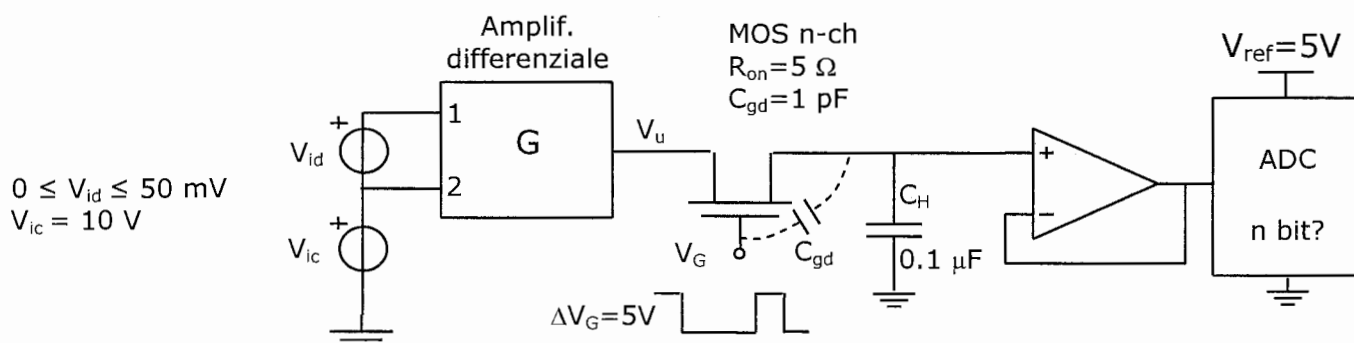


Esercizio 1

Dato il circuito in figura:

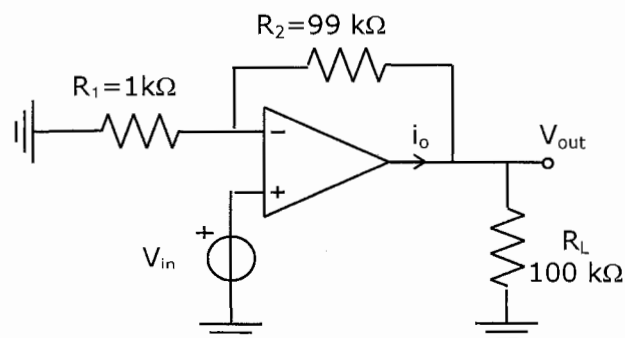


- Volendo convertire in un valore digitale il segnale V_{id} con una risoluzione di una parte su 1000, quanti bit deve avere il convertitore e quale deve essere il guadagno G dell'amplificatore differenziale?
- Disegnare un amplificatore delle differenze a singolo operazionale che risponda ai requisiti del punto a).
- In fase di campionamento, quanto tempo deve rimanere chiuso l'interruttore a MOS per ottenere una accuratezza congruente con il numero di bit dell'ADC?
- Calcolare l'errore dovuto all'iniezione di carica al termine della fase di campionamento. E' compatibile con le caratteristiche dell'ADC?
- Supponendo di utilizzare un ADC di tipo SAR (approssimazioni successive) con una $f_{CK} = 1$ MHz, qual è il massimo valore ammissibile per la corrente di bias I_B^+ dell'operazionale connesso a buffer?
- In base ai dati forniti, quale e' la massima frequenza ammissibile del segnale di ingresso che rispetta il teorema del campionamento? Giustificare la risposta.
- Se per l'amplificatore delle differenze venisse utilizzato un A.O. con CMRR (rapporto di reiezione di modo comune) pari a 100 dB, l'errore dovuto a V_{ic} falserebbe la misura di V_{id} ? Giustificare la risposta.

