



↓ POLITECNICO DI MILANO



6. Divide et Impera

Informatica 3

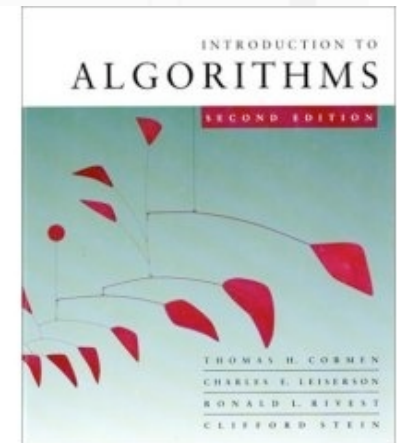
Andrea Mocci, mocci@elet.polimi.it

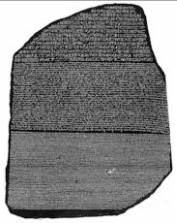


Ringraziamenti



- Parte di queste slide proviene da vecchie slide di Paolo Costa e di altre slide preparate dal Prof. Lanzi per il corso di Algoritmi e Strutture Dati...
- A loro volta tratte da slide del corso Introduction to Algorithms (2005-fall-6046) tenuto dal Prof. Leiserson all'MIT (<http://people.csail.mit.edu/cel/>)
- T.H. Cormen, C.E. Leiserson, R.L. Rivest, C. Stein Introduction to Algorithms, Second Edition, The MIT Press, Cambridge, Massachusetts London, England McGraw-Hill Book Company





Algoritmi di Sorting

- Esempio: Algoritmi di Sorting
- Insertion Sort

```
INSERTION-SORT (A, n) ▷ A[1 . . n]
  for j ← 2 to n
    do key ← A[ j]
      i ← j - 1
      while i > 0 and A[i] > key
        do A[i+1] ← A[i]
          i ← i - 1
      A[i+1] = key
```



Complessità dell'Insertion Sort



- Nel caso peggiore:
 - n volte n scambi
 - $T(n) = O(n^2)$
- Va bene quando n è piccolo
- Esistono soluzioni migliori quando n è grande



Verso un sorting più efficiente



- L'idea: Suddividere il problema in sottoproblemi più piccoli, chiamando ricorsivamente l'algoritmo sui problemi più piccoli (***Divide-et-impera***)
- In genere, in maniera ricorsiva fino ad un problema veramente semplice da risolvere, o già risolto
 - In questo caso: ordinare due vettori di dimensione 1
- Ricombinare i problemi più semplici per riottenere il problema a livello superiore (***Ricombinazione***)
 - Per esempio: riunire due vettori ***ordinati*** di dimensione 1 in un vettore ***ordinato*** di dimensione 2



Merge Sort



- Approccio divide-et-impera
- Divido l'array in due array di ugual dimensione
- Chiamo l'algoritmo sugli array
- Ricombino per ottenere la soluzione al problema di livello superiore

