

### 差错控制技术(2)

- ◆ 自动重发请求(ARQ Automatic Repeat reQuest)
  - ◆即发送方发送能使接收方<mark>检错</mark>的冗余位,若 无差错,则接收方回送一个肯定应答(ACK); 若有差错,则接收方回送一个否定应答 (NAK),要求发送方重发。
- ❖ 缺点:信息传递连贯性差
- ◆ 优点:接收端设备简单,只要请求重发,无需 纠正错误。

### 3.3.2 差错编码技术 \* 差错编码 \*\*差错编码:数据块中插入冗余信息的过程。 \*\*思想:判断一个数据块中是否存在传输错误,发送端必须在数据块中插入一些冗余信息,使得数据块中的各个比特建立某种形式的关联,接收端通过验证这种关联关系来判断是否有传输错误。 \* 差错编码策略 \*\*检错码:能检测出错误,但不能纠正错误,如CRC \*\*纠错码:能知道错误,且知道错误的位置,如海明码

### 3.3.2.1 检错码 \* 检错码的构造 \* 检错码(码字、传输帧)=信息位十冗余校验位 \* 码字长n=K(信息位位数)+r(校验位位数) \* 编码效率R=有效数据位K/码字长n \* 信息字段和校验字段之间的对应关系 \* 校验字段越长,编码的检错能力越强,编码/解码越复杂;附加的冗余信在整个规中所占的收支,,传输的有效成分越低,传输的效率下降。 \* 检错码一旦形成,整个检错码将作为一个整体被发往线路,通常的发送顺序是信息字段在前,校验字段在后。















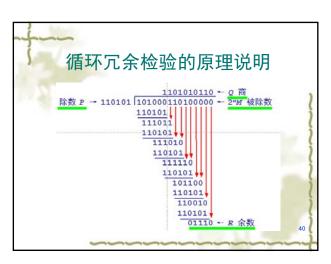
















### 接收方用P进行校验 \* T(X)/P(X) \*\*\* ≠0(除不尽),则有错(1)

- ➡=0(除尽),则无错或漏检(2)
- ◆ 有错分析:
  - ◆只要得出的余数R不为0,就表示检测到了差错。即 用收到的比特流(2<sup>n</sup>M+R)除以P,看得出的余数是否 为0。
  - ※但这种检测方法并不能确定究竟是哪一个或哪几个 比特出现了差错。
  - ★一旦检测出差错,就丢弃这个出现差错的帧。

### 接收方用P进行校验(漏检)

- ❖ 漏检分析
  - ∞收到: T(X)+E(X); 其中E(X)为出错多项式
  - ➡漏检,即: [T(X)+E(X)]/P(X)=0
  - ★: T(X)/P(X)=0 (T(X)为正确的部分)
  - : E(X)/P(X)=0
  - ➡即若P(X)是E(X)的因子,将可能漏检.
  - →选取合适的P(x),使P(x)不成为E(X)的因子,则可避免漏检.

### CRC漏检

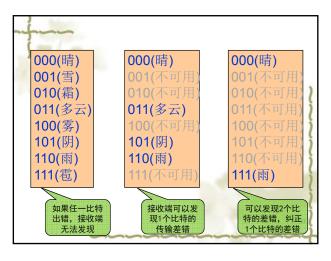
- ❖ CRC不能保证检测出所有的传输错误,但是只要选择位数足够的P,可以使得差错的概率足够小。
- \* 例如: CRC-16和CRC-CCITT可以检测出所有 1、2、奇数个、突发长度小于等于16比特错。 17比特突发错的99.997%, 18比特或更长比特 突发错的99.998%。

P的确定方法

\* P为生成多项式,已有的国际标准。
\*\*CRC-12=X<sup>12</sup>+X<sup>11</sup>+X<sup>3</sup>+X<sup>2</sup>+X+1
\*\*CRC-16=X<sup>16</sup>+X<sup>15</sup>+X<sup>2</sup>+1
\*\*CRC-CCITT-X<sup>16</sup>+X<sup>12</sup>+X<sup>5</sup>+1
\*\*HDLC和X.25采用
\*\*CRC32=
X<sup>32</sup>+X<sup>26</sup>+X<sup>23</sup>+X<sup>22</sup>+X<sup>16</sup>+X<sup>12</sup>+X<sup>11</sup>+X<sup>10</sup>+X<sup>8</sup>+X<sup>7</sup>+X<sup>5</sup>+X<sup>4</sup>+X<sup>2</sup>+X+1
\*\*CSMA/CD LAN采用

