Final Exam S1 Computer Architecture

Answer on the worksheet		Duration: 1 hr. 30 min.
Last name:	First name:	Group:

Exercise 1 (2 points)

Convert the following numbers from the source form into the destination form. Do not write down the result in a fraction or a power form (e.g. write down 0.25 and not $\frac{1}{4}$ or 2^{-2}). Write down the result only (do not show any calculation).

Number to Convert	Source Form	Destination Form	Result
100110110.1011	Binary	Decimal	
23C.B	Hexadecimal	Decimal	
70.7	Decimal	Base 7 (3 digits after the point)	
1110011101.110011	Binary	Hexadecimal	

Exercise 2 (5 points)

Perform the following 8-bit binary operations (the two operands and the result are 8 bits wide). Then, convert the result into unsigned and signed decimal values. If an overflow occurs, write down 'ERROR' instead of the decimal value. Write down the result only (do not show any calculation).

Operation	Binary Result	Decima	l Value
Орстация	Dinary Result	Unsigned	Signed
11001011 – 10011111			
01101101 + 01101110			
01011110 – 10101110			
11010000 – 11101010			***************************************
01111111 + 10000001			

Final Exam S1 1/4

Exercise 3 (5 points)

Amongst the great variety of binary encoding techniques, there is the 2421 code. In this code, the weights of the binary digits are 2, 4, 2, 1, instead of 8, 4, 2, 1. Therefore, several binary patterns are possible for some decimal numbers. For instance, the encoded value of 5₁₀ can be either 0101 or 1011. Furthermore, the encoded value of 910 is made up of four ones: 1111. It means that, with four bits, no value greater than 9_{10} can be encoded in 2421 code (unlike the 8421 natural binary form, where values from 0_{10} to 15_{10} can be encoded).

The Aiken code is a kind of 2421 code:

- · The encoded values from 0 to 4 in Aiken code are identical to the encoded values from 0 to 4 in BCD code.
- The encoded values from 5 to 9 in Aiken code are identical to the encoded values from 11 to 15 in natural binary code.

We want to design a circuit that converts a 4-bit natural binary code (DCBA) into its 4-bit Aiken code (D'C'B'A'). Complete the following truth table and the Karnaugh maps below (draw also the circles). Then, give the most simplified expression for each output. When a solution is obvious, you do not have to complete its associated Karnaugh map. As a reminder, an obvious solution does not have any logical operations apart from the complement (for instance: A' = 1, $A' = \overline{A}$).

D	C	В	A	D'	C'	B'	A'
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1				
0	0	1	0				***
0	0	1	1				
0	1	0	0	0	1	0	0
0	I	0	1	1	0	1	1
0	1	1	0				
0	1	1	1				
1	0	0	0				
1	0	0	1	1	1	1	1

-			B	A	
	D'	00	01	11	10
	00				
DC	01				
DC	11				******
	10				

BA C' 00 01 11 10 00 01 11

10

_		BA								
	B'	00	01	11	10					
ſ	00									
DC	01	<u> </u>								
	11									
	10									

_			В	A	
	A'	00	01	11	10
	00				
_	01				
C	11				
	10				

A' =

D' =

C' =

DC

Final Exam S1

B' =

Exercise 4 (5 points)

For the whole exercise, write down the result only (do not show any calculation).

Let us consider the two following expressions:

$$S1 = A.B.C + A.\overline{B}.\overline{C} + \overline{A}.B.\overline{C} + \overline{A}.B.C$$

$$S2 = \overline{(A + \overline{B} + C).(A + \overline{C}).(\overline{A} + \overline{B})}$$

1. Give the most simplified expressions of S1 and S2. The result must be given as a sum of products. Do not simplify by using the EXCLUSIVE-OR operator.

S1 =

S2 =

2. Simplify S1 by using the EXCLUSIVE-OR operator.

S1 =

3. Write down the maxterm canonical form of S1.

S1 =

4. Write down the minterm canonical form of S2.

S2 =

Exercise 5 (3 points)
Perform the operations below. Show all calculations.

Base 2	2												Base	16					
:	_	. 1	1				1 1	1 0	0	1		0	+		D 3	4	B 5	9 C	
:							1 		V					,		. 0	ر		u :
		4		i				711			:	.;							
		į		į	-						:					ļ			
										·		:							
		:			į.	:													
		:	:			:	;								:				
				·	!								:						•
Base 2	2: tw	o dig	its af	ter tl	ie poi	nt													
		1	1	1	0	1	0	1	0		1	0	0	0					
													:		•				
						•		:				•					:		
:			•			•	!					ı	•						
			•		*							1 · · ·	<u> </u>						
<i>i</i>			•							;									
:			•			•		:		!									
			1	-		ŧ					-								
										:									
-			:	1		i		:		:						4			
	ļ												i.						
												i							
:	-		:		İ			1											

Final Exam S1

Partiel S1 Architecture des ordinateurs

_			
Mom	i e	Dránam :	Charma
THOLL		. FIGHUIH	Groupe:
Nom	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	. Prénom :	Groupe:

Durée : 1 h 30

Exercice 1 (2 points)

Répondre exclusivement sur le sujet

Convertissez les nombres suivants de la forme de départ vers la forme d'arrivée. Écrire le résultat sous forme décimale : pas de fraction ni de puissance (p. ex. écrire 0,25 et non pas ¼ ou 2⁻²). Le résultat seul est attendu (pas de détail).

