Μοριοδότηση 2018

Ενδεικτικές απαντήσεις και από γραπτά μαθητών

Ożym A

A1-7

A2 - 8

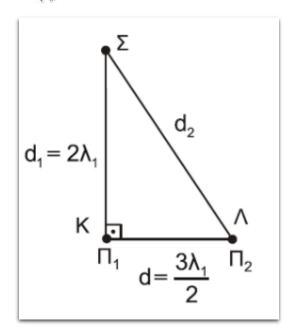
A3 - 0

 $A4 - \delta$

A5:
$$\Lambda - \Sigma - \Lambda - \Sigma - \Lambda$$

Ošpa B

BI-(i)

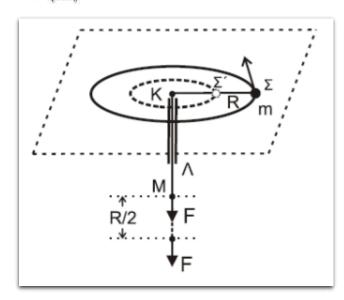


$$d_2 = \sqrt{d_1^2 + d^2} = \sqrt{4 \cdot \lambda_1^2 + rac{9}{4} \cdot \lambda_1^2} = rac{5 \cdot \lambda_1}{2}$$

Ίδιο υλικό

$$v_\delta = \lambda_1 \cdot f_1 = \lambda_2 \cdot f_2 \overset{f_2=2 \cdot f_1}{\Longrightarrow} \lambda_2 = \frac{\lambda_1}{2}$$
 α) τρόπος

B2-(uu)



$$m: \quad \Sigma au_{e \xi(\mathrm{K})} = \vec{0} \Rightarrow \Delta \vec{L} = \vec{0} \Rightarrow \overrightarrow{L_1} = \overrightarrow{L_2}$$

Η τάση του νήματος διέρχεται από τον άξονα περιστροφής

$$\begin{array}{c} \alpha)\underline{\tau\rho\acute{o}\pio\varsigma} \\ \\ \lambda\rho\alpha \quad m\cdot\upsilon_1\cdot R=m\cdot\upsilon_2\cdot\frac{R}{2}\Rightarrow\upsilon_2=2\upsilon_1 \\ \\ \Theta \text{MKE}_m(\Sigma\to\Sigma') \quad \text{K}_{\Sigma'}-\text{K}_{\Sigma}=W_F\Rightarrow\frac{1}{2}\cdot m\cdot\upsilon_2^2-\frac{1}{2}\cdot m\cdot\upsilon_1^2=W_F \\ \\ W_F=\frac{3}{2}\cdot m\cdot\upsilon_1^2 \\ \upsilon_1=\omega\cdot R \end{array} \right\} W_F=\frac{3}{2}\cdot m\cdot\omega^2\cdot R^2 \\ \upsilon_1=\omega\cdot R \\ \\ \beta)\underline{\tau\rho\acute{o}\pio\varsigma} \\ I_1\cdot\omega=I_2\cdot\omega'\Rightarrow m\cdot R^2\cdot\omega=m\cdot\frac{R^2}{4}\cdot\omega'\Rightarrow\omega'=4\omega \\ \\ \Theta \text{MKE}_m(\Sigma\to\Sigma') \quad \text{K}_{\Sigma'}-\text{K}_{\Sigma}=W_F\Rightarrow\frac{1}{2}\cdot I_2\cdot\omega'^2-\frac{1}{2}\cdot I_1\cdot\omega^2=W_F \\ W_F=\frac{1}{2}m\frac{R^2}{4}16\omega^2-\frac{1}{2}m\cdot R^2\omega^2\Rightarrow W_F=\frac{3}{2}\cdot m\cdot\omega^2\cdot R^2 \end{array}$$