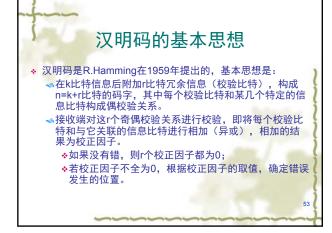














### 发送方冗余位计算

- ❖ A、根据信息位长度(如每帧K位),计算出所需冗余位位数r:
  - ∞若需纠正一位错,需满足: 2′≥K+r+1
  - ※原理:求汉明码时的一项基本考虑是确定所需最少的校验位数r。考虑长度为K位的信息,若附加了r个校验位,则所发送的总长度为K+r。在接收端中要进行r个奇偶检查,每个检查结果或是真或是伪。这个奇偶检查的结果可以表示成一个r位的二进制数,它可以确定最多2°种不同状态。这些状态中必有一个其所有奇偶测试都是真的、它便是判定信息正确的条件。于是剩下的(2′-1)种状态,可以用来判定误码的位置。则导出下一关系:
    - 2<sup>r</sup>-1≥K+r
  - 参例如: 如果K=4,则r=3,则n=K+r=7

### 某公司笔试题

- ❖ 实验室里有1000个一模一样的瓶子,但是其中的一瓶有毒。可以用实验室的小白鼠来测试哪一瓶是毒药。如果小白鼠喝掉毒药的话,会在一个星期的时候死去,其他瓶子里的药水没有任何副作用。请问最少用多少只小白鼠可以在一个星期以内查出哪瓶是毒药?
  - a. 9 b. 10 c. 32 d. 999 e. 以上都不对请给出正确答案,并解释原因。

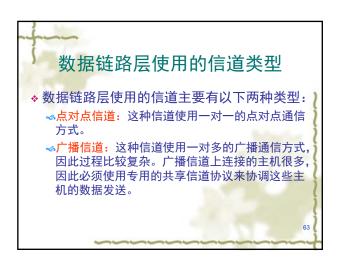
# **汉明码计算**◇ B、确定校验比特和信息比特的位置 ◇理论上校验比特可在任何位置,但习惯都是将校验比特放在1、2、4、8、16…位置上。 ◇通常是将2<sup>k</sup>位置上,放r<sub>k</sub>(K>=0),其余位置放l<sub>i</sub>(K>=1)。 ◇例如7比特的汉明码的构造为: I<sub>4</sub> I<sub>3</sub> I<sub>2</sub> R<sub>2</sub> I<sub>1</sub> R<sub>1</sub> R<sub>0</sub> 7 6 5 4 3 2 1



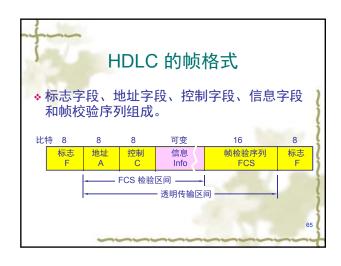






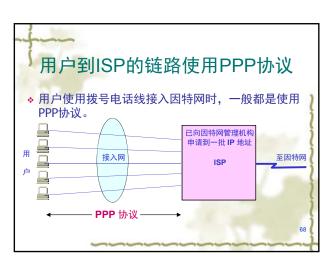


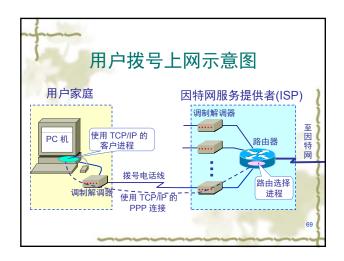




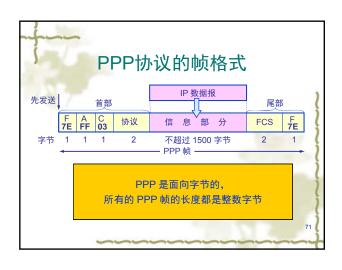


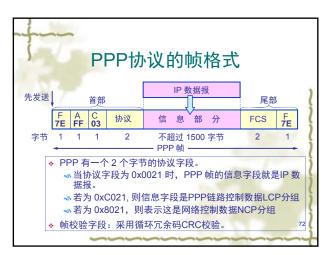








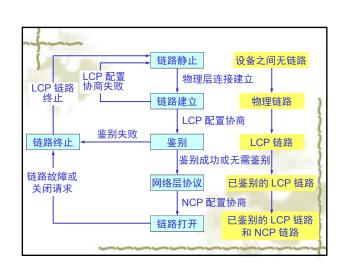


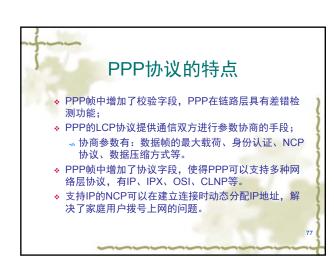


### 透明传输问题 • 异步传输:字符填充法 • 将信息字段中出现的每一个 0x7E 字节转变成为 2 字节序列(0x7D, 0x5E)。 • 若信息字段中出现一个 0x7D 的字节,则将其转变成为 2 字节序列(0x7D, 0x5D)。 • 若信息字段中出现 ASCII 码的控制字符(即数值小于0x20 的字符),则在该字符前面要加入一个 0x7D 字节,同时将该字符的编码加以改变。 • 同步传输:比特填充法 • 在5个连续 1 的后面插入0

