



Inter Process Communication

Laboratorio Software 2008-2009 C. Brandolese

Introduzione

Più processi o thread

- □ Concorrono alla relaizzazione di una funzione applicativa
- □ Devono poter realizzare
 - Sincronizzazione
 - Comunicazione

Memodia condivisa o shared memory

- □ Adatta a piccoli sistemi operativi e supporti runtime
- Adatta in caso di multi-threading

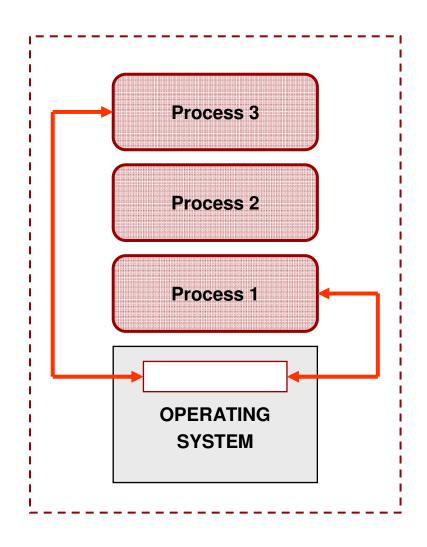
IPC o Inter Process Communication

- □ Processi in che risiedono in spazi di memoria separati
- □ Applicabile anche in ambienti
 - Distribuiti
 - Multiprocessore
- ☐ Flessibile rispetto alla 'posizione dei processi'

Introduzione

Diversi tipi di IPC

- Messaggi
- □ Segnali
- □ Pipe
- Named pipe o FIFO
- □ Socket
- □ Remote Procedure Call o RPC



Messaggi

Si tratta di un metodo molto generale di IPC che fornisce

- □ Sincronizzazione
- Comunicazione
- Mutua esclusione

Si applica bene a

- □ Processi in esecuzione su una singola macchina
- Processi in un sistema distribuito

Richiede due primitive di base

- □ send(destination, message)
- □ received (source, message)

Entrambe possono essere

- □ Bloccanti
- Non bloccanti

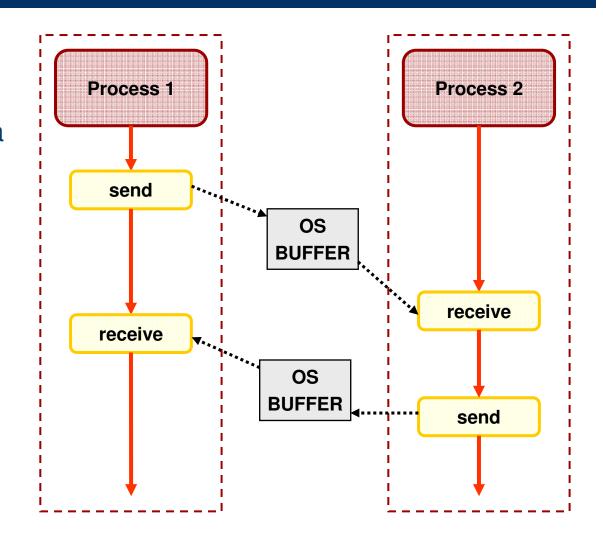
Messaggi – Schema non bloccante

Richiede

- Buffer di sistema
- □ Allocazione di memoria
- □ Gestione di risorse

Fornisce

Sincronizzazione minima a livello applicativo



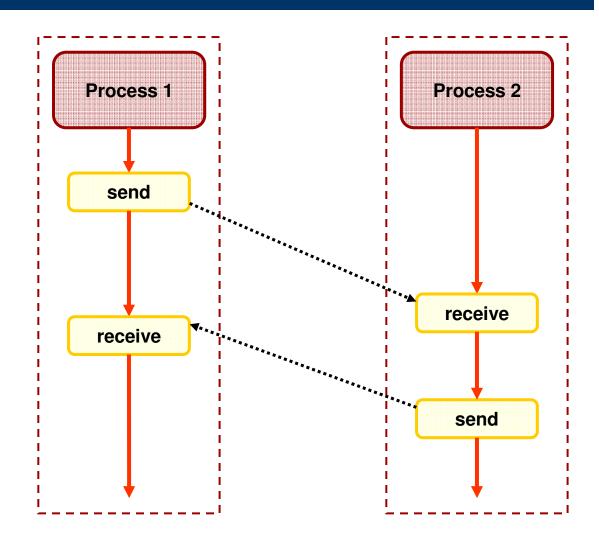
Messaggi – Schema bloccante

Richiede

- Nessun buffer di sistema
- Nessuna allocazione di memoria
- Nessuna risorsa aggiuntiva

