

Μοριοδότηση 2022

Ενδεικτικές απαντήσεις και από γραπτά μαθητών

Θέμα Α

A1 - γ

A2 - δ

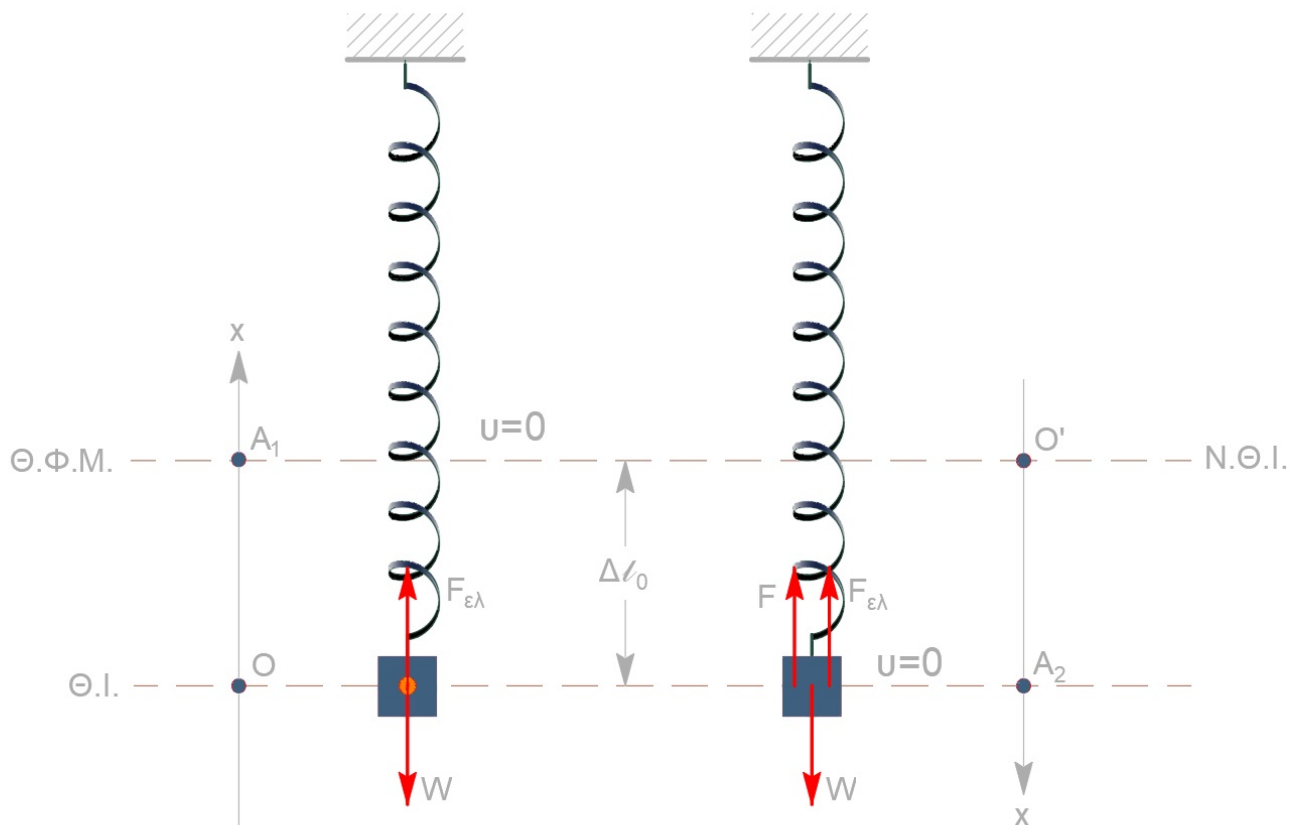
A3 - γ

A4 - β

A5: $\Lambda - \Sigma - \Lambda - \Sigma - \Sigma$

Θέμα Β

B1 - (i) - 2 - 6



$k - m$, A.A.T. πείραμα 1

$$\Theta.I.m: \quad \Sigma F = 0 \Rightarrow F_{ελ} - W = 0 \Rightarrow \Delta l_0 = \frac{mg}{k}$$

$\Theta.\Phi.M, \quad v = 0. \quad \acute{\alpha}\rho\alpha \quad A_1 = \Delta l_o$

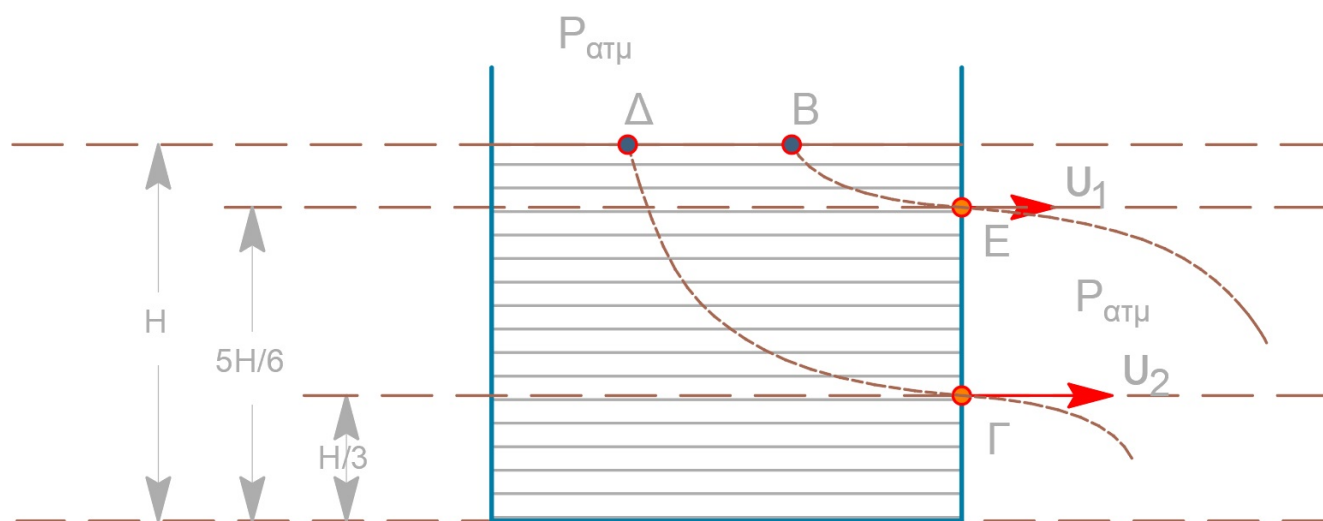
$F = mg \quad A.A.T. \quad \pi\epsilon\iota\rho\alpha\mu\alpha 2$

