



S.T.E.M.

Μοριοδότηση 2016

Ενδεικτικές απαντήσεις και από γραπτά μαθητών

Θέμα A

A1 - β

A2 - γ

A3 - β

A4 - δ

A5: $\Sigma - \Lambda - \Sigma - \Lambda - \Lambda$

Θέμα B

B1 - (iii)

a) τρόπος

Ο ακίνητος παρατηρητής ακούει απευθείας από τη σειρήνα του τρένου συχνότητα

$$f_1 = \frac{u_{\eta\chi}}{u_{\eta\chi} + u_s} \cdot f_s$$

Ο ήχος της σειρήνας του τρένου φτάνει στον βράχο

$$f_{\text{βράχ}} = \frac{u_{\eta\chi}}{u_{\eta\chi} - u_s} \cdot f_s$$

Ο παρατηρητής ακούει αυτόν τον ήχο με συχνότητα

$f_2 = f_{\text{βράχ}}$ (ακίνητος παρατηρητής - ακίνητος βράχος)

άρα

$$\frac{f_1}{f_2} = \frac{\frac{u_{\eta\chi}}{u_{\eta\chi} + u_s} \cdot f_s}{\frac{u_{\eta\chi}}{u_{\eta\chi} - u_s} \cdot f_s}$$

$$\frac{f_1}{f_2} = \frac{u_{\eta\chi} - \frac{u_{\eta\chi}}{10}}{u_{\eta\chi} + \frac{u_{\eta\chi}}{10}} = \frac{9}{11}$$

β) τρόπος

Ο ακίνητος παρατηρητής ακούει απευθείας από τη σειρήνα του τρένου μήκος κύματος

$$\lambda_1 = \lambda + u_s \cdot T_s$$

Ο ήχος της σειρήνας του τρένου φτάνει στον βράχο

$$\lambda_{\text{βράχ}} = \lambda - u_s \cdot T_s$$

Ο παρατηρητής ακούει αυτόν τον ήχο με μήκος κύματος

$$\lambda_2 = \lambda_{\text{βράχ}} \text{ (ακίνητος παρατηρητής - ακίνητος βράχος)}$$

άρα

$$\frac{\lambda_1}{\lambda_2} = \frac{\lambda + u_s \cdot T_s}{\lambda - u_s \cdot T_s} = \frac{\frac{u_{\eta\chi} + u_s}{f_s}}{\frac{u_{\eta\chi} - u_s}{f_s}}$$

$$\frac{\lambda_1}{\lambda_2} = \frac{u_{\eta\chi} + \frac{u_{\eta\chi}}{10}}{u_{\eta\chi} - \frac{u_{\eta\chi}}{10}} = \frac{11}{9}$$

$$\frac{f_1}{f_2} = \frac{\frac{u_{\eta\chi}}{\lambda_1}}{\frac{u_{\eta\chi}}{\lambda_2}} = \frac{\lambda_2}{\lambda_1} = \frac{9}{11}$$

Άρα η σωστή απάντηση είναι το (iii)

B2 - (i)

Η εξίσωση του στάσιμου κύματος θα είναι

$$y = 2A \cdot \sin\left(\frac{2\pi\chi}{\lambda}\right) \cdot \eta\mu\left(\frac{2\pi t}{T}\right)$$

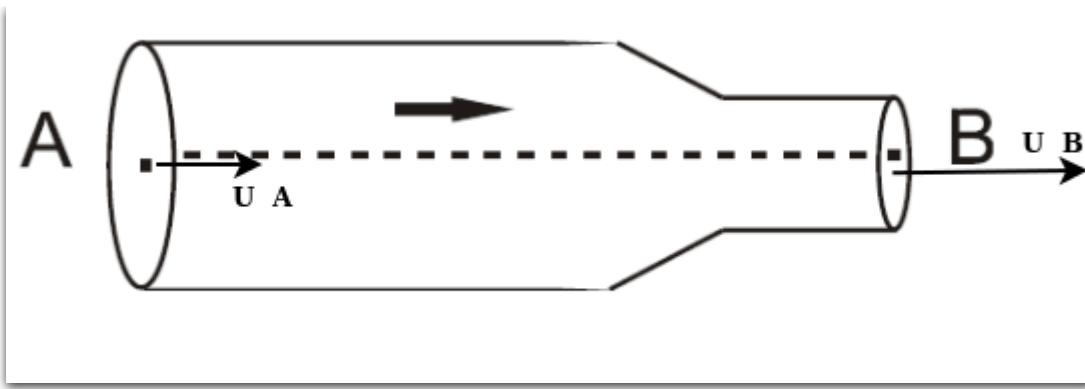
Το μέτρο της μέγιστης ταχύτητας ταλάντωσης u_{max_M} του σημείου M της χορδής ($x_M = \frac{9\lambda}{8}$)