MERGE-SORT $A[1 \dots n]$

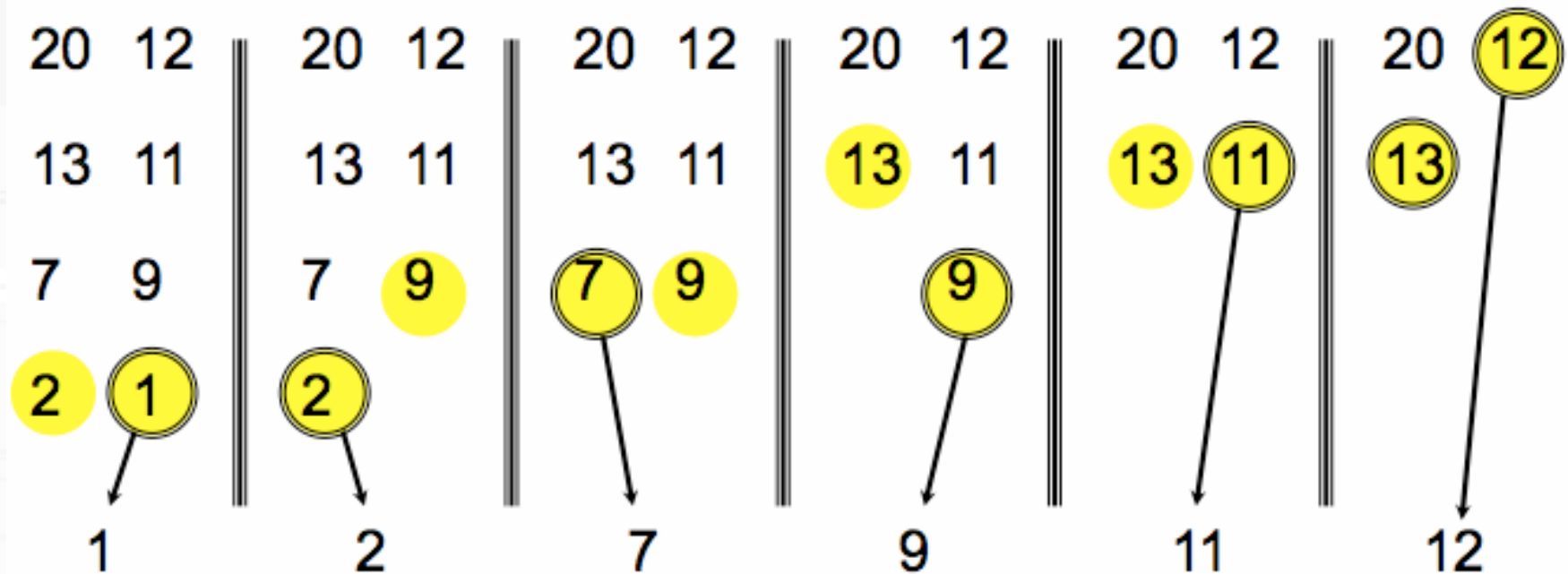
1. If $n = 1$, done.
2. MERGE-SORT $A[1 \dots n/2]$
3. MERGE-SORT $A[n/2 + 1 \dots n]$
4. merge the two sorted arrays
 $A[1 \dots n/2]$ and $A[n/2 + 1 \dots n]$