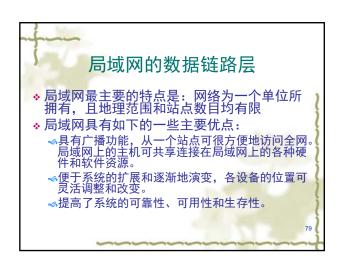
## 不提供使用序号和确认的可靠传输 PPP 协议之所以不使用序号和确认机制是出于以下的考虑: 在数据链路层出现差错的概率不大时,使用比较简单的 PPP 协议较为合理。 在因特网环境下,PPP 的信息字段放入的数据是 IP 数据报。数据链路层的可靠传输并不能够保证网络层的传输也是可靠的。

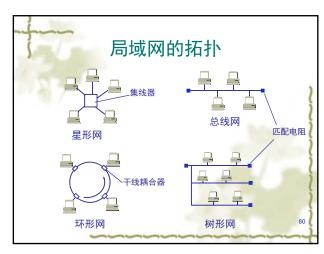


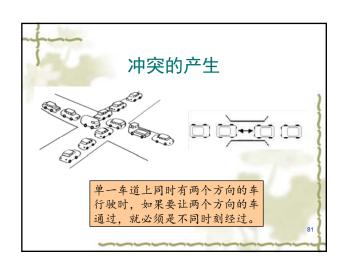




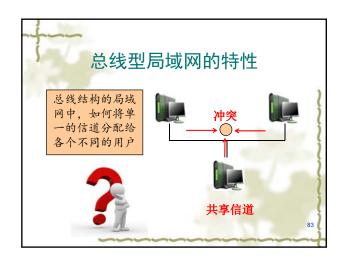


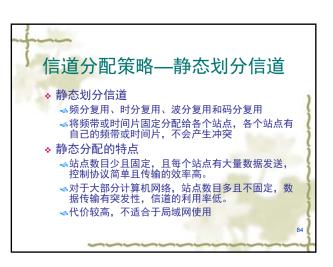




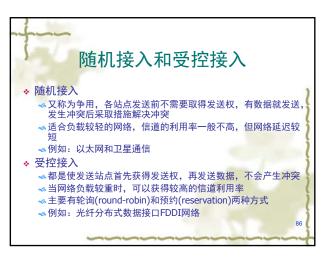




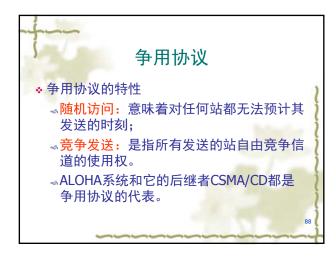


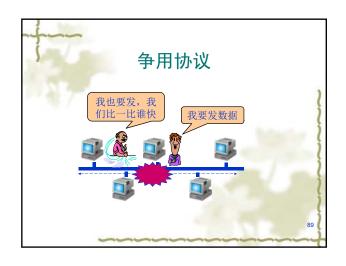


# 信道分配策略——动态分配 动态媒体接入控制(多点接入) 《信道不是在用户通信时固定分配给用户。 《如异步时分多路复用STDM,各站点仅当有数据发送时,才占用信道发送数据。 动态接入控制类型 《随机接入 《控制接入



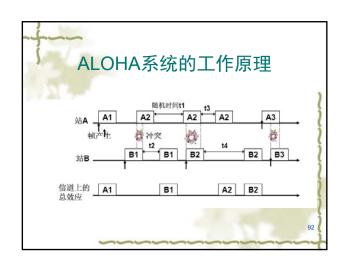
# 代表性的媒体访问控制方法 \* \$\frac{\pm \mu \pm \m

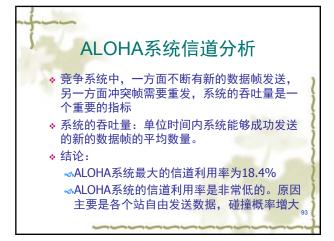




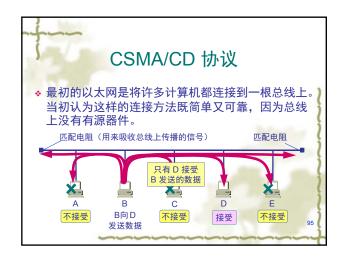


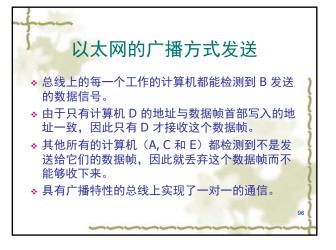












### 为了通信的简便 以太网采取了两种重要的措施

- ❖ 采用较为灵活的无连接的工作方式,即不必 先建立连接就可以直接发送数据。
- ❖ 以太网对发送的数据帧不进行编号,也不要求对方发回确认。
  - ≪这样做的理由是局域网信道的质量很好,因信道 质量产生差错的概率是很小的。