είναι ίσο με:

$$u_{max_M} = \omega \cdot |A'_M| = \frac{2\pi}{T} \cdot |2A\sin\frac{2\pi\frac{9\lambda}{8}}{\lambda}| = \frac{4\pi A}{T} \cdot |\sin\frac{9\pi}{4}| = \frac{2 \cdot \sqrt{2}\pi A}{T}$$

Άρα η σωστή απάντηση είναι το (i)

B3 - (ii)



Επειδή το ρευστό είναι ασυμπίεστο και η ροή του είναι στρωτή η παροχή του σωλήνα διατηρείται σταθερή και ισχύει η εξίσωση της συνέχειας:

$$A_A \cdot u_A = A_B \cdot u_B \Rightarrow 2 \cdot A_B \cdot u_A = A_B \cdot u_B \Rightarrow 2 \cdot u_A = u_B$$

Για ιδανικό ρευστό η κινητική ενέργεια ανά μονάδα όγκου είναι:

$$\Lambda = \frac{dK}{dV} = \frac{\frac{1}{2} \cdot dm \cdot u^2}{dV} = \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u^2$$

a) τρόπος

Εφόσον ο σωλήνας είναι οριζόντιος η εξίσωση του Bernoulli παίρνει την ακούλουθη μορφή:

$$P_A + \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_A^2 = P_B + \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_B^2 \Rightarrow P_A - P_B = \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_B^2 - \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_A^2$$

$$P_A - P_B = \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot 4 \cdot u_A^2 - \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_A^2 = 4\Lambda - \Lambda = 3\Lambda$$

β) τρόπος

Θ.Ε.Ε. $A \rightarrow B$ για dt:

$$W + W_B = dK$$

όπου W το έργο που προσφέρεται στο τμήμα του ρευστού από το A στο B από το περιβάλλον ρευστό, δηλαδή $W = (P_A - P_B) \cdot dV$, $W_B = 0$ και

$$dK = \frac{1}{2} \cdot dm \cdot u_B^2 - \frac{1}{2} \cdot dm \cdot u_A^2$$

Τελικά

$$(P_A - P_B) \cdot dV = \frac{1}{2} \cdot dm \cdot u_B^2 - \frac{1}{2} \cdot dm \cdot u_A^2 \Rightarrow P_A - P_B = \frac{1}{2} \cdot \frac{dm}{dV} \cdot u_B^2 - \frac{1}{2} \cdot \frac{dm}{dV} \cdot u_A^2$$

$$(P_A - P_B) = \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_B^2 - \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_A^2 = \frac{1}{2} \cdot \rho(2u_A)^2 - \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_A^2 = 3 \cdot \frac{1}{2} \cdot \rho \cdot u_A^2 = 3\Lambda$$

Άρα η σωστή απάντηση είναι το (ii)

