

## Coordenadas Polares

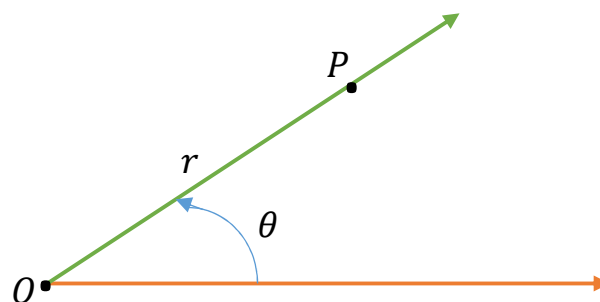
Até agora usamos o sistema de coordenadas cartesianas, para representar pontos no plano.

Usaremos agora um novo sistema de coordenadas, chamado de sistema de coordenadas polares.

A representação de um ponto  $P$  do plano, no sistema de coordenadas polares, é determinada por sua posição em relação a um ponto fixo  $O$ , chamado polo (ou origem) e a uma semi-reta fixa, chamada de eixo polar.

Seja  $P$  um ponto distinto de  $O$ . Seja  $\theta$  a medida do ângulo (em graus ou radiano) entre o eixo polar e a semi-reta  $OP$ , do eixo polar para  $OP$ , considerada positiva no sentido anti-horário e negativa no sentido horário. Seja  $r$  a distância de  $O$  até  $P$ .

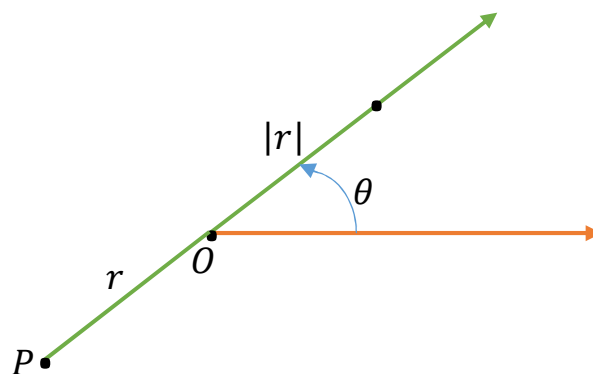
Então  $r$  e  $\theta$  são as coordenadas polares de  $P$ , que representamos por  $(r, \theta)$ .



Observe que  $(r, \theta)$  e  $(r, \theta + 2k\pi)$ , onde  $k$  é um inteiro qualquer, representam o mesmo ponto. Assim um ponto pode ser representado, em coordenadas polares, de infinitas formas, o que não ocorre no sistema de coordenadas cartesianas, onde um ponto tem uma única representação.

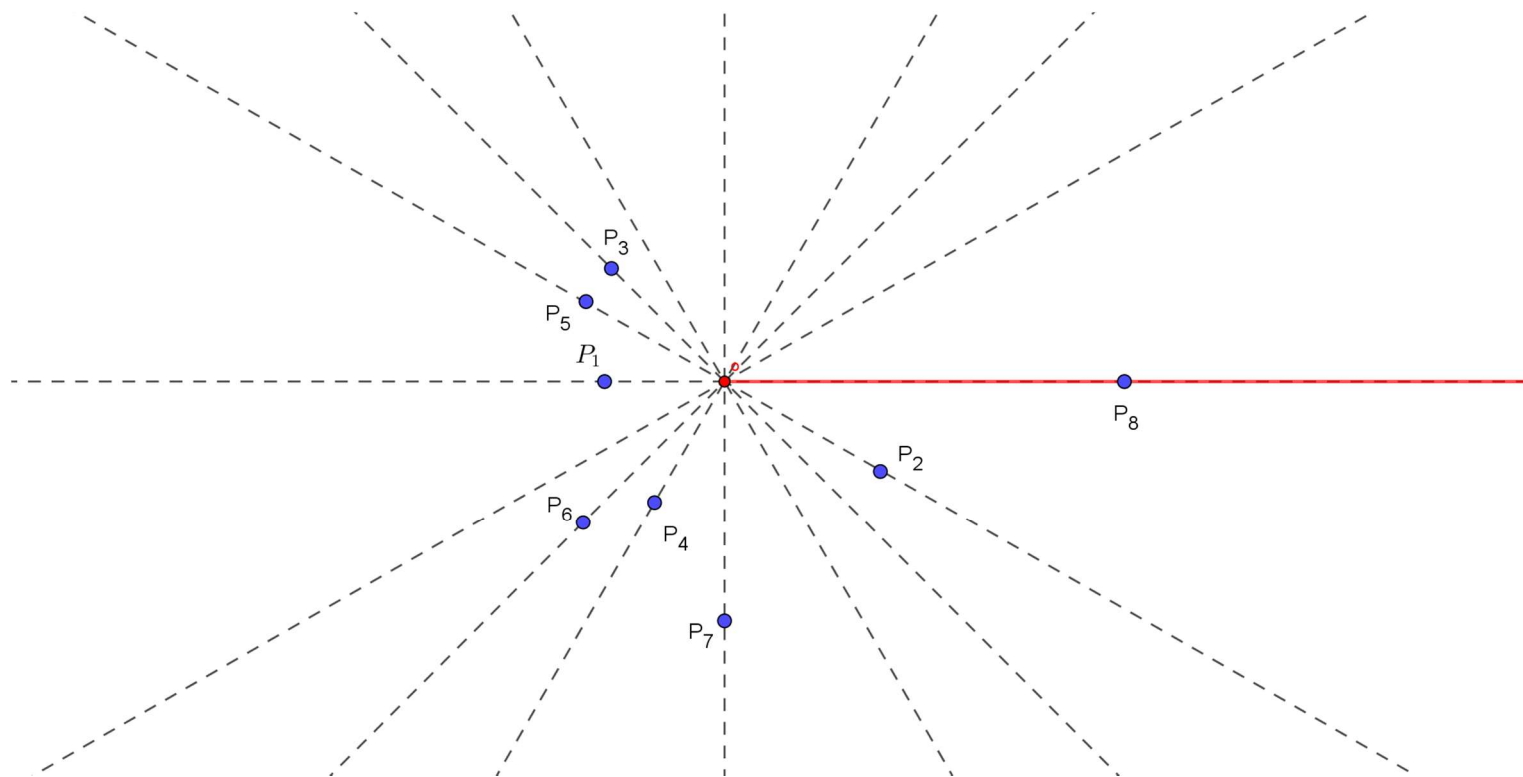
Se  $r = 0$  e  $\theta$  é um número real qualquer, temos  $O = (0, \theta)$ .

Podemos também considerar coordenadas polares com  $r$  negativo. Neste caso o ponto  $(r, \theta)$  será o ponto simétrico do ponto  $(|r|, \theta)$ , em relação à origem.

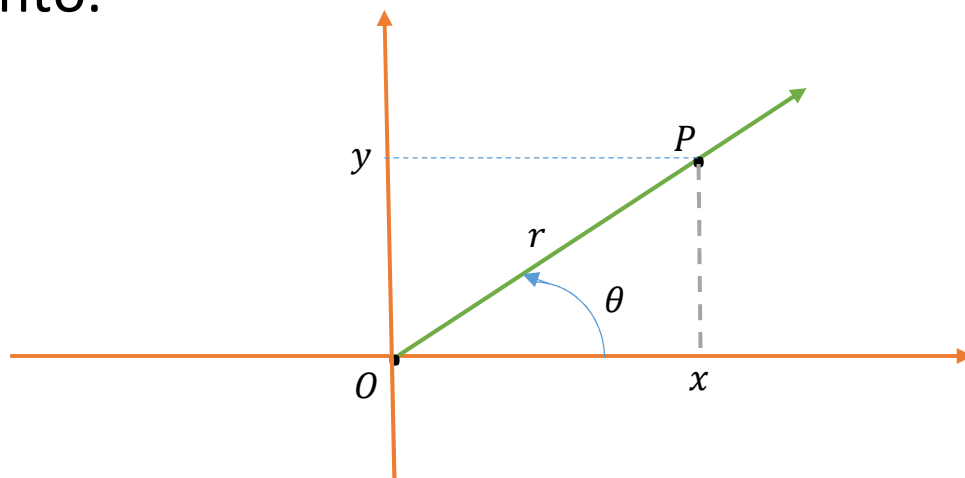


Exemplo: Represente geometricamente os pontos

$$P_1 = (6, \pi), P_2 = \left(9, -\frac{\pi}{6}\right), P_3 = \left(8, \frac{3\pi}{4}\right), P_4 = \left(-7, \frac{\pi}{3}\right), P_5 = \left(-8, -\frac{\pi}{6}\right),$$
$$P_6 = \left(-10, \frac{\pi}{4}\right), P_7 = \left(-12, \frac{\pi}{2}\right) \text{ e } P_8 = (20, 0)$$