以太网提供的服务

以太网提供的服务是不可靠的交付,即尽最大努力的交付。

当目的站收到有差错的数据帧时就丢弃此帧,其他什么也不做。差错的纠正由高层来决定。

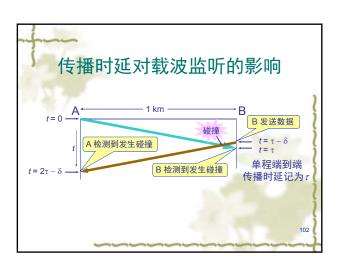
如果高层发现丢失了一些数据而进行重传,但以太网并不知道这是一个重传的帧,而是

当作一个新的数据帧来发送。

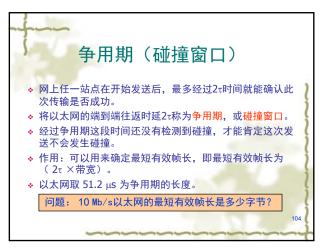
当几个站同时发送数据时,总线上的信号电压摆动值将会增大(互相叠加)。当一个站检测到的信号电压摆动值超过一定的门限值时,就认为总线上至少有两个站同时在发送数据,表明产生了碰撞。

\* CSMA/CD可以完全避免冲突吗? 不能
\* 冲突是怎么发生的
\* 如何检测到冲突
\* 检测到冲突后怎么办
\* 冲突后如何选择重发的时间

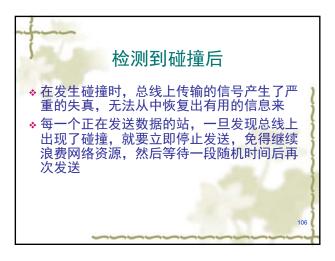


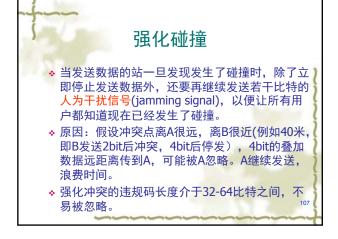


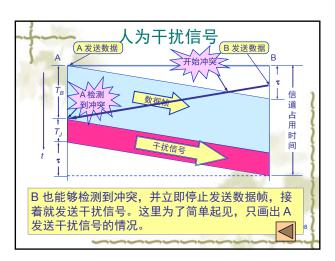










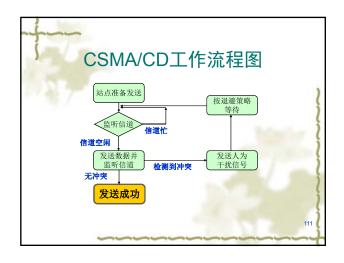


### 二进制指数退避算法(truncated binary exponential backoff)

- ❖算法如下:
  - √1. 今基本退避时间T=2τ (即争用期):
  - ≪2. k=min[重传次数, 10];
  - →3. r=在 [0, 1, ..., (2k-1)] 中随机取一个数;
  - ≪4. 退避时间=rT。
- ❖限定最大重传次数=16, 若发送16次仍不成 功,则发送失败。

### CSMA/CD的重要特性

- ❖ 使用 CSMA/CD 协议的以太网不能进行全双工通信 而只能进行双向交替通信(半双工通信)。
- ❖ 每个站在发送数据之后的一小段时间内, 存在着遭 遇碰撞的可能性, 称为发送的不确定性。
- ❖ 要使碰撞的概率减小,必须使整个以太网的平均通 信量远小于以太网的最高数据率。



### CSMA/CD 小结(1)

- 采用CSMA/CD,即"具有冲突检测的载波侦听多路访问"的介质访问控制方法。其要点如下:
  - ◆a) 先听后讲
    - \*发送前先侦听介质,若介质空闲,则立即发送;若 介质忙,则继续侦听,直到介质空闲。
  - ∞b) 边讲边听
    - ◆在发送过程中进行冲突检测。
  - ❖c) 冲突停止
    - ❖若发送过程中检测到冲突,则立即停止发送。
  - - ❖停止发送后,须等待一段随机时间后再侦听介质

### CSMA/CD 小结(2)

- ◆每次冲突后,随机延迟的平均值加倍(二 进制指数退避算法),即使较少发生冲突 的帧具有较优先发送的概率。
- ❖ CSMA/CD访问方法可减少争用型总线上的 冲突。

