# A1:手写数字体识别

#### 一、编码过程

- 1.1数据处理
  - 1.1.1读取文件,训练集、测试集、验证集的划分
  - 1.1.2 小批量读取的封装
  - 1.1.3 封装成load\_data
- 1.2 模型设计
  - 1.2.1softmax分类器
  - 1.2.2全连接神经网络
- 1.3优化方法

#### 二、问题解答

- 2.1 理解基本的图像识别流程及数据驱动的方法(训练、预测等阶段)
- 2.2 理解训练集/验证集/测试集的数据划分,如何使用验证数据调整模型的超参数
- 2.3 实现一个softmax分类器
- 2.4 实现一个全连接神经网络分类器
- 2.5 理解不同的分类器之间的区别,以及使用不同的更新方法优化神经网络

#### 附加题

- 2.6 尝试使用不同的损失函数和正则化方法,观察并分析其对实验结果的影响 (+5 points)
  - 2.6.1 交叉熵损失函数
  - 2.6.2 均方误差损失函数
  - 2.6.2 比较
  - 2.6.3 dropout正则化
  - 2.6.4 比较
- 2.7 尝试使用不同的优化算法,观察并分析其对训练过程和实验结果的影响

班级: 112

学号: 2021213490

姓名: 王拓

# 一、编码过程

# 1.1数据处理

#### 数据处理要做到:

- 读取数据集文件
- 训练集、测试集、验证集的划分
- 封装小批量读取 mini\_batch 的函数
- 如果有错误的还要进行预处理

# 1.1.1读取文件、训练集、测试集、验证集的划分

首先是使用的数据集是 MNIST.json.gz , 同时对于数据集的划分:

```
# 声明数据集文件位置
1
2 datafile = 'mnist .json.gz'
   print(f'加载数据从{datafile}')
3
   # 加载ison数据文件
4
    data = json.load(gzip.open(datafile))
    print('数据集加载完毕')
6
    # 读取到的数据区分训练集,验证集,测试集
7
8
    train_set, val_set, eval_set = data
9
10
    # 观察训练集数据
    imgs, labels = train_set[0], train_set[1]
11
    print("训练数据集数量: ", len(imgs))
12
13
14
    # 观察验证集数量
15
    imgs, labels = val_set[0], val_set[1]
16
    print("验证数据集数量: ", len(imgs))
17
18
    # 观察测试集数量
19
    imgs, labels = val= eval_set[0], eval_set[1]
    print("测试数据集数量: ", len(imgs))
20
    print(len(imgs[0]))
21
    print(len(labels[0]))
22
```

```
加载数据从mnist .json.gz
数据集加载完毕
训练数据集数量: 50000
验证数据集数量: 10000
测试数据集数量: 10000
```

数据集的划分为 train\_set: 50000 val\_set: 10000 ebal\_set: 10000

## 1.1.2 小批量读取的封装

```
data_generator()
 1
     # 定义数据生成器
 2 =
        def data_generator():
 3 🕶
            if mode == 'train':
                # 训练模式下要打乱数据
4
 5
                random.shuffle(index list)
             imgs list = []
 6
7
            labels_list = []
 8 =
            for i in index list:
9
                # 处理数据
                 img = np.array(imgs[i]).astype('float32')
10
                 label = np.array(labels[i]).astype('float32')
11
12
                 imgs list.append(img)
13
                labels_list.append(label)
                if len(imgs list) == BATCHSIZE:
14 -
15
                     # 获得一个BATCHSIZE的数据
16
                    yield np.array(imgs list),np.array[labels list]
                     # 数据清空,加载下一批
17
                     imgs list = []
18
19
                     labels list = []
20
21
            # 对于小于BATCESIZE的
22 -
            if len[imgs list]>0:
23
                yield np.array(imgs list), np.array(labels list)
```