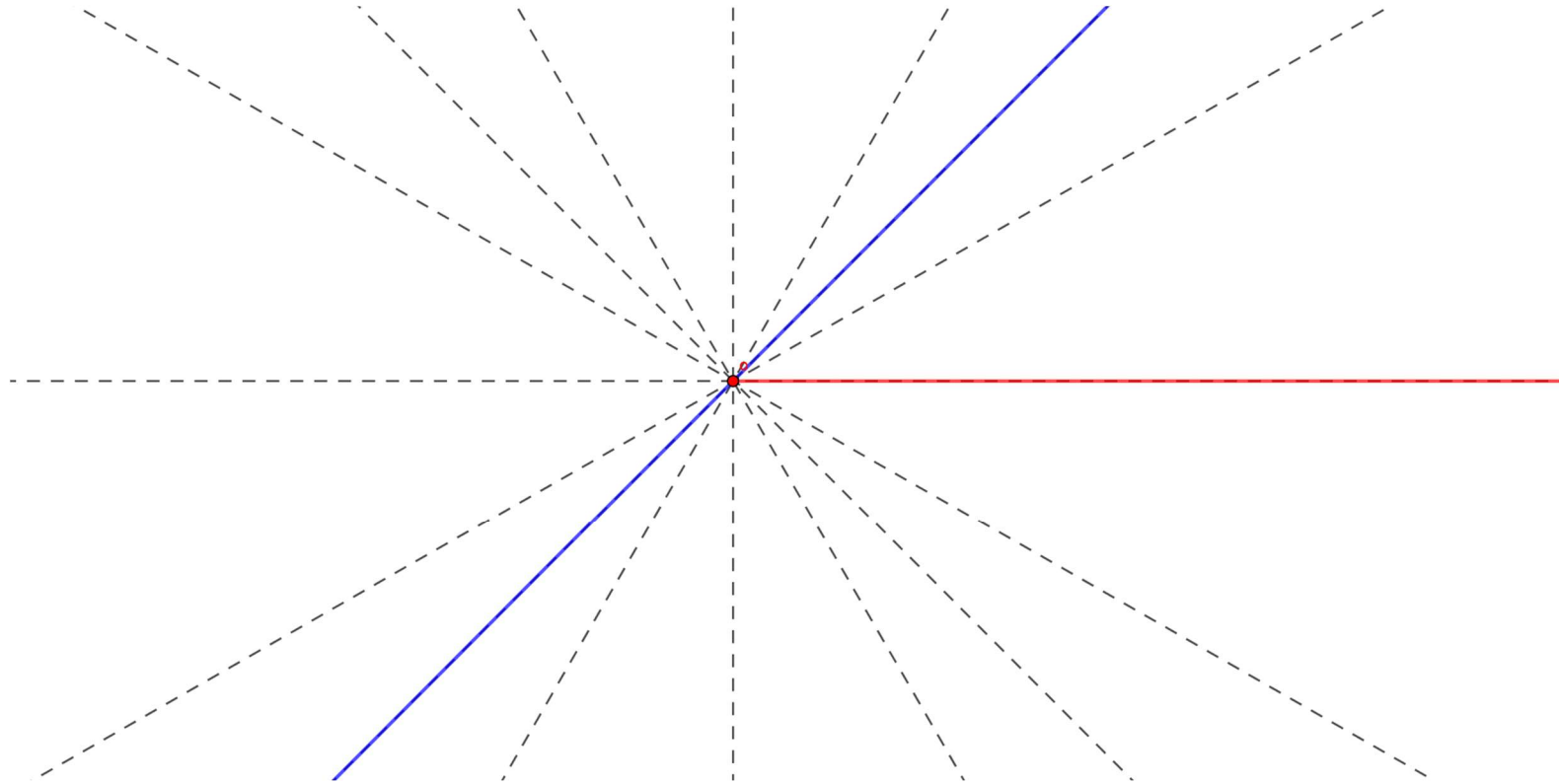
Relação entre as Coordenadas Polares e as Coordenadas Cartesianas de um ponto.



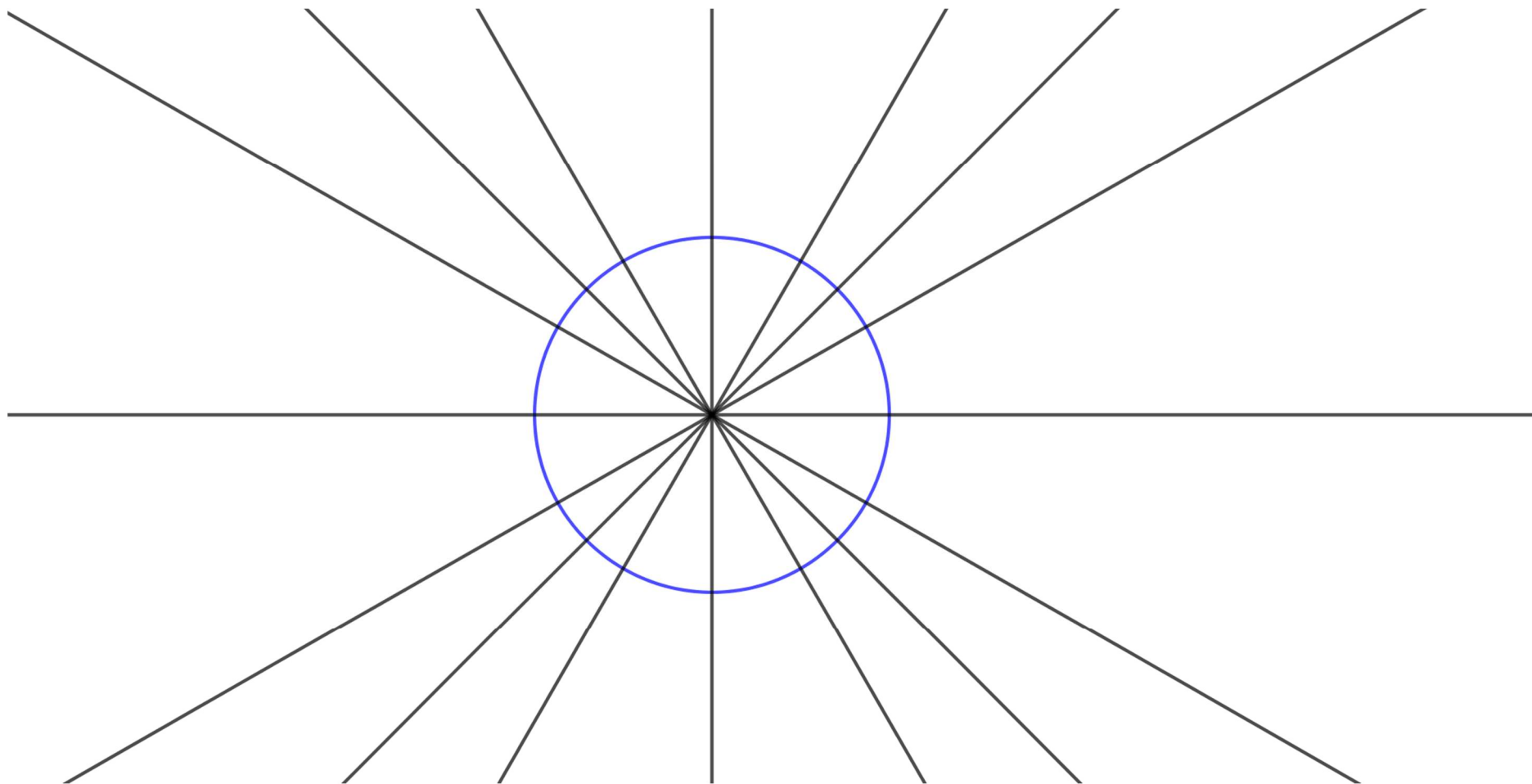
$$\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases} \text{ e } \begin{cases} r = \pm \sqrt{x^2 + y^2} \\ \operatorname{tg} \theta = \frac{y}{x} \end{cases}$$