### 以太网的信道利用率

- ❖ 以太网的信道被占用的情况:
- ◆争用期长度为 2τ, 即端到端传播时延的两倍。 检测到碰撞后不发送干扰信号。
- ❖ 帧长为 L (bit), 数据发送速率为 C (b/s), 因 而帧的发送时间为  $L/C = T_0(s)$ 。

### 

### 参数 a

\*要提高以太网的信道利用率,就必须减小  $\tau$  与  $T_0$  之比。在以太网中定义了参数 a,它是以太网单程端到端时延  $\tau$  与帧的发送时间  $T_0$  之比:

$$a = \frac{\tau}{T_0}$$

- a→0表示一发生碰撞就立即可以检测出来,并立即 停止发送,因而信道利用率很高。
- ❖ a越大,表明争用期所占的比例增大,每发生一次碰撞就浪费许多信道资源,使得信道利用率明显降低。

### 对以太网参数的要求

- ◆ 当数据率一定时,以太网的连线的长度受到限制,否则 τ 的数值会太大。
- $\star$  以太网的帧长不能太短,否则  $T_0$  的值会太小,使 a 值太大。

不会产生碰撞(这显然已经不是 CSMA/CD,而是需要使用一种特殊的调度方法),即总线一旦空闲就有某一个站立即发送数据。

\* 发送一帧占用线路的时间是  $T_0 + \tau$ ,而帧本身的 发送时间是  $T_0$ 。于是我们可计算出<mark>理想情况下的</mark> 极限信道利用率  $S_{max}$ 为:

信道利用率的最大值  $S_{max}$ 

❖ 在<mark>理想化</mark>的情况下,以太网上的各站发送数据都

$$S_{\text{max}} = \frac{T_0}{T_0 + \tau} = \frac{1}{1 + a}$$

### $\frac{T_0}{T_0 + \tau} = \frac{1}{1+a}$

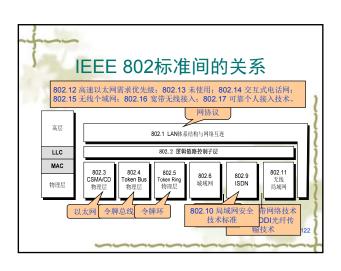
### 第3章 数据链路层

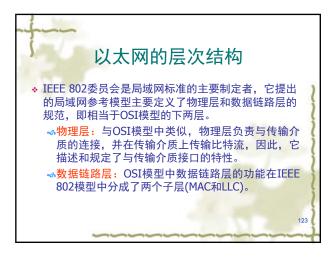
- ❖ 3.1 数据链路层的基本概念
- ❖ 3.2 组帧
- ❖ 3.3 差错控制
- ❖ 3.4 点对点协议PPP
- ❖ 3.5 使用广播信道的数据链路层
- ❖ 3.6 以太网的MAC层
- ❖ 3.7 扩展的以太网
- ❖ 3.8 虚拟局域网

### 以太网标准

- ❖ 以太网是美国施乐(Xerox)公司于1975年研制成功的。
- 以太网用无源电缆作为总线来传送数据帧,并用历史上表示传播电磁波的以太(Ether)来命名。
- ❖ 两个标准
  - ▲1980年DEC、Intel、Xerox公司联合提出10Mb/s的以太 网规约。DIX Ethernet V2 是世界上第一个局域网产品 (以太网)的规约。
  - ★1983年IEEE的802委员会制定以太网的802.3标准
  - → DIX Ethernet V2 标准与IEEE的 802.3 标准只有很小的差别,因此人们常将 802.3 局域网简称为"以太网"

# IEEE 802标准 \* 80年代局域网迅速发展,各种标准层出不穷,为了使得不同厂家生产的局域网能够通信,IEEE于1980年2月成立一个局域网标准委员会,形成一系列的标准为IEEE802标准。 \* IEEE802标准已被ANSI接收为美国国家标准,并于84年3月被ISO采纳为局域网的国际标准。 \* 厂商的竞争,IEEE没有制定一个统一的局域网的标准,而是制定不同的局域网标准。