以上定义了一个返回 BATCHSIZE 大小的函数,同时对于训练打乱数据顺序

# 1.1.3 封装成 load\_data

▼ load\_data Pythor

```
1
    # 数据加载
 2 * def load_data(mode='train', batch_size = 100):
        0.00
 3
 4
        加载数据函数
 5
        传入两个参数mode,batch_size
 6
7
        datafile = './mnist .json.gz'
8
        print(f'加载数据从{datafile}')
        # 加载ison数据文件
9
        data = json.load(gzip.open(datafile))
10
        print(f'加载数据集完毕')
11
12
13
        # 根据输入的参数进行数据的划分
14
        train set, val set, eval set = data
15 =
        if mode == 'train':
16
             imgs, labels = train_set[0], train_set[1]
17 -
        elif mode == 'valid':
             imgs, labels = val_set[0], val_set[1]
18
        elif mode == 'eval':
19 🕶
             imgs, labels = eval_set[0], eval_set[1]
20
21 -
        else:
22
             raise Exception("mode 参数必须为['train','valid', 'eval']")
23
        print(f"加载的数据集数量{len(imgs)}")
24
25
        # 获取数据集的长度
26
        imgs_length = len(imgs)
27
28
        # 给每一条数据编号
29
        index list = list(range(imgs length))
30
        BATCHSIZE = batch_size
31
32
        # 定义数据生成器
33 -
        def data_generator():
            if mode == 'train':
34 -
35
                # 训练模式下要打乱数据
                random.shuffle(index list)
36
37
            imgs_list = []
            labels_list = []
38
39 -
            for i in index_list:
                # 处理数据
40
                img = np.array(imgs[i]).astype('float32')
41
                label = np.array(labels[i]).astype('float32')
42
43
                imgs list.append(img)
                labels_list.append(label)
44
45 -
                if len(imgs list) == BATCHSIZE:
```

```
# 获得一个BATCHSIZE的数据
46
                    yield np.array(imgs_list),np.array[labels_list]
48
                    # 数据清空,加载下一批
49
                    imgs list = []
50
                    labels_list = []
51
52
            # 对于小干BATCESIZE的
53 🕶
            if len[imgs_list]>0:
54
                yield np.array(imgs_list), np.array(labels_list)
55
         return data generator
```

#### 参数:

- mode: 网络的模式, 默认为 train 。还有 eval 、 valid 。
- batch\_size : 批的大小。

#### 函数功能

• 传入参数,返回一个数据生成器。

# 1.2 模型设计

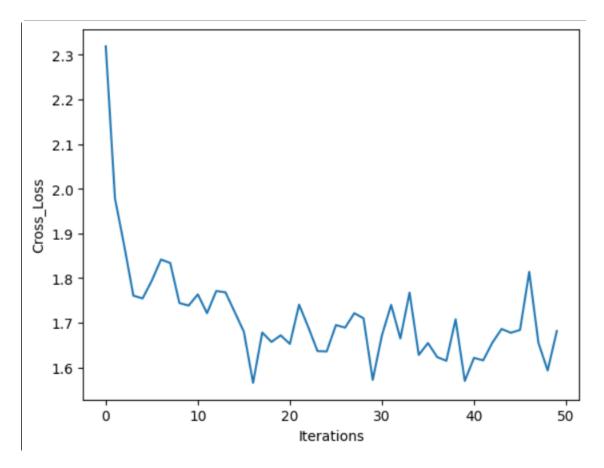
## 1.2.1softmax分类器

- 一个全连接层 in\_feature=784 , out\_feature=10
- 一个softmax函数
- 交叉熵损失函数

#### 核心代码

```
1 * class SOFTMAX_NET(paddle.nn.Layer):
         def __init__(self):
             super(SOFTMAX_NET, self).__init__()
 3
4
             self.fc1 = Linear(in_features=784, out_features=10)
 5
         def forward(self, inputs):
 6 =
             inputs = paddle.reshape(inputs, [inputs.shape[0], 784])
7
             outputs1 = self.fc1(inputs)
8
             outputs_final = F.softmax(outputs1)
9
             return outputs_final
10
```

