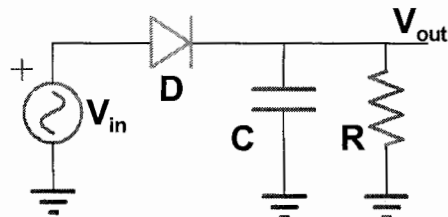


Indicare chiaramente la domanda a cui si sta rispondendo. Ad esempio 1a) ...

### Esercizio 1



$$V_{in} = 20V \cdot \sin(2\pi \cdot 50Hz \cdot t)$$

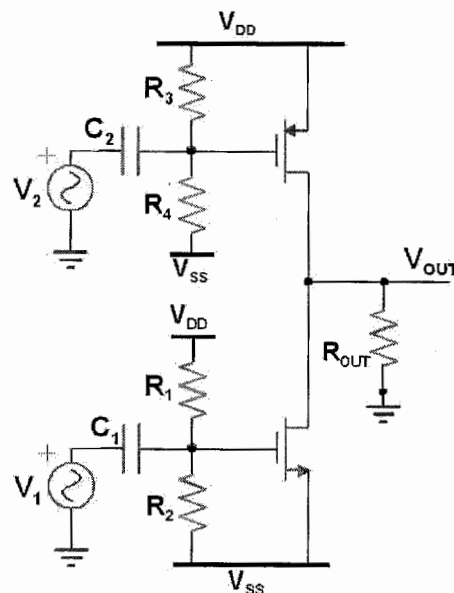
$$R = 100\Omega$$

- Assumendo  $C=0F$  disegnare l'andamento quotato di  $V_{out}$  (assumendo  $V_d=0.7V$ )
- Dimensionare il condensatore  $C$  per avere un ripple di  $200mV$ .
- Evidenziare vantaggi e svantaggi di questo raddrizzatore rispetto al raddrizzatore a ponte intero.
- Trovare l'espressione analitica della forma d'onda della corrente che scorre nel diodo

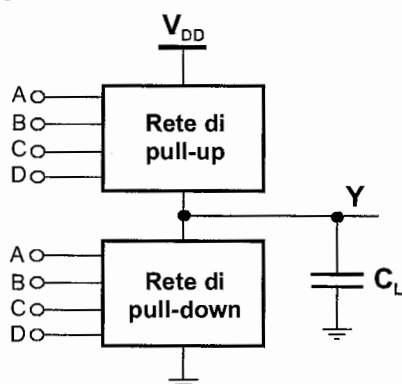
### Esercizio 2

Si consideri il circuito della figura a lato in cui  $R_1=80k\Omega$ ,  $R_2=20k\Omega$ ,  $R_3=30k\Omega$ ,  $R_4=70k\Omega$ ,  $R_{OUT}=1k\Omega$ ,  $V_{DD}=+5V$ ,  $V_{SS}=-5V$ ,  $V_{tn}=1V$ ,  $V_{tp}=-1V$ ,  $\frac{1}{2} \mu_n C_{ox} W/L = 1mA/V^2$ ,  $\frac{1}{2} \mu_p C_{ox} W/L = 0.5mA/V^2$

- Polarizzare il circuito, indicando in particolare la tensione stazionaria dell'uscita.
- Calcolare il trasferimento  $V_{out}$  in funzione di  $V_1$  e  $V_2$ .
- Dimensionare  $C_1$  e  $C_2$  sapendo che i segnali  $V_1$  e  $V_2$  hanno frequenze comprese tra  $20Hz$  e  $20kHz$ .
- Qual è la massima dinamica di ingresso di  $V_1$  per non distorcere il segnale?



### Esercizio 3



$$\begin{aligned} V_{DD} &= 2.2V \\ \frac{1}{2} \mu_n C_{ox} &= 100 \mu A/V^2 \\ \frac{1}{2} \mu_p C_{ox} &= 40 \mu A/V^2 \\ |V_{Tp}| = V_{Tn} &= 0.7V \\ (W/L)_n &= 5 \\ (W/L)_p &= 5 \\ C_L &= 2pF \end{aligned}$$

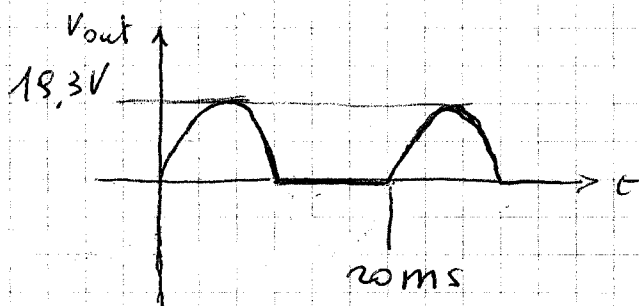
Si consideri la porta logica in tecnologia CMOS mostrata in figura, che svolge la funzione logica

$$Y = D \cdot (A \cdot B + C)$$

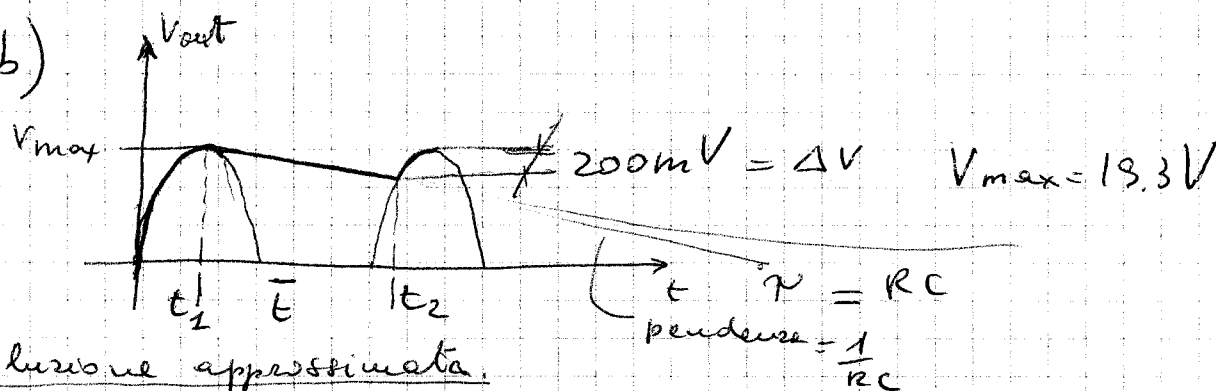
- Disegnare la rete di pull-up e la rete di pull-down, giustificando le scelte effettuate. Si supponga ora di cortocircuitare tutti gli ingressi tra loro.
- Determinare il tempo di commutazione nella transizione dell'uscita alto-basso.
- Si supponga di applicare in ingresso un segnale ad onda quadra di frequenza  $f$ . Determinare la massima frequenza  $f$  del segnale in ingresso che consenta alla porta di commutare correttamente.
- Per la frequenza calcolata al punto precedente, determinare la potenza dissipata dalla porta (si effettuino, giustificandole, le approssimazioni ritenute necessarie).