$$N.\Theta.I: \Sigma F = 0 \Rightarrow W - F_{\epsilon\lambda} - F = 0 \Rightarrow F_{\epsilon\lambda} = 0 \Rightarrow \Delta l_1 = 0$$

$\acute{\alpha}\rho\alpha \quad N.\Theta.I \equiv \Theta.\Phi.M \quad \acute{\alpha}\rho\alpha \quad A_2 = \Delta l_o$

$\acute{\alpha}\rho\alpha$ σωστό το i

B2- (ii) – 2 – 6



*Bernoulli*_{B→E}

$$P_{\alpha\tau\mu} + \frac{1}{2}\rho_B v^2 + \rho g \frac{H}{6} = P_{\alpha\tau\mu} + \frac{1}{2}\rho v_1^2 + 0 \Rightarrow v_1 = \sqrt{\frac{gH}{3}}$$

$$A_B v_B = A v_1 \xRightarrow{A_B \gg A} v_B \ll v_1$$

παρόμοια από το Δ στο Γ

$$v_2 = \sqrt{2g \frac{2H}{3}} \Rightarrow v_2 = 2\sqrt{\frac{gH}{3}}$$

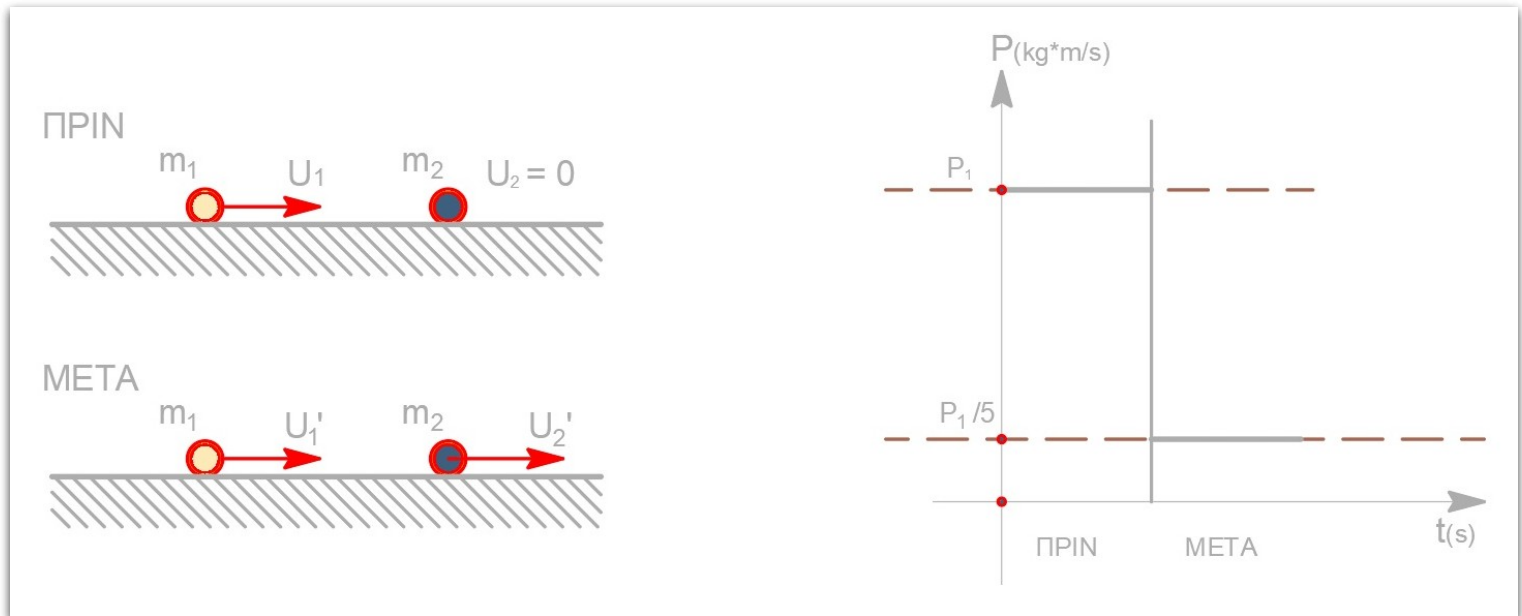
$$\text{Οπή (1) ανοικτή: } \Pi_1 = \frac{V}{\Delta t_1} \Rightarrow \Pi_1 = A \cdot \sqrt{\frac{gH}{3}}$$

$$\text{Οπή (1) και (2) ανοικτές: } \Pi_1 + \Pi_2 = \frac{V}{\Delta t_2} \Rightarrow \Pi_1 + \Pi_2 = A \cdot \sqrt{\frac{gH}{3}} + A \cdot 2 \cdot \sqrt{\frac{gH}{3}}$$

$$\frac{\Delta t_2}{\Delta t_1} = \frac{A \cdot \sqrt{\frac{gH}{3}}}{3A \cdot \sqrt{\frac{gH}{3}}} \Rightarrow \frac{\Delta t_2}{\Delta t_1} = \frac{1}{3}$$

