

# Μοριοδότηση 2018

Ενδεικτικές απαντήσεις και από γραπτά μαθητών

Θέμα Α

A1 - γ

A2 - δ

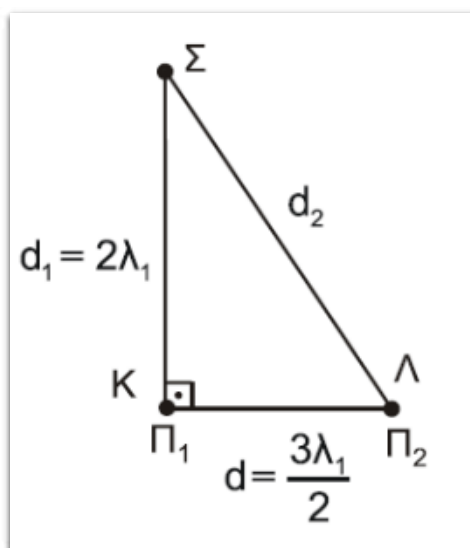
A3 - α

A4 - δ

A5: Α - Σ - Α - Σ - Α

Θέμα Β

B1 (i)



$$d_2 = \sqrt{d_1^2 + d^2} = \sqrt{4 \cdot \lambda_1^2 + \frac{9}{4} \cdot \lambda_1^2} = \frac{5 \cdot \lambda_1}{2}$$

Ίδιο υλικό

$$v_2 = \lambda_1 \cdot f_1 = \lambda_2 \cdot f_2 \xrightarrow{f_2=2 \cdot f_1} \lambda_2 = \frac{\lambda_1}{2}$$

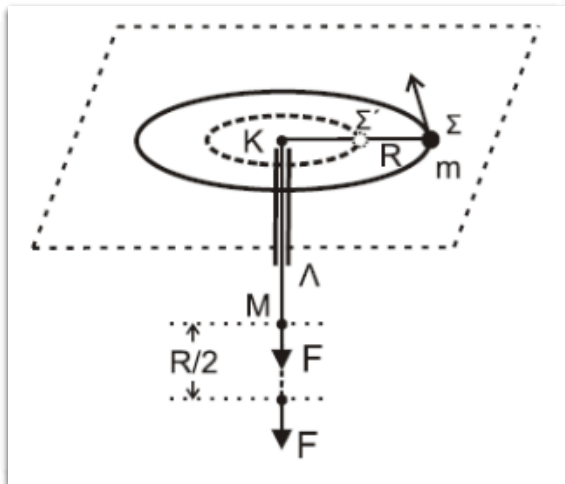
α) τρόπος

$$|A_\Sigma| = \left| 2A \cdot \sin \frac{2\pi(d_1 - d_2)}{2\lambda_2} \right| = \left| 2A \cdot \sin \frac{\pi(2\lambda_1 - \frac{5\lambda_1}{2})}{\frac{\lambda_1}{2}} \right| = |2A|$$

β) τρόπος

$$\left. \begin{aligned} d_1 - d_2 &= 2\lambda_1 - \frac{5\lambda_1}{2} = -\frac{\lambda_1}{2} = -\lambda_2 \\ d_1 - d_2 &= N \cdot \lambda_2 \end{aligned} \right\} N = -1 \quad \text{επίσχυση}$$

**B2 - (μ)**



$$m: \quad \Sigma \tau_{e\xi}(\mathbf{K}) = \vec{0} \Rightarrow \Delta \vec{L} = \vec{0} \Rightarrow \vec{L}_1 = \vec{L}_2$$

Η τάση του νήματος διέρχεται από τον άξονα περιστροφής

α) τρόπος

$$\text{Άρα} \quad m \cdot v_1 \cdot R = m \cdot v_2 \cdot \frac{R}{2} \Rightarrow v_2 = 2v_1$$

$$\text{ΘΜΚΕ}_m(\Sigma \rightarrow \Sigma') \quad K_{\Sigma'} - K_{\Sigma} = W_F \Rightarrow \frac{1}{2} \cdot m \cdot v_2^2 - \frac{1}{2} \cdot m \cdot v_1^2 = W_F$$

$$\left. \begin{aligned} W_F &= \frac{3}{2} \cdot m \cdot v_1^2 \\ v_1 &= \omega \cdot R \end{aligned} \right\} W_F = \frac{3}{2} \cdot m \cdot \omega^2 \cdot R^2$$

