电路基本理论

线性动态电路暂态过程时域分析

尹华锐

中国科学技术大学 电子工程与信息科学系 Hefei, Anhui, 230027

内容简介

- ■介绍动态电路的暂态过程,建立换路的基本概念
- ■介绍电路变量的初始值求解,一阶电路的求解方法
- ■介绍卷积积分和二阶电路的求解

作业: P238 2 3 4 5 7 9 10 15 16 17 20 22 28 30 31 32 35 37 40

■ 动态元件: 电容(电感) 等电压电流关系为微分(积分关

系)等记忆元件



■ **动态元件**: 电容(电感)等电压电流关系为微分(积分关系)等记忆元件

■ 动态电路: 包含动态元件的电路



■ **动态元件**: 电容(电感)等电压电流关系为微分(积分关系)等记忆元件

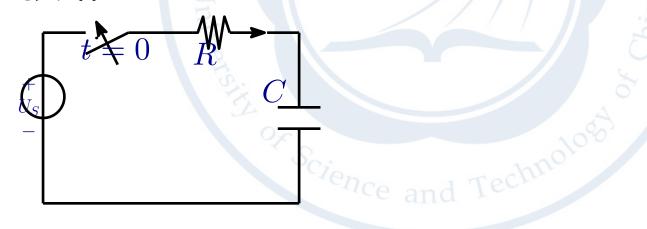
■ 动态电路: 包含动态元件的电路

★ **电阻电路**: 只包括电阻和电源等无记忆元件的电路



- **动态元件**: 电容(电感)等电压电流关系为微分(积分关系)等记忆元件
- 动态电路: 包含动态元件的电路
 - ★ **电阻电路**: 只包括电阻和电源等无记忆元件的电路
 - ★ **稳态电路**: 电路变量为**常量**或者**周期量**的电路工作状态

- 动态元件: 电容(电感)等电压电流关系为微分(积分关系)等记忆元件
- 动态电路: 包含动态元件的电路
 - ★ **电阻电路**: 只包括电阻和电源等无记忆元件的电路
 - ★ **稳态电路**: 电路变量为**常量**或者**周期量**的电路工作状态
 - ★ 换路: 引起电路工作状态发生改变的所有因素



动态电路的暂态过程

■ 暂态过程

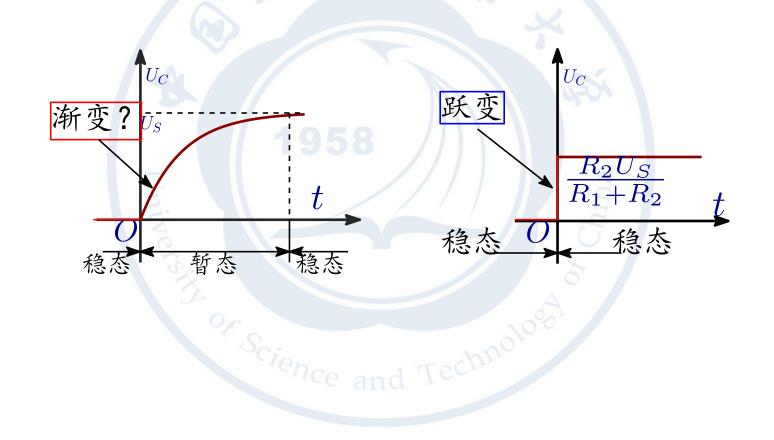
动态电路换路以后,动态元件需要吸收(释放)一定的能量,需要一个过渡过程的工作状态。



动态电路的暂态过程

■ 暂态过程

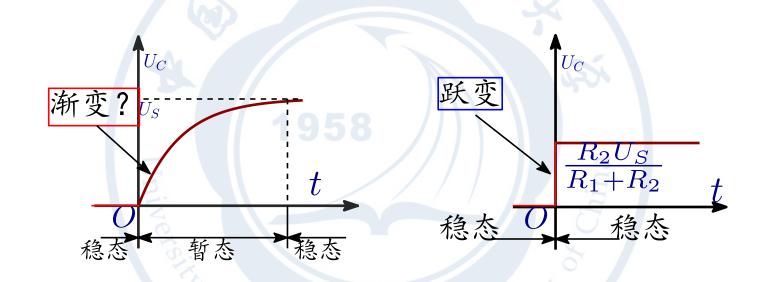
动态电路换路以后,动态元件需要吸收(释放)一定的能量,需要一个过渡过程的工作状态。



动态电路的暂态过程

■ 暂态过程

动态电路换路以后,动态元件需要吸收(释放)一定的能量,需要一个过渡过程的工作状态。



响应是一个关于时间 t为变量的微分方程。求解微分方程需要**初值和通解**,我们利用**时间域分析**的方法来求解暂态 电路叫**时域分析法**

■ 动态电路的暂态过程必须使用微分方程描述,初始条件是微分方程不可缺少的求解条件。



■ 动态电路的暂态过程必须使用微分方程描述,初始条件是微分方程不可缺少的求解条件。

★ 电容电压 u_C 的初值确定



- 动态电路的暂态过程必须使用微分方程描述,初始条件是微分方程不可缺少的求解条件。
 - ★ 电容电压 uc的初值确定
 - ♦ 电容上**电荷**q,**电压** u_C ,**电流**i关系:

$$q(t) = CU_C(t) = \int_{-\infty}^{t} i_C(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_+) = Cu_C(0_+) = q(0^-) + \int_{0_-}^{0_+} i_C(\xi) d\xi$$

- 动态电路的暂态过程必须使用微分方程描述,初始条件是微分方程不可缺少的求解条件。
 - ★ 电容电压 uc的初值确定
 - ♦ 电容上**电荷**q,电压 u_C ,电流i关系:

$$|i_{C}(\xi)| < \infty \to \int_{0_{-}}^{0_{+}} i_{C}(\xi) d\xi = 0$$

$$q(t) = CU_{C}(t) = \int_{-\infty}^{t} i_{C}(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_{+}) = Cu_{C}(0_{+}) = q(0^{-}) + \left| \int_{0_{-}}^{0_{+}} i_{C}(\xi) d\xi \right|$$

- 动态电路的暂态过程必须使用微分方程描述,初始条件是微分方程不可缺少的求解条件。
 - ★ 电容电压 u_C 的初值确定
 - ♦ 电容上**电荷**q,**电压** u_C ,**电流**i关系:

$$q(t) = CU_C(t) = \int_{-\infty}^{t} i_C(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_+) = Cu_C(0_+) = q(0^-) + \int_{0_-}^{0_+} i_C(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_+) = q(0_-), u_C(0_+) = u_C(0_-)$$

- 动态电路的暂态过程必须使用微分方程描述,初始条件是 微分方程不可缺少的求解条件。
 - ★ 电容电压 u_C 的初值确定
 - ♦ 电容上**电荷**q,**电压** u_C ,**电流**i关系:

$$q(t) = CU_C(t) = \int_{-\infty}^{t} i_C(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_+) = Cu_C(0_+) = q(0^-) + \int_{0_-}^{0_+} i_C(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_+) = q(0_-) u_C(0_+) = u_C(0_-)$$
换路前电容电荷
(电压)的初始值

- 动态电路的暂态过程必须使用微分方程描述,初始条件是微分方程不可缺少的求解条件。
 - ★ 电容电压 u_C 的初值确定
 - ♦ 电容上**电荷**q,电压 u_C ,电流i关系:

$$q(t) = CU_C(t) = \int_{-\infty}^{t} i_C(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_+) = Cu_C(0_+) = q(0^-) + \int_{0_-}^{0_+} i_C(\xi) d\xi$$

$$\to q(0_+) = q(0_-) u_C(0_+) = u_C(0_-)$$
换路前电容电荷
(电压)的初始值

若换路瞬间 (t=0), 电容电流满足 $|i_C(t)| < \infty$, 电容电荷q(t),电压 $u_C(t)$ 在 t=0是连续的 (渐变的)

$$\psi(t) = Li_L(t) = \int_{-\infty}^{t} u_c(\xi) d\xi$$



$$\psi(t) = Li_L(t) = \int_{-\infty}^{t} u_c(\xi) d\xi$$

$$\to \psi(0_+) = Li_L(0_+) = \psi(0_-) + \int_{0_-}^{0_+} u_L(\xi) d\xi$$

$$\psi(t) = Li_L(t) = \int_{-\infty}^t u_c(\xi)d\xi$$

$$\psi(0_+) = Li_L(0_+) = \psi(0_-) + \int_{0_-}^{0_+} u_L(\xi)d\xi$$

$$|u_L(\xi)| < \infty \to \int_{0_-}^{0_+} u_L(\xi)d\xi = 0$$

$$\psi(t) = Li_{L}(t) = \int_{-\infty}^{t} u_{c}(\xi)d\xi$$

$$\to \psi(0_{+}) = Li_{L}(0_{+}) = \psi(0_{-}) + \int_{0_{-}}^{0_{+}} u_{L}(\xi)d\xi$$

$$|u_{L}(\xi)| < \infty \to \int_{0_{-}}^{0_{+}} u_{L}(\xi)d\xi = 0$$

$$\to \psi(0_{+}) = \psi(0_{-}), i_{L}(0_{+}) = i_{L}(0_{-})$$

■ 电感磁链 ψ ,电感电流 $i_L(t)$ 和电感电压 u(t)之间的关系:

$$\psi(t) = Li_{L}(t) = \int_{-\infty}^{t} u_{c}(\xi)d\xi$$

$$\to \psi(0_{+}) = Li_{L}(0_{+}) = \psi(0_{-}) + \int_{0_{-}}^{0_{+}} u_{L}(\xi)d\xi$$

$$|u_{L}(\xi)| < \infty \to \int_{0_{-}}^{0_{+}} u_{L}(\xi)d\xi = 0$$

$$\to \psi(0_{+}) = \psi(0_{-}), i_{L}(0_{+}) = i_{L}(0_{-})$$

■ 在换路瞬间 (t=0),若电感电压 $|u_L(t)| < \infty$,则磁链 $\psi(t)$ 和电感电流 $i_L(t)$ 在 t=0是连续的。

$$\psi(t) = Li_{L}(t) = \int_{-\infty}^{t} u_{c}(\xi)d\xi$$

$$\to \psi(0_{+}) = Li_{L}(0_{+}) = \psi(0_{-}) + \int_{0_{-}}^{0_{+}} u_{L}(\xi)d\xi$$

$$|u_{L}(\xi)| < \infty \to \int_{0_{-}}^{0_{+}} u_{L}(\xi)d\xi = 0$$

$$\to \psi(0_{+}) = \psi(0_{-}), i_{L}(0_{+}) = i_{L}(0_{-})$$

- 在换路瞬间 (t=0),若电感电压 $|u_L(t)|<\infty$,则磁链 $\psi(t)$ 和电感电流 $i_L(t)$ 在 t=0是连续的。
- 电容、电感的功率和能量:

$$w_c = 0.5Cu_C^2 = 1/(2C)q^2$$
 $w_L = 0.5Li_L^2 = 1/(2L)\Psi^2$ $p_c = \frac{dw_c}{dt}$ $p_L = \frac{dw_L}{dt}$

■ 除去 $u_C(0_+), i_L(0_+)$ 其他电路量初始值的求取



■ 除去 $u_C(0_+), i_L(0_+)$ 其他电路量初始值的求取

1. KCL,KVL:
$$\sum i(0_+) = 0, \sum u(0_-) = 0$$

2.
$$R:u_R(0_+) = Ri_L R(0_+), i_R(0_+) = Gu_R(0_+)$$

3.
$$u_C(0_+) = u_C(0_-); L : i_L(0_+) = i_L(0_-)$$



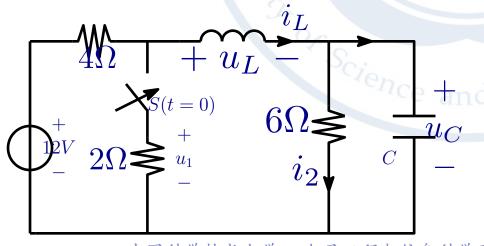
- 除去 $u_C(0_+), i_L(0_+)$ 其他电路量初始值的求取
- 1. KCL,KVL: $\sum i(0_+) = 0$, $\sum u(0_-) = 0$
- 2. $R:u_R(0_+) = Ri_L R(0_+), i_R(0_+) = Gu_R(0_+)$
- 3. $u_C(0_+) = u_C(0_-); L: i_L(0_+) = i_L(0_-)$ 在换路过程中,电感可以等效为电流源,电容等效于电压源进行电路初值求解即可

- 除去 $u_C(0_+), i_L(0_+)$ 其他电路量初始值的求取
- 1. KCL,KVL: $\sum i(0_+) = 0$, $\sum u(0_-) = 0$
- 2. $R:u_R(0_+) = Ri_L R(0_+), i_R(0_+) = Gu_R(0_+)$
- 3. $u_C(0_+) = u_C(0_-); L: i_L(0_+) = i_L(0_-)$ 在换路过程中,电感可以等效为电流源,电容等效于电压源进行电路初值求解即可

图示电路,在t<0时处于稳态,t=0时开关接通。求初始值 $i_L(0_+),u_C(0_+),u_1(0_+),u_L(0_+)$ 及 $i_C(0_+)$ 。

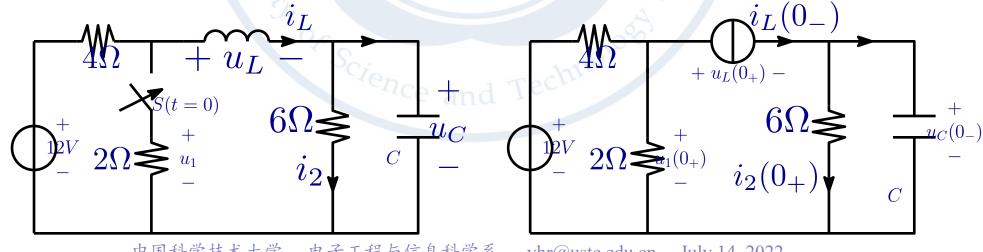
- 除去 $u_C(0_+), i_L(0_+)$ 其他电路量初始值的求取
- 1. KCL,KVL: $\sum i(0_+) = 0$, $\sum u(0_-) = 0$
- 2. $R:u_R(0_+) = Ri_L R(0_+), i_R(0_+) = Gu_R(0_+)$
- 3. $u_C(0_+) = u_C(0_-); L: i_L(0_+) = i_L(0_-)$ 在换路过程中,电感可以等效为电流源,电容等效于电压源进行电路初值求解即可

图示电路,在t<0时处于稳态,t=0时开关接通。求初始值 $i_L(0_+),u_C(0_+),u_1(0_+),u_L(0_+)$ 及 $i_C(0_+)$ 。



- 除去 $u_C(0_+), i_L(0_+)$ 其他电路量初始值的求取
- KCL,KVL: $\sum i(0_{+}) = 0, \sum u(0_{-}) = 0$
- $R: u_R(0_+) = Ri_L R(0_+), i_R(0_+) = Gu_R(0_+)$
- $u_C(0_+) = u_C(0_-); L : i_L(0_+) = i_L(0_-)$ 在换路过程中, 电感可以等效为电流源, 电容等效于电 压源进行电路初值求解即可

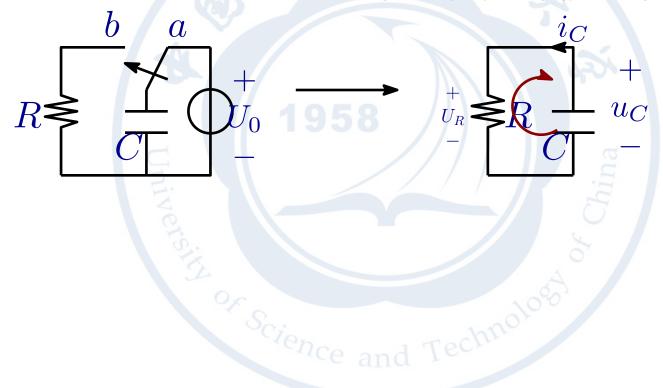
图示电路, 在t < 0时处于稳态, t = 0时开关接通。求初 始值 $i_L(0_+), u_C(0_+), u_1(0_+), u_L(0_+)$ 及 $i_C(0_+)$ 。



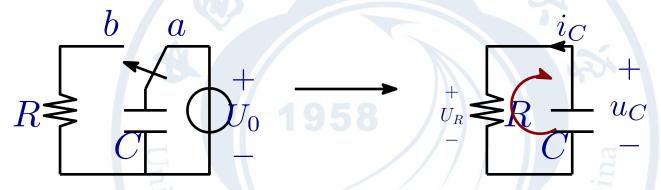
■ 一阶电路 可以用一阶微分方程描述的电路,电路负载除了电阻之外通常包含一个电容或者电感。



- 一阶电路 可以用一阶微分方程描述的电路,电路负载除了电阻之外通常包含一个电容或者电感。
- 储能元件原始储能引起的响应称为零输入响应



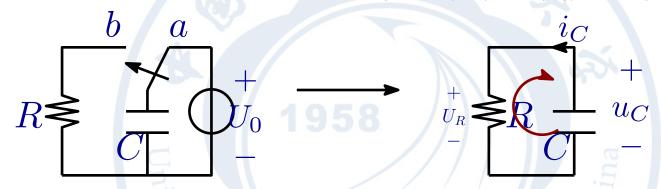
- 一阶电路 可以用一阶微分方程描述的电路, 电路负载除了电阻之外通常包含一个电容或者电感。
- 储能元件原始储能引起的响应称为零输入响应



$$-u_R + u_C = -Ri_C + u_C = RC\frac{du_C}{dt} + u_C = 0$$

$$u_C(0_+) = u_C(0_-) = U_0$$

- 一阶电路 可以用一阶微分方程描述的电路,电路负载除了电阻之外通常包含一个电容或者电感。
- 储能元件原始储能引起的响应称为零输入响应



$$-u_R + u_C = -Ri_C + u_C = RC\frac{du_C}{dt} + u_C = 0$$

$$u_C(0_+) = u_C(0_-) = U_0$$

■ 求解过程,利用特征根求取

$$p = -\frac{1}{RC} \to u_C(t) = Ae^{pt} = Ae^{-\frac{t}{RC}}$$

Let
$$t = 0_+, u_C(0_+) = Ae^0 \Rightarrow A = U_0 \to u_C(t) = U_0 e^{-\frac{t}{RC}} (t \ge 0)$$

■ 电容电流可以表示为:

$$i_C(t) = -\frac{u_C(t)}{R} = \frac{U_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}} (t > 0)$$

 $i_C(0_+) \neq i_C(0_-)$ 不是连续函数,所以定义域 $t > 0$.