άρα σωστό το **ii**

B3- (iii) – 2 – 7



$$K = \frac{1}{2}mv^2, \quad p = mv \quad K = \frac{1}{2}m \frac{p^2}{2m} \Rightarrow K = \frac{p^2}{2m}$$

$$\Delta. K. E. \quad K_1 = K'_1 + K'_2 \Rightarrow K'_2 = K_1 - K'_1$$

$$\Pi_{1 \rightarrow 2} \% = \frac{K'_2}{K_1} 100\% = \left(1 - \frac{K'_1}{K_1}\right) 100\%$$

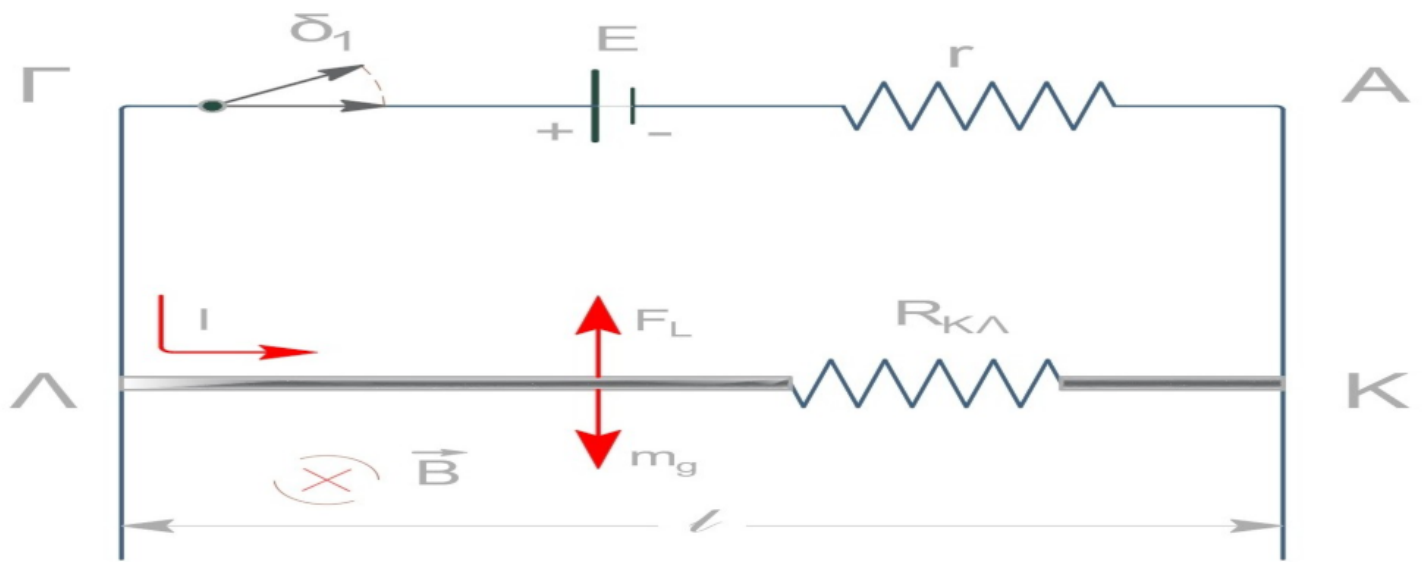
$$K'_1 = \frac{\left(\frac{p_1}{5}\right)^2}{2m_1} \Rightarrow K'_1 = \frac{1}{25} \frac{p_1^2}{2m_1} \Rightarrow K'_1 = \frac{K_1}{25} \Rightarrow \frac{K'_1}{K_1} = \frac{1}{25}$$

$$\Pi_{1 \rightarrow 2} \% = \left(1 - \frac{K'_1}{K_1}\right) 100\% = \frac{24}{25} 100\% = 96\%$$

