数字内容安全 实验报告



 姓
 名
 项 枫

 学
 号
 2022211570

 指导教师
 张 茹

 学
 院
 网络空间安全学院

实验名称 图像差分隐私保护方案实验 实验日期 2024年5月23日指导老师 张茹 得分 _ 学院 网络空间安全学院 专业 信息安全 班次 2022211801 姓名 项枫 学号 2022211570

一、实验目的

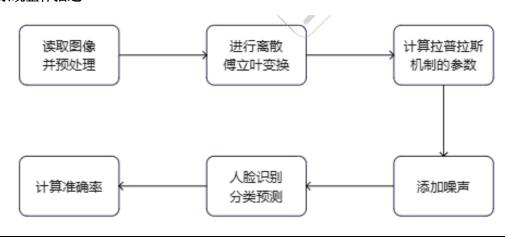
了解差分隐私技术的基本特点,设计并实现基于离散傅立叶变换(DFT)的图像差分隐私保护算法。了解差分隐私技术在数字内容保护中的作用,掌握基于差分隐私的内容隐私保护方法。

二、实验内容

本实验实现一种基于离散傅立叶变换的图像差分隐私保护算法,可通过隐私预算控制噪声规模,保证隐私安全性。

三、系统整体描述和分功能描述

系统整体描述



分功能描述

- 1) 分功能 1: 预处理 用到的函数: transform.resize(img, (128, 128))
- 2) 分功能 2: 离散傅里叶变换 用到的函数: np. fft. fft2(image)
- 3) 分功能 3: 计算拉普拉斯机制的参数 用到的函数: np. random. laplace(0, scale, 1)
- 4) 分功能 4: 添加噪声 用到的函数: add_laplace_noise(dft_matrix, epsilon, k)
- 5) 分功能 5: 人脸识别分类预测 用到的函数: dimensionality_reduction_PCA(n_components, X_train, 128, 128); classification_svc(X_train_pca, y_train)
- 6) 分功能 6: 计算准确率 用到的函数: prediction(clf, X_test_pca)

四、实验步骤、结果及分析

实验步骤

- 1、读入一幅图像,对图像做预处理:如果读入的是彩色图像,将其转换为灰度图像(rgb2gray); 在灰度图像中利用差值方式将图像重采样为 128*128 的标准化图表示 (imresize) IM;
- 2、对标准化图像 IM 进行离散傅立叶变换,得到离散傅立叶变换矩阵 FIM;

- 3、对离散傅立叶变换矩阵 FIM, 选取其前 k×k 个 DFT 系数, 计算给定隐私预算ɛ时的拉普 拉斯机制的参数2的最小值,以确定拉普拉斯机制需要添加的噪声;
- 4、对离散傅立叶变换矩阵 FIM, 采样一组概率 p, 在参数\lambda 最小时, 计算相应的噪声 值,以及融合噪声后的FIM';
- 5、对于 FIM 和 FIM',分别输入 PCA+SVM 的人脸识别程序中进行人脸识别分类预测。
- 6、给出整个数据集上,人脸识别分类预测的准确率(Accuracy,测试集中分类器正确分类的 样本数与总样本数之比)。
- 7、以 LFW 中随机 80%的图片为训练集,剩余为测试集,分析实验结果。 上述过程代码如下:

Image differential privacy protection.py

```
import numpy as np
from skimage import io, color, transform
import matplotlib.pyplot as plt
train text transform Model, classification svc, prediction,
print report, \
from sklearn.decomposition import PCA
from sklearn.svm import SVC
from sklearn.model selection import train test split
from sklearn.datasets import fetch lfw people
import warnings
# 忽略 DeprecationWarning 警告
def Laplace(data, e, sensitivity): #接受数据、隐私参数 epsilon 和数据的全
   return data + noise # 返回添加噪声后的数据
# 傅里叶变换
   F = np.fft.fft2(image) # FIM
         F k[i][j] = Laplace(F k[i][j], e, 1)
```

```
new image = np.fft.ifft2(F).real
# 调整图像尺寸为 128×128
   img resized = transform.resize(img, (128, 128))
   image = Fourier(img resized,int(k),float(E))
   return image
database = fetch lfw people(min faces per person=100)
n samples, height, width, X, n features, y, target names, n classes =
fetch data details(database)
# 设置 e、k
k = input("Please input k:")
X processed = []
count = 0
for image in database.images:
      image = Resized image(image, k, e)
      X processed.append(image)
print("All is ok.")
X processed = np.array(X processed)
X train, X test, y train, y test = train test split(X processed,
database.target, test_size=0.2)
X train = X train.reshape(X train.shape[0], -1)
X_test = X_test.reshape(X_test.shape[0], -1)
```