I<sup>a</sup> Parte - Traccia delle soluzioni

1a)



1b)

Soluzione approssimata.

Il diodo si sgancia in  $t_1$  e si riaggancia in  $t_2$ . Nel tempo  $\bar{E} = t_2 - t_1$  il condensatore si scarica in  $R$  e la sua tensione scende di  $\Delta V = 200 \text{ mV}$ . Essendo  $\Delta V \ll V_{\max}$ ,  $\bar{E} \approx T$ , periodo delle sinusoidi. Ammettendo  $T \gg T$ , possiamo approssimare la scarica a un segmento di retta con pendenza  $\frac{1}{T}$ . Allora  $\frac{\Delta V}{T} = \frac{V_{\max}}{RC}$  da cui  $C = \frac{T \cdot V_{\max}}{\Delta V \cdot R} \approx 19,3 \text{ mF}$

Soluzione esatta

Bisogna trovare il valore esatto di  $\bar{E}$ . Basta trovare il tempo  $t^*$  a cui l'impulso raggiunge, nel primo semiperiodo, il valore di tensione  $V^* = 20 \text{ V} - 200 \text{ mV}$

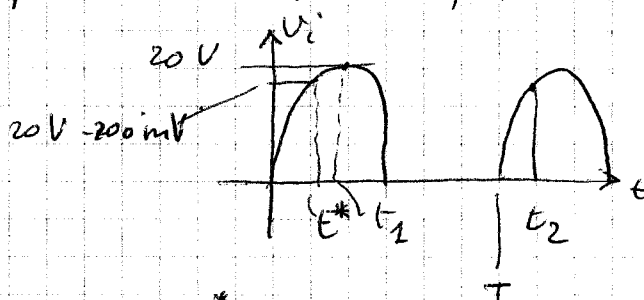
e notare che  $t_2 = T + t^*$ ,mentre  $t_1 = \frac{T}{4}$ .Per cui  $\bar{E} = t_2 - t_1 = T + t^* - \frac{T}{4} = \frac{3}{4}T + t^*$ 

Dalla relazione

$$(20 \text{ V} - 200 \text{ mV}) = 20 \text{ V} \sin(2\pi \cdot 50 \text{ Hz} \cdot t^*) \text{ troviamo } t^*$$

$$t^* = \frac{1}{2\pi \cdot 50 \text{ Hz}} \arcsin \frac{19,8 \text{ V}}{20 \text{ V}} \approx 4,55 \text{ ms} \Rightarrow \bar{E} = 19,55 \text{ ms}$$

$$\text{Quindi } C = \frac{\bar{E} \cdot 19,3}{\Delta V \cdot R} = 18,9 \text{ mF}$$



1c) Il raddoppiatore a ponte intero avrebbe, a ponte di C, un ripple<sup>(2)</sup> dimezzato e una minor corrente impulsiva, con lo vantaggio di perdere 1.4 V invece di 0.7 V, impiegando 4 diodi invece di 2.

1d) La corrente di rione nel diodo è la somma delle correnti di flusso in C e di quella in R. Quindi

$$i_d = C \frac{dV_{out}}{dt} + \frac{V_{out}}{R} = C \cdot 2\pi f \cdot 20 V \cos(2\pi 50 Hz t) + \frac{20 V \cdot \sin(2\pi 50 Hz t)}{100 \Omega}$$

2a) Polarizzazione

$$V_{G_{PMOS}} = V_{DD} - \frac{V_{DD} - V_{SS}}{R_3 + R_4} \cdot R_3 = 2 V$$

$$V_{G_{NMOS}} = V_{DD} - \frac{V_{DD} - V_{SS}}{R_1 + R_2} \cdot R_1 = -3 V$$

$$|V_{GS_P}| = 3 V \quad V_{GS_N} = 2 V \quad I_{D_P} = \mu_p (|V_{GS_P}| - |V_{tp}|)^2 = 2 mA$$

$$I_{D_N} = \mu_n (V_{GS_N} - V_{tn})^2 = 1 mA \quad I_{R_{out}} = I_{D_P} - I_{D_N} = 1 mA; \quad V_{out} = 1 V$$

Si verifica inoltre che i MOS per non sono in saturazione.  $g_{m_n} = g_{m_p} = 2 mS$

2b) Ricordando che le correnti di piccolo segnale dei 2 MOS sono entranti nei drain, la loro somma escede  $R_{out}$ , per cui

$$V_{out} = -R_{out} (i_{D_N} + i_{D_P}) = -R_{out} (g_{m_n} \cdot V_{i1} + g_{m_p} \cdot V_{i2}) = -2 (V_1 + V_2)$$

2c) Osservando che  $C_1$  e  $C_2$  introducono uno zero nell'impedenza e un polo la cui costante di tempo vale, rispettivamente,  $\tau_1 = C_1 \cdot R_1 // R_2$  e  $\tau_2 = C_2 \cdot R_3 // R_4$ , vogliamo fare in modo che i poli cadano almeno una decade prima di 20 kHz, cioè a 2 kHz circa.