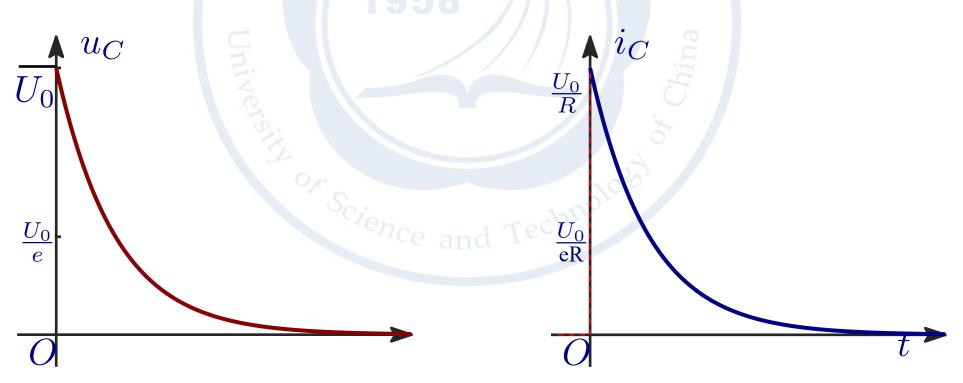


■ 电容电流可以表示为:

$$i_C(t) = -\frac{u_C(t)}{R} = \frac{U_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}} (t > 0)$$

 $i_C(0_+) \neq i_C(0_-)$ 不是连续函数,所以定义域 $t > 0$.

★ **时间常数** u_C , i_C 衰减速度取决于 RC乘积,定义 $\tau = RC$ 。每经过一个单位时间幅度下降到 1/e = 0.368

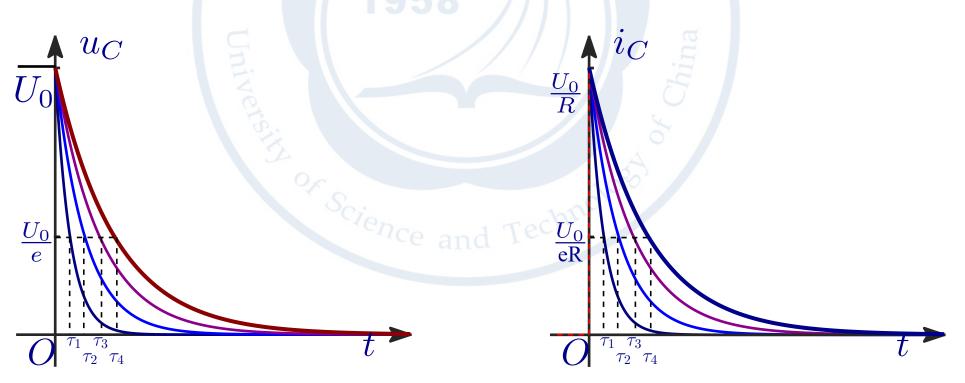


■ 电容电流可以表示为:

$$i_C(t) = -\frac{u_C(t)}{R} = \frac{U_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}} (t > 0)$$

 $i_C(0_+) \neq i_C(0_-)$ 不是连续函数,所以定义域 $t > 0$.

★ **时间常数** u_C , i_C 衰减速度取决于 RC乘积,定义 $\tau = RC$ 。每经过一个单位时间幅度下降到 1/e = 0.368

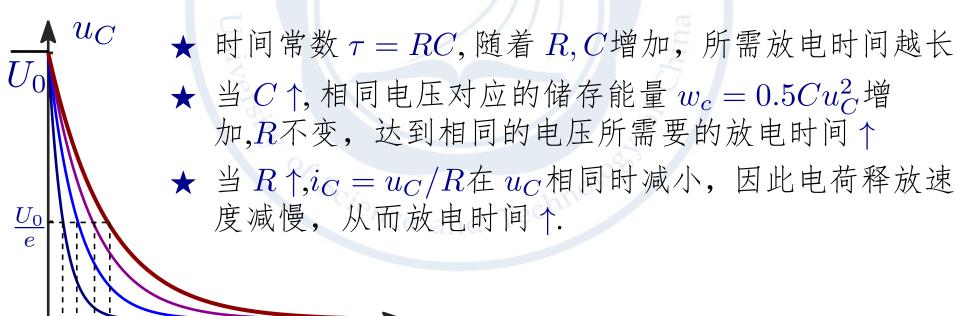


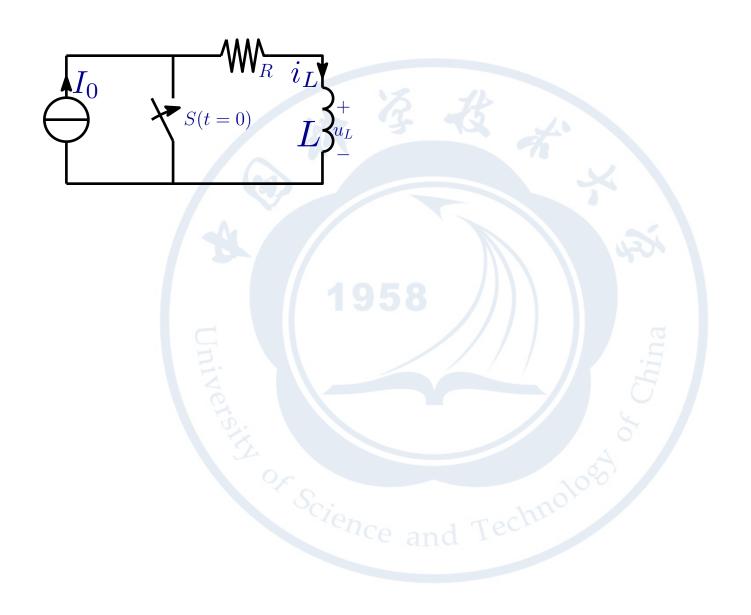
■ 电容电流可以表示为:

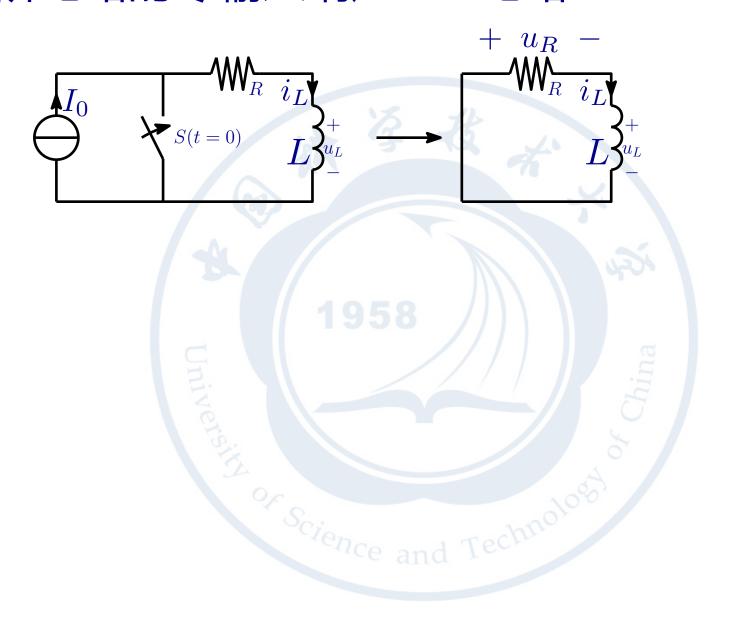
$$i_C(t) = -\frac{u_C(t)}{R} = \frac{U_0}{R} e^{-\frac{t}{RC}} (t > 0)$$

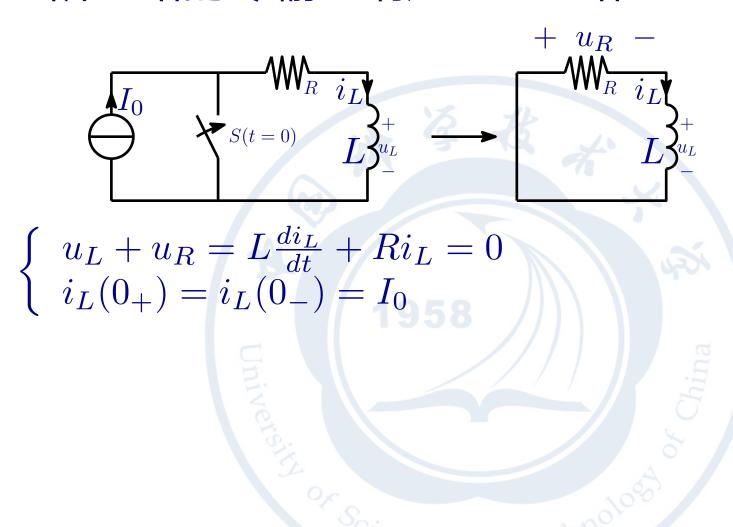
 $i_C(0_+) \neq i_C(0_-)$ 不是连续函数,所以定义域 $t > 0$.

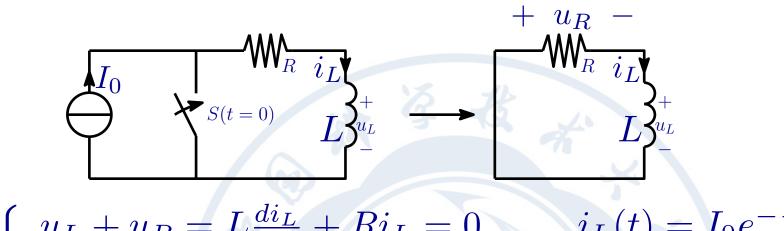
1958



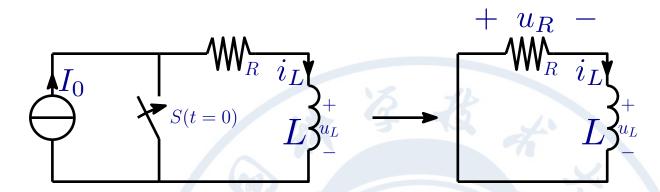






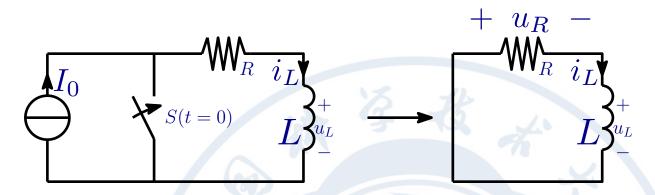


$$\begin{cases} u_L + u_R = L \frac{di_L}{dt} + Ri_L = 0 \\ i_L(0_+) = i_L(0_-) = I_0 \end{cases} \xrightarrow{i_L(t)} i_L(t) = I_0 e^{-\frac{R}{L}t} = I_0 e^{-\frac{t}{\tau}} \\ u_L(t) = -RI_0 e^{-\frac{t}{\tau}} \end{cases}$$



$$\begin{cases} u_L + u_R = L \frac{di_L}{dt} + Ri_L = 0 \\ i_L(0_+) = i_L(0_-) = I_0 \end{cases} \longrightarrow i_L(t) = I_0 e^{-\frac{R}{L}t} = I_0 e^{-\frac{t}{\tau}} \\ u_L(t) = -RI_0 e^{-\frac{t}{\tau}} \end{cases}$$

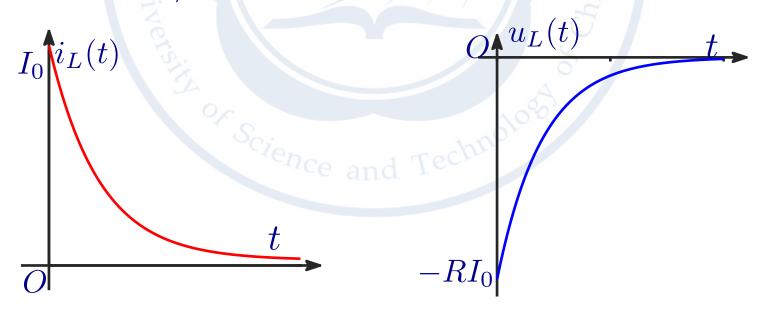
★ 时间常数 $\tau = L/R$



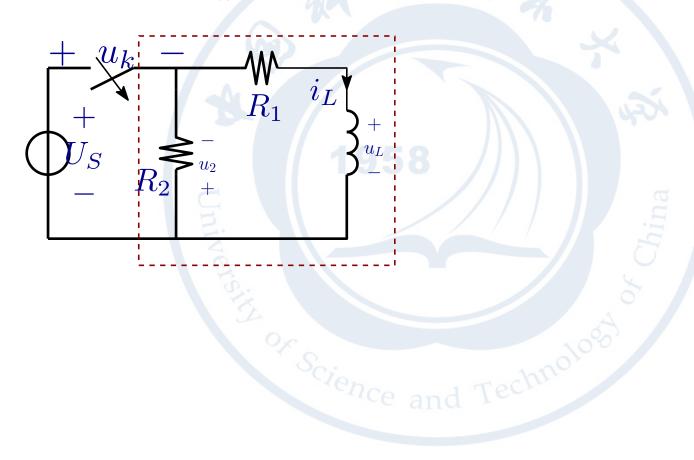
$$\begin{cases} u_L + u_R = L \frac{di_L}{dt} + Ri_L = 0 \\ i_L(0_+) = i_L(0_-) = I_0 \end{cases} \longrightarrow i_L(t) = I_0 e^{-\frac{R}{L}t} = I_0 e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$u_L(t) = -RI_0 e^{-\frac{t}{\tau}}$$

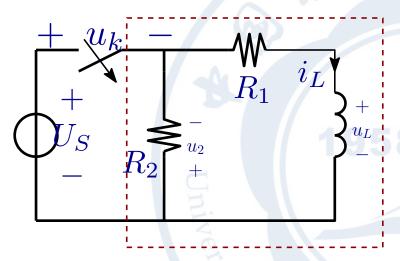
★ 时间常数 $\tau = L/R$



 $U_S = 35V, R_1 = 5\Omega, R_2 = 5K\Omega, L - 0.4H, L = 0.4H.t < 0$ 时 电路处于直流稳态。t = 0时开关断开,求t > 0时电流 i_L 及 开关两端电压 u_k



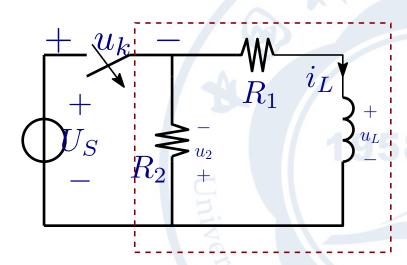
 $U_S = 35V, R_1 = 5\Omega, R_2 = 5K\Omega, L - 0.4H, L = 0.4H.t < 0$ 时 电路处于直流稳态。t = 0时开关断开,求t > 0时电流 i_L 及开关两端电压 u_k



1. 换路后电路储能如红框内电路, 电感电流初值:

$$i_L(0_+) = i_L(0_-) = 7A$$

 $U_S = 35V, R_1 = 5\Omega, R_2 = 5K\Omega, L - 0.4H, L = 0.4H.t < 0$ 时 电路处于直流稳态。t = 0时开关断开,求t > 0时电流 i_L 及 开关两端电压 u_k

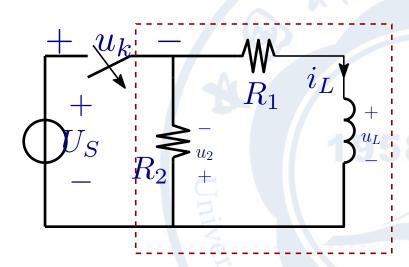


1. 换路后电路储能如红框内电路, 电感电流初值:

$$i_L(0_+) = i_L(0_-) = 7A$$

2. 换路后电路时间常数: $\tau = \frac{L}{R_1 + R_2} = 8 \times 10^{-5} s$

 $U_S = 35V, R_1 = 5\Omega, R_2 = 5K\Omega, L - 0.4H, L = 0.4H.t < 0$ 时 电路处于直流稳态。t = 0时开关断开,求t > 0时电流 i_L 及 开关两端电压 u_k