Θέμα Γ

Λείο τεταρτοκύκλιο ΑΓ

$$R = 5\text{m}$$

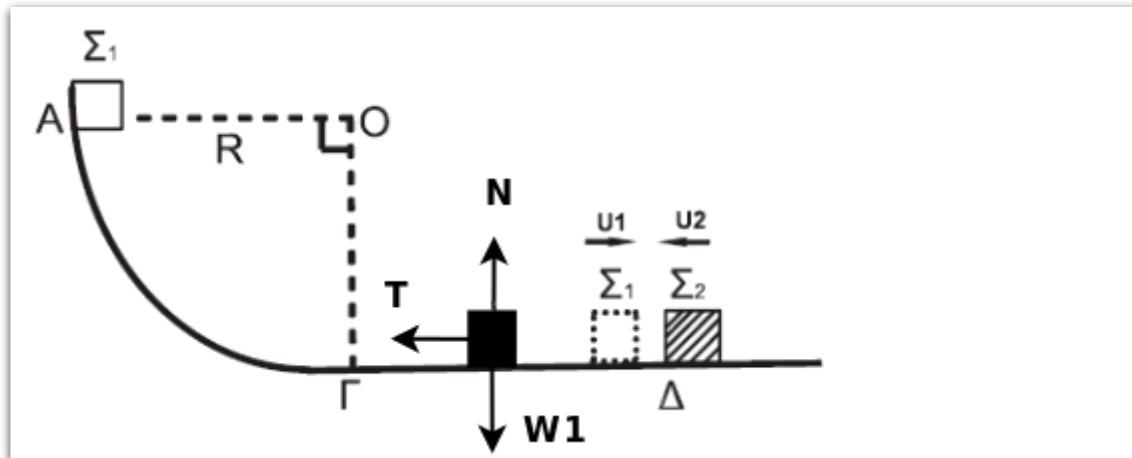
$$\mu = 0.5$$

$$\Gamma \Delta = S_1 = 3.6\text{m}$$

$$\text{μάζες } m_2 = 3 \cdot m_1$$

$$\text{και } u_2 = 4 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Π1



Α.Δ.Μ.Ε. (Α, Γ)(m₁)

$$K_A + U_A = K_\Gamma + U_\Gamma \Rightarrow 0 + m_1 \cdot g \cdot R = \frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u_o^2 + 0 \Rightarrow u_o = \sqrt{2 \cdot g \cdot R} \Rightarrow u_o = 10 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

Γ2

a) τρόπος

Θ.Μ.Κ.Ε. Γ → Δ(m₁)

$$K_\Delta - K_\Gamma = W_T \Rightarrow \frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u_1^2 - \frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u_o^2 = -\mu \cdot m_1 \cdot g \cdot S_1 \Rightarrow u_1 = 8 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

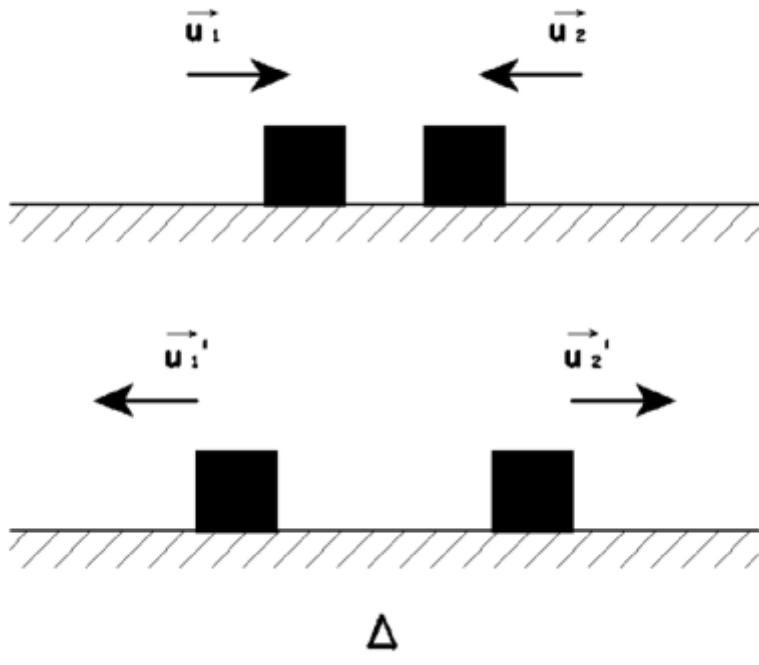
b) τρόπος

$$\Sigma F = m \cdot \alpha \Rightarrow T = m \cdot \alpha \Rightarrow \mu \cdot m \cdot g = m \cdot \alpha \Rightarrow \alpha = 5 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

$$S_1 = u_o \cdot t - \frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^2 \Rightarrow 5 \cdot t^2 - 20 \cdot t + 7.2 = 0$$

$$t = \frac{20 \pm 16}{10} = \begin{cases} 0.4 \\ 3.6, \text{ απορρίπτεται} \end{cases}$$

$$u_1 = u_o - \alpha \cdot t \Rightarrow u_1 = 8 \frac{m}{s}$$



a) τρόπος

Τα m_1, m_2 συγκρούονται στο Δ κεντρικά και ελαστικά. Από ΑΔΟ και ΔΚΕ προκύπτει:

$$u'_1 = \frac{2m_2 \cdot (-u_2) + (m_1 - m_2) \cdot u_1}{m_1 + m_2} = -10 \frac{m}{s} \Rightarrow |u'_1| = 10 \frac{m}{s}$$

$$u'_2 = \frac{2m_1 \cdot u_1 + (m_2 - m_1) \cdot (-u_2)}{m_1 + m_2} = +2 \frac{m}{s} \Rightarrow |u'_2| = 2 \frac{m}{s}$$

b) τρόπος

ΑΔΟ

$$\vec{p}_{\text{πρώ}} = \vec{p}_{\text{μετά}} \Rightarrow m_1 \cdot u_1 - m_2 \cdot u_2 = -m_1 \cdot u'_1 + m_2 \cdot u'_2 \Rightarrow u'_1 = 4 + 3 \cdot u'_2$$