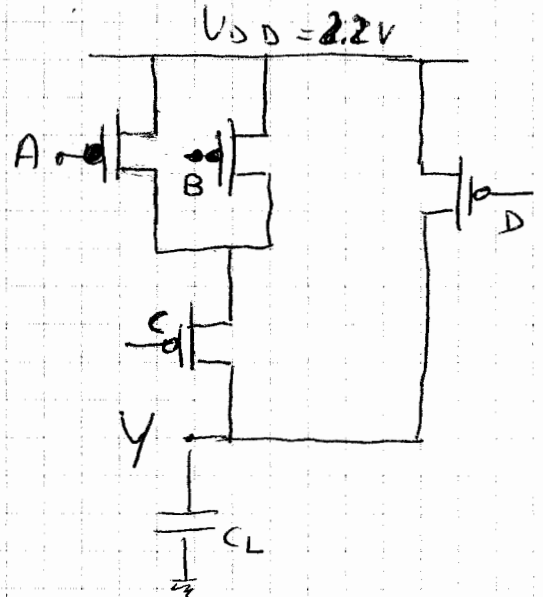
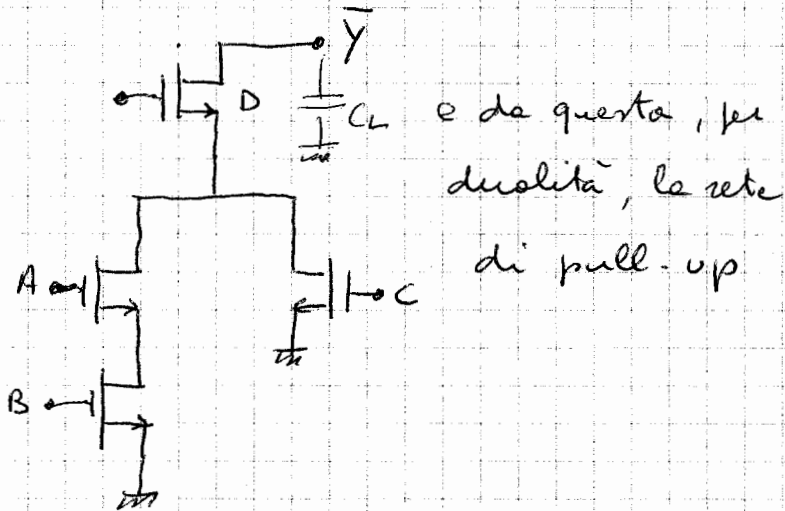
Quindi

$$C_1 = \frac{1}{2\pi \cdot f \cdot R_1 // R_2} \quad e \quad C_2 = \frac{1}{2\pi \cdot f \cdot R_3 // R_4} \quad \text{dove } f = 2 kHz$$

Essendo  $R_1 // R_2 = 16 K$  e  $R_3 // R_4 = 21 K$ , risulta  $C_1 = 4.87 \mu F$  e  $C_2 = 3.78 \mu F$

2d) Assumiamo il pMOS polarizzato a  $V_L = 0$ . Si vede facilmente che  $V_L$  non può scendere sotto  $-1V$  altrimenti l'nMOS si spegne. Se  $V_L$  è positivo  $V_{out}$  non può scendere sotto  $-4V$ , altrimenti esce dalla saturazione. Ciò avviene per  $I_{Dn} = 6mA$  cui corrisponde  $V_{gsn} = 2.45V$ .  
Quindi  $-1V < V_L < 3.45V$

3a) Dalle relazione  $\bar{Y} = D \cdot (A \cdot B + C)$  si ricava la rete di pull-down



3b) Con tutti gli ingressi cortocircuitati occorre trovare il  $K_{eq}$  del nMOS che equivale al parallelo di C con la rete A+B, e tutto in serie a D.  $K_{A+B} = \frac{K_n}{2}$  (MOS con lunghezza doppia).  $K_n = \frac{1}{2} \mu C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_n = \frac{500 \mu A}{V^2}$   
 $K_{(A+B) \parallel C} = K_{A+B} + K_C = \frac{K_n}{2} + K_n = \frac{3}{2} K_n$  (MOS con  $K_{eq}$  somma dei singoli  $K$ , dovendo portare la somma delle correnti.)

Infine, per la rete tra D e  $[(A+B) \parallel C]$ , sappiamo che la relazione tra  $K$  è

$$K_{eqn} = \frac{K_{(A+B) \parallel C} \cdot K_D}{K_{(A+B) \parallel C} + K_D} = K_n \frac{\frac{3}{2} \cdot 1}{\frac{3}{2} + 1} = \frac{3}{5} K_n = 300 \mu A / V^2$$

Occorre quindi analizzare la carica del condensatore  $C_L$  attraverso il MOS equivalente, dalla tensione iniziale pari a  $V_{DD}$  alla tensione finale  $\frac{V_{DD}}{2}$ . Nelle prime fasi il MOS lavora in saturazione, mantenendo  $V_{out} = V_{DD} \geq V_{gs} - V_t = 2.2 - 0.7 = 1.5V$ . Poi lavora in zona triodo e può essere approssimato con una  $R_n^*$  che completa esponenzialmente la scarica di  $C_L$ . Valutiamo le due fasi:

In zona di saturazione il MOS si comporta come un generatore di corrente (4)

$$I_{Dn} = K_{ep} V_{DS}^2 = 675 \mu A, \text{ che carica } C_L \text{ da } 2.2 V \text{ a } 1.5 V, \text{ impiegando}$$

$$\text{un tempo } t_{rat} = \frac{C_L \cdot \Delta V}{I_{Dn}} = \frac{2 \cdot 10^{-12} \cdot 0.7}{675 \cdot 10^{-6}} = 2.07 ns$$

Fuori saturazione possiamo dire il MOS si comporta come un resistore

$$R_n^* = \frac{V_{DSat}}{I_{Dsat}} = \frac{1.5 V}{675 \cdot 10^{-6} A} = 2.2 k\Omega \text{ che carica } C_L \text{ con legge esponenziale}$$

con costante di tempo  $\tau = R_n^* \cdot C_L = 4.4 ns$  da  $1.5 V$  a  $1.1 V = \frac{V_{DD}}{2}$ .

in un tempo  $t_{ONH}$  ricavabile dalla relazione

$$\frac{V_{DD}}{2} = 1.5 V e^{-t_{ONH}/\tau} \text{ da cui } t_{ONH} = \tau \ln \frac{1.5}{1.1} = 1.36 ns$$

Da cui il tempo di commutazione  $t_{com_{HL}} = t_{rat} + t_{ONH} = 3.43 ns$

3c) Occorre calcolare il tempo di commutazione da basso a alto dell'uscita.

