3 = 2\vec{v}_3 - \vec{v}_3 + \vec{v}_3 \end{cases}$$

a) Probar que $B_u = \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$ es base de R^3 .

Basta demostrar que $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ son L.I.

Hipótesis: $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ base \Rightarrow vectores L.I. \Rightarrow La única C. L. que da el vector nulo es la que tiene

todos sus escalares nulos $\alpha \vec{v_1} + \beta \vec{v_2} + \lambda \vec{v_3} = \vec{0} \implies \alpha = \beta = \lambda = 0$

Si $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ también son L.I. ocurrirá lo mismo: $a \vec{u}_1 + b \vec{u}_2 + c \vec{u}_3 = \vec{0} \implies a = b = c = \mathbf{0}$

Sustituimos los vectores $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ en función de los $\{\vec{v}_1,\vec{v}_2,\vec{v}_3\}$:

$$a\vec{u}_1 + b\vec{u}_2 + c\vec{u}_3 = \vec{0} \longrightarrow a(3\vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 - \vec{v}_3) + b(4\vec{v}_1 + \vec{v}_2 + \vec{v}_3) + c(2\vec{u}_1 - \vec{u}_2 + \vec{u}_3) = \vec{0}$$

y arreglamos la ecuación vectorial para que nos aparezca una combinación lineal de los $\{\vec{v}_1,\vec{v}_2,\vec{v}_3\}$:

$$(3a+4b+2c)\vec{v}_1 + (2a+b-c)\vec{v}_2 + (-a+b+c)\vec{v}_3 = \vec{0}$$

Por hipótesis $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ vectores L.I. \Rightarrow escalares todos nulos

$$\begin{cases} 3a + 4b + 2c = 0 \\ 2a + b - c = 0 \\ -a + b + c = 0 \end{cases} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 4 & 2 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 7 & 5 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 8 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ b = 0 \Rightarrow \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\} \text{ L.I.} \end{cases}$$

Otra forma:

$$\begin{array}{lll} \vec{u}_1 = \left(3,2,-1\right)_{B_{\mathcal{V}}} & \left(\begin{matrix} 3 & 2 & -1 \\ 4 & 1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \end{matrix}\right) \approx \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & -8 \end{pmatrix} \\ & & \text{Rango: n° de f.n.n de una m.e.e} \\ & \text{m.e.e con 3 f.n.n.} \implies R = 3 \implies \left\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\right\} \text{ L.I.}$$

m.e.e con 3 f.n.n.
$$\Rightarrow$$
 $R=3$ \Rightarrow $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ L.I.

b) Encontrar la matriz de paso de B_u a B_v . Idem de B_v a B_u .

Por definición:
$$P = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B_{v} \longrightarrow Q \longrightarrow B_{u}$$

$$Q = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$Q = \frac{1}{8} \begin{pmatrix} 2 & -2 & -6 \\ -1 & 5 & 7 \\ 3 & -7 & -5 \end{pmatrix}$$

c) Encontrar las coordenadas de los vectores $\left\{ ec{v}_1, ec{v}_2, ec{v}_3
ight\}$ en la base B_u .

Por matriz cambio de base: $B_{\nu} \longrightarrow Q \longrightarrow B_{\mu}$

$$Q = \frac{1}{8} \begin{pmatrix} 2 & -2 & -6 \\ -1 & 5 & 7 \\ 3 & -7 & -5 \end{pmatrix}$$
 las columnas son las coordenadas de los vectores $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ en la base $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$

$$\vec{v}_1 = \left(\frac{2}{8}, -\frac{1}{8}, \frac{3}{8}\right)_{Bu} \qquad \vec{v}_2 = \left(-\frac{2}{8}, \frac{5}{8}, -\frac{7}{8}\right)_{Bu} \qquad \vec{v}_3 = \left(-\frac{6}{8}, \frac{7}{8}, -\frac{5}{8}\right)_{Bu}$$

Otra forma:

Partiendo de las ecuaciones del enunciado las trataremos como un sistema de ecuaciones lineales en las que $\{\vec{u}_1,\vec{u}_2,\vec{u}_3\}$ forman el término independiente:

$$\begin{cases} \vec{u}_1 = 3\vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 - \vec{v}_3 \\ \vec{u}_2 = 4\vec{v}_1 + \vec{v}_2 + \vec{v}_3 \\ \vec{u}_3 = 2\vec{v}_1 - \vec{v}_2 + \vec{v}_3 \end{cases} \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 & \vec{u}_1 \\ 4 & 1 & 1 & \vec{u}_2 \\ 2 & -1 & 1 & \vec{u}_3 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} A(3\times3) \Rightarrow R_A \le 3 \\ (A/B)(3\times4) \Rightarrow R_B \le 3 \\ \text{ni} = 3 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 & \vec{u}_1 \\ 4 & 1 & 1 & \vec{u}_2 \\ 2 & -1 & 1 & \vec{u}_3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & \vec{u}_3 \\ 4 & 1 & 1 & \vec{u}_2 \\ 3 & 2 & -1 & \vec{u}_1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & \vec{u}_3 \\ 0 & 3 & -1 & \vec{u}_2 - 2\vec{u}_3 \\ 0 & 7 & -5 & 2\vec{u}_1 - 3\vec{u}_3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & \vec{u}_3 \\ 0 & 3 & -1 & \vec{u}_2 - 2\vec{u}_3 \\ 0 & 0 & -8 & 6\vec{u}_1 - 7\vec{u}_2 + 5\vec{u}_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} \mathbf{2} \vec{v_1} - \vec{v_2} + \vec{v_3} = \vec{u_3} \\ \mathbf{3} \vec{v_2} - \vec{v_3} = \vec{u_2} - 2\vec{u_3} \\ \mathbf{-8} \vec{v_3} = 6\vec{u_1} - 7\vec{u_2} + 5\vec{u_3} \end{cases}$$
 Resolviendo este sistema ya escalonado obtendríamos los vectores
$$\{ \vec{v_1}, \vec{v_2}, \vec{v_3} \} \text{ en la base } \{ \vec{u_1}, \vec{u_2}, \vec{u_3} \}$$

