L'uso delle formule logiche come formalismo descrittivo

- Logica: formalismo "universale" (molto vicino al linguaggio naturale)
- Applicabile a contesti molto vari (non solo informatici) (del resto il confine tra computer engineering e system engineering è molto labile)
- Sulla logica sono basati molti formalismi applicativi (dai linguaggi di programmazione a quelli di specifica)

1. La logica per definire linguaggi

• In realtà l'abbiamo già fatto:

```
L = \{a^nb^n \mid n \ge 1\}
altro non è che un'abbreviazione della formula del prim'ordine x \in L \Leftrightarrow \exists n(n \ge 1 \land x = a^nb^n)
dove a sua volta l'operazione x^n è definita dalla formula \forall n \ ((n = 0 \to x^n = \varepsilon) \land (n > 0 \to x^n = x^{n-1}.x))
sulla base del (simbolo di) operazione elementare "."
```

• Similmente  $L_1 = a^*b^*$  è definita da:

```
x \in L_I \Leftrightarrow (x = \varepsilon) \lor

\exists y(x = ay \land y \in L_I) \lor

\exists y(x = yb \land y \in L_I)
```

- Posto  $L_2 = b^*c^*$  e definito in maniera simile
- $L_3 = a^*b^*c^*$  (=  $L_1.L_2$ ) è definito *anche* come:

```
x \in L_3 \Leftrightarrow (x \in L_1) \lor (x \in L_2) \lor

\exists y ((x = ay \land (y \in L_2 \lor y \in L_3)) \lor

(x = yc \land (y \in L_3 \lor y \in L_1)))
```

•  $L_4 = \{x | \#x_a = \#x_b\}$  con  $\#x_a$  definita da:

```
(x = \varepsilon \rightarrow \#x_a = 0) \land 
(x = ay \rightarrow \#x_a = \#y_a + 1) \land 
(x = by \rightarrow \#x_a = \#y_a)
```

(con quantificazione implicita  $\forall x \ \forall y$ )

2. La logica per definire proprietà dei programmi

• Specifica di un algoritmo di ricerca: La variabile logica *found* deve essere vera se e solo se esiste un elemento dell'array *a*, di *n* elementi, uguale all'elemento cercato *x*:

```
found \Leftrightarrow \exists i (1 \le i \le n \land a[i] = x)
```

• Specifica di un algoritmo di inversione di un array:

```
\forall i (1 \le i \le n \to b[i] = a[n-i+1])
```

4

## Più in generale

- {Precondizione: Pre}Programma o frammento di programma P{Postcondizione: Post}
- Se vale *Pre* prima dell'esecuzione di *P* si vuole che *P* sia tale da far valere *Post* dopo la sua esecuzione:
- Ricerca in un array ordinato:

```
\begin{aligned} & \{ \forall i (1 \le i \le n \to \mathbf{a}[i] \le a[i+1]) \} \\ & P \\ & \{ found \Leftrightarrow \exists i (1 \le i \le n \land a[i] = x) \} \end{aligned}
```

NB: ciò non significa affatto che P debba essere un algoritmo di ricerca binaria. Significa solo che chi lo realizza può sfruttare il fatto che *a* sia ordinato prima dell'esecuzione di P. Un normale algoritmo di ricerca sequenziale sarebbe corretto rispetto a questa specifica; al contrario un algoritmo di ricerca binaria non sarebbe corretto rispetto ad una specifica che avesse come precondizione semplicemente *True*.

6

• Ordinamento di un array di *n* elementi senza ripetizioni:

```
\{ \neg \exists i, j (1 \le i \le n \land 1 \le j \le n \land i \ne j \land a[i] = a[j]) \}

ORD

\{ \forall i (1 \le i \le n \rightarrow a[i] \le a[i+1]) \}

E' una specifica "adeguata"?
```

(Pensiamo all'analogia "specifica = contratto")

- E se eliminiamo la prima riga della precondizione la specifica è ancora valida?
- Siamo sicuri che il problema dell'ordinamento venga sempre inteso alla stessa maniera, sia che si tratti di ordinare un array o una lista o un file?
- In realtà anche un concetto ben noto come l'ordinamento è esposto a imprecisioni ed equivoci nell'uso informale del termine
- Pensiamo a requisiti del tipo "vogliamo automatizzare il rilascio di certificati, o la gestione dei cc bancari"

## 3. La logica per la specifica di proprietà di sistemi

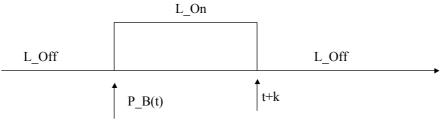
- "Se premo il pulsante si accende la luce entro  $\Delta$  istanti":
  - P B(t): Predicato che indica la pressione del pulsante all'istante t
  - L On(t): Predicato che indica che all'istante t la luce è accesa

$$\forall t(P\_B(t) \rightarrow \exists t_1((t \le t_1 \le t + \Delta) \land L\_On(t_1)))$$

In realtà una specifica siffatta lascia molto a desiderare rispetto a quanto normalmente si chiede ad un pulsante di accensione della luce.

Scendiamo in qualche dettaglio

 Focalizziamo l'attenzione su un classico "pulsante a tempo" per la luce (se eccita di più la fantasia: un allarme e/o chiusura a tempo per cassaforti)

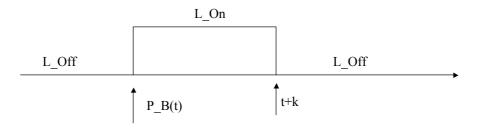


$$\forall t(P\_B(t) \to \forall t_1((t \le t_1 < t + k) \to L\_On(t_1)) \land \\ \forall t_2((t + k \le t_2) \to L\_Off(t_2)))$$

• In realtà ci sono ancora molte cose che non vanno ... un po' di caccia all'errore ...