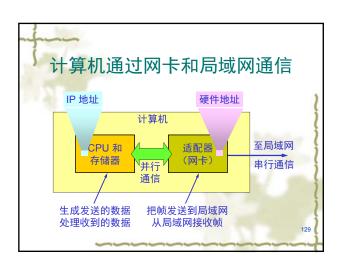






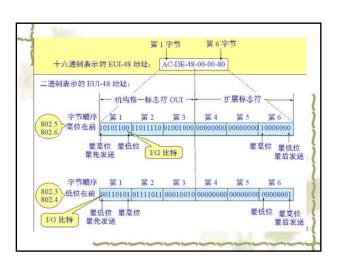








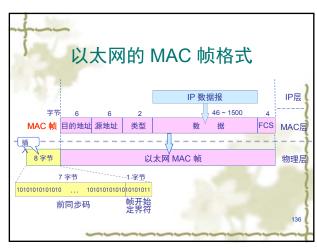


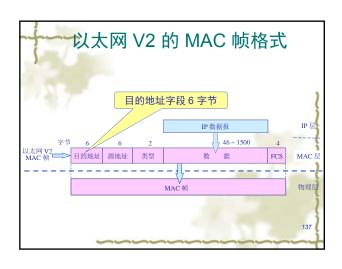


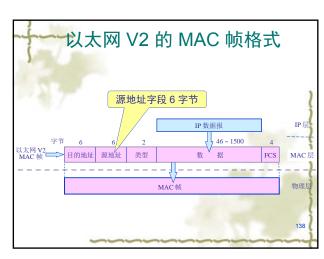


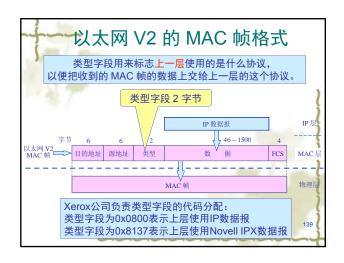


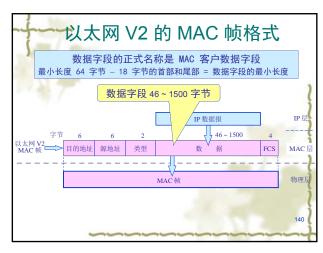


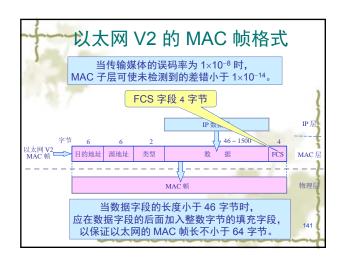


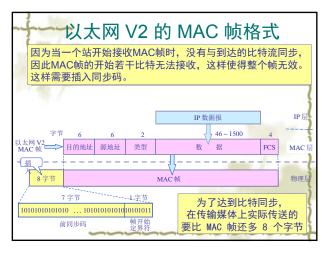




















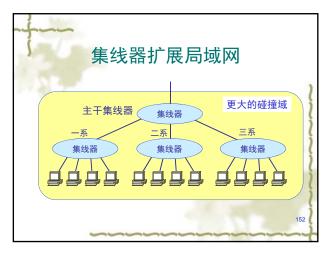


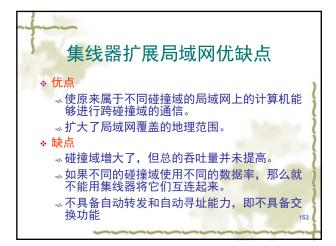




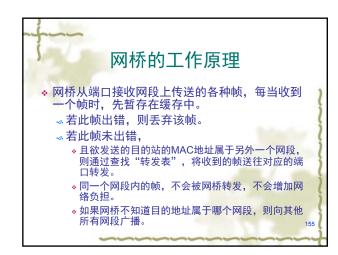


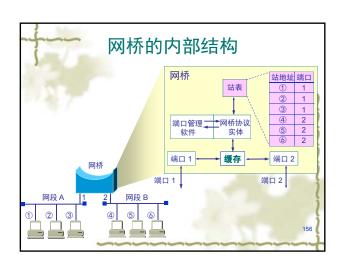








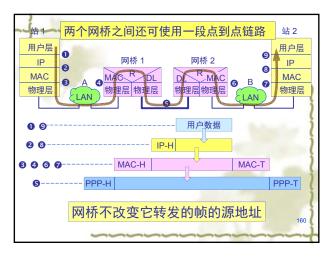












## 网桥和集线器(或转发器)的不同 \*集线器在转发帧时,不对传输媒体进行检测。 \*网桥在转发帧之前必须执行 CSMA/CD 算法。 \*若在发送过程中出现碰撞,就必须停止发送和进行退避。 \*在这一点上网桥的接口很像一个网卡。但网桥却没有网卡。 \*由于网桥没有网卡,因此网桥并不改变它转发的帧的源地址。



### 固定路由网桥

- ❖ 根据网络的互连环境. 人工为每个网桥 针对它所连接的每个局域网分别建立-张路由表。当一个帧到达时, 网桥就根 据预先设计好的路由表来决定如何进行 转发。
- ❖缺点:不能适应动态改变的网络互连环 境,路由表的维护困难。

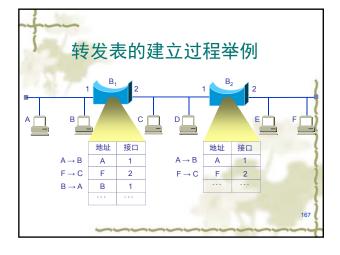
### 透明网桥

- ❖ 能生成和修改自己路由表的网桥。
- ❖ 目前使用得最多的网桥是透明网桥 (transparent bridge).
- "透明"是指局域网上的站点并不知道所 发送的帧将经过哪几个网桥, 因为网桥对 各站来说是看不见的。
- ❖透明网桥是一种即插即用设备,其标准是 IEEE 802.1D。