Fornisce

Sincronizzazione stretta a livello applicativo



Messaggi – Schema bloccante

Ad ogni stante, rispetto alla comunicazione, si distinguano

- Un sender
- Un receiver

Sender

- □ È più naturale che non si blocchi dopo una send()
 - Può mandare più messaggi in sequenza a destinatari diversi
 - Normalmente si attende un messaggio di conferma

Receiver

- □ Si sospende dopo una receive() in attesa dell'arrivo di un messaggio
 - Generalmente necessita del contenuto del messaggio per procedere
 - Potrebbe rimanere bloccato indefinitamente se la send() fallisce

Messaggi – Schema bloccante

Caso 1: Sincronizzazione

- □ send() non bloccante
- □ receive() bloccante

Caso 2: Sincronizzazione stretta o rendez-vous

- □ send() bloccante
- □ receive() bloccante

Messaggi – Indirizzamento

Un messaggio deve specificare

- □ Un indirizzo del sender
- □ Un indirizzo del receiver
- Dati

Si hanno due possibilità per gestire l'indirizzamento

- Indirizzamento dieretto
 - Indirizzi del sender e del receiver strettamente associati ai processi
 - Per sempio, PID
 - Problema: potrebbero non essere noti entrambi a priori
- Indirizzamento indiretto
 - I messaggi vengono inviati ad una mailbox condivisa
 - La mailbox impementa una coda di messaggi
 - I processi interessati prelevano i messagi a loro destinati

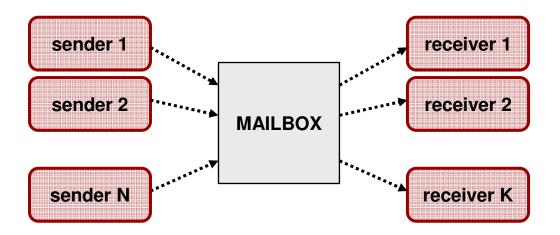
Messaggi – Mailbox

Può essere

- Privata ad una coppia sender/receiver
- Condivisa
 - In genere ha più sender e più receiver

Gestione

- Creata dal SO su richiesta di un processo
 - Il processo ne diviene il proprietario
- □ Distrutta
 - Su richiesta del proprietario
 - Quando il proprietario termina



Messaggi – Port

Port

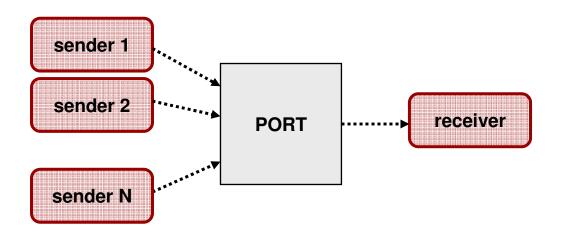
- □ È una mailbox limitata
- □ Realizza il modello client/server

Può avere

- □ Più sender
- □ Un solo receiver

Gestione

- Creata dal receiver
 - Ne diviene il proprietario
- Distrutta
 - Quando il proprietario termina



Messaggi – Struttura

Si divide in

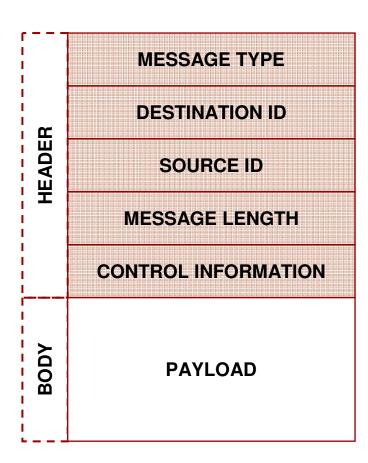
- □ Header, intestazione
- Body, corpo

Contiene

- □ Source/destination ID
 - Es. In UNIX, nessun ID
- □ Informazioni di controllo
 - Cosa fare con buffer pieni?
 - Numeri di sequenza
 - Priorità
 - •