Esercizio 2

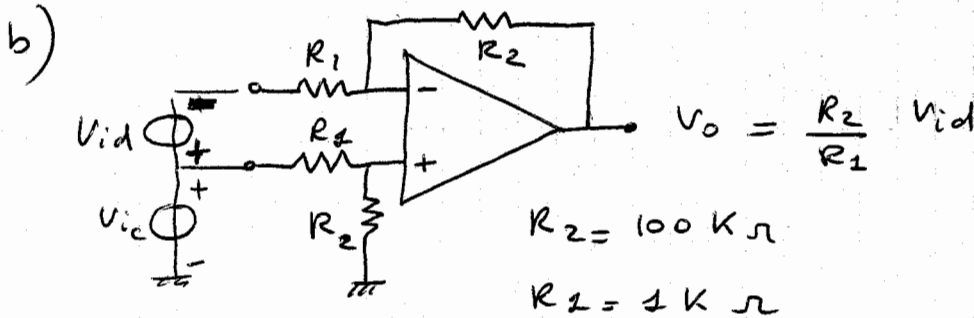
Si consideri il circuito in figura. Sapendo che l'operazionale ha prodotto guadagno banda $A_0/(2\pi\tau_0) = 10^6$ Hz:

- Disegnare i diagrammi temporali quotati del segnale di ingresso e di quello di uscita, sapendo che $V_{in}(t) = [V_1 \cdot \cos(2\pi f t)]$ con $V_1 = 5$ mV e $f = 1$ kHz.
- Nelle condizioni del punto precedente, quanto vale il picco di corrente erogato dall'operazionale?
- Nelle condizioni del punto precedente, quanto deve essere il minimo valore dello slew-rate (SR) dell'operazionale per evitare distorsioni del segnale?
- Disegnare i diagrammi temporali quotati del segnale di ingresso e di quello di uscita, sapendo che $V_{in} = [V_1 \cdot \cos(2\pi f t)]$ con $V_1 = 5$ mV e $f = 100$ kHz.
- Si assuma ora che tra i morsetti di ingresso dell'operazionale sia presente una capacità parassita $C_i = 15$ nF. Verificare se il circuito e' stabile e, in caso affermativo, determinare il margine di fase.
- Disegnare il grafico quotato di $i_o(t)$ (corrente di uscita dell'A.O.) in seguito all'applicazione di un gradino di 1 mV all'ingresso, in assenza di C_i .

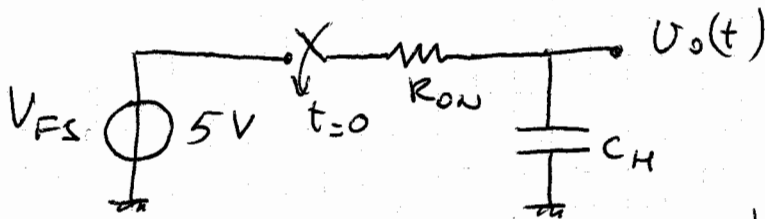


Esercizio 1

a) $n = 10$; $G = 100$



c) Calcoliamo il tempo utilizzando il massimo segnale che si può avere in ingresso alla rete S-M, che modelleremo così:



Dobbiamo trovare l'istante \bar{t} per cui vale la relazione $V_{FS} - U_o(\bar{t}) \leq \text{LSB}$ ($\approx 4.88 \text{ mV}$)

Sappiamo che $U_o(t)$ seguirà la legge esponenziale

$$U_o(t) = V_{FS} (1 - e^{-t/\tau}) \quad \text{dove } V_{FS} = 5 \text{ V e } \tau = R_{on} \cdot C_H = 0.5 \mu\text{s}$$

Quindi

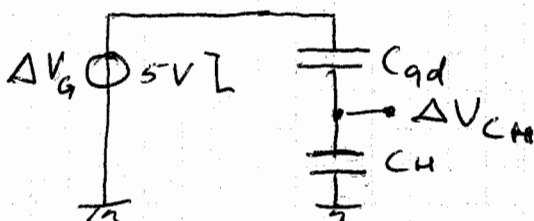
$$V_{FS} - V_{FS} (1 - e^{-\bar{t}/\tau}) \leq 4.88 \text{ mV} = \text{LSB} = \frac{V_{FS}}{2^n}$$

$$V_{FS} e^{-\bar{t}/\tau} \leq \frac{V_{FS}}{2^n}$$

$$e^{\bar{t}/\tau} \geq 2^n$$

$$\bar{t} \geq \tau \cdot n \ln 2 = 3.5 \mu\text{s}$$

d) Valutiamo l'effetto in C_H di ΔV_G



$$C_{eq} = \frac{C_{gd} \cdot C_H}{C_{gd} + C_H}$$

$$\Delta Q = C_{eq} \Delta V_G$$

$$\Delta V_{CH} = \frac{\Delta Q}{C_H} = \frac{C_{gd} \cdot \Delta V_G}{C_H + C_{gd}} = \frac{10^{-12} \cdot 5}{10^{-7} + 10^{-12}} \approx$$