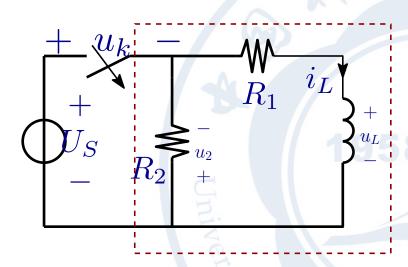


1. 换路后电路储能如红框内电路, 电感电流初值:

$$i_L(0_+) = i_L(0_-) = 7A$$

- 2. 换路后电路时间常数: $\tau = \frac{L}{R_1 + R_2} = 8 \times 10^{-5} s$
- 3. 换路后电感电流为: $i_L(t) = i_L(0_+)e^{-t/\tau} = 7e^{-1.25 \times 10^4 t} A$

 $U_S = 35V, R_1 = 5\Omega, R_2 = 5K\Omega, L - 0.4H, L = 0.4H.t < 0$ 时 电路处于直流稳态。t = 0时开关断开,求t > 0时电流 i_L 及 开关两端电压 u_k

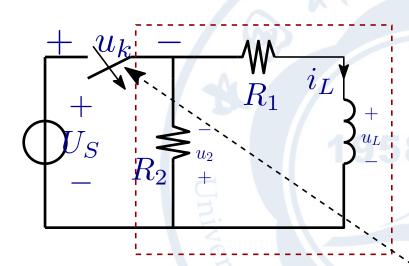


1. 换路后电路储能如红框内电路, 电感电流初值:

$$i_L(0_+) = i_L(0_-) = 7A$$

- 2. 换路后电路时间常数: $\tau = \frac{L}{R_1 + R_2} = 8 \times 10^{-5} s$
- 3. 换路后电感电流为: $i_L(t) = i_L(0_+)e^{-t/\tau} = 7e^{-1.25 \times 10^4 t} A$
- 4. 开关电压 $u_k = u_2 + U_s = (35 + 3.5 \times 10^4 e^{-1.25 \times 10^4 t})V$

 $U_S = 35V, R_1 = 5\Omega, R_2 = 5K\Omega, L - 0.4H, L = 0.4H, t < 0$ 电路处于直流稳态。t=0时开关断开,求t>0时电流 i_L 及 开关两端电压 Uk



1. 换路后电路储能如红框内电路, 电感电流初值:

$$i_L(0_+) = i_L(0_-) = 7A$$

2. 换路后电路时间常数: $\tau = \frac{L_{1}}{R_{1}+R_{2}} = 8 \times 10^{-5} s$

开关承受电压远高于电源电压!

4. 开关电压 $u_k = u_2 + U_s = (35 + 3.5 \times 10^4 e^{-1.25 \times 10^4 t})V$

阶跃函数和冲激函数

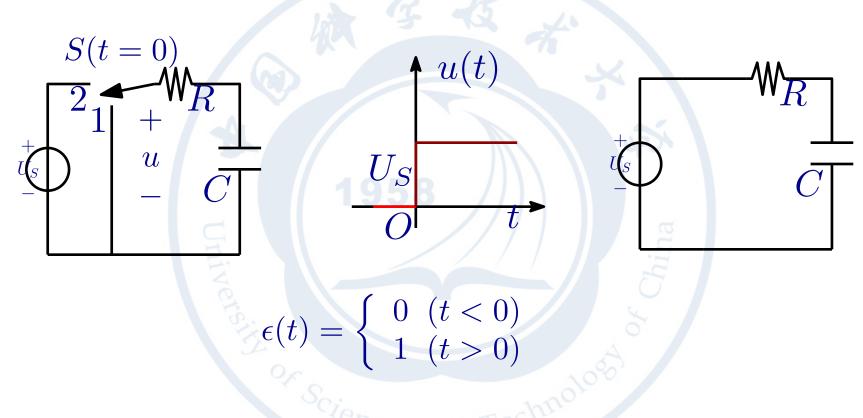
■ 奇异函数: 存在不连续点的函数



阶跃函数和冲激函数

■ 奇异函数: 存在不连续点的函数

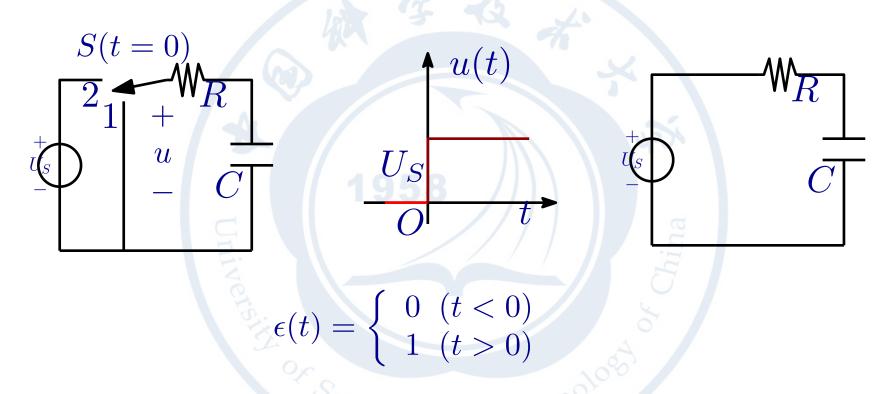
单位阶跃函数



阶跃函数和冲激函数

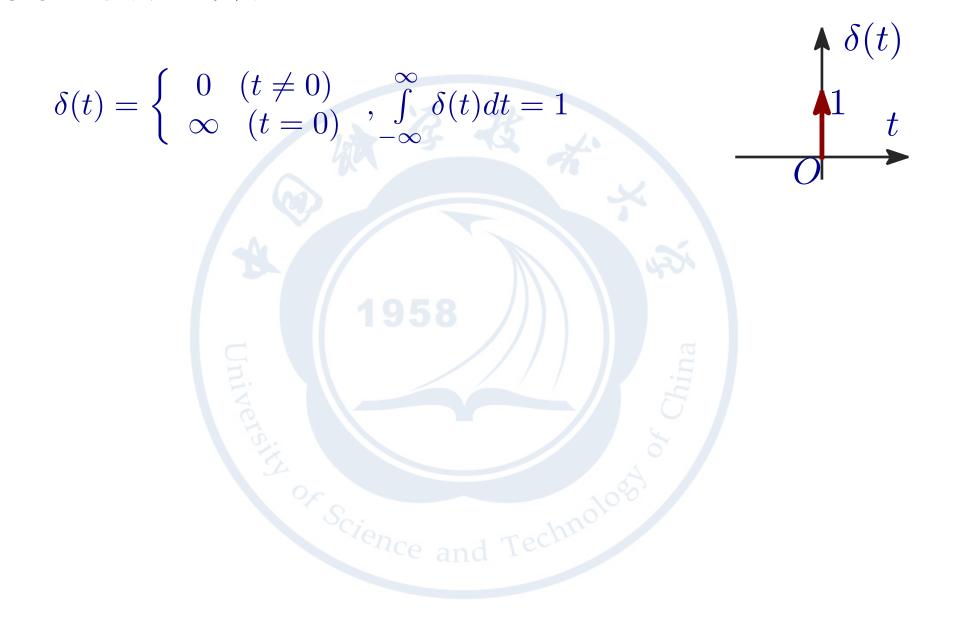
■ 奇异函数: 存在不连续点的函数

单位阶跃函数

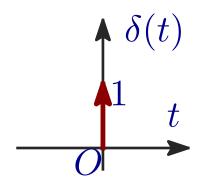


延迟单位阶跃函数	$\epsilon(t-t_0)$
矩形脉冲	$G(t) = \epsilon(t) - \epsilon(t - t_0)$

$$\delta(t) = \left\{ egin{array}{ll} 0 & (t
eq 0) & , \int \int \int \int \delta(t) dt = 1 \\ \infty & (t = 0) \end{array} \right.$$



$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & (t \neq 0) \\ \infty & (t = 0) \end{cases}, \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t)dt = 1$$

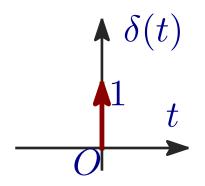


■ $\delta(t)$ 可以由下述极限表达:

$$\lim_{\Delta \xi \to 0} \frac{(\epsilon(t) - \epsilon(t - \Delta \xi))}{\Delta \xi}$$



$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & (t \neq 0) \\ \infty & (t = 0) \end{cases}, \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t)dt = 1$$

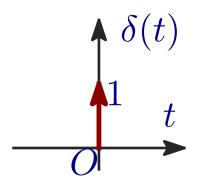


■ $\delta(t)$ 可以由下述极限表达:

$$\lim_{\Delta \xi \to 0} \frac{(\epsilon(t) - \epsilon(t - \Delta \xi))}{\Delta \xi}$$

■ $\delta(t)$ 单位: 1/s, 1/sec

$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & (t \neq 0) \\ \infty & (t = 0) \end{cases}, \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t)dt = 1$$



■ $\delta(t)$ 可以由下述极限表达:

$$\lim_{\Delta\xi\to0} \frac{(\epsilon(t)\!-\!\epsilon(t\!-\!\Delta\xi))}{\Delta\xi}$$

- $\blacksquare \delta(t)$ 单位: 1/s, 1/sec
- 冲击电流 $K\delta(t)$, 单位是安培,则常数 K单位是 As,即库 C;

对应冲击电压 $K\delta(t)$, 单位是伏特, 对应常数 K单位是 Vs, 即韦伯

关于单位冲击函数的一些性质

$$\delta(t) = \delta(-t)$$

$$\delta(t - t_1) = \delta(t_1 - t)$$

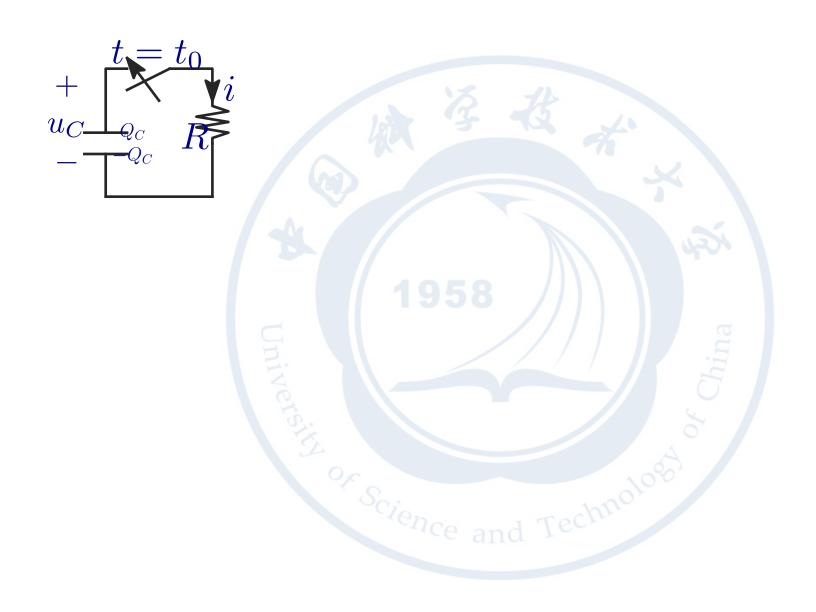
$$\delta(t)\delta(t) = f(0)\delta(t)$$

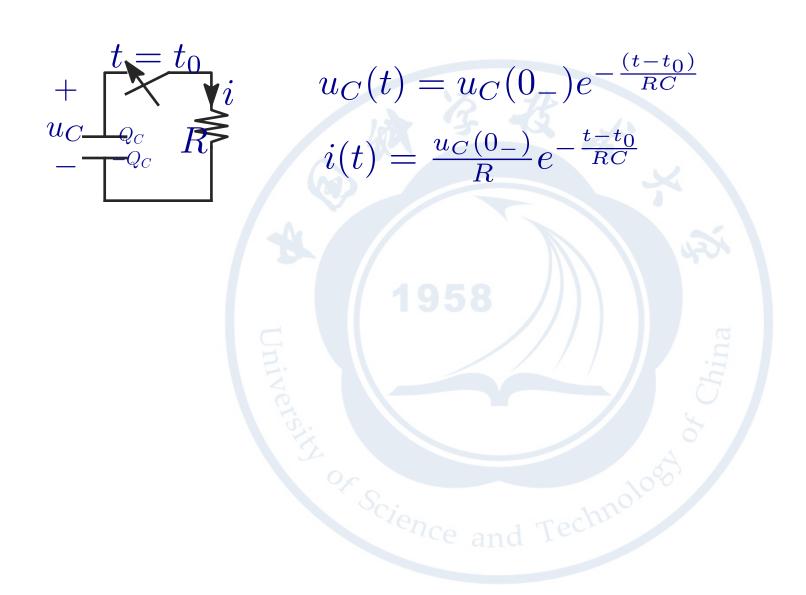
$$f(t)\delta(t) = f(0)\delta(t)$$

$$f(t)\delta(t-t_0) = f(t_0)\delta(t-t_0)$$

$$\oint_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} f(t)\delta(t-t_1)dt = f(t_1)$$

$$\oint_{-\infty}^{t} \delta(\xi - t_1) d\xi = \epsilon(t - t_1)$$





$$+ \underbrace{v_{C}}_{Q_{C}} \underbrace{t_{0}}_{Q_{C}} i$$

$$u_C(t) = u_C(0_-)e^{-\frac{(t-t_0)}{RC}}$$
$$i(t) = \frac{u_C(0_-)}{R}e^{-\frac{t-t_0}{RC}}$$

$$i(t) = \frac{u_C(0_-)}{R} e^{-\frac{t-t_0}{RC}}$$

 \bigstar 当 $R \to 0$ 时, $i(t) \to 0, t \neq t_0; i(t_0) \to \infty$

- 冲击电流 $Q\delta(t)$ 单位:安培,则常数 Q单位是 As,即库仑;
- 冲激电压 $\psi\delta(t)$ 单位: 伏特, 常数 ψ 单位是 Vs, 即韦伯

$$\bigstar$$
 当 $R \to 0$ 时, $i(t) \to 0, t \neq t_0; i(t_0) \to \infty$

$$\star \int_{-\infty}^{\infty} i(t)dt = Q_c$$

$$\xrightarrow{-\infty} i(t) = Q_C \delta(t - t_0) \longrightarrow u_C(t_{0+}) = 0$$

- 冲击电流 $Q\delta(t)$ 单位:安培,则常数 Q单位是 As,即库仑;
- 冲激电压 $\psi\delta(t)$ 单位: 伏特, 常数 ψ 单位是 Vs, 即韦伯

■ 零状态响应

电路中的初始储能为 $0(u_C(0_-)=0,i_L(0_-)=0)$, 仅由独立电源作用引起的响应



■ 零状态响应

电路中的初始储能为 $0(u_C(0_-)=0,i_L(0_-)=0)$, 仅由独立电源作用引起的响应

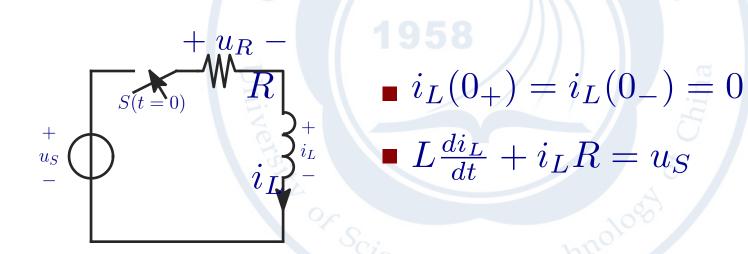
不同的独立电源,零状态响应的形式不同。我们首先关注正弦电源: $u_S = U_m \cos(\omega t + \phi_u)$



■ 零状态响应

电路中的初始储能为 $0(u_C(0_-)=0,i_L(0_-)=0)$, 仅由独立电源作用引起的响应

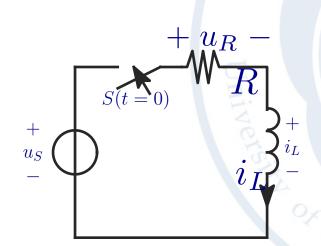
不同的独立电源,零状态响应的形式不同。我们首先关注正弦电源: $u_S = U_m \cos(\omega t + \phi_u)$



■ 零状态响应

电路中的初始储能为 $0(u_C(0_-)=0,i_L(0_-)=0)$, 仅由独立电源作用引起的响应

不同的独立电源,零状态响应的形式不同。我们首先关注正弦电源: $u_S = U_m \cos(\omega t + \phi_u)$



$i_L(0_+) = i_L(0_-) = 0$

$$L\frac{di_L}{dt} + i_L R = u_S$$

非齐次微分方程的解一般写成:

$$i(t) = i_{Lp} + i_{Lh}$$

★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解



★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解

$$j\omega L\dot{I}_{mLp} + R\dot{I}_{mLp} = \dot{U}_m$$

$$\rightarrow \dot{I}_{mLp} = \frac{\dot{U}_m}{R+j\omega L} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2+\omega^2L^2}} e^{j(\phi_u-\phi)}|_{\phi=\arctan(\frac{\omega L}{R})}$$

$$\rightarrow i_{Lp} = I_{mLp} \cos(\omega t + \phi_u - \phi), I_{mLp} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}$$