β) τρόπος

$$I_1 \cdot \omega = I_2 \cdot \omega' \Rightarrow m \cdot R^2 \cdot \omega = m \cdot \frac{R^2}{4} \cdot \omega' \Rightarrow \omega' = 4\omega$$

$$\text{ΘΜΚΕ}_m(\Sigma \rightarrow \Sigma') \quad K_{\Sigma'} - K_{\Sigma} = W_F \Rightarrow \frac{1}{2} \cdot I_2 \cdot \omega'^2 - \frac{1}{2} \cdot I_1 \cdot \omega^2 = W_F$$

$$W_F = \frac{1}{2} m \frac{R^2}{4} 16\omega^2 - \frac{1}{2} m \cdot R^2 \omega^2 \Rightarrow W_F = \frac{3}{2} \cdot m \cdot \omega^2 \cdot R^2$$

**B3 - (ι)**

Εξίσωση Bernoulli για μια ρευστική γραμμή ( $\Gamma \rightarrow \Delta$ )

$$P_{\Gamma} + \frac{1}{2} \rho \cdot v_{\Gamma}^2 = P_{\Delta} + \frac{1}{2} \rho \cdot v_{\Delta}^2 + \rho \cdot g \cdot h$$

Εξίσωση συνέχειας ( $\Gamma \rightarrow \Delta$ )

$$\Pi_{\Gamma} = \Pi_{\Delta} \Rightarrow A_{\Gamma} \cdot v_{\Gamma} = A_{\Delta} \cdot v_{\Delta} \xrightarrow{A_{\Gamma} = 2A_{\Delta}} v_{\Delta} = 2v_{\Gamma}$$

## Οριζόντια βολή ( $\Delta \rightarrow K$ )

$$\left. \begin{aligned} h &= \frac{1}{2} g \cdot t^2 \\ 4h &= v_{\Delta} \cdot t \end{aligned} \right\} 4h = v_{\Delta} \cdot \sqrt{\frac{2h}{g}} \Rightarrow v_{\Delta}^2 = 8g \cdot h \xRightarrow{v_{\Delta}=2v_T} 4v_T^2 = 8g \cdot h \Rightarrow v_T^2 = 2g \cdot h$$