#### 损失函数



## 测试集准确率

# 1.2.2全连接神经网络

paddle框架全连接神经网络

```
1  class MNIST(paddle.nn.Layer):
 2 =
        def __init__(self):
            super(MNIST, self).__init__()
 3
 4
            # 还是两层隐藏层的网络
5
             self.fc1 = Linear(in_features=784, out_features=200)
            self.fc2 = Linear(in_features=200, out_features=200)
6
7
            # 输出十个维度,使用交叉熵损失函数
8
             self.fc3 = Linear(in_features=200, out_features=10)
9
        def forward(self, inputs):
10 -
             inputs = paddle.reshape(inputs, [inputs.shape[0], 784])
11
            outputs1 = self.fc1(inputs)
12
            outputs1 = F.relu(outputs1)
13
            outputs2 = self.fc2(outputs1)
14
15
            outputs2 = F.relu(outputs2)
16
            outputs3 = self.fc3(outputs2)
            # 使用softmax激活
17
            outputs_final = F.softmax(outputs3)
18
             return outputs_final
19
```

全连接神经网络,我才用numpy手搓前向信号传播和误差反向传播,同时根据验证集进行参数的调优

▼ 全连接神经网络 Pythor

```
1
    # 全连接神经网络的搭建,三层
 2
    import numpy as np
 4  class ThreeLayerNetwork(object):
         def __init__(self, input_num, hidden1_num, hidden2_num, output_num):
             # 使用Xavier初始化权重
 6
 7
             self.W1 = np.random.randn(input num, hidden1 num) / np.sqrt(input
    _num)
             self.b1 = np.zeros((1, hidden1_num))
 8
             self.W2 = np.random.randn(hidden1 num, hidden2 num) / np.sqrt(hid
 9
     den1_num)
10
             self.b2 = np.zeros((1, hidden2_num))
             self.W3 = np.random.randn(hidden2_num, output_num) / np.sqrt(hidd
11
     en2 num)
12
             self.b3 = np.zeros((1, output_num))
13
14 -
         def forward(self, X):
             self.z1 = np.dot(X, self.W1) + self.b1
15
             self.a1 = self.sigmoid(self.z1)
16
             self.z2 = np.dot(self.a1, self.W2) + self.b2
17
             self.a2 = self.sigmoid(self.z2)
18
             self.z3 = np.dot(self.a2, self.W3) + self.b3
19
             return self.z3
20
21
22 -
         def sigmoid(self, x):
23
             return 1 / (1 + np \cdot exp(-x))
24
25 -
         def sigmoid derivative(self, x):
             return self.sigmoid(x) * (1-self.sigmoid(x))
26
27
28 -
         def loss2(self, y_pred, y_true):
29
             error = y_pred - y_true
30
             num_sample = y_pred.shape[0]
31
             cost = np.sum(error ** 2)/ num_sample
32
             return cost
33
34 -
         def gradient(self, X, y_pred, y_true):
             m = y_pred.shape[0]
35
             delta3 = (y_pred - y_true)
36
37
             dW3 = np.dot(self.a2.T, delta3) / m
             db3 = np.sum(delta3, axis=0) / m
38
39
             delta2 = np.dot(delta3, self.W3.T) * self.sigmoid_derivative(self
     .z2)
             dW2 = np.dot(self.a1.T, delta2) / m
40
41
             db2 = np.sum(delta2,axis=0) / m
```

```
42
             delta1 = np.dot(delta2, self.W2.T) * self.sigmoid_derivative(self)
     .z1)
43
             dW1 = np.dot(X.T, delta1) / m
44
             db1 = np.sum(delta1, axis=0) / m
45
             return dW1, db1, dW2, db2, dW3, db3
46
47 -
         def update(self, dW1, db1, dW2, db2, dW3, db3, eta):
48
             self.W1 −= eta * dW1
49
             self.b1 -= eta * db1
50
             self.W2 -= eta * dW2
51
             self.b2 -= eta * db2
52
             self.W3 -= eta * dW3
53
             self.b3 = eta * db3
54
55 -
         def train(self, num epochs, batch size=10, eta = 0.01):
56
             losses = []
57
             train_loader = load_data('train', batch_size=batch_size)
58 -
             for epoch id in range(num epochs):
59 -
                 for batch_id, data in enumerate(train_loader()):
60
                     images, labels = data
61
                     labels = labels.reshape(batch_size, 1)
62
                     # 信号的前向传播
63
                     predicts = self.forward(images)
64
                     # 损失
65
                     cost = self.loss2(predicts, labels)
66
                     # 记录损失
67 -
                     if batch_id % 200 == 0:
68
                         losses.append(cost)
69
                         print(f'epoch{epoch id}, batch{batch id}, loss{cost}'
     )
70
                     # 梯度的反向传播
71
                     W1, b1, W2, b2, W3, b3 = self.gradient(images, predicts
72
                                                             , labels)
73
                     self.update(W1, b1, W2, b2, W3, b3, eta=eta)
74
75
76
77
78
             return losses
79
80 -
         def trainAndvalid(self, num_epochs, batch_size, eta):
81
             0.00
82
             进行超参数的搜索
83
84
             train_losses = []
85
             valid_losses = []
86
87
             train loader = load data('train', batch size=batch size)
```

```
88
              valid_loader = load_data('valid',batch_size=batch_size)
              for epoch_id in range(num_epochs):
 90 -
                  for batch id, data in enumerate(train loader()):
91
                      images, labels = data
92
                      labels = labels.reshape(batch_size, 1)
93
                      # 信号的前向传播
94
                      predicts = self.forward(images)
95
                      # 损失
96
                      cost = self.loss2(predicts, labels)
97
                      # 记录损失
98 🕶
                      if batch id % 200 == 0:
99
                          train_losses.append(cost)
100
                          print(f'epoch{epoch_id}, batch{batch_id}, train_loss{
     cost}')
101
                      # 梯度的反向传播
102
                     W1, b1, W2, b2, W3, b3 = self.gradient(images, predicts
103
                                                             , labels)
104
                      self.update(W1, b1, W2, b2, W3, b3, eta=eta)
105
106
                  # 每个epoch结束后进行验证集损失
107
                  valid loss = 0
108 -
                  for data in valid loader():
109
                      valid_imgs, valid_labels = data
110
                      valid_labels = valid_labels.reshape(batch_size, 1)
111
                      valid predicts = self.forward(valid imgs)
112
                      valid loss += self.loss2(valid predicts, valid labels)
113
                  valid_losses.append(valid_loss)
114
                  print(f'epoch{epoch_id}, valid_loss{valid_loss}')
115
116
              return train_losses, valid_losses
117
118
119 -
          def predict(self, X):
120
              z1 = np.dot(X, self.W1) + self.b1
121
             a1 = self.sigmoid(z1)
122
             z2 = np.dot(a1, self.W2) + self.b2
123
             a2 = self.sigmoid(z2)
124
              z3 = np.dot(a2, self.W3) + self.b3
125
              return z3
```

