



第二章 非线性器件的分析方法

2.1 概述

2.2 指数律特性分析

2.3 折线律特性分析

2.4 差分特性分析

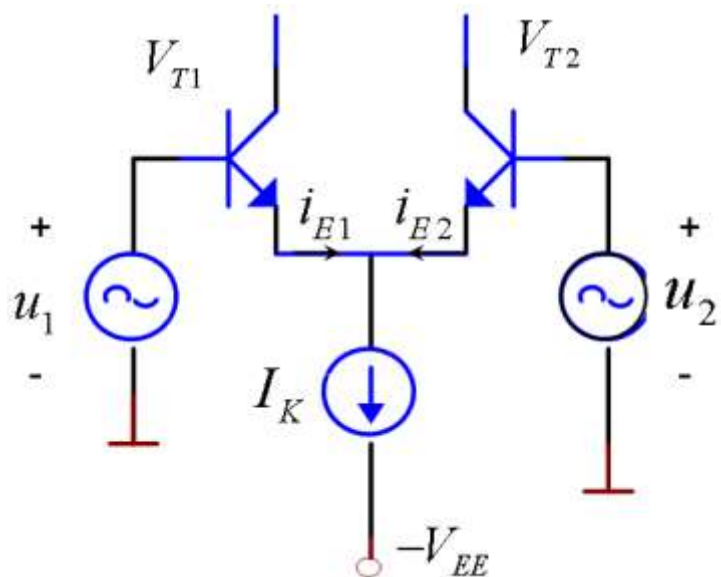
2.5 平方律特性和钳位平方律特性

2.6 时变参量分析法

2.4 差分特性分析



适用于以差分对为核心的电路，主要用于集成芯片内部。



V_{T1} , V_{T2} 参数对称，均为指数律器件

$$i_{E1} = I_{ES} e^{\frac{u_{BE1}}{U_r}} \quad i_{E2} = I_{ES} e^{\frac{u_{BE2}}{U_r}}$$

则有：

$$\begin{cases} \frac{i_{E1}}{i_{E2}} = e^{\frac{u_{BE1} - u_{BE2}}{U_r}} = e^{\frac{u_1 - u_2}{U_r}} = e^z \\ i_{E1} + i_{E2} = I_K \end{cases}$$

设 $z = \frac{u_1 - u_2}{U_r}$ — 归一化差分输入幅值

$$\Rightarrow \begin{cases} i_{E1} = \frac{I_K}{1 + e^{-z}} = \frac{I_K}{2} (1 + \tanh \frac{z}{2}) = \frac{I_K}{2} + i \\ i_{E2} = \frac{I_K}{1 + e^z} = \frac{I_K}{2} (1 - \tanh \frac{z}{2}) = \frac{I_K}{2} - i \end{cases}$$

又称双曲正切特性

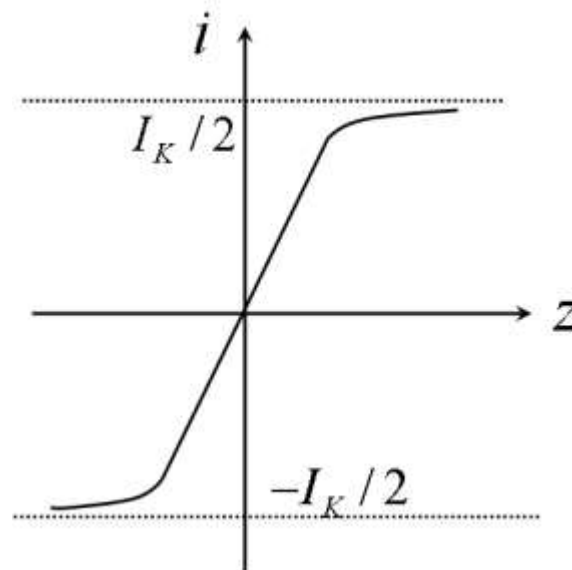
2.4 差分特性分析



推导过程:

$$\begin{aligned} i_{E1} &= \frac{I_K}{2} \frac{2}{1+e^{-z}} = \frac{I_K}{2} \cdot \frac{e^{\frac{z}{2}} + e^{\frac{z}{2}} + e^{-\frac{z}{2}} - e^{-\frac{z}{2}}}{e^{\frac{z}{2}} + e^{-\frac{z}{2}}} \\ &= \frac{I_K}{2} \left(1 + \frac{e^{\frac{z}{2}} - e^{-\frac{z}{2}}}{e^{\frac{z}{2}} + e^{-\frac{z}{2}}}\right) = \frac{I_K}{2} \left(1 + \tanh \frac{z}{2}\right) = \frac{I_K}{2} + i \end{aligned}$$

$\therefore i = \frac{I_K}{2} \tanh \frac{z}{2}$ — 发射极电流交流分量

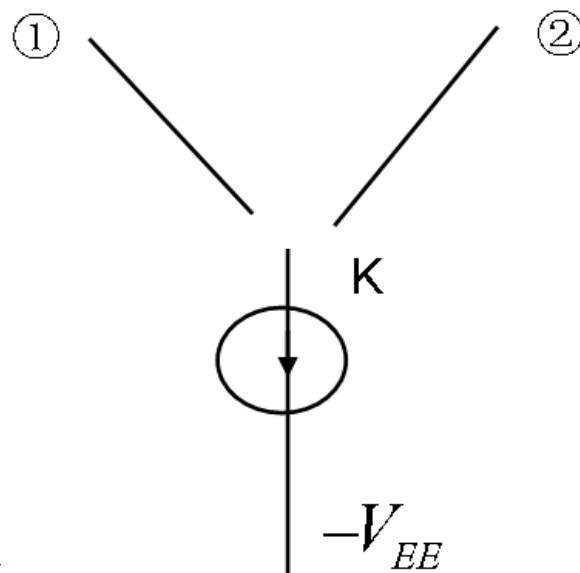


2.4 差分特性分析



(1) 当 $\frac{u_1 - u_2}{U_r} \geq 4$ ($u_1 - u_2 \geq 104\text{mV}$) 时, $i_{E1} \geq 0.98I_K$, $i_{E2} \leq 0.02I_K$

即射极电流集中于单管上,
差分对具有电流开关特性。



差分对可等效为图示电流开关：

当①-②差动电压 $>104\text{mV}$ 时, ①接K;

当②-①差动电压 $>104\text{mV}$ 时, ②接K。

2.4 差分特性分析



中国科学技术大学
University of Science and Technology of China

(2) 激励电压足够小 $z \rightarrow 0$, 有: $\tanh\left(\frac{z}{2}\right) \approx \frac{z}{2}$

$$i_{C1,2} = \alpha i_{E1,2} = \frac{\alpha I_K}{2} \left(1 \pm \frac{z}{2}\right)$$

$$= \frac{\alpha I_K}{2} \pm \frac{\alpha I_K}{2U_r} \cdot \frac{1}{2} (u_1 - u_2) = I_{CQ} \pm g_{mdQ} (u_1 - u_2)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} I_{CQ} = \frac{\alpha I_K}{2} \quad \text{—集电极静态电流} \\ g_{mdQ} = \frac{1}{2} \cdot \frac{\alpha I_K}{2U_r} = \frac{1}{2} g_{mQ} \end{array} \right.$$

—差分对小信号跨导，跨导越大，电压转换为电流的能力越大

$$g_{mQ} = \frac{\alpha I_{EQ}}{U_r} = \frac{\alpha I_K}{2U_r} \quad \text{—单管跨导}$$