Nombre à convertir	Forme de départ	Forme d'arrivée	Résultat
100110110,1011	Binaire	Décimale	
23C,B	Hexadécimale	Décimale	
70,7	Décimale	Base 7 (3 chiffres après la virgule)	
1110011101,110011	Binaire	Hexadécimale	

Exercice 2 (5 points)

Effectuez les opérations suivantes en binaire (les deux opérandes et le résultat sont codés sur 8 bits). Convertissez le résultat en décimale selon que l'on travaille sur 8 bits non signés ou sur 8 bits signés. S'il y a une erreur (dépassement signé ou non signé), écrire "ERREUR" à la place de la valeur décimale. Le résultat seul est attendu (pas de détail).

Opération	Résultat binaire	Valeur dé	cimale
Operation	Resultat Dinane	Non signée	Signée
11001011 – 10011111			
01101101 + 01101110			
01011110 - 10101110			
11010000 – 11101010			
01111111 + 10000001			

Partiel S1 1/4

Exercice 3 (5 points)

Parmi la variété de codes possibles, il existe le code 2421. Dans ce code, les poids affectés aux variables binaires ne sont plus 8, 4, 2, 1 mais 2, 4, 2, 1. Dans ce cas, plusieurs représentations sont possibles pour certains nombres : ainsi, 5₁₀ pourrait s'écrire 0101 ou 1011. Nous pouvons remarquer également que la valeur 9₁₀ est représentée par quatre bits à 1 dans le code 2421. Ce qui veut dire que l'on ne peut pas représenter une valeur supérieure à 9₁₀ avec 4 bits en 2421 (contrairement au code 8421 qui peut représenter des valeurs entre 0 et 15).

Le code AIKEN est un code 2421 pondéré. Pour les chiffres décimaux 0, 1, 2, 3, 4, il correspond avec le code BCD, tandis que pour les chiffres décimaux 5, 6, 7, 8, 9, il concorde avec les nombres 11, 12, 13, 14, 15 du code binaire pur.

L'objectif de cet exercice est de réaliser le transcodeur qui permet de passer du binaire naturel (DCBA) au code AIKEN (D'C'B'A') sur 4 bits. Compléter la table de vérité et les tableaux de Karnaugh correspondant (<u>bulles comprises</u>) pour donner les expressions les plus simplifiées de chaque sortie. Si une solution est évidente, vous pouvez directement indiquer son expression sans remplir le tableau de Karnaugh. On vous rappelle qu'une solution est évidente si elle ne comporte aucune opération logique hormis la complémentation (par exemple : A' = 1, $A' = \overline{A}$).

D	С	В	A	D'	C'	B'	A'
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1				
0	0	1	0				
0	0	1	1				
0	1	0	0	0	1	0	0
0	1	0	1	1	0	1	1
0	1	Ī	0				
0	1	I	1				
i	0	0	0				
1	0	0	1	1	1	1	1

			В.	A	
	D'	00	01	11	10
	00				
nc	01				
DC	11				
	10				

D' =

C' =

_			В	A	
	В'	00	01	11	10
	00				
DC	01				
	11				
ľ	10				

DC

Α'	00	01	11	10
00			Community of the Commun	
01				
11				
10				

BA

B' =

A'=

Exercice 4 (5 points)

Pour tout l'exercice, le résultat seul est attendu (pas de détail).

Soit les deux expressions suivantes :

$$S1 = A.B.C + A.\overline{B}.\overline{C} + \overline{A}.B.\overline{C} + \overline{A}.B.C$$

$$S2 = \overline{(A + \overline{B} + C).(A + \overline{C}).(\overline{A} + \overline{B})}$$

1. Donnez les expressions les plus simplifiées de S1 et de S2. Le résultat devra être sous la forme d'une somme de produits. Ne pas utiliser de simplification à l'aide de OU EXCLUSIF.

S1 =

S2 =

2. Simplifiez S1 à l'aide de l'opérateur OU EXCLUSIF.

S1 =

3. Donnez la seconde forme canonique de S1.

S1 =

4. Donnez la première forme canonique de S2.

S2 =

Exercice 5 (3 points)

Effectuez les opérations suivantes. Le détail des calculs devra apparaître.