ΔΚΕ

$$\frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u_1^2 + \frac{1}{2} \cdot m_2 \cdot u_2^2 = \frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u'_1^2 + \frac{1}{2} \cdot m_2 \cdot u'_2^2 \Rightarrow 112 = u'_1^2 + 3 \cdot u'_2^2$$

Αντικαθιστώντας την προηγούμενη σχέση φτάνουμε στην δευτεροβάθμια

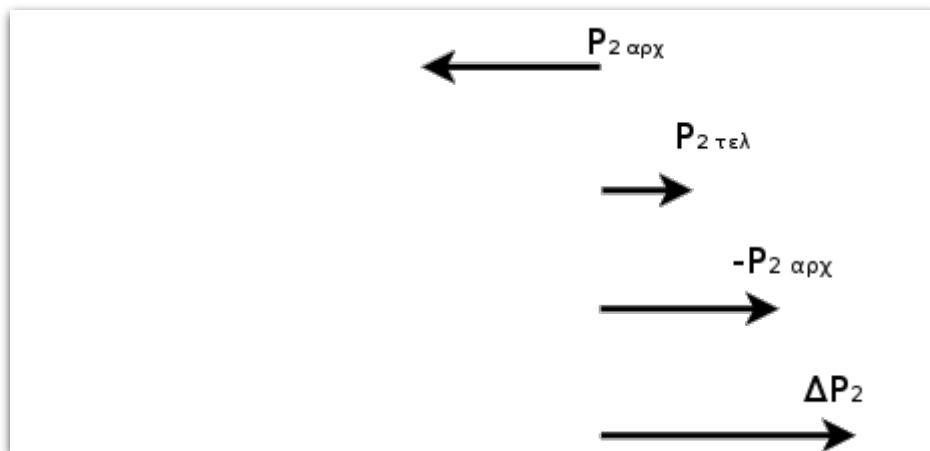
$$u_2'^2 + 2 \cdot u_2' - 8 = 0$$

$$u_2' = \frac{-2 \pm 6}{2} = \begin{cases} 2 \\ -4, \text{ απορρίπτεται} \end{cases}$$

οπότε

$$u_1' = 4 + 3 \cdot u_2' \Rightarrow u_1' = 10 \frac{m}{s}$$

Γ3



μάζα $m_2 = 3kg$

$$\vec{\Delta P}_2 = \vec{P}_{2\tau\epsilon\lambda} - \vec{P}_{2\alpha\phi\chi} = \vec{P}_{2\tau\epsilon\lambda} + (-\vec{P}_{2\alpha\phi\chi})$$

$$\Delta P_2 = m_2 \cdot u_2' - (-m_2 \cdot u_2) = m_2 \cdot (u_2' + u_2) \Rightarrow \Delta P_2 = 18kg \cdot \frac{m}{s}$$

Γ4

Το ποσοστό επι τοις εκατό της μεταβολής της κινητικής ενέργειας του m_1 κατά την κρούση είναι:

$$\Pi(\%) = \frac{\Delta K_1}{K_{1\alpha\phi\chi}} \cdot 100\% = \frac{\frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot (u_1'^2 - u_1^2)}{\frac{1}{2} \cdot m_1 \cdot u_1^2} \cdot 100\% = \left(\frac{u_1'^2}{u_1^2} - 1 \right) \cdot 100\% = 56.25\%$$