Buongno motore con la rete di pull-up quanto fatto con la rete di pull-down al punto 3b. Essendo  $K_p = \frac{1}{2} C_{ox} \mu_p \left(\frac{W}{L}\right)_p = 200 \mu A/V^2$

$$K_{eqp} = \frac{K_{A11B} \cdot K_C}{K_{A11B} + K_C} + K_D = \frac{2K_p + K_p}{2K_p + K_p} + K_p = \frac{5}{3} K_p = 330 \mu A/V^2$$

$C_L$  si carica da  $0 V$  a  $0.7 V$  per effetto della corrente fornita dal pMOS

equivalente che lavora in saturazione, poi da  $0.7$  a  $1.1 V$  con il pMOS

equivalente che si comporta da resistore  $R_p^*$ .  $I_{Dp} = K_{eqp} \cdot (1.5)^2 = 742 \mu A$

$$t_{rat} = \frac{C_L \cdot \Delta V}{I_{Dp}} = \frac{2 \cdot 0.7 \cdot 10^{-12}}{742 \cdot 10^{-6}} = 1.89 ns$$

$$R_p^* = \frac{V_{DSat}}{I_{Dsat}} = \frac{1.5}{742 \cdot 10^{-6}} = 2.02 k\Omega \quad \tau_p = R_p^* \cdot C_L = 4.04 ns$$

Per la parte di salita esponenziale occorre un tempo  $t_{ONH}$  che si ricava da

$$1.1 V = 0.7 V + (2.2 V - 0.7 V) (1 - e^{-t_{ONH}/\tau_p})$$

$$0.4 V = 1.5 V (1 - e^{-t_{ONH}/\tau_p}) \quad 1.1 V = 1.5 V e^{-t_{ONH}/\tau_p}$$

$$t_{ONH} = \tau_p \ln \frac{1.5}{1.1} = 1.25 ns$$

Da cui  $t_{com_{LH}} = 1.89 + 1.25 = 3.14 ns$  da cui  $f_{max} > \frac{10^9}{3.14 + 3.43} = 152 MHz$

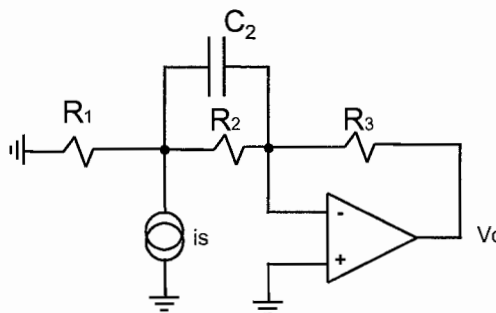
3d) La potenza prevalente è quella dinamica che vale  $C V^2 f = 668 \mu W$

Indicare chiaramente la domanda a cui si sta rispondendo. Ad esempio 1a) ...

### Esercizio 1

Si consideri il circuito in figura. Sapendo che l'operazionale ha una funzione di trasferimento a singolo polo con guadagno  $A_0=10^6$  e costante di tempo  $\tau_0=1s$ , e sapendo che  $R_1=1K\Omega$ ,  $R_2=20K\Omega$ ,  $R_3=100K\Omega$ ,  $C_2=1nF$ :

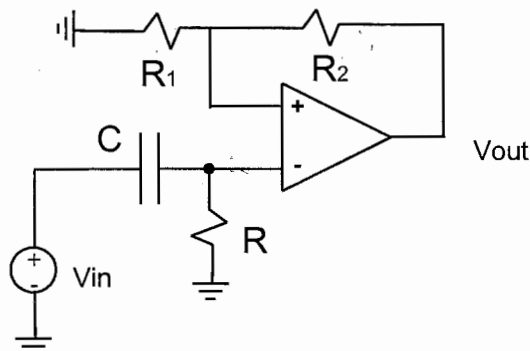
- Calcolare il guadagno ideale e tracciarne il diagramma di Bode del modulo.
- Tracciare il diagramma di Bode del modulo del guadagno reale.
- Discutere la stabilità dello stadio, specificando il margine di fase.
- Determinare il valore che deve assumere il guadagno dell'operazionale  $A_0$ , affinché il margine di fase sia almeno  $45^\circ$ .



### Esercizio 2

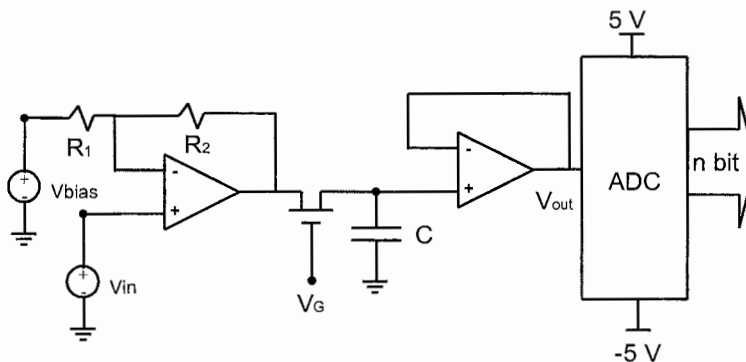
Si consideri il circuito in figura. Sapendo che  $R_1=5K\Omega$ ,  $R_2=12K\Omega$ ,  $C=4nF$ ,  $R=100\Omega$ , e che l'uscita dell'operazionale ha come valori di saturazione basso e alto rispettivamente  $V_{OL}=0V$  e  $V_{OH}=5V$ :

- Disegnare e quotare la caratteristica ingresso-uscita tra il potenziale sul nodo di ingresso negativo dell'operazionale ( $V_-$ ) e  $V_{out}$ .
- Tracciare la forma d'onda del potenziale  $V_-$  in funzione del tempo (almeno due periodi), assumendo che  $V_{in}$  è un'onda quadra con periodo  $2.5\mu s$  tra  $-1V$  e  $1V$ .
- Tracciare la forma d'onda di  $V_{out}$  in risposta al segnale  $V_{in}$  del punto precedente (almeno due periodi).
- Si assuma ora l'operazionale affetto da una tensione di offset di  $200mV$ . Discutere l'effetto dell'offset sul segnale in uscita, nel caso di offset positivo oppure negativo.



