## Robotitehnoloogia eksami aruanne

## Ülesanne 1

Töö ülesandeks olnud viie rattaga robotit eksami lõpuks liikuma saada ei õnnestunud. Eksami lõpuks oli valmis vaid ilus, punase kere ja mustade ratastega robot. Selle jaoks, et robotit näha tuleb sisestada järgnev käsk:

roslaunch this\_package\_is\_for\_the\_exam car\_launcher.launch

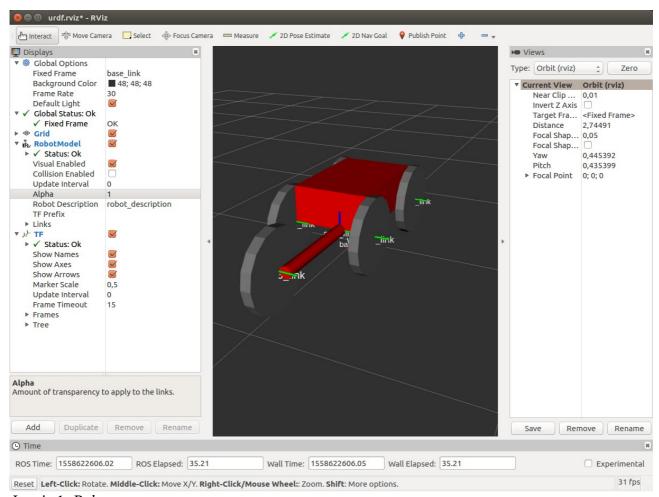
Selle mittetöötamisel tuleb navigeerida järgnevasse kausta:

/rein-rtech/src/this\_package\_is\_for\_the\_exam/urdf

, ning käivitada käsk:

\$roslaunch urdf\_tutorial display.launch model:=car.urdf

Robot näeb välja järgnev:



Joonis 1: Robot

## Ülesanne 2

Kuigi teist ülesannet tööle ei saanud, oli plaanis kasutada fake\_r2d2\_navigator.cpp paketti. See pakett töötab topicus fake\_r2d2\_controller.

Kõik tehtud laboritööd on kättesaadavad järgneval githubi lingil: <a href="https://github.com/5uperhotman/rein-rtech">https://github.com/5uperhotman/rein-rtech</a>

Eksamil tehtu on kättesaadav siin:

https://github.com/5uperhotman/rein-rtech/tree/master/src/this package is for the exam