#### 训练集要优化的超参数:

学习率:设置0-1,每次相隔0.1

• 节点个数: 50-700, 每次隔50

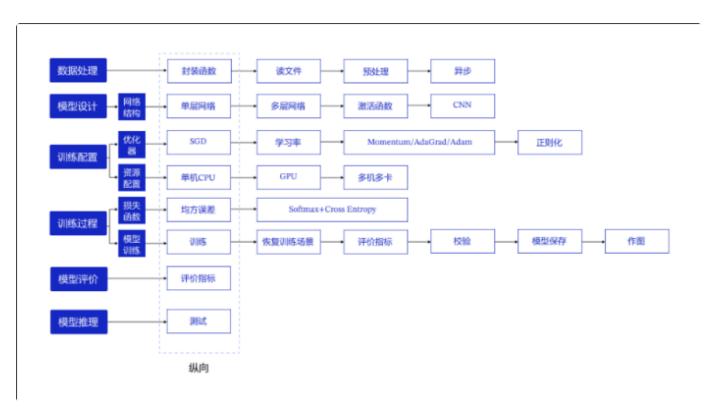
• epoch: 1-20,相隔1

# 1.3优化方法

见2.5和2.6

# 二、问题解答

# 2.1 理解基本的图像识别流程及数据驱动的方法(训练、预测等阶段)



## 图像识别的基本过程就是一、编码过程,包含以下几点:

- 数据处理:读取文件;进行预处理:比如归一化,旋转、通道调整等;之后封装函数,实现 data\_loader(),批量读取。
- 模型设计: 比如全连接神经网络: 网络结构, 损失函数, 激活函数。
- 训练配置: 优化器、学习率设置、正则化。还有多卡训练。
- 训练: 训练对评价指标的观察、对模型进行保存。
- 模型推理: 进行应用。