Igualamos los escalares de cada miembro: $\begin{cases} 3a_1 + 4b_1 + 2c_1 = 1 \\ 2a_1 + b_1 - c_1 = 0 \\ -a_1 + b_1 + c_2 = 0 \end{cases}$

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 4 & 2 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 7 & 5 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 8 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = \frac{2}{8} \\ b_1 = -\frac{1}{8} \end{cases} \quad \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} \frac{2}{8}, -\frac{1}{8}, \frac{3}{8} \end{pmatrix}$$

Para el vector \vec{v}_2 obtendríamos $\vec{v}_2 = (3a_2 + 4b_2 + 2c_2)\vec{v}_1 + (2a_2 + b_2 - c_2)\vec{v}_2 + (-a_2 + b_2 + c_2)\vec{v}_3$

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & 4 & 2 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 7 & 5 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 8 & -7 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a_2 = -\frac{2}{8} \\ b_2 = \frac{5}{8} \end{cases} \quad \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} -\frac{2}{8}, \frac{5}{8}, -\frac{7}{8} \end{pmatrix}$$

Finalmente para el vector \vec{v}_3 obtendríamos $\vec{v}_3 = (3a_3 + 4b_3 + 2c_3)\vec{v}_1 + (2a_3 + b_3 - c_3)\vec{v}_2 + (-a_3 + b_3 + c_3)\vec{v}_3$

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 4 & 2 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 7 & 5 & 3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 8 & -5 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a_3 = -\frac{6}{8} \\ b_3 = \frac{7}{8} \end{cases} \qquad \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} -\frac{6}{8}, \frac{7}{8}, -\frac{5}{8} \\ c_3 = -\frac{5}{8} \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 4 & 2 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 7 & 5 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 8 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = \frac{2}{8} \\ b_1 = -\frac{1}{8} \end{cases} \quad \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 2/8 \\ -1/8 \end{pmatrix}, \frac{3}{8}$$

Para el vector \vec{v}_2 obtendríamos $\vec{v}_2 = (3a_2 + 4b_2 + 2c_2)\vec{v}_1 + (2a_2 + b_2 - c_2)\vec{v}_2 + (-a_2 + b_2 + c_2)\vec{v}_3$

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & 4 & 2 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 7 & 5 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 8 & -7 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a_2 = -\frac{2}{8} \\ b_2 = \frac{5}{8} \\ c_2 = -\frac{7}{8} \end{cases}$$

Finalmente para el vector \vec{v}_3 obtendríamos $\vec{v}_3 = (3a_3 + 4b_3 + 2c_3)\vec{v}_1 + (2a_3 + b_3 - c_3)\vec{v}_2 + (-a_3 + b_3 + c_3)\vec{v}_3$

$$\begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 0 \\ 3 & 4 & 2 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 7 & 5 & 3 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 8 & -5 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a_3 = -6/8 \\ b_3 = 7/8 \\ c_3 = -5/8 \end{cases}$$

c) El vector $\vec{x} \in R^3$ tiene coordenadas (1,2,3) en B_v . Calcular las coordenadas de \vec{x} en la base B_u . Por definición de coordenadas: $\vec{x} = \vec{v}_1 + 2 \vec{v}_2 + 3 \vec{v}_3$ Buscamos (a,b,c) tales que $\vec{x} = a \circ \vec{u}_1 + b \circ \vec{u}_2 + c \circ \vec{u}_3$

1ª forma:

Sustituimos en $\vec{x} = a \circ \vec{u}_1 + b \circ \vec{u}_2 + c \circ \vec{u}_3$ los vectores $\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3$ en función de los vectores $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$:

$$\vec{x} = a \left(3\vec{v}_1 + 2\vec{v}_2 - \vec{v}_3 \right) + b \left(4\vec{v}_1 + \vec{v}_2 + \vec{v}_3 \right) + c \left(2\vec{v}_1 - \vec{v}_2 + \vec{v}_3 \right) =$$

$$(3a+4b+2c)\vec{v}_1+(2a+b-c)\vec{v}_2+(-a+b+c)\vec{v}_3$$

E igualamos a la expresión $\vec{x} = \vec{v}_1 + 2 \vec{v}_2 + 3 \vec{v}_3$

$$(3a+4b+2c)\vec{u}_1 + (2a+b-c)\vec{u}_2 + (-a+b+3c)\vec{u}_3 = \vec{u}_1 + 2\vec{u}_2 + 3\vec{u}_3$$

$$\approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 3 \\ 2 & 1 & -1 & 2 \\ 3 & 4 & 2 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 3 & 1 & 8 \\ 0 & 7 & 5 & 10 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 3 \\ 0 & 3 & 1 & 8 \\ 0 & 0 & 8 & -26 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a_1 = -10/4 \\ b = 15/4 \\ c = -13/4 \end{cases}$$
 coordenadas de \vec{x} en la base B_u

