



Laboratorio Software 2008-2009 C. Brandolese

# Introduzione

### I calcolatori svolgono operazioni simultaneamente

- Esempio
  - Compilazione di un programma
  - Invio di un file ad una stampante
  - Visualizzazione di una pagina web
  - Riproduzione di musica
  - Ricezione di una mail

# Il concetto di processo permette ad un sistema di

- Svolgere più attività simultanee
- □ Seguirne l'evoluzione

# Si introduce la nozione di "stato di un processo"

- □ I processi passano da uno stato all'altro
- □ Il sistema operativo svolge operazioni sui processi
  - Creazione, distruzione, sospensione, ripresa, ...

# **Definizione**

# Un processo è una istanza di un programma in esecuzione

Concetto dinamico

# Un processo dispone di un suo spazio di indirizzamento

- □ Text
  - Codice che il processo deve eseguire (programma)
- Data
  - Variabili statiche
  - Memoria allocata dinamicamente
- Stack
  - Variabili automatiche
  - Frame di attivazione delle procedure

# Categorie

### Esistono diverse categorie di processi

Definite in base alla criticità

#### Processi batch

- Ricevono tutti i dati d'ingresso all'inizio dell'esecuzione
- □ Producono tutti i risulatati alla fine
- Non vi è interazione

#### Processi interattivi

- Eseguono una attività in 'burst' successivi
- Richiedono l'interazione con un utente a terminale

#### Processi real-time

- □ Interagiscono con dispositivi o sistemi esterni
- Sono soggetti a vincoli temporali stringenti
- Il mancato rispetto dei vincoli costituisce un problema grave

# Gestione

# Un sistema operativo fornisce i seguenti servizi per la gestione dei processi

- Creazione
- Distruzione
- Sospensione
- Ripresa
- Cambiamento della priorità
- Blocco
- □ Risveglio
- Dispatch
- Comunicazione

# Stati

### Un processo passa attraverso una serie di stati

- Running
  - Il processo è in esecuzione sul processore
  - Non attende alcuna risorsa.
  - Un solo processo per ogni processore può essere in questo stato
- Ready
  - Il processo è pronto per l'esecuzione su un processore
  - Attende la disponibilità del processore
- Blocked
  - Il processo è in attesa di un evento

### Il sistema operativo mantiene

- Una lista dei processi ready
- Una lista dei processi blocked

# **Transizioni**

# **Dispatching**

□ Assegna il processore al primo processo nella lista ready

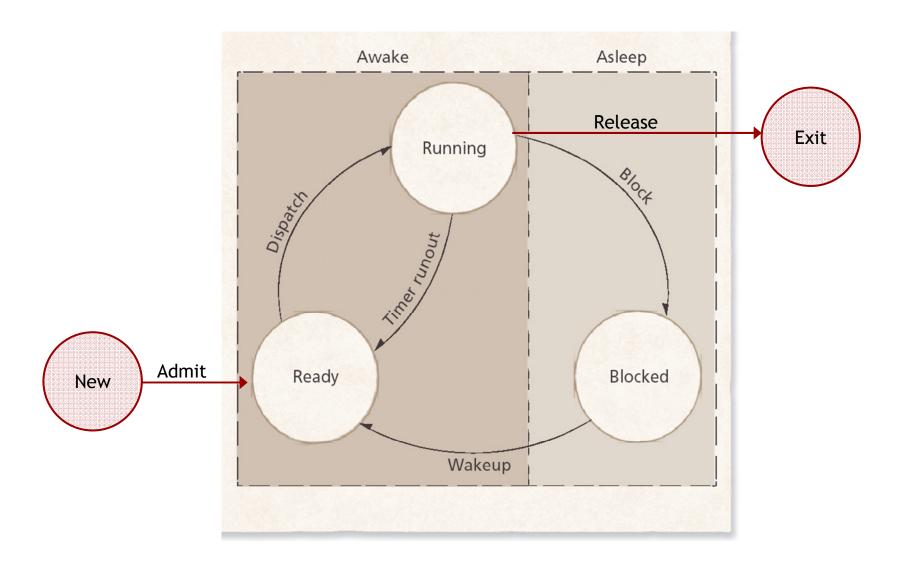
# Quanto di tempo

- Il sistema operativo può utilizzare un timer per assegnare ad ogni processo un quanto di tempo in cui è in esecuzione
- □ Il multitasking cooperativo permette di completare ogni processo

