## 2、Open Source CV几何变换

## 2.1、OpenCV图片缩放

# 2.1.1 、 在OpenCV中,实现图像缩放的函数是: cv2.resize(InputArray src, OutputArray dst, Size, fx, fy, interpolation)

### 参数含义:

InputArray src: 输入图片

OutputArray ds:输出图片

Size: 输出图片尺寸

fx,fy: 沿x轴, y轴的缩放系数

interpolation:插入方式,可选择INTER\_NEAREST(最近邻插值),INTER\_LINEAR(双线性插值(默认设置)),INTER\_AREA(使用像素区域关系进行重采样),INTER\_CUBIC(4x4像素邻域的双三次插值),INTER\_LANCZOS4(8x8像素邻域的Lanczos插值)

### 需要注意:

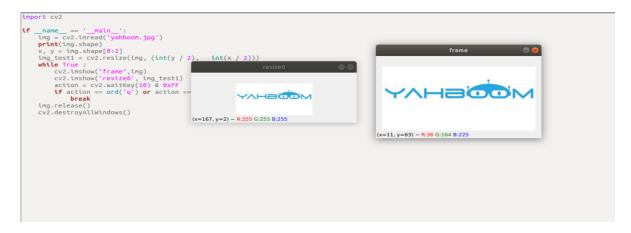
1.输出尺寸格式为(宽,高)

2.默认的插值方法为: 双线性插值

### 2.1.2、代码与实际效果展示

运行程序

python ~/yahboomcar\_ws/src/yahboomcar\_astra/scripts/opencv/2\_1.py



## 2.2、OpenCV图片剪裁

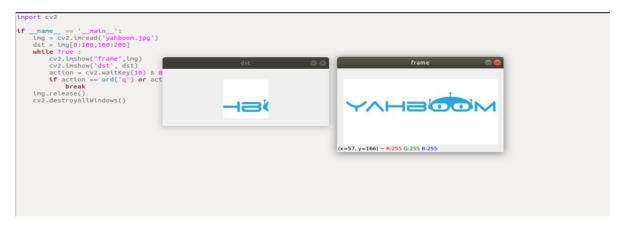
### 2.2.1、图片剪切

首先读取图像,然后再数组中获取像素点区域。下面代码中选取形区域X:300-500 Y:500-700,注意图像尺寸是800\*800,所以选择的区域不要超过此分辨率。

### 2.2.2、代码与实际效果展示

运行程序

```
python ~/yahboomcar_ws/src/yahboomcar_astra/scripts/opencv/2_2.py
```



## 2.3、OpenCV图片平移

## 2.3.1、在OpenCV中,通过仿射变换来实现图片平移,用到的方法就是cv2.warpAffine(src, M, dsize[,dst[, flags[, borderMode[, borderValue]]]])

```
参数含义:
```

```
src - 输入图像。
M - 变换矩阵。
dsize - 输出图像的大小。
flags - 插值方法的组合(int 类型!)
borderMode - 边界像素模式(int 类型!)
borderValue - (重点!) 边界填充值; 默认情况下,它为0。
```

上述参数中: M作为仿射变换矩阵,一般反映平移或旋转的关系,为InputArray类型的2×3的变换矩阵。 在日常进行仿射变换是,只设置前三个参数的情况下,如cv2.warpAffine(img,M,(rows,cols))就可以实现 基本的仿射变换效果。

### 2.3.2、如何得到转换矩阵M? 下列举个例子说明,

通过转换矩阵M实现将原始图像src转换为目标图像dst:

```
dst(x, y) = src(M11x + M12y+M13, M21x+M22y+M23)
```

将原始图像src向右侧移动200、向下移动100个像素,则其对应关系为:

```
dst(x, y) = src(x+200, y+100)
```

将上述表达式补充完整,即:

```
dst(x, y) = src(1 \cdot x + 0 \cdot y + 200, 0 \cdot x + 1 \cdot y + 100)
```

根据上述表达式,可以确定对应的转换矩阵M中各个元素的值为:

M11=1

M12=0

M13=200

M21=0

M22=1

M23=100

将上述值代入转换矩阵M,得到:

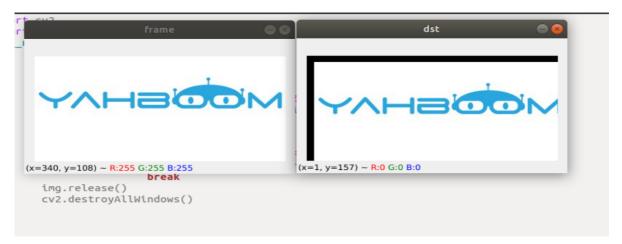
M = [ ]

## 2.3.3、代码与实际效果展示

运行程序

```
python ~/yahboomcar_ws/src/yahboomcar_astra/scripts/opencv/2_3.py
```

```
import cv2
import numpy as np
if __name__ == '__main__':
    img = cv2.imread('yahboom.jpg')
    imgInfo = img.shape
```



## 2.4、OpenCV图片镜像

## 2.4.1、图片镜像的原理

图像的镜像变换分为两种:水平镜像和垂直镜像。水平镜像以图像垂直中线为轴,将图像的像素进行对换,也就是将图像的左半部和右半部对调。垂直镜像则是以图像的水平中线为轴,将图像的上半部分和下班部分对调。

### 变换原理:

设图像的宽度为width,长度为height。(x,y)为变换后的坐标,(x0,y0)为原图像的坐标

#### 水平镜像变换

向前映射: x=width-x0-1,y=y0

向后映射: x0=width-x-1,y0=y

### 垂直镜像变换

向上映射: x=x0,y=height-y0-1

向下映射: x0=x, y0=height-y-1

#### 总结:

在水平镜像变换时,遍历了整个图像,然后根据映射关系对每个像素都做了处理。实际上,水平镜像变换就是将图像坐标的列换到右边,右边的列换到左边,是可以以列为单位做变换的。同样垂直镜像变换也如此,可以以行为单位进行变换。

### 2.4.2、以垂直变换为例,来看下Python是如何写的

运行程序

```
python ~/yahboomcar_ws/src/yahboomcar_astra/scripts/opencv/2_4.py
```

```
import cv2
import numpy as np
if __name__ == '__main__':
    img = cv2.imread('yahboom.jpg')
   imgInfo = img.shape
   height = imgInfo[0]
   width = imgInfo[1]
   deep = imgInfo[2]
   newImgInfo = (height*2,width,deep)
   dst = np.zeros(newImgInfo,np.uint8)#uint8
   for i in range(0,height):
        for j in range(0,width):
            dst[i,j] = img[i,j]
            dst[height*2-i-1,j] = img[i,j]
   while True :
        cv2.imshow("frame",img)
        cv2.imshow('dst', dst)
        action = cv2.waitKey(10) & 0xFF
        if action == ord('q') or action == 113:
            break
    img.release()
    cv2.destroyAllWindows()
```