Con matriz cambio de base: $X_{\mu} = \mathbf{Q} \cdot X_{\nu}$

$$\frac{1}{8} \begin{pmatrix} 2 & -2 & -6 \\ -1 & 5 & 7 \\ 3 & -7 & -5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5/2 \\ 15/4 \\ -13/4 \end{pmatrix}_{Bu} \qquad \begin{cases} 3a+4b+2c=1 \\ 2a+b-c=2 \\ -a+b+c=3 \end{cases} \qquad \begin{pmatrix} 3 & 4 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 & 2 \\ -1 & 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

EP3.20.- Expresar el vector (3,1,4) en la base de \mathbb{R}^3 formada por los vectores (1,-2,-1),(1,-1,0) y (0,0,-3) calculando previamente la matriz de cambio de base necesaria.

En este caso al no especificarnos nada quiere decir que (3,1,4) son coordenadas en la base canónica

Aplicando la definición de coordenadas de un vector en una base:

$$a(1,-2,-1)+b(1,-1,0)+c(0,0,-3)=(3,1,4)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & \mathbf{3} \\ -2 & -1 & 0 & \mathbf{1} \\ -1 & 0 & -3 & \mathbf{4} \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & \mathbf{3} \\ 0 & 1 & 0 & \mathbf{7} \\ 0 & 1 & -3 & \mathbf{7} \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & \mathbf{3} \\ 0 & 1 & 0 & \mathbf{7} \\ 0 & 0 & -3 & \mathbf{0} \end{pmatrix} \qquad \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ \mathbf{7} \\ 0 \end{pmatrix}$$

Con matriz cambio de base:

$$B = \left\{ \vec{a} \left(1, -2, -1 \right), \vec{b} \left(1, -1, 0 \right), \vec{c} \left(0, 0, -3 \right) \right\} \longrightarrow P \longrightarrow B_C$$

P: Matriz cambio de base de *B* a B_c $(\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3) \cdot P$ $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -2 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & -3 \end{pmatrix}$

$$\vec{u} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3) \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} \qquad \qquad \vec{u} = (\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

(1)
$$\vec{u} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3) \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$
 $\vec{u} = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3) \cdot \mathbf{P} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$
$$\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \mathbf{P} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{P}^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \mathbf{3} \\ \mathbf{1} \\ \mathbf{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\mathbf{4} \\ \mathbf{7} \\ \mathbf{0} \end{pmatrix}$$

EP3.22. - Determinar cuáles de los siguientes conjuntos son subespacios de los espacios que se indican.

Dar una base en los casos que sean subespacios.

a)
$$U = \{(x, y, z) \in R^3 \mid x - z = 0\}$$

Comprobemos en primer lugar si el vector nulo (0,0,0) pertenece a U.

 $-\dot{\epsilon}$ $(0,0,0) \in U$? Si porque cumple que 0-0=0

Aplicando el teorema de caracterización de subespacios veamos si:

1. – Dados dos vectores cualesquiera de U:(a,b,c)(x,y,z) su suma también pertenece a U.

$$(a,b,c) \in U \Rightarrow a-c=0 \qquad (1)$$

$$(x,y,z) \in U \Rightarrow x-z=0 \qquad (2)$$

$$(x,y,z) + (a,b,c) = (x+a,y+b,z+c)$$

Vamos a ver si el vector suma (x+a, y+b, z+c) pertenece a U.

Para ello se tiene que cumplir que (x+a)-(z+c)=0

Veámoslo:

(x+a)-(z+c)=(x-z)+(a-c) por las propiedades conmutativa y asociativa de la suma de escalares.

Por (1) se cumple que a-c=0 y por (2) x-z=0

Luego también se cumple que: (x+a)-(z+c)=0

2.- El producto de un escalar por un vector de U también pertenece a U .

Si
$$(x, y, z) \in U$$
 y $\lambda \in R$ se cumple $\lambda(x, y, z) = (\lambda x, \lambda y, \lambda z) \in U$ con $\lambda \in R$

 $\lambda x - \lambda z = \lambda (x - z)$ por la propiedad distributiva del producto respecto a la suma de escalares.