结论：小信号激励的差分对可看作一线性放大器，其效率比单管低，其跨导为单管的一半。

2.4 差分特性分析



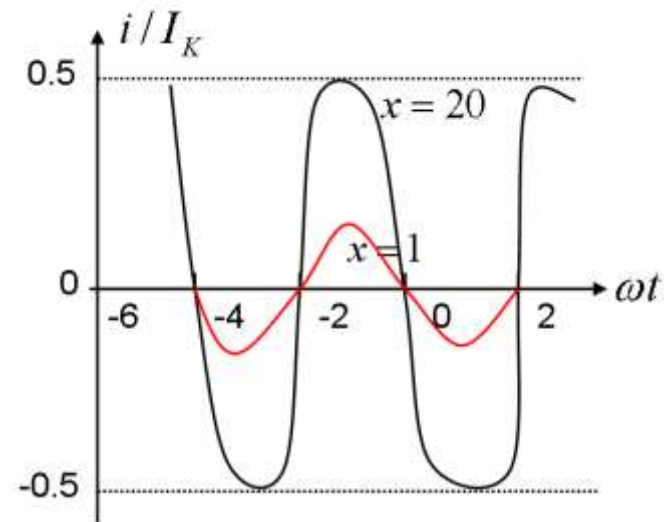
(3) 若 $u_1 - u_2 = U \cos \omega t$, 即正弦激励。

设 $x = \frac{U}{U_r}$, 则有: $i_{E1,2} = \frac{I_K}{2} [1 \pm \tanh(\frac{x}{2} \cos \omega t)] = \frac{I_K}{2} \pm i$

$$i = \frac{I_K}{2} \tanh(\frac{x}{2} \cos \omega t)$$

$$= I_K \sum_{n=1}^{\infty} a_{2n-1}(x) \cos(2n-1)\omega t - \text{波形见图}$$

—由Fourier级数理论可知仅含有奇次余弦成分



$$a_{2n-1}(x) = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} [\frac{1}{2} \tanh(\frac{x}{2} \cos \omega t)] \cos(2n-1)\omega t d\omega t$$