### Esercizio 3

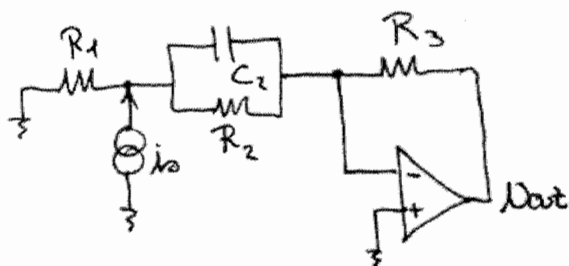
Dato il circuito in figura:



$C=1nF$   
 $R_1=1K\Omega$   
 $V_{in}=0mV \div 100 mV$   
 MOS:  
 $V_t=1V$   
 $C_{gd}=10fF$   
 Amp. Op:  
 $A_0=100 dB$

- Detto  $V_{in}$  il segnale di ingresso da convertire in digitale, determinare  $R_2$  e  $V_{bias}$  in modo da utilizzare l'intera dinamica dell'ADC.
- Determinare i valori di tensione di  $V_G$  ammissibili nella fase di Hold e nella fase di sampling in modo che il MOS si comporti da interruttore per tutta la dinamica necessaria. Giustificare la risposta.
- Determinare il numero  $n$  di bit dell'ADC per garantire una risoluzione sul segnale di ingresso di  $100\mu V$ . Calcolare LSB dell'ADC e l'equivalente LSB in ingresso.
- Ipotizzando  $V_{Ghold}=-10V$ ,  $V_{Gsample}=10V$ , calcolare l'errore dovuto all'effetto di iniezione di carica.
- Calcolare l'errore dovuto al guadagno finito dell'amplificatore operazionale nello stadio di buffer e confrontarlo con LSB.

Es. 1)  $A(s) = \frac{A_0}{1+s\tau_p}$   $f_{po} \approx 0.16 \text{ kHz}$



a)  $G_{id}(0) = -\frac{R_1}{R_1+R_2} \cdot R_3 = -4762$

Polo:  $C_2$  si scarica su  $R_1 \parallel R_2 \Rightarrow \tau_p = C_2 R_1 \parallel R_2 \approx 0.95 \mu s$   
(stabilità)

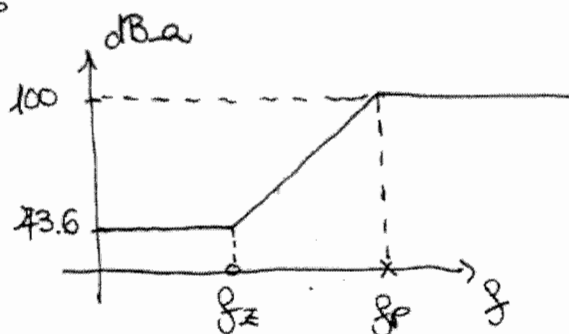
$f_p \approx 167 \text{ kHz} \Rightarrow \omega_p = 1.05 \frac{\text{Mrad}}{s}$

Zero:  $R_2 \parallel C_2$  diventa aperto  $\Rightarrow \frac{R_2}{1+sC_2 R_2} \rightarrow \infty \Leftrightarrow s = -\frac{1}{R_2 C_2}$   
(stabilità)

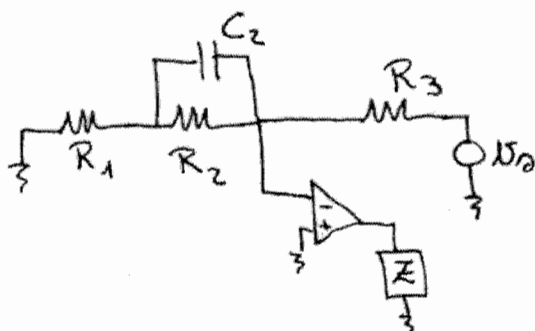
$\tau_z = R_2 C_2 \approx 20 \mu s$

$f_z \approx 8 \text{ kHz} \Rightarrow \omega_z = 50 \frac{\text{Krad}}{s}$

$G_{id}(s) = G_{id}(0) \cdot \frac{1+s\tau_z}{1+s\tau_p}$



be C)



$G_{loop}(0) = -A_0 \frac{R_2+R_1}{R_1+R_2+R_3}$

$\approx 1.73 \cdot 10^5 \approx 105 \text{ dB}$

Polo:  $C_2$  si scarica su  $R_2 \parallel (R_1+R_3) \Rightarrow \tau_p = C_2 R_2 \parallel (R_1+R_3) \approx 16.7 \mu s$