Por (2) se cumple que
$$x-z=0 \implies \lambda x - \lambda z = \lambda (x-z) = 0$$

El conjunto U es subespacio vectorial de \emph{R}^3 .

$$x-z=0 \Longrightarrow$$
 Ecuaciones paramétricas:
$$\begin{cases} x=z \\ y=y \\ z=z \end{cases}$$
 Base:
$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

b)
$$W = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x - y + z = 0\}$$

Comprobemos en primer lugar si el vector nulo (0,0,0) pertenece a W.

$$-\dot{c}$$
 $(0,0,0) \in W$? Si porque cumple que $0-0+0=0$

Aplicando el teorema de caracterización de subespacios veamos si:

1. – Dados dos vectores cualesquiera de W:(a,b,c)(x,y,z) su suma también pertenece a W.

$$(a,b,c) \in W \Rightarrow a-b+c=0 \quad (1)$$

$$(x,y,z) \in W \Rightarrow x-y+z=0 \quad (2)$$

$$(x,y,z) + (a,b,c) = (x+a,y+b,z+c)$$

Vamos a ver si el vector suma (x+a, y+b, z+c) pertenece a W.

Para ello se tiene que cumplir que (x+a)-(y+b)+(z+c)=0

Veámoslo:
$$(x+a)-(y+b)+(z+c)=(x-y+z)+(a-b+c)$$

por las propiedades conmutativa y asociativa de la suma de escalares.

Por (1) se cumple que
$$a-b+c=0$$
 y por (2) $x-y+z=0 \implies (x+a)-(y+b)+(z+c)=0$

2.- El producto de un escalar por un vector de W también pertenece a W.

Si
$$(x, y, z) \in W$$
 y $\lambda \in R$ se cumple $\lambda(x, y, z) = (\lambda x, \lambda y, \lambda z) \in W$

$$\lambda x - \lambda y + \lambda z = \lambda (x - y + z)$$
 por la propiedad distributiva del producto respecto a la suma de escalares.

Por (2) se cumple que
$$x-y+z=0 \implies \lambda x - \lambda y + \lambda z = 0$$

El conjunto W es subespacio vectorial de R^3 .

$$x-y+z=0 \Rightarrow$$
 Ecuaciones paramétricas:
$$\begin{cases} x=y-z \\ y=y \\ z=z \end{cases}$$
 Base:
$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

c)
$$X = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x = 0, y + z = 0\}$$

Comprobemos en primer lugar si el vector nulo (0,0,0) pertenece a X

$$-\dot{\epsilon}$$
 $(0,0,0) \in X$? Si porque cumple que $0=0$ y $0+0=0$

Aplicando el teorema de caracterización de subespacios veamos si:

1. – Dados dos vectores cualesquiera de X: (a,b,c) (x,y,z) su suma también pertenece a X.

$$(a,b,c) \in X \Rightarrow a = 0 \text{ y } b+c=0$$
 (1) $(x,y,z) \in X \Rightarrow x = 0 \text{ y } y+z=0$ (2)

Vamos a ver si el vector suma (x+a, y+b, z+c) pertenece a X.

Para ello se tiene que cumplir que (x+a)=0 y (y+b)+(z+c)=0. Veámoslo:

Por (1) se cumple
$$a=0$$
 y por (2) $x=0$ \Rightarrow $(x+a)=0$

(y+b)+(z+c)=(y+z)+(b+c) por las propiedades conmutativa y asociativa de la suma de escalares.

Por (1) se cumple que
$$b+c=0$$
 y por (2) $y+z=0 \implies (y+b)+(z+c)=0$

2. – El producto de un escalar por un vector de X también pertenece a X.

Si
$$(x, y, z) \in X$$
 y $\lambda \in R$ se cumple $\lambda(x, y, z) = (\lambda x, \lambda y, \lambda z) \in X$

Por (2)
$$x = 0 \implies \lambda x = 0$$

Por (2) $y+z=0 \implies \lambda y + \lambda z = \lambda (y+z) = 0$ por prop. distributiva del prod. respecto a la suma.

El conjunto X es subespacio vectorial de R^3 .

Ecuaciones cartesianas:
$$\begin{cases} x = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}$$
 Ecuaciones paramétricas:
$$\begin{cases} x = 0 \\ y = -z \end{cases}$$
 Una base:
$$\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

d)
$$A = \{(a, b, 0) \in \mathbb{R}^3\}$$

 $\dot{\epsilon}$ $(0,0,0) \in A$? Sí porque es de la forma (a,b,0) con a=b=0

- **1.-** Dados dos vectores cualesquiera de A: (a,b,0) (x,y,0) su suma $(a,b,0)+(x,y,0)=(a+x,b+y,0)\in A$ también pertenece a A.
- **2.** El producto de un escalar por un vector de A

Si
$$(x, y, 0) \in A$$
 y $\lambda \in R$ se cumple $\lambda(x, y, 0) = (\lambda x, \lambda y, 0) \in A$ también pertenece a A .

El conjunto A es subespacio vectorial de R^3 .

$$\begin{cases} x = a \\ y = b \implies \text{ Ecuaciones cartesianas: } z = 0 \text{ Base: } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

e)
$$B = \{(a,b,c,d) \in \mathbb{R}^4 \mid b = a+c+d+1\}$$

$$(0,0,0,0) \in B$$
? es decir se cumple que $0 = 0 + 0 + 0 + 1$ NO

Aunque sabemos que no es s.e.v. estudiaremos las dos condiciones del teorema:

1. – Dados dos vectores cualesquiera de B:(a,b,c,d) (x,y,z,t) \dot{c} su suma también pertenece a B?

$$(a,b,c,d) \in B \Longrightarrow b = a+c+d+1$$
 (1) $(x,y,z,t) \in B \Longrightarrow y = x+z+t+1$ (2) $(x,y,z,t) \in B \Longrightarrow y = x+z+t+1$ (2)

Vamos a ver si el vector suma pertenece a B.

