

Beweise mit Computern: Einführung

Nima Rasekh

Universität Greifswald



11.04.2025

- **Ziel:** Zu lernen wie man mathematische und logische Beweise mit Computern formulieren und programmieren kann.
- **Heute:**
 - Übersicht und Regeln für die Vorlesung
 - Projekte
 - Geschichte
 - Logik
- **Ab übernächste Woche:** Formalisierung in Lean

- ➊ Jeder muss Zugang zu einem Laptop haben!
- ➋ Erste Schritte: Installation von VScode, Lean und Git und Anmeldung in GitHub
- ➌ Falls es Probleme gibt: Fragen!

[Demonstration](#)

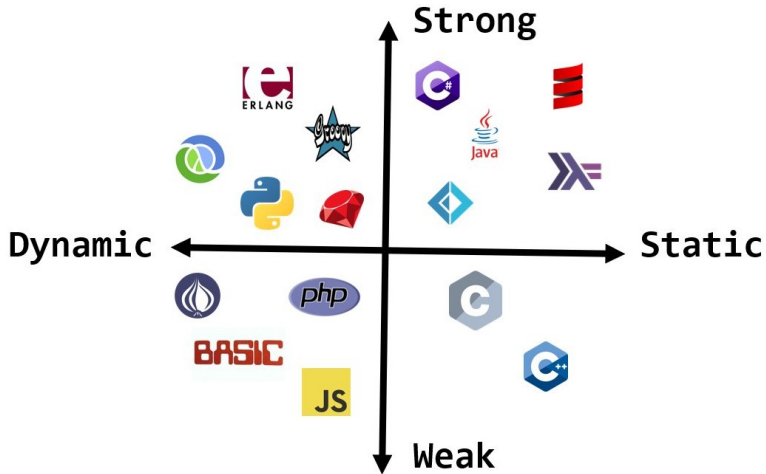
- Die Note wird durch Projekte bestimmt.
- Ein Projekt ist eine Formalisierung und eine Präsentation.
- Jeder der ein Projekt macht besteht.
- Übungen sind optional, aber **dringend** empfohlen.
- Jeder, der eine Note braucht: Bis zum **02.05.2025** melden!
Ansonsten kann man nicht bestehen.
- Nicht sicher? Dennoch melden!

Was ist der Vorteil von Computern?

- Computer überprüfen Eingaben
- Computer automatisieren Prozesse
- Computer managen Daten

Anwendung von Computern in der Beweisführung von Programmen und Mathematik heißt:

Formalisierung!



Demonstration

- ① Erste Schritte in den 60ern und 70ern mit **Automath** und **Logic for Computable Functions**
- ② In den 80ern und 90ern gibt es die ersten Sprachen die breitere Anwendung finden: **Coq**, **Isabelle**, **Agda**, **PVS**
- ③ Seit den 2000ern:
 - Neue Sprachen: **Metamath**, **Lean**, ...
 - Formalisierung von interessanten Problemen:
Vier-Farben-Satz (2005), **Keplervermutung**, ...
- ④ **Warum jetzt?** Benutzerfreundlicher, KI, ...

Formalisierung im Programmieren

```
1 From Iris.algebra Require Export view.
2 From Iris.algebra Require Import proofmode.classes big.op.
3 From Iris.prelude Require Import options.
4
5 (** The authoritative camera with fractional authoritative elements *)
6 (** The authoritative camera has 2 types of elements: the authoritative
7 element  $[*q]$  a) and the fragment  $[C] b]$  (of which there can be several). To
8 enable sharing of the authoritative element  $[*q]$  a), it is equipped with a
9 fraction  $[q]$ . Updates are only possible with the full authoritative element
10  $[* a]$  (syntax for  $[* (1) a]$ )), while fractional authoritative elements have
11 agreement, i.e.,  $[* (p1) a1 \cdot * (p2) a2] \multimap a1 = a2$ . *)
12
13 (** * Definition of the view relation *)
14 (** The authoritative camera is obtained by instantiating the view camera. *)
15 Definition auth_view_rel_raw (A : ucmra) (n : nat) (s b : A) : Prop :=
16   b <{n} s & √{n} s.
17 Lemma auth_view_rel_raw_mono (A : ucmra) n1 n2 (a1 a2 b1 b2 : A) :
18   auth_view_rel_raw n1 a1 b1 →
19   a1 ≤{n2} s a2 →
20   b2 <{n2} b1 →
21   n2 ≤ n1 →
```