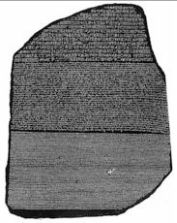


Ricombinazione



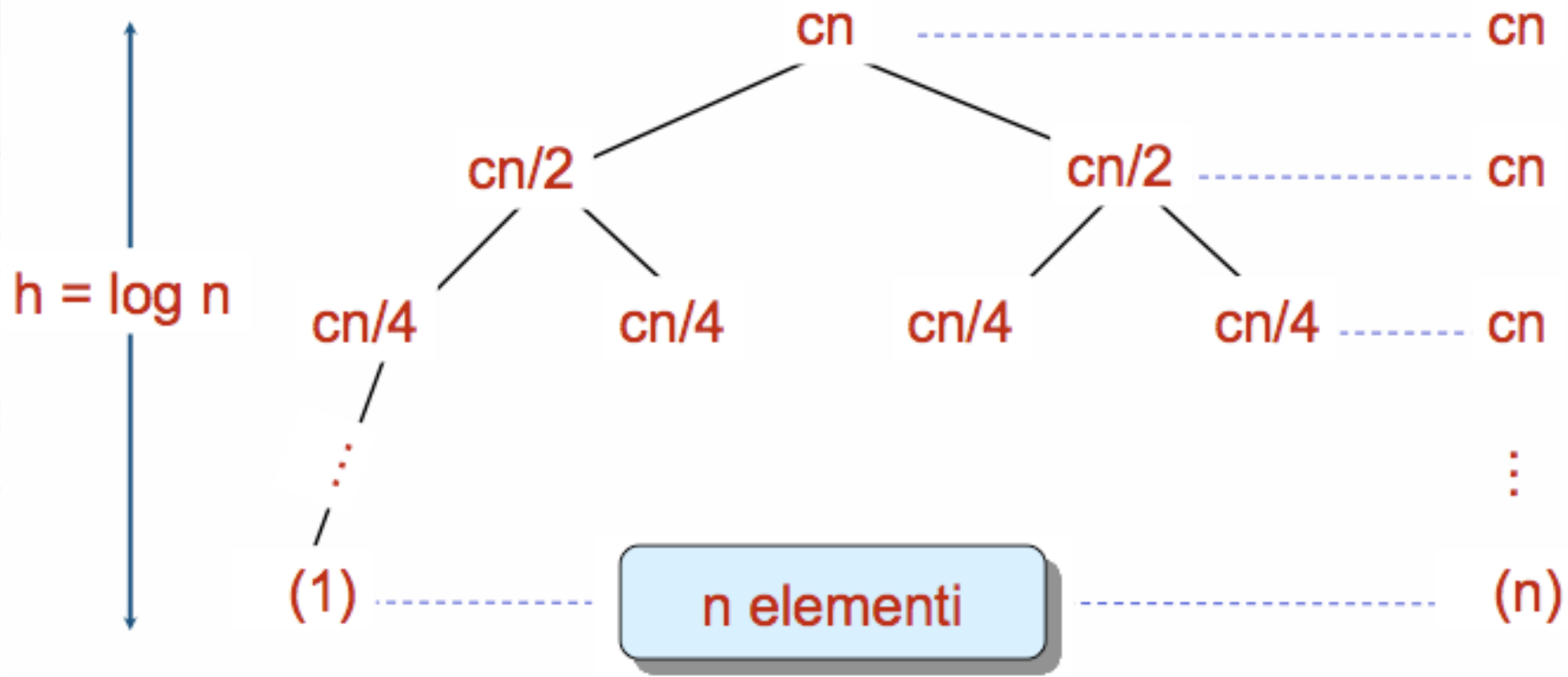
- Il merge è $\Theta(n)$





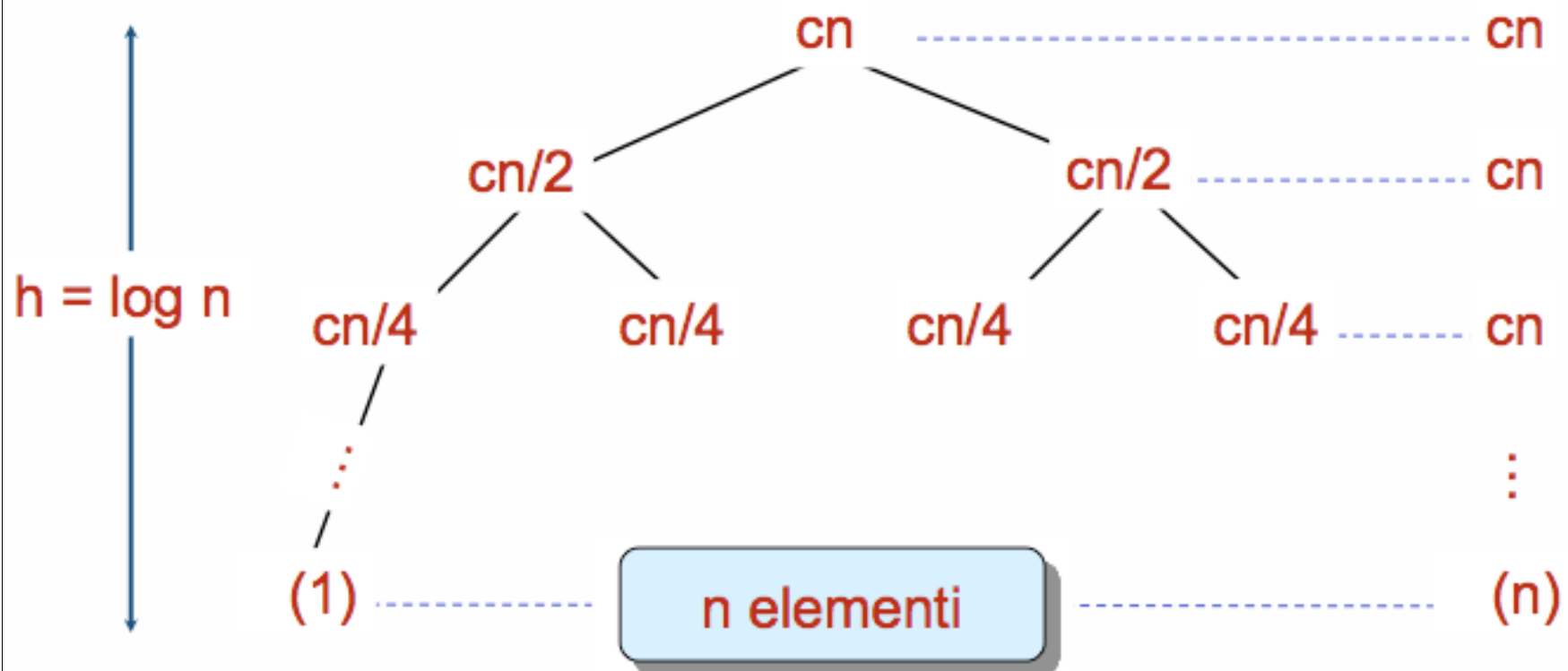
Analisi della complessità

- Occorre calcolare la complessità di una espressione ricorsiva del tipo:
- $T(n) = 2 T(n/2) + cn$, con $c > 0$ costante





Analisi della complessità



- Complessità: $\Theta(n \log n)$



Esempio: Merge Sort

- Divide: divide il vettore di lunghezza n in due sottovettori di $n/2$ elementi
- Impera: Ordina ricorsivamente i due sottovettori
- Ricombina le soluzioni dei sottoproblemi in tempo lineare

$$T(n) = 2T(n/2) + cn$$

sottoproblemi

grandezza dei
sottoproblemi

costo suddivisione
e ricombinazione

- Come calcoliamo $T(n)$?



Analisi della Complessità per algoritmi ricorsivi



- Supponiamo di considerare forme ricorsive del tipo:
- $T(n) = a T(n / b) + f(n)$
- Dove $a \geq 1$, $b > 1$, f asintoticamente positiva
- La complessità di $T(n)$ dipende da a , b , $f(n)$
 - Dipende in sostanza dal fatto che domini la suddivisione in sottoproblemi o la ricombinazione (o che crescano in maniera simile)