Bas	e 2																Bas	e 16						
		_		1	0 1		0	0 1	-	1	1	1.	0	:	0	0	+		:	D 3	4 8	B 5	9 C	
	:																		:			•	:	-
				٠			Control Commence of the Control																	
																				:				
			•	* 10				-				İ		·			:							
Base	2:	dei	1 x (fres 1	apı 1		a vi)	rgu 1		0	1		0	1	0	0	ì ()					
				٠		-					:		*											
											:						:							
				•									:											
											:			:						-				:
																:								
										:			:			:		Approximately 1 1 1 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2		:	:			
	:				!		1						:				-							

Final exam 1

Duration: three hours

Documents and calculators not allowed

Name:	First name:	Class:
Instructions :		
- no sheets other than the staples	d ones provided for answers will be corrected.	
- answers written using lead pencils w	rill not be corrected.	
Exercise 1 (2 points)		
Write the negation of the following ser	ntences:	
1. « The square root of an even na	tural number is even ».	
- American and the second and the se		
2. « For any triangle in the plane,	the sum of the angles is equal to 180° in Euclidean geomet	ry».
3. « Some students will not leave for	or their semester abroad in S4 ».	
4. « Some students will leave for th	eir semester abroad in S4 ».	
Exercise 2 (2 points)	1. 07	
Prove by induction that for any $n \geqslant 4$	$n! > 2^n$.	
		`
		[this frame continues on next page]

	111

Exercise 3 (2 points)	-
Let f be a function from $\mathbb R$ to $\mathbb R$. Write in mathematical language (using quantifiers) the following sentences :	
1. « the function f has at least one root ».	
2. " figure the new function "	
2. « f is not the zero function ».	
3. « f is the zero function ».	
A " f admits a minimum on ID "	
4. «) admits a minimum on in ».	
Exercise 4 (2 points)	
Let E be a set, $f: E \longrightarrow E$ and $g: E \longrightarrow E$.	
1. We suppose that both f and g are injective. Show that $f \circ g$ is injective.	
f be a function from \mathbb{R} to \mathbb{R} . Write in mathematical language (using quantifiers) the following sentences: 1. « the function f has at least one root ». 2. « f is not the zero function ». 3. « f is the zero function ». 4. « f admits a minimum on \mathbb{R} ». ercise 4 (2 points) E be a set, $f: E \longrightarrow E$ and $g: E \longrightarrow E$.	
)

Show that $g \circ j$	surjective $\Longrightarrow g$	surjective.				
					2-5111/4/4/4/4/4/4	

rcise 5 (3 Using Euclid's		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	1 - 732x + 124y = 4		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$	ł.	
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$	Į.	
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$	ļ.	
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$	ł.	
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ition of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ition of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		
		ine a particular solu	ntion of the equation	1 - 732x + 124y = 4		
		ine a particular solu	ntion of the equation	1 - 732x + 124y = 4		
		ine a particular solu	ntion of the equation	n $732x + 124y = 4$		

[this frame continues on next page]

2.	Using imperatively Gauss's theorem, determine the set of all the ordered pairs $(x,y) \in \mathbb{Z}^2$ such that $732x + 124y = 4$.

`

Exercise 6 (3 points)

Let $(a,b) \in \mathbb{N}^2$. Show that : (a+b) and ab are coprime $\iff a$ and b are coprime.

[this frame continues on next page]

Exercise 7 (2 points)	
What is the remainder of the Euclidean division of 12^{1527} by 5?	

Exercise 8 (2 points)

Determine the order of multiplicity of the root 1 of the polynomial $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.

Exercise 9 (3 points)

Let $n \in \mathbb{N}^*$.

1. Show that $X^2 + 2X$ divides $(X+1)^{2n} - 1$.

2. Show that X^2 divides $(X+1)^n - nX - 1$.

3. Show that $(X-1)^2$ divides $nX^{n+1} - (n+1)X^n + 1$.

Partiel 1

Durée : trois heures

Documents et calculatrices non autorisés

Nom:	Prénom :	Classe:
Entourer votre professeur de T	D: Mme Boudin / Mme Daadaa / M. Ghanem / M. G	Goron / Mme Trémoulet
Consignes : - aucune autre feuille, que co - aucune réponse au crayon de pa	elles agrafées fournies pour répondre, ne sera com apier ne sera corrigée.	rrigée.
Exercice 1 (2 points)		
Écrire la négation des phrases sui	vantes:	
1. « La racine carrée d'un enti	er pair est paire ».	
2. « Dans n'importe quel trian	gle du plan, la somme des angles vaut 180° en géométric	e euclidienne ».
3. « Certains étudiants n'auron	nt pas vécu l'expérience internationale dès le S4 ».	
4. « Certains étudiants auront	vécu l'expérience internationale dès le S4 ».	
Exercice 2 (2 points) Montrer par récurrence que pour	tout $n \geqslant 4$, $n! > 2^n$.	