(a) Coq Iris

```
1 [-# OPTIONS --without-K -#]
2 -- https://upload.wikimedia.org/wikipedia/commons/e/e2/DNA-1.svg
3 -- http://www.fqas.org/rfcs/rfc3174.html
4 open import Data.Nat.Base using (N; zero; suc; _+_ _*_ _)
5 import Data.Vec as V
6 open V using (Vec; []; _::_)
7 open import Function using (fun)
8 open import FunInverse.Core hiding (fun)
9 open import Data.Fin using (Fin; zero; suc; #; inject+; raise) renaming (toN to FinN)
10
11 open import Solver.Linear
12
13 module sha1 where
14
15 Endo : Set → Set
16 Endo A = A → A
17
18 module FunInvs1
19   (t)
20   [T : Set t]
21   (funU : FunInverse T)
```

(c) Agda in Kryptographie & Blockchain

```
1 %-----
2 % criteria_3D.pvs
3 % ACCORD v.1.8
4 %-----
5
6 criteria_3D[D,H:posreal] : THEORY
7 BEGIN
8
9   IMPORTING vertical_criterion[D,H],
10     horizontal_criterion_line[D]%,
11
12   sp      : VAR Sp_vect3 % 3-D separation
13   s,v,nv, : VAR Vec3
14   nev,nv1 : VAR Vec3
15   vo,v1    : VAR Nzv2_vect3
16   ephs,epsv : VAR Sign
17
18   criterion_3D?(sp,v,ephs,epsv)(nv) : bool =
19     (horizontal_sep?(sp) AND horizontal_criterion?(sp,ephs)(nv)) OR
20     (vertical_criterion?(epsv)(sp,v)(nv) AND
21      horizontal_lost?(sp) OR
```

(b) PVS in NASA

```
18 Inductive Tp where
19   | s (size : Nat)
20   | i (size : Nat)
21   | bi -- BigInt
22   | bool
23   | unit
24   | str (size : U 32)
25   | fstr (size : U 32) (argTps : List Tp)
26   | field
27   | slice (element : Tp)
28   | array (element : Tp) (size : U 32)
29   | tuple (name : Option String) (fields : List Tp)
30   | ref (tp : Tp)
31   | fn (argTps : List Tp) (outTp : Tp)
32
33 mutual
34
35 def tpsDecEq (a b : List Tp) : Decidable (a = b) := match a, b with
36 | [], [] => isTrue rfl
37 | [], _ :: _ => isFalse (by simp)
38 | _ :: _, [] => isFalse (by simp)
```

(d) Lean in Kryptographie

Formalisierung in der Mathematik

```
455 Lemma eqm_genus : genus G = genus G'.
456 Proof.
457   rewrite (2)/genus/Euler_lhs -eqm_gcomp; have [e n f Eenf Ee En Ef] := eqG6'.
458   by rewrite/Euler_rhs /~ -(eq_fcand Ee) -(eq_fcand En) -(eq_fcand Ef).
459   Qed.
460
461 Lemma eqm_planar : planar G = planar G'.
462 Proof. by rewrite (2)/planar -eqm_genus. Qed.
463
464 End EqualityHypermap.
465
466 Notation "x '≡' y" := (eqm x y) (at level 70, no associativity).
467
468 Lemma eqm_syn G G'; G ≡ G' => G' ≡ G.
469 Proof. by case: G => d e n f E0 [*]; apply: EqHypermap => x; auto. Qed.
470
471 Lemma dual_inv G : dual (dual G) ≡ G.
472 Proof.
473   case: G (@edge1 G) (@model G) (@face1 G) => d e n f /~ nK e1 n1 f1.
474   by apply: EqHypermap; apply: fmv_inv.
475   Qed.
```