# 2.2 理解训练集/验证集/测试集的数据划分,如何使用验证数据 调整模型的超参数

- 训练集:训练集是用来**训练模型的参数**,比如神经网络的 W , b 以便尽可能准确地拟合数据。
- 验证集:用来**调整超参数**,以获得最佳的超参数配置。在训练过程中,模型通常需要根据不同的超参数设置进行多次训练。**验证集不用于训练**
- 测试集:模拟模型在实际应用中遇到的新数据,评估模型的泛化性能。
- 训练集用于构建模型、验证集用于调优和选择最佳超参数、而测试集用于最终评估模型性能。

验证集不是必须的,如果数据过少,可以使用**k折交叉验证**,从而不用验证集。

#### 使用验证数据调整模型超参数:

- 选择一组基础的超参数: 学习率, 节点数量, epoch。
- 用训练集训练网络。
- 使用验证数据验证损失。
- 更新超参数。
- 重新训练
- 继续验证
- 重复以上过程,选择验证数据中表现效果较好的就超参数进行网络训练。

对于手写数字识别, 学习率 0.1 , 节点数量 150-200 比较合适。

#### 代码:

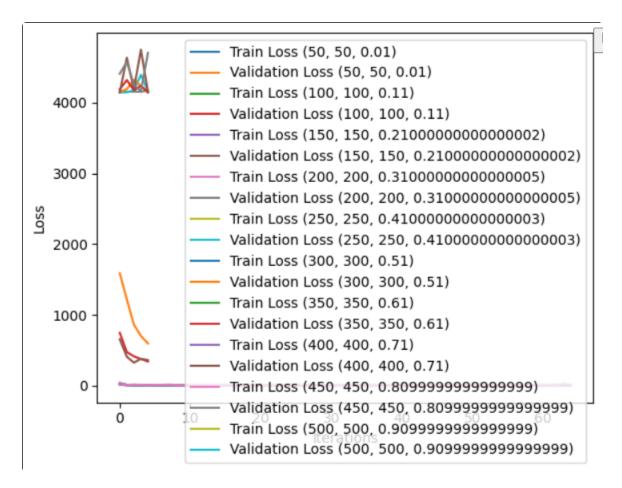
网络类中封装的训练和超参数调优的函数

```
trainAndvalid
         def trainAndvalid(self, num_epochs, batch_size, eta):
 1 -
 2
 3
             进行超参数的搜索
             1111111
 4
 5
             train_losses = []
             valid losses = []
 6
 7
             train_loader = load_data('train', batch_size=batch_size)
 8
             valid_loader = load_data('valid',batch_size=batch_size)
 9
             for epoch id in range(num epochs):
10 -
                 for batch_id, data in enumerate(train_loader()):
11 =
12
                     images, labels = data
13
                     labels = labels.reshape(batch_size, 1)
14
                     # 信号的前向传播
15
                     predicts = self.forward(images)
                     # 损失
16
17
                     cost = self.loss2(predicts, labels)
18
                     # 记录损失
19 -
                     if batch_id % 200 == 0:
20
                         train losses.append(cost)
21
                         print(f'epoch{epoch_id}, batch{batch_id}, train_loss{c
     ost}')
22
                     # 梯度的反向传播
23
                     W1, b1, W2, b2, W3, b3 = self.gradient(images, predicts
24
                                                             , labels)
25
                     self.update(W1, b1, W2, b2, W3, b3, eta=eta)
26
27
                 # 每个epoch结束后进行验证集损失
28
                 valid loss = 0
29 -
                 for data in valid_loader():
30
                     valid_imgs, valid_labels = data
                     valid_labels = valid_labels.reshape(batch_size, 1)
31
32
                     valid_predicts = self.forward(valid_imgs)
33
                     valid_loss += self.loss2(valid_predicts, valid_labels)
                 valid_losses.append(valid_loss)
34
                 print(f'epoch{epoch id}, valid loss{valid loss}')
35
36
37
             return train_losses, valid_losses
```