透明网桥 ❖ 透明网桥的做法 s任何时候当网桥接收到一个帧时,根据其源地址就可获 得发送该帧的站点所在的局域网, 从而为路由表建立相 ➡同时,为未知路由的帧使用扩散算法(Flooding Algorithm)来进行转发(即向它所连接的每个局域网发送 该帧, 该帧来自的那个局域网除外) ❖ 特点: ≪容易安装,能适应动态改变的网络环境 → 确定路由的负担在网桥 165

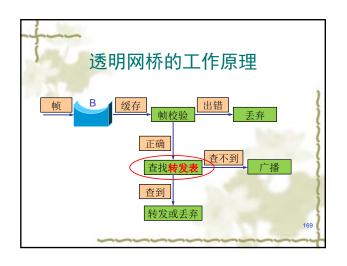
### 网桥在转发表中登记的信息

- ❖ 登记三项信息
  - ☆站地址:登记收到的帧的源 MAC 地址。
  - ∞端口: 登记收到的帧进入该网桥的端口号。
  - ≪时间: 登记收到的帧进入该网桥的时间。
- ❖ 站地址问题
  - ★转发表中的 MAC 地址是根据源 MAC 地址写入的,但 在进行转发时是将此 MAC 地址当作目的地址。
  - ∞例如:如果网桥现在能够从端口x收到从源地址A发来的帧,那么以后就可以从端口x将帧转发到目的地址A。

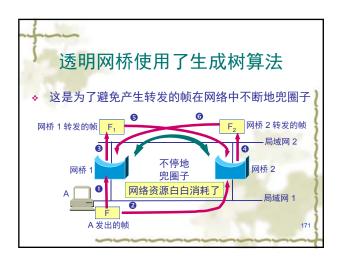


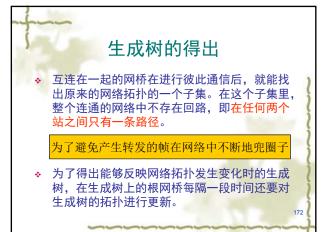
### 转发表中的计时器

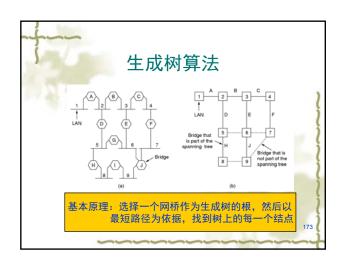
- ❖ 为了使转发表反映最新的局域网拓扑
  - 。局域网的拓扑结构经常变化,为了使转发表 能反映整个局域网的最新拓扑,所以要记录 下每个帧到达到达网桥的时间。
- ❖ 具体做法:
  - « 网桥中的端口管理软件周期性地扫描转发表 中的项目。将一定时间(如几分钟)之前登记的项目删除。

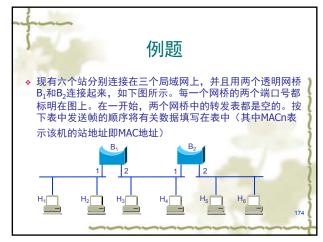


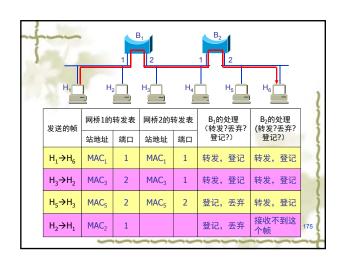












### 源路由网桥

- ❖ 源路由网桥(source route bridge)在发送帧时将 详细的路由信息放在帧的首部中。
- 由发送站点确定到达目的地的路由,并将它存储在所发送的帧中,网桥接收帧后按其指示的路由将它转发到下一个局域网上。
- ❖ 特点
  - ∞能适应动态改变的网络环境
  - ➡确定路由的负担在站点

176

### 源路由网桥路由的确定

- ❖ 源站以广播方式向欲通信的目的站发送一个发现帧(discovery frame),每个发现帧都记录所经过的路由。
- 发现帧到达目的站时就沿各自的路由返回源站。 源站在得知这些路由后,从所有可能的路由中 选择出一个最佳路由。凡从该源站向该目的站 发送的帧的首部,都必须携带源站所确定的这 一路由信息。

177

### 多端口网桥—以太网交换机

- \* 1990 年问世的交換式集线器(switching hub),可明显地提高局域网的性能。
- ❖ 交換式集线器常称为以太网交换机(switch)或 第二层交换机(表明此交换机工作在数据链路 P)
- ❖ 以太网交换机通常都有十几个端口。因此,以 太网交换机实质上就是一个<mark>多端口的网桥</mark>,可 见交换机工作在数据链路层。