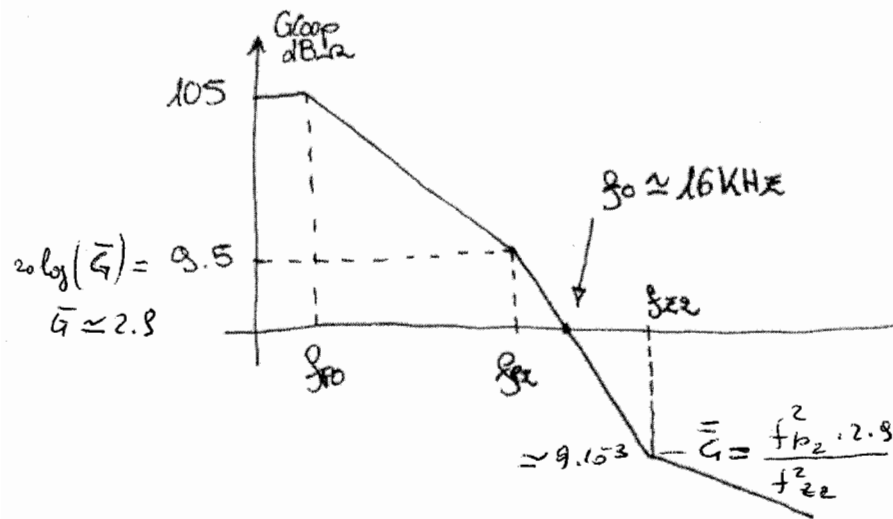
Naturalmente c'è anche il polo dell'opamp  $f_{po} = \frac{1}{2\pi\tau_p} = 0.16 \text{ kHz}$   $f_{p2} \approx 9.5 \text{ kHz}$

Zero:  $(C_2 \parallel R_2) + R_1$  diventa un corto  $\Rightarrow \tau_{z2} = C_2 R_2 \parallel R_1 \approx 0.95 \mu s$

$f_{z2} \approx 167 \text{ kHz}$

$$G_{loop}(s) = G_{loop}(0) \cdot \frac{1+s\tau_{zz}}{(1+s\tau_{p0})(1+s\tau_{pz})}$$

(2)

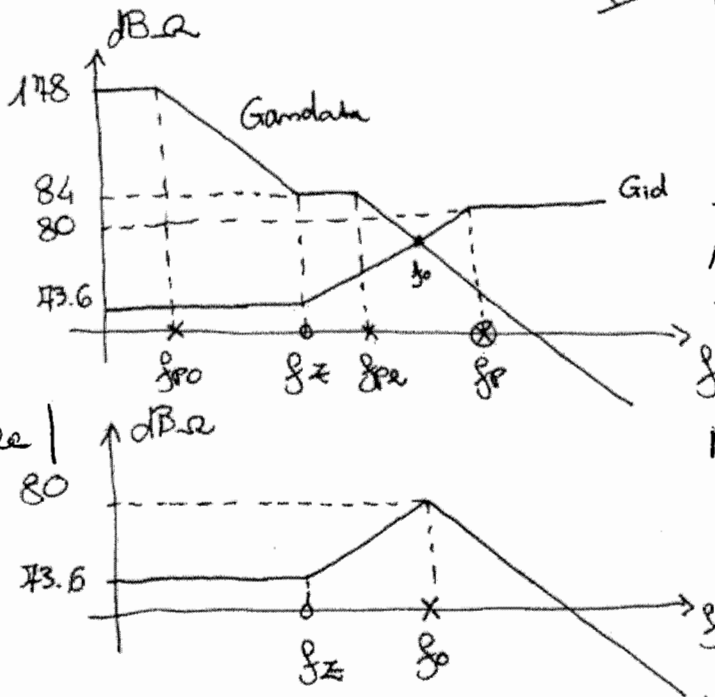


$$\varphi_m = 180^\circ - \text{atg} \frac{f_0}{f_{p0}} - \text{atg} \frac{f_0}{f_{pz}} + \text{atg} \frac{f_0}{f_{zz}}$$

$$\approx 36^\circ$$

Ricordando che nei tratti con pendenza  $-40 \text{ dB/decade}$  vale la relazione  $f^2 \cdot G = \text{cost}$  si trova  $f_0 = f_{pz} \cdot \sqrt{\bar{G}}$

$$G_{andata} = -G_{id} \cdot G_{loop} = -G_{loop}(0) \cdot G_{id}(0) \cdot \frac{(1+s\tau_{zz})(1+s\tau_{pz})}{(1+s\tau_{p0})(1+s\tau_{pz})(1+s\tau_{p0})}$$



Ricordando che  $|G_{and}| = |G_{id} \cdot G_{loop}|$ , ne consegue che sul piano  $\log$  si ha  $\log |G_{loop}| = \log |G_{and}| - \log |G_{id}|$ . All'incrocio dei due grafici ( $f = f_0$ ) si ha  $|G_{loop}| = 1$

Ricordando che  $G_{reale} = \frac{G_{andata}}{1 - G_{loop}}$  per  $|G_{loop}| \gg 1$   $G_{reale} \rightarrow G_{id}$  per  $|G_{loop}| \ll 1$   $G_{reale} \rightarrow G_{andata}$

d) Procedendo per via grafica, per avere  $\varphi_m \geq 45^\circ$  si può richiedere  $A_0$  fino a che l'attraversamento non sia a  $-20 \text{ dB/dec}$  (prima di  $f_{pz}$ ) o aumentare  $A_0$  (dopo  $f_{pz}$ ), con sempre  $G_{loop}(0) > 1$ :

$$\begin{cases} \frac{A_0 R_1 + R_2}{R_1 + R_2 + R_3} > 1 \\ A_0 \frac{R_1 + R_2}{R_1 + R_2 + R_3} \cdot \frac{f_0}{f_{pz}} \leq 1 \end{cases} \quad \begin{cases} A_0 \geq 5.76 \\ A_0 \leq 342.113 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \frac{A_0 R_1 R_2}{R_1 + R_2 + R_3} > 1 \\ A_0 \frac{R_1 + R_2}{R_1 + R_2 + R_3} \cdot \frac{f_0}{f_{pz}} \cdot \frac{f_{zz}^2}{f_{pz}^2} > 1 \end{cases} \quad \begin{cases} A_0 \geq 105.72 \cdot 10^6 \end{cases}$$



