## Pedro Aguiar

Curriculum Vitae

Valle de los Olivos 808
CP. 66350, Santa Catarina

↑ +52 (81) 8059 2494

↑ +52 (81) 8280 8124

□ paguiar32@gmail.com

paguiar



Soy un ingeniero en mecatrónica que, además de haber cumplido y dominado el programa de estudios de mi carrera, también me involucré constantemente en proyectos y actividades paralelas durante la misma; avalando mis capacidades de autoaprendizaje, aplicación de conocimiento para solucionar problemas, organización, trabajo bajo presión y responsabilidad. Mis áreas de experiencia más desarrolladas son la programación en general (comencé a los 13 años, autoestudio, puesta en práctica en comunidades homebrew), los sistemas embebidos (circuitos digitales, integración y comunicación, control, C), informática en general y Linux (mi sistema operativo de elección desde el año 2006, experiencia con [c]make, gcc, g++, git, vim, ssh, netcat).

## Experiencia Técnica

Practicante, Laboratoire de Conception et d'Intégration des Systèmes, 4.5 meses. Estancia en Francia. Sistema embebido de visión para control de un vehículo. Integración y comunicación de cámaras con un STM32 utilizando I2C, DCMI y DMA. Comunicación con un Raspberry mediante SPI. Procesamiento de imágenes acelerado utilizando el GPU del Raspberry y políticas de real-time scheduling de Linux.

2014–2015 Practicante, Vehículo Autónomo Supermilla, 1 año.

Diseño del mecanismo, selección y compra de componentes para la dirección drive-by-wire; integración y programación de microcontroladores (UART, PWM, I2C) y Raspberry en una red CAN; selección de componentes electrónicos y microcontroladores; visión computarizada (modelado y simulación del vehículo y su entorno, programación).

2013 Practicante, Fukushima Lab. Tokyo Institute of Technology, 6 meses.

Trabajo a distancia (videoconferencias). Diseño, desarrollo e implementación de software disftribuido para robots de servicio. Diseño, desarrollo e implementación de software distribuido utilizando middleware (RT-Middleware y ROS, comunicados por websockets) para controlar un robot de servicio (simulado en V-REP). El robot reacciona a señalamientos detectados por una cámara.

2010–2014 **Becario**, Vicerrectoría Académica UDEM, 4 años.

Propuesta e implementación de soluciones a diferentes problemas de manejo de información. Plataforma WLAN de colaboración (HTML, AJAX), plataforma de seguimiento de planeación (PHP, MySQL), recolección y procesamiento automático de inormación de sitios web (javascript), interface entre Excel y formularios HTML (javascript), generación de documentos desde una base de datos (VBA).

2014–2015 **Practicante**, Centro de Innovación en Diseño de Empaque ABRE, 8 meses.

Tareas técnicas como reportes de resultados de proyectos, redacción de documentos técnicos, algunas participaciones en proyectos con empresas, investigaciones/exploraciones tecnológicas, configuración de herramientas y desarrollo de software. Tareas administrativas de interacción con clientes (teléfono e email), elaboración de formatos para documentos y elaboración de presentaciones.

2006–Hoy **Computólogo/Developer**, *Hobby/Autoaprendizaje*, 8 años.

Conocimientos de programación, redes, protocolos de internet, servidores, sistemas de información, criptografía, UNIX/Linux, computer architectures. Participación activa en comunidades de homebrew y software de código abierto. Experiencia en programación de bajo nivel de abstracción y uso Linux como mi SO. Aprendo de tecnologías de este tipo regularmente.

2013 Colaborador, Investigación Vibraciones Mecánicas, 5 meses.

Algoritmo novedoso desarrollado en MATLAB por el Dr. Santiago Cruz para aproximar soluciones de vibraciones de estructuras utilizando el método de elementos finitos y la transformada de Laplace. Modificaciones al software para hacerlo modular, graficar y simular los resultados dibujando y animando las gráficas y sus estructuras.

2012–2013 Concursante, Equipo de la The Freescale Cup, 2 años.

Concurso de diseño de carros seguidores de línea a escala organizado por Freescale Semiconductor y Continental Automotive Mexico. Programación en C de la tarjeta MPC5604B de Freescale Semiconductor, integración de cámara lineal (ADC) y servomotores (PWM).

Otras experiencias

2013 **Profesor**, Preparatoria Politécnica de Santa Catarina, 1 año.

Un semestre de servicio social y otro de voluntariado impartiendo clases de Física y Dibujo mecánico asistido por computadora a grupos de un promedio de 40 alumnos cada uno. Los alumnos atendidos fueron de 4to (dibujo mecánico), 5to (Física I) y 6to (Física II) semestre.

2013 **Secretario**, Capítulo estudiantil SAEUDEM, 1 año.

Colaboración en organización de eventos para estudiantes de la comunidad de Ingeniería UDEM como parte del capítulo estudiantil de la Society of Automotive Engineers.

2012–2013 Coordinador, Grupos parroquiales, 3 años.

2008–2010 Actividades formativas y recreativas con niños de alrededor de 10 años de edad que formaban parte del grupo de monaguillos de las parroquias de San Judas Tadeo (Ensenada, Baja California) y San Juan Nepomuceno (Santa Catarina, Nuevo León).

Formación y distinciones académicas

2010–2015 **Ingeniería en Mecatrónica**, *Universidad de Monterrey*.

Graduado con distinción Cum Laude, becado durante toda la carrera.

2014–2015 **Becario**, Roberto Rocca Education Program.

Sitio web del programa: http://www.robertorocca.org/en/

2008-2010 Técnico en Informática, CBTis No. 41.

Primer lugar en aprovechamiento de informática en mi generación.

Idiomas

Español Experto

Lengua materna

Inglés Avanzado

TOEFL ITP score of 620 (11/18/2010)

Computación y software

Programación C (experto), C++, javascript, PHP, ensamblador, shell, VBA, Java, actionscript, ruby.

MCUs y PLCs Microchip, STM32, Freescale, Festo.

Robótica RT-Middleware, ROS, v-rep, gazebo.

Computer Vision OpenCV, Computer Vision Toolbox.

Documentos LATEX, GoogleDocs, Microsoft Office.

Numérico MATLAB, GNU Octave, Scilab.

CAD ProEngineer/CREO, Autodesk Inventor, NX.

Multimedia Gimp, Audacity, Blender (básico).

Web HTML, CSS, Flash, SQL, WebGL, apache, AWS.

Versionado git, svn.

GPU OpenGL.

## Portafolio accesible por internet

GitHub Se puede encontrar un poco de trabajo sobre robots y sistemas embebidos en mis repositorios de GitHub. https://github.com/paguiar/

WiiTweet Cliente (no oficial) de Twitter para el Nintendo Wii. Además del desarrollo de la aplicación yo también hice la documentación que se encuentra en el enlace. Tecnologías: C, C++, XML, JSON, HTTP, HTTPS, SSL, Twitter API. http://wiibrew.org/wiki/WiiTweet

Sitio web Interfaz sencilla a las emisiones anteriores desde dispositivos móviles. Desarrollé Negociando y administro el sitio/servidor. Tecnologías involucradas: HTML5, PHP, AJAX, MySQL, apache, AWS. http://negociandoudem.net/