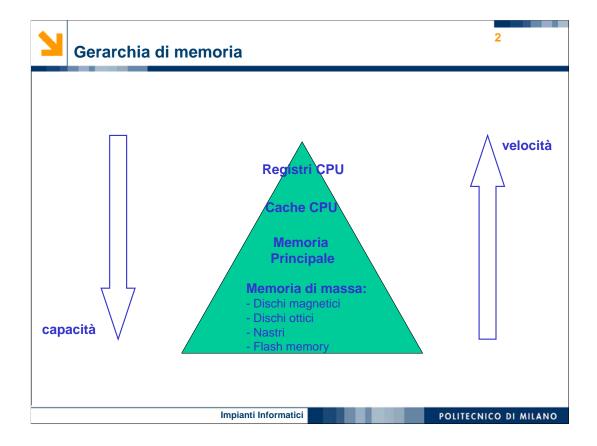


- -Tracce e settori
- -Cilindri e testine
- -Controllore
- -ATA/IDE
- -SCSI
- -Serial ATA

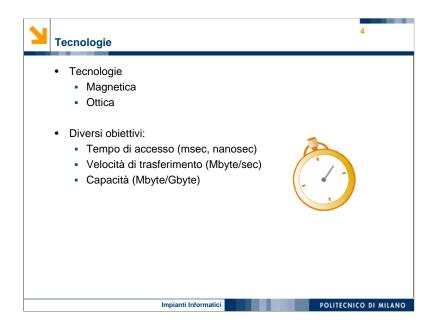


Un calcolatore contiene differenti tipi di memoria,

- con differenze di velocità, dimensione e costo.
- Si va dai velocissimi, ma poco capaci, registri e cache della CPU, con accessi nell'ordine dei nanosecondi e dimensioni del centinaio di byte
- Alla memoria centrale, di dimensioni pari a qualche centinaio di byte e tempi di accesso di qualche decina o centinaia di nanosecondi,
- Fino alle memoria di massa, contenenti anche centinaia di gigabyte, ma con tempi di qualche millisecondo.
- Queste ultime sono, ad esempio, dischi magnetici
- Dischi ottici
- Oppure nastri
- O le + recenti memorie flash



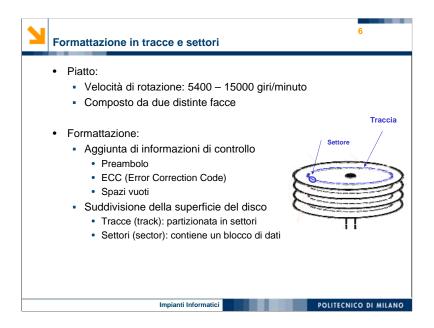
- 1. Le memorie secondarie, o di massa, sono utilizzate per memorizzare grandi volumi di dati in modo permanente.
- 2. Tali memorie sono composte essenzialmente da due elementi distinti:
- 3. Il supporto di memorizzazione, ovvero dove vengono fisicamente memorizzati i dati. Può essere, ad esempio:
- 4. Un dischetto
- 5. Un hard disk o
- 6. Un cd-rom
- 7. Il drive è invece il dispositivi che consente la memorizzazione e la lettura del supporto, ad esempio
- 8. Un'unità floppy disk o
- 9. Un masterizzatore



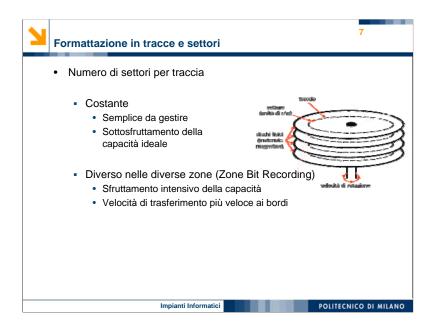
- 1. Le memorie di massa si differenziano per la tecnologia con cui i dati vengono registrati sul supporto, come
- 2. Tecnologia magnetica,
- 3. Ottica o magneto-ottica
- 4. Non esiste una tecnologia migliore delle altre; la scelta dipende dalle finalità.
- 5. L'obiettivo può essere quello di avere una memoria molto veloce, in particolare in termini di tempo di accesso,
- 6. O di velocità di trasferimento,
- 7. Oppure una memoria particolarmente capiente, nell'ordine dei mega o gigabyte.



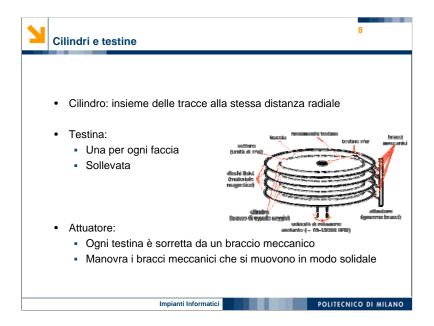
- 1. Un disco magnetico si compone di uno o più piatti di alluminio rivestiti di un sottile strato di materiale ferromagnetico.
- 2. La dimensione è differente a seconda del supporto, e può arrivare anche ai 50-60 cm di diametro.
- 3. Fisicamente l'informazione viene registrata magnetizzando la superficie del disco.
- 4. I materiali ferro-magnetici, se esposti ad un campo magnetico lo conservano per un certo tempo.
- 5. Ogni bit occupa una piccola area sulla superficie. La scrittura consiste nel creare un campo magnetico che modifichi la magnetizzazione della superficie.
- 6. La lettura avviene inducendo una corrente sul disco e misurando il campo elettrico risultante.