Politica di accodamento

- □ Generalmente FIFO
- □ Può supportare anche priorità



Messaggi e mutua esclusione

Si crea una mailbox: mutex

□ Condivisa da più processi

Chiamate

- □ send() non bloccante
- ☐ receive() bloccante
 - Si sospende se mutex è vuota

Inizializzazione

□ send(mutex, "go");

Ciclo

- □ Il primo processo che esegue la receive
 - Entra nella critical section
 - Svuota la mailbox
 - Al termine, rimette un messaggio nella mailbox
- □ Gli altri processi
 - Attendono che un messaggio sia disponibile

```
msg: message;
for(;;)
{
    receive( mutex, msg );
    /* CS */
    send( mutex, msg );
    /* RS */
}
```

Segnali

Un seganle

- □ È un messaggio di un singolo bit
- □ È un modo per notifiacre un evento
 - In modo asincrono

Alcuni tipici eventi

- □ Timer
- □ Completamento di una operazione di I/O
- □ Eccezioni di programma
- □ Altri eventi definiti dall'utente

Non si ha sincronizzazione

- □ Sender asincrono
- □ Receiver asncrono

Segnali – UNIX

Ogni segnale è indicato da un valore nuemrico intero

| U 2 | SIGINT | interrompe un processo |
|------------|---------|------------------------|
| 9 | SIGKILL | Termina un processo |
| | GIGOUIE | Abort |

□ 3 SIGQUIT Abort

□ 14 **SIGALRM** Interrupt del timer

□ 18 **SIGCLD** Terminazione di un processo figlio

Ogni segnale

- □ Memorizzato come un singolo bit nel descrittore del proceso ricevente
- □ Il bit viene posto ad 1 quando il segnale arriva
 - Nessuna coda
- □ Il segnale viene elaborato non appena il processo diviene running
 - Normalmente si procede con l'azione di default, cioè la terminazione

Pipe

Realizzate come

- Una coda condivisa e limitata
 - Scritta da un processo, letta da un altro
- ☐ Si bassa sul modello produttore/consumatore

Mutua esclusione

- ☐ Garantita dal sistema operativo
 - Solo un processo alla volta può accedervi

Sincronizzazione

- □ Se la coda è piena si blocca il sender
- □ Se la coda è vuota si blocca il receiver
 - Anche se si cerca di leggere più dati di quanti disponibili

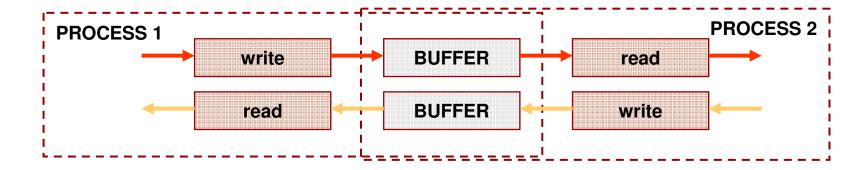
Mette in comunicazione solo pardri/figli

La creazione di una pipe per la comunicazione

- □ Avviene nel processo padre
- □ I descrittori di file relativi alla pipe vengono copiati nel figlio

Un buffer di sistema operativo implementa la pipe

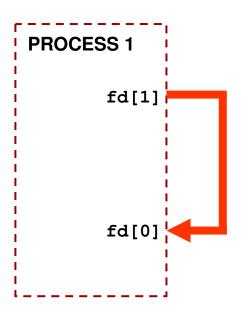
- □ Si tratta di un canale di comunicazione bidirezionale
 - Implementato come due canali monodirezionali
- □ Accessibile mediante le stesse funzioni di I/O usate per i file
 - Descritto da un i-node
 - Si usano solo i blocchi diretti gestiti come una coda circolare



Esempio di implementazione: UNIX

□ Creazione della pipe: pipe(fd[2])□ Lettura/scrittura: read(), write()