178

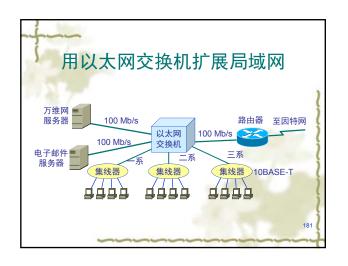
### 以太网交换机的特点

- ❖ 以太网交换机的每个端口都直接与主机相连, 并且一般都工作在全双工方式。
- 交换机能同时连通许多对的端口,使每一对相 互通信的主机都能像独占通信媒体那样,进行 无碰撞地传输数据。
- 以太网交换机由于使用了专用的交换结构芯片, 其交换速率就较高。

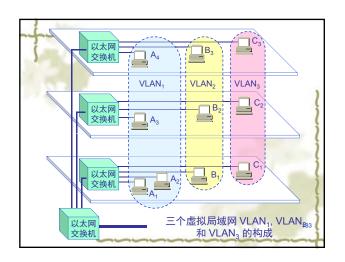
179

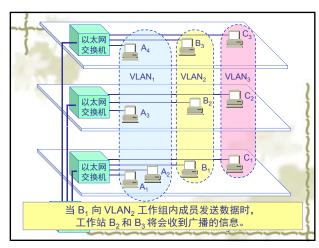
### 独占传输媒体的带宽

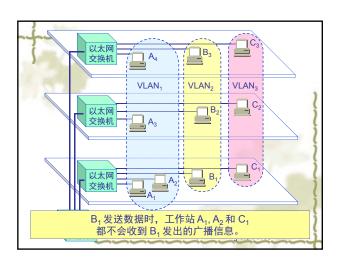
- 对于普通 10 Mb/s 的共享式以太网,若共有 N 个用户,则每个用户占有的平均带宽只有总带 宽(10 Mb/s)的 N 分之一。
- ◆ 使用以太网交换机时,虽然在每个端口到主机的带宽还是 10 Mb/s,但由于一个用户在通信时是独占而不是和其他网络用户共享传输媒体的带宽,因此对于拥有 N 对端口的交换机的总容量为 N×10 Mb/s。这正是交换机的最大优点。

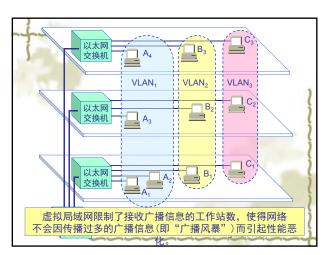
























### 吉比特以太网

- ❖ 允许在 1 Gb/s 下全双工和半双工两种方式工作。
- ❖ 使用 802.3 协议规定的帧格式。
- ❖ 在半双工方式下使用 CSMA/CD 协议(全 双工方式不需要使用 CSMA/CD 协议)。
- ❖与 10BASE-T 和 100BASE-T 技术向后兼容。

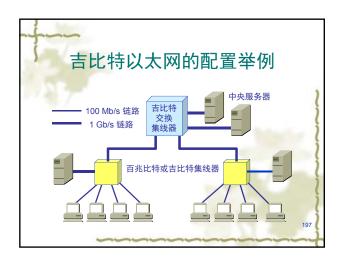
193

### 吉比特以太网的物理层

- ❖ 1000BASE-X:基于光纤通道的物理层
  - ◆1000BASE-SX SX表示短波长
  - ▲1000BASE-LX LX表示长波长
  - ▲1000BASE-CX CX表示铜线
- ❖ 1000BASE-T
  - ★使用 4对 5 类线 UTP

载波延伸(carrier extension)

- 吉比特以太网在工作在半双工方式时,就必须进行碰撞检测。
- 由于数据率提高了,因此只有减小最大电缆长度 或增大帧的最小长度。
- 吉比特以太网仍然保持一个网段的最大长度为 100 m,但采用了"载波延伸"的办法,使最短 帧长仍为64字节(这样可以保持兼容性),同 时将争用时间增大为512字节。



## 10 吉比特以太网 \* 10 吉比特以太网与 10 Mb/s, 100 Mb/s 和 1 Gb/s 以太网的帧格式完全相同。 \* 10 吉比特以太网还保留了 802.3 标准规定的以太网最小和最大帧长,便于升级。 \* 10 吉比特以太网不再使用铜线而只使用光纤作为传输媒体。 \* 10 吉比特以太网只工作在全双工方式,因此没有争用问题,也不使用 CSMA/CD 协议。

### 本章小结

- ❖ 熟悉数据链路层的基本功能,掌握常用的帧定界方法、检错码和数据链路层协议
- ❖掌握局域网的基本概念,重点掌握以太网的基本协议,媒体访问控制方法,熟悉网桥、交换机的工作原理
- ❖ 习题&作业