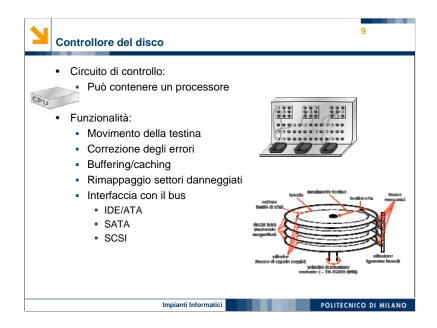
- 1. Ogni piatto è in rotazione,
- 2. con velocità che vanno dai 5400 ai 15000 giri al minuto,
- 3. ed è composto da due facce distinte
- 4. Un disco è composto da più piatti, che occorre formattare prima di poterlo usare.
- 5. La formattazione consiste nella suddivisione della superficie del disco in tracce e settori.
- 6. Vengono inoltre inserite informazioni di controllo,
- 7. come il preambolo,
- 8. i codici di correzione degli errori
- 9. e degli spazi vuoti, da cui deriva la differenza tra la capacità formattata e non formattata.
- 10. La superficie del disco è quindi organizzata in cerchi concentrici,
- 11. detti tracce. Tipicamente ci sono da 800-2000 tracce per centimetro, grandi circa 5-10 micrometri. L'informazione sul disco è memorizzata occupando posizioni successive lungo le tracce.
- 12. Ogni traccia è suddivisa in settori. Il settore è l'unità minima di lettura e scrittura. I dati scritti lungo le tracce corrispondono ad uno stato di polarizzazione (positiva o negativa) del materiale magnetico che costituisce il disco.



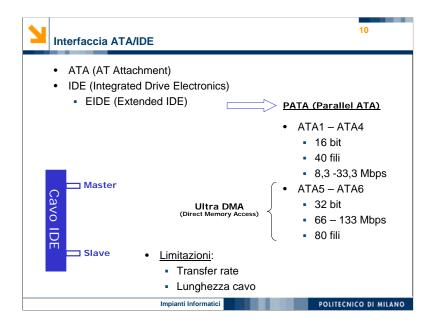
- 1. Inizialmente, ogni traccia aveva lo stesso numero di settori,
- 2. quindi di bit; a fronte di
- 3. una gestione relativamente semplice,
- 4. vi era però un sottosfruttamento della capacità del supporto perché il numero di settori nelle tracce esterne è forzato dalla dimensione della traccia più interna.
- 5. Con zone bit recording, il numero di settori varia e resta invece costante lo spazio fra bit successivi, aumentando la capacità delle tracce più esterne.
- 6. C'è quindi un miglior sfruttamento della capacità del disco. In questo caso
- 7. la velocità di trasferimento dipende dalla zona, ed è più veloce ai bordi perché ci sono più settori per traccia.



- 1. Si definisce cilindro
- 2. L'insieme delle tracce poste alla stessa distanza radiale, cioè l'insieme delle tracce che sono poste sotto la testina di lettura scrittura in un determinato punto.
- 3. Per ogni disco ci sono infatti due testine,
- 4. (una per lato), poste a piccolissima distanza dalla superficie del disco stesso e in grado di leggere e scrivere i dati.
- 5. La testina è tenuta sollevata dall'aria per evitare attriti e il deterioramento del disco, che viene originariamente sigillato in assenza di polvere. La testina è mossa dalla rotazione stessa dei dischi che può superare i 15.000 giri al minuto.
- 6. Ogni testina è sorretta da un braccio meccanico,
- 7. Che si muove in modo solidale con tutti gli altri bracci ed è manovrato dall'attuatore

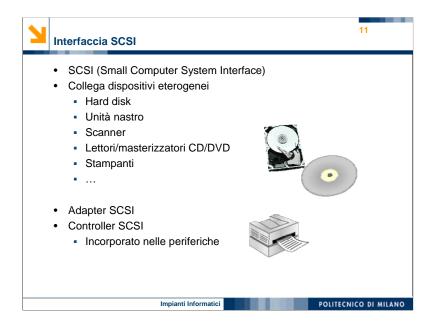


- 1. Il controllore del disco è un circuito di controllo con capacità di elaborazione;
- 2. può contenere un processore.
- 3. Svolge i seguenti compiti:
- 4. Muove la testina affinché possa leggere o scrivere il corretto settore
- 5. È in grado di correggere gli errori di lettura
- 6. Offre funzioni di buffering e caching dei dati, in modo da aumentare le prestazioni del disco
- 7. Rimappa i settori danneggiati e
- 8. Funge da interfaccia con il bus,
- 9. Sia esso IDE
- 10. SATA o
- 11. SCSI