(a) Vier-Farben-Satz in Coq

```
119 M5~Z/ZF-direct : GroupEquiv (n 4 S3) (ZBgroup 2)
120 M5~Z/ZF-direct = DirectProof.BrunerieGroupEquiv
121
122 -- This direct proof allows us to define a much simplified version of
123 -- the Brunerie number:
124 B' : Z
125 B' = fst DirectProof.computer q'
126
127 -- This number computes definitionally to -2 in a few seconds!
128 B'' : Z
129 B'' = 2 : B' = -2
130 B''' = refl
131
132 -- As a sanity check we have proved (commented as typechecking is quite slow):
133 B''Spec : GroupEquiv (n 4 S3) (ZBgroup/abs B'')
134 B'''Spec = DirectProof.BrunerieGroupEquiv'
135
136 -- Combining all of this gives us the desired equivalence of groups by
137 -- computation as conjectured in Brunerie's thesis:
138 M5~Z/ZF-computation : GroupEquiv (n 4 S3) (ZBgroup 2)
139 M5~Z/ZF-computation = DirectProof.BrunerieGroupEquiv'
```

(c) Homotopiegruppen in Cubical Agda

```
237 let float_pow_pos_lo pp x tm n =
238   let rec pow n =
239     match n with
240     | 0 -> INST[x_tm, x_var_real] float_pow0_lo
241     | 1 -> INST[x_tm, x_var_real] float_pow1_lo
242     | 2 ->
243       let mul_lo = float_mul_lo pp x_tm x_tm in
244       let lo_tm = lhand (concl mul_lo) in
245       let th0 = INST[x_tm, x_var_real; lo_tm, lo_var_real] float_pow2_lo in
246       MY_PROVE_HYP mul_lo th0
247   | _ ->
248     let _ = assert (n > 2) in
249     if (n land 1) = 0 then
250       (* even *)
251       let t_th = pow (n lsr 1) in
252       float_pow_pos_double_lo pp x_tm t_th
253     else
254       (* odd *)
255       let t_th = pow (n - 1) in
256       float_pow_pos_suc_lo pp x_tm t_th
257   in
```

(b) Keplervermutung in Isabelle

```
115
116 /-- Theorem 9.4 in [Analytic] for weak bounded exactness -/
117 theorem th94_weak' :
118   ∀ M : N, ∃ (K K' : ℝ≥0) (hk : fact (1 ≤ K)) (Cv : ℝ≥0),
119   ∀ (S : Profinite) (V : SemiNormedGroup.{u}) [normed_with_aut r V],
120   ((BD.data.system x r V r').obj (op $ of r') ((Lbar.functor.{0 0} r').obj S)))
121   .is_weak_bounded_exact K K M Cv :=
122   begin
123     intro M,
124     obtain (K, K', M0) := th95''.profinite BD r r' K M,
125     obtain (Cv, M0) := H_Z,
126     use [K, K', hk, Cv],
127     intro1 S V NV,
128     specialize H S V,
129     let i := (BD.data.system x r V r').map_iso (Hom2_iso (of r' $ (Lbar.functor.{0 0} r').obj i)
130       refine H.of_iso i.symm _,
131     intros c n,
132     rw - system_of_complexes.apply hom_eq_hom.apply,
133     apply SemiNormedGroup.iso_isometry_of_norm_noninc;
134     apply green_deline.data.complex.map_norm_noninc
135   end
```

(d) Liquid Tensor Experiment in Lean

Demonstration

- 1 Wir benutzen Lean (Lean 4).
- 2 Lean ist eine funktionale Programmiersprache und ein Beweisassistent.
- 3 Lean wurde in 2013 von Leonardo de Moura (erst in Microsoft, jetzt in Amazon) entwickelt.
- 4 Lean 4 wurde in 2021 veröffentlicht und sollte stabil sein.
- 5 Von der Struktur ähnelt es Coq
- 6 Mathematik in Lean ist in MathLib!
- 7 *Relativ* einfach zu benutzen und zu lernen.
- 8 Aber es **gibt** viele andere Optionen!

[Demonstration](#)

- In der klassischen Mathematik gibt es **Mathe** und **Logik**.
- *Es sei $f: S \rightarrow T$ eine **bijektive Abbildung** von **Mengen**.
Dann ist f **injektiv**.*
- **Mathe** vs. *Logik*!

\Rightarrow Wir brauchen Mathe und Logik an einem Ort!

Demonstration

Demonstration