

## UNIVERSIDADE FEDERAL DO CEARÁ CENTRO DE CIÊNCIAS BACHARELADO EM ESTATÍSTICA ANTÔNIO ARTHUR SILVA DE LIMA (508492) PROF. CIRO NOGUEIRA FILHO

TRABALHO DE CÁLCULO III: DIVERGENTE E ROTACIONAL

FORTALEZA 28/11/2022

1.

**a)** 
$$F(x,y,z) = xy^2z^2i + x^2yz^2j + x^2y^2zk$$

Primeiro, iremos identificar as componentes M, N e R do campo vetorial F:

$$M = xy^2z^2$$
;  $N = x^2yz^2$ ;  $R = x^2y^2z$ 

Logo:

$$div F = (xy^2z^2)_X + (x^2yz^2)_Y + (x^2y^2z)_Z$$
$$= (y^2z^2) + (x^2z^2) + (x^2y^2)$$

Agora, iremos calcular o rotacional:

$$rot F = [(x^{2}y^{2}z)_{Y} - (x^{2}yz^{2})_{Z}]i + [(xy^{2}z^{2})_{Z} - (x^{2}y^{2}z)_{X}]j + [(x^{2}yz^{2})_{X} - (xy^{2}z^{2})_{Y}]k$$

$$= (2x^{2}yz - 2x^{2}yz)i + (2xy^{2}z - 2xy^{2}z)j + (2xyz^{2} - 2xyz^{2})k$$

$$= (0)i + (0)j + (0)k$$

$$= 0$$

**b)** 
$$F(x, y, z) = e^{x}i + e^{y}j + e^{z}k$$

Identificando as componentes:  $M = e^x$ ;  $N = e^y$ ;  $R = e^z$ 

Divergente:

$$div F = (e^x)_X + (e^y)_Y + (e^z)_Z$$
$$= e^x + e^y + e^z$$

Rotacional:

$$rot F = [(e^z)_Y - (e^y)_Z]i + [(e^x)_Z - (e^z)_X]j + [(e^y)_X - (e^x)_Y]k$$
$$= (0 - 0)i + (0 - 0)j + (0 - 0)k$$
$$= 0$$

c) 
$$F(x, y, z) = z\cos yi + x\cos zj + y\cos xk$$

Componentes: M = zcosy; N = xcosz; R = ycosx

Divergente:

$$div F = (zcosy)_X + (xcosz)_Y + (ycosx)_Z$$
$$= 0 + 0 + 0$$
$$= 0$$

Rotacional:

$$rot F = [(ycosx)_Y - (xcosz)_Z]i + [(zcosy)_Z - (ycosx)_X]j + [(xcosz)_X - (zcosy)_Y]k$$
$$= (cosx + xsenz)i + (cosy + ysenx)j + (cosz + zseny)k$$

**d**) 
$$F(x, y, z) = y lnx i + z lny j + x lnz k$$

Componentes: M = ylnx; N = zlny; R = xlnz

Divergente:

$$div F = (ylnx)_X + (zlny)_Y + (xlnz)_Z$$
$$= \frac{y}{x} + \frac{z}{y} + \frac{x}{z}$$

Rotacional:

$$rot F = [(xlnz)_Y - (zlny)_Z]i + [(yln)_Z - (xlnz)_X]j + [(zlny)_X - (ylnx)_Y]k$$

$$= (0 - lny)i + (0 - lnz)j + (0 - lnx)k$$

$$= -lnyi - lnzj - lnxk$$

• Incompressíveis: c);

• Irrotacionais: a) e b).

**3.** F(x,y,z) = f(x)i + g(y)j + h(z)k, com f, g e h differenciáveis.

Primeiramente, temos que as componentes do campo vetorial são M = f(x), N = g(y) e R = h(z). Encontraremos agora o rotacional da função.

$$rot F = [h(z)_{Y} - g(y)_{Z}]i + [f(x)_{Z} - h(z)_{X}]j + [g(y)_{X} - f(x)_{Y}]k$$

$$= (0 - 0)i + (0 - 0)j + (0 - 0)k$$

$$= 0$$

Portanto, o campo vetorial F(x, y, z) é *irrotacional*.

**4.** 
$$F(x, y, z) = f(y, z)i + g(x, z)j + h(x, y)k$$
.

As componentes do campo vetorial são  $M=f(y,z),\ N=g(x,z),\ e\ R=h(x,y).$  Calcularemos então o divergente da função.

$$div F = f(y,z)_X + g(x,z)_Y + h(x,y)_Z$$
$$= 0 + 0 + 0$$
$$= 0$$

Portanto, o campo vetorial F(x, y, z) é *incompressível*.

**5.** 

Vamos supor que exista o campo vetorial espacial F(x,y,z) = M(x,y,z)i + N(x,y,z)j + R(x,y,z)k tal que  $rot\ F = xi + yj + zk$ . Então, sabemos que  $div(rot\ F)$  deve ser igual a 0. Iremos verificar:

$$div(xi+yj+zk) = (x)x + (y)y + (z)z$$
$$= 1+1+1$$
$$= 3$$

Como  $div(rot\ F) = 3 \neq 0$ , logo, o campo vetorial espacial F(x,y,z) não existe.

6.

Supondo que a função g(x,y,z) exista, sabemos que  $rot(\nabla g)=0$ . Encontraremos então esse rotacional, tomando como componentes  $M=x^2-y$ ;  $N=y^2-z$  e  $R=z^2-x$ .

$$rot(\nabla g) = [(z^2 - x)_Y - (y^2 - z)_Z]i + [(x^2 - y)_Z - (z^2 - x)_X]j +$$

$$[(y^2 - z)_X - (x^2 - y)_Y]k$$

$$= (0 + 1)i + (0 + 1)j + (0 + 1)k$$

$$= i + j + k$$

Como  $rot(\nabla g) = i + j + k \neq 0$ , então podemos afirmar que a função g(x,y,z) **não** existe.

7. 
$$F(x, y, z) = xi + yj - 2zk$$
.

Calculando o divergente do campo *F*:

$$div F = (x)_X + (y)_Y + (-2z)_Z$$
  
= 1+1-2  
= 0

Calculando o rotacional do campo F:

$$rot F = [(-2z)_{Y} - (y)_{Z}]i + [(x)_{Z} - (-2z)_{X}]j + [(y)_{X} - (x)_{Y}]k$$

$$= (0-0)i + (0-0)j + (0-0)k$$

$$= 0$$

Observamos que div F=0, rot F=0, porém,  $F\neq 0.$  Portanto, a afirmação "Se div F=0 e rot F=0, então, F=0" é **falsa**.