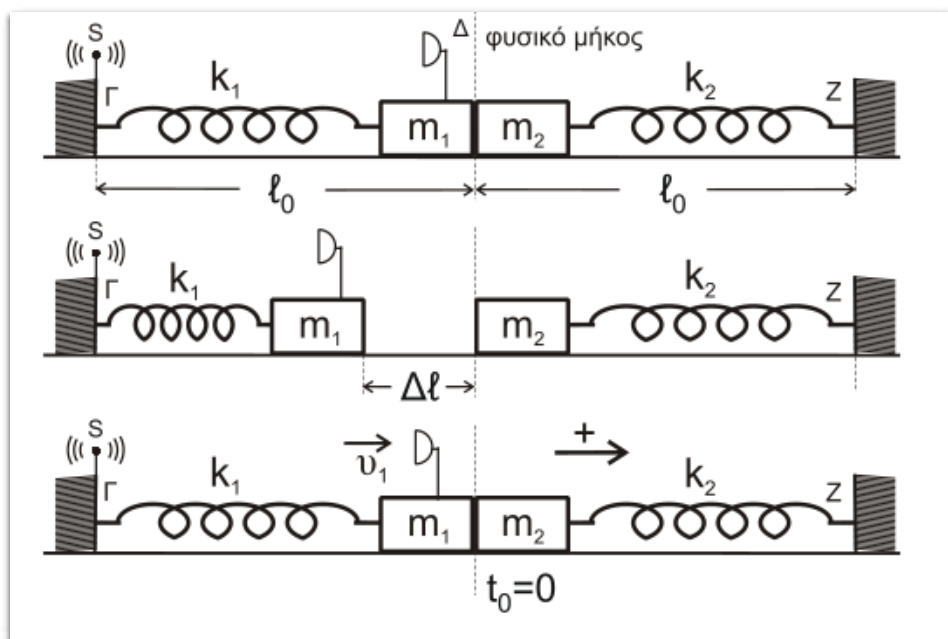
$$g \cdot h = \frac{v_T^2}{2}$$

Άρα η εξίσωση Bernoulli γράφεται

$$P_T - P_{\Delta} = \frac{1}{2} \rho \cdot v_{\Delta}^2 + \rho \cdot g \cdot h - \frac{1}{2} \rho \cdot v_T^2 = \frac{1}{2} \rho \cdot 4v_T^2 + \rho \cdot \frac{v_T^2}{2} - \frac{1}{2} \rho \cdot v_T^2 = 2\rho \cdot v_T^2$$

Θέμα Γ

Γ



$$k_1 = k_2 = k$$

$$m_1 = m_2 = m$$

$$\Delta l = 0.4m = A_1$$

$$K_1 - m, \quad \text{AAT: } D_1 = k_1 = m_1 \cdot \omega_1^2 \Rightarrow \omega_1 = \sqrt{\frac{k}{m}} = 5 \frac{\text{rad}}{\text{sec}}$$

$$v_{\max 1} = \omega_1 \cdot A_1 = \sqrt{\frac{k}{m}} \cdot \Delta l = 2 \frac{\text{m}}{\text{sec}}$$

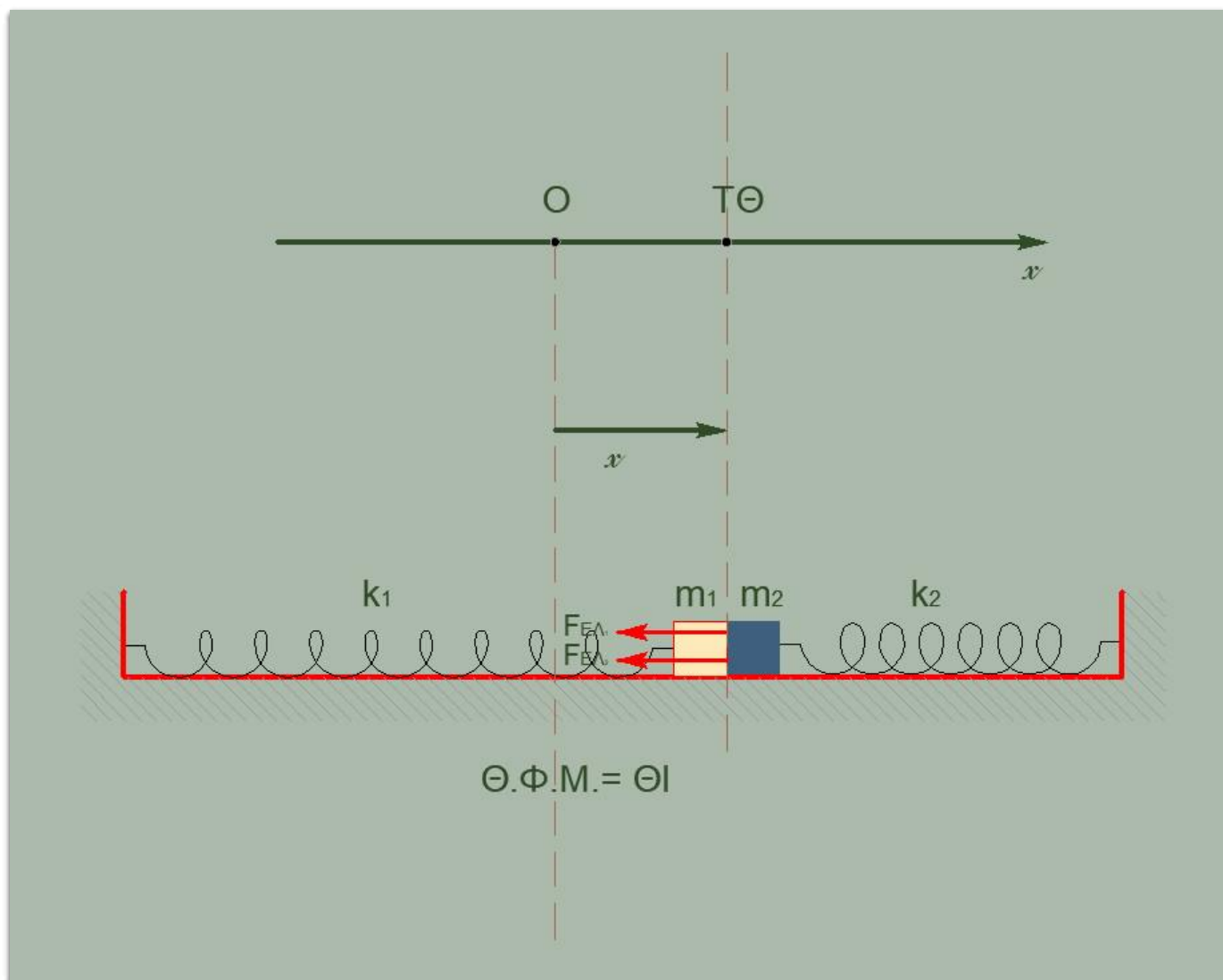
$$f_1 = \frac{v_{\eta x} - v_{\max 1}}{v_{\eta x}} \cdot f_s$$