## Exemplos

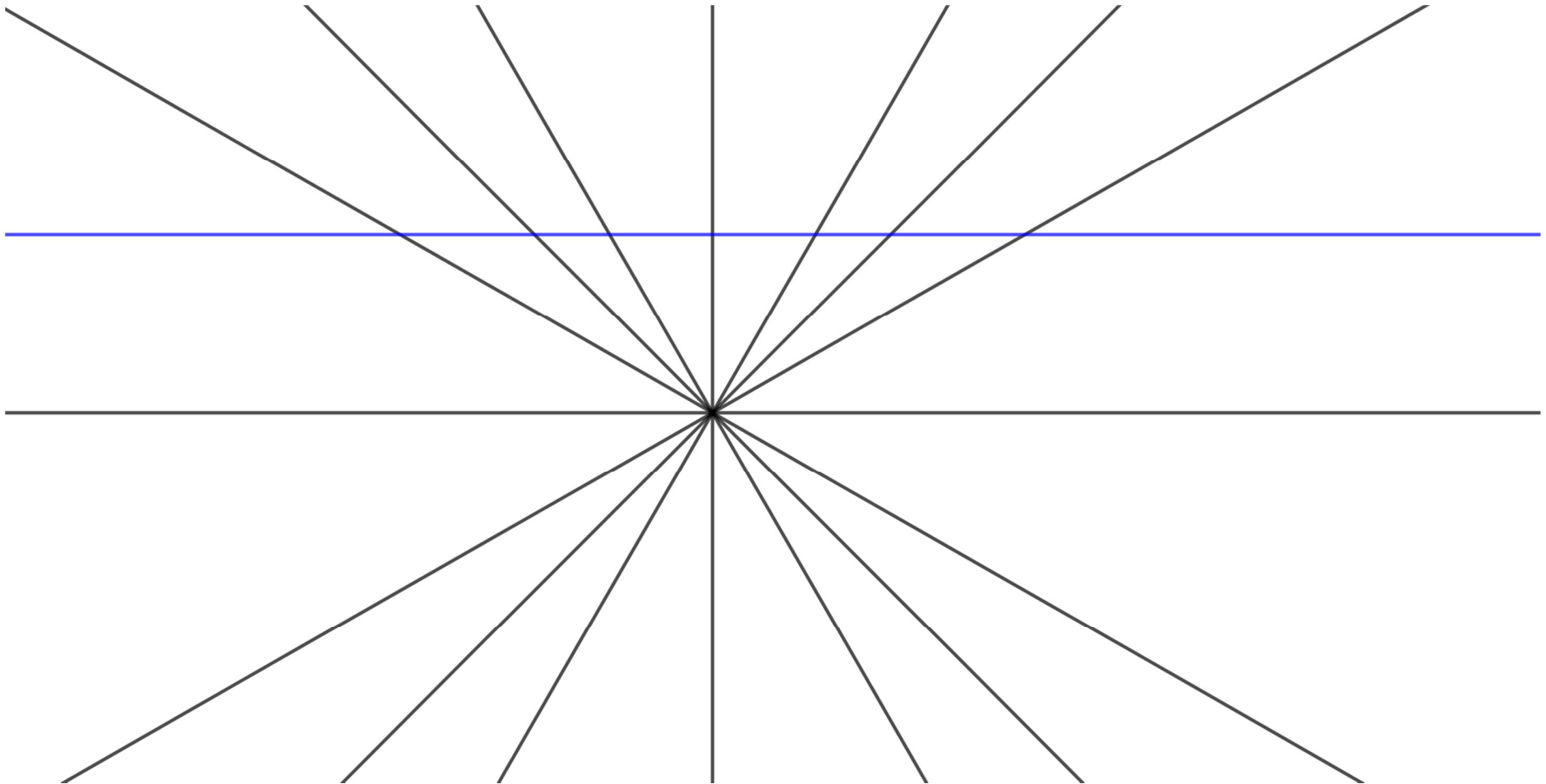
1)  $\theta = \frac{\pi}{4}$



2)  $r = 3$

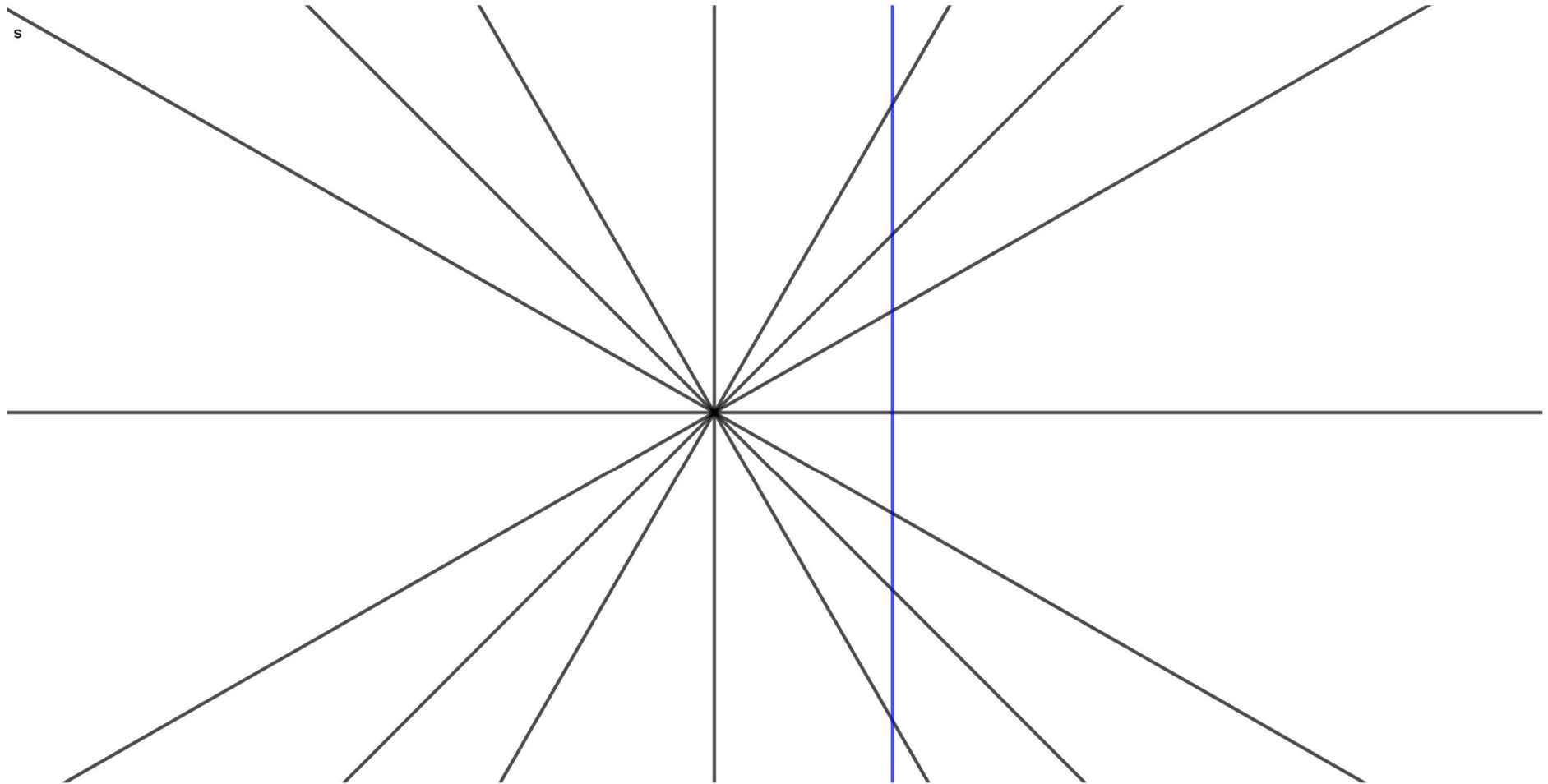


$$3) \quad r \operatorname{sen} \theta = 3$$

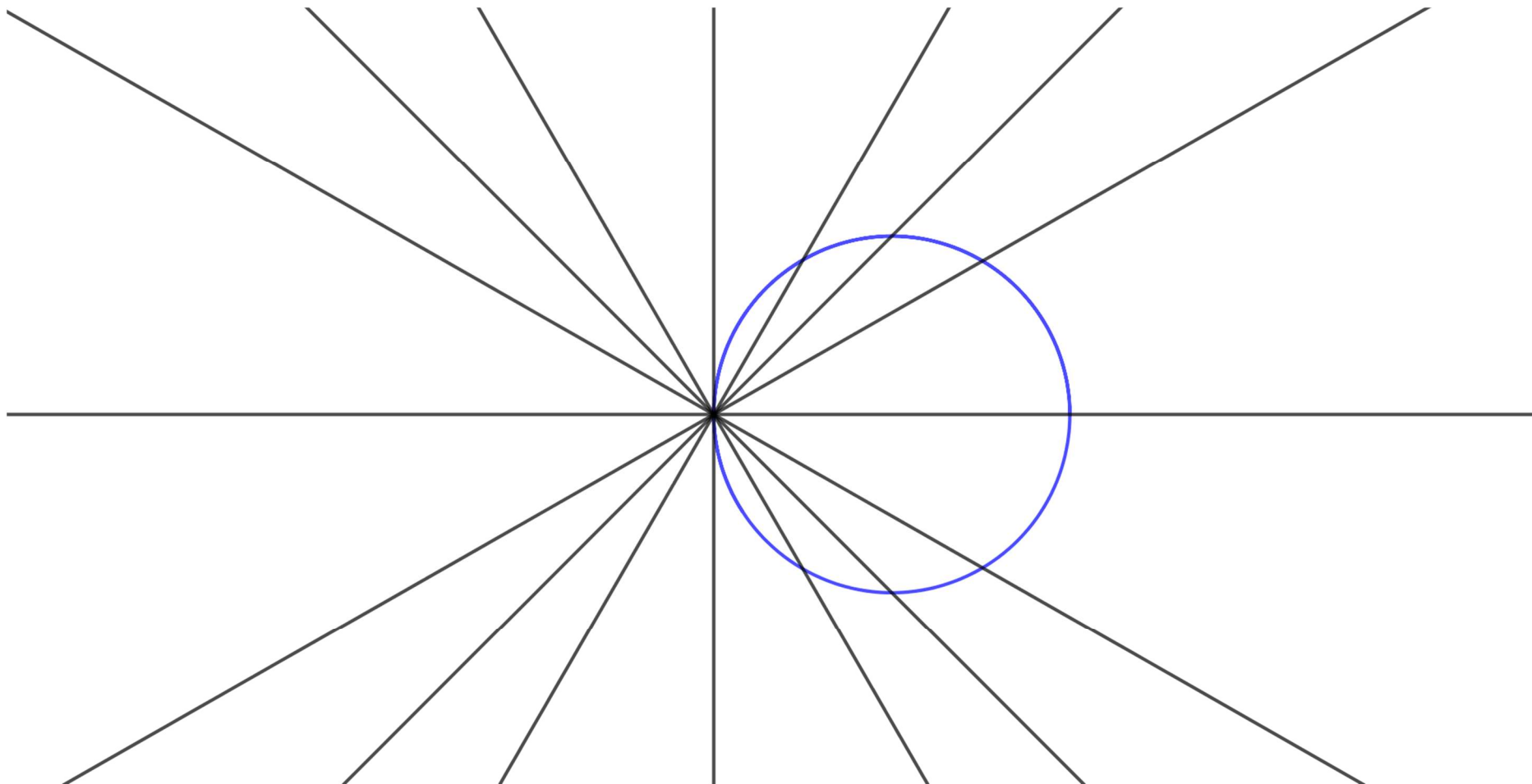