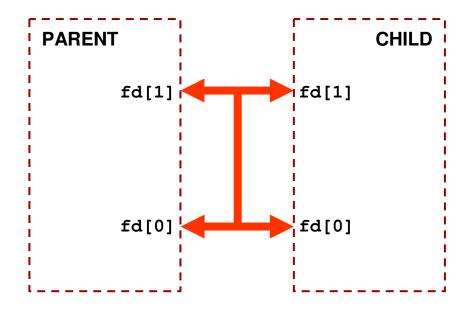
```
main()
{
   int fd[2];
   char buf[MAX_DIM]
   pipe( fd );
   write( fd[1], "Hello!", 6 );
   read( fd[0], buf, 6 );
   /* buf = "Hello!" */
}
```



Comunicazione tra processi

- □ Il padre crea la pipe
- □ II figlio la eredita

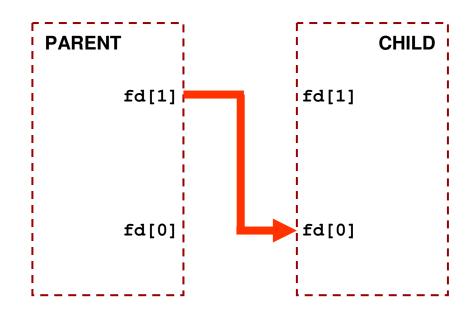
```
main()
  int fd[2], status;
 pipe(fd);
  if( fork() == 0 ) {
    /* Child */
  /* Parent */;
  close(fd[0]);
  close(fd[1]);
  wait( &status );
```



Comunicazione tra processi

- □ I processi padre e figlio dell'esempio precedente condividono le pipe
- □ Le pipe si riferiscono alle stesse entità (buffer) di I/O

```
main()
  int fd[2], status;
  pipe(fd);
  if( fork() == 0 ) {
   /* Child */
    close( fd[1] );
  /* Parent */;
  close(fd[0]);
  wait( &status );
```



Named Pipe o FIFO

Simile ad una pipe

□ Stesso meccanismo bassato su una coda condivisa

Una volta creata

- □ Esiste nel file system
- □ Vi si accede come ad un normale file

Sincronizzazione

- □ L'apertura in lettura di una FIFO si sospende
 - Fino a quando qualcuno non la apre in scrittura
- □ Se la coda è piena si blocca il sender
- □ Se la coda è vuota si blocca il receiver
 - Anche se si cerca di leggere più dati di quanti disponibili

Mette in comunicazione processi generici

```
mkfifo fifo1
prog3 < fifo1 &
prog1 < input_file | tee fifo1 | prog2</pre>
```

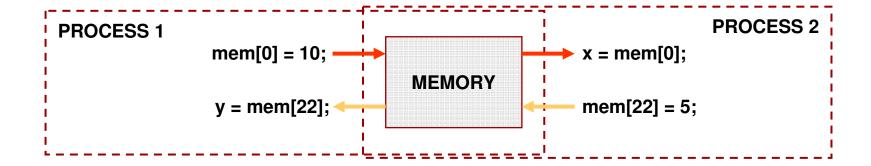
Shared memory

La memoria condivisa

- □ È uno dei meccanismi di comunicazione più efficienti
- □ Richiede il supporto del sistema operativo solo all'atto dell'inizializzazione
- □ Deve essere utilizzato con cautela poiché elimina (parzialmente)
 l'indipendenza e la separazione tra i processi

Per un corretto utilizzo

□ Si deve garantire la mutua esclusione



Shared memory

Operazioni di base

Creazione: shmget()

- □ Crea una zona dimemoria condivisa
- □ Ritorna un identificatore numerico univoco

Controllo: shmctl()

- Controlla e configura una zona di memoria condivisa
- □ Legge informazioni, prepara per la rimozione, cambia i diritti, ...

Attach: shmat()

- □ Associa una zona di memoria condivisa al processo
- □ Ritorna un puntatore alla memoria

Detach: shmdt ()

- □ Sgancia una zona di memoria condivisa
- □ Se non vi sono più processi associati, una zona può essere rimossa

Shared memory

Dopo la creazione di un segmento di memoria condivisa la struttura logica della memoria di un processo è mostrata a lato

Chiamata fork()

□ La memoria è ereditata dal figlio

Chiamata exec()

□ La memoria condivisa è rilasciata ma non distrutta

Chiamata exit()

 □ La memoria condivisa è rilasciata ma non distrutta