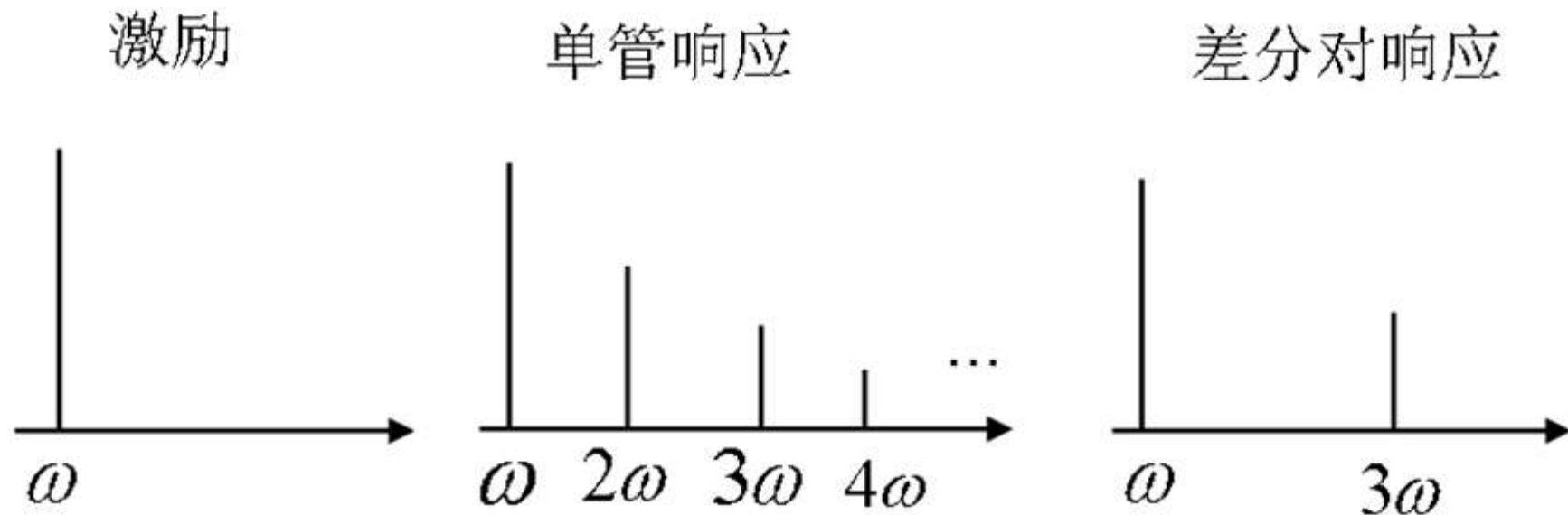
— $(2n-1)$ 次谐波对 I_K 的归一化幅度, 可查附录B.3得到。

2.4 差分特性分析



当激励为单一频率信号时，单管和差分对响应有所不同，表现在以下两方面：

①单管响应中包含基波和所有谐波成分，而差分对的响应中仅包含奇次谐波成分，如图所示。



2.4 差分特性分析

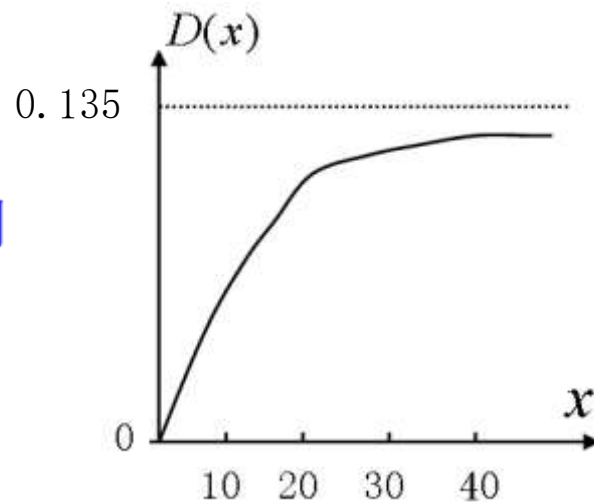


② 用回路品质因数为 Q_T 的并联调谐回路提取基波

总谐波失真

$$D(x) = \sqrt{\sum_{n=2}^{\infty} \left[\frac{a_{2n-1}}{a_1} \frac{2n-1}{(2n-1)^2 - 1} \right]^2} \quad \text{可查附录B.3得到}$$

$$\left. \begin{aligned} D(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0} \left| \frac{a_3}{a_1} \right| \frac{3}{8} &\rightarrow \frac{x^2}{128} \\ D(x) \xrightarrow{x \rightarrow \infty} \sqrt{\sum_{n=2}^{\infty} \left[\frac{1}{(2n-1)^2 - 1} \right]^2} &= 0.135 \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{差分对} \\ \frac{x}{6} \\ 0.94 \end{array} \left. \vphantom{\begin{aligned} D(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0} \left| \frac{a_3}{a_1} \right| \frac{3}{8} &\rightarrow \frac{x^2}{128} \\ D(x) \xrightarrow{x \rightarrow \infty} \sqrt{\sum_{n=2}^{\infty} \left[\frac{1}{(2n-1)^2 - 1} \right]^2} &= 0.135 \end{aligned}} \right\} \text{单管}$$