 - Si confronta $f(n)$ con $n^{\log_b(a)}$



Analisi della Complessità per algoritmi ricorsivi



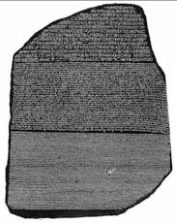
- Tre casi possibili:
 - $f(n)$ cresce più lentamente di $n^{\log_b(a)}$
 - Domina la suddivisione ($n^{\log_b(a)}$)
 - $f(n)$ cresce in maniera simile a $n^{\log_b(a)}$
 - La complessità dipende da entrambi i fattori
 - $f(n)$ cresce più velocemente di $n^{\log_b(a)}$
 - Domina $f(n)$



Analisi di Algoritmi Ricorsivi: Master Method (o Master Theorem)



- $T(n) = aT(n/b) + f(n)$
dove $a \geq 1$, $b > 1$, ed f è asintoticamente positiva
- Caso 1: $f(n) = O(n^{\log_b a - \epsilon})$ per una costante $\epsilon > 0$
 - **Soluzione:** $T(n) = \Theta(n^{\log_b a})$
- Caso 2: $f(n) = \Theta(n^{\log_b a} \lg^k n)$ per una costante $k \geq 0$
 - **Soluzione:** $T(n) = \Theta(n^{\log_b a} \lg^{k+1} n)$
- Caso 3: $f(n) = \Omega(n^{\log_b a + \epsilon})$ per una costante $\epsilon > 0$
 - $f(n)$ soddisfa a $f(n/b) \leq c f(n)$ per una costante $c < 1$
 - **Soluzione:** $T(n) = \Theta(f(n))$