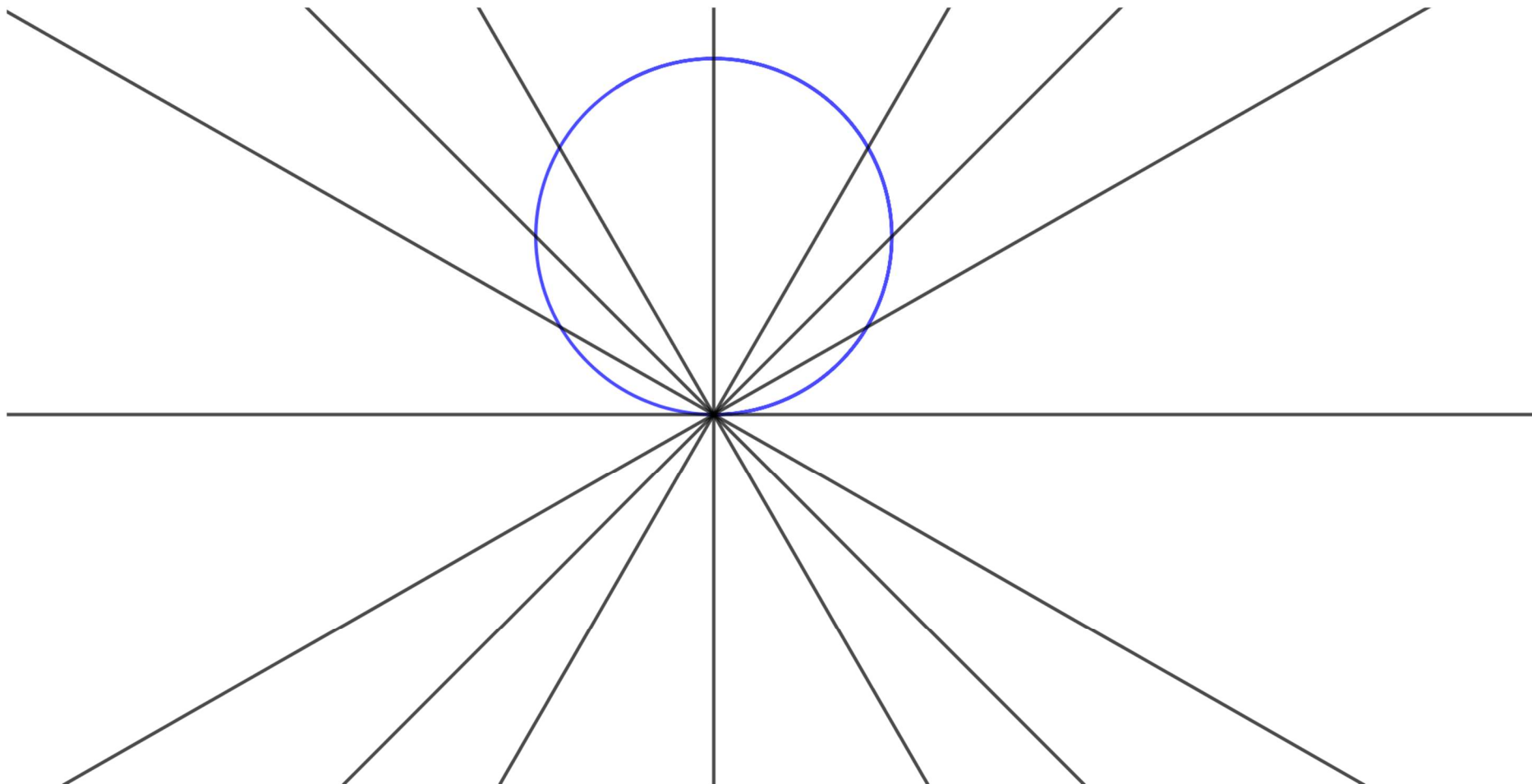
4)  $r \cos \theta = 3$



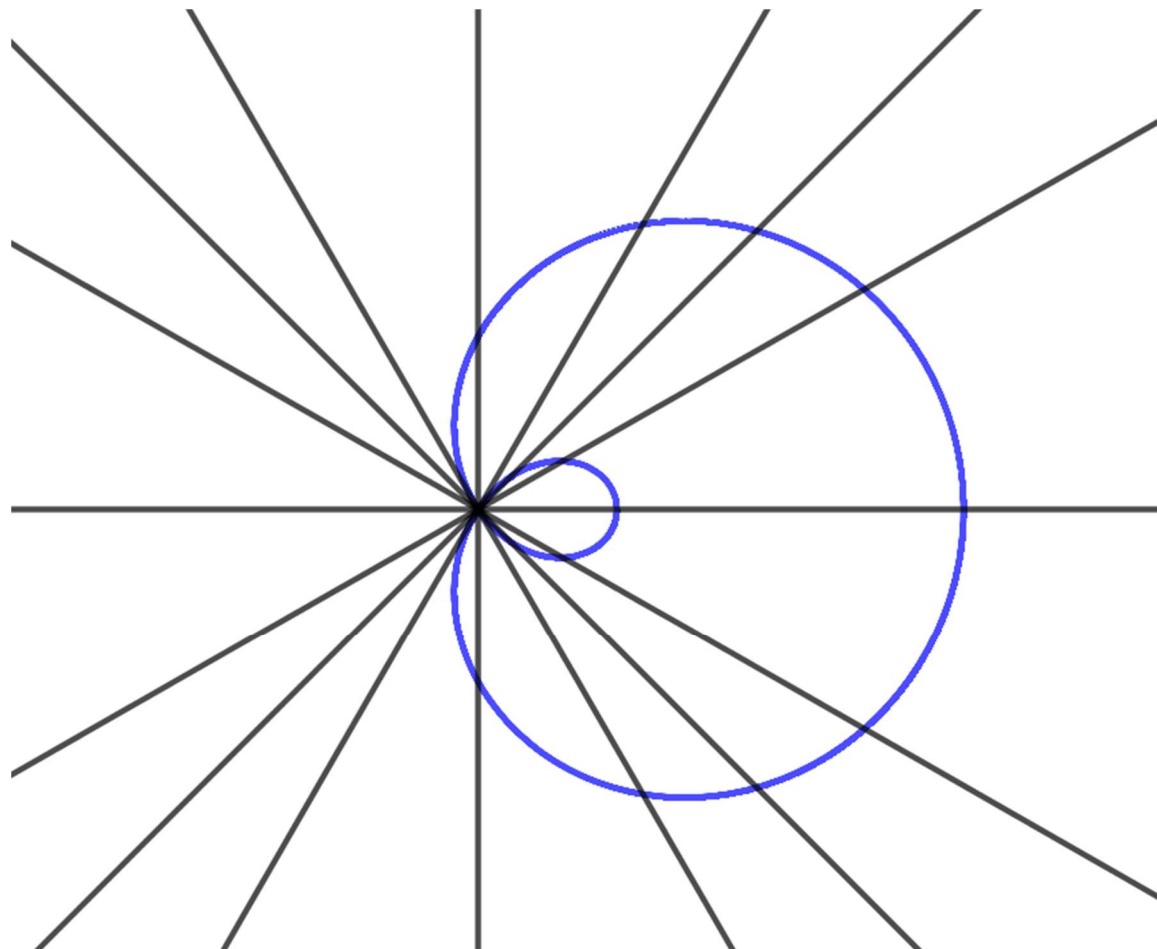
5)  $r = 18 \cos \theta$



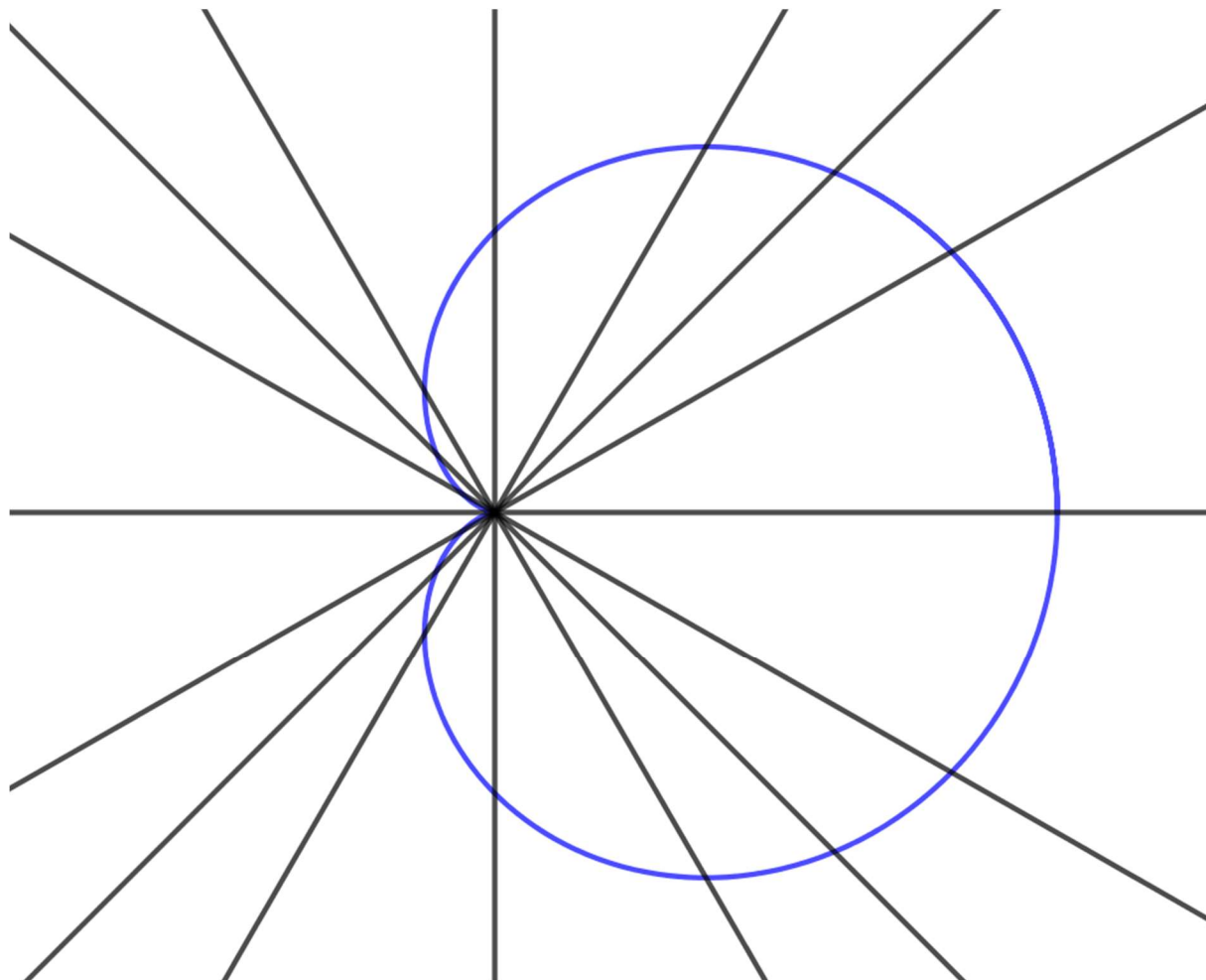
6)  $r = 18 \operatorname{sen} \theta$



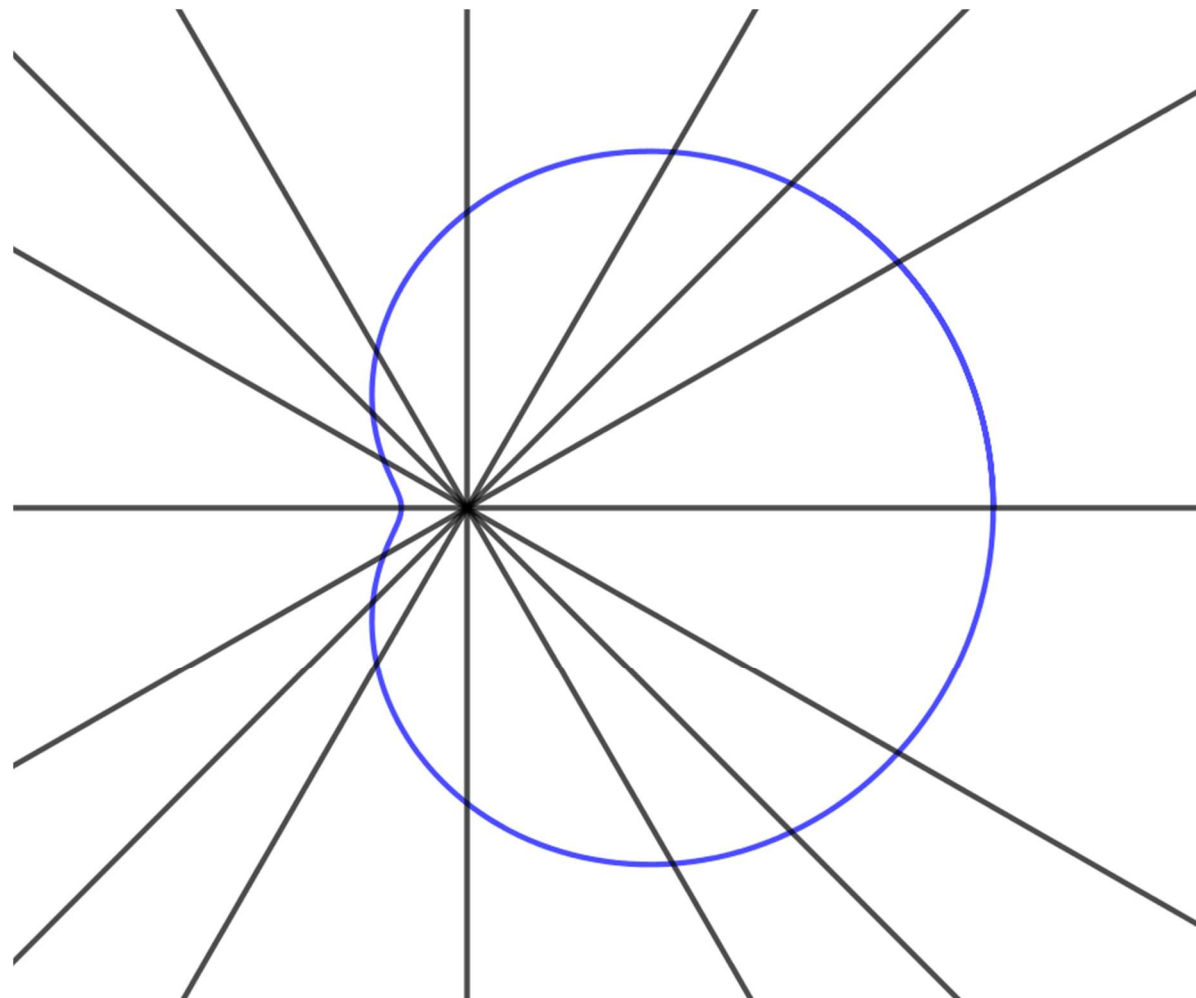