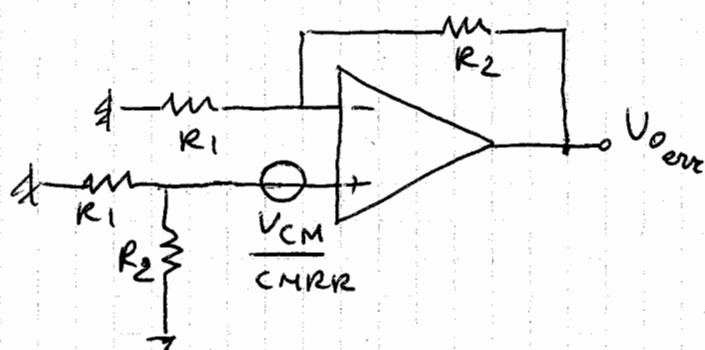
$$\approx 10^{-5} \cdot 5 \text{ V} = 50 \mu\text{V} (< \text{LSB}, \text{ quindi compatibile})$$

e) Sappiamo che il tempo di conversione T_c di un ADC tipo SAR (2) vale $T_c = n \cdot \frac{1}{f_{ck}} = 10 \mu s$.

Quindi deve valere la relazione $\frac{I_{b^+} \cdot T_c}{C_H} \leq \text{LSB}$

da cui $I_{b^+} \leq \frac{5 \text{ mV} \cdot 10^{-7} \text{ F}}{10^{-5} \text{ s}} = 5 \cdot 10^{-5} \text{ A} = 50 \mu\text{A}$

g) Utilizzando come amplificatore delle differenze lo schema del punto 1b), possiamo rappresentare l'effetto di V_{ic} utilizzando il modello seguente



dove $V_{CM} = \frac{V_{ic} \cdot R_2}{R_1 + R_2} = 0,99 V_{ic} \approx V_{ic}$

e $\text{CMRR} = 10^5$ ($= 100 \text{ dB}$)

Troviamo quindi la tensione errore V_{0err} dovuta a V_{ic}

$$V_{0err} = \frac{V_{CM}}{\text{CMRR}} \cdot \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) \approx 10 \cdot \frac{100}{10^5} = 10 \text{ mV} = 2 \text{ LSB}$$

La presenza di V_{ic} fa da quindi la misura, essendo l'errore $> \text{LSB}$

f) Per fare una misura occorrono un tempo complessivo pari alla somma del tempo di campionamento e del tempo di conversione

$$T_{tot} = T_s + T_c \approx 3,5 + 10 = 13,5 \mu s$$

La massima frequenza di campionamento deve essere

quindi minore di $\frac{1}{T_{tot}} = \frac{1}{13,5 \cdot 10^{-6}} = 74 \text{ kHz}$

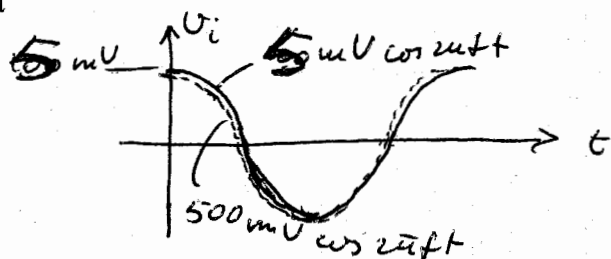
La massima frequenza di segnale non può superare la metà di 74 kHz , cioè 37 kHz .

Esercizio 2

- a) L'amplificatore in configurazione non invertente guadagna $G=100$. Essendo $GBWP_{A.O.} = 1\text{MHz}$, la banda dell'amplificatore vale $BW = \frac{GBWP}{G} = \frac{10^6}{10^2} = 10\text{ KHz}$.