10

Proviamo questa:



$$\begin{split} \forall t ((P\_B(t) \land L\_Off(t)) \\ \rightarrow \forall t_1 ((t \leq t_1 < t + k) \rightarrow L\_On(t_1)) \land L\_Off(t + k)) \\ \land \\ \forall t_3, t_4 (L\_Off(t_3) \land \forall t_5 ((t_3 \leq t_5 \leq t_4) \rightarrow \neg P\_B(t_5)) \end{split}$$

$$\forall t_3, t_4(L \_Off(t_3) \land \forall t_5((t_3 \le t_5 \le t_4) \rightarrow \neg P \_B(t_5))$$
$$\rightarrow L \_Off(t_4))$$

Un approccio un po' più sistematico (utile soprattutto per modelli a tempo continuo)

• Event\_E: notazione abbreviata per l'assioma seguente:

$$\forall t(E(t) \to \exists \delta (\forall t_1 ((t - \delta < t_1 < t \lor t < t_1 < t + \delta) \to \neg E(t_1))))$$

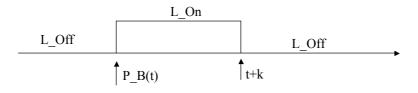
$$E$$

$$\delta > 0$$

- Up\_to\_now\_P(t): notazione abbreviata per l'assioma seguente:  $\exists \delta (\forall t_1(t \delta < t_1 < t \rightarrow P(t_1)))$
- From\_now\_on\_P(t): notazione abbreviata per l'assioma seguente:

$$\exists \delta (\forall t_1 (t < t_1 < t + \delta \rightarrow P(t_1)))$$

Tornando al nostro timer:



$$\forall t(L\_On(t) \leftrightarrow \neg L\_Off(t))$$
 (discutibile)  $\land$ 
Event  $P \mid B$ 

$$\forall t((P\_B(t) \land Up\_to\_now\_L\_Off(t))$$

$$\rightarrow \forall t_1(t \le t_1 < t + k \rightarrow L\_On(t_1)) \land L\_Off(t + k)) \land \land dt_3, t_4(L\_Off(t_3) \land \forall t_5(t_3 \le t_5 \le t_4 \rightarrow \neg P\_B(t_5))$$

$$\rightarrow L \quad Off(t_4))$$

12

## Variazioni sul tema:

- Pulsante di spegnimento
- Mantenimento luce accesa mediante pressione durante l'accensione
- Apertura e chiusura tende/paratoie/finestrini auto, ...
  - Mantenimento pressione pulsanti
  - Interruzione o non interruzione movimento in corso
  - **–** ....
- Generalità e sistematicità dell'approccio
- Verso metodi e linguaggi di specifica

14

## Dalla specifica alla prova: un cenno

- Dopo aver *specificato* i requisiti di un algoritmo (e.g., di ordinamento) e dopo aver *costruito* un tale algoritmo, occorre *verificare* la correttezza del medesimo:
  - se ho a disposizione un modello matematico (e.g., *un'assiomatizzazione*) dell'implementazione costruita, in linea di principio posso ottenere la prova di correttezza come una *dimostrazione di teorema*.
- Similmente a livello di sistema ...

Consideriamo un passaggio a livello (ultra-semplificato)

Ar En Ex

- ➤ Un solo binario e una sola direzione.
- Formalizzazione relativa al passaggio di un solo treno.
- Abbassamento ed innalzamento delle sbarre istantanei.
- •Event Ar
- •Event En
- $\bullet$ Event\_Ex

Dinamica del treno:

$$(\delta_1 = \frac{d}{V_{\min}} \wedge \delta_2 = \frac{d+l}{V_{\max}}) \wedge (\delta_3 = \frac{l}{V_{\min}}) \wedge (\delta_4 = \frac{l}{V_{\max}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d}{V_{\max}}) \wedge (\delta_{\max} = \frac{d+l}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d+l}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d+l}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d+l}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d}{V_{\min}}) \wedge (\delta_{\min} = \frac{d}{V_{\min}}$$

$$\forall t(En(t) \rightarrow \exists t_1(Ar(t_1) \land (t - \delta_1 \le t_1 \le t - \delta_{\min}))) \land$$

$$\forall t(Ex(t) \to \exists t_1(Ar(t_1) \land (t - \delta_{\max} \le t_1 \le t - \delta_2))) \land$$

$$\forall t (In(t) \Leftrightarrow \exists t_1 (En(t_1) \land (t_1 \leq t)) \land \neg \exists t_2 (Ex(t_2) \land (t_2 \leq t)))$$

"Progetto" del passaggio a livello

$$\forall t (Ar(t) \rightarrow \forall t_1 ((t + \delta_{\min} \leq t_1 \leq t + \delta_{\max}) \rightarrow Down(t_1))) \land$$

$$\forall t(Down(t) \rightarrow \exists t_1((t - \delta_{\max} \le t_1 \le t - \delta_{\min}) \land Ar(t_1))) \land$$

$$\forall t(Down(t) \Leftrightarrow \neg Up(t))$$

Specifica del requisito di sicurezza:

$$\forall t(In(t) \rightarrow Down(t))$$

A questo punto il requisito può (e dovrebbe) essere *dimostrato* come *teorema* derivato dalla formalizzazione del sistema (controllore/controllato) ... in corsi successivi

16