#### Transizioni di stato

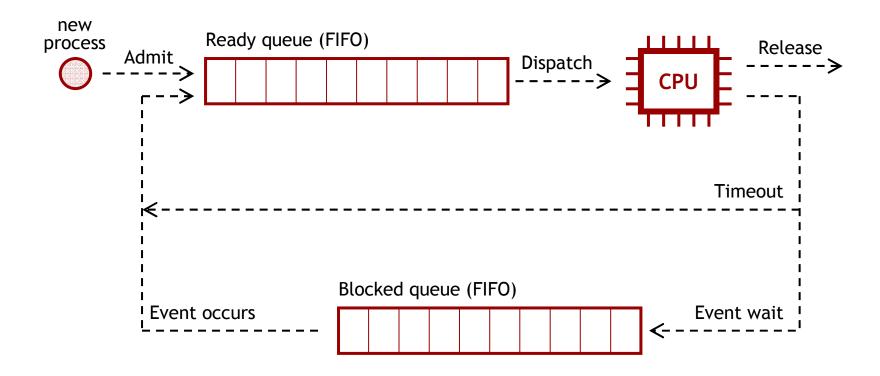
- □ A questo punto si hanno 4 possibili transizioni
  - Se un processo è dispatched, passa da ready a running
  - Se il quanto di tempo termina, passa da running a ready
  - Se un processo si blocca, passa da running a blocked
  - Se si verifica uno specifico evento, passa blocked a ready

# **Transizioni**

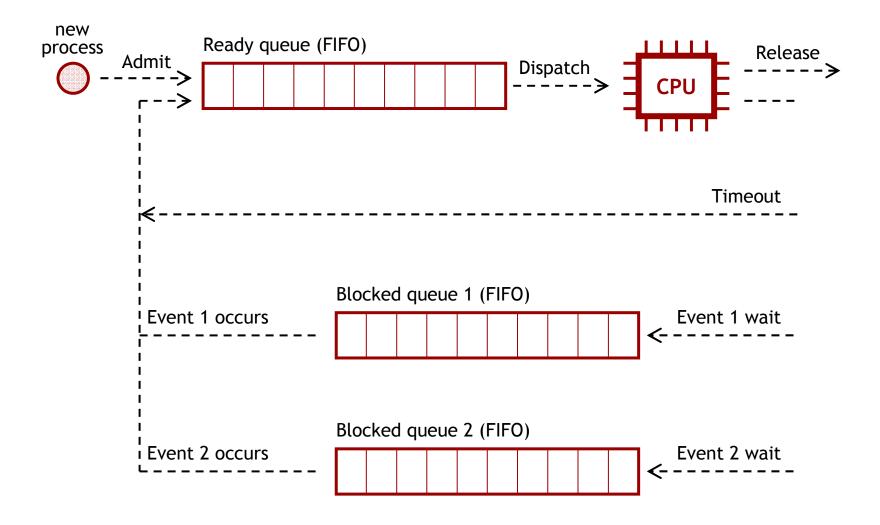


8

# Implementazione a singola coda



# Implementazione a code multiple



### Un descrittore di processo o Process Control Block (PCB)

 Mantiene le informazioni necessarie al sistema operativo per la sua gestione

#### Informazioni nel PCB

- □ Identificatore univoco (PID)
  - Per esempio un indice nella tabella dei processi
- Identificatore del processo padre
  - Cioè del processo che ha creato il proceso in esame
- Identificatore dell'utente
  - Quale utente ha creato il processo
- □ Registri del processo visibili all'utente (GPRs)
- □ Regsitri di controllo e di stato
  - Program Status Word, registro EFLAGS nei Pentium
- Process stack pointers