άρα σωστό το **iii**

Θέμα Γ

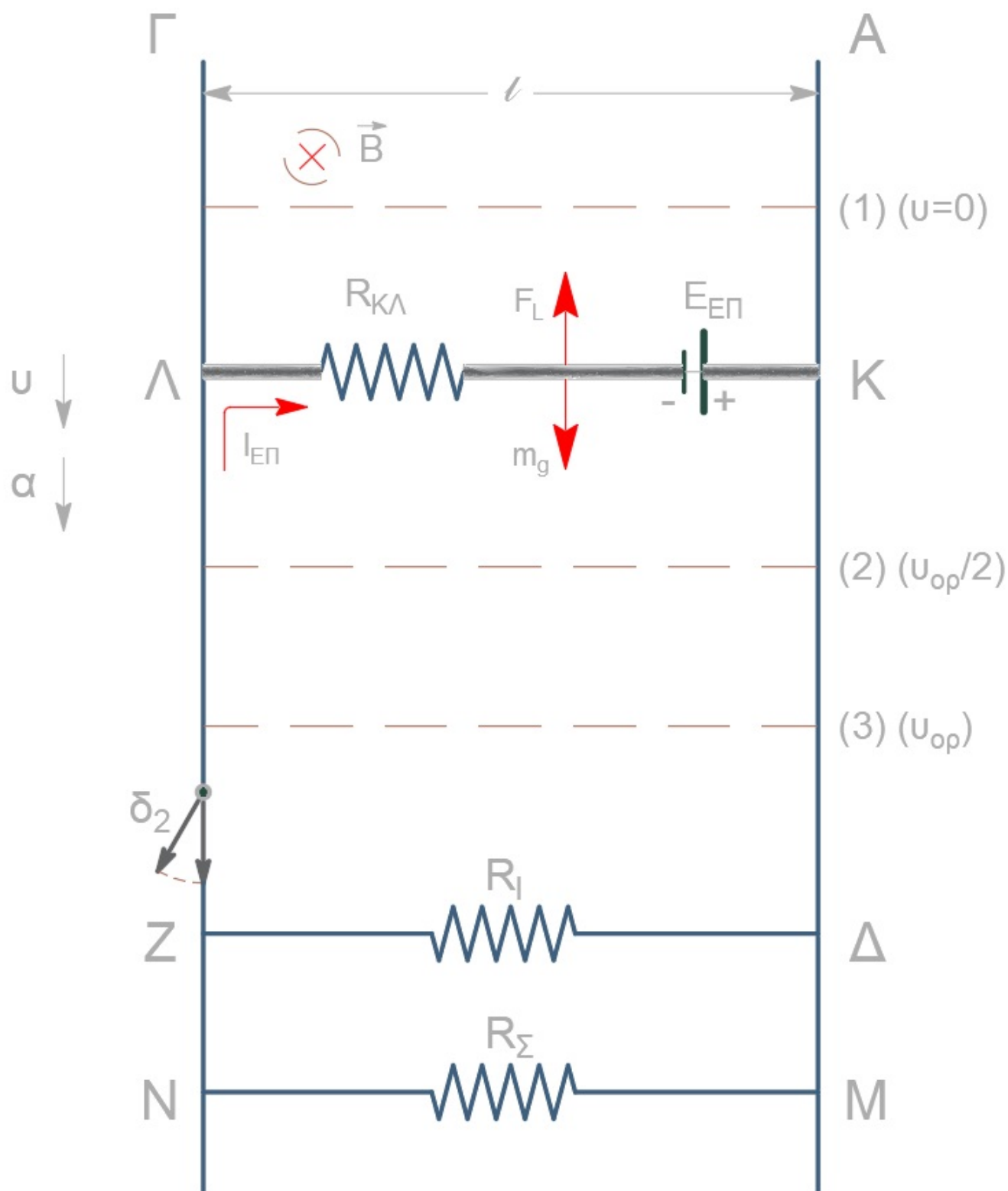
Π-(4)



$$I = \frac{E}{R_{K\Lambda} + r} \Rightarrow I = 3A$$

$$K\Lambda, \text{ισορροπία} \quad \Sigma F = 0 \Rightarrow mg - F_L = 0 \Rightarrow mg = BIl \Rightarrow B = 1T$$

Γ2-(9)



Ο αγωγός $K\Lambda$ στη θέση (1) είναι ακίνητος. Εξαιτίας της δύναμης του βάρους κινείται κατακόρυφα κάθετα στο μαγνητικό πεδίο, άρα αυξάνεται η ταχύτητά του. Εμφανίζεται στα άκρα του αγωγού ηλεκτρεγερτική δύναμη από επαγωγή $E_{\varepsilon\pi} = Bvl$ με πολικότητα, σύμφωνα με τον κανόνα του Lenz, όπως φαίνεται στο σχήμα, οπότε το κύκλωμα διαρρέεται από επαγωγικό ρεύμα που συνεχώς αυξάνεται. Στον αγωγό που διαρρέεται από επαγωγικό ρεύμα εμφανίζεται δύναμη Laplace ($F_L = BI_{\varepsilon\pi}l = \frac{BE_{\varepsilon\pi}l}{R_{\phi\lambda}} = \frac{B^2l^2v}{R_{\phi\lambda}}$) με κατεύθυνση που φαίνεται στο σχήμα. Το μέτρο της δύναμης Laplace αυξάνεται διότι η ταχύτητα αυξάνεται. Η συνισταμένη δύναμη (βάρος + Laplace) ελαττώνεται οπότε η κίνηση του αγωγού είναι επιταχυνόμενη με επιτάχυνση που συνεχώς ελαττώνεται.

$$MN, κανονική λειτουργία: P_K = \frac{V_K^2}{R_\Sigma} \Rightarrow R_\Sigma = 6\Omega$$

$$\frac{1}{R_{1,\Sigma}} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_\Sigma} \Rightarrow R_{1,\Sigma} = 2\Omega$$

$$E_{E\Pi} = \left| - \frac{\Delta\Phi}{\Delta t} \right| = B \cdot \frac{\Delta x}{\Delta t} \cdot l = Bvl$$

$$\Sigma F = m\alpha \Rightarrow mg - F_L = m\alpha \Rightarrow mg - BI_{\varepsilon\pi}l = m\alpha$$

$$I_{\varepsilon\pi} = \frac{E_{\varepsilon\pi}}{R_{o\lambda}} = \frac{Bvl}{R_{K\Lambda} + R_{1,\Sigma}}$$

$$mg - \frac{B^2 \cdot l^2 \cdot v}{R_{K\Lambda} + R_{1,\Sigma}} = m\alpha \Rightarrow \alpha = 10 - \frac{5}{6}v \quad (S.I.)$$

$$v = v_{op} \Rightarrow \alpha = 0 \Rightarrow 0 = 10 - \frac{5}{6}v_{op} \Rightarrow v_{op} = 12 \frac{m}{s}$$

Γ3(6)