★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解

$$j\omega L\dot{I}_{mLp} + R\dot{I}_{mLp} = \dot{U}_m$$

$$\rightarrow \dot{I}_{mLp} = \frac{\dot{U}_m}{R+j\omega L} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2+\omega^2L^2}} e^{j(\phi_u-\phi)}|_{\phi=\arctan(\frac{\omega L}{R})}$$

$$\rightarrow i_{Lp} = I_{mLp} \cos(\omega t + \phi_u - \phi), I_{mLp} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}$$

★ 求齐次微分方程的通解 $i_{Lh}(t)$

★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解

$$j\omega L\dot{I}_{mLp} + R\dot{I}_{mLp} = \dot{U}_m$$

$$\rightarrow \dot{I}_{mLp} = \frac{\dot{U}_m}{R+j\omega L} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2+\omega^2L^2}} e^{j(\phi_u-\phi)}|_{\phi=\arctan(\frac{\omega L}{R})}$$

$$\rightarrow i_{Lp} = I_{mLp} \cos(\omega t + \phi_u - \phi), I_{mLp} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}$$

★ 求齐次微分方程的通解 $i_{Lh}(t)$

$$L\frac{di_{Lh}}{dt} + Ri_{Lh} = 0$$

$$\rightarrow i_{Lh}(t) = Ae^{-\frac{Rt}{L}} = Ae^{-t/\tau}$$

★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解

$$j\omega L\dot{I}_{mLp} + R\dot{I}_{mLp} = \dot{U}_m$$

$$\rightarrow \dot{I}_{mLp} = \frac{\dot{U}_m}{R+j\omega L} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2+\omega^2L^2}} e^{j(\phi_u-\phi)}|_{\phi=\arctan(\frac{\omega L}{R})}$$

$$\rightarrow i_{Lp} = I_{mLp} \cos(\omega t + \phi_u - \phi), I_{mLp} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}$$

★ 求齐次微分方程的通解 $i_{Lh}(t)$

$$L\frac{di_{Lh}}{dt} + Ri_{Lh} = 0$$

$$\rightarrow i_{Lh}(t) = Ae^{-\frac{Rt}{L}} = Ae^{-t/\tau}$$

★ 写出非齐次微分方程的通解 $i_L(t)$

$$i_L = I_{mLp}\cos(\omega t + \phi_u - \phi) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解

$$j\omega L\dot{I}_{mLp} + R\dot{I}_{mLp} = \dot{U}_m$$

$$\rightarrow \dot{I}_{mLp} = \frac{\dot{U}_m}{R+j\omega L} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2+\omega^2L^2}} e^{j(\phi_u-\phi)}|_{\phi=\arctan(\frac{\omega L}{R})}$$

$$\rightarrow i_{Lp} = I_{mLp} \cos(\omega t + \phi_u - \phi), I_{mLp} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}$$

★ 求齐次微分方程的通解 i_{Lh}(t)

$$L\frac{di_{Lh}}{dt} + Ri_{Lh} = 0$$

$$\rightarrow i_{Lh}(t) = Ae^{-\frac{Rt}{L}} = Ae^{-t/\tau}$$

★ 写出非齐次微分方程的通解 $i_L(t)$

$$i_L = I_{mLp}\cos(\omega t + \phi_u - \phi) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

★ 求出待定系数 A

★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解

$$j\omega L\dot{I}_{mLp} + R\dot{I}_{mLp} = \dot{U}_m$$

$$\rightarrow \dot{I}_{mLp} = \frac{\dot{U}_m}{R+j\omega L} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2+\omega^2L^2}} e^{j(\phi_u-\phi)}|_{\phi=\arctan(\frac{\omega L}{R})}$$

$$\rightarrow i_{Lp} = I_{mLp} \cos(\omega t + \phi_u - \phi), I_{mLp} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}$$

★ 求齐次微分方程的通解 $i_{Lh}(t)$

$$L\frac{di_{Lh}}{dt} + Ri_{Lh} = 0$$

$$\rightarrow i_{Lh}(t) = Ae^{-\frac{Rt}{L}} = Ae^{-t/\tau}$$

★ 写出非齐次微分方程的通解 $i_L(t)$

$$i_L = I_{mLp}\cos(\omega t + \phi_u - \phi) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

★ 求出待定系数 A

$$A = -I_{mLp}\cos(\phi_u - \phi)$$

★ 求特解 对于正弦驱动信号,可以使用相量法求解

$$j\omega L\dot{I}_{mLp} + R\dot{I}_{mLp} = \dot{U}_m$$

$$\rightarrow \dot{I}_{mLp} = \frac{\dot{U}_m}{R+j\omega L} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2+\omega^2L^2}} e^{j(\phi_u-\phi)}|_{\phi=\arctan(\frac{\omega L}{R})}$$

$$\rightarrow i_{Lp} = I_{mLp} \cos(\omega t + \phi_u - \phi), I_{mLp} = \frac{U_m}{\sqrt{R^2 + \omega^2 L^2}}$$

★ 求齐次微分方程的通解 $i_{Lh}(t)$

$$L\frac{di_{Lh}}{dt} + Ri_{Lh} = 0$$

$$\rightarrow i_{Lh}(t) = Ae^{-\frac{Rt}{L}} = Ae^{-t/\tau}$$

★ 写出非齐次微分方程的通解 $i_L(t)$

$$i_L = I_{mLp}\cos(\omega t + \phi_u - \phi) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

★ 一阶 RL 电路的全响应表达式:

$$i_L(t) = I_{mLp}\cos(\omega t + \phi_u - \phi) - I_{mLp}\cos(\phi_u - \phi)e^{-\frac{t}{\tau}}$$



★ 一阶 RL 电路的全响应表达式:

$$i_L(t) = I_{mLp}\cos(\omega t + \phi_u - \phi) - I_{mLp}\cos(\phi_u - \phi)e^{-\frac{t}{\tau}}$$

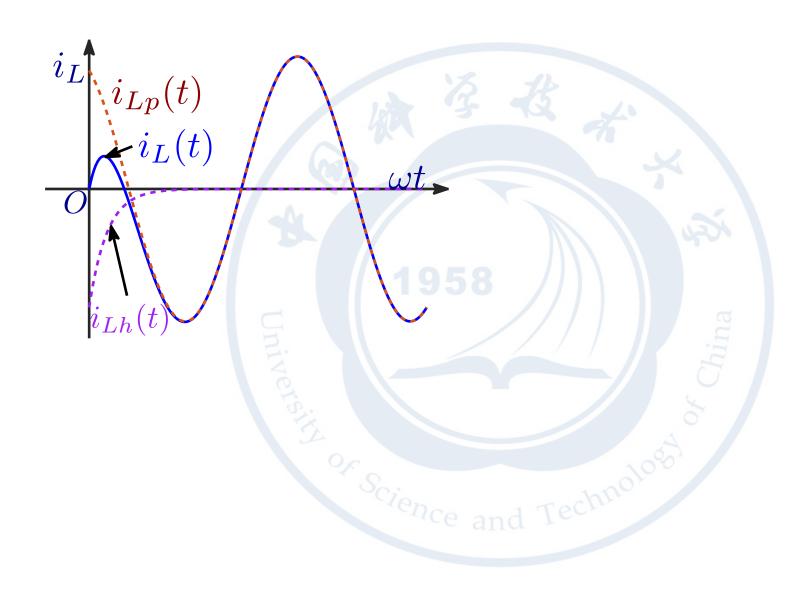
特解, 强制分量 由激励决定, 如果 是恒定电源或者正弦电源驱动, 又 可以称为稳态分量

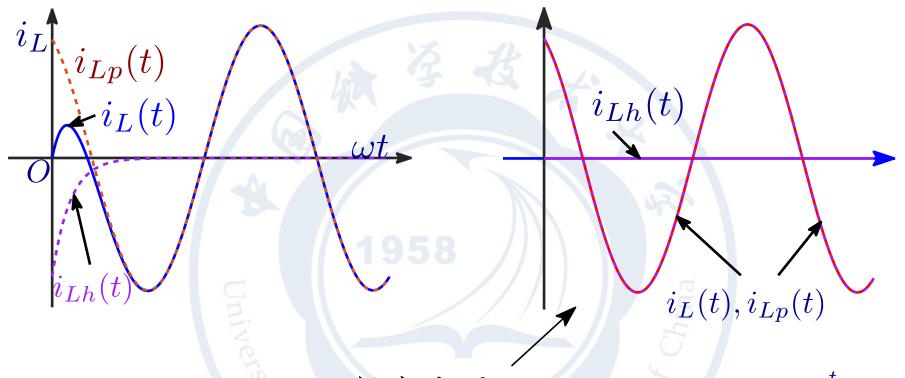
★ 一阶 RL 电路的全响应表达式:

$$i_L(t) = I_{mLp}\cos(\omega t + \phi_u - \phi) - I_{mLp}\cos(\phi_u - \phi)e^{-\frac{t}{\tau}}$$

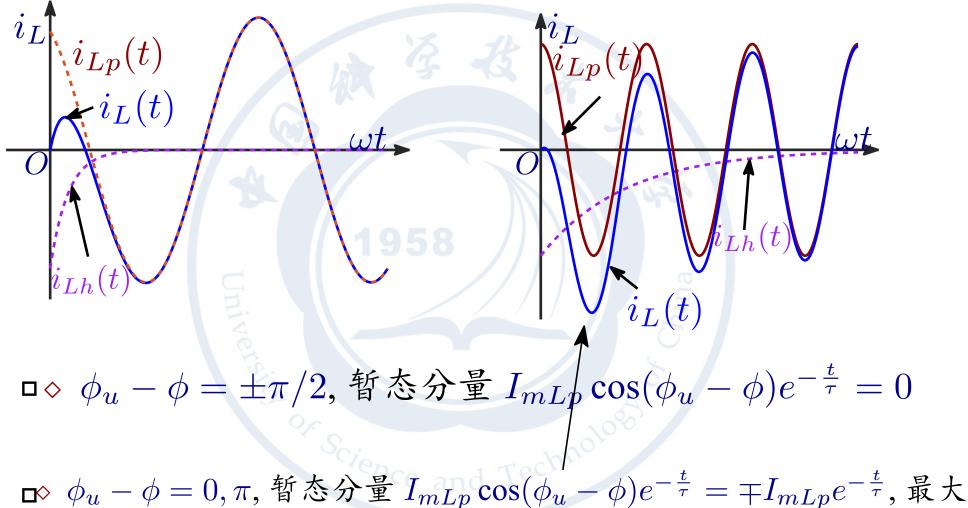
特解, 强制分量 由激励决定, 如果 是恒定电源或者正弦电源驱动, 又 可以称为稳态分量

通解,自由分量自由分量的形式与激励无关,决定于电路结构和元件参数,自由分量的量值仍然和独立电源有关。自由分量最后必然衰减到0,又被称为暂态分量



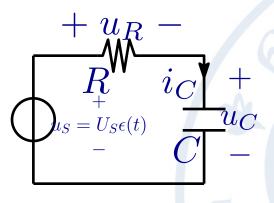


 ϕ $\phi_u - \phi = \pm \pi/2$, 暂态分量 $I_{mLp}\cos(\phi_u - \phi)e^{-\frac{t}{\tau}} = 0$



以 $\phi_u - \phi - 0$,所 自心分 里 $I_{mLp}\cos(\phi_u - \phi)e^{-\tau} - + I_{mLp}e^{-\tau}$,取入

- **★ 阶跃响应** 电路在**阶跃电源**作用下的**零状态响应**
- ★ **单位阶跃特性** 线性电路的阶跃响应与阶跃电源幅值之比



$$s(t) = \frac{u_C(t)}{U_s}$$
,无量纲的函数

$$u_R + u_C = u_S$$

★ 求特解:
$$s_p(t) = 1$$

$$RC\frac{du_C}{dt} + u_C = u_S \epsilon(t)$$

 $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 0$

★ 求齐次方程通解:
$$s_h(t) = Ae^{-\frac{t}{RC}} = A^{-\frac{t}{\tau}}$$

★ 非齐次方程解 = 特解 + 通解:

$$s(t) = s_p(t) + s_h(t) = 1 + A^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$RC\frac{ds(t)}{dt} + s(t) = \epsilon(t)$$

 $s(0_+) = s(0_-) = 0$

★ 积分常数:

$$s(0_+) = 1 + A = 0 \rightarrow A = -1$$

★ 单位阶跃特性: $s(t) = (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})\epsilon(t)$

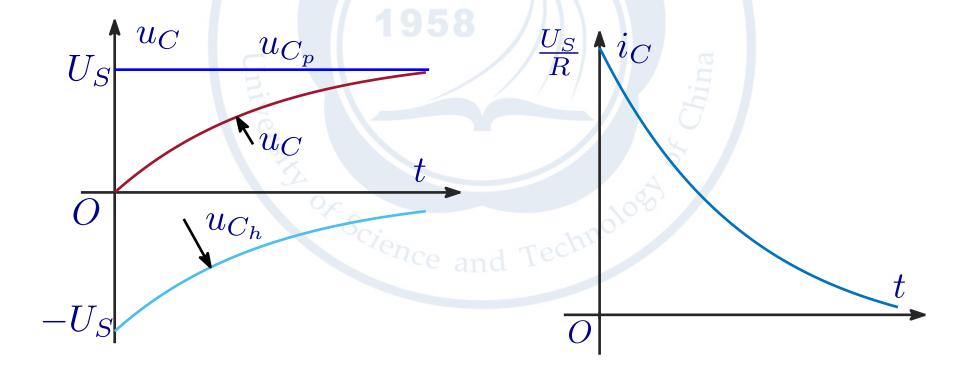


- ★ 单位阶跃特性: $s(t) = (1 e^{-\frac{t}{\tau}})\epsilon(t)$
- * 当激励为 $u_S = u_S \epsilon(t)$ 对应电压 u_C 和电流 i_C : $u_C(t) = U_S s(t) = U_S \left(1 e^{-\frac{t}{\tau}}\right)$ $i_C(t) = C \frac{du_c}{dt} = \frac{C}{\tau} U_S e^{-\frac{t}{\tau}} \epsilon(t)$

- ★ 单位阶跃特性: $s(t) = (1 e^{-\frac{t}{\tau}})\epsilon(t)$
- ★ 当激励为 $u_S = u_S \epsilon(t)$ 对应电压 u_C 和电流 i_C :

$$u_C(t) = U_S s(t) = U_S \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$i_C(t) = C \frac{du_c}{dt} = \frac{C}{\tau} U_S e^{-\frac{t}{\tau}} \epsilon(t)$$



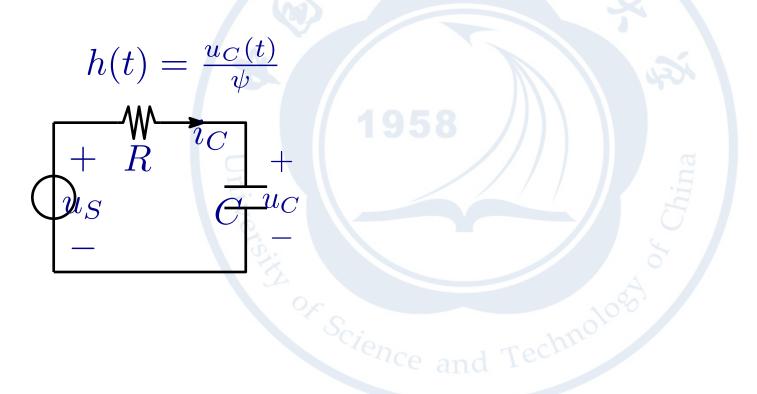
★ RC 电路的在门信号上的响应 $u_S(t) = u_S(\epsilon(t) - \epsilon(t - t_0))$

$$u_C(t) = U_S(s(t) - s(t - t_0)) = \begin{cases} 0; & (t < 0) \\ U_S(1 - e^{-\frac{t}{\tau}}); & 0 \le t \le t_0 \\ U_S(1 - e^{-\frac{t_0}{\tau}})e^{-\frac{t - t_0}{\tau}}; & t > t_0 \end{cases}$$