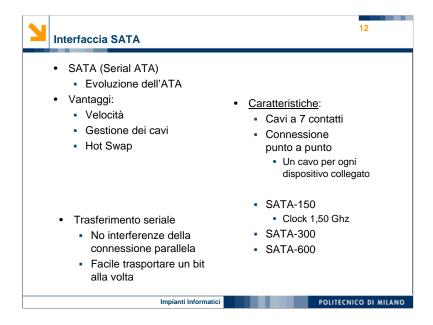


L'interfaccia parallela che viene usata originariamente per la connessione degli hard disk

- prese il nome ATA (AT Attachment) perché disco e controller, si collegavano al bus di I/O del PC AT IBM di quel tempo.
- Alcuni produttori hanno quindi chiamato questa interfaccia **IDE**, per indicare che l'elettronica era integrata nel drive (sotto forma di circuito stampato applicato sul fondo dell'hard disk), a differenza dei primi dischi che avevano bisogno di un controller separato su scheda.
- i termini IDE (e il successivo **EIDE**, **Extended IDE**) e ATA sono stati usati come sinonimi, anche se, a voler essere precisi, IDE si riferisce al fatto che l'elettronica di controllo è integrata nel drive e ATA, con le sue varianti, si riferisce a una specifica implementazione di IDE.
- Con l'introduzione, intorno al 2003, del <u>Serial ATA</u> questo standard è stato rinominato in **Parallel ATA** (**P-ATA**), con riferimento al metodo con il quale i dati viaggiano sul cavo utilizzando questa interfaccia.
- L'interfaccia ATA originaria
- è parallela a 16 bit, quindi trasporta due byte per ciclo di trasferimento.
- Con la piattina a 40 fili la velocità di trasmissione è cresciuta
- dagli 8,33 MBps iniziali, fino ai 33,33 Mbps
- Hanno avuto origine le modalità Ultra DMA (Direct Memory Access),
- chiamate anche Ultra ATA, che introducono il doppio data rate (cioè due cicli di trasferimento per ciclo di clock),
- raddoppiando la capacità della connessione a parità di frequenza di clock
- e arrivando agli attuali teorici 133 Mbps.
- Tutte le modalità più recenti richiedono un cavo a 80 fili, perché prevedono un filo di messa a terra per ciascun conduttore che porta il segnale, riducendo così gli effetti dell'Induzione elettromagnetica tra i conduttori adiacenti. Il numero di connettori rimane invariato e pari a 40 piedini.
- Ad un cavo IDE possono essere collegati
- due dispositivi, uno denominato
- master
- e l'altro slave.
- Tra le varie limitazione di questa interfaccia,
- vi è la velocità di trasferimento
- e la lunghezza del cavo, limitata a circa 45 cm, che rende difficili i cablaggi all'interno del computer.



- Lo SCSI (acronimo di Small Computer System Interface) è un'<u>interfaccia standard</u> progettata per realizzare il trasferimento di dati fra diversi dispositivi interni di un <u>computer</u> collegati fra di loro tramite un bus.
- 2. Lo standard SCSI è stato ideato per favorire l'intercambiabiltà e la compatibilità dei dispositivi,
- 3. dagli hard disk e unità nastro,
- 4. a scanner,
- 5. lettori e masterizzatori CD e DVD,
- 6. fino ad alle stampanti.
- 7. Per collegare un computer ad un <u>host</u>, il bus di collegamento ha bisogno di un <u>host adapter</u> SCSI che gestisce il trasferimento dei dati sul bus stesso.
- 8. La periferica deve disporre di un controller SCSI,
- 9. che è solitamente incorporato in tutte le periferiche, ad eccezione di quelle di più vecchia concezione.



- 1. Il Serial ATA
- 2. è l'evoluzione dell'ATA
- 3. I vantaggi principali sono:
- 4. la velocità,
- 5. la gestione dei cavi
- 6. e la funzione di hot swap.
- 7. Dal punto di vista tecnico, il più grande cambiamento è costituito dai cavi utilizzati.
- 8. I dati viaggiano su un cavo flessibile con 7 contatti. Rispetto ai corti e larghi cavi dell'interfaccia ATA, sono sicuramente più pratici.
- 9. Il concetto di master e slave, presente con i cavi ATA, è stato abolito a favore di un singolo cavo per hard disk.
- 10. Le interferenze e le differenze di propagazione tra i segnali paralleli sono tra le cause delle difficoltà e oggi la **maggior parte** dei bus e connessioni è di tipo seriale,
- 11. perché è molto più facile trasportare un bit alla volta ad altissime frequenze di clock che diversi byte in parallelo a frequenze comunque alte.
- 12. Mentre la connessione ATA è un bus a cui sono connessi uno o due drive, l'ATA seriale utilizza un **collegamento punto a** punto;
- 13. un controller può supportare più drive, ma ciascuno ha il suo cavo SATA separato.
- 14. Il clock attuale di trasferimento
- 15. è pari a 1,5 GHz,
- 16. anche si giungerà presto a 3
- 17. e poi 6 Ghz