开始训练时进行for循环实现多次训练,实现超参数调优

· 训练优化超参数 Python

```
1
    # 增加了超参数的优化
2
    hidden1 num = 50
    hidden2 num = 50
3
4
    lr = 0.01
5
    import matplotlib.pyplot as plt
6
7 * for i in range(10):
        # 创建网络
8
9
         net = ThreeLayerNetwork(input_num=784, hidden1_num=hidden1_num, hidden
     2 num=hidden2 num, output num=1)
10
11
        # 启动训练
12
         train_losses, valid_losses = net.trainAndvalid(num_epochs=5, batch_siz
    e=20, eta=lr)
13
14
        # 绘制训练损失
15
         plot x train = np.arange(len(train losses))
         plot_y_train = np.array(train_losses)
16
         plt.plot(plot_x_train, plot_y_train, label=f'Train Loss ({hidden1_num})
17
     , {hidden2_num}, {lr})')
18
19
         # 绘制验证损失
20
         plot_x_valid = np.arange(len(valid_losses))
         plot_y_valid = np.array(valid_losses)
21
         plt.plot(plot_x_valid, plot_y_valid, label=f'Validation Loss ({hidden1
22
    _num}, {hidden2_num}, {lr})')
23
24
         hidden1 num += 50
25
         hidden2 num += 50
         lr += 0.1
26
     plt.xlabel('Iterations')
27
     plt.ylabel('Loss')
28
29
    plt.legend()
     plt.show()
30
```



超参数组合示意图

# 2.3 实现一个softmax分类器

见1.2.1

# 2.4 实现一个全连接神经网络分类器

见1.2.2

# 2.5 理解不同的分类器之间的区别,以及使用不同的更新方法优 化神经网络

#### 1.结构差异:

- softmax : 是全连接层和 softmax 激活函数
- 全连接:多个隐藏层和输出层。

#### 2.输出差异:

- softmax: 输出的是一个概率分布。
- 全连接: MLP的输出通常不是概率分布,而是一个连续的数值向量,可以用于回归任务或者 二元分类任务。

#### 3.损失函数:

• softmax : 交叉熵损失函数

• 全连接: 取决于是回归还是分类任务。

# 附加题

# 2.6 尝试使用不同的损失函数和正则化方法,观察并分析其对实验结果的影响 (+5 points)

#### 模型参数:

- 两个隐藏层, 200个节点。
- Relu 激活函数交叉熵损失

#### 训练配置:

• 学习率: 0.1

• epoch: 10

## 2.6.1 交叉熵损失函数

```
▼ 核心代码

# 使用softmax激活

outputs_final = F.softmax(outputs3)

return outputs_final

# 采用交叉熵损失函数

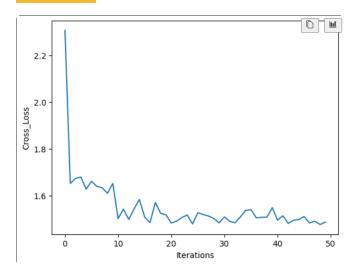
loss = F.cross_entropy(predicts, labels)

avg_loss = paddle.mean(loss)
```

#### 网络结构

```
Output Shape
 Layer (type)
                    Input Shape
                                                               Param #
                     [[1, 784]]
                                            [1, 200]
  Linear-13
                                                               157,000
  Linear-14
                     [[1, 200]]
                                            [1, 200]
                                                               40,200
  Linear-15
                     [[1, 200]]
                                            [1, 10]
                                                                2,010
Total params: 199,210
Trainable params: 199,210
Non-trainable params: 0
Input size (MB): 0.00
Forward/backward pass size (MB): 0.00
Params size (MB): 0.76
Estimated Total Size (MB): 0.77
['total_params': 199210, 'trainable_params': 199210}
```