$D(x) \sim x$ 关系曲线

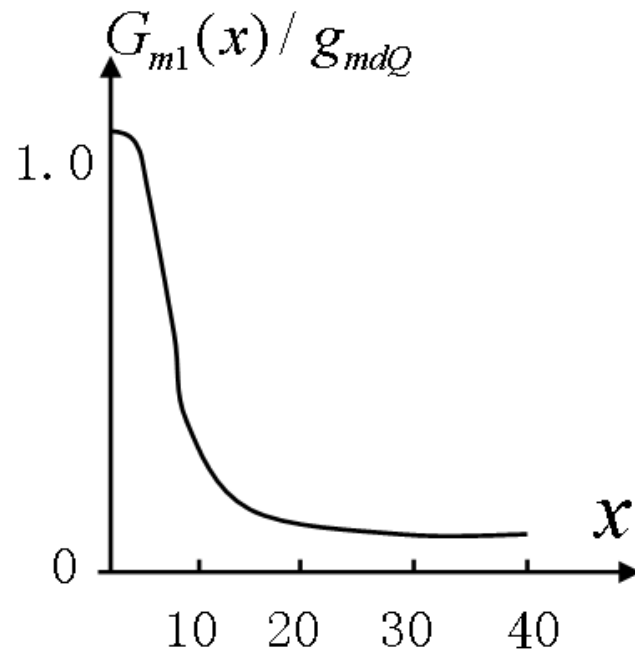
相同条件下，差分对的总谐波失真远小于指数律器件的总谐波失真，因为差分对采用了双管平衡技术，消除了偶次谐波尤其是二次谐波的影响。

2.4 差分特性分析



基波等效跨导：

$$\begin{aligned} G_{m1}(x) &= \frac{\alpha I_{E1}}{U_1} = \frac{\alpha I_K a_1(x)}{x U_r} \\ &= \frac{\alpha I_K}{4U_r} \cdot \frac{4a_1(x)}{x} = g_{mdQ} \frac{4a_1(x)}{x} \\ \Rightarrow \frac{G_{m1}(x)}{g_{mdQ}} &= \frac{4a_1(x)}{x} \quad \text{—可查表得到} \end{aligned}$$

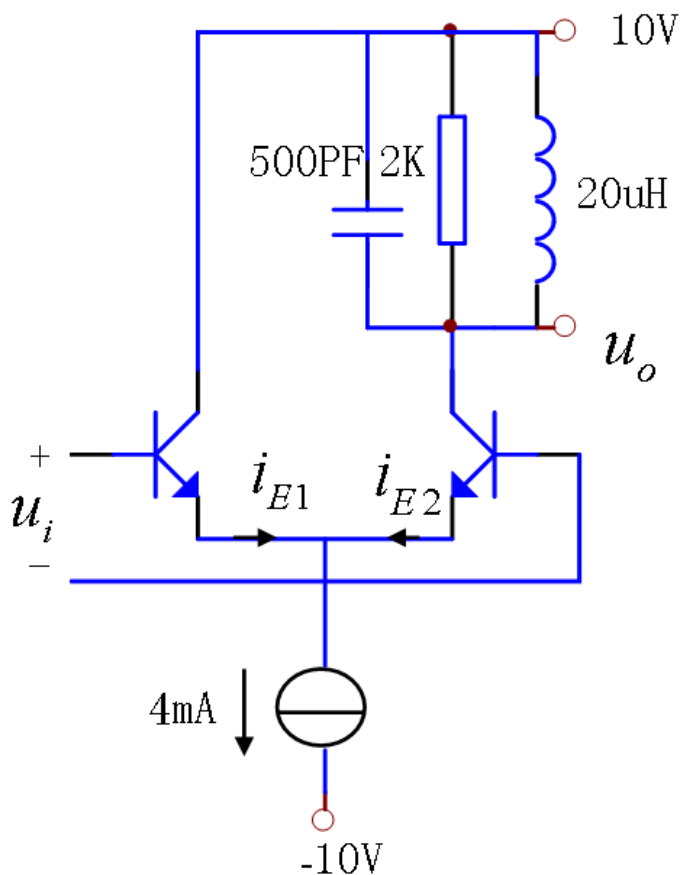


由图示曲线可知，输入电压上升会导致 $G_{m1}(x)$ 下降，从而放大倍数下降。

2.4 差分特性分析



例题：对图示差分窄带滤波器，设晶体管 $\alpha = 0.98$ ， $u_i = xU_r \cos 10^7 t$ 分别计算当 $x = 10$ 和 $x = 30$ 时的输出电压及谐波失真，比较所得结果，分析能得出什么结论。