#### Informazioni nel PCB

# [continua]

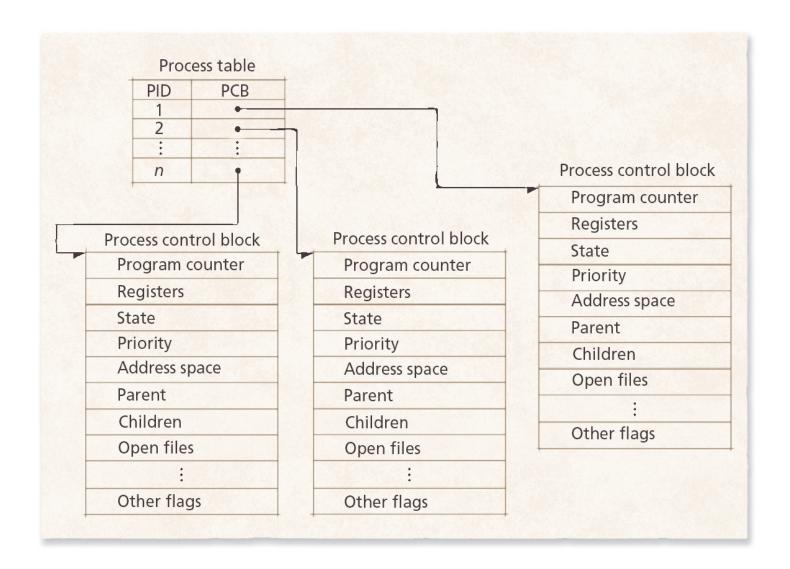
- Informazioni di stato
  - State del processo, priorità di scheduling, evento atteso, ...
- □ Informazioni per interprocess communication
  - Flags, segnali, messaggi, ...
- Privilegi
  - Instructions eseguibili, accesso alla memoria, ...
- Gestione della memoria
  - Informazioni a proposito della memoria virstuale utilizzata
- □ Risorse
  - Proprietà
  - Utilizzo

### Tabella dei processi o Process Table

- □ Il sistema mantiene i puntatori ai vari PCB in una tabella
  - Unica per tutto il sistema
  - Specifica per ogni utente

#### Facilità di accesso ai PCB

- Creazione di un processo
  - Nuovo PCB e nuovo puntatore
  - Allocazione delle risorse necessarie
- □ Distruzione di un processo
  - Rimozione del PCB
  - Eliminazione del puntatore dalla tabella
  - Rilascio delle risorse



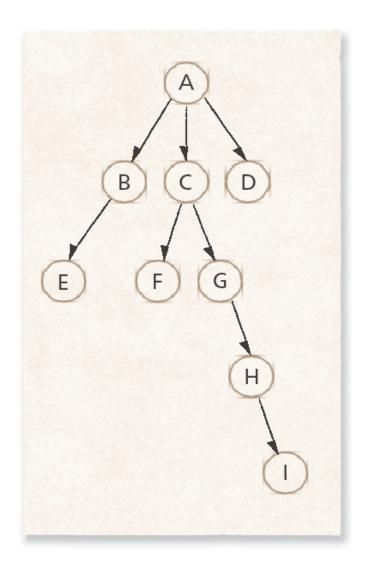
# **Operazioni – Creazione**

# Perché può avvenire

- Richiesta di un nuovo job batch
- Login di un utente
- □ Richiesta di un servizio
  - Spooler, server web, ...
- □ Richiesta di un altro processo
  - Il creatore è detto padre o parent
  - Il creato figlio o child

# Quando un processo termina

- □ Distrugge tutti i processi figli
- □ Permette ai figli di completare l'esecuzione indipendentemente dal processo gentitore



# **Operazioni – Creazione**

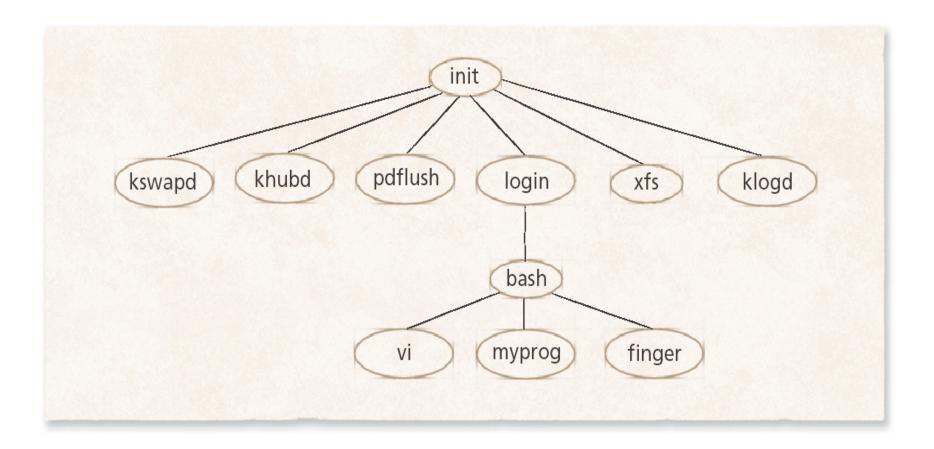
### La creazione di un processo comporta le seguenti fasi