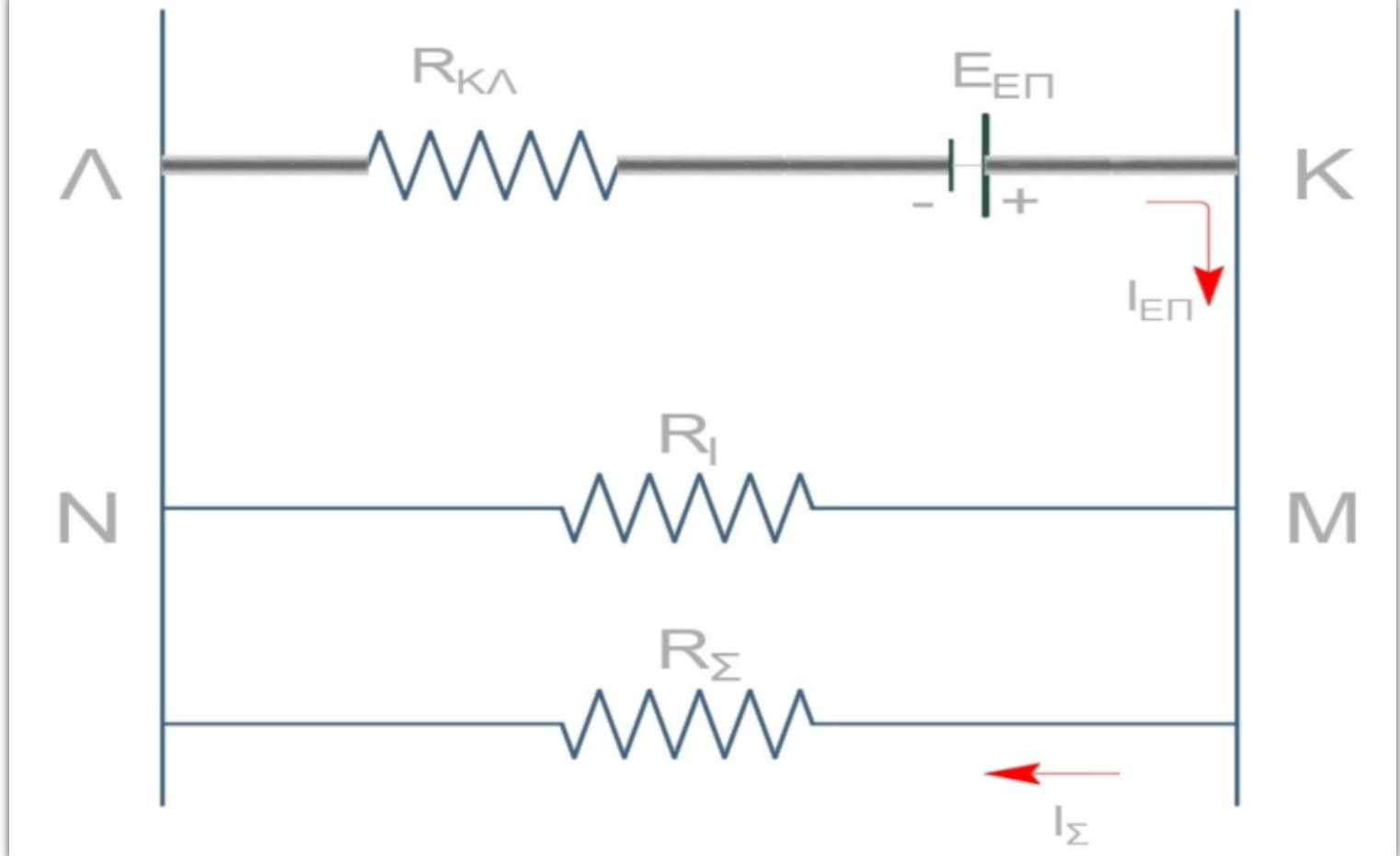
$$K\Lambda, \quad \theta_{\varepsilon\sigma\eta}(2) \quad v = \frac{v_{op}}{2} \Rightarrow v = 6 \frac{m}{s}$$

$$\alpha = 10 - \frac{5}{6}v \Rightarrow \alpha = 5 \frac{m}{s^2}$$

$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \Sigma \vec{F} \Rightarrow \frac{d\vec{p}}{dt} = m\vec{\alpha} \Rightarrow \left| \frac{d\vec{p}}{dt} \right| = 1.5kg \frac{m}{s^2}$$

$\frac{d\vec{p}}{dt}$ με φορά προς τα κάτω.

Γ4(6)