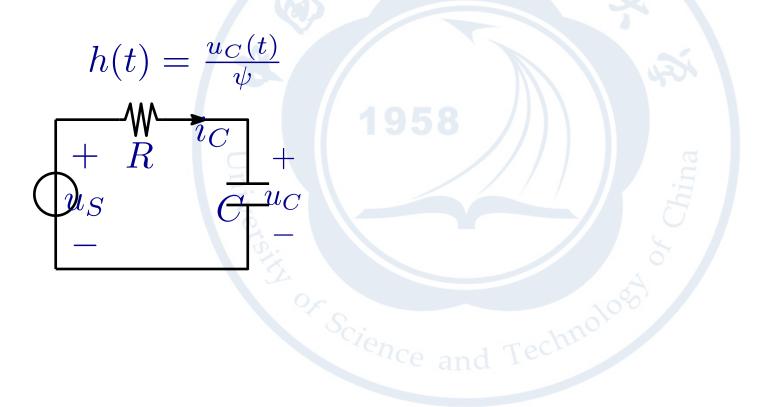
★ 冲激响应 电路在冲激电源下的零状态响应

★ 单位冲激响应 线性电路的冲激响应与冲激强度之比 求解思路,利用线性电路响应的线性性质来求取

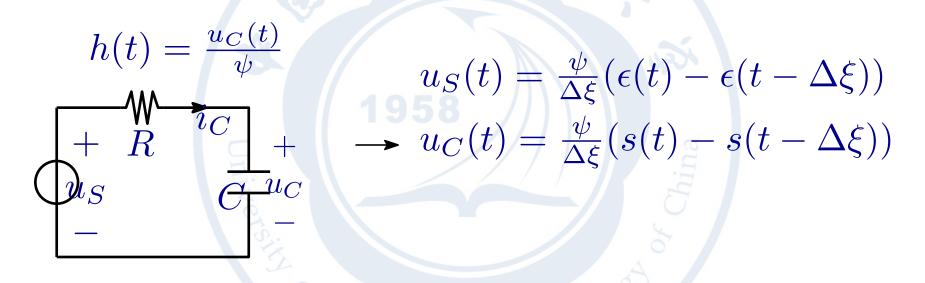


★ 冲激响应 电路在冲激电源下的零状态响应

★ 单位冲激响应 线性电路的冲激响应与冲激强度之比 求解思路,利用线性电路响应的线性性质来求取



- ★ 冲激响应 电路在冲激电源下的零状态响应
- ★ 单位冲激响应 线性电路的冲激响应与冲激强度之比 求解思路,利用线性电路响应的线性性质来求取



- ★ 冲激响应 电路在冲激电源下的零状态响应
- ★ 单位冲激响应 线性电路的冲激响应与冲激强度之比 求解思路,利用线性电路响应的线性性质来求取

$$h(t) = \frac{u_C(t)}{\psi}$$

$$u_S(t) = \frac{\psi}{\Delta \xi} (\epsilon(t) - \epsilon(t - \Delta \xi))$$

$$+ R + \cdots + u_C(t) = \frac{\psi}{\Delta \xi} (s(t) - s(t - \Delta \xi))$$

$$u_S(t) = \psi \delta(t) \Leftrightarrow u_C(t) = \frac{\psi ds(t)}{dt}$$

- ★ 冲激响应 电路在冲激电源下的零状态响应
- ★ 单位冲激响应 线性电路的冲激响应与冲激强度之比 求解思路,利用线性电路响应的线性性质来求取

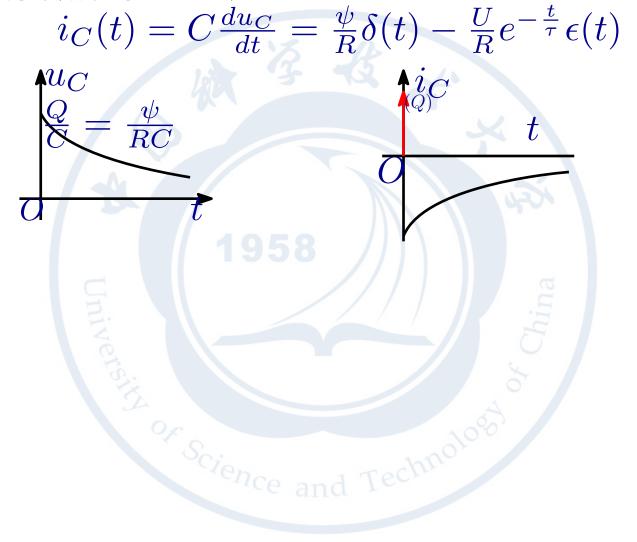
- ★ 冲激响应 电路在冲激电源下的零状态响应
- ★ 单位冲激响应 线性电路的冲激响应与冲激强度之比 求解思路,利用线性电路响应的线性性质来求取

■ 冲激电源激励下的电流:

$$i_C(t) = C \frac{du_C}{dt} = \frac{\psi}{R} \delta(t) - \frac{U}{R} e^{-\frac{t}{\tau}} \epsilon(t)$$

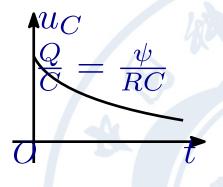


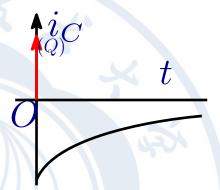
■ 冲激电源激励下的电流:

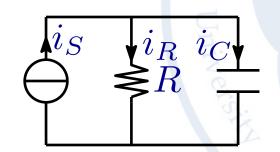


■ 冲激电源激励下的电流:

$$i_C(t) = C \frac{du_C}{dt} = \frac{\psi}{R} \delta(t) - \frac{U}{R} e^{-\frac{t}{\tau}} \epsilon(t)$$





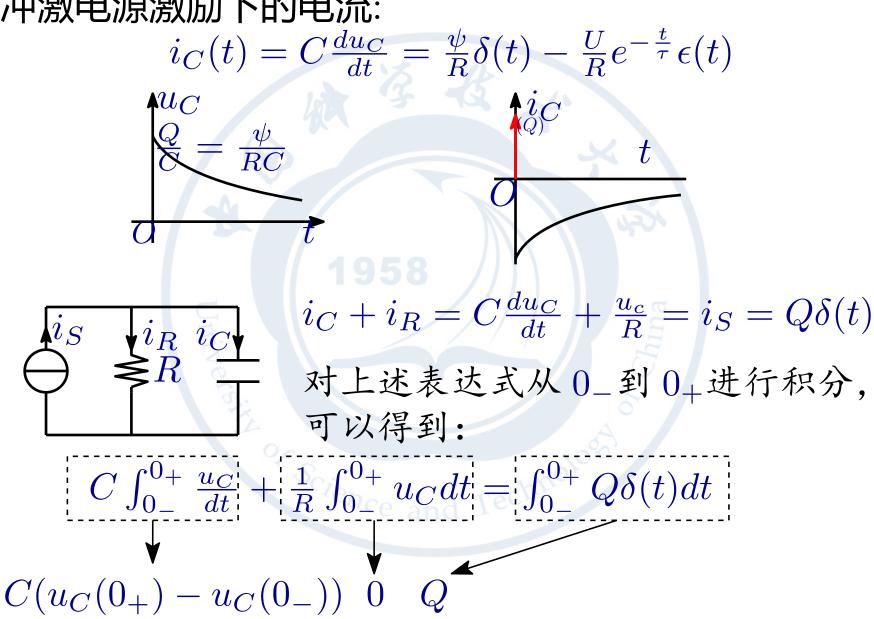


$$i_C + i_R = C\frac{du_C}{dt} + \frac{u_c}{R} = i_S = Q\delta(t)$$

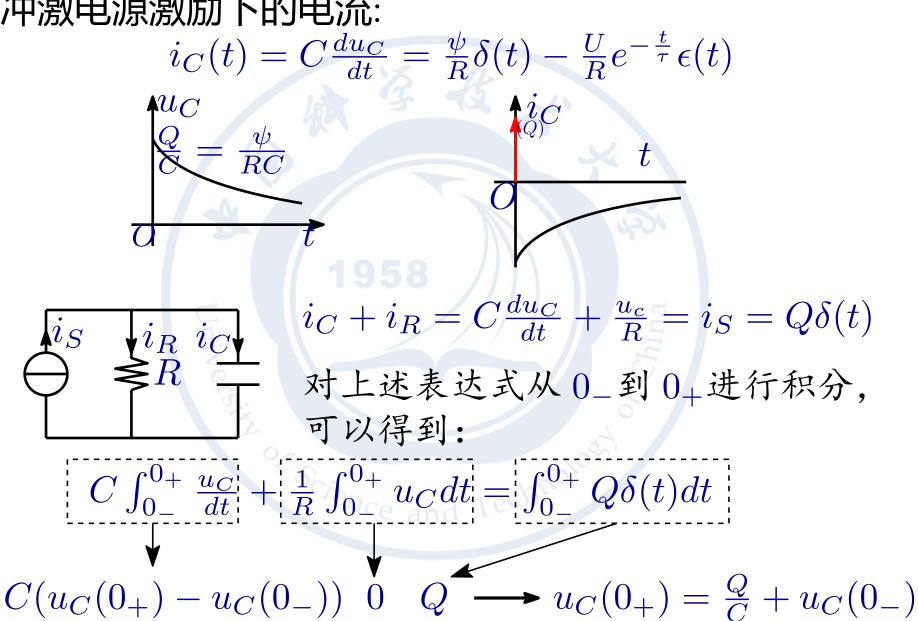
对上述表达式从 0_{-} 到 0_{+} 进行积分,可以得到:

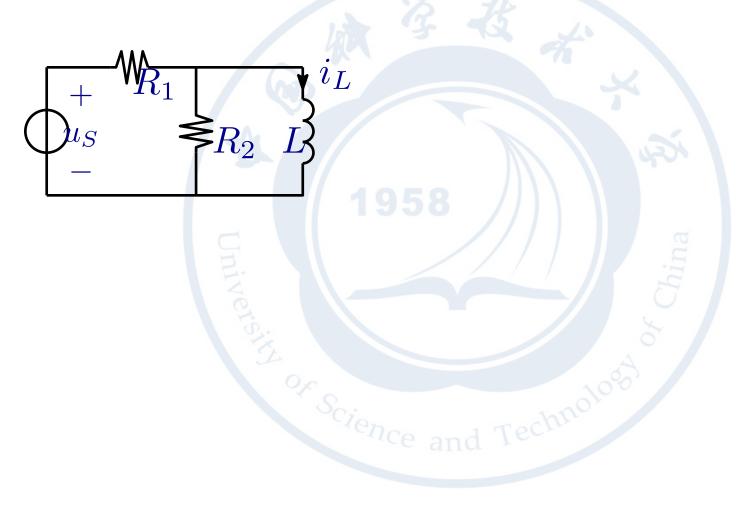
$$C \int_{0_{-}}^{0_{+}} \frac{u_{C}}{dt} + \frac{1}{R} \int_{0_{-}}^{0_{+}} u_{C} dt = \int_{0_{-}}^{0_{+}} Q \delta(t) dt$$

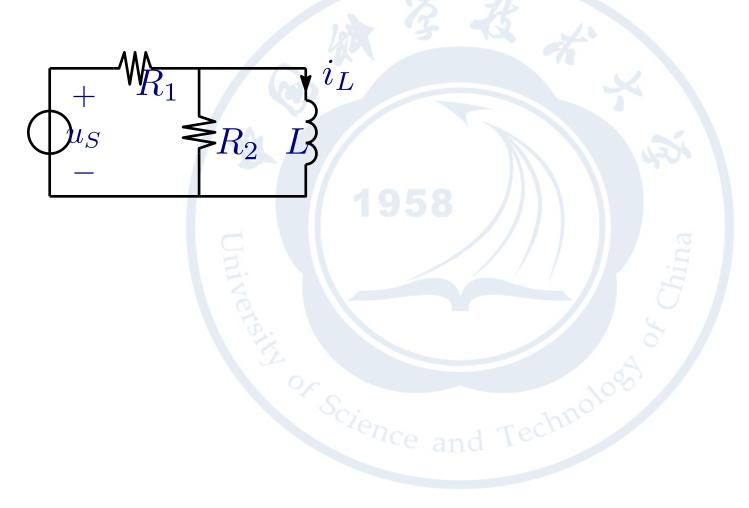
冲激电源激励下的电流:

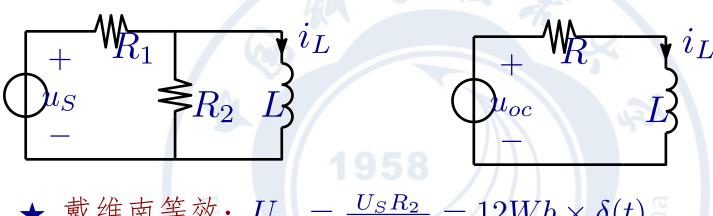


冲激电源激励下的电流:









★ 戴维南等效:
$$U_{oc} = \frac{U_S R_2}{R_1 + R_2} = 12Wb \times \delta(t)$$

$$R = R_1 / / R_2 = 20\Omega$$



$$\star$$
 戴维南等效: $U_{oc} = \frac{U_S R_2}{R_1 + R_2} = 12Wb \times \delta(t)$

$$R = R_1//R_2 = 20\Omega$$

$$\star L\frac{di_L}{dt} + i_L R = U_{oc}, i_L(0_-) = 0A$$

设 $R_1=30\Omega$. $R_2=60\Omega$, L=0.1H, $u_s=18Wb\times\delta(t)$. 求冲激响应 i_L

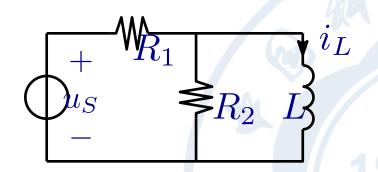


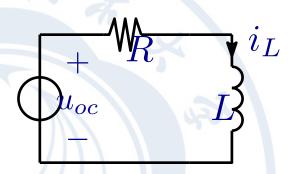
 \star 戴维南等效: $U_{oc} = \frac{U_S R_2}{R_1 + R_2} = 12Wb \times \delta(t)$

$$R = R_1 / / R_2 = 20\Omega$$

- $\star L\frac{di_L}{dt} + i_L R = U_{oc}, i_L(0_-) = 0A$
- ★ 从 0_{-} 到 0_{+} 积分,可以得到 $i_{L}(0_{+}) = \frac{\psi}{L} + i_{L}(0_{-}) = 120A$

设 $R_1=30\Omega$. $R_2=60\Omega$, L=0.1H, $u_s=18Wb\times\delta(t)$. 求冲激响应 i_L



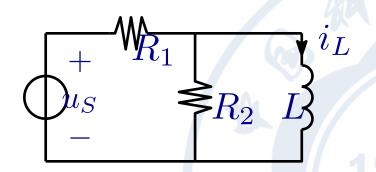


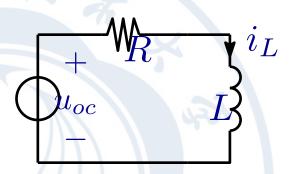
 \star 戴维南等效: $U_{oc} = \frac{U_S R_2}{R_1 + R_2} = 12Wb \times \delta(t)$

$$R = R_1 / / R_2 = 20\Omega$$

- $\star L\frac{di_L}{dt} + i_L R = U_{oc}, i_L(0_-) = 0A$
- ★ 从 0_{-} 到 0_{+} 积分,可以得到 $i_{L}(0_{+}) = \frac{\psi}{L} + i_{L}(0_{-}) = 120A$
- ★ 时间常数 τ : $\tau = \frac{L}{R} = 0.005s$

设 $R_1=30\Omega$. $R_2=60\Omega$, L=0.1H, $u_s=18Wb\times\delta(t)$. 求冲激响应 i_L

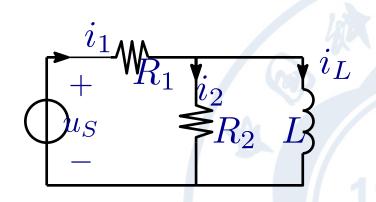




 \star 戴维南等效: $U_{oc} = \frac{U_S R_2}{R_1 + R_2} = 12Wb \times \delta(t)$

$$R = R_1//R_2 = 20\Omega$$

- $\star L\frac{di_L}{dt} + i_L R = U_{oc}, i_L(0_-) = 0A$
- ★ 从 0_- 到 0_+ 积分,可以得到 $i_L(0_+) = \frac{\psi}{L} + i_L(0_-) = 120A$
- ★ 时间常数 τ : $\tau = \frac{L}{R} = 0.005s$
- ★ 电感电流的冲激响应: $i_L(t) = i_L(0_+)e^{-\frac{t}{\tau}}A = 120e^{-200t}A$



$$i_2 R_2 = L \frac{di_L}{dt}, i_1 = i_2 + i_L$$

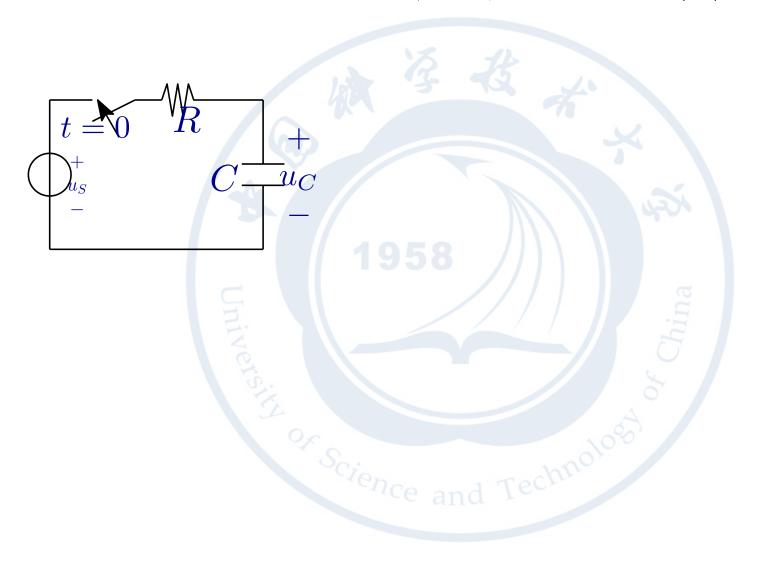
$$\longrightarrow i_1 = \frac{L}{R_2} \frac{di_L}{dt} + i_L$$