7) i)  $r = 5 + 9 \cos \theta$  (Limaçon com um laço)



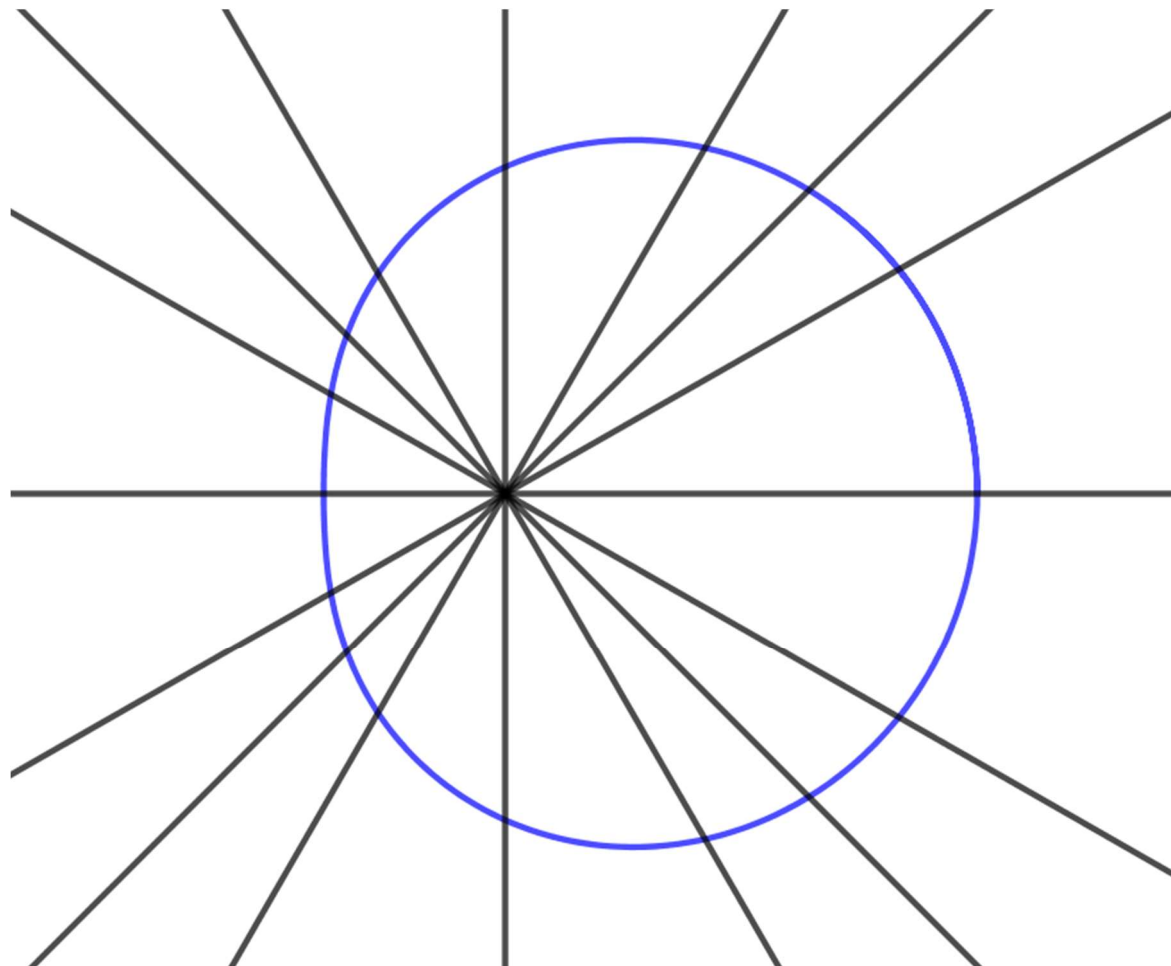
ii)  $r = 9 + 9 \cos \theta$  (Cardióide)



iii)  $r = 9 + 8 \cos \theta$  (Limaçon com um dente)



*iv)*  $r = 9 + 4 \cos \theta$  (Limaçon convexa – sem dente)