	_/
Exercice 3 (2 points) Soit f une fonction de $\mathbb R$ vers $\mathbb R$. Écrire en langage mathématique (avec les quantificateurs) les phrases suivantes :	
1. « la fonction f s'annule au moins une fois ».	
	-
2. « f n'est pas la fonction nulle ».	
3. « f est la fonction nulle ».	
4. « f présente un minimum sur \mathbb{R} ».	
Exercice 4 (2 points)	
Soient E un ensemble, $f: E \longrightarrow E$ et $g: E \longrightarrow E$.	
1. On suppose que f et g sont injectives. Montrer que $f \circ g$ est injective.	
2. On suppose que f et g sont surjectives. Montrer que $f \circ g$ est surjective.	

Montrer que $g \circ$	f surjective $\Longrightarrow g$	surjective.			

En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,			101040001011102001	124y — 4.
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				1249 — 4.
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,			io i oqualori i ozio	154y — 4.
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				151y — 4.
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				151y — 4.
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				121y — 4.
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				
En utilisant l'alg	gorithme d'Euclide,				

. En utilisant obligatoirement le théorème de Gauss, déterminer l'en	semble des couples $(x, y) \in \mathbb{Z}^2$ tels que $732x + 124y = 4$
. Dir delitati vollgatori chichi te theoretic de Gadas, determiner i ci	incinior den couples (wig) C 22 total que 1022 1 12 19
	· ·
	[suite du cadre page suivante]

Exercice 6 (3 points)	_
Soit $(a,b) \in \mathbb{N}^2$. Montrer que : $(a+b)$ et ab premiers entre eux \iff a et b premiers entre eux.	
	[suite du cadre page suivante]

Exercice 7 (2 points) Quel est le reste de la division euclidienne de 12^{1527} par 5? Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Quel est le reste de la division euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par 5? Exercice 8 (2 points)					
Quel est le reste de la division euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par 5? Exercice 8 (2 points)					
Quel est le reste de la division euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par 5? Exercice 8 (2 points)					
Quel est le reste de la division euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par 5? Exercice 8 (2 points)					
Quel est le reste de la division euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par 5? Exercice 8 (2 points)					
Quel est le reste de la division euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par 5? Exercice 8 (2 points)					
Quel est le reste de la division euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par 5? Exercice 8 (2 points)			ANNA MARIA PARA PARA PARA PARA PARA PARA PARA		
Exercice 8 (2 points)					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.	Quel est le reste de la division	n euclidienne de 12 ¹⁵²⁷ par	r 5?		4.000
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.					
Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.	<u></u>	Carlo and the comment of the comment			
Déterminer l'ordre de multiplicité de la racine 1 du polynôme $P(X) = X^4 - 2X^3 + 2X - 1$.		ts)			
	Exercice 8 (2 points	licité de la racine 1 du poly	ynôme $P(X) = X^4 - 2X$	$^{3}+2X-1.$	
	Exercice 8 (2 points			A _m Amahama	
	Exercice 8 (2 point				
	Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplie				
	Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplie				
	Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplie				
	Exercice 8 (2 points) Déterminer l'ordre de multiplie				
	Exercice 8 (2 point				
	Exercice 8 (2 point				
	Exercice 8 (2 point				
	Exercice 8 (2 point Déterminer l'ordre de multiplie				
	Exercice 8 (2 point Déterminer l'ordre de multiplie				
	Exercice 8 (2 point Déterminer l'ordre de multiplic				

Exercice 9 (3 points)

Soit $n \in \mathbb{N}^*$.

1. Montrer que $X^2 + 2X$ divise $(X+1)^{2n} - 1$.

2. Montrer que X^2 divise $(X+1)^n - nX - 1$.

3. Montrer que $(X-1)^2$ divise $nX^{n+1} - (n+1)X^n + 1$.

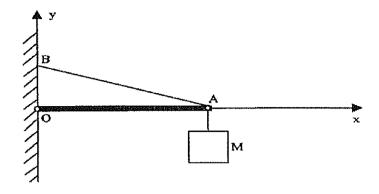
EPITA / InfoSup NAME :	<u>FIRSTNAME</u> :	January 2017 <u>GROUP</u> :
	Physics Midterm n°1	
	Calculators and documents are not allowed Please answer only on exam sheets	d.
Exercise 1 Cyc. Part A	loidal motion (7 points)	
rolling without gliding of the angle θ describing th	a basis (Oxyz). One studies a wheel of radius in plan (xOy): it is admitted that the position wheel rotation. It is studies as the expressed as:	
$\begin{cases} x(t) = A(\omega t - \sin \alpha t) \\ y(t) = A(1 - \cos(\alpha t)) \end{cases}$	(ωt)) $(\theta = \omega t)$; where A and ω are positive (ωt))	ve constants.
1- Write the Cartesian con	nponents of velocity and acceleration vectors.	***************************************
2- Deduce norms of both	vectors. Useful formula : $1 - \cos(\alpha) = 2.\sin^2(\alpha)$	x/2).