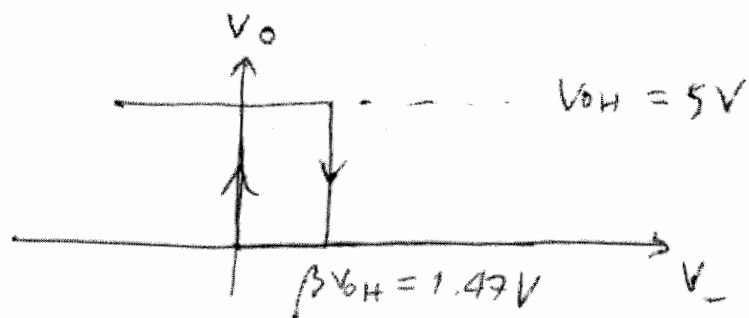
# Esercizio 2

3

$$V_o = 0/+5V$$

$$R_1 = 5K$$

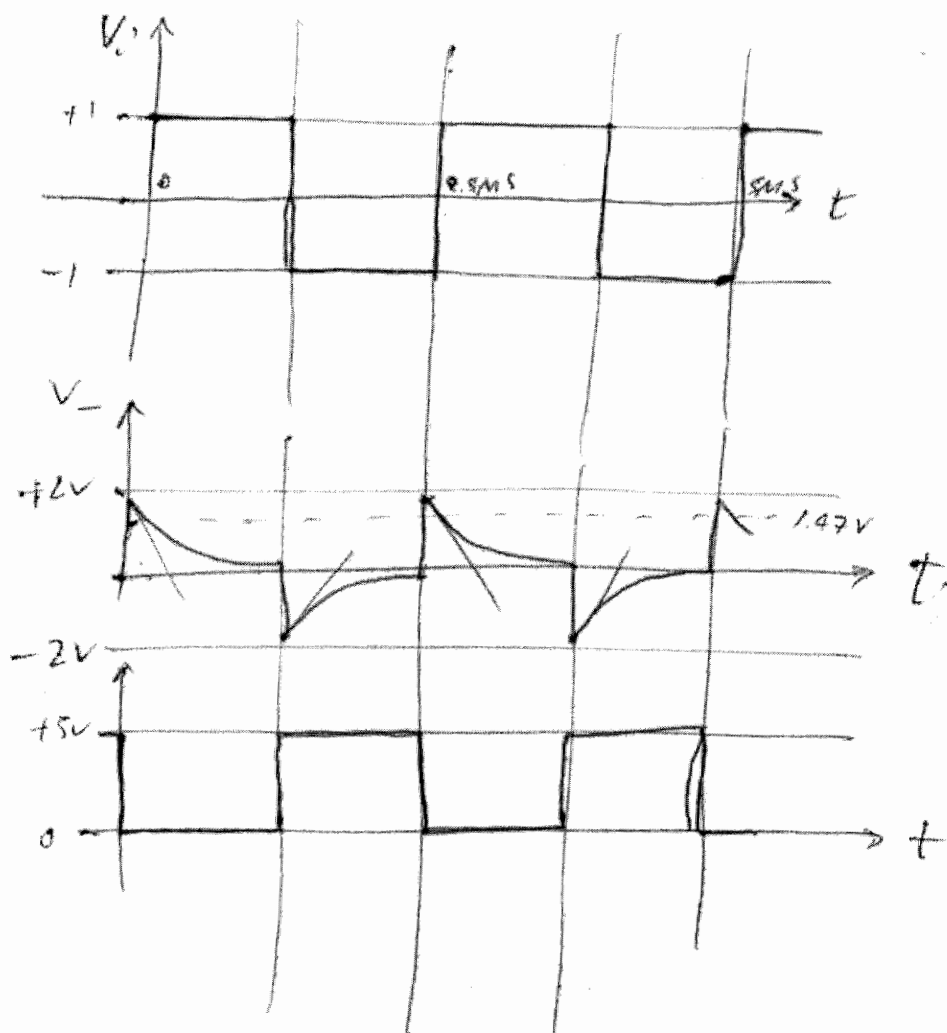
$$R_2 = 12K \rightarrow \beta = \frac{R_1}{R_1 + R_2} = \frac{5}{17} = 0.29$$



b)

Circuit diagram of an inverter with feedback. The input  $V_i$  is connected to the inverting input through a resistor. The output  $V_o$  is connected to the inverting input through a feedback resistor  $R$ . The non-inverting input is grounded.