$$E_{\epsilon\pi} = Bv_{op}l \Rightarrow E_{\epsilon\pi} = 12V$$

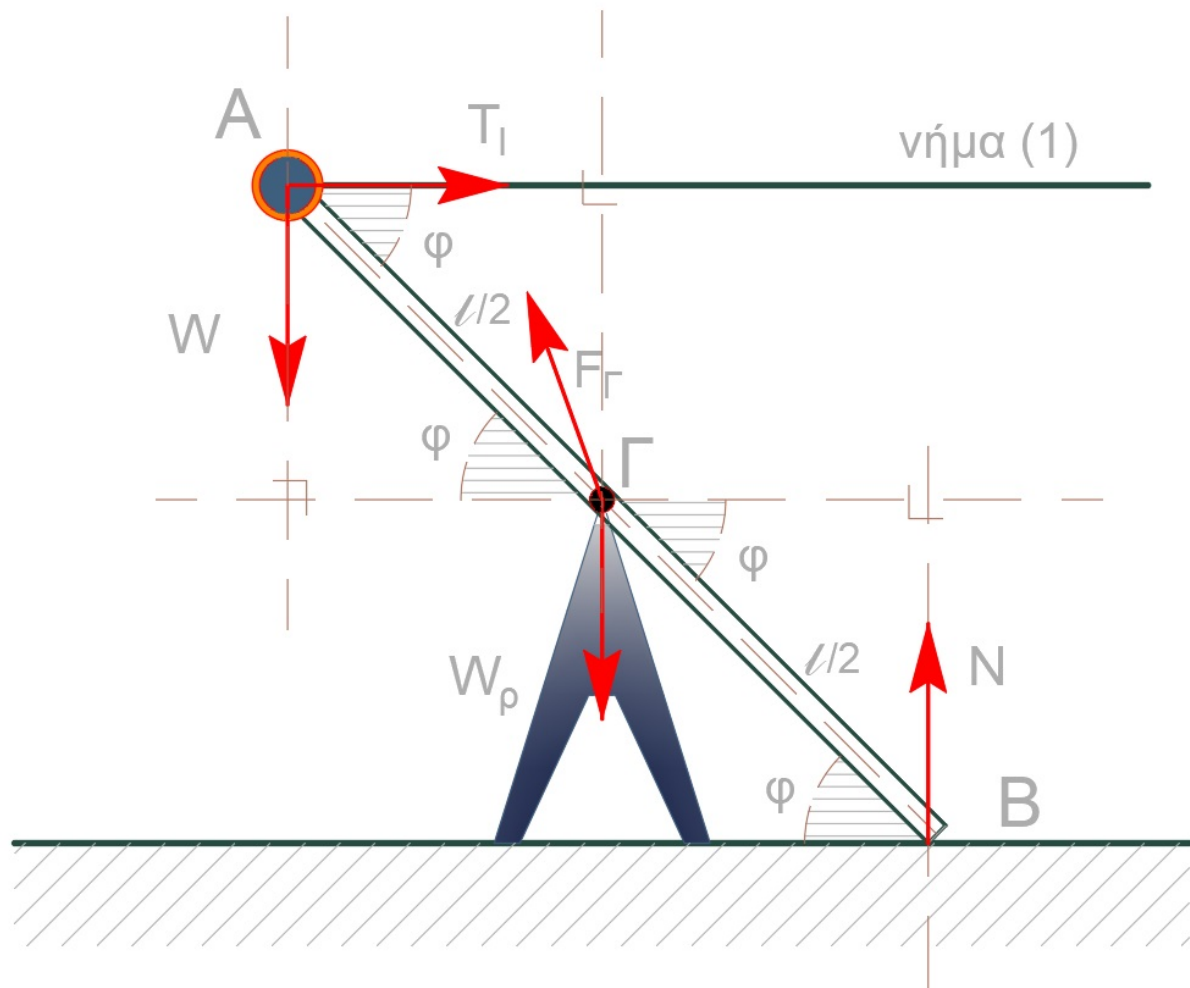
$$I_{\epsilon\pi} = \frac{E_{\epsilon\pi}}{R_{\kappa\lambda} + R_{1,\Sigma}} \Rightarrow I_{\epsilon\pi} = 3A$$

$$V_{MN} = I_{\epsilon\pi}R_{1,\Sigma} \Rightarrow V_{MN} = 6V \Rightarrow V_{MN} = V_K$$

άρα λειτουργεί κανονικά η συσκευή.

Θέμα Δ

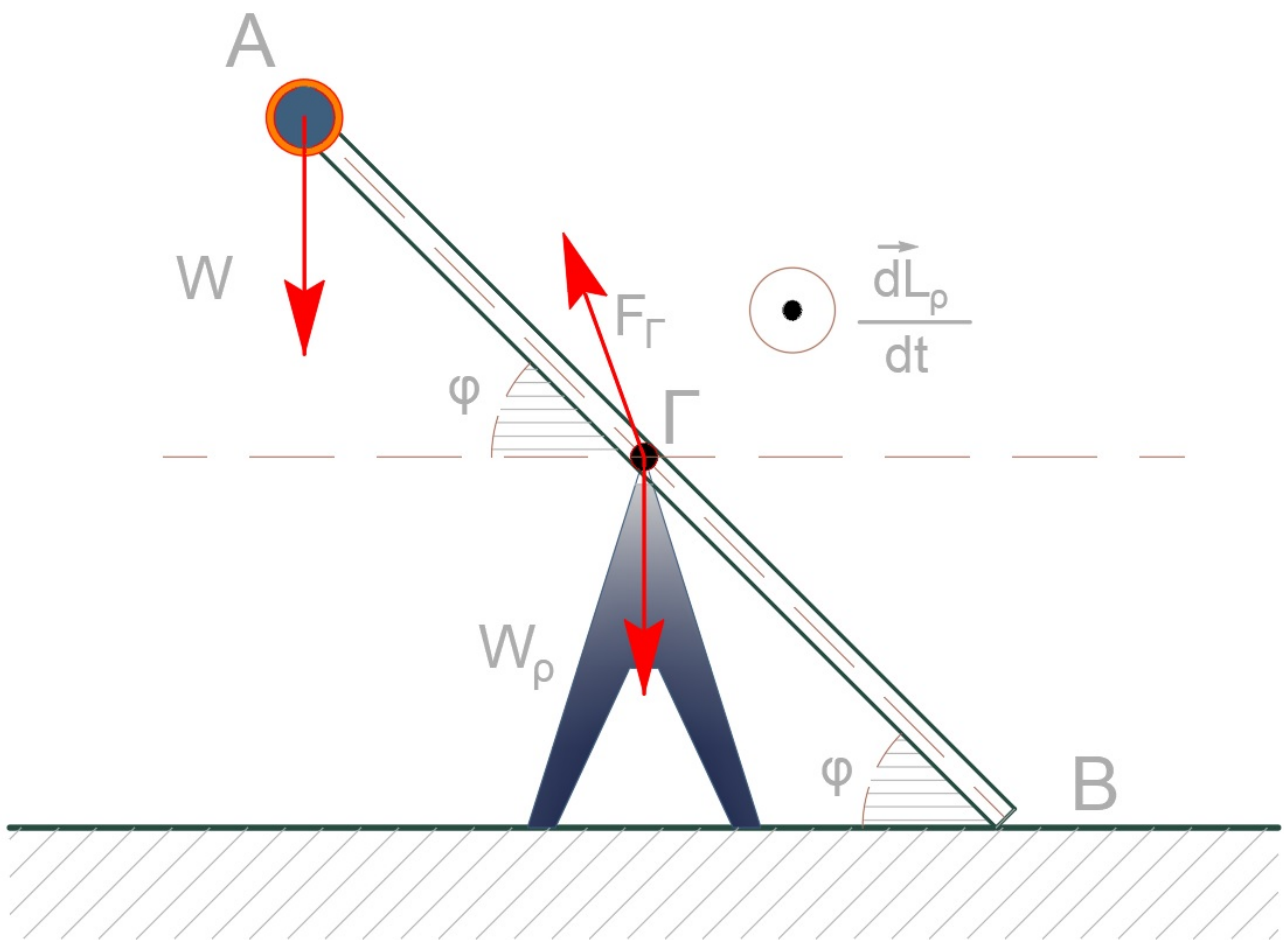
Δ1-(4)