- □ Assegnazione di un nuovo id unico
- Aggiunta di una nuova voce nella tabella dei processi
- Allocazione dello spazio per
  - Descrittore di processo
  - Immagine del processo
- □ Inizializzazione del descrittore di processo
- □ Inizializzazione dei puntatori allo stack
- Inizializzazione liste
  - Aggiunta del processo alla lista utilizzata per lo scheduling
- □ Altre attività
  - Inizializzazione delle attività di accounting

# **Operazioni – Creazione**

# **Esempio:**

□ La gerarchia dei processi in Linux



# **Operazioni – Distruzione**

### Perché può avvenire

- Terminazione naturale
- □ Richiesta di un altro processo
- Superamento di un limite temporale
- Errore o malfunzionamento
  - Errori di memoria (non disponibile, out of bound, ...)
  - Errore di protezione: Scrittura su un file read-only, ...
  - Errore artimetico: Divisione per 0, ...
  - Errore di I/O
  - Istruzione non valida: esecuzione di 'dati', istruzione privilegiata

# La distruzione di un processo richiede le seguenti fasi

- □ Richiesta d'intervento del sistema operativo
- Output dei dati verso il processo padre
- Deallocazione delle risorse associate

# Operazioni – Sospensione e Ripresa

### La sospensione

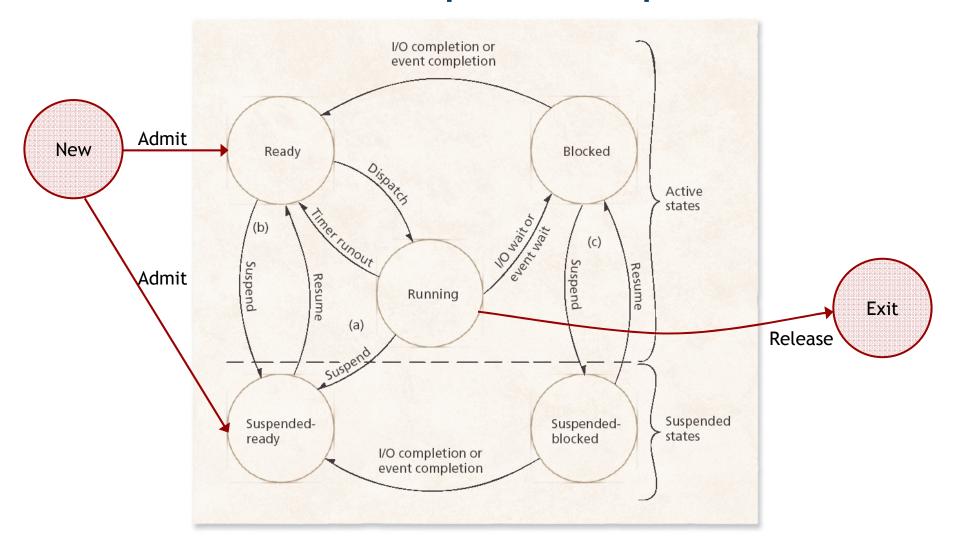
- □ Elimina un processo dalla competizione per il processore
- Non distrugge il processo
- Molto uitle per
  - Debugging, individuare minacce alla sicurezza, ...
- Può essere richiesta
  - Dal processo stesso che viene sospeso
  - Da un altro processo
- □ Si definiscono due stati di sospensione
  - Suspended-Ready
  - Suspended-Blocked

### La ripresa di un processo

□ Deve essere richiesta da un altro processo

# Operazioni – Sospensione e Ripresa

### Transizioni di stato con sospensione e ripresa



### Eseguito dal sistema operativo per

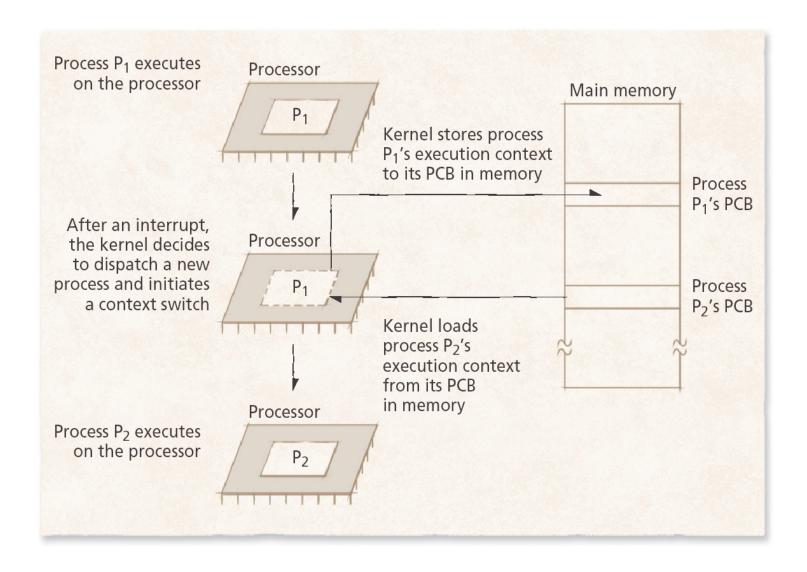
- Interrompere l'esecuzione di un processo running
- ☐ Iniziare l'esecuzione di un processo ready