Altra Formulazione del Master Method



- Si applica a forme ricorsive del tipo,

$$T(n) = aT(n/b) + cn^k$$

dove $a \geq 1$, $b > 1$ e $k \geq 0$

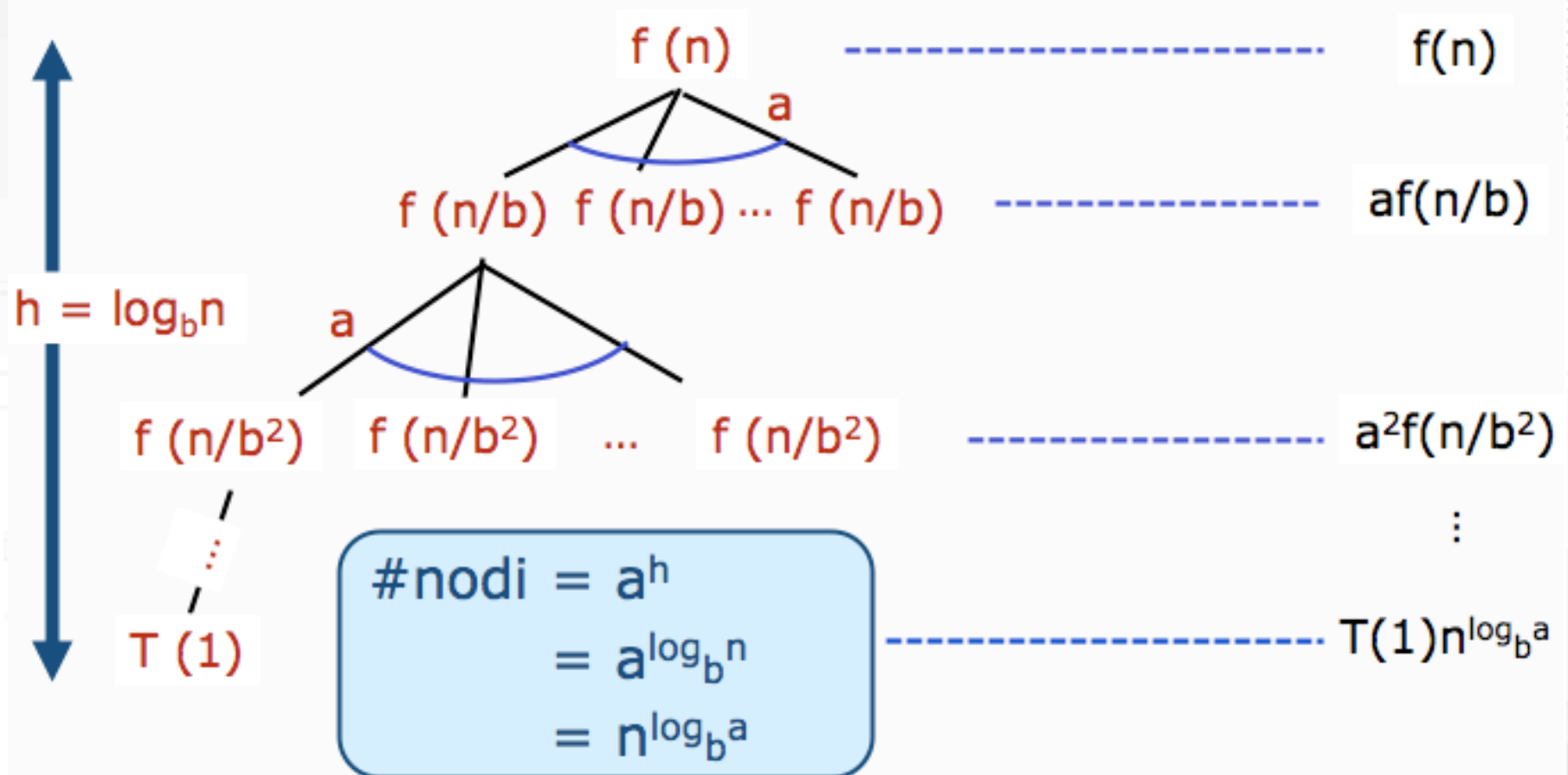
- Ancora tre casi,
 - $T(n) = \Theta(n^{\log_b a})$ se $a > b^k$
 - $T(n) = \Theta(n^k \log n)$ se $a = b^k$
 - $T(n) = \Theta(n^k)$ se $a < b^k$



L'idea del Master Method



Albero di ricorsione





Esempi



- **Esempio 1: $T(n) = 4 T(n/2) + n$**
 - $a = 4; b = 2$
 - $n^{\log_b a} = n^2; f(n) = n$
 - Caso 1: $T(n) = \Theta(n^2)$
- **Esempio 2: $T(n) = 4 T(n/2) + n^2$**
 - $a = 4; b = 2; n^{\log_b a} = n^2; f(n) = n^2$
 - Caso 2: $f(n) = \Theta(n^2 \lg^0 n); k = 0$
 - $T(n) = \Theta(n^2 \lg^0 n)$
- **Esempio 3: $T(n) = 4 T(n/2) + n^3$**
 - $a = 4; b = 2; n^{\log_b a} = n^2; f(n) = n^3$
 - Caso 3: $T(n) = \Theta(n^3)$