## 交叉熵损失



## 测试集准确性

## 2.6.2 均方误差损失函数

```
▼ 核心代码

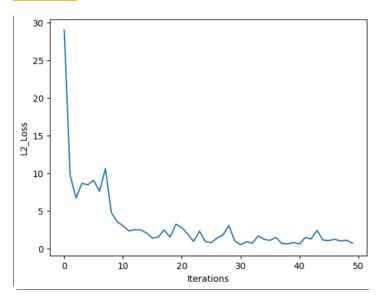
# 输出一个维度,使用均方差作为损失
self.fc3 = Linear(in_features=200, out_features=1)

#计算损失,取一个批次样本损失的平均值
loss = F.square_error_cost(predicts, labels)
```

### 网络结构

```
Input Shape
                                          Output Shape
 Layer (type)
                                                               Param #
   Linear-19
                     [[1, 784]]
                                            [1, 200]
                                                               157,000
   Linear-20
                     [[1, 200]]
                                            [1, 200]
                                                               40,200
  Linear-21
                     [[1, 200]]
                                            [1, 1]
                                                                 201
Total params: 197,401
Trainable params: 197,401
Non-trainable params: 0
Input size (MB): 0.00
Forward/backward pass size (MB): 0.00
Params size (MB): 0.75
Estimated Total Size (MB): 0.76
{'total_params': 197401, 'trainable_params': 197401}
```

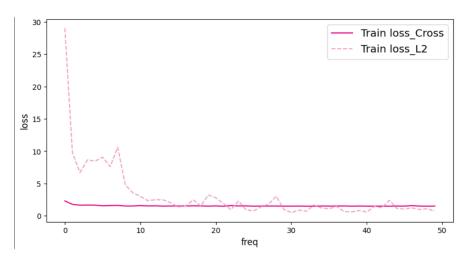
### 均方损失



## 测试集准确度

## 2.6.2 比较

#### 训练集损损失



- 由于不同的损失量纲,看数值是不行的,但是看**收敛速度**,交叉熵损失函数更快。
- 对于准确率,由于交叉熵使用softmax回归,使得结果更准确。
- 交叉熵损失更适用于分类问题,均方误差更适用于回归问题

# 2.6.3 dropout正则化

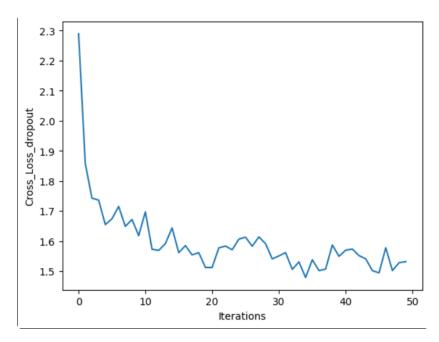
```
▼ 核心代码

1     self.dropout = paddle.nn.Dropout(p=dropout_prob)
2     outputs1 = self.dropout(outputs1)
3
```

### 网络结构

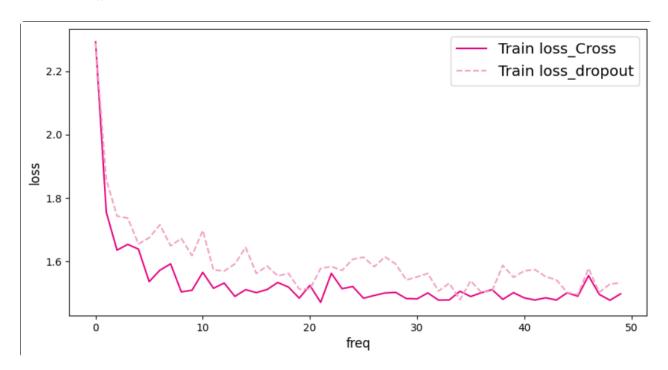
```
Layer (type)
                    Input Shape
                                          Output Shape
                                                               Param #
  Linear-25
                     [[1, 784]]
                                            [1, 200]
                                                               157,000
                                            [1, 200]
  Dropout-1
                     [[1, 200]]
  Linear-26
                     [[1, 200]]
                                            [1, 200]
                                                               40,200
  Linear-27
                     [[1, 200]]
                                            [1, 10]
                                                                2,010
Total params: 199,210
Trainable params: 199,210
Non-trainable params: 0
Input size (MB): 0.00
Forward/backward pass size (MB): 0.00
Params size (MB): 0.76
Estimated Total Size (MB): 0.77
{'total_params': 199210, 'trainable_params': 199210}
```