Para ello se tiene que cumplir que (y+b)=(x+a)+(z+c)+(t+d)+1. Veámoslo:

Por (1) se cumple b = a + c + d + 1

y por (2) y = x + z + t + 1 y con las propiedades conmutativa y asociativa de la suma de escalares. $\Rightarrow (y+b) = (x+a) + (z+c) + (t+d) + 2$

Que NO es lo que se debería cumplir.

2.- El producto de un escalar por un vector de B $\dot{\epsilon}$ también pertenece a B?.

Si
$$(x, y, z, t) \in B$$
 y $\lambda \in R$ se cumple $\lambda(x, y, z, t) = (\lambda x, \lambda y, \lambda z, \lambda t)$

Vamos a ver si el vector $\lambda(x, y, z, t)$ pertenece a B es decir que: $\lambda y = \lambda x + \lambda z + \lambda t + 1$

Por (2) y = x + z + t + 1 y distributiva del prod. respecto a la suma. \Rightarrow

$$\lambda y = \lambda (x + z + t + 1) = \lambda x + \lambda z + \lambda t + \lambda$$

Que NO es lo que se debería cumplir.

Este subconjunto **NO** es subespacio de R^3

f)
$$C = \{(a,b,c,d) \in R^4 \mid b = a+c, d = 2a\}$$

$$\dot{c}(0,0,0,0) \in C$$
? es decir se cumple que $0=0+0$ y $0=2\cdot0$ Si

- 1.- Dados dos vectores cualesquiera de C:(a,a+c,c,2a), (x,x+z,z,2x) su suma (a,a+c,c,2a)+(x,x+z,z,2x)=(a+x,a+c+x+z,c+z,2a+2x)=(a+x,(a+x)+(c+z),c+z,2(a+x)) por las propiedades conmutativa y asociativa de la suma de escalares, y también pertenece a C
- **2.** El producto de un escalar por un vector de C

Si
$$(a, a+c, c, 2a) \in C$$
 y $\lambda \in R$ se cumple $\lambda(a, a+c, c, 2a) \in C = (\lambda a, \lambda a + \lambda c, \lambda c, 2\lambda a) \in C$

por la propiedad distributiva del producto respecto a la suma también pertenece a \mathcal{C} .

El conjunto C es subespacio vectorial de R^3 .

$$\begin{cases} a-b+c=0 \\ 2a-d=0 \end{cases} \Rightarrow \text{ Ecuaciones paramétricas: } \begin{cases} a=a \\ b=b \\ c=b-a \\ d=2a \end{cases} \text{ Base: } \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

EP3.23.- a) Encontrar una base del subespacio E generado por $\vec{v}_1 = (1, -2, 0, 3), \ \vec{v}_2(2, -5, -3, 6),$

$$\vec{v}_3(0,1,3,0), \vec{v}_4(2,-1,4,-7) \text{ y } \vec{v}_5 = (5,-8,1,2)$$

Calcularemos el rango de estos vectores:

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 3 \\ 2 & -5 & -3 & 6 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & -1 & 4 & -7 \\ 5 & -8 & 1 & 2 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 3 \\ 0 & -1 & -3 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & 4 & -13 \\ 0 & 2 & 1 & -13 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 3 \\ 0 & -1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -5 & -13 \\ 0 & 0 & -5 & -13 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 3 \\ 0 & -1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 13 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{m.e.e con 3 f.n.n.}$$

Generan un subespacio de dimensión 3.

Base: las 3 filas no nulas de la matriz escalonada equivalente formarían una base del subespacio.

$$(1,-2,0,3),(0,-1,-3,0),(0,0,5,13)$$

También lo serían los 3 vectores de los que preceden esas filas no nulas.

$$\vec{v}_1 = (1, -2, 0, 3), \ \vec{v}_2(2, -5, -3, 6), \ \vec{v}_4(2, -1, 4, -7)$$

Otra base sería: $\vec{v}_1 = (1, -2, 0, 3), \ \vec{v}_2(2, -5, -3, 6), \ \vec{v}_5 = (5, -8, 1, 2)$

b) Encontrar una base del subespacio

$$F = \langle (1,2,1,0), (0,0,1,0), (1,2,0,0) \rangle$$

Una base:
$$(1,2,1,0),(0,0,1,0)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$
 Otra base: $(0,0,1,0),(1,2,0,0)$

EP3.24.- Probar que
$$\langle (1,-1,-1,1), (1,-2,-2,1), (0,1,1,0) \rangle = \langle (1,0,0,1), (0,-1,-1,0) \rangle$$
.