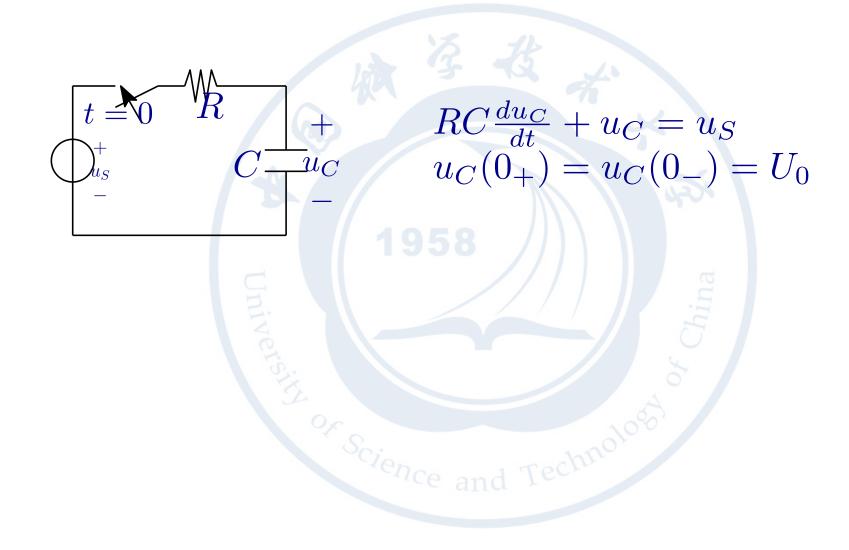
$$u_s = i_1 R_1 + i_2 R_2$$

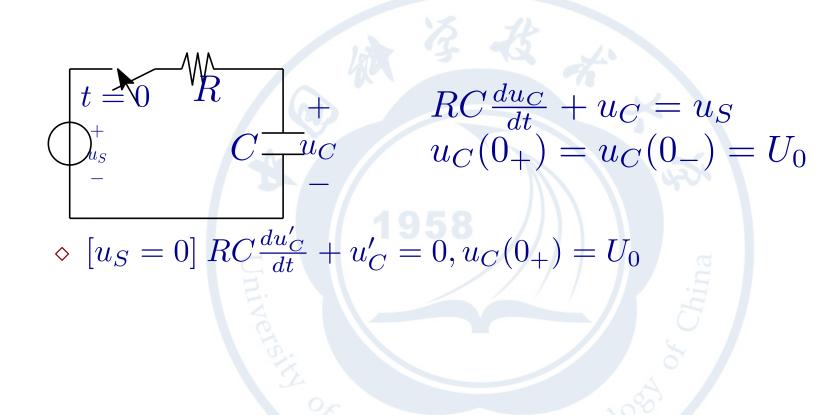
$$\longrightarrow u_s = \frac{L(R_1 + R_2)}{R_2} \frac{di_L}{dt} + R_1 i_L$$

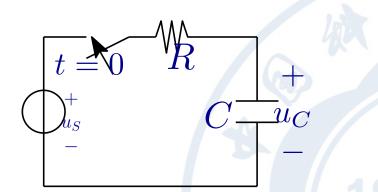
$$\longrightarrow 0.15H\frac{di_L}{dt} + 30\Omega \times i_L = 18Wb \times \delta(t), i_L(0^-) = 0A$$

- ★ 从 0_- 到 0_+ 积分,可以得到 $i_L(0_+) = \frac{180Wb}{0.15H} + i_L(0_-) = 120A$
- ★ 时间常数 τ : $\tau = \frac{L}{R} = 0.005s$
- ★ 电感电流的冲激响应: $i_L(t) = i_L(0_+)e^{-\frac{t}{\tau}}A = 120e^{-200t}A$









$$RC\frac{du_C}{dt} + u_C = u_S$$

 $u_C(0_+) = u_C(0_-) = U_0$

$$\bullet$$
 $[u_S = 0] RC \frac{du'_C}{dt} + u'_C = 0, u_C(0_+) = U_0$

$$[u_C(0_+) = u_C(0_-) = 0]$$

$$RC\frac{du_C''}{dt} + u_C'' = u_S, u_C''(0_+) = u_C''(0_-) = 0$$

全响应由独立源和储能元件的原始储能共同作用引起的响应

全响应由独立源和储能元件的原始储能共同作用引起的响应

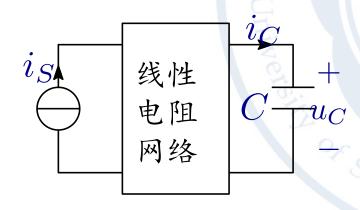
RC电路的全响应 u_C 等于其零状态相应 u_C' 和零输入响应 u_C'' 的和

- ★ 全响应=零输入响应+零状态响应
- ★ 全响应 = 自由分量+强制分量



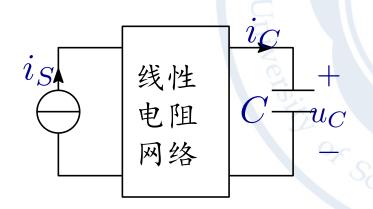
- ★ 全响应=零输入响应+零状态响应
- ★ 全响应 = 自由分量+强制分量

电流源 i_S 为激励, 电压 u_C 为响应,单位阶跃特性 $s(t) = 2(1 - e^{-5t})\Omega \times \epsilon(t)$ 。 t < 0时电容满足 $u_C(0_-) = 3V$ 。 求 $i_S = 2\epsilon(t)A$ 和 $i_S = 0.2C \times \delta(t)$ 两种情况下的全响应。



- ★ 全响应=零输入响应+零状态响应
- ★ 全响应 = 自由分量+强制分量

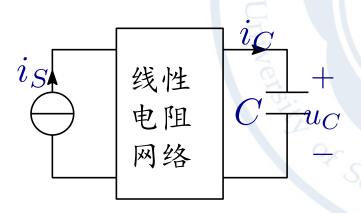
电流源 i_S 为激励, 电压 u_C 为响应,单位阶跃特性 $s(t) = 2(1 - e^{-5t})\Omega \times \epsilon(t)$ 。 t < 0时电容满足 $u_C(0_-) = 3V$ 。 求 $i_S = 2\epsilon(t)A$ 和 $i_S = 0.2C \times \delta(t)$ 两种情况下的全响应。



★ 全响应在直流激励时的暂态响应就是自由 分量,因此 $\tau = 0.2s$

- ★ 全响应=零输入响应+零状态响应
- ★ 全响应 = 自由分量+强制分量

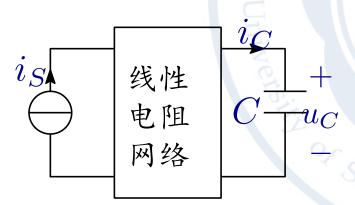
电流源 i_S 为激励, 电压 u_C 为响应,单位阶跃特性 $s(t) = 2(1 - e^{-5t})\Omega \times \epsilon(t)$ 。 t < 0时电容满足 $u_C(0_-) = 3V$ 。 求 $i_S = 2\epsilon(t)A$ 和 $i_S = 0.2C \times \delta(t)$ 两种情况下的全响应。



- ★ 全响应在直流激励时的暂态响应就是自由 分量,因此 $\tau = 0.2s$
- ★ 零输入响应: $u'_{C} = u_{C}(0_{-})e^{-\frac{t}{\tau}} = 3Ve^{-5t}V$

- ★ 全响应=零输入响应+零状态响应
- ★ 全响应 = 自由分量+强制分量

电流源 i_S 为激励, 电压 u_C 为响应,单位阶跃特性 $s(t) = 2(1 - e^{-5t})\Omega \times \epsilon(t)$ 。 t < 0时电容满足 $u_C(0_-) = 3V$ 。 求 $i_S = 2\epsilon(t)A$ 和 $i_S = 0.2C \times \delta(t)$ 两种情况下的全响应。

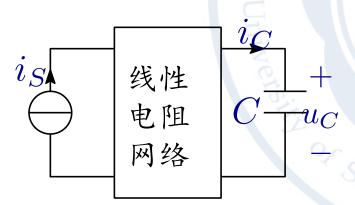


- ★ 全响应在直流激励时的暂态响应就是自由 分量,因此 $\tau = 0.2s$
- ★ 零输入响应: $u'_C = u_C(0_-)e^{-\frac{t}{\tau}} = 3Ve^{-5t}V$

 $i_S = 2\epsilon(t)A$ 的零状态响应: $u_C'' = 2A \times s(t) = 4(1 - e^{-5t})\epsilon(t)V$

- ★ 全响应=零输入响应+零状态响应
- ★ 全响应 = 自由分量+强制分量

电流源 i_S 为激励, 电压 u_C 为响应,单位阶跃特性 $s(t) = 2(1 - e^{-5t})\Omega \times \epsilon(t)$ 。 t < 0时电容满足 $u_C(0_-) = 3V$ 。 求 $i_S = 2\epsilon(t)A$ 和 $i_S = 0.2C \times \delta(t)$ 两种情况下的全响应。



- ★ 全响应在直流激励时的暂态响应就是自由 分量,因此 $\tau = 0.2s$
- ★ 零输入响应: $u'_C = u_C(0_-)e^{-\frac{t}{\tau}} = 3Ve^{-5t}V$

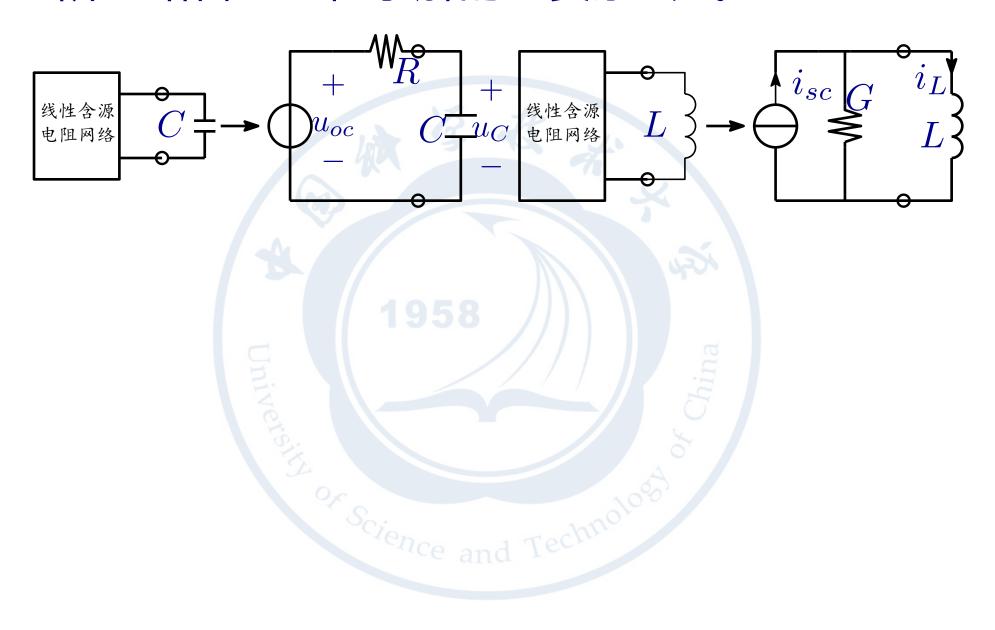
$$i_S = 2\epsilon(t)A$$
的零状态响应: $u_C'' = 2A \times s(t) = 4(1 - e^{-5t})\epsilon(t)V$

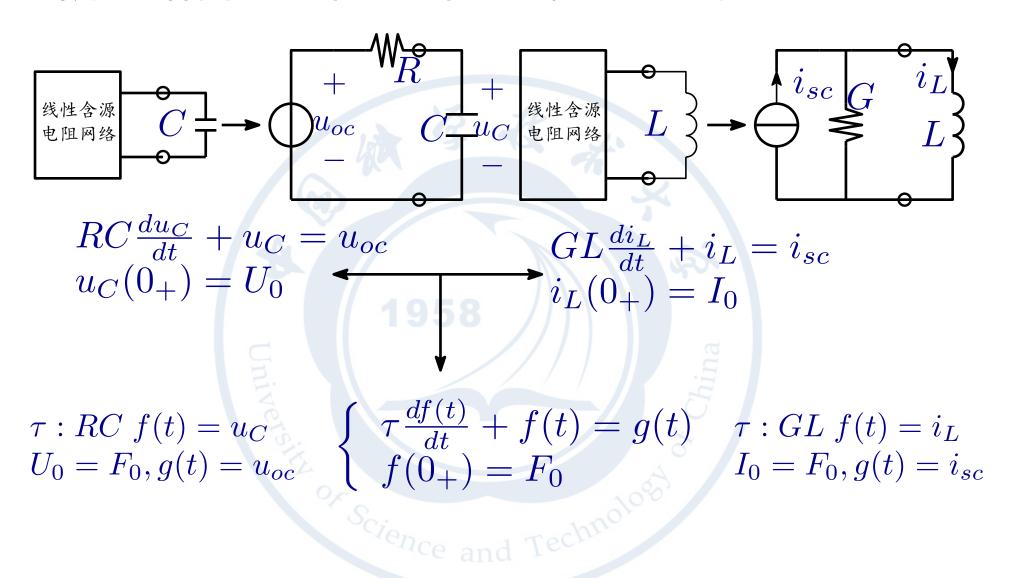
$$i_S = 0.2C \times \delta(t)$$
的零状态响应: $u_C'' = 0.2C \times \frac{ds(t)}{dt} = 2e^{-5t}\epsilon(t)V$

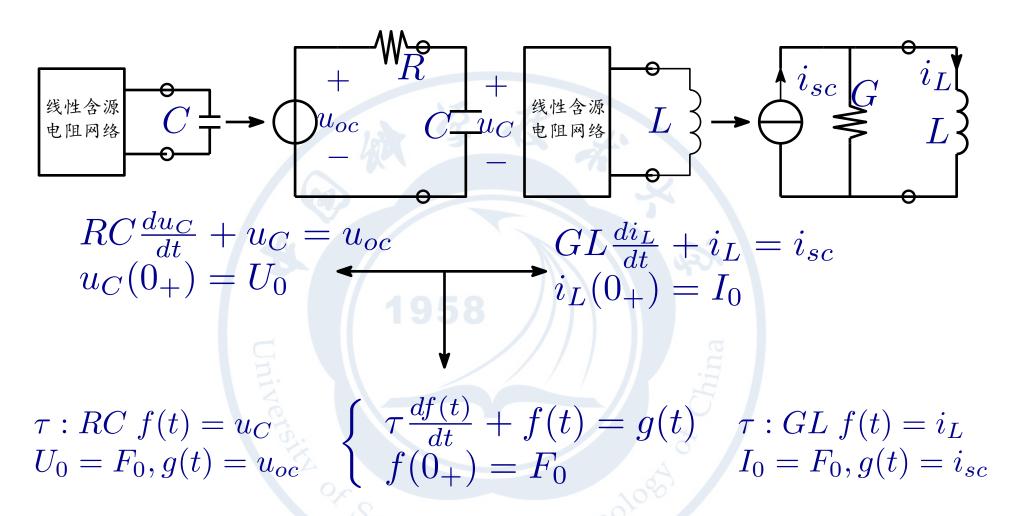
 \star 当 $i_S = 2\epsilon(t)A$ 或者 $i_S = 2C \times \delta(t)$ 时. u_C 全响应可以表示为 $u_C = u_C' + u_C''$

★ 根据电压全响应求出电流全响应 $i_C = C \frac{du_C}{dt}$









具有一个储能元件的任意复杂的含源电路的方程,都能 等效为一阶常系数线性非齐次微分方程.