### Il context switch comporta

- Salvataggio del contesto del processo running nel corrispondente PCB
- Caricamento del contesto del processo ready dal corrispondente PCB

#### Il context switch

- Deve essere trasparente al processore
  - Il processore non può fare nulla di utile nel frattempo
  - Il sistema operativo deve quindi minimizzare il tempo di context-switch
- □ In alcune architetture viene svolto da hardware dedicato

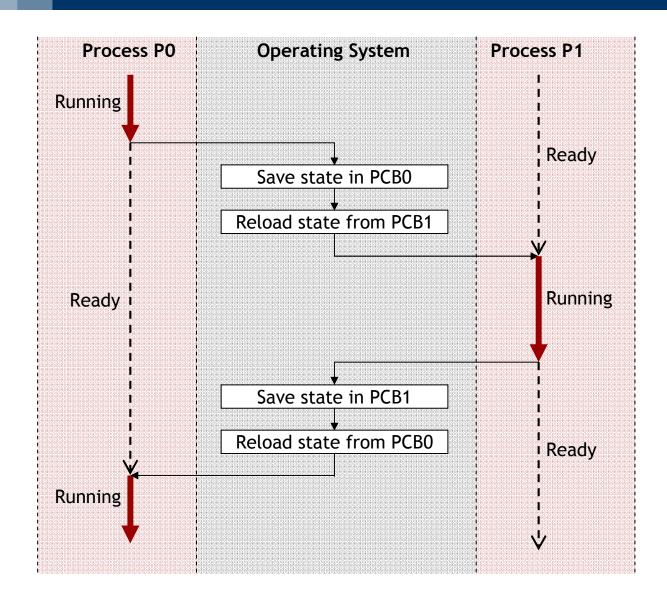


#### Quando avviene

- Interrupt evento esterno
  - Clock: il processo ha esaurito il quanto di tempo
  - I/O: un altro richiede la stessa risorsa di I/O
  - Memory fault: la richiesta di un indirizzo si riferisce ad una pagina della memoria virtuale che deve essere caricata
- □ Trap Evento interno
  - Tipicamente un errore
  - Se l'errore è fatale causa la distruzione del processo
- Chiamata di sistema
  - Il processo richiede un servizio di sistema operativo

# Il passaggio ad una routine di servizio

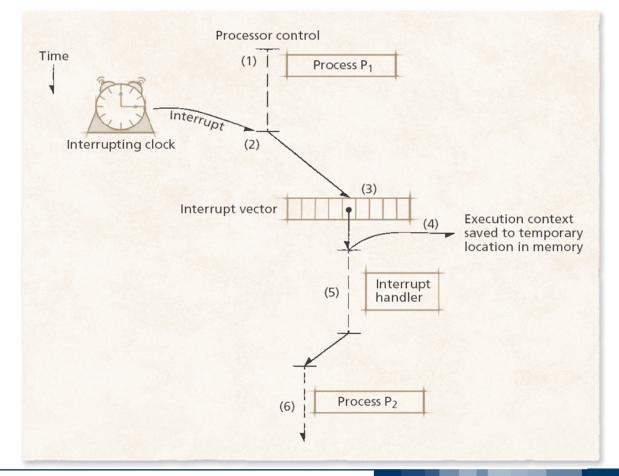
- Richiede il salvataggio del contesto del chiamante
- Non modifica lo stato del processo interrotto