Ricerca Binaria Codifica in C++



```
bool binary_find(int v[], int n, int x)
{
    int l = -1;
    int r = n; // l, r are beyond array bounds
    while (l+1 != r) { // Stop when l, r meet
        int i = (l+r)/2; // Check middle
        if (x < array[i]) r = i; // Left half
        if (x == array[i]) return true; // Found it
        if (x > array[i]) l = i; // Right half
    }
    return false; // Search value not in array
}
```



Esempio: Ricerca Binaria

- Divide: confronta l'elemento centrale
- Impera: ricerca l'elemento in uno dei due sottovettori
- Non c'è ricombinazione

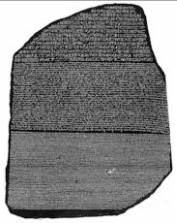
$$T(n) = 1T(n/2) + c$$

sottoproblemi

grandezza dei sottoproblemi

costo suddivisione e ricombinazione

- Per calcolare $T(n)$, $n^{\log_b a} = n^{\log_2 1} = n^0 = 1$, ovvero, il secondo caso con $k=0$
- $T(n) = \Theta(\lg n)$



Calcolo di a^n

- Compute a^n , where $n \in \mathbb{N}$
- L'algoritmo tipico è $\Theta(n)$, possiamo fare di meglio?
- Approccio Divide-et-Impera

$$a^n = \begin{cases} a^{n/2} \times a^{n/2} & \text{se } n \text{ è pari} \\ a^{(n-1)/2} \times a^{(n-1)/2} \times a & \text{se } n \text{ è dispari} \end{cases}$$

- $T(n) = T(n/2) + \Theta(1) \Rightarrow T(n) = \Theta(\lg n)$



Moltiplicazione fra Matrici

Input: $A = [a_{ij}], B = [b_{ij}].$
Output: $C = [c_{ij}] = A \times B.$ } $i, j = 1, 2, \dots, n.$

$$\begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{nn} \end{bmatrix}$$

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} \times b_{kj}$$

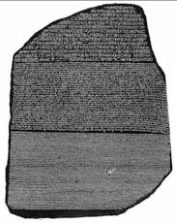


Algoritmo Standard



```
for  $i \leftarrow 1$  to  $n$ 
  do for  $j \leftarrow 1$  to  $n$ 
    do  $c_{ij} \leftarrow 0$ 
      for  $k \leftarrow 1$  to  $n$ 
        do  $c_{ij} \leftarrow c_{ij} + a_{ik} \times b_{kj}$ 
```

Complessità $\Theta(n^3)$



Algoritmo Divide-et-Impera

matrice $n \times n = 2 \times 2$ matrice
di $(n/2) \times (n/2)$ sottomatrici

$$\begin{bmatrix} r & s \\ t & u \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} e & f \\ g & h \end{bmatrix}$$

$C = A \times B$

$$\begin{aligned} r &= ae + bg \\ s &= af + bh \\ t &= ce + dg \\ u &= cf + dh \end{aligned}$$

8 moltiplicazioni di matrici $(n/2) \times (n/2)$
4 somme di matrici $(n/2) \times (n/2)$



Algoritmo Divide-et-Impera



$$T(n) = 8T(n/2) + \Theta(n^2)$$

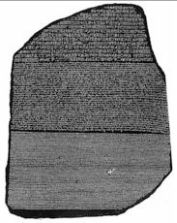
moltiplicazioni

Su matrici $n/2$

Somme su matrici $n/2 \times n/2$

$$n^{\log_b a} = n^{\log_2 8} = n^3 \Rightarrow \text{Primo caso} \Rightarrow T(n) = \Theta(n^3)$$

Nessun miglioramento!