$$\text{ΑΔΟ } m_1, m_2 \quad (\Theta. I.) \quad m_1 \cdot v_{\max 1} = (m_1 + m_2) \cdot V \Rightarrow V = 1 \frac{\text{m}}{\text{sec}}$$

$$f_2 = \frac{v_{\eta x} - V}{v_{\eta x}} \cdot f_s$$

$$\frac{f_1}{f_2} = \frac{v_{\eta\chi} - v_{max1}}{v_{\eta\chi} - V} = \frac{338}{339}$$

Γ2



$$(m_1 + m_2) :$$

Στη θέση Θ.Φ.Μ.  $\Sigma F = 0$  άρα αυτή είναι και Θ.Ι.

$$T. \Theta. : \Sigma F = -F_{EA1} - F_{EA2} = -k_1 \cdot x - k_2 \cdot x = -(2k)x$$

Για να εκτελεί ένα σώμα ΑΑΤ πρέπει να ισχύει

$$\Sigma F = -D \cdot x, D = 2k = (m_1 + m_2)\omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{2k}{2m}} = \sqrt{\frac{k}{m}} = 5 \frac{rad}{sec}$$

$$\Theta. I. : V = v_{max} \xRightarrow{v_{max} = \omega \cdot A} 1 = 5 \cdot A \Rightarrow A = 0.2m$$

Γ3

$$\left. \begin{aligned} f_{\Delta\epsilon\kappa\tau\eta} &= f_s \\ f_{\Delta\epsilon\kappa\tau\eta} &= \frac{v_{\eta\chi} \pm v_{\Sigma\tau\tau}}{v_{\eta\chi}} \cdot f_s \end{aligned} \right\} v_{\Sigma\tau\tau} = 0$$