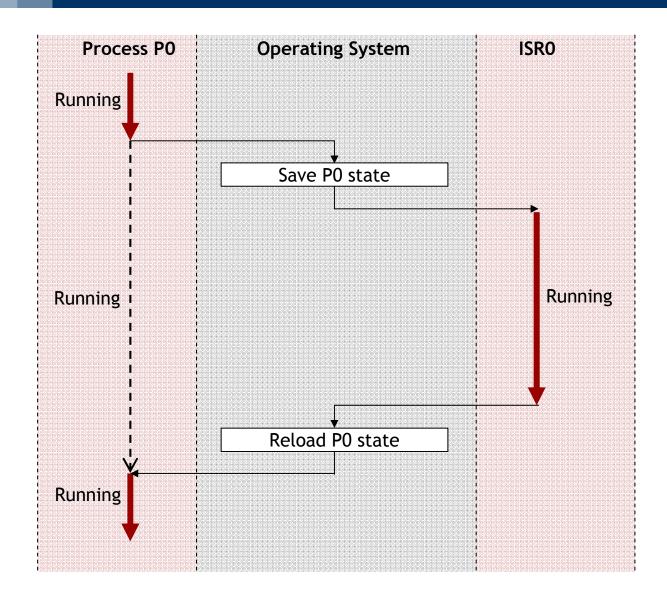


# **Context Switch e interrupt**

# **Un interrupt**

- □ Flusso di esecuzione simile a due processi che si alternano
- Context switch è realizzato mediante un meccanismo specifico





# **IPC – Inter-Process Communication**

# Molti sistemi operativi forniscono un meccanismo per la comunicazone tra processi

- □ I processi devono poter comunicare per esepio
  - In ambienti multiprogrammati
  - In ambienti e sistemi operativi di rete

#### La comunicazione e la sincronizzazione

 Sono essenziali per coordinare più processi che concorrono a realizzare una funzione comune

Sistemi operativi diversi dispongono di meccanismi diversi per la comunicazione e la sincronizzazione

# IPC - Segnali

### Un segnale o interrupt software

- Utilizzato per notificare un evento ad un processo
- □ Diversi tipi di segnali a seconda dei tipi di eventi
  - Allarmi, Errori, ...

#### Si tratta di un meccanismo di sincronizzazione

□ I processi non possono scambiarsi dati mediante segnali

# Un processo può decidere come trattare un segnale

- □ Accettare e gestire (catch)
  - È necessario specificare una routine di gestione
- Ignorare (ignore)
  - Viene utilizzata una routine di gestione di default del sistema operativo
- Mascherare (mask)
  - Una maschera di bit indica quali segnali devono essere 'consegnati' ad un processo per la gestione e quali no

# IPC – Messaggi

# La comunicazione tra processi può usare messaggi

□ Anche altri meccanismi: memoria condivisa, ...

### I messaggi possono essere

- Monodirezionali
  - Un processo è il mittente (sender) e l'altro è il ricevente (receiver)
- Bidirezionali
  - Ogni processo può agire come sender o come receiver
- Bloccanti
  - Il receiver deve notificare al sender (che è in attesa) l'avvenuta ricezione
- Non-bloccanti
  - Il sender può contunuare la sua attività subito dopo l'invio

# Diverse implementazioni

□ Pipe, FIFO, socket, ...

# **Esempio: I processi UNIX**

# Tutti i processi dispongono di

- Un insieme di indirizzi di zone di memoria
  - Implementano uno spazio di indirizzamento virtuale
  - Si utilizza la cosiddetta virtual address table

### Il PCB di ogni processo

- □ È mantenuto dal kernel in una zona di memoria protetta
  - I processi utente non possono accedervi
- Un PCB contiene
  - I registri del processo
  - II PID
  - Il program counter
  - Lo stack di sistema

# Tutti i processi (PCBs) sono contenuti nella process table

# **Esempio: I processi UNIX**

# I processi

- □ Interagiscono con il sistema operativo per mezzo delle system call o chaimate di sistema
- □ Hanno una priorità indicata da un valore tra -20 e 19
  - Un valore numerico basso indica una alta priorità

# Un processo può generare altri processi

- □ Un processo viene creato con la chiamata di sistema fork ()
  - Crea una nuova copia del processo padre
  - Il processo figlio riceve una copia di tutte le risorse del padre

#### Comunicazione

□ UNIX dispone di diversi meccanismi per la comunicazione

31

Pipe, FIFO, socket, ...

# **Esempio: I processi UNIX**

#### Alcune chaiamte di sistema:

- fork() Crea un nuovo processo ed una copia delle risorse
- exec () Carica un programma nello spazio di un processo
- wait () Blocca il processo chiamante in attesa della fine di un suo processo filgio
- signal() Installa una routine di gestione per uno specifico tipo di segnale
- exit() Termina il processo corrente
- kill() Invia un seganle ad un determinato processo
- nice() modifica la priorità di scheduling di un processo