实验结果及分析

1、实验结果

以 LFW 中随机 80%的图片为训练集,剩余为测试集,实验结果如下:

	<u></u>		precision	recall	f1-score	support	
	<u>=</u> ↓						
		Colin Powell	0.83	0.94	0.88	47	
		Donald Rumsfeld	1.00	0.69	0.82	26	
	⑪	George W Bush	0.91	0.96	0.93	118	
		Gerhard Schroeder	0.91	0.91	0.91	11	
		Tony Blair	0.95	0.81	0.88	26	
		accuracy			0.90	228	
D		macro avg	0.92	0.86	0.88	228	
		weighted avg	0.91	0.90	0.90	228	
\$							
~		[[44 0 2 0	1]				
ሾ		[2 18 5 1	0]				
		[5 0 113 0	0]				
>_		[0 0 1 10	0]				
		[2 0 3 0	21]]				
①							
00		进程已结束, 退出代码为	0				

predicted: Bush true: Bush true: Bush true: Blair true: Powell









2、分析

- (1) 关于ε的选取,是一个经验值,其选取依据是根据测试集的准确率决定,给出选取过程。
- (2) 关于 k 的选取, k 值越大噪声越大, 隐私安全性越强, 但对人脸识别任务的鲁棒性会降低, 因而需设定合适的 k 值, 以满足隐私保护的人脸图像在识别精度和隐私性之间的折衷, 给出选取过程。

对于上述两个问题,编写以下程序,计算出最佳 ϵ 和 k 的取值: find best k&e.py

```
import numpy as np
from skimage import transform
from sklearn.decomposition import PCA
from sklearn.svm import SVC
from sklearn.model_selection import train_test_split
from sklearn.metrics import accuracy_score
from sklearn.datasets import fetch_lfw_people
import matplotlib.pyplot as plt
from main import dimensionality_reduction_PCA,
train_text_transform_Model, classification_svc, prediction, \
    fetch_data_details
import warnings

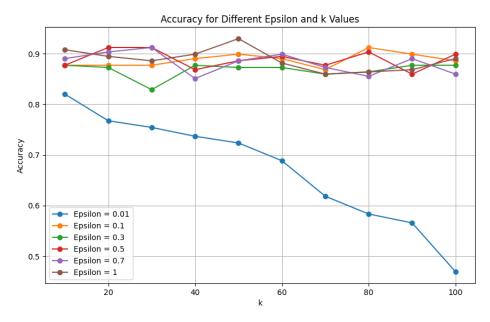
# ②略 DeprecationWarning 警告
warnings.filterwarnings('ignore', category=DeprecationWarning)

# 拉普拉斯
def Laplace(data, e, sensitivity): # 接受数据、隐私参数 epsilon 和数据的全
```

```
scale = sensitivity / e
   noise = np.random.laplace(0, scale, 1) # 添加拉普拉斯噪声来保护数据隐私
   return data + noise # 返回添加噪声后的数据
# 傅里叶变换
      for j in range(k):
         F k[i][j] = Laplace(F k[i][j], e, 1)
# 调整图像尺寸为 128×128
   image = Fourier(img resized,int(k),float(E))
database = fetch_lfw people(min_faces per person=100)
n samples, height, width, X, n features, y, target names, n classes =
fetch data details(database)
epsilons = [0.01, 0.1, 0.3, 0.5, 0.7, 1]
ks = range(10, 110, 10)
# 存储结果
results = []
      print(f"Running with epsilon={epsilon} and k={k}")
      # 对图像进行预处理
```

```
for image in database.images:
          image = Resized image(image, k, epsilon)
          X processed.append(image)
      X processed = np.array(X processed)
      # 划分训练集和测试集
train test split(X processed, database.target, test size=0.2)
      X train = X train.reshape(X train.shape[0], -1)
      X test = X test.reshape(X test.shape[0], -1)
      n components = 150
      pca, eigenfaces = dimensionality reduction PCA(n components,
      X_train_pca, X_test_pca = train_text_transform Model(pca,
      clf = classification_svc(X_train_pca, y_train)
      y pred = prediction(clf, X test pca)
      accuracy = accuracy score(y test, y pred)
      results.append((epsilon, k, accuracy))
for result in results:
for epsilon in epsilons:
epsilon]
epsilon]
```

程序输出结果如下:



由图可知, 当 ε =1, k=50 时, 准确率最高, 为 0.9298。

五、验中遇到的问题及改正的方法

对 PCA+SVM 人脸识别知识了解过少,学习了相关的知识后,书写出了代码。