# ZDT项目半年度 OKRs

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  | **O1** |  | **机器人健康状态判断报告** |  |
|  | KR1 |  | GUI实现能够连接对应检测到当前局域网机器人，能够选择采集对应机器人数据并且存储下来  （8月中） |  |
|  | KR2 |  | 进行数据分析，得到分析结果（8月底） |  |
|  | KR3 |  | 软件GUI封装，生成机器人当前健康状态excel表格并给出最终报告结果（9月中上线测试，9月底上线） |  |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  | **O2** |  | **实现机器人的寿命预测功能** |  |
|  | KR1 |  | 人工智能领域的一位算法工程师（帮助实现小样本量模型最优化，8月底） |  |
|  | KR2 |  | 数据采集：数据集涵盖至少100个机器人，其中负样本数目需高于10台，所有属性均能正确上传入库（9月底） |  |
|  | KR3 |  | 从数据库中读取需要预测的机器人样本，模型能给出预测结果并将结果写入数据库中(全流程，10月底） |  |
|  | KR4 |  | 最终模型预测问题关节查准率(presion) recall F1 score accuray达到80%以上（12月底） |  |

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
|  | **O3** |  | **前沿技术调研及专利撰写** |  |
|  | KR1 |  | 撰写一份非接触式碰撞（外界碰撞）自身强化学习方面的专利（9月下旬） |  |
|  | KR2 |  | 撰写大数据/AI结合机器人方向的相关新技术调研报告（10月下旬） |  |