The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega t}; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega t \text{Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:}$ $\vec{V} = \hat{\rho} \vec{u}_{\rho} + \rho \hat{\theta} \vec{u}_{\theta}$	(Consider the	e values : $t = 0$; $t = T/4$; $t = T/2$; $t = 3T/4$; $t = T$).	
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
one considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
ne considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega t}; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega t; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ • Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
ne considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ • Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
The considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega . t \ ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ - Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
ne considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
ne considers spiral motion described by the following equations: $\rho(t) = \rho_0 e^{\omega t} ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ $\theta(t) = \omega t ; \text{where } \rho_0 \text{ and } \omega \text{ are positive constants.}$ Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:	auf P		
$ \rho(t) = \rho_0 e^{\omega t} $; where ρ_0 and ω are positive constants. Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that:			
- Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that :	ne considers s	piral motion described by the following equations:	
- Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that :	$\rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t}$	••	
- Express the velocity vector of this motion in polar coordinates. One reminds you that :	$\theta(t) = \omega t \qquad ;$	where ρ_0 and ω are positive constants.	
$V = \rho \vec{u}_{\rho} + \rho \theta \vec{u}_{\theta}$	- Express the v		inds you that :
		$V = \rho \vec{u}_{\rho} + \rho \theta \vec{u}_{\theta}$	

2- Write the norm of velocity vector.
3-a) Remembering that in Frenet's basis $\vec{V} = V \cdot \vec{u}_T = R(t) \dot{\theta} \vec{u}_T$, express the radius R(t) of that trajector
b) Deduce from it the components of acceleration vector $\vec{a}(a_T, a_N)$ in Frenet's basis (\vec{u}_T, \vec{u}_N) .

Exercise 2 System at equilibrium (6 points)

A homogeneous horizontal beam OA of length L and mass m = 40 kg is fixed to a wall at its tip O. A cable AB, whose mass is neglected and length is fixed, connects the wall and the tip A of the beam. A mass M = 150 kg is hung at point A. Given data: BAO = 30° and g = 10m.s⁻².



c) Compute the norm of the reaction \vec{R}_{wall} .
Exercise 3 (7 points)
A pointlike solid of mass m is moving on the path sketched below. Part AB is circular with radius R, angle θ and center O while BC is horizontal. The solid is thrown from point A with a velocity V_A tangential to the circle.
A
\vec{v}_A B C
1-a) Write all exterior forces acting on solid between A and B by assuming that frictions over part AB can be modelized by a constant force f. Sketch them.
b) Use kinetic energy theorem between A and B in order to express the friction force f as function of R, g, V_A , V_B , m and θ . Compute numerically with $m = 0.1 kg$, $g = 10 ms^{-2}$, $R = 1.5 m$, $V_A = 2 ms^{-1}$, $V_B = 3 ms^{-1}$; $\theta = 60^{\circ} \approx 1$ rad.
Jilis , 0 – 00 ~ 1 idu.

2- a) Frictions over path BC can be modelized by a force $f = 0,1$ N. Compute the speed at $f = 0$ BC = 2m.	point C with
c) Compute the norm of the total reaction \vec{R} which is acting on solid over path BC.	

EPITA / InfoSup		Janvier 2017
<u>NOM</u> :	PRENOM:	GROUPE:

Partiel n°1 de Physique

Les calculatrices et les documents ne sont pas autorisés. Réponses exclusivement sur le sujet

Exercice 1	Mouvement en cycloïde	(Sur 7 points)
Partie A		

On se place dans le repère cartésien (Oxyz). On s'intéresse à une roue de rayon R et de centre C qui roule sans glisser dans le plan (x0y) : on admet que l'abscisse du centre de la roue est liée à l'angle θ dont a tourné la roue.

On exprime les coordonnées du vecteur position par :

$$\begin{cases} x(t) = A(\omega . t - \sin(\omega . t)) \\ y(t) = A(1 - \cos(\omega . t)) \end{cases} \quad (\theta = \omega . t) ; Où A et \omega \text{ sont des constantes positives.}$$

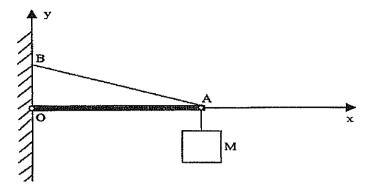
$(y(t) = A(1 - \cos(\omega t))$	
1- Déterminer les composantes cartésiennes des vecteurs vitesse et accélération.	
•	
2. For district to recover do also recovered to the control of the	
2- En déduire la norme de chacun de ces vecteurs. On donne $:1-\cos(\alpha)=2.\sin^2(\alpha/2)$.	_