★ 一阶常系数非齐次微分方程通解为:

$$f(t) = f_p(t) + f_h(t) = f_p(t) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

其中积分常数 A由下述表达式给出:

$$A = f(0_+) - f_p(0_+)$$



★ 一阶常系数非齐次微分方程通解为:

$$f(t) = f_p(t) + f_h(t) = f_p(t) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

其中积分常数 A由下述表达式给出:

$$A = f(0_+) - f_p(0_+)$$

★ 一阶电路暂态过程解:

$$f(t) = f_p(t) + [f(0_+) - f_p(0_+)] e^{-\frac{t}{\tau}}$$

★ 一阶常系数非齐次微分方程通解为:

$$f(t) = f_p(t) + f_h(t) = f_p(t) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

其中积分常数 A由下述表达式给出:

$$A = f(0_+) - f_p(0_+)$$

★ 一阶电路暂态过程解:

$$f(t) = f_p(t) + [f(0_+) - f_p(0_+)] e^{-\frac{t}{\tau}}$$

- ◇ 特解 (强制分量): $f_p(t)$, 取决于激励 g(t)。对于周期激励稳态解可作强制分量, 比如直流激励, 正弦激励等。
- \diamond 初值: $f_p(0_+)$
- ♦ 时间常数: T, 取决于电路结构和元件参数

★ 一阶常系数非齐次微分方程通解为:

$$f(t) = f_p(t) + f_h(t) = f_p(t) + Ae^{-\frac{t}{\tau}}$$

其中积分常数 A由下述表达式给出:

$$A = f(0_+) - f_p(0_+)$$

★ 一阶电路暂态过程解:

$$f(t) = f_p(t) + [f(0_+) - f_p(0_+)] e^{-\frac{t}{\tau}}$$

- ◇ 特解 (强制分量): $f_p(t)$, 取决于激励 g(t)。对于周期激励稳态解可作强制分量, 比如直流激励, 正弦激励等。
- \diamond 初值: $f_p(0_+)$
- ◆ 时间常数: 7, 取决于电路结构和元件参数

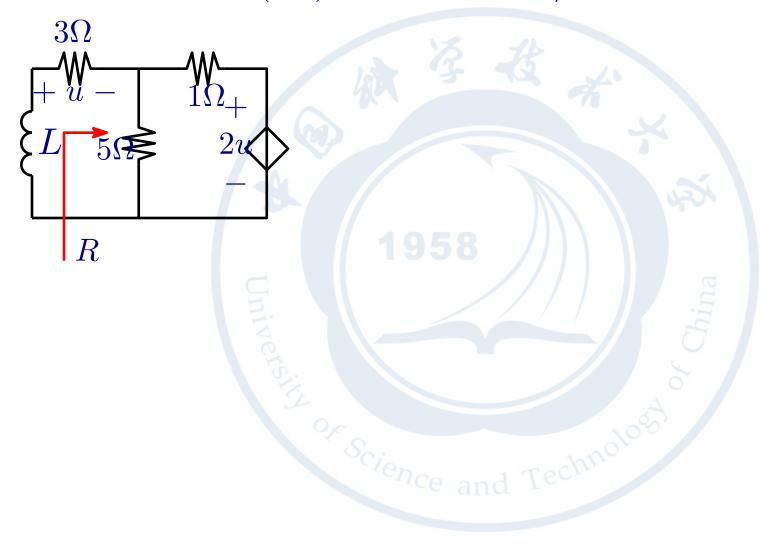
特别地,如果激励源为直流源,响应的强制分量可以表示为 $f_p(t) = f_p(0_+) = f(\infty)$.

■ 强制分量 $f_p(t)$ 与激励 g(t)的对应 关系

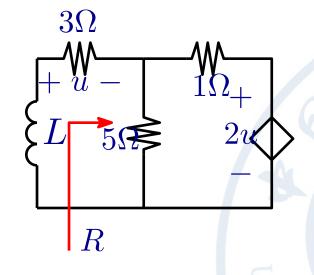
g(t)形式	$f_p(t)$ 形式	重要性
K	A	\checkmark
Kt	A + Bt	×
Kt^2	$A + Bt + Ct^2$	×
$Ke^{-bt}(b \neq 1/\tau)$	Ae^{-bt}	\checkmark
$Ke^{-bt}(b=1/ au)$	Ate^{-bt}	√
$K\cos(\omega t + \phi)$	$A\cos(\omega t + \phi)$	√

这里特别指出,上述表达形式需要用待定系数法求出对应的参数

已知电感电流 $i(0_{-}) = 10A, L = 1/6H$. 求 $t \ge 0$ 电流 i

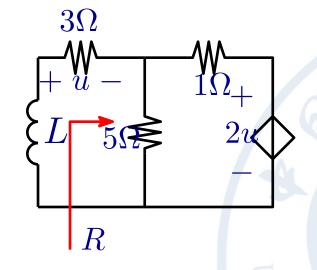


已知电感电流 $i(0_{-}) = 10A, L = 1/6H$. 求 $t \ge 0$ 电流 i



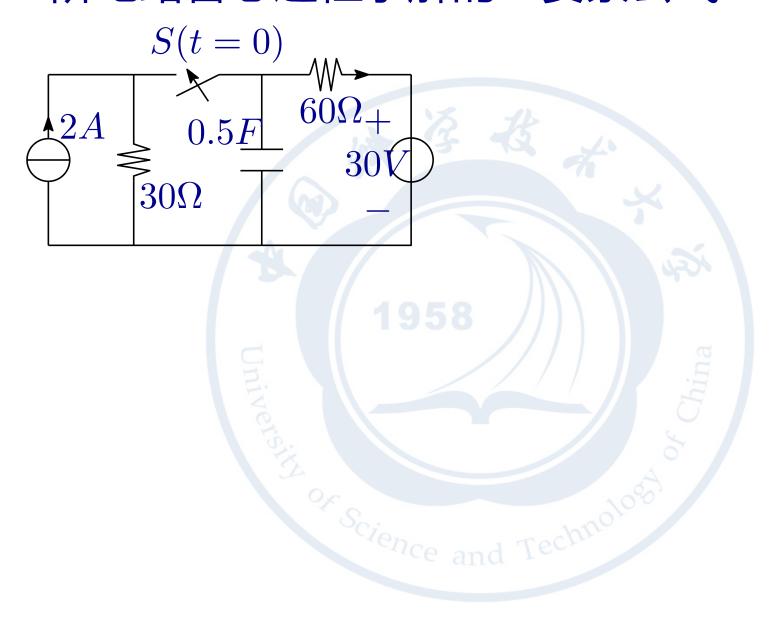
- ★ 思路: 无激励源,所以 $i_p(t) = i(\infty) = 0$
- ★ 计算从电感端看进来的等效电阻 R $R = \frac{53}{6}\Omega \rightarrow \tau = \frac{L}{R} = 1/53s$

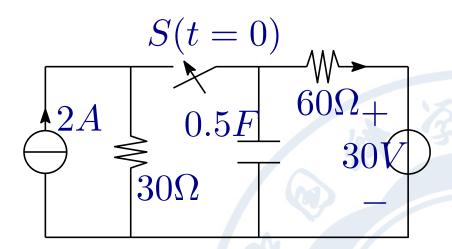
已知电感电流 $i(0_{-}) = 10A, L = 1/6H$. 求 $t \ge 0$ 电流 i



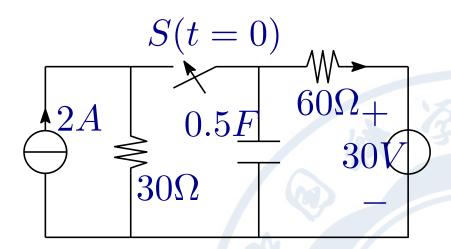
- ★ 思路: 无激励源, 所以 $i_p(t) = i(\infty) = 0$
 - ★ 计算从电感端看进来的等效电阻 R $R = \frac{53}{6}\Omega \rightarrow \tau = \frac{L}{R} = 1/53s$
- ★ 因为无冲激电源,所以 $i(0_{+}) = i(0_{-}) = 10A$,于是:

$$i(t) = i(\infty) + (i(0_+) - i(\infty))e^{-\frac{t}{\tau}} = 10e^{-53t}\epsilon(t)A$$

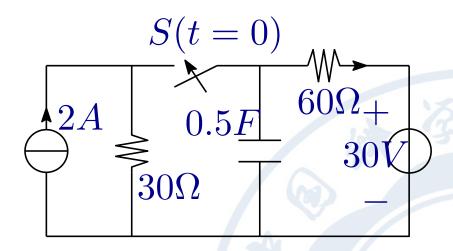




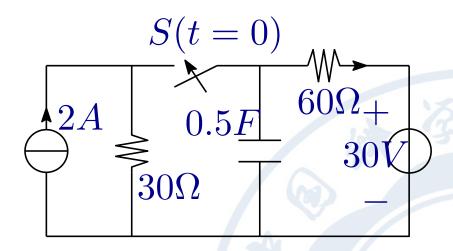
★ 激励源为直流,强制响应稳态解, $u_C(\infty) = 50V$



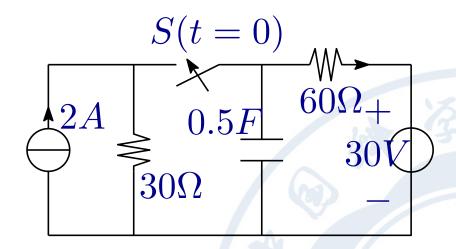
- ★ 激励源为直流, 强制响应稳态解, $u_C(\infty) = 50V$
- ★ 电容电压初值: $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 30V$



- ★ 激励源为直流, 强制响应稳态解, $u_C(\infty) = 50V$
- ★ 电容电压初值: $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 30V$
- ★ 关闭所有独立源后从电容看进去的等效电阻为: $30\Omega//60\Omega = 20\Omega$



- ★ 激励源为直流, 强制响应稳态解, $u_C(\infty) = 50V$
- ★ 电容电压初值: $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 30V$
- ★ 关闭所有独立源后从电容看进去的等效电阻为: $30\Omega//60\Omega = 20\Omega$
- ★ 时间常数: $\tau = RC = 10s$



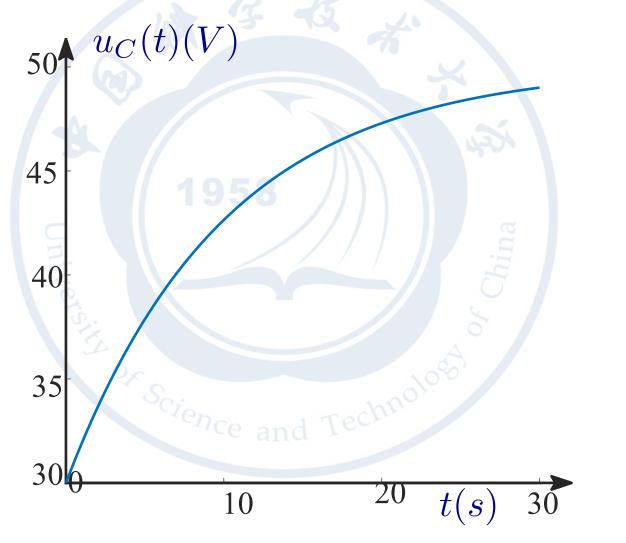
- ★ 激励源为直流, 强制响应稳态解, $u_C(\infty) = 50V$
- ★ 电容电压初值: $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 30V$
- ★ 关闭所有独立源后从电容看进去的等效电阻为: $30\Omega//60\Omega = 20\Omega$
- ★ 时间常数: $\tau = RC = 10s$

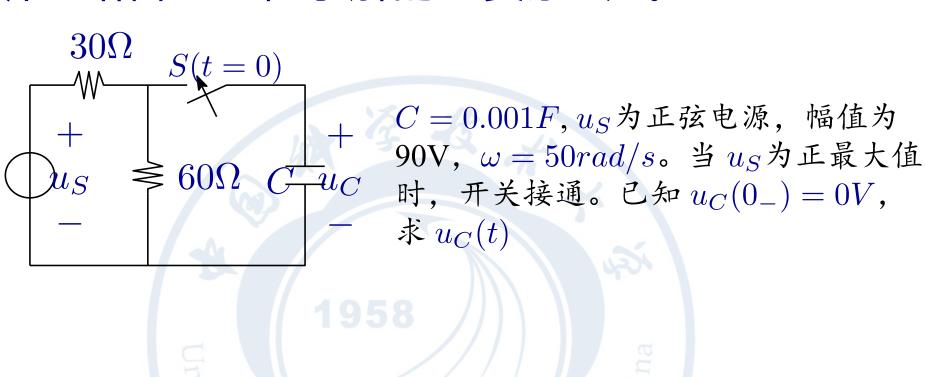
根据三要素公式,写出电容电压表达式为:

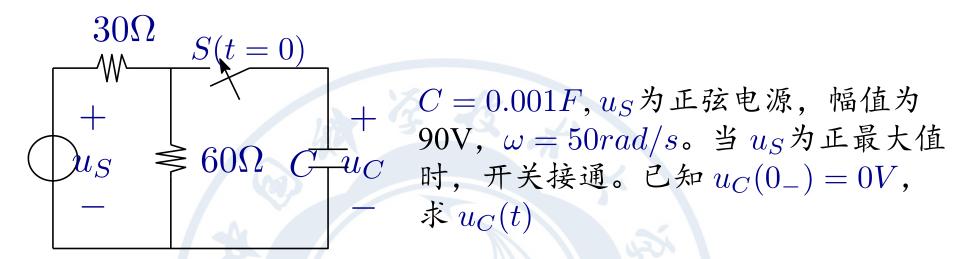
$$u_C(t) = u_C(\infty) + (u_C(0_+) - u_C(\infty))e^{-\frac{t}{\tau}} = (50 - 20e^{-0.1t})V(t \ge 0)$$

电流 i如下述表达式给出:

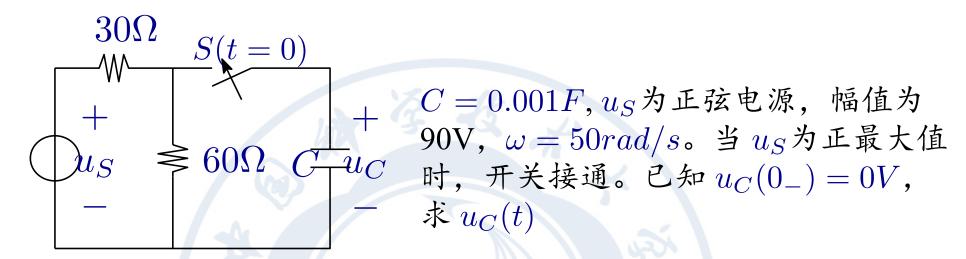
$$i(t) = \frac{u_C(t) - 30V}{60\Omega} = \frac{1}{3}(1 - e^{-0.1t})A(t > 0)$$



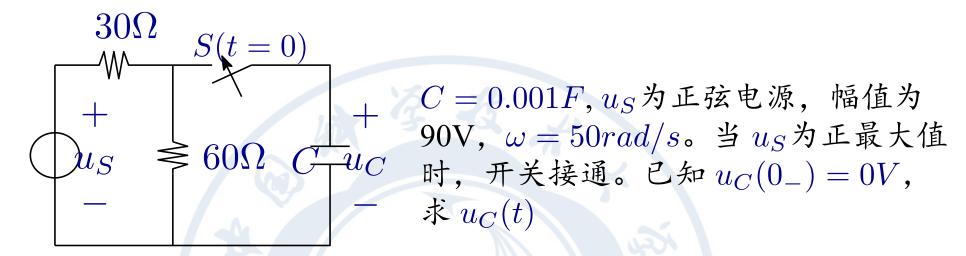




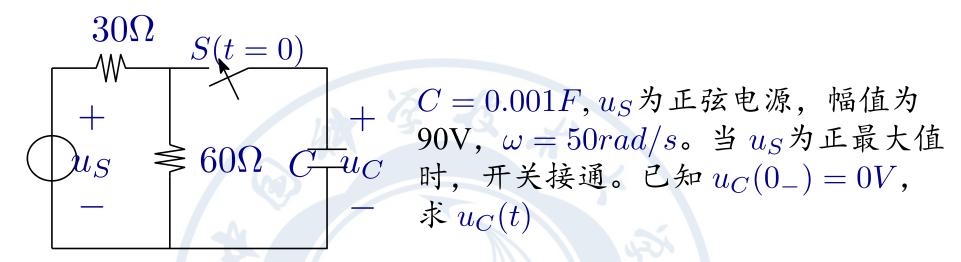
★ 等效电阻: $R = 30\Omega//60\Omega = 20\Omega$



- ★ 等效电阻: $R = 30\Omega//60\Omega = 20\Omega$
- ★ 时间常数: $\tau = RC = 0.02s$



- ★ 等效电阻: $R = 30\Omega//60\Omega = 20\Omega$
- ★ 时间常数: $\tau = RC = 0.02s$
- ★ 电容电压初值: $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 10V$



- ★ 等效电阻: $R = 30\Omega//60\Omega = 20\Omega$
- ★ 时间常数: $\tau = RC = 0.02s$
- ★ 电容电压初值: $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 10V$
- ★ 特解:

$$\dot{U}_{mp}(\frac{1}{30\Omega} + \frac{1}{60\Omega} + j0.05S) = \frac{90\angle 0^{\circ}}{30\Omega} \to \dot{U}_{mp} = 30\sqrt{2}\angle - 45^{\circ}$$
$$u_P(t) = 30\sqrt{2}\cos(50t - 45^{\circ})$$

- ★ 等效电阻: $R = 30\Omega//60\Omega = 20\Omega$
- ★ 时间常数: $\tau = RC = 0.02s$
- ★ 电容电压初值: $u_C(0_+) = u_C(0_-) = 10V$
- ★ 特解:

$$\dot{U}_{mp}(\frac{1}{30\Omega} + \frac{1}{60\Omega} + j0.05S) = \frac{90\angle 0^{\circ}}{30\Omega} \to \dot{U}_{mp} = 30\sqrt{2}\angle - 45^{\circ}$$
$$u_P(t) = 30\sqrt{2}\cos(50t - 45^{\circ})$$

* 代入三要素公式:
$$u(t) = u_p(t) + (u(0_+) - u_p(0_+))e^{-\frac{t}{\tau}}$$

= $30\sqrt{2}\cos(50t - 45^\circ) - 20e^{-50t}V(t \ge 0)$

卷积积分

已知某电路的单位冲激响应是 h(t), 则在激励为 x(t)时对应的响应 $y(t) = \int_{0_{-}}^{t_{0_{+}}} x(\xi)h(t-\xi)d\xi$



卷积积分

已知某电路的单位冲激响应是 h(t), 则在激励为 x(t)时对应的响应 $y(t) = \int_{0_{-}}^{t_{0_{+}}} x(\xi)h(t-\xi)d\xi$

