数字信号处理B

PB21511897 李霄奕

HW₆

Exercise 1

(1)

该系统有4个零点,分别为:

$$0.95e^{j0.3\pi}$$
, $0.95e^{-j0.3\pi}$, $1.4e^{j0.4\pi}$, $1.4e^{-j0.4\pi}$

其中2个零点在单位圆内,2个零点在单位圆外

抽样相应仍要为实值, 因此零极点应当共轭对称

所以可以得到2个系统

系统1零点:
$$0.95e^{j0.3\pi}$$
、 $0.95e^{-j0.3\pi}$ 、 $1.4^{-1}e^{j0.4\pi}$ 、 $1.4^{-1}e^{-j0.4\pi}$
系统2零点: $0.95^{-1}e^{j0.3\pi}$ 、 $0.95^{-1}e^{-j0.3\pi}$ 、 $1.4e^{j0.4\pi}$ 、 $1.4e^{-j0.4\pi}$

系统1:

(2)

其中系统1为最小相位系统,系统2为最大相位系统

(3)

$$h[0] = 1$$

$$h[1] = -2*0.95*\cos 0.3\pi - 2*1.4^{-1}*\cos 0.4\pi = -1.558$$

$$h[2] = 0.95^{2} + 1.4^{-2} + 0.95*1.4^{-1}*2*\cos 0.3\pi*\cos 0.4\pi = 1.906$$

$$h[3] = -0.95^{2}*1.4^{-1}*2*\cos 0.4\pi - 1.4^{-2}*0.95*2*\cos 0.3\pi = -0.968$$

$$h[4] = 0.95^{2}*1.4^{-2} = 0.460$$

$$E[M] = 1.558^{2} + 1.906^{2} + 0.968^{2} + 0.460^{2} = 7.209$$

$$\text{$\frac{\fignt{\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{\fra$$

最大相位系统能量远大于最小相位系统能量

Exercise 2

失真系统是一个混合相位系统

先通过全通系统转化为最小相位系统, 再取倒数

$$H_c(z) = \frac{(1 - 1.25^{-1}e^{j0.8\pi}z^{-1})(1 - 1.25^{-1}e^{-j0.8\pi}z^{-1})}{(1 - 1.25e^{j0.8\pi}z^{-1})(1 - 1.25e^{-j0.8\pi}z^{-1})}$$

$$\cdot \frac{1}{(1 - 1.25^{-1}e^{j0.8\pi}z^{-1})(1 - 1.25^{-1}e^{-j0.8\pi}z^{-1})(1 - 0.9^{-1}e^{j0.6\pi}z^{-1})(1 - 0.9^{-1}e^{-j0.6\pi}z^{-1})}$$

Exercise 3

h[n]和 $h_{min}[n]$ 具有相同的幅度响应,所以存在一个全通系统x[n]使得

$$egin{aligned} h[n] &= h_{min}[n] * x[n] \ H(z) &= H_{min}(z) X(z) \ |h[0]| &= |\lim_{z o \infty} H(z)| \ |h_{min}[0]| &= |\lim_{z o \infty} H_{min}(z)| \ |h[0]| &= |\lim_{z o \infty} H_{min}(z) X(z)| \ &= |\lim_{z o \infty} H_{min}(z)| |\lim_{z o \infty} X(z)| \ &< |\lim_{z o \infty} H_{min}(z)| \ &= |h_{min}[0]| \end{aligned}$$

因为全通系统的极点在圆内,零点在圆外, \mathbf{z} 在无穷远处离零点比极点近,所以 $|\lim_{z \to \infty} X(z)| < 1$