3-Tracer la cycloïde (y = f(x)), sur un intervalle de temps de 2 périodes (2 T). Sachant que ω es la période T par ω = 2 π/T (On prend les valeurs : t = 0 ; t = T/4 ; t = T/2 ; t = 3T/4 ; t = T).	
(emploida la valouis et es, et el l'in, et	
<u>Partie B</u>	
On considère le mouvement d'une spirale d'équations horaires :	
$\begin{cases} \rho(t) = \rho_0 e^{\omega . t} \\ \theta(t) = \omega . t \end{cases}$; Où ρ_0 et ω sont des constantes positives.	
1- Exprimer le vecteur vitesse de ce mouvement en coordonnées polaires. On rappelle que : $\vec{V} = \stackrel{\bullet}{\rho} \vec{u}_{\rho} + \rho \stackrel{\bullet}{\theta} \vec{u}_{\theta}$	

2- Calculer la norme du vecteur vitesse.
3-a) Sachant qu'en base de Frenet : $\vec{V} = V \cdot \vec{u}_T = R(t) \dot{\theta} \vec{u}_T$, exprimer le rayon R(t) de cette trajectoire.
b) En déduire les composantes du vecteur accélération $\vec{a}(a_T, a_N)$ dans la base de Frenet (\vec{u}_T, \vec{u}_N) .

Exercice 2 Système en équilibre (6 points)

Une poutre horizontale OA homogène de longueur L et de masse m = 40 kg est fixée à un mur par son extrémité O. Un câble AB de masse négligeable et inextensible relie le mur et l'extrémité A de la poutre. Une masse M = 150 kg est suspendue au point A. On donne : BAO = 30° et g = 10m.s⁻².



1- Faire le bilan des forces extérieurs appliquées sur la poutre. Représenter ces forces.
2- a) Ecrire la condition d'équilibre de rotation par rapport au point O, en déduire la norme de la tension du câble.
b) Utiliser la condition d'équilibre de translation pour calculer les composantes (Rx, Ry)
de $ar{R}_{mur}$.

c) Calculer la norme d	e la réaction \vec{R}_{mur} .
Exercice 3 (7 po	ints)
arc de cercle de rayon	masse m se déplace sur la piste schématisée ci-dessous. La portion AB est ur R, d'angle θ , de centre O ; la portion BC est un segment horizontal. On lance le une vitesse V_A tangente au cercle.
	A TO
	\vec{v}
	ra B C
	es forces extérieures exercées sur le solide entre A et B, sachant que les e AB sont assimilables à une force constante f. Représenter ces forces.
 b) Utiliser le théorème fonction de R, g, V_A V_B = 3ms⁻¹; θ = 60° 	e d'énergie cinétique entre A et B pour exprimer la force de frottement f, en , V_B , m et θ . Faire le calcul avec : $m = 0.1 \text{kg}$, $g = 10 \text{ms}^{-2}$, $R = 1.5 \text{m}$, $V_A = 2 \text{ms}^{-1}$ $\approx 1 \text{ rad}$.
	,

a) Les frottemen point C, sachant	ts sur le trajet BC que BC = 2m.	sont assimilables	à une force $f = 0$	0,1 N. Calculer la v	vitesse
		14.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.4.			
Calculer la norme	e de la réaction tota	le \vec{R} qui s'exerce	sur le solide pend	ant le trajet BC.	

	EPI	TΑ	/	nfo	S1
--	-----	----	---	-----	----

January 2017 Name : First name : Group:.....



Final Exam of Electronics

Calculators and documents are not allowed. The number of points per question is indicative

Answers to be written on thi document only.

Exercise 1: MCQ (7 points - without negative points - some questions have more than one answer!)

Surround the correct answer (s).

1.	What is an	ordrered	displacement	of electric	charges i

a- A resistor

c- A current

b- A voltage

d- None of this

2. The going out current is lower than the going in current through the resistor.

a- True

b- False

3. A short-circuited resistor has:

- a- An infinite current flowing through it
- b- An infinite voltage across its terminals
- c- A zero current flowing through

it

d- None of this

4. I_1 and I_2 are two current sources. They can be replaced by one current source I if I_1 and I_2 are:

a- In series

c- None of this

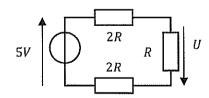
- b- In parallel
- 5. What is the value of the voltage U?