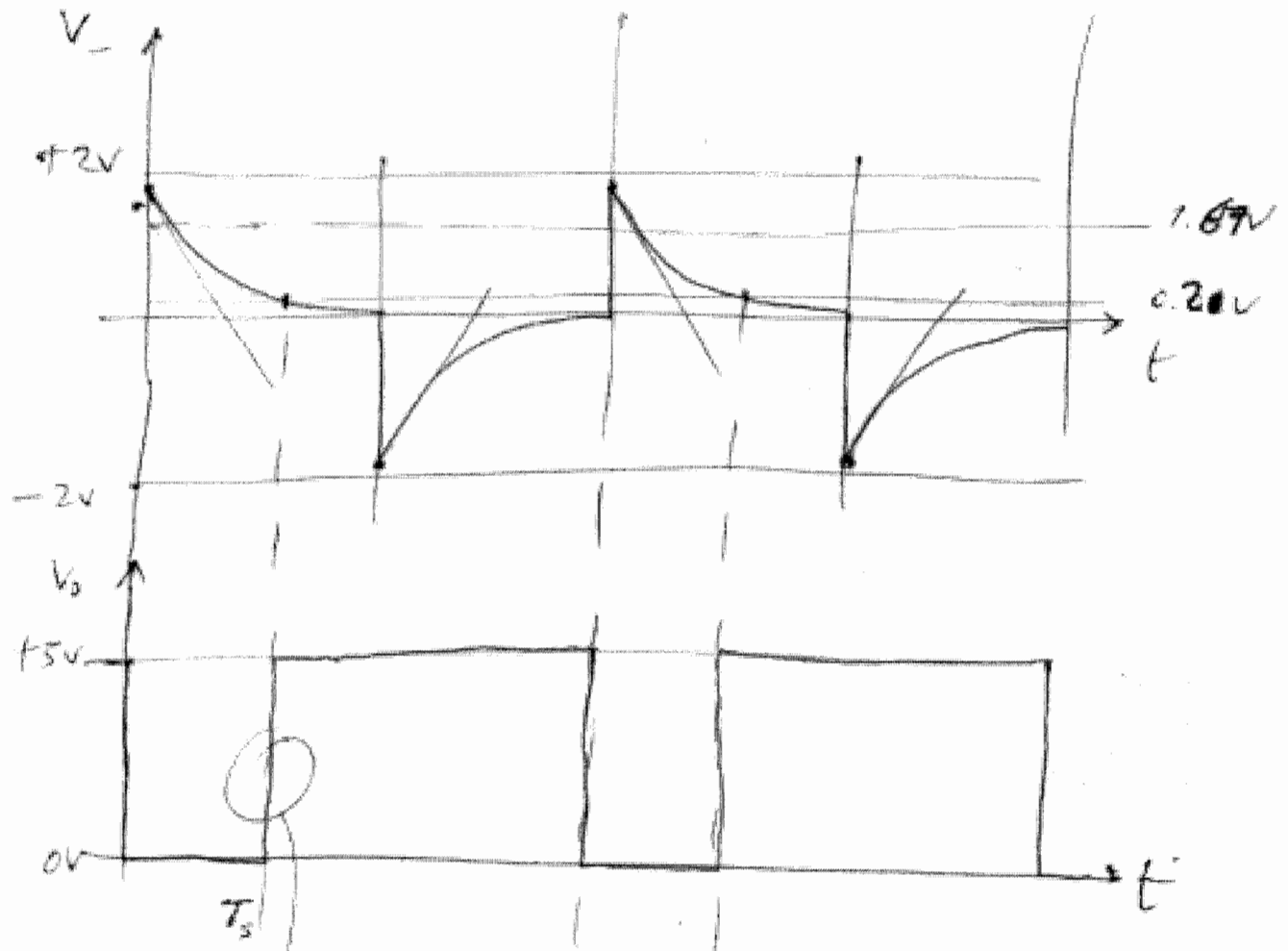
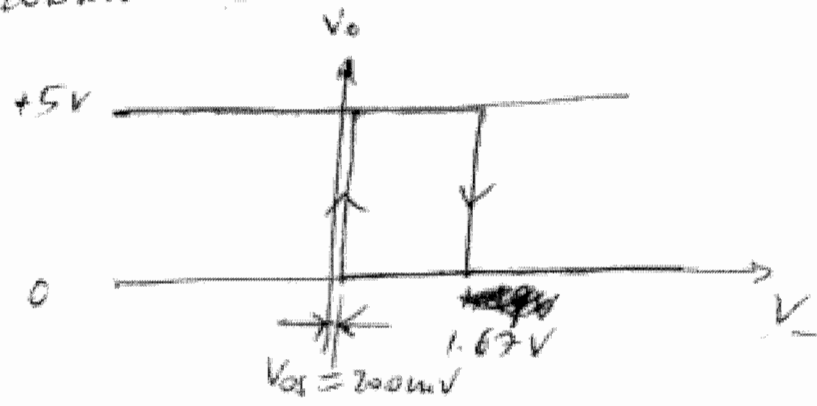
$$\tau = RC = 0.1 \cdot 4\mu s = 0.4\mu s$$



c)

④

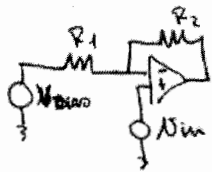
d)  $V_{OS} = +200\text{mV}$



VIENE INDICATO IL FRONTE ascendente  
di quanto?

$$V_-(t) \approx 2\text{V} e^{-t/\tau} = 0.2\text{V} \rightarrow T_S = \tau \ln \frac{2}{0.2} = 0.92\mu\text{s}$$

Es. 3)



a)

$$V_{in} = 0 \div 100 \text{ mV}$$

$$V_{out} = -5 \div 5 \text{ V}$$

5

$$V_{out} = -V_{bias} \frac{R_2}{R_1} + V_{in} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) \Rightarrow \begin{cases} V_{in} = 0 \text{ V} \\ V_{out} = -5 \text{ V} \end{cases} \Rightarrow -5 \text{ V} = -V_{bias} \frac{R_2}{R_1}$$

$$\begin{cases} V_{in} = 100 \text{ mV} \\ V_{out} = +5 \text{ V} \end{cases} \Rightarrow 5 \text{ V} = -V_{bias} \frac{R_2}{R_1} + 100 \text{ mV} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right)$$

$$\begin{cases} V_{bias} = 50.51 \text{ mV} \\ R_2 = 99 \text{ k}\Omega \end{cases}$$

b) Sampling  $\Rightarrow$  MOS sempre acceso. Worst case:  $V_S = 5 \text{ V} \Rightarrow V_{GS} > V_T \Rightarrow V_G > 6 \text{ V}$   
 Hold  $\Rightarrow$  MOS sempre aperto. Worst case:  $V_S = -5 \text{ V} \Rightarrow V_{GS} < V_T \Rightarrow V_G < -4 \text{ V}$

$$c) \text{LSB} = \frac{\text{FSR}}{2^m} = \frac{100 \text{ mV}}{2^m} \Rightarrow m = 10 \Rightarrow \text{LSB} = 97.65 \mu\text{V} \text{ che all'ingresso dell'ADC sarà } \text{LSB} = 9.765 \text{ mV}$$

$$d) \Delta V_C = \frac{C_{gd}}{C_{gd} + C} \Delta V_G \approx 200 \mu\text{V} \text{ considerando } \Delta V_G = 20 \text{ V}$$

$$\Delta V_C \approx 0.02 \text{ LSB}$$

$$e) G_{resale} \Big|_{\text{cuffe}} = \frac{A_0}{1 + A_0} \Rightarrow V_E = \frac{5 \text{ V}}{1 + A_0} \approx 50 \mu\text{V} \approx 0.005 \text{ LSB}$$

$$\text{N.B. } V_E = V_{in+} G_{id} - V_{in+} G_{resale} ; V_{E \max} \text{ per } V_{in+} = 5 \text{ V} \quad V_{E \max} = 5 \text{ V} \cdot 1 - \frac{5 \text{ V} A_0}{A_0 + 1} \Rightarrow V_E$$