Θέμα Δ

ΒΓ Λείο κεκλιμένο δάπεδο με γωνία κλίσης $\varphi = 30^\circ$

σώμα μάζας $m = 1kg$

σταθερά ελατηρίου $k = 100 \frac{N}{m}$

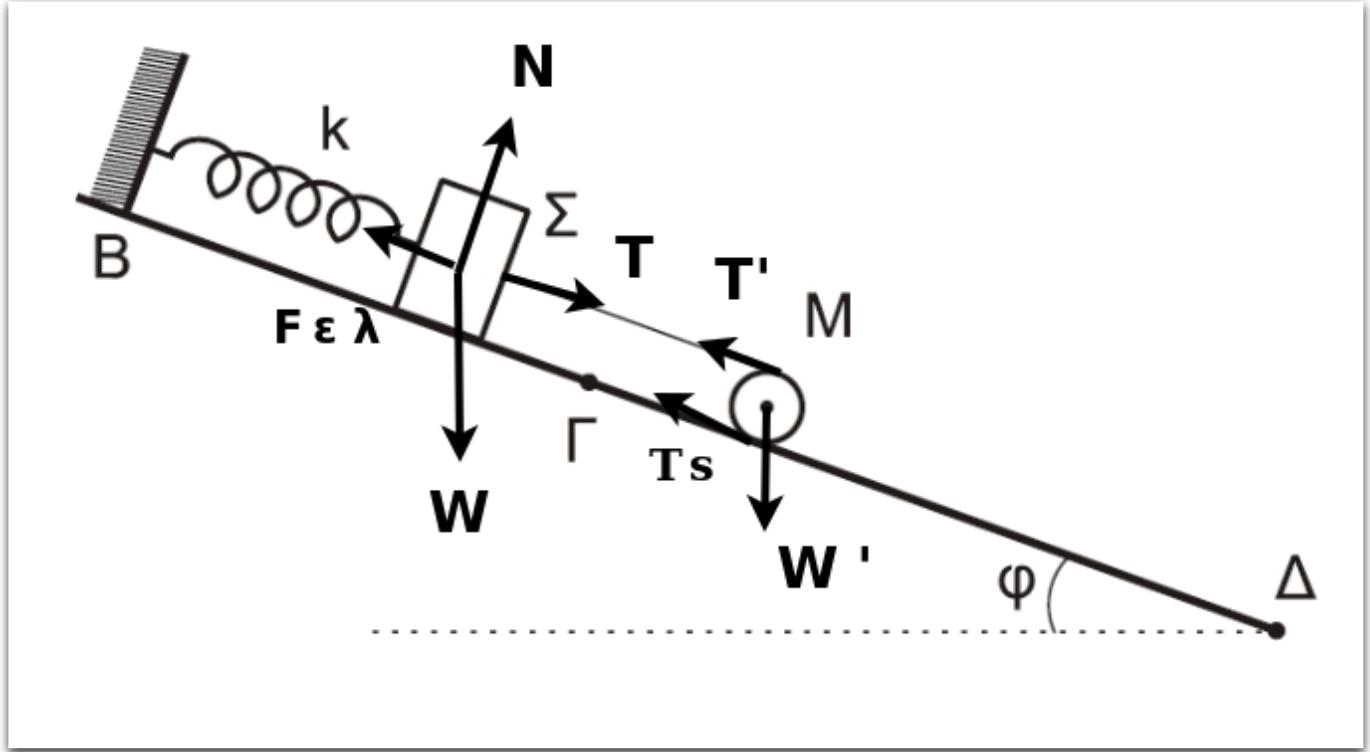
μάζα κυλίνδρου $M = 2kg$

ακτίνα κυλίνδρου $R = 0.1m$

$$\text{ροπή αδράνειας } I_{cm} = \frac{1}{2} \cdot M \cdot R^2$$

$$\text{σταθερά } g = 10 \frac{m}{s^2}$$

Δ1



Ο κύλινδρος ισορροπεί

$$\Sigma F_x = 0 \Rightarrow T' + T_{\sigma\tau} - M \cdot g \cdot \eta\mu\varphi = 0$$

$$\Sigma \tau = 0 \Rightarrow T' \cdot R - T_{\sigma\tau}R = 0$$

$$2T' = M \cdot g \cdot \eta\mu\varphi \Rightarrow T' = 5N$$

$T' = T$ (Ξος Ν. Νεύτωνα, νήμα αβαρές μη εκταπό)