# 误差



## 测试集准确率

# 2.6.4 比较



可以看出训练速度变快,损失变小。

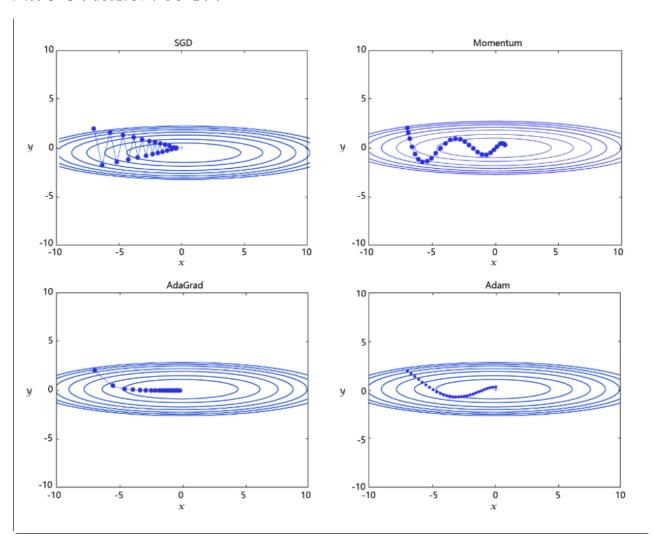
增加dropout后,有以下优点:

• 加快训练速度: 因为它降低了每个样本对模型参数的贡献, 使得每个批次的计算更加高效。

- 减少过拟合:不过在这个实验上看不出来。
- 提高泛化能力。

# 2.7 尝试使用不同的优化算法,观察并分析其对训练过程和实验结果的影响

四种学习率优化方法的示意图



核心代码

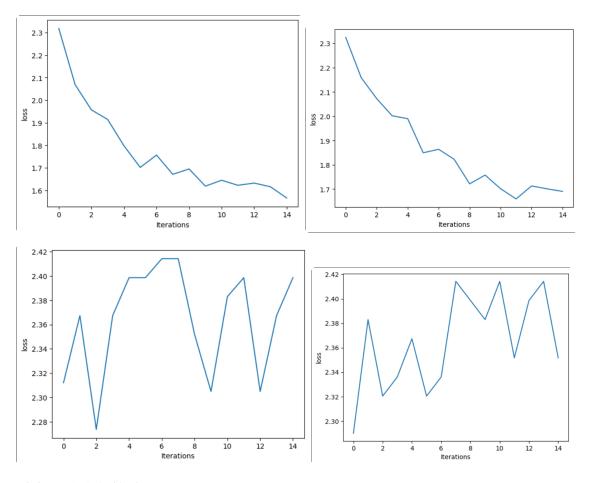
```
popt = paddle.optimizer.SGD(learning_rate=0.01, parameters=model.parameters())

# opt = paddle.optimizer.Momentum(learning_rate=0.01, momentum=0.9, parameters=model.parameters())

# opt = paddle.optimizer.Adagrad(learning_rate=0.01, parameters=model.parameters())

# opt = paddle.optimizer.Adam(learning_rate=0.01, parameters=model.parameters())
```

#### 损失



#### 对应四种优化算法

- SGD: 随机梯度下降算法, 每次训练少量数据, 抽样偏差导致的参数收敛过程中震荡。
- Momentum:引入物理"动量"的概念,累积速度,减少震荡,使参数更新的方向更稳定。
- AdaGrad:根据不同参数距离最优解的远近,动态调整学习率。学习率逐渐下降,依据各参数变化大小调整学习率。
- Adam:由于动量和自适应学习率两个优化思路是正交的,因此可以将两个思路结合起来,这是当前广泛应用的算法。

## 比较

• 由于我的初始学习率太小, AdaGrad 和 Adam 学习率下降的快,导致可能参数改变的小, 加上EPOCH只有3,没法很好的训练。