Για πρώτη φορά, δηλαδή ακραία θέση, οπότε

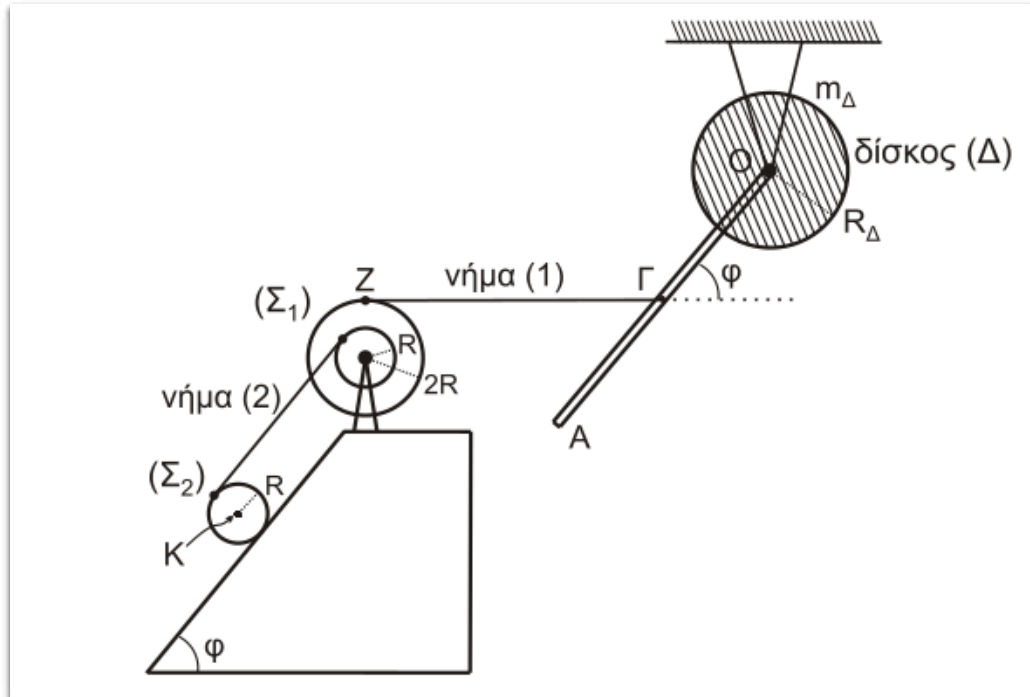
$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{5} \text{ sec}$$

$$\Delta t = \frac{T}{4} = \frac{\pi}{10} \text{ sec}$$

Γ4

$$\left| \frac{dp}{dt} \right|_{m_1+m_2(\max)} = \Sigma F_{\max} = D \cdot A \xRightarrow{D=100 \frac{N}{m}} \Sigma F_{\max} = 20N, \quad \text{ή} \quad \frac{kg \cdot m}{sec^2}$$

Σύστημα Δ



Ράβδος (ρ)

$$M = 8kg$$

$$l = 3m$$

Δίσκος (Δ)

$$m_{\Delta} = 4kg$$

$$R_{\Delta} = \frac{\sqrt{2}}{2} m$$

Τροχαλία (τροχ)