解：

$$Q_T = R\sqrt{\frac{C}{L}} = \omega_0 RC = 10^7 \times 2 \times 10^3 \times 500 \times 10^{-12} = 10$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{500 \times 10^{-12} \times 20 \times 10^{-6}}} = 10^7 \text{ rad/s}$$

即RLC调谐于输入信号频率上。

2.4 差分特性分析



① $x = 10$, 查表得 $a_1(10) = 0.6257$, $D(10) = 0.11382$

$$G_{m1}(x) = g_{mdQ} \frac{4a_1(x)}{x} = \frac{\alpha I_K}{4U_r} \frac{4a_1(x)}{x} = \frac{0.98 \times 4}{4 \times 26} \times 0.25028 = 9.433 \text{ms}$$

$$\begin{aligned} u_o &= 10 + i_{c1}(\text{基波})R_L = 10 + \alpha I_K a_1(10) \cos 10^7 t \cdot R_L \\ &= 10 + (0.98 \times 4 \times 0.6257 \cos 10^7 t) \times 2 \\ &= 10 + 4.905 \cos 10^7 t \quad (\text{V}) \end{aligned}$$

或:
$$\begin{aligned} u_o &= 10 + G_{m1}(x)u_i R_L \\ &= 10 + 9.433 \times 0.26 \times 2 \cos 10^7 t = 10 + 4.905 \cos 10^7 t \end{aligned}$$

$$THD_{x=10} = \frac{1}{Q_T} D(10) = 0.011382 = 1.1\%$$

2.4 差分特性分析



② $x = 30$, 查表得 $a_1(30) = 0.63545$, $D(30) = 0.1315$

$$G_{m1}(x) = g_{mdQ} \frac{4a_1(x)}{x} = \frac{\alpha I_K}{4U_r} \frac{4a_1(x)}{x} = \frac{0.98 \times 4}{4 \times 26} \times 0.08473 = 3.194 \text{ms}$$

$$\begin{aligned} u_o &= 10 + i_{C1}(\text{基波})R_L = 10 + \alpha I_K a_1(30) \cos 10^7 t \cdot R_L \\ &= 10 + (0.98 \times 4 \times 0.63545 \cos 10^7 t) \times 2 \\ &= 10 + 4.982 \cos 10^7 t \quad (\text{V}) \end{aligned}$$

或: $u_o = 10 + G_{m1}(x)u_i R_L$

$$= 10 + 3.194 \times 3 \times 0.26 \times 2 \cos 10^7 t = 10 + 4.982 \cos 10^7 t$$

$$THD_{x=30} = \frac{1}{Q_T} D(30) = 0.01315 = 1.3\%$$

2.4 差分特性分析



动态限幅特性

输入电压幅度变化了300%，但输出电压只变化了1.6%。这说明，若大信号工作下的差分对放大器因某种原因（如大幅度干扰）引起输入信号幅度的变化，这种不希望的变化几乎不会反映到输出中。