Moltiplicazione fra Matrici: Metodo di Strassen



- La moltiplicazione fra due matrici richiede solo 7 chiamate ricorsive, non 8 come abbiamo appena visto

$$P_1 = a \times (f - h)$$

$$P_2 = (a + b) \times h$$

$$P_3 = (c + d) \times e$$

$$P_4 = d \times (g - e)$$

$$P_5 = (a + d) \times (e + h)$$

$$P_6 = (b - d) \times (g + h)$$

$$P_7 = (a - c) \times (e + f)$$

7 moltiplicazioni
18 somme/sottrazioni

$$r = P_5 + P_4 - P_2 + P_6$$

$$s = P_1 + P_2$$

$$t = P_3 + P_4$$

$$u = P_5 + P_1 - P_3 - P_7$$



Moltiplicazione fra Matrici: Metodo di Strassen



- Divide: suddivide A and B in sottomatrici di dimensione $(n/2) \times (n/2)$ utilizzati per creare i termini che devono essere moltiplicati usando + e -
- Impera: esegue 7 moltiplicazioni di sottomatrici $(n/2) \times (n/2)$
- Ricombina: crea C usando somme e sottrazioni di sottomatrici $(n/2) \times (n/2)$

$$T(n) = 7 T(n/2) + \Theta(n^2)$$

Il migliore
è $\Theta(n^{2.37...})$

$$n^{\log_2 7} = n^{\log_2 7} \gg n^{2.81} \Rightarrow T(n) = \Theta(n^{\lg 7})$$

2.81 sembra poco ma appare all'esponente!



TdE 5 Luglio 2004



- In un array a contenente n elementi distinti, si dice che la coppia $(a[i], a[j])$ costituisce un'inversione se $i < j$ e $a[i] > a[j]$. Il numero di inversioni presenti in a si definisce come il numero di coppie $(a[i], a[j])$, con $0 \leq i < j \leq n-1$ che costituiscono un'inversione. Per esempio, per l'array contenente gli elementi $[3, 7, 2, 9, 5]$, il numero di inversioni in a è 4, corrispondente alle coppie $(3, 2)$, $(7, 2)$, $(7, 5)$, $(9, 5)$.



TdE 5 Luglio 2004



- **Quesito 1.** Indicare la relazione tra la complessità di calcolo dell'algoritmo di ordinamento per inserzione e il numero di inversioni presenti nell'array che esso riceve in ingresso. Fornire una breve spiegazione.



Codice dell'Algoritmo



- Facendo riferimento al codice dell'algoritmo:

```
static void inssort(Elem[] array) {  
    for (int j=1; j<array.length; j++)  
        for (int i=j; (i>0) && (array[i].key()<array[i-1].key()); i--)  
            DSutil.swap(array, i, i-1);  
}
```

- Il numero di invocazioni a swap sia N_{INV} , ossia il numero di inversioni
- Come faccio ad esemplificare la complessità dell'algoritmo in funzione di N_{INV} ?



Complessità ed Inversioni (1)



```
static void inssort(Elem[] array) {  
    for (int j=1; j<array.length; j++)  
        for (int i=j; (i>0) && (array[i].key()<array[i-1].key()); i--)  
            DSutil.swap(array, i, i-1);  
}
```

- Se l'array iniziale consiste di n elementi ordinati, quanti confronti vengono effettuati?
- Risposta: un confronto per ciascun j , quindi $n - 1$ confronti
- Il corpo del secondo ciclo infatti non viene mai eseguito



Complessità ed Inversioni (2)



```
static void insort(Elem[] array) {  
    for (int j=1; j<array.length; j++)  
        for (int i=j; (i>0) && (array[i].key()<array[i-1].key()); i--)  
            DSutil.swap(array, i, i-1);  
}
```

- Se l'array iniziale consiste di n elementi ordinati in senso decrescente, quanti confronti vengono effettuati?
- Risposta: per ciascun j , il ciclo interno viene sempre eseguito: $n (n - 1) / 2$

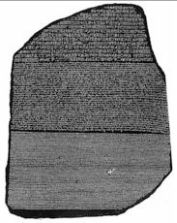


Complessità ed Inversioni (3)



```
static void inssort(Elem[] array) {  
    for (int j=1; j<array.length; j++)  
        for (int i=j; (i>0) && (array[i].key()<array[i-1].key()); i--)  
            DSutil.swap(array, i, i-1);  
}
```

