

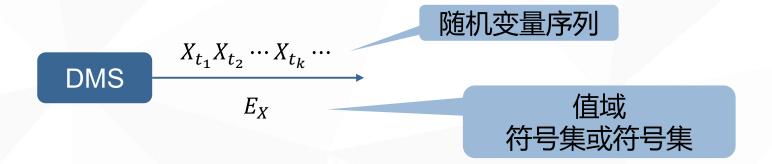
= 信息理论与编码

01. 离散无记忆信源 (DMS)

目录 CONTENTS

02. 非理想观察模型

>>> 离散无记忆信源



DMS: Discrete Memoryless Source, 离散无记忆信源。

 $X_{t_1}X_{t_2}\cdots X_{t_k}\cdots$: 独立同分布随机变量序列。

$$\begin{array}{c}
X \\
\hline
\{x_1, x_2, \cdots, x_K\}
\end{array}$$

>>> 离散无记忆信源

$$\begin{array}{c}
X \\
\hline
\{x_1, x_2, \cdots, x_K\}
\end{array}$$

有用的记号:

$$X = \{x_k | k = 1, 2, \dots, K\}$$

先验概率:

$$P(x_k) \ge 0$$
 $k = 1, 2, \cdots, K$

先验概率集合:

$$P_X = \{P(x_k) | k = 1, 2, \dots, K\}$$

DMS的概率空间:

$$[X, P_X] = [x_k, P(x_k)|k = 1, 2, \dots, K]$$

$$\begin{bmatrix} X \\ P_X \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & \cdots & x_K \\ P(x_1) & P(x_2) & \cdots & P(x_K) \end{bmatrix}$$

概率的完备性条件:

$$\sum_{k=1}^{K} P(x_k) = 1$$

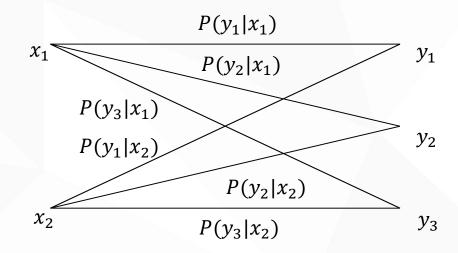
完备信源:满足概率完备性的信源。

>>> 非理想观察模型

 P_X : 先验概率集合

PX|Y: 后验概率集合

PY|X: 转移概率集合



>>> 非理想观察模型



> 先验不确定性:

是对信源观察之前,认识主体对信源所具有的不确定,与先验概率有关。 eg.筛子。

▶ 后验不确定性:

观察之后,对信源还持有的不确定性,与后验概率有关。

▷ 信息是不确定性的减小,通过对信源输出的观察,认识主体所获得的信息为:

信息 = 先验不确定性—后验不确定性



Information theory

and



⑤ 武侯理卫大学