★ 输入激励信号可以表示为:

$$x(t) = \lim_{\Delta \xi \to 0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k\Delta \xi) \left[\epsilon(t - k\Delta \xi) - \epsilon(t - (k+1)\Delta \xi) \right]$$



卷积积分

已知某电路的单位冲激响应是 h(t), 则在激励为 x(t)时对应的响应 $y(t) = \int_{0-}^{t_{0+}} x(\xi)h(t-\xi)d\xi$

★ 输入激励信号可以表示为:

$$x(t) = \lim_{\Delta \xi \to 0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k\Delta \xi) \left[\epsilon(t - k\Delta \xi) - \epsilon(t - (k+1)\Delta \xi) \right]$$

★ 响应可以表示为: 2058

$$y(t) = \lim_{\Delta \xi \to 0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k\Delta \xi) \frac{[s(t-k\Delta \xi) - s(t-(k+1)\Delta \xi)]}{\Delta \xi} \Delta \xi$$
$$y(t) = \int_{t=0_{-}}^{t} x(\xi)h(t-\xi)d\xi$$

已知某电路的单位冲激响应是 h(t), 则在激励为 x(t)时对应的响应 $y(t) = \int_{0-}^{t_{0+}} x(\xi)h(t-\xi)d\xi$

★ 输入激励信号可以表示为:

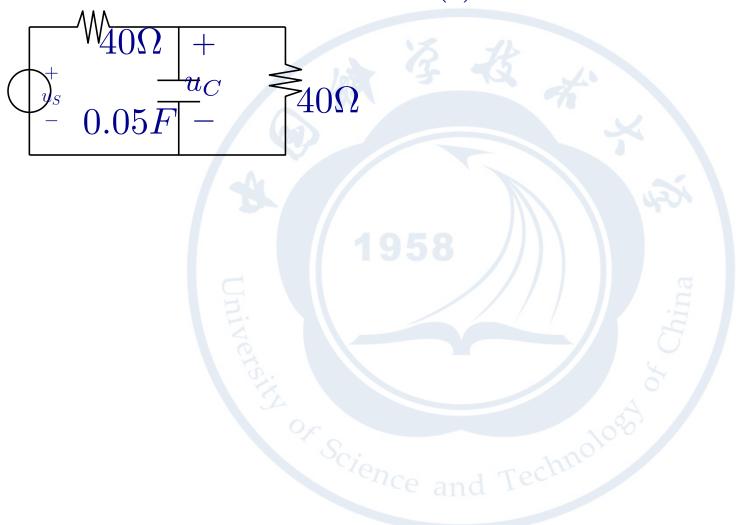
$$x(t) = \lim_{\Delta \xi \to 0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k\Delta \xi) \left[\epsilon(t - k\Delta \xi) - \epsilon(t - (k+1)\Delta \xi) \right]$$

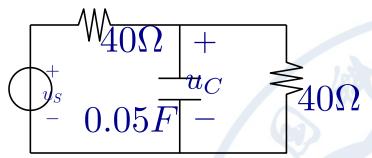
★ 响应可以表示为:

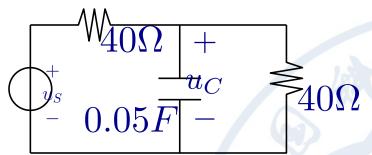
$$y(t) = \lim_{\Delta \xi \to 0} \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k\Delta \xi) \frac{\left[s(t-k\Delta \xi) - s(t-(k+1)\Delta \xi)\right]}{\Delta \xi} \Delta \xi$$
$$y(t) = \int_{t=0_{-}}^{t} x(\xi)h(t-\xi)d\xi$$

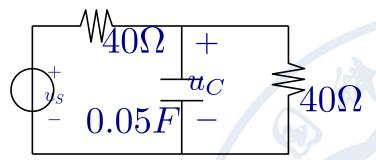
★ 卷积: 线性非时变系统对任意激励 x(t)的零状态响应等于 x(t)与单位冲激响应 h(t) 的卷积:

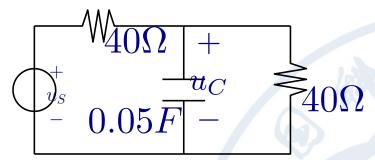
$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{\xi=0_{-}}^{t} x(\xi)h(t-\xi)d\xi$$





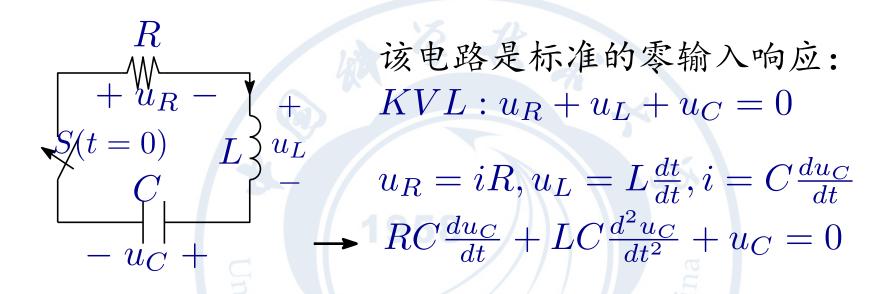






* 当
$$u_S = 15e^{-0.25t} \epsilon(t)$$
时:
 $y(t) = x(t) * h(t) = 10(e^{-0.25t} - e^{-t})V$

★ 二阶电路: 用二阶微分方程描述的电路



$$\begin{cases} u_C(0_+) = u_C(0_-) = U_0 \\ i_L(0_+) = i_L(0_-) = 0 \end{cases} \xrightarrow{\text{\#i}_L \hat{\mathcal{T}}} \frac{\mathbb{E}}{p^2 + \frac{R}{L}p + \frac{1}{LC}} = 0 \\ C\frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = 0 \qquad p = -\frac{R}{2L} \pm \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} \end{cases}$$

 $\blacksquare \alpha = R/(2L), \omega_0 = 1/\sqrt{LC}, p_{1,2} = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$

★ 两个实特征根 $\alpha > \omega_0, R > 2\sqrt{L/C}$

$$\begin{cases} u_C(0_+) = A_1 + A_2 = 0 \\ \frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = A_1p_1 + A_2p_2 = 0 \end{cases} \longrightarrow A_i = \frac{p_i}{p_i - p_{2-i}} U_{c0}, i = 1, 2$$

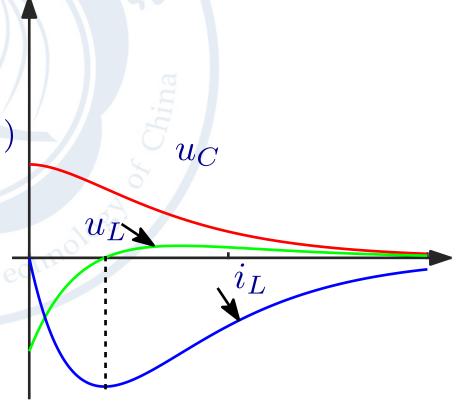
$$u_{C} = \frac{U_{C0}}{p_{2} - p_{1}} \left(p_{2} e^{p_{1}t} - p_{1} e^{p_{2}t} \right)$$

$$\downarrow i = C \frac{du_{C}}{dt} = \frac{U_{C0}}{L(p_{2} - p_{1})} \left(e^{p_{1}t} - e^{p_{2}t} \right)$$

$$u_{L} = L \frac{di}{dt} = \frac{U_{C0}}{(p_{2} - p_{1})} \left(p_{1} e^{p_{1}t} - p_{2} e^{p_{2}t} \right)$$

 $p_1 < 0, p_2 < 0, |p_1| < |p_2|$

电压、电流均为出现正负交替变化,非震荡过程(过阻尼过程)



★ 两个实特征根 $\alpha > \omega_0, R > 2\sqrt{L/C}$

$$\begin{cases} u_C(0_+) = A_1 + A_2 = 0 \\ \frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = A_1p_1 + A_2p_2 = 0 \end{cases} \longrightarrow A_i = \frac{p_i}{p_i - p_{2-i}} U_{c0}, i = 1, 2$$

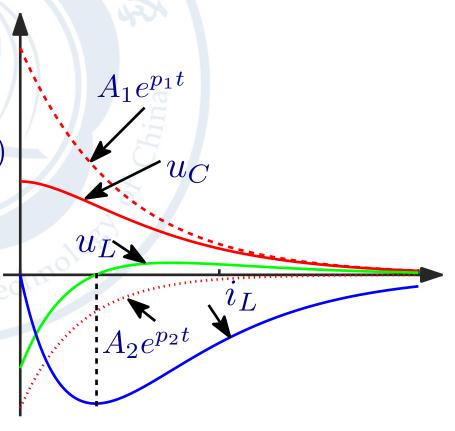
$$u_{C} = \frac{U_{C0}}{p_{2} - p_{1}} (p_{2}e^{p_{1}t} - p_{1}e^{p_{2}t})$$

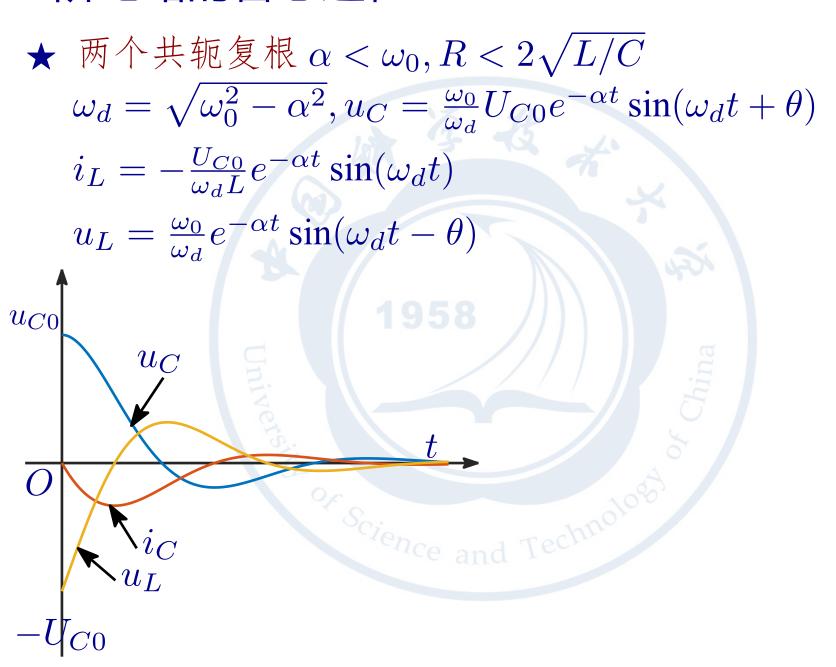
$$\downarrow i = C\frac{du_{C}}{dt} = \frac{U_{C0}}{L(p_{2} - p_{1})} (e^{p_{1}t} - e^{p_{2}t})$$

$$u_{L} = L\frac{di}{dt} = \frac{U_{C0}}{(p_{2} - p_{1})} (p_{1}e^{p_{1}t} - p_{2}e^{p_{2}t})$$

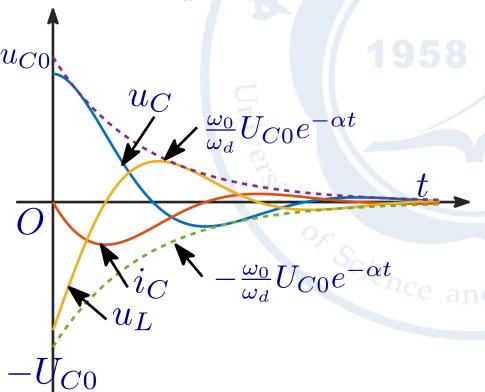
 $p_1 < 0, p_2 < 0, |p_1| < |p_2|$

电压、电流均为出现正负交替变化,非震荡过程(过阻尼过程)





★ 两个共轭复根 $\alpha < \omega_0, R < 2\sqrt{L/C}$ $\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}, u_C = \frac{\omega_0}{\omega_d} U_{C0} e^{-\alpha t} \sin(\omega_d t + \theta)$ $i_L = -\frac{U_{C0}}{\omega_d L} e^{-\alpha t} \sin(\omega_d t)$ $u_L = \frac{\omega_0}{\omega_d} e^{-\alpha t} \sin(\omega_d t - \theta)$



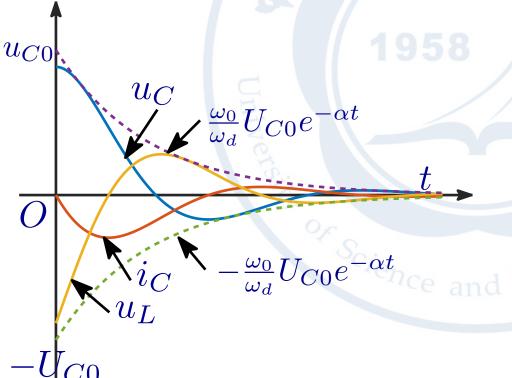
自由震荡,阻尼振荡,欠阻尼过程:电压电流都是振幅按照指数规律 衰减的正弦函数,以相同的角频 率 ω_d 交替变化。

★ 两个共轭复根
$$\alpha < \omega_0, R < 2\sqrt{L/C}$$

$$\omega_d = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}, u_C = \frac{\omega_0}{\omega_d} U_{C0} e^{-\alpha t} \sin(\omega_d t + \theta)$$

$$i_L = -\frac{U_{C0}}{\omega_d L} e^{-\alpha t} \sin(\omega_d t)$$

$$u_L = \frac{\omega_0}{\omega_d} e^{-\alpha t} \sin(\omega_d t - \theta)$$



自由震荡,阻尼振荡,欠阻尼过程: 电压电流都是振幅按照指数规律 衰减的正弦函数,以相同的角频 率 ωα交替变化。

★ 思考: 当电阻 R=0时,系统响应应当如何?

 \star $\alpha = \omega_0$, 即电路参数 $R = 2\sqrt{L/C}$ $p_1 = p_2 = \alpha \rightarrow u_C = (A_1 + A_2 t)e^{-\alpha t}$



★ $\alpha = \omega_0$, 即电路参数 $R = 2\sqrt{L/C}$ $p_1 = p_2 = \alpha \to u_C = (A_1 + A_2 t)e^{-\alpha t}$ $\begin{cases} u_C(0_+) = A_1 = u_{C0} \\ \frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = A_1 - \alpha A_2 = 0 \end{cases}$

★
$$\alpha = \omega_0$$
, 即电路参数 $R = 2\sqrt{L/C}$

$$p_1 = p_2 = \alpha \to u_C = (A_1 + A_2 t)e^{-\alpha t}$$

$$\begin{cases} u_C(0_+) = A_1 = u_{C0} \\ \frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = A_1 - \alpha A_2 = 0 \end{cases} \longrightarrow A_1 = U_{C0}, A_2 = \alpha U_{C0}$$

★
$$\alpha = \omega_0$$
, 即电路参数 $R = 2\sqrt{L/C}$
 $p_1 = p_2 = \alpha \rightarrow u_C = (A_1 + A_2 t)e^{-\alpha t}$

$$\begin{cases} u_C(0_+) = A_1 = u_{C0} \\ \frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = A_1 - \alpha A_2 = 0 \end{cases} \longrightarrow A_1 = U_{C0}, A_2 = \alpha U_{C0}$$

$u_C = U_{C0}(1 + \alpha t)e^{-\alpha t}$ $i = C\frac{du_C}{dt} = -\frac{U_{C0}}{L}te^{-\alpha t}$ $u_L = L\frac{di}{dt} = U_{C0}(\alpha t - 1)e^{-\alpha t}$

*
$$\alpha = \omega_0$$
, 即电路参数 $R = 2\sqrt{L/C}$

$$p_1 = p_2 = \alpha \to u_C = (A_1 + A_2 t)e^{-\alpha t}$$

$$\begin{cases} u_C(0_+) = A_1 = u_{C0} \\ \frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = A_1 - \alpha A_2 = 0 \end{cases} \to A_1 = U_{C0}, A_2 = \alpha U_{C0}$$

$$u_C = U_{C0}(1 + \alpha t)e^{-\alpha t}$$

$$i = C\frac{du_C}{dt} = -\frac{U_{C0}}{L}te^{-\alpha t}$$

$$u_L = L\frac{di}{dt} = U_{C0}(\alpha t - 1)e^{-\alpha t}$$

*
$$\alpha = \omega_0$$
, 即电路参数 $R = 2\sqrt{L/C}$ $p_1 = p_2 = \alpha \to u_C = (A_1 + A_2 t)e^{-\alpha t}$
$$\begin{cases} u_C(0_+) = A_1 = u_{C0} \\ \frac{du_C}{dt}|_{t=0_+} = A_1 - \alpha A_2 = 0 \end{cases} \to A_1 = U_{C0}, A_2 = \alpha U_{C0}$$

$$u_C = U_{C0}(1 + \alpha t)e^{-\alpha t}$$

$$i = C\frac{du_C}{dt} = -\frac{U_{C0}}{L}te^{-\alpha t}$$

$$u_L = L\frac{di}{dt} = U_{C0}(\alpha t - 1)e^{-\alpha t}$$

★ 仅仅有实根, 非震荡。临界状态, R称为临界电阻