τι ισορροπεί

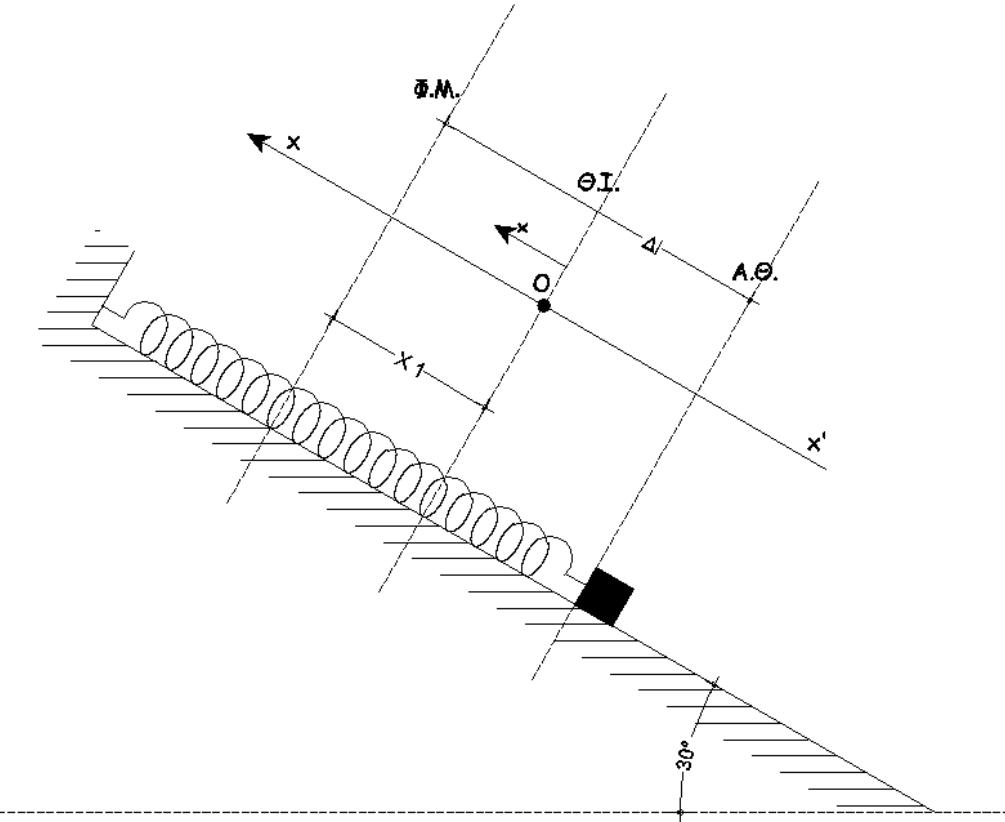
$$F_{\varepsilon\lambda} - m \cdot g \cdot \eta\mu\varphi - T = 0$$

$$F_{\varepsilon\lambda} = k \cdot \Delta l$$

Άρα

$$\Delta l = \frac{m \cdot g \cdot \eta\mu\varphi + T}{k} = 0,1m$$

Δ2



Αφού κοπεί το νήμα το m εκτελεί απλή αρμονική ταλάντωση με θέση ισορροπίας το O

$$D = k = m \cdot \omega^2 \Rightarrow \omega = 10 \frac{r}{s}$$

Για την $\Theta I(O)$:

$$F_{\Theta I(O)} - m \cdot g \cdot \eta \mu \varphi = 0 \Rightarrow k \cdot x_1 - m \cdot g \cdot \eta \mu \varphi = 0 \Rightarrow x_1 = 0.05m$$

Την $t = 0$ το m βρίσκεται στο Γ με $u = 0$ ára το πλάτος ταλάντωσης είναι:

$$A = \Delta l - x_1 \Rightarrow A = 0.05m$$

$$x_\Gamma = -A$$

Η χρονική συνάρτηση της απομάκρυνσης του σώματος από την θέση ισορροπίας είναι

$$x = A \cdot \eta \mu (\omega \cdot t + \varphi_0)$$

Την $t = 0$:

$$-A = A \cdot \eta \mu \varphi_0 \Rightarrow \eta \mu \varphi_0 = \eta \mu \frac{3\pi}{2} \Rightarrow \varphi_0 = 2k\pi + \frac{3\pi}{2}$$

$$0 \leq \varphi_0 < 2\pi$$

$$\text{Άρα } \varphi_0 = \frac{3\pi}{2} \text{ rad}$$

$$\text{Επομένως } x = 0.05\eta\mu(10t + \frac{3\pi}{2}) \text{ στο SI}$$

a) τρόπος

$$F_{ex} = -D \cdot x = -100 \cdot 0.05\eta\mu(10t + \frac{3\pi}{2}) \Rightarrow F_{ex} = -5 \cdot \eta\mu(10t + \frac{3\pi}{2})(SI)$$

b) τρόπος

$$F_{ex} = \Sigma F = F_{el} - m \cdot g \cdot \eta\mu\varphi = k(x_1 - x) - m \cdot g \cdot \eta\mu\varphi = kx_1 - kx - m \cdot g \cdot \eta\mu\varphi$$

$$F_{ex} = -k \cdot x \Rightarrow F_{ex} = -5 \cdot \eta\mu(10t + \frac{3\pi}{2})(SI)$$