## Gráficos em coordenadas polares

1)  $\theta = c$

2)  $r = c$

3)  $r \operatorname{sen} \theta = b$

4)  $r \cos \theta = a$

5)  $r = 2a \operatorname{sen} \theta$

6)  $r = 2b \cos \theta$



7)  $r = a \pm b \cos \theta$ , com  $a, b > 0$

i) Se  $0 < \frac{a}{b} < 1$ . Limaçon de um laço

ii) Se  $\frac{a}{b} = 1$ . Cardióide

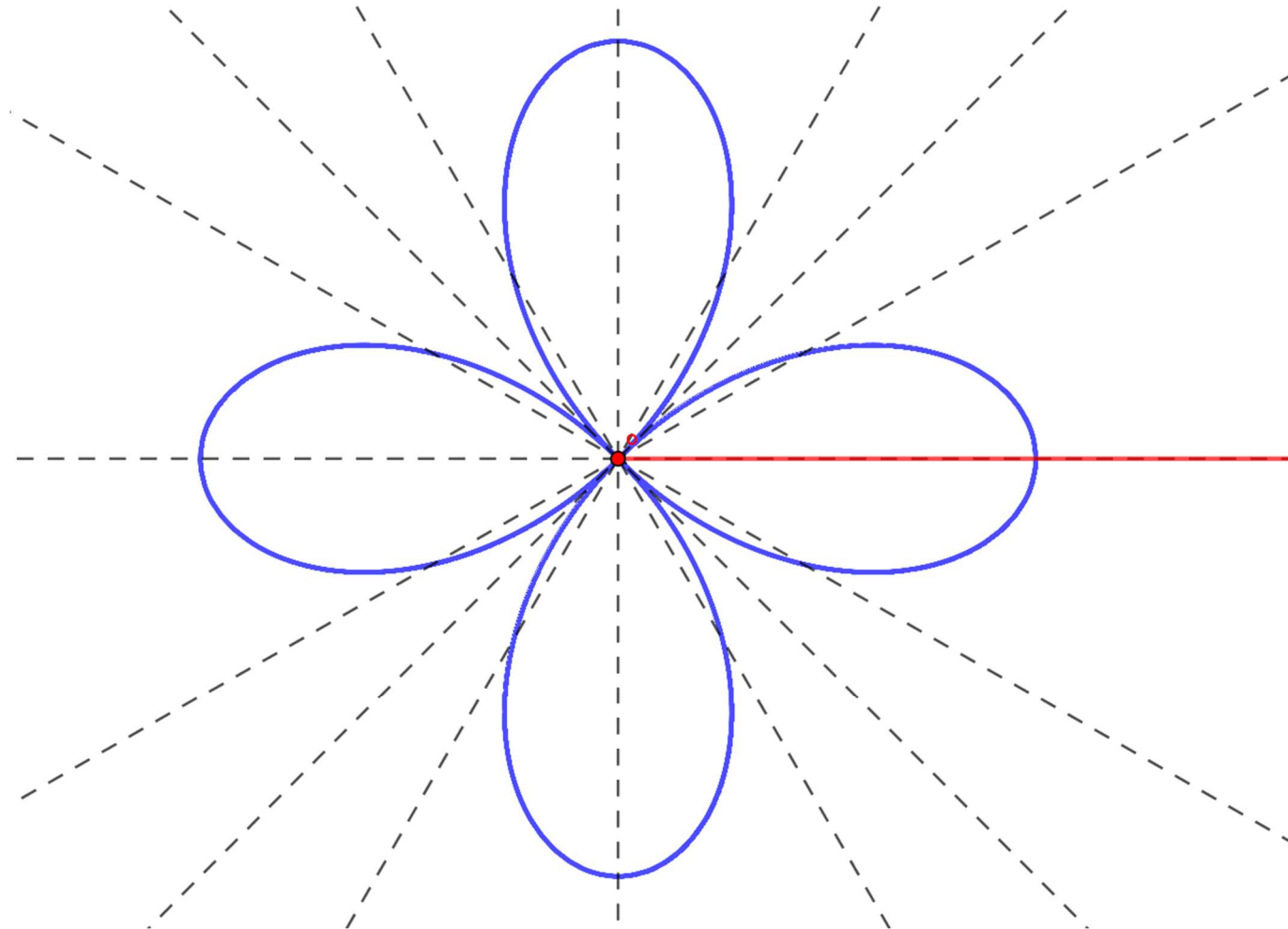
iii) Se  $1 < \frac{a}{b} < 2$ . Limaçon com um dente

iv) Se  $2 \leq \frac{a}{b}$ . Limaçon convexa (sem dente)

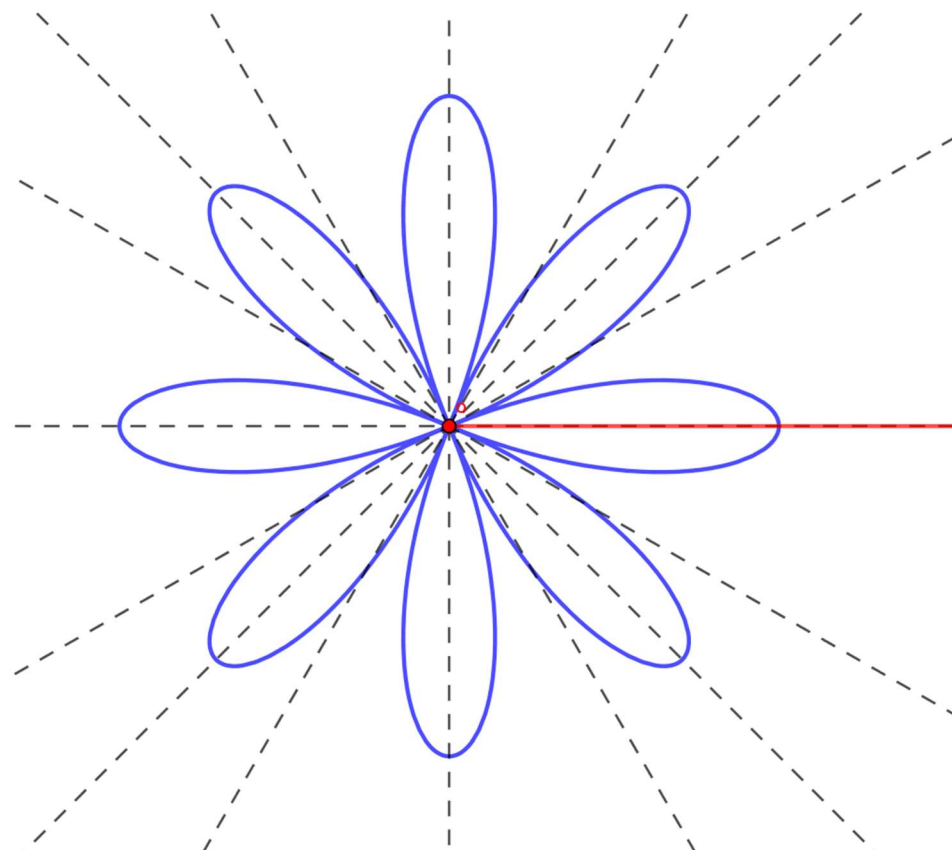
8)  $r = a \pm b \sin \theta$ , com  $a, b > 0$  (limaçons)

9)  $r = a \cos n\theta$  ou  $r = a \sin n\theta$  (Rosáceas de  $n$  folhas, se  $n$  for ímpar e de  $2n$  folhas, se  $n$  for par)

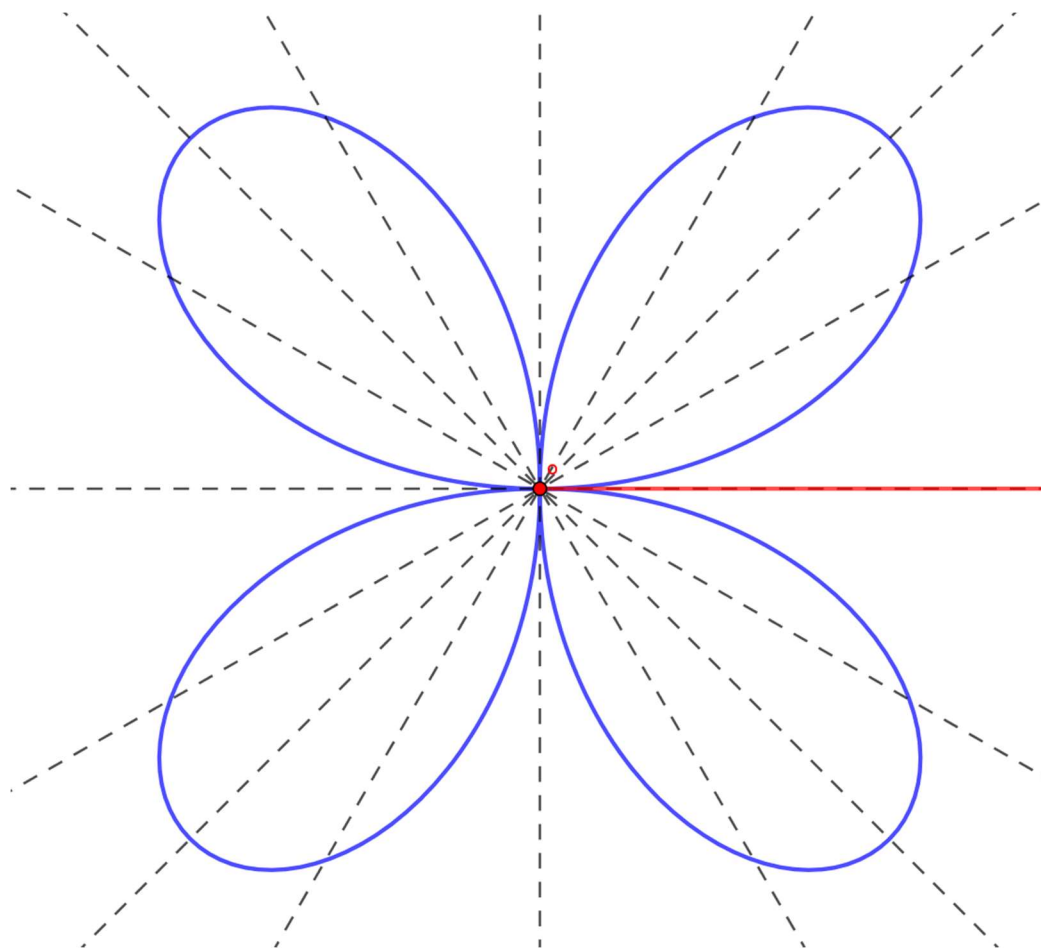
Exemplo:  $r = 4 \cos 2\theta$  (rosácea de 4 folhas)



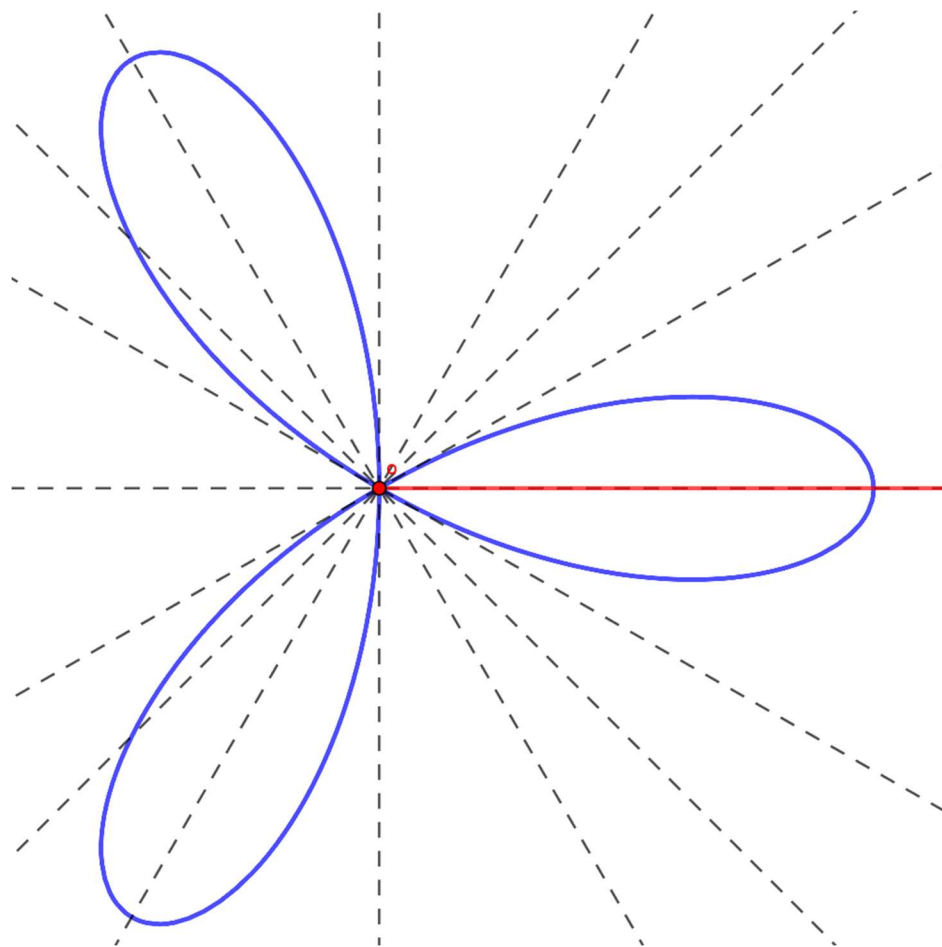
Exemplo:  $r = 4 \cos 4\theta$  (rosácea de 8 folhas)