Εξίσωση Bernoulli για μια ρευματική γραμμή $(\Gamma o \Delta)$

$$P_{\Gamma} + rac{1}{2}
ho\cdot v_{\Gamma}^2 = P_{\Delta} + rac{1}{2}
ho\cdot v_{\Delta}^2 +
ho\cdot g\cdot h$$

Εξίσωση συνέχειας $(\Gamma o \Delta)$

$$\Pi_{\Gamma} = \Pi_{\Delta} \Rightarrow \mathrm{A}_{\Gamma} \cdot v_{\Gamma} = \mathrm{A}_{\Delta} \cdot v_{\Delta} \stackrel{\mathrm{A}_{\Gamma} = 2\mathrm{A}_{\Delta}}{\Longrightarrow} v_{\Delta} = 2v_{\Gamma}$$

Οριζόντια βολή $(\Delta o K)$

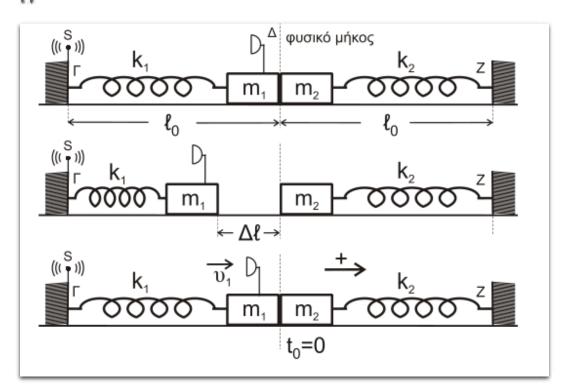
$$egin{aligned} h &= rac{1}{2}g \cdot t^2 \ 4h &= v_\Delta \cdot \sqrt{rac{2h}{g}} \Rightarrow v_\Delta^2 = 8g \cdot h \overset{v_\Delta = 2v_\Gamma}{\Longrightarrow} 4v_\Gamma^2 = 8g \cdot h \Rightarrow v_\Gamma^2 = 2g \cdot h \ g \cdot h &= rac{v_\Gamma^2}{2} \end{aligned}$$

Άρα η εξίσωση Bernoulli γράφεται

$$P_{\Gamma}-P_{\Delta}=rac{1}{2}
ho\cdot v_{\Delta}^2+
ho\cdot g\cdot h-rac{1}{2}
ho\cdot v_{\Gamma}^2=rac{1}{2}
ho\cdot 4v_{\Gamma}^2+
ho\cdot rac{v_{\Gamma}^2}{2}-rac{1}{2}
ho\cdot v_{\Gamma}^2=2
ho\cdot v_{\Gamma}^2$$