Δ3

Μόλις κοπεί το νήμα ο κύλινδρος εκτελεί κύλιση χωρίς ολίσθηση στο κεκλιμένο δάπεδο ΓΔ. Το σώμα αφού εκτελέσει N περιστροφές έχει αποκτήσει γωνιακή ταχύτητα ω .

$$N = \frac{12}{\pi} = \frac{\Delta\theta}{2\pi} \Rightarrow \Delta\theta = 24 \text{ rad}$$

Η στροφορμή που θα έχει ο κύλινδρος θα είναι

$$L = I_{cm} \cdot \omega$$

$$I_{cm} = \frac{1}{2}M \cdot R^2 = 0.01 \text{ kgm}^2$$

Για την εύρεση του ω :

a) τρόπος

Κύλιση χωρίς ολίσθηση \rightarrow η τριβή δεν μετατοπίζει το σημείο εφαρμογής της αφού κάθε στιγμή ασκείται σε διαφορετικό σημείο του κυλίνδρου δηλαδή είναι στατική τριβή.

Στην παραπάνω κίνηση διατηρείται η μηχανική ενέργεια του κυλίνδρου

$$K_{apx} + U_{apx} = K_{tel} + U_{tel} \Rightarrow 0 + M \cdot g \cdot h = (\frac{1}{2} \cdot M \cdot u_{cm}^2 + \frac{1}{2} \cdot I_{cm} \cdot \omega^2) + 0$$

$$h = x_{cm} \cdot \eta\mu\varphi$$

$$x_{cm} = \Delta\theta R$$

$$\text{άρα } h = 24 \cdot 0.1 \cdot \frac{1}{2} \Rightarrow h = 1.2 \text{ m}$$

$$u_{cm} = \omega \cdot R$$

αντικαθιστώντας έχουμε

$$2 \cdot 10 \cdot 1.2 = \frac{1}{2} \cdot 2 \cdot \omega^2 \cdot 0.01 + \frac{1}{2} \cdot 0.01 \cdot \omega^2 \Rightarrow \omega = 40 \frac{r}{s}$$

οπότε

$$L = 0.01 \cdot 40 \Rightarrow L = 0.4 \frac{kg \cdot m^2}{s}$$

β) τρόπος

Μεταφορική:

$$M \cdot g \cdot \eta \mu \varphi - T_{\sigma \tau} = M \cdot \alpha_{cm}$$

Στροφική:

$$T_{\sigma \tau} \cdot R = \frac{1}{2} \cdot M \cdot R^2 \cdot \alpha_{\gamma \omega \nu}$$

Κύλιση χωρίς ολίσθηση:

$$\alpha_{cm} = \alpha_{\gamma \omega \nu} \cdot R$$

Άρα

$$M \cdot g \cdot \eta \mu \varphi = \frac{3}{2} \cdot M \cdot \alpha_{cm} \Rightarrow \alpha_{cm} = \frac{10}{3} \frac{m}{s^2}$$

$$\alpha_{\gamma \omega \nu} = \frac{100}{3} \frac{r}{s^2}$$

$$\Delta \theta = \frac{1}{2} \cdot \alpha_{\gamma \omega \nu} \cdot t^2 \Rightarrow t = 1.2s$$

$$\omega = \alpha_{\gamma \omega \nu} \cdot t = 40 \frac{r}{s}$$

Δ4

για $t' = 3s$

α) τρόπος

$$\frac{dK}{dt} = \frac{dK}{dt} \text{ μετ} + \frac{dK}{dt} \text{ περ} = \Sigma F \cdot u_{cm} + \Sigma \tau \cdot \omega = M \cdot \alpha_{cm} \cdot u_{cm} + I \cdot \alpha_{\gamma \omega \nu} \cdot \omega$$

$$\frac{dK}{dt} = M \cdot \alpha_{cm}^2 \cdot t' + I \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu}^2 \cdot t' = 100 \frac{J}{s}$$

β) τρόπος

$$\frac{dK}{dt} = \frac{dK}{dt}_{μετ} + \frac{dK}{dt}_{περ} = (W_x - T_{στ}) \cdot u_{cm} + (T_{στ} \cdot R) \cdot ω$$

KXO:

$$u_{cm} = ω \cdot R$$

άρα

$$\frac{dK}{dt} = W_x \cdot u_{cm} - T_{στ} u_{cm} + T_{στ} u_{cm} = W_x \cdot u_{cm} \Rightarrow \frac{dK}{dt} = 100 \frac{J}{s}$$