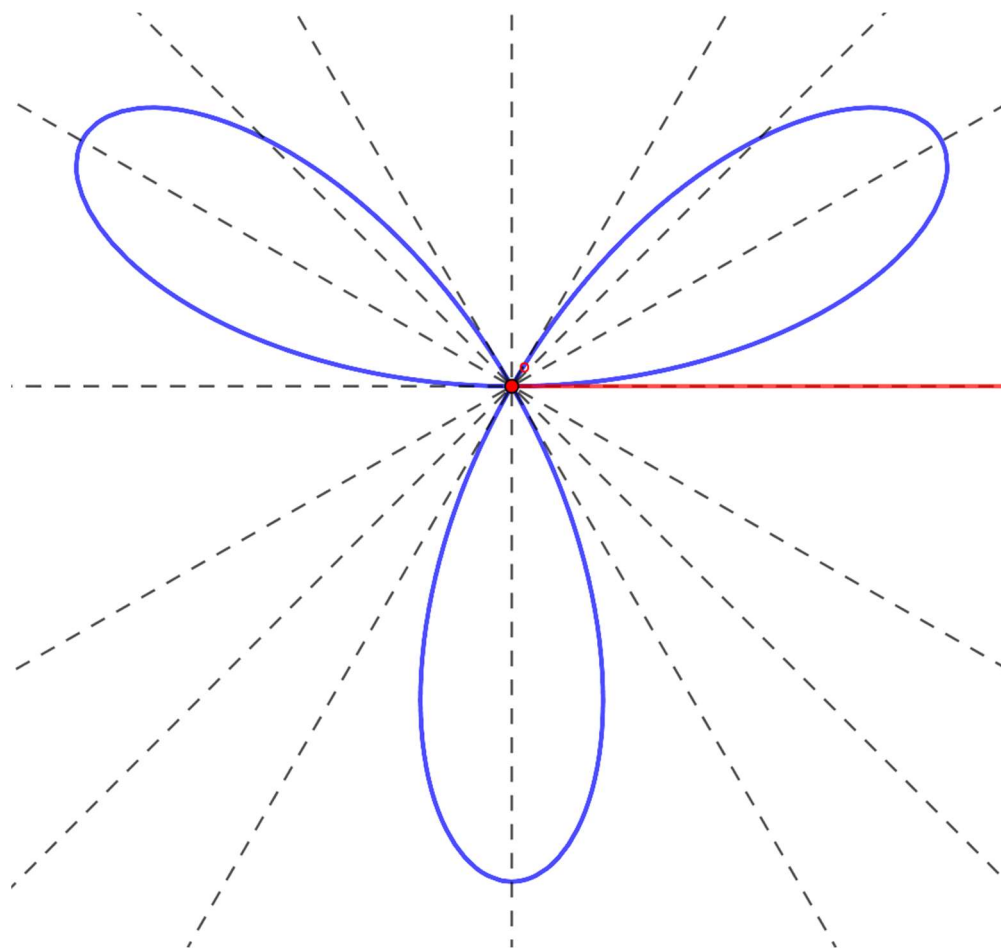
Exemplo:  $r = 4\sin 2\theta$  (rosácea de 4 folhas)



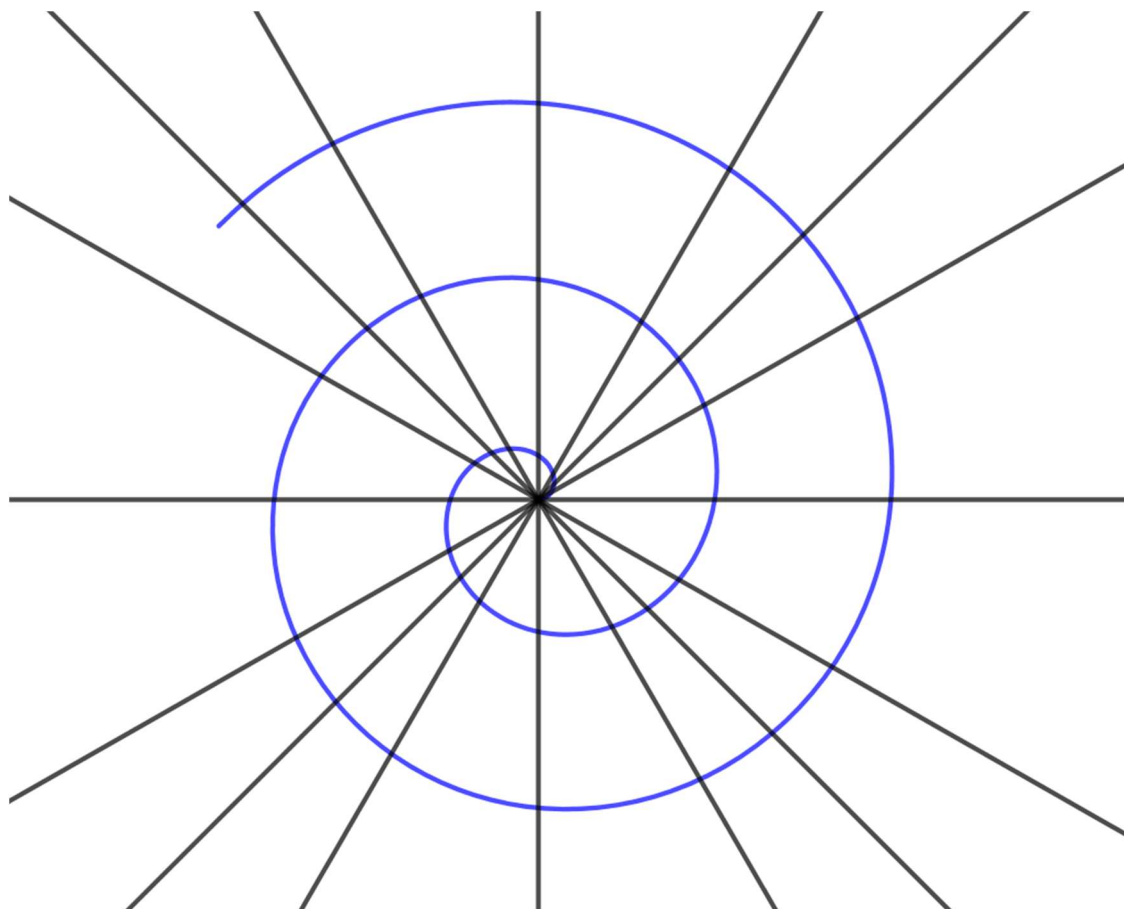
Exemplo:  $r = 4 \cos 3\theta$  (rosácea de 3 folhas)



Exemplo:  $r = 4 \sin 3\theta$  (rosácea de 3 folhas)