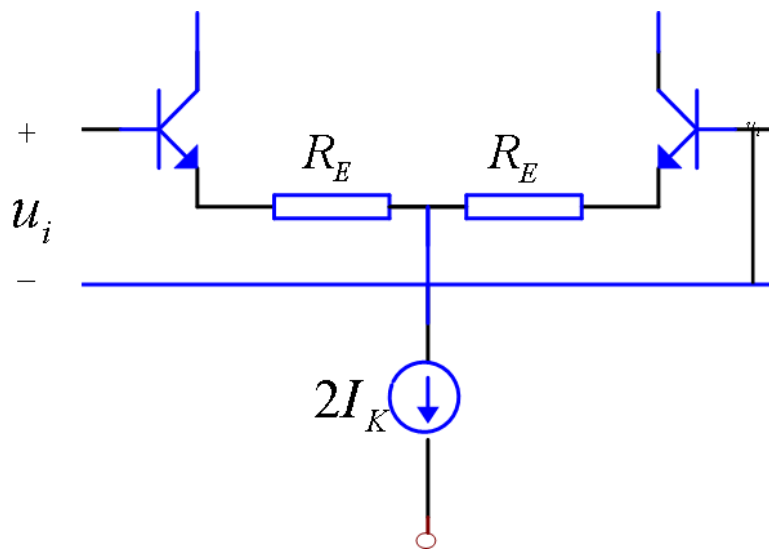
差分对的这种特性称作动态限幅特性，相应的电路称作动态限幅电路，可用于消除调频信号中的寄生调幅。

2.4 差分特性分析



(4) 引入负反馈的差分电路

目的：增大差分对的动态范围，减少非线性失真



$$\begin{cases} i_{E1} + i_{E2} = 2I_K \\ u_i = u_{BE1} - u_{BE2} + R_E(i_{E1} - i_{E2}) \\ = U_r \ln \frac{i_{E1}}{i_{E2}} + R_E(i_{E1} - i_{E2}) \end{cases}$$

设： $i_{E1,2} = I_K \pm i = I_K(1 \pm x)$, $x = \frac{i}{I_K}$, $z = \frac{u_i}{U_r}$, $q = \frac{2R_E I_K}{U_r}$

$$z = \ln \frac{i_{E1}}{i_{E2}} + \frac{R_E}{U_r}(i_{E1} - i_{E2}) = \ln \frac{I_K(1+x)}{I_K(1-x)} + \frac{2R_E I_K}{U_r} x = \ln \frac{1+x}{1-x} + qx$$

2.4 差分特性分析

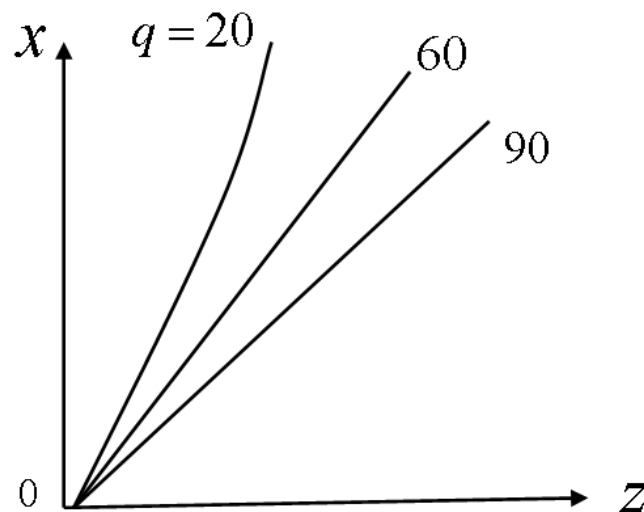


已知：当 $-1 < x < 1$ 时， $\ln \frac{1+x}{1-x} = 2(x + \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} + \dots) \approx 2x$
($x \leq 0.25\%$ 时，近似误差 $\leq 2\%$)

若 $\frac{2R_E I_K}{U_r} x > 100x$ ，即 $R_E I_K > 50U_r$ ，则有： $z = qx \approx \frac{2R_E I_K}{U_r} x$

$$i = xI_K = \frac{zU_r}{2R_E I_K} I_K = \frac{zU_r}{2R_E} = \frac{u_i}{2R_E} \quad \text{—线性关系}$$

即引入负反馈后，当 $R_E I_K > 50U_r$ 时，发射极电流随 u_i 线性变化， $R_E I_K$ 越大（即负反馈越强），线性化程度越好。



2.4 差分特性分析



中国科学技术大学
University of Science and Technology of China

作 业

- 2.5