γ) τρόπος

$$K = \frac{1}{2} \cdot M \cdot u^2 + \frac{1}{2} \cdot I \cdot ω^2 = \frac{1}{2} \cdot M \cdot ω^2 \cdot R^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot M \cdot R^2 ω^2 = \frac{3}{4} \cdot M \cdot R^2 ω^2$$

Αφού $ω = α_{\gamma\omega\nu} \cdot t$

$$K = \frac{3}{4} \cdot M \cdot R^2 \cdot α_{\gamma\omega\nu}^2 \cdot t^2 = \frac{100}{6} \cdot t^2 (SI)$$

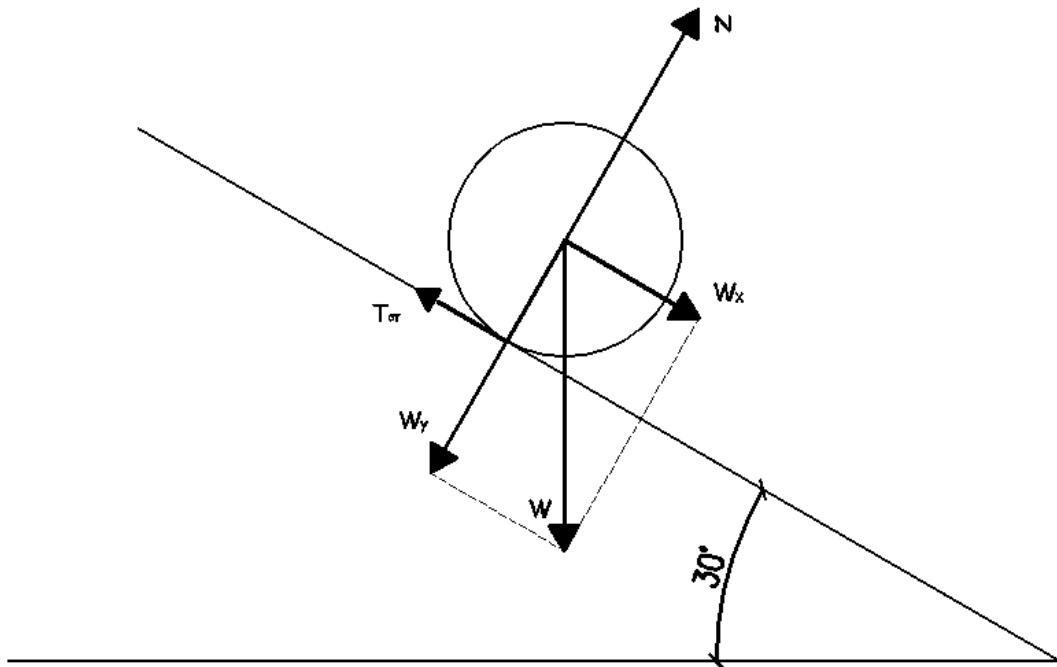
Ο ρυθμός μεταβολής της κινητικής ενέργειας είναι:

$$\frac{dK}{dt} = \frac{100}{6} \cdot 2 \cdot t = \frac{100}{3} \cdot t (SI)$$

και για $t = 3s$

$$\frac{dK}{dt} = 100 \frac{J}{s}$$

δ) τρόπος



Έστω **A** το σημείο επαφής του κυλίνδρου με το κεκλιμένο επίπεδο. Θεωρούμε στιγμιαίο άξονα περιστροφής οριζόντιο που διέρχεται από το σημείο A. Ο κύλινδρος εκτελεί μόνο περιστροφική κίνηση γύρω από τον στιγμιαίο άξονα περιστροφής.

Θεώρημα παραλλήλων αξόνων

$$I_A = I_{cm} + M \cdot R^2 \Rightarrow I_A = \frac{1}{2} \cdot M \cdot R^2 + M \cdot R^2 \Rightarrow I_A = \frac{3}{2} \cdot M \cdot R^2$$

$$\Sigma \tau = I_A \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow M \cdot g \cdot \eta\mu\varphi \cdot R = \frac{3}{2} \cdot M \cdot R^2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega\nu} = \frac{100}{3} \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}$$

$$\frac{dK}{dt} = \Sigma \tau \cdot \omega = I_A \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot t = \frac{3}{2} \cdot M \cdot R^2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu}^2 \cdot t \Rightarrow \frac{dK}{dt} = 100 \frac{\text{J}}{\text{s}}$$

Μπορείτε να εκτυπώσετε τις λύσεις σε μορφή pdf από εδώ και τα θέματα από εδώ