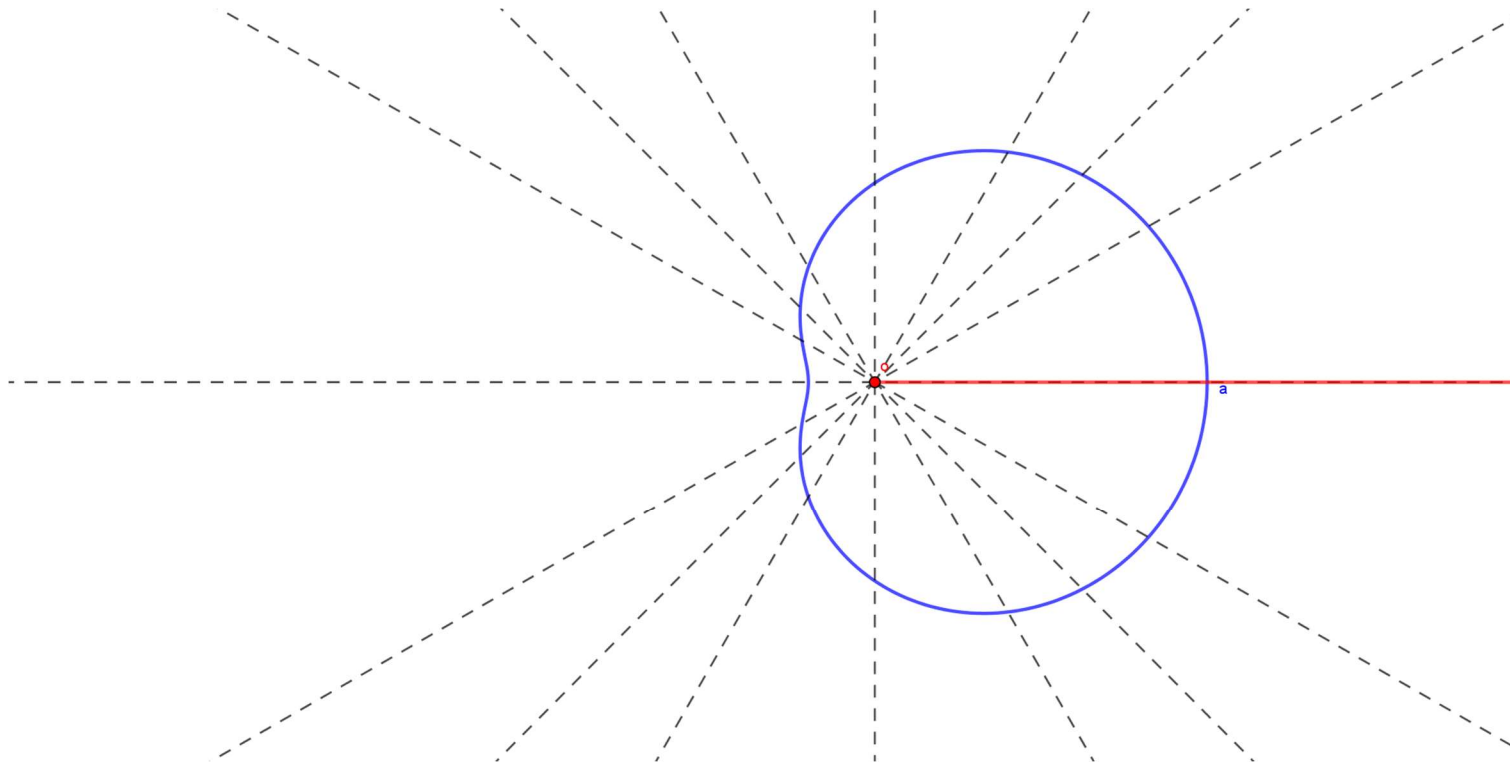


10)  $r = \theta$  (Espiral)



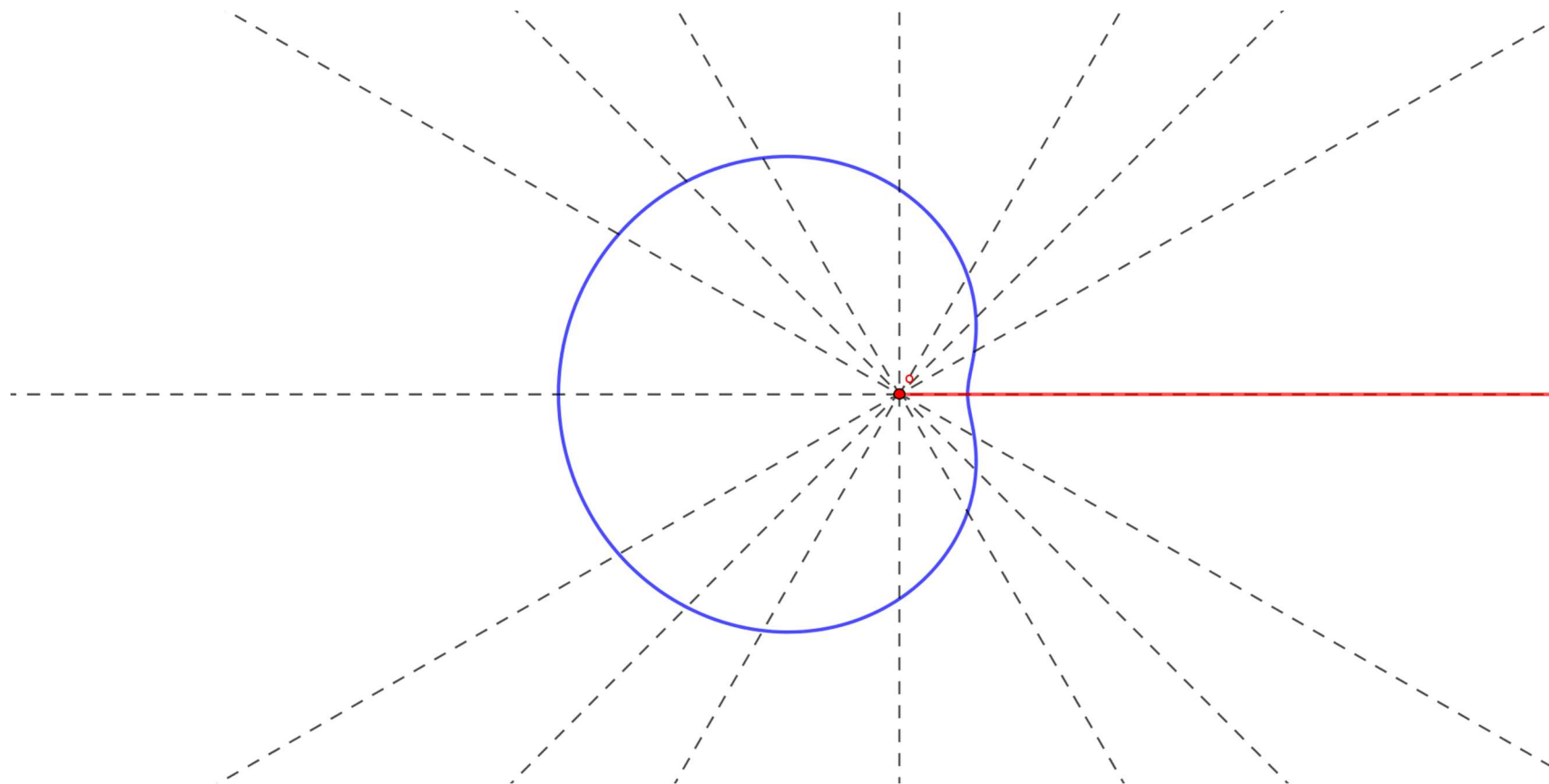
Outros Exemplos: Limaçons com 1 dente

$$r = 3 + 2 \cos \theta$$

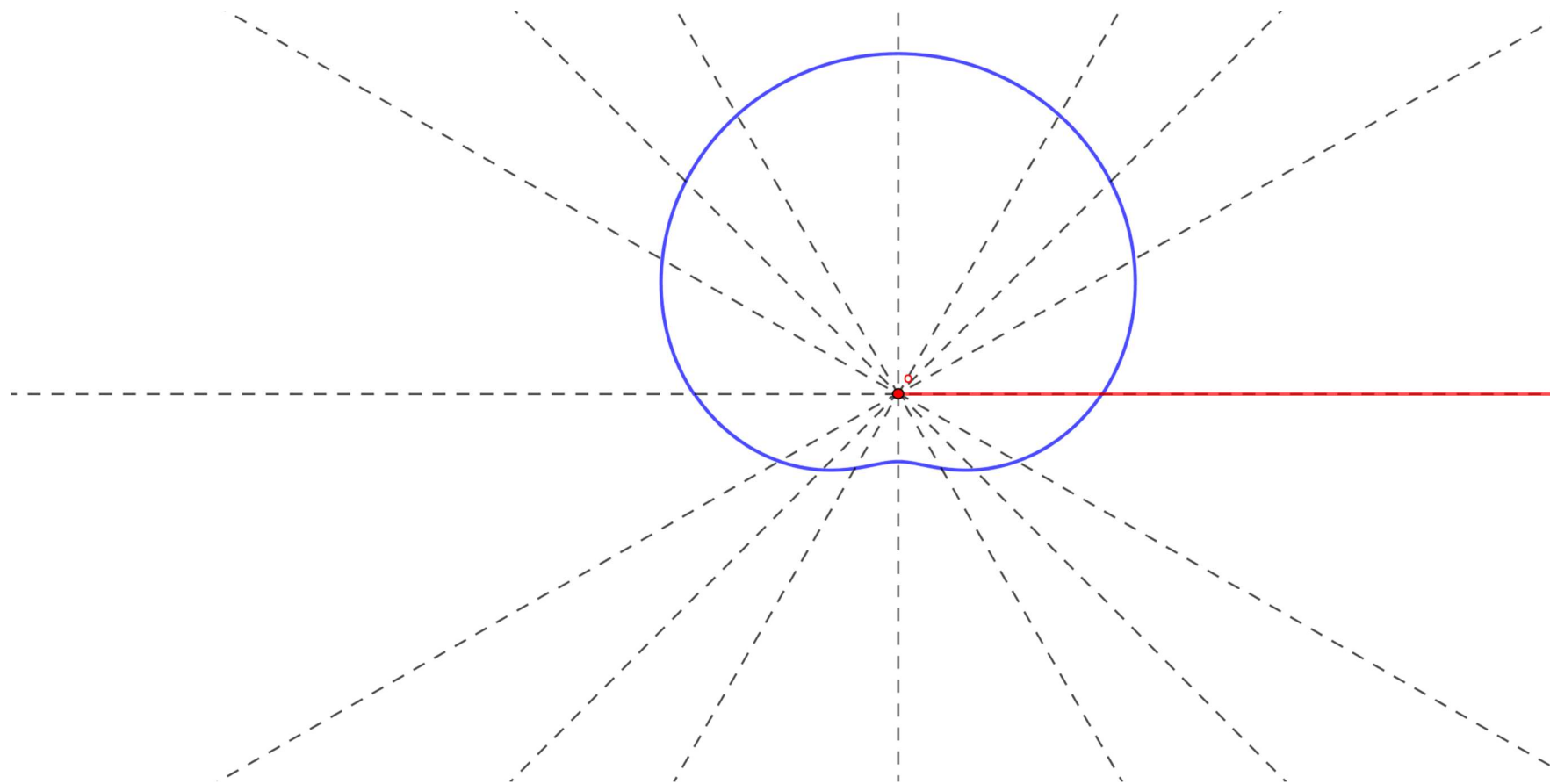




$$r = 3 - 2 \cos \theta$$



$$r = 3 + 2 \operatorname{sen} \theta$$



$$r = 3 - 2 \operatorname{sen} \theta$$