$M_\rho - m$ ισορροπία:

$$\Sigma \tau_{(\Gamma)} = 0 \Rightarrow N \cdot \frac{l}{2} \sigma \nu \nu \varphi + W \cdot \frac{l}{2} \sigma \nu \nu \varphi - T_1 \frac{l}{2} \eta \mu \varphi = 0 \Rightarrow N = 4N$$

Δ2-(6)



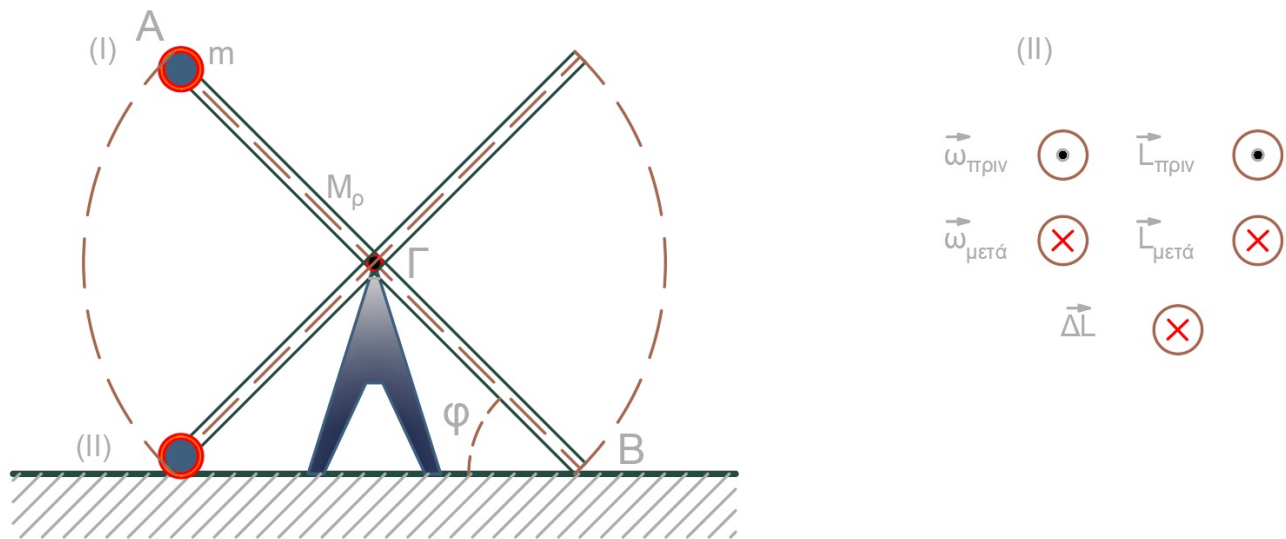
$$I_{o\lambda} = I_\rho + I_{\sigma\varphi} = \frac{1}{12} M_\rho l^2 + m \left(\frac{l}{2} \right)^2 \Rightarrow I_{o\lambda} = 2 \text{ kg} \cdot \text{m}^2$$

$$m - M_\rho : \quad \Sigma \tau(\Gamma) = I \cdot \alpha_{\gamma\omega\varphi}$$

$$W \cdot \frac{l}{2} \sin \varphi = I_{o\lambda} \cdot \alpha_{\gamma\omega\varphi} \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega\varphi} = 3 \frac{\text{rad}}{\text{s}^2}$$

$$\frac{dL_\rho}{dt} = I_\rho \cdot \alpha_{\gamma\omega\varphi} = 3 \text{ kg} \cdot \text{m}^2 / \text{s}^2$$

A3(5)



A. Δ. Μ. Ε. $m - M_{\rho}$ $(I \rightarrow II) : E_I^{MHX} = E_{II}^{MHX}$

$$K_I + U_I = K_{II} + U_{II} \Rightarrow 0 + mgl\eta\mu\varphi + U_{M_{\rho}}^I = \frac{1}{2}I\omega^2 + 0 + U_{M_{\rho}}^{II}$$

και μετά τις πράξεις $\omega = 4 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$