Vectores generados por (1,-1,-1,1),(1,-2,-2,1),(0,1,1,0)

Vectores generados por (1,0,0,1),(0,-1,-1,0)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & x \\ 0 & -1 & y \\ 0 & -1 & z \\ 1 & 0 & t \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & x \\ 0 & -1 & y \\ 0 & -1 & z \\ 0 & 0 & t - x \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & x \\ 0 & -1 & y \\ 0 & 0 & z - y \\ 0 & 0 & t - x \end{pmatrix}$$

Mismas ecs. cartesianas ⇒ Mismo subespacio

Dar una base de este subespacio.

Los vectores (1,0,0,1),(0,-1,-1,0) generan el subespacio (por enunciado), no son paralelos \Rightarrow son L.I.

Forman una base del subespacio.

EP3.25. Sea E el espacio generado por los vectores $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3$, $E = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$, donde $\vec{v}_1 = (2,1,0,3)$, $\vec{v}_2 = (3,-1,5,2)$, $\vec{v}_3 = (-1,0,2,1)$. Determinar la dimensión de E y decir si los vectores (1,1,1,1)(2,3,-7,3) pertenecen a E.

Calcularemos el rango de estos vectores:

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & -1 & 5 & 2 \\ -1 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & -5 & 10 & -5 \\ 0 & 1 & 4 & 5 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 5 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 1 & -2 & 1 \\ 0 & 0 & 6 & 4 \end{pmatrix} \qquad \text{m.e.e con 3 f.n.n.}$$

$$\Rightarrow R = 3 \Rightarrow \text{ vectores L.I.}$$

Generan un subespacio de dimensión 3 y ellos forman una base del mismo.

Vectores generados por $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3: \alpha(2,1,0,3) + \beta(3,-1,5,2) + \lambda(-1,0,2,1) = (x,y,z,t)$

$$\begin{pmatrix} 2 & 3 & -1 & x \\ 1 & -1 & 0 & y \\ 0 & 5 & 2 & z \\ 3 & 2 & 1 & t \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & y \\ 2 & 3 & -1 & x \\ 0 & 5 & 2 & z \\ 3 & 2 & 1 & t \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & y \\ 0 & 5 & -1 & x - 2y \\ 0 & 5 & 2 & z \\ 0 & 5 & 1 & t - 3y \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & y \\ 0 & 5 & -1 & x - 2y \\ 0 & 0 & 3 & z - x + 2y \\ 0 & 0 & 2 & t - x - y \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & y \\ 0 & 5 & -1 & x - 2y \\ 0 & 0 & 3 & z - x + 2y \\ 0 & 0 & 0 & 3t - x - 7y - 2z \end{pmatrix}$$

Aquellos vectores que cumplen -x-7y-2z+3t=0 ecs. cartesianas del subespacio.

$$\begin{array}{ll} (1,1,1,1) & -1-7\cdot 1-2\cdot 1+3\cdot 1=-6\neq 0 & (1,1,1,1) \text{ no está generado por estos vectores, } (1,1,1,1)\notin E \\ (2,3,-7,3) & -2-7\cdot 3-2\cdot (-7)+3\cdot 3=0 & (2,3,-7,3) \text{ está generado por estos vectores, } (2,3,-7,3)\in E \\ \end{array}$$

EP3.26. – Demostrar que el conjunto de matrices de la forma $\begin{pmatrix} x-3y & 5y \\ -4y & x+3y \end{pmatrix}$ $x,y \in Q$ constituyen un subespacio vectorial del espacio \mathcal{M}_2 (Q) de todas las matrices de orden 2 sobre el cuerpo Q.

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x - 3y & 5y \\ -4y & x + 3y \end{pmatrix}$$

$$a = x - 3y$$

$$b = 5y$$

$$a = x - 3y$$

$$b = 5y$$

$$c = -4y$$

$$d = x + 3y$$

$$c = -4y$$

$$d = x + 3y$$

$$a = x - 3y$$

$$c = -4y$$

$$d = x + 3y$$

$$c = -4y$$

$$c = -4y$$

$$c = -4y$$

Los elementos de este subconjunto de \mathcal{M}_2 (Q) son las matrices $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ que cumplen $\begin{cases} 5c + 4b = 0 \\ 5d = 5a + 6b \end{cases}$

Comprobemos en primer lugar que el elemento nulo pertenece al conjunto, llamémosle S.

$$-\dot{\epsilon}$$
 $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in S$? Sí porque cumple que $5.0 + 4.0 = 0$ $5.0 = 5.0 + 6.0$

Aplicando el teorema de caracterización de subespacios veamos si:

1.- Dados dos elementos cualesquiera de S su suma también pertenece a S.

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in S \Longrightarrow \begin{cases} 5c + 4b = 0 \\ 5d = 5a + 6b \end{cases}$$
 (1)
$$\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \in S \Longrightarrow \begin{cases} 5z + 4y = 0 \\ 5t = 5x + 6y \end{cases}$$
 (2)

Para que
$$\begin{pmatrix} a+x & b+y \\ c+z & d+t \end{pmatrix} \in S$$
 se tiene que cumplir que $\begin{cases} 5(c+z)+4(b+y)=0 \\ 5(d+t)=5(a+x)+6(b+y) \end{cases}$

Veámoslo:

$$\begin{cases} 5(c+z)+4(b+y) = (5c+5z)+(4b+4y) = (5c+4b)+(5z+4y) = 0\\ (3) & (1)y(2)\\ 5(d+t) = 5d+5t = (5a+6b)+(5x+6y) = (5a+5x)+(6b+6y) = 5(a+x)+6(b+y) \end{cases}$$
 c.q.d.