- Qual è il rapporto tra il numero di inversioni e il numero dei confronti?
- Risposta: Per ogni ciclo interno: o eseguo uno swap (inversione) o faccio un confronto che non è uno swap ed esco dal ciclo. Quindi il numero totale di confronti è compreso tra N_{inv} e $N_{inv} + (n-1)$ (supponendo che ogni volta il ciclo interno termini per una violazione del confronto)



Complessità insertion sort

- Quindi posso sempre trovare tre costanti k_1 , k_2 , k_3 , tali per cui la complessità dell'algoritmo di insertion sort è:
- $T(N_{\text{inv}}, n) = k_1 N_{\text{inv}} + k_2 n + k_3 = O(N_{\text{inv}} + n)$
- Ciò spiega anche perché l'algoritmo di ordinamento per inserzione è particolarmente efficiente su array “quasi ordinati”, che cioè hanno un ridotto numero di inversioni (quasi lineare!!!!)



TdE 5 Luglio 2004



- **Quesito 2:** Scrivere un semplice algoritmo per contare il numero di inversioni presenti in un array, che abbia complessità $\Theta(n^2)$, fornendo una sintetica argomentazione del fatto che esso calcola effettivamente il numero delle inversioni e del fatto che è quadratico.



Quesito 2: Risposta

- ```
static int invCount(Elem[] array) {
 int c = 0;
 for (int i=0; i<array.length-1; i++)
 for (int j=i+1; (j<array.length); j++)
 if (a[i]>a[j]) c++;
 return c;
}
```
- L'algoritmo ha complessità quadratica perché il ciclo for interno viene eseguito  $n-1$  volte e il suo corpo viene ripetuto per un numero decrescente di volte, partendo da  $n-1$  e arrivando a 1. Nel far ciò l'algoritmo considera tutte le coppie  $(a[i], a[j])$  con  $0 < i < j \leq a.length$ , e quindi effettivamente calcola il numero delle inversioni.



## TdE: 5 Luglio 2004



- **Quesito 3:** Definire un algoritmo che calcoli il numero di inversioni in un array in tempo  $\Theta(n \cdot \log n)$  nel caso pessimo, fornendo un'opportuna, sintetica spiegazione della sua correttezza e una valutazione della sua complessità. Suggerimento: si applichi il metodo *divide et impera*, ispirandosi all'algoritmo di ordinamento per fusione (*mergesort*).



## Quesito 3: risposta

- Consideriamo la fase di ricostruzione dell'algoritmo di merge sort.
  - Posso contare le inversioni nel seguente modo:
    - Durante la ricombinazione (merge), quando inserisco un elemento del secondo sottoarray nel primo, sto implicitamente eliminando delle inversioni:
    - [1 9 10 11] [2 3 4 5]
    - Quando inserisco il 2, elimino le inversioni (9, 2) (10, 2) (11, 2); quando inserisco il 3, elimino (9, 3) (10, 3) (11, 3), etc
    - Elimino ad ogni passo un numero di inversioni pari al numero di elementi nel primo sotto-array che rimangono



## Quesito 3: soluzione

- Posso riscrivere l'algoritmo di mergesort semplicemente riscrivendo la parte di merge, in modo che restituisca il numero di inversioni eliminate

```
static int mergesortCountInv(Elem[] array, Elem[] temp,
 int l, int r) {
 if (l == r) return 0;
 int mid = (l+r)/2;
 int c1 = mergesortCountInv(array, temp, l, mid);
 int c2 = mergesortCountInv(array, temp, mid+1, r);
 return c1 + c2 + mergeCountInv(array, temp, l, mid, mid+1,
 r);
}
```



## Quesito 3: soluzione



```
static int mergeCountInv(Elem[] array, Elem[] temp,
 int l1, int r1, int l2, int r2) {
 for (int i=l1; i<=r2; i++)
 temp[i] = array[i];
 int countInv = 0; int i1 = l1; int i2 = l2;
 for (int curr=l1; curr<=r2; curr++) {
 if (i1 > r1)
 array[curr] = temp[i2++];
 else if (i2 > r2)
 array[curr] = temp[i1++];
 else if (temp[i1].key() < temp[i2].key())
 array[curr] = temp[i1++];
 else {
 //temp[i2] scavalca gli r1-i1+1 elementi
 //ancora presenti nel primo segmento
 countInv += r1-i1+1;
 array[curr] = temp[i2++];
 }
 }
 return countInv;
}
```