a- 1*V*

c- 2V

b- -1 V

d-2V



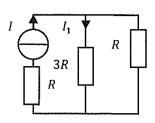
6. Choose the correct formula:

a-
$$I_1 = \frac{3}{5}.I$$

c-
$$I_1 = \frac{3}{4} \cdot I$$

b-
$$I_1 = \frac{I}{4}$$

$$d- I_1 = \frac{3R}{4}I$$



- 7. To turn-off a current source, we replace it by:
 - a- A wire

c- A resistor

b- An open-switch

d- A voltage source

8. To turn-off a voltage source, we replace it by:

a- A closed switch

c- An open switch

b- A resistor

d- A current source

9. What is the expression of the voltage U?

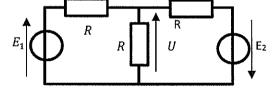
a-
$$U = \frac{E_1 + E_2}{3}$$

c-
$$U = \frac{E_1}{3} + \frac{E_2}{2}$$

d- $U = \frac{E_1 + E_2}{3R}$

b-
$$U = \frac{E_1 - E_2}{3}$$

$$d- U = \frac{E_1 + E_2}{2}$$



10. The Thevenin's theorem replaces a complex circuit by :

a- A voltage source in parallel with a resistor

b- A current source in parallel with a resistor

c- A voltage source in series with a resistor

d- A current source in series with a resistor

11. The Norton's theorem replaces a complex circuit by:

a- A voltage source in parallel with a resistor

b- A current source in parallel with a resistor

c- A voltage source in series with a resistor

d- A current source in series with a resistor

12. In the Thevenin's theorem, the voltage E_{th} is also called:

a- The voltage of the open-circuit

c- None of this

b- The voltage of the short-circuit

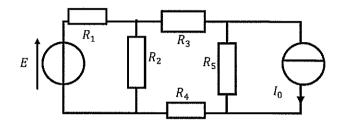
- 13. In the Norton's theorem, the current I_N is also called :
 - a- The current of the open-circuit
- c- None of this
- b- The current of the short-circuit
- 14. The Millman's theorem is base on :
 - a- The Thevenin's theorem
 - b- The loops law

- c- The nodes law
- d- The superposition's theorem

Exercise 2: The Norton's theorem (6 points)

We consider the following circuit:

- $E = 10V, I_0 = 10mA$
- $R_1=1k\Omega$, $R_2=1,2k\Omega$, $R_3=500\Omega$, $R_4=1,5\ k\Omega$, $R_5=2k\Omega$



1. Determine the Norton's genarator (I_N, R_N) seen by R_2 . You can choose the method that you want (Thevenin-Norton equivalence or the Norton's theorem) and express the result function of I_0 , E and all the resistors R_i .

2. Deduce then the current flowing through R_2 .

Exercise 3: General theorems and basic methods (7 points)

We consider the following circuit:

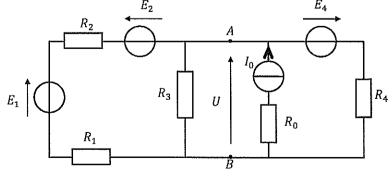
$$E_{1} = 20 V \quad E_{2} = 5 V$$

$$E_{4} = 10 V$$

$$I_{0} = 0,25 \, mA \, R_{0} = 1k\Omega$$

$$R_{1} = 10 \, k\Omega \, R_{2} = 50 \, k\Omega$$

$$R_{3} = 12 \, k\Omega$$



1. Express the voltage U using the method that you think is the most appropriate (the Kirchoff laws, the superposition's theorem, the Thevenin's theorem, the Norton's theorem or the

ress the voltage U function of E_1, E_2, E_4, I_0 and all the resistors R_i .

2. Determine R_4 when the voltage U	is equal to 0.
DONUIC	
<u>BONUS</u>	
We consider the following circuit. Determine the voltage U using the Millman's theorem.	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$

Groupe:

NOM : Prénom :



Partiel Electronique

Les calculatrices et les documents ne sont pas autorisés. Le barème est donné à titre indicatif.

Réponses exclusivement sur le sujet. Si vous manquez de place, vous pouvez utiliser le verso des pages.

Exercice 1. Questions de cours : QCM (7 points – pas de point négatif)

Entourez la bonne réponse.

1. Qu'est-ce qu'un déplacement ordonné de charges électriques ?

a- Une résistance

c- Un courant

b- Une tension

d- Rien de tout cela

2. Le courant qui sort d'une résistance est inférieur à celui qui y rentre.

a- VRAI

b- FAUX

3. Une résistance court-circuitée a :

a- un courant infini qui la traverse

c- un courant nul qui la traverse

b- une tension infinie à ses bornes

d- Aucune de ces réponses

4. I_1 et I_2 sont deux générateurs de courant. On peut les remplacer par un seul générateur I si I_1 et I_2 sont :

a- En série

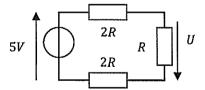
c- Rien tout cela

b- En parallèle

5. Dans le circuit ci-contre, que vaut U?

c- 2V

d - 2V



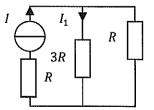
6. Quelle est la bonne formule?