$$R = 0.2m$$

$$I_{\text{τροχ}} = 1.95kg \cdot m^2$$

Κύλινδρος

$$m = 30kg$$

$$R = 0.2m$$

$$\eta\mu\varphi = 0.8$$

$$\sigma\nu\mu\varphi = 0.6$$

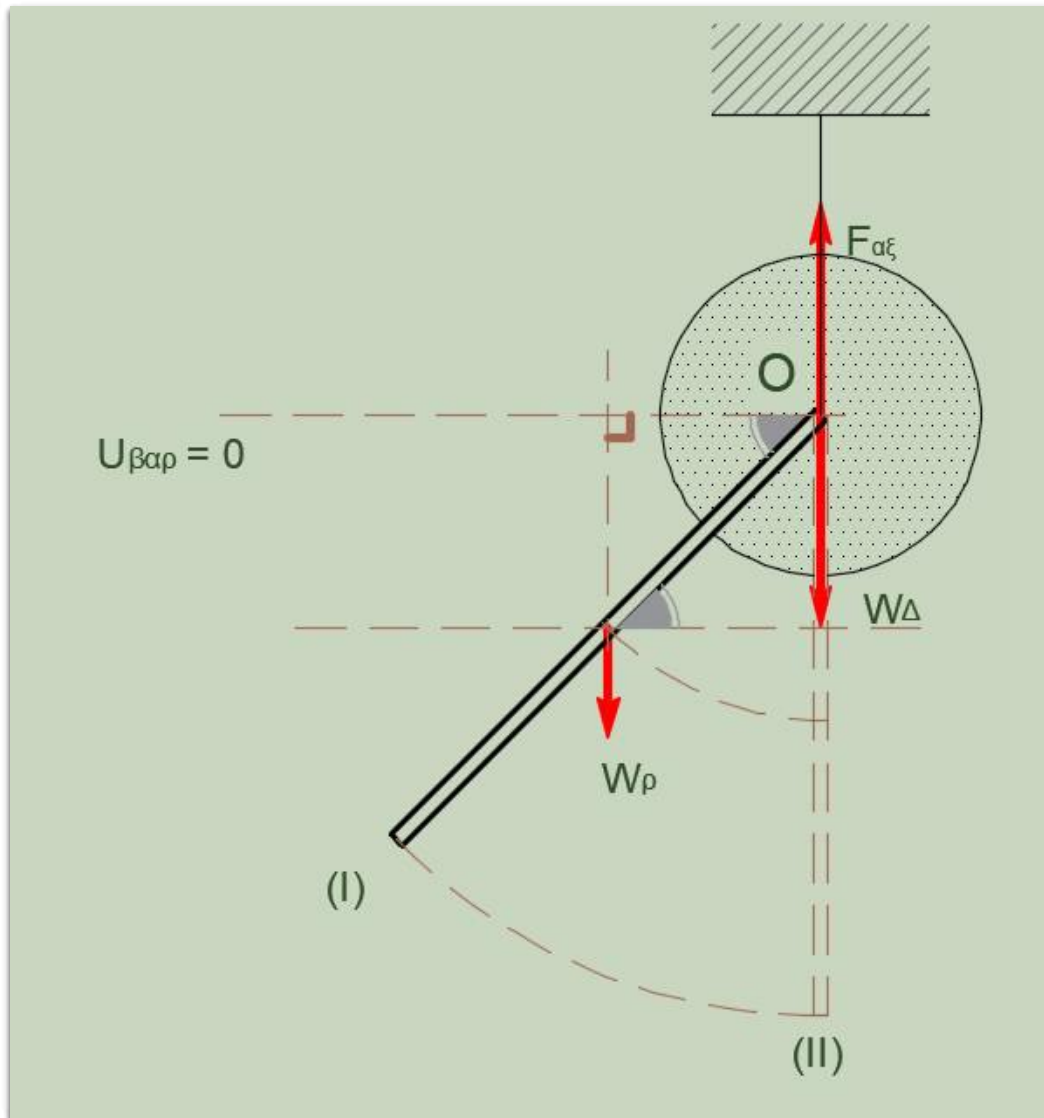
$$g = 10 \frac{m}{sec^2}$$

Δ1

$$I_{\rho-\Delta} = \left( \frac{1}{12} \cdot M \cdot l^2 + M \frac{l^2}{4} \right) + \frac{1}{2} \cdot m_{\Delta} \cdot R_{\Delta}^2 = 25 kg \cdot m^2$$

Δ2

$$\left| \frac{dL}{dt} \right|_{\rho-\Delta} = \Sigma \tau_{(0)} = W_{\rho} \cdot \frac{l}{2} \cdot \sigma\nu\mu\varphi = 72 \frac{kg \cdot m^2}{sec^2} \quad \eta \quad N \cdot m$$