Otyo F

п

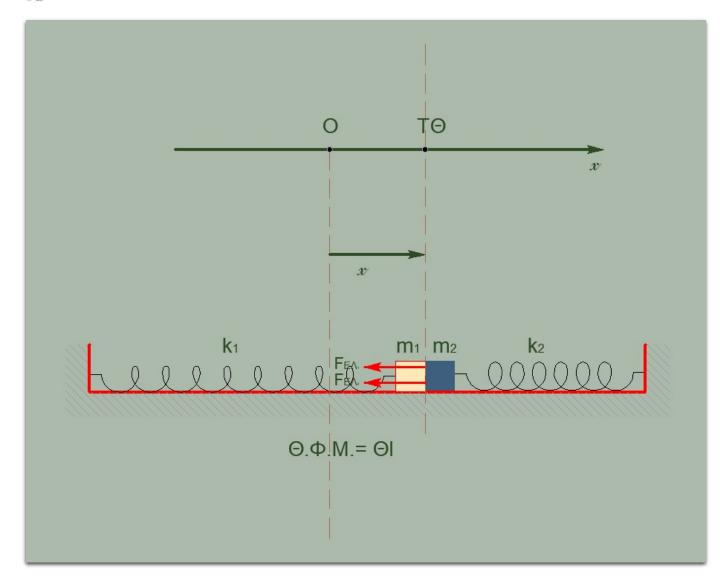


$$k_1 = k_2 = k$$
$$m_1 = m_2 = m$$

$$egin{aligned} \Delta l &= 0.4m = A_1 \ K_1 - m, \quad ext{AAT}: D_1 = k_1 = m_1 \cdot \omega_1^2 \Rightarrow \omega_1 = \sqrt{\frac{k}{m}} = 5 rac{rad}{sec} \ v_{max1} &= \omega_1 \cdot A_1 = \sqrt{\frac{k}{m}} \cdot \Delta l = 2 rac{m}{sec} \ f_1 &= rac{v_{\eta\chi} - v_{max1}}{v_{\eta\chi}} \cdot f_s \end{aligned}$$

$$egin{aligned} A\Delta O \quad m_1, m_2 \quad (\Theta, \mathbf{I}_*) \quad m_1 \cdot v_{max1} = (m_1 + m_2) \cdot V \Rightarrow V = 1 rac{m}{sec} \ f_2 &= rac{v_{\eta\chi} - V}{v_{\eta\chi}} \cdot f_s \ rac{f_1}{f_2} &= rac{v_{\eta\chi} - v_{max1}}{v_{\eta\chi} - V} = rac{338}{339} \end{aligned}$$

Г2



 $(m_1 + m_2)$:

$$\mathrm{T.}\,\Theta.:\Sigma F=-F_{\mathrm{EA1}}-F_{\mathrm{EA2}}=-k_{1}\cdot x-k_{2}\cdot x=-(2k)x$$

Για να εκτελεί ένα σώμα ΑΑΤ πρέπει να ισχύει

$$\Sigma F = -D \cdot x, D = 2k = (m_1 + m_2)\omega^2 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{2k}{2m}} = \sqrt{\frac{k}{m}} = 5\frac{rad}{sec}$$

$$\Theta.1.: V = v_{max} \stackrel{v_{max} = \omega \cdot A}{\Longrightarrow} 1 = 5 \cdot A \Rightarrow A = 0.2m$$

L3

$$\left. egin{aligned} f_{\Delta ext{EKTH}} &= f_s \ f_{\Delta ext{EKTH}} &= rac{v_{ ext{NX}} \pm v_{ ext{EYE}}}{v_{ ext{NX}}} \cdot f_s \end{aligned}
ight\} v_{\Sigma ext{YE}} = 0$$

Για πρώτη φορά, δηλαδή ακραία θέση, οπότε

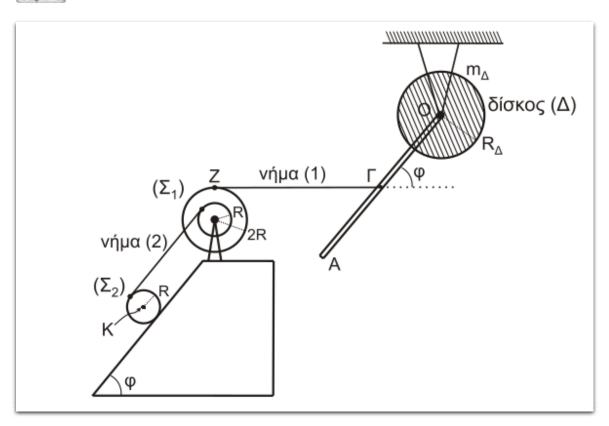
$$T=rac{2\pi}{\omega}=rac{2\pi}{5}sec$$

$$\Delta t=rac{T}{4}=rac{\pi}{10}sec$$

Г4

$$|rac{dp}{dt}|_{m_1+m_2(max)} = \Sigma F_{max} = D \cdot A \stackrel{D=100}{\Longrightarrow} \Sigma F_{max} = 20N, \quad \acute{\eta} \quad rac{kg \cdot m}{sec^2}$$