a-
$$I_1 = \frac{3}{5}.I$$

c- $I_1 = \frac{3}{4} \cdot I$

b-
$$I_1 = \frac{I}{4}$$

 $d- I_1 = \frac{3R}{4}I$



7. Pour annuler une source de courant, on la remplace par :

a- Un fil

c- Une résistance

b- Un interrupteur ouvert

d- Un générateur de tension

- 8. Pour annuler une source de tension, on la remplace par :
 - Un interrupteur fermé

Un interrupteur ouvert

b- Une résistance

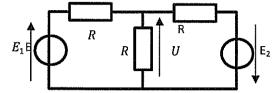
- Un générateur de courant
- 9. Quelle est l'expression de la tension U?

a-
$$U = \frac{E_1 + E_2}{3}$$

c-
$$U = \frac{E_1}{3} + \frac{E_2}{2}$$
 $E_1 = \frac{E_2}{3R}$

b-
$$U = \frac{E_1 - E_2}{3}$$

d-
$$U = \frac{E_1 + E_2}{3R}$$



- 10. Le théorème de Thévenin remplace un dipôle générateur complexe par une :
 - a- source de tension idéale en parallèle avec une résistance
 - b- source de courant idéale en parallèle avec une résistance
 - c- source de tension idéale en série avec une résistance
 - d- source de courant idéale en série avec une résistance
- 11. Le théorème de Norton remplace un dipôle générateur complexe par une :
 - a- source de tension idéale en parallèle avec une résistance
 - b- source de courant idéale en parallèle avec une résistance
 - c- source de tension idéale en série avec une résistance
 - d- source de courant idéale en série avec une résistance
- 12. Dans le théorème de Thévenin, la tension E_{th} du générateur est aussi appelée :
 - a- La tension à vide

c- Aucune de ces réponses

- b- La tension de court-circuit
- 13. Dans le théorème de Norton, le courant I_N du générateur est aussi appelé :
 - a- Le courant à vide

c- Aucune de ces réponses

- b- Le courant de court-circuit
- 14. Le théorème de Millman vient :
 - Du théorème de Thévenin

De la loi des nœuds C-

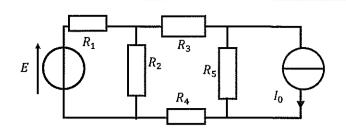
b- De la loi des mailles

d- Du théorème de superposition

Exercice 2. Théorème de Norton (6 points)

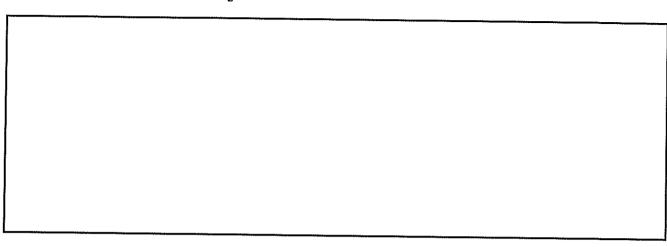
Soit le circuit ci-contre. On donne :

- $E = 10V, I_0 = 10mA$
- $\begin{array}{ll} \bullet & R_1=1k\Omega, & R_2=1,2k\Omega, & R_3=500\Omega, \\ R_4=1,5\;k\Omega,\,R_5=2k\Omega & \end{array}$



1. Déterminer le générateur de Norton vu par R_2 . Vous utiliserez la méthode de votre choix (Equivalences ou application du théorème), et vous exprimerez votre résultat en fonction de I_0 , E et $des R_i$.

2. En déduire le courant dans R_2 .



Exercice 3. Théorèmes et lois fondamentales (7 points)

Soit le circuit suivant :

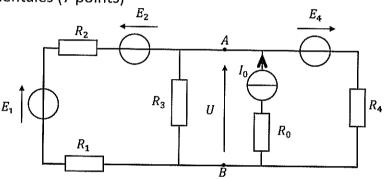
$$E_{1} = 20 V \quad E_{2} = 5 V$$

$$E_{4} = 10 V$$

$$I_{0} = 0.25 \, mA \, R_{0} = 1 k\Omega$$

$$R_{1} = 10 \, k\Omega \, R_{2} = 50 \, k\Omega$$

$$R_{3} = 12 \, k\Omega$$

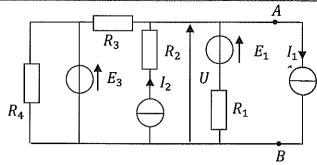


1. Déterminer l'expression de la tension U en utilisant la méthode qui vous semble la plus appropriée (lois de Kirchoff, théorèmes de superposition, de Thévenin, de Norton ou de Millman), en l'indiquant préalablement. Vous exprimerez U en fonction de E_1 , E_2 , E_4 , I_0 et des résistances R_i .

 2.	Déterminer alors R_4 pour que U soit égal à 0.

BONUS

On considère le circuit ci-contre. Déterminez \boldsymbol{U} en utilisant le théorème de Millman.



В
-