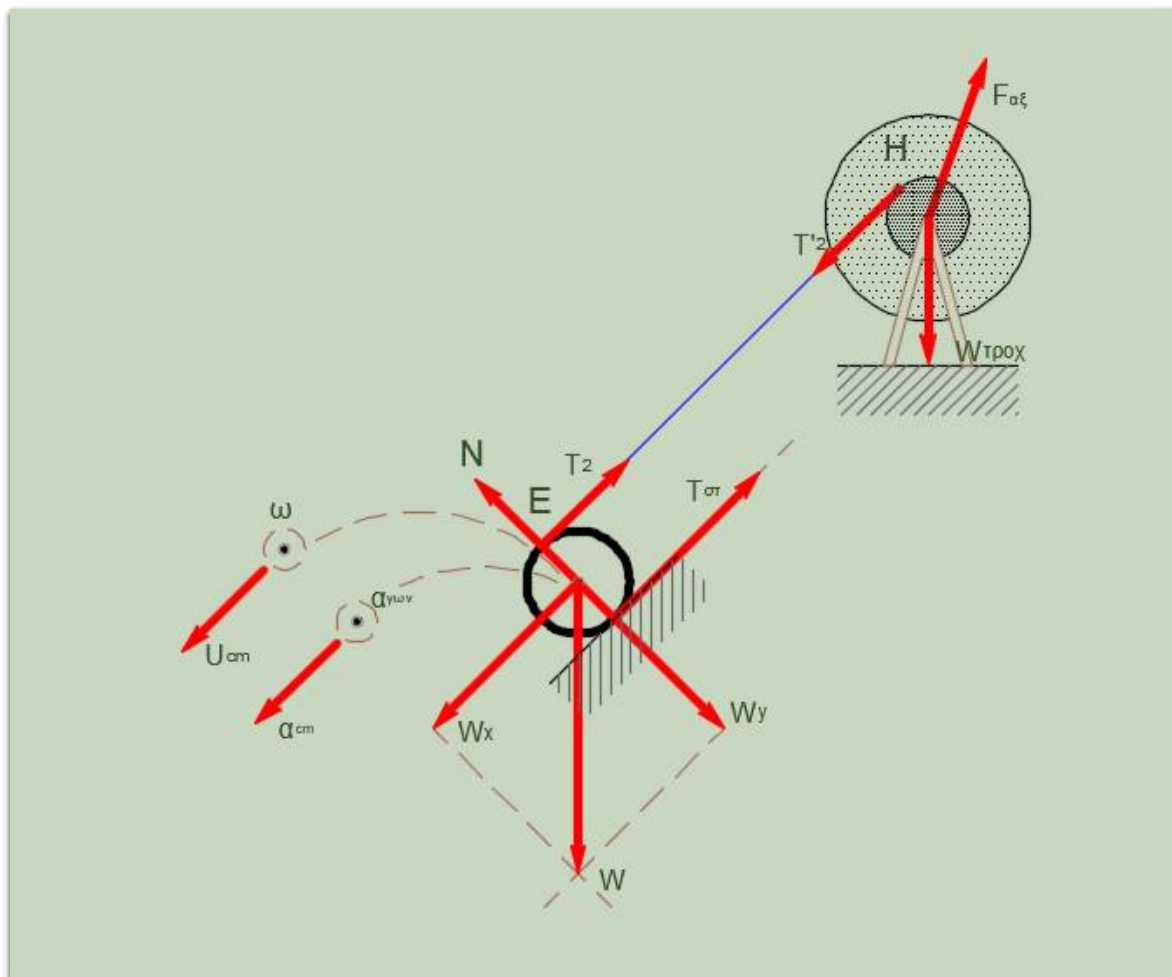


Δ3

$$A\Delta ME_{\rho-\Delta}(I \rightarrow II) : K_I + U_I = K_{II} + U_{II}$$

$$0 + \left( -M \cdot g \cdot \frac{l}{2} \cdot \eta\mu\varphi + U_{\beta\alpha\rho(\Delta)(I)} \right) = K_{II} + \left( -M \cdot g \cdot \frac{l}{2} + U_{\beta\alpha\rho(\Delta)(II)} \right)$$

$$K_{II} = M \cdot g \cdot \frac{l}{2} \cdot (1 - \eta\mu\varphi) \Rightarrow K_{II} = 24 J$$



νήμα(2) αβαρές, μη εκτατό ( $T_2 = T'_2$ )

ΚΧΟ:

$$v_E = 2 \cdot v_{cm} = 2 \cdot \omega \cdot R \Rightarrow a_E = 2 \cdot a_{cm} = 2 \cdot \alpha_{γων} \cdot R$$

$$v_E = v_H = \omega_{τροχ} \cdot R \Rightarrow a_E = a_H = \alpha_{γων(τροχ)} \cdot R$$

m: ΜΕΤ.

$$\Sigma F_x = m \cdot a_x \Rightarrow W_x - T_{στ} - T_2 = m \cdot a_{cm} \quad (1)$$

m: ΣΤΡΟΦ.

$$\Sigma \tau = I \cdot \alpha_{γων} \Rightarrow T_{στ} \cdot R - T_2 \cdot R = \frac{1}{2} \cdot m \cdot R^2 \cdot \alpha_{γων} \xRightarrow{\alpha_{cm} = \alpha_{γων} \cdot R} T_{στ} - T_2 = \frac{1}{2} \cdot m \cdot a_{cm} \quad (2)$$

$$(1) \wedge (2) \Rightarrow W_x - 2T_2 = \frac{3}{2} \cdot m \cdot a_{cm} \quad (3)$$