Otpor A



Ράβδος (ρ)

$$M = 8kg$$

$$l=3m$$

Δίσκος (Δ)

$$m_{\Delta} = 4kg$$

$$R_{\Delta} = \frac{\sqrt{2}}{2}m$$

Τροχαλία (τροχ)

$$R = 0.2m$$

$$I_{\pi\rho\sigma\chi} = 1.95kg \cdot m^2$$

Κύλινδρος

$$m = 30kg$$

$$R = 0.2m$$

$$\eta\mu\varphi=0.8$$

$$\sigma v \nu \varphi = 0.6$$

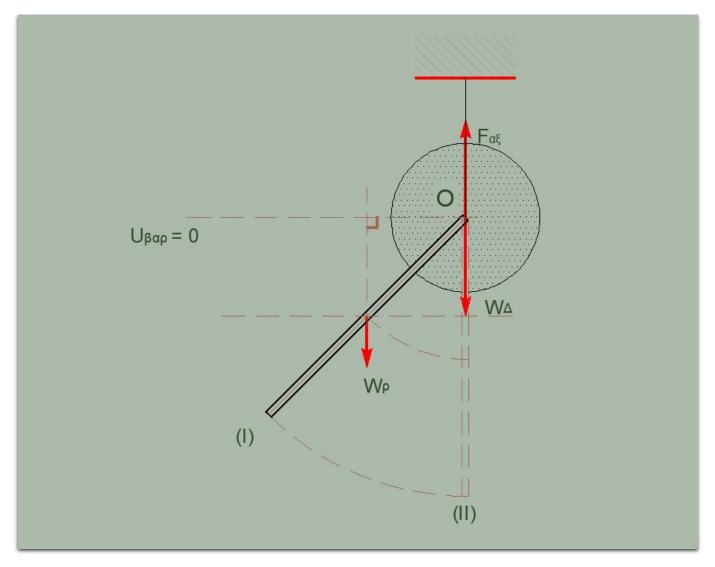
$$g=10\frac{m}{sec^2}$$

A1

$$I_{
ho-\Delta}=(rac{1}{12}\cdot M\cdot l^2+Mrac{l^2}{4})+rac{1}{2}\cdot m_\Delta\cdot R_\Delta^2=25kg\cdot m^2$$

42

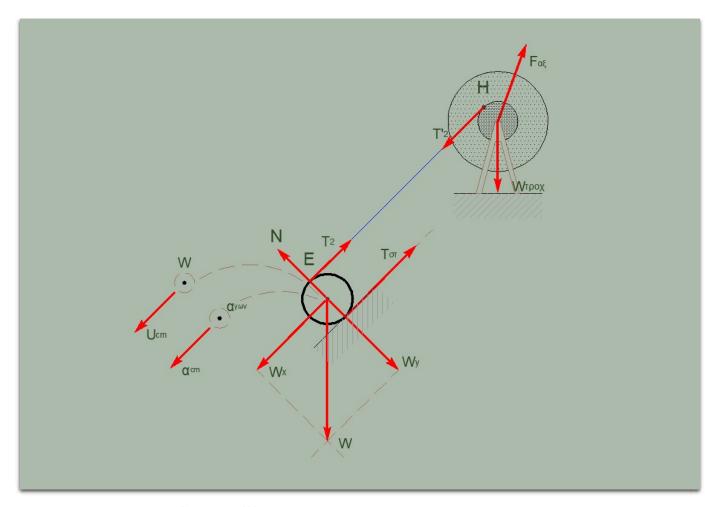
$$|\frac{dL}{dt}|_{\rho-\Delta} = \Sigma \tau_{(0)} = W_{\rho} \cdot \frac{l}{2} \cdot \sigma v \nu \varphi = 72 \frac{kg \cdot m^2}{sec^2} \quad \acute{\eta} \quad N \cdot m$$