- (4) y (5) las propiedades conmutativa y asociativa de la suma de racionales
- (3) la propiedad distributiva del producto respecto a la suma de racionales.
 - **2.** El producto de un escalar $\lambda \in Q$ por un vector de S también pertenece a S .

$$\operatorname{Si} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in S \qquad \operatorname{y} \quad \lambda \in Q \qquad \quad \lambda \circ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda a & \lambda b \\ \lambda c & \lambda d \end{pmatrix}$$

Para que
$$\begin{pmatrix} \lambda a & \lambda b \\ \lambda c & \lambda d \end{pmatrix} \in S$$
 se tiene que cumplir que $\begin{cases} 5(\lambda c) + 4(\lambda b) = 0 \\ 5(\lambda d) = 5(\lambda a) + 6(\lambda b) \end{cases}$

Veámoslo:

$$\begin{cases} 5(\lambda c) + 4(\lambda b) \stackrel{(6)y(7)}{=} \lambda 5c + \lambda 4b \stackrel{(3)}{=} \lambda (5c + 4b) \stackrel{(1)}{=} 0 \\ 5(\lambda d) \stackrel{(6)y(7)}{=} \lambda 5d \stackrel{(1)}{=} \lambda (5a + 6b) \stackrel{(3)}{=} \lambda 5a + \lambda 6b \stackrel{(6)y(7)}{=} 5(\lambda a) + 6(\lambda b) \end{cases}$$
c.q.d.

(6) y (7) las propiedades conmutativa y asociativa del producto de racionales

El conjunto S es subespacio vectorial de \mathcal{M}_2 (Q).

Ecuaciones parámetricas:
$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$
 tal que $\begin{pmatrix} b = 5y \\ c = -4y \\ d = x + 3y \end{pmatrix}$

Ecuaciones cartesianas:
$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$
 tal que $\begin{cases} 5c + 4b = 0 \\ 5d = 5a + 6b \end{cases}$

Matriz genérica:
$$\begin{pmatrix} x-3y & 5y \\ -4y & x+3y \end{pmatrix}$$
 Una base: $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} -3 & 5 \\ -4 & 3 \end{pmatrix}$

EP3.27. - Sea
$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$
. Probar que $E = \{B \in \widetilde{\mathcal{M}}_2(R) | A \bullet B = B \bullet A\}$ es un subespacio de $\widetilde{\mathcal{M}}_2(R)$.

El conjunto E es el de las matrices cuadradas orden 2 que conmutan con la matriz A.

Comprobemos en primer lugar que el elemento nulo pertenece al conjunto E.

$$-\dot{\boldsymbol{\epsilon}} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in E \text{?} \qquad \text{Si porque cumple que} \qquad \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{conmuta con la matriz } A$$

Aplicando el teorema de caracterización de subespacios veamos si:

1. – Dados dos elementos cualesquiera de E su suma también pertenece a E.

$$B_1, B_2 \in E \to \begin{cases} A \bullet B_1 = B_1 \bullet A & (1) \\ A \bullet B_2 = B_2 \bullet A & (2) \end{cases}$$

Para que $B_1+B_2\in E$ se tiene que cumplir que $A \bullet \left(B_1+B_2\right)=\left(B_1+B_2\right) \bullet A$ Veámoslo:

$$A \bullet (B_1 + B_2) = A \bullet B_1 + A \bullet B_2 = B_1 \bullet A + B_2 \bullet A = (B_1 + B_2) \bullet A$$
 c.q.d.

(3) la propiedad distributiva del producto de matrices respecto a la suma de matrices.

2.- El producto de un escalar $\lambda \in R$ por una matriz de E también pertenece a E.

$$\operatorname{Si} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in S \qquad \operatorname{y} \quad \lambda \in Q \qquad \quad \lambda \circ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda a & \lambda b \\ \lambda c & \lambda d \end{pmatrix}$$

Para que $\lambda \circ B_1 \in E$ se tiene que cumplir que $A \bullet (\lambda \circ B_1) = (\lambda \circ B_1) \bullet A$

Veámoslo:

$$A \bullet (\lambda \circ B_1) \stackrel{(4)}{=} \lambda \circ (A \bullet B_1) \stackrel{(1)}{=} \lambda \circ (B_1 \bullet A) \stackrel{(4)}{=} (\lambda \circ B_1) \bullet A \quad \text{c.q.d.}$$

(4) propiedad asociativa y conmutativa de los productos entre escalares y matrices y producto de matrices.

