

# Media Informatics / Graphics & Geometric Computing

Prof. Dr. Marcel Campen Steffen Hinderink



# Computergrafik (SoSe 2023)

### Blatt 9

fällig Sonntag 25. Juni, 24:00

Verspätet eingereichte Abgaben können nicht berücksichtigt werden.

## Aufgabe 1 (Theorie: Bézierkurven und -flächen)

Eine kubische Bézierkurve  $C:[0,1]\to\mathbb{R}^2$  sei definiert durch die Kontrollpunkte  $b_0=(1,0)^\mathsf{T}$ ,  $b_1=(4,1)^\mathsf{T}$ ,  $b_2=(0,1)^\mathsf{T}$  und  $b_3=(3,0)^\mathsf{T}$ .

- (a) (1P) Zeichnen Sie die Kontrollpunkte und das Kontrollpolygon von  ${\cal C}.$
- (b) (1P) Werten Sie C mittels de Casteljau-Algorithmus grafisch (d. h. ohne Rechnung) an der Stelle  $t=\frac{1}{2}$  aus.
- (c) (1P) Werten Sie C mittels de Casteljau-Algorithmus grafisch (d. h. ohne Rechnung) an der Stelle  $t=\frac{1}{3}$  aus.
- (d) (2P) Werten Sie C mittels de Casteljau-Algorithmus rechnerisch an der Stelle  $t=\frac{1}{4}$  aus.
- (e) (1P) Geben Sie einen Richtungsvektor (Vorzeichen egal) der Tangente an C an der Stelle t=1 an. Begründen Sie Ihre Angabe geometrisch, ohne Rechnung.
- (f) (1P) Skizzieren Sie C.
- (g) (1P) Eine lineare Bézierkurve  $C:[0,1]\to\mathbb{R}^4$  sei gegeben durch  $b_0=(1,2,3,4)^\mathsf{T}$  und  $b_1=(1,3,3,7)^\mathsf{T}$ . Werten Sie diese Kurve mittels de Casteljau-Algorithmus rechnerisch an der Stelle  $\frac{2}{3}$  aus.
- (h) (2P) Eine Bézierfläche  $S:[0,1]\times[0,1]\to\mathbb{R}^3$ , welche in beide Parameterrichtungen linear ist, sei gegeben durch  $b_{00}=(0,-4,0)^\mathsf{T}$ ,  $b_{01}=(-4,0,0)^\mathsf{T}$ ,  $b_{10}=(4,0,0)^\mathsf{T}$  und  $b_{11}=(0,2,2)^\mathsf{T}$ . Werten Sie diese Fläche rechnerisch an der Stelle  $\left(\frac{1}{2},\frac{3}{4}\right)$  aus.



# Media Informatics / Graphics & Geometric Computing

Prof. Dr. Marcel Campen Steffen Hinderink



### Aufgabe 2 (Praxis: Bézierkurven)

(a) (5P) Die Klasse BezierCurve implementiert eine Bézierkurve vom Grad n. Sie besitzt dazu n+1 Punkte im Array points, die die Kontrollpunkte der Kurve angeben. Implementieren Sie in dieser Klasse die Methode drawFrame(t).

Diese Methode soll die Kontrollpunkte und sämtliche Zwischenpunkte  $b_i^k$ , k von 0 bis n, mit dem de Casteljau-Algorithmus für den Wert t berechnen und zeichnen. Die üblichen Verbindungslinien dieser Punkte sollen ebenfalls gezeichnet werden. Sie können beliebig viele weitere Hilfsmethoden hinzufügen.

Zum Verwalten von Punkten können Sie die Klasse Point verwenden. Punkte können mit der Funktion drawPoint gezeichnet werden. Zum Verwalten von Linien können Sie die Klasse Line verwenden. Linien können mit der Funktion drawLine gezeichnet werden.

Bei korrekter Implementierung können die Kontrollpunkte mit der Maus verschoben und der Grad sowie der *t*-Wert mit den Slidern eingestellt werden.

(b) (5P) Implementieren Sie in der Klasse BezierCurve die Methode drawCurve, die die eigentliche Bézierkurve zeichnen soll.

Die Kurve soll durch viele Punkte gezeichnet werden, die so nah aneinander liegen, dass sie wie eine Kurve aussehen. Dafür muss also die Kurve für viele t-Werte ausgewertet werden und an jeder Stelle ein Punkt gezeichnet werden. Iterieren Sie dazu über t; eine geeignete Schrittweite ist z. B. 0.001. Damit die Kurve die gleiche Breite wie die Linien hat, sollte der Radius dieser Punkte die halbe Linienbreite (also 1) betragen. Sie können wieder beliebig viele weitere Hilfsmethoden hinzufügen.

### Aufgabe 3 (Bonus: Bézierflächen)

Ergänzen Sie den Code so, dass eine Bézierfläche angezeigt werden kann.

Vervollständigen Sie dazu die Funktion drawSurface der Klasse BezierSurface. Diese enthält im Array curves n+1 Bézierkurven. Nähern Sie die Fläche durch mehrere Dreiecke an. In die Variablen vertices und faces können Sie das Netz als Shared Vertex Datenstruktur schreiben um es zu rendern. Die Auflösung, die durch den Slider verändert werden kann, befindet sich in der Variable numPoints.

Mit den Schaltflächen kann zwischen Aufgabe 2 und Bonusaufgabe gewechselt werden und das Netz durch den virtuellen Trackball rotiert werden.