Δ3

$$\begin{split} \mathbf{A}\Delta\mathbf{M}\mathbf{E}_{\rho-\Delta}(\mathbf{I}\to II): K_I + U_1 &= K_{II} + U_{II} \\ 0 + (-M\cdot g\cdot \frac{l}{2}\cdot \eta\mu\varphi + U_{\beta\alpha\rho(\Delta)(\mathbf{I}))}) &= \mathbf{K}_{\mathbf{II}} + (-\mathbf{M}\cdot g\cdot \frac{l}{2} + U_{\beta\alpha\rho(\Delta)(\mathbf{I}I))}) \\ K_{II} &= M\cdot g\cdot \frac{l}{2}\cdot (1-\eta\mu\varphi) \Rightarrow K_{II} = 24J \end{split}$$

84



νήμα(2) αβαρές, μη εκτατό $(\mathbf{T}_2=\mathbf{T}_2')$

KXO:

$$egin{aligned} v_{
m B} = 2 \cdot v_{
m cm} = 2 \cdot \omega \cdot R \Rightarrow lpha_{
m B} = 2 \cdot lpha_{
m cm} = 2 \cdot lpha_{\gamma\omega
u} \cdot R \ \end{aligned}$$
 $egin{aligned} v_{
m B} = v_{
m H} = \omega_{\gamma\rho\rho\chi} \cdot R \Rightarrow lpha_{
m B} = lpha_{
m H} = lpha_{\gamma\omega
u_{\gamma\rho\rho\chi}} \cdot R \end{aligned}$

m; MET.

$$\Sigma F_x = m \cdot \alpha_x \Rightarrow W_x - T_{\sigma\tau} - T_2 = m \cdot \alpha_{cm} \quad (1)$$

m; TTPOO.

$$\begin{split} \Sigma \tau &= \mathbf{I} \cdot \alpha_{\gamma \omega \nu} \Rightarrow T_{\sigma \tau} \cdot R - T_2 \cdot R = \frac{1}{2} \cdot m \cdot R^2 \cdot \alpha_{\gamma \omega \nu} \overset{\alpha_{cm} = \alpha_{\gamma \omega \nu} \cdot R}{\Longrightarrow} T_{\sigma \tau} - T_2 = \frac{1}{2} \cdot m \cdot \alpha_{cm} \quad (2) \\ & (1)\Lambda(2) \Rightarrow W_x - 2T_2 = \frac{3}{2} \cdot m \cdot \alpha_{cm} \quad (3) \\ & \tau \rho o \chi : \quad \Sigma \tau = \mathbf{I} \cdot \alpha_{\gamma \omega \nu} \Rightarrow T_2' \cdot R = 1.95 \cdot \alpha_{\gamma \omega \nu} \overset{\alpha_{\gamma \omega \nu} = \frac{2\alpha_{cm}}{R}}{\Longrightarrow} \\ & W_x - 2 \cdot \frac{1.95 \cdot \frac{2\alpha_{cm}}{R}}{R} = \frac{3}{2} \cdot m \cdot \alpha_{cm} \end{split}$$

κύλινδρος:

Μπορείτε να εκτυπώσετε τις λύσεις σε μορφή pdf από εδώ

- Previous Archive Next -

0 Σχόλια Science Technology Engineering Mathematics



♥ Προτείνετε

Κοινοποίηση

Ταξινόμηση με βάση τα καλύτερα



Ξεκινήστε την συζήτηση...

ΣΥΝΔΕΘΕΙΤΕ ΜΕ

Ή ΣΥΝΔΕΘΕΙΤΕ ΜΕ ΤΟ DISQUS ?

Όνομα

Γράψτε το πρώτο σχόλιο

Συνδρομή **D** Προσθέστε το Disqus στην ιστοσελίδα σαςΠροσθέστε το DisqusΠροσθήκη

Published 13 June 2018

Category 'Aoknon

Tags

Βαθμολογικό ⁶

© 2018 Panagiotis Petridis with help from Jekyll Bootstrap and The Hooligan Theme