El conjunto E es subespacio vectorial de \mathcal{M}_2 (R).

$$\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \bullet \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x + y = 2x + z \\ x + y = 2y + t \\ 2z + t = x + z \\ z + t = y + t \end{cases}$$

$$\begin{cases} y - z = 0 \\ x - y - t = 0 \\ x - z - t = 0 \\ y - z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} y - z = 0 \\ x - y - t = 0 \\ x - z - t = 0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} x = z + t \\ y = z \\ z = z \\ t = t \end{cases}$$

Ecuaciones parámetricas: $\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} \text{ tales que } \begin{cases} x = z + \\ y = z \\ z = z \\ t = t \end{cases}$

Ecuaciones cartesianas:
$$\begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$$
 tales que $\begin{cases} x-z-t=0 \\ y-z=0 \end{cases}$

Matriz genérica:
$$\begin{pmatrix} z+t & z \\ z & t \end{pmatrix}$$
 Una base: $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

EP3.28. – Dada la base $\{(1,2,1),(0,1,0)\}$ de un subespacio de \mathbb{R}^3 . Calcular una base ortonormal de ese subespacio.

Tomaremos $\vec{c}_1 = (1,2,1)$ como primer vector de la nueva base.

El segundo vector será $\vec{c}_2 = (0,1,0) - t(1,2,1)$ porque así aseguramos que los vectores \vec{c}_1, \vec{c}_2 generan el mismo subespacio que los vectores $\{(1,2,1),(0,1,0)\}$.

Imponemos la condición de ortogonalidad $\; ec{c}_1 \perp ec{c}_2 \; {
m y} \; {
m calcularemos} \; {
m el} \; {
m escalar} \;$

$$t = \frac{(1,2,1) \bullet (0,1,0)}{(1,2,1) \bullet (1,2,1)} = \frac{2}{6} = \frac{1}{3} \implies \vec{c}_2 = (0,1,0) - \frac{1}{3}(1,2,1) = \left(-\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, -\frac{1}{3}\right)$$

Base ortogonal: $\vec{c}_1 = (1,2,1)$ y $\vec{c}_2 = (-1,1,-1)$

Base ortonormal: $\vec{k_1} = \frac{1}{\sqrt{6}}(1,2,1)$ y $\vec{k_2} = \frac{1}{\sqrt{3}}(-1,1,-1)$

Si (1,2) son las coordenadas de un vector en la base dada, calcular sus coordenadas en la nueva base calculada.

$$1 \circ (1,2,1) + 2 \circ (0,1,0) = a \circ \left(\frac{1}{\sqrt{6}}, \frac{2}{\sqrt{6}}, \frac{1}{\sqrt{6}}\right) + b \circ \left(-\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, -\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

$$\begin{cases}
\sqrt{6} = a - b\sqrt{2} & a = \frac{5\sqrt{6}}{3} \\
4\sqrt{6} = 2a + b\sqrt{2} & b = \frac{2\sqrt{3}}{3}
\end{cases}$$

$$b = \frac{2\sqrt{3}}{3}$$

EP3.29.- Dado el subespacio F generado por la base $\{(1,2,1,0),(0,0,1,0),(2,1,0,-1)\}$ encontrar la proyección del vector (1,2,0,0) sobre el subespacio F.

$$(x,y,z,t) \bullet (1,2,1,0) = 0$$
 Buscaremos el subespacio ortogonal a
$$F \qquad (x,y,z,t) \bullet (0,0,1,0) = 0$$

$$(x,y,z,t) \bullet (2,1,0,-1) = 0$$

$$F^{\perp} = \left\{ (x, y, z, t) \mid x + 2y + z = 0, \ z = 0, \ 2x + y - t = 0 \right\}$$

$$\begin{cases} x + 2y + z = 0 \\ z = 0 \\ 2x + y - t = 0 \end{cases} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & -2 & -1 \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{cases} x + 2y + z = 0 \\ 3y + 2z + t = 0 \\ z = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x = -2y \\ y = y \\ z = 0 \\ t = -3y \end{cases}$$
 Una base
$$\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$$

(1,2,0,0) = a(1,2,1,0) + b(0,0,1,0) + c(2,1,0,-1) + d(-2,1,0,-3)

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -2 & \mathbf{1} \\ 2 & 0 & 1 & 1 & \mathbf{2} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & \mathbf{0} \\ 0 & 0 & -1 & -3 & \mathbf{0} \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -2 & \mathbf{1} \\ 0 & 0 & -3 & 5 & \mathbf{0} \\ 0 & 1 & -2 & 2 & -\mathbf{1} \\ 0 & 0 & -1 & -3 & \mathbf{0} \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -2 & \mathbf{1} \\ 0 & 1 & -2 & 2 & -\mathbf{1} \\ 0 & 0 & -1 & -3 & \mathbf{0} \\ 0 & 0 & -3 & 5 & \mathbf{0} \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -2 & \mathbf{1} \\ 0 & 1 & -2 & 2 & -\mathbf{1} \\ 0 & 0 & -1 & -3 & \mathbf{0} \\ 0 & 0 & 0 & 14 & \mathbf{0} \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} a+2c-2d=1\\ b-2c+2d=-1\\ -c-3d=0\\ 14d=0 \end{cases}$$
 El vector $(1,2,0,0)$ es C.L. de $(1,2,1,0),(0,0,1,0),(2,1,0,-1)$ por lo que está contenido en el subespacio F así que la proyección ortogonal del vector sobre ese subespacio F es él mismo.