$$\text{τροχ: } \Sigma \tau = I \cdot \alpha_{γων} \Rightarrow T'_2 \cdot R = 1.95 \cdot \alpha_{γων(τροχ)} \xRightarrow{\alpha_{γων(τροχ)} = \frac{2a_{cm}}{R}} \quad (3)$$

$$W_x - 2 \cdot \frac{1.95 \cdot \frac{2a_{cm}}{R}}{R} = \frac{3}{2} \cdot m \cdot a_{cm}$$

$$300 \cdot 0.8 - \frac{4 \cdot 1.95 \cdot a_{cm}}{4 \cdot 10^{-2}} = 45 \cdot a_{cm} \Rightarrow a_{cm} = 1 \frac{m}{sec^2}$$

$$\alpha_{cm} = \alpha_{\gamma\omega R} \cdot R \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega R} = 5 \frac{rad}{sec^2}$$

κύλινδρος:

α)τρόπος

$$s = \frac{1}{2} \cdot \alpha_{cm} \cdot t^2 \Rightarrow t = 2sec$$

$$v_{cm} = \alpha_{cm} \cdot t \Rightarrow v_{cm} = 2 \frac{m}{sec}$$

β)τρόπος

$$\Theta MKE_{O \rightarrow S} : K_{\pi\lambda} - K_{\alpha\theta\chi} = \Sigma W \Rightarrow \left( \frac{1}{2} \cdot m \cdot v_{cm}^2 + \frac{1}{2} \cdot m \cdot R^2 \cdot \omega^2 \right) - 0 = (\Sigma F_x) \cdot S + (\Sigma \tau) \cdot \Delta\theta$$

$$\Sigma F_x = m \cdot \alpha_{cm}$$

$$\Sigma \tau = I \cdot \alpha_{\gamma\omega R}$$

$$\frac{3}{4} \cdot m \cdot v_{cm}^2 = m \cdot \alpha_{cm} \cdot s + \frac{1}{2} \cdot m \cdot R^2 \cdot \alpha_{\gamma\omega R} \cdot \Delta\theta \xrightarrow[\Delta\theta \cdot R = S]{\alpha_{\gamma\omega R} \cdot R = \alpha_{cm}}$$

$$\frac{3}{4} \cdot m \cdot v_{cm}^2 = m \cdot \alpha_{cm} \cdot s + \frac{1}{2} \cdot m \cdot \alpha_{cm} \cdot s \Rightarrow \frac{3}{4} \cdot m \cdot v_{cm}^2 = \frac{3}{2} \cdot \alpha_{cm} \cdot S \Rightarrow v_{cm} = 2 \frac{m}{sec}$$

γ)τρόπος

Για το σύστημα των σωμάτων κύλινδρος - τροχαλία.

$$\Theta MKE_{O \rightarrow S} : K_{\pi\lambda} - K_{\alpha\theta\chi} = \Sigma W \Rightarrow \frac{1}{2} \cdot m \cdot v_{cm}^2 + \frac{1}{2} \cdot \left( \frac{1}{2} \cdot m \cdot R^2 \right) \cdot \omega^2 + \frac{1}{2} \cdot I_{\pi\alpha\chi} \cdot (2 \cdot \omega)^2 = m \cdot g \cdot \eta \mu\varphi \cdot s$$

$$\text{όπου } \omega = \frac{v_{cm}}{R}$$

$$\text{και μετά τις πράξεις } v_{cm} = 2 \frac{m}{s}$$

Μπορείτε να εκτυπώσετε τις λύσεις σε μορφή pdf από [εδώ](#)





Ξεκινήστε την συζήτηση...

ΣΥΝΔΕΘΕΙΤΕ ΜΕ

Ή ΣΥΝΔΕΘΕΙΤΕ ΜΕ ΤΟ DISQUS ?

Όνομα

Γράψτε το πρώτο σχόλιο.

✉ Συνδρομή  Προσθέστε το Disqus στην ιστοσελίδα σας Προσθέστε το Disqus Προσθήκη

Published  
13 June 2018

Category  
Άσκηση

Tags

Βιολογικά 

© 2018 Panagiotis Petridis with help from [Jekyll Bootstrap](#) and [The Hooligan Theme](#)