Il segnale di ingresso ha una frequenza pari a $\frac{1}{10}$ della banda dell'amplificatore. A tale frequenza il polo dell'amplificatore introduce uno sfasamento in ritardo di soli $5,7^\circ$

quindi $V_{out} = 5 \cdot 10^{-3} \cdot G \cos(2\pi f t - 5,7^\circ) \approx 500\text{ mV} \cos(2\pi f t)$



- b) Il picco di corrente i_o ha in corrispondenza del massimo della tensione di uscita, che vale $V_{out\max} = 500\text{ mV}$. La corrente di uscita i_o è data dalla somma delle correnti che circolano in R_L e nella rete $R_1 + R_2$. Quindi

$$i_o \text{ picco} = \frac{V_{out\max}}{R_L} + \frac{V_{out\max}}{R_1 + R_2} = 10 \mu\text{A}$$

- c) Deve valere la relazione $SR > \left. \frac{dV_{out}}{dt} \right|_{\max}$ per non avere distorsione. Quindi, essendo

$$\left. \frac{dV_{out}}{dt} \right|_{\max} = 500 \cdot 10^{-3} \cdot 2\pi f = 500 \cdot 10^{-3} \cdot 2\pi \cdot 10^3 = 3140\text{ V/s} \approx 0,003\text{ V}/\mu\text{s}$$

$$SR \geq 0,003\text{ V}/\mu\text{s}$$

- d) A 100 KHz il guadagno dell'amplificatore è attenuato di 20 dB rispetto al valore di 100 a basse frequenze, per cui vale 10 e lo sfasamento introdotto è di quasi 90° in ritardo ($84,3^\circ$ in la precisione). Quindi $V_{out} = 50\text{ mV} \cos(2\pi \cdot 100 \cdot 10^3 t - 84,3^\circ)$

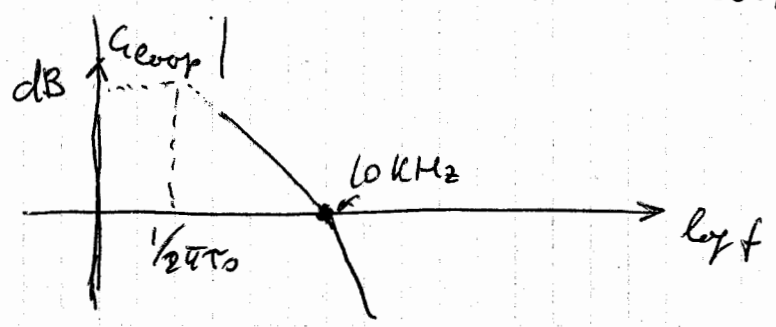
c) Occorre calcolare $G_{loop}(s)$

$$G_{loop}(s) = - \frac{R_2 // \frac{1}{sC_1}}{R_2 + R_1 // \frac{1}{sC_1}} \cdot A(s) = \text{dove } A(s) = \frac{A_0}{1+s\tau_0}$$
$$= - \frac{R_2 / (R_1 + R_2)}{1 + s \frac{R_1 R_2 C_1}{R_1 + R_2}} \cdot \frac{A_0}{1+s\tau_0}$$

C_1 introduce un polo alla frequenza $f_p = \frac{R_1 + R_2}{2\pi R_1 R_2 C_1} \approx \frac{1}{2\pi R_1 C_1}$

Quindi $f_p \approx \frac{1}{2\pi \cdot 10^3 \cdot 15 \cdot 10^{-9}} = \frac{10^6}{30\pi} = 10.67 \text{ kHz}$

Non conosciamo la posizione del polo introdotto dall'A.O., ~~per~~ dato che non conosciamo il valore di A_0 . Però conosciamo il prodotto guadagno banda (1MHz) e sappiamo quindi che a 10kHz il guadagno dell'A.O. vale 100, e il G_{loop} vale $100 \cdot \frac{R_1}{R_1 + R_2} \approx 1$.



Se A_0 è, come normalmente accade, abbastanza grande, il polo dell'A.O. cade a una

frequenza alcune decadi prima di f_p (Ad esempio, se $A_0 = 10^4$, $\frac{1}{2\pi\tau_0} = 100 \text{ kHz}$). Alla frequenza di attraversamento dell'0 dB (10 kHz) lo sfasamento introdotto da G_{loop} vale quindi $\sim 315^\circ$. Il margine di fase è dunque di $\sim 45^\circ$ e il circuito è stabile.

f) L'amplificatore ha una banda di 10kHz, cui corrisponde una costante di tempo $\tau = \frac{1}{2\pi \cdot 10^4} = 15.9 \mu s$.

Da cui $v_{out}(t) = 100 \text{ mV} (1 - e^{-t/\tau})$; $i_o(t) = \frac{v_{out}(t)}{R_L + R_2} \cdot 2$