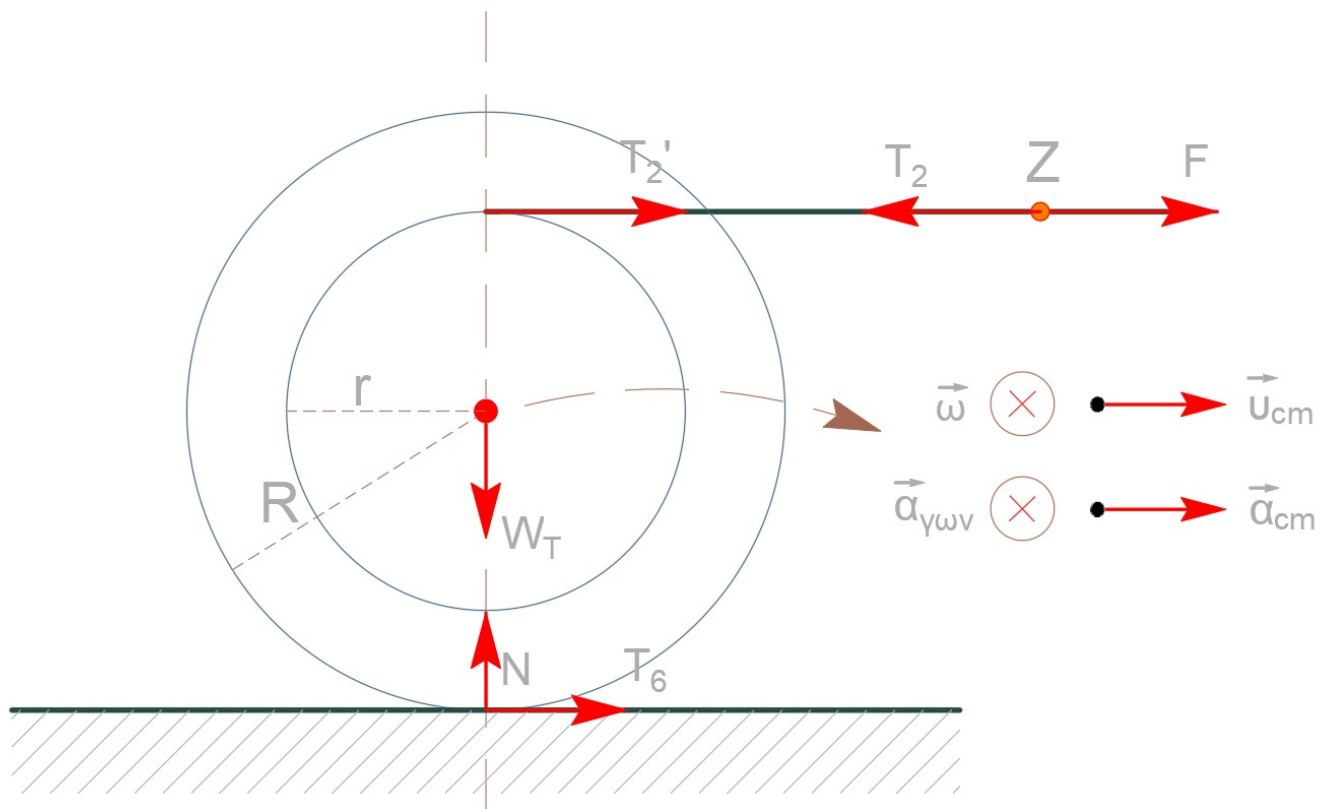
$$|\vec{L}_{\pi\rho\nu}| = I_{o\lambda}|\vec{\omega}| \Rightarrow |\vec{L}_{\pi\rho\nu}| = 8kg \frac{m^2}{s}$$

$$|\vec{L}_{\mu\epsilon\tau\acute{\alpha}}| = I_{o\lambda} \frac{|\vec{\omega}|}{2} \Rightarrow |\vec{L}_{\mu\epsilon\tau\acute{\alpha}}| = 4kg \frac{m^2}{s}$$

$$\Delta\vec{L} = \vec{L}_{\mu\epsilon\tau\acute{\alpha}} - \vec{L}_{\pi\rho\nu} \Rightarrow |\Delta\vec{L}| = |\vec{L}_{\mu\epsilon\tau\acute{\alpha}}| - (-|\vec{L}_{\pi\rho\nu}|) \Rightarrow |\Delta\vec{L}| = |\vec{L}_{\mu\epsilon\tau\acute{\alpha}}| + |\vec{L}_{\pi\rho\nu}|$$

άρα το μέτρο του $\Delta\vec{L}$ είναι $\Delta\vec{L} = 12 \frac{m^2}{s}$ και η φορά φαίνεται στο σχήμα.

Δ4(4)



Νήμα αβαρές και μη εκτατό $F = T_2 = T_2' = 12\text{N}$

M_T μεταφορική κίνηση

$$\Sigma F = M_T a_{cm} \Rightarrow T_2' + T_{\sigma\tau} = M_T \cdot a_{cm}$$

$$K.X.O. \quad \Delta x_{cm} = \Delta\theta \cdot R \Rightarrow v_{cm} = \omega R \Rightarrow a_{cm} = \alpha_{\gamma\omega\nu} R$$

M_T στροφική κίνηση

$$\Sigma \tau = I_T \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T_2' \cdot r - T_{\sigma\tau} \cdot R = I_T \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu}$$

και μετά τις πράξεις $a_{cm} = 2 \frac{m}{s^2}$

Δ5-(6)

Από $t_0 = 0$ έως $t_1 = 2\text{s}$:

$$\Delta x_Z = \Delta x_{cm} + \Delta\theta \cdot r = \Delta\theta \cdot R + \Delta\theta \cdot r = \Delta\theta \cdot (R + r) = \frac{\Delta x_{cm}}{R} (R + r)$$

$$\Delta x_{cm} = \frac{1}{2} a_{cm} t_1^2 \Rightarrow \Delta x_{cm} = 4\text{m}$$

$$W_F = F \Delta x_Z \sin 0 \Rightarrow W_F = 84\text{J}$$

Μπορείτε να εκτυπώσετε τα θέματα σε μορφή pdf από [εδώ